### Task armonici



- Insieme di task armonici: data una coppia di task qualsiasi dell'insieme, il periodo di un task è multiplo del periodo dell'altro
- Sono detti anche insiemi di task semplicemente periodici
- Teorema (Lehoczky et al. 1989):
  Un insieme di task armonici indipendenti, con preemption ovunque consentita e le cui deadline coincidono con il periodo, è schedulabile dall'algoritmo RM se e solo se la loro utilizzazione totale non supera 1
- Ovvero: Per insiemi di task armonici, U<sub>lub</sub>(RM)=1

## U<sub>lub</sub> per task armonici



- Teorema: Per un insieme di task armonici U<sub>lub</sub>(RM)=1.
- □ Dim. per contraddizione: Per un insieme di task armonici con U≤1, schedulato in modo RM, un task manca la deadline
  - Ipotizziamo che τ<sub>i</sub> manchi la propria deadline all'istante t; t è un multiplo intero di T<sub>i</sub> e di tutti i T<sub>k</sub> con k≤i-1
  - Tempo totale per completare i job con deadline entro t:

$$\Sigma_{k=1,i}$$
 (t/T<sub>k</sub>) C<sub>k</sub> = t  $\Sigma_{k=1,i}$  C<sub>k</sub>/T<sub>k</sub> = t U<sub>i</sub>

- ove  $U_i$  è il fattore di utilizzazione richiesto dai primi i task a più alta priorità e  $(t/T_k)$  è il numero di attivazioni di ciascun task  $\tau_k$  entro il periodo t
- Se il job manca la propria deadline  $\rightarrow$  il tempo totale richiesto era insufficiente: t  $U_i > t \rightarrow U_i > 1 \rightarrow U > 1$  (c.v.d.)

## Insiemi di task armonici - Esempio



$$\tau 1$$
: T1 = 10 C1 = 3 U1 = 0.300

$$\tau 2$$
: T2 = 30 C2 = 2 U2 = 0.067 U1+U2 = 0.367

$$\tau 3$$
: T3 = 30 C3 = 5 U2 = 0.167 U1+U2+U3 = 0.534

$$\tau 4$$
: T4 = 300 C4 = 100 U4 = 0.334 U1+U2+U3+U4 = 0.868

- □ L'insieme di task ( $\tau$ 1,  $\tau$ 2,  $\tau$ 3) é certamente schedulabile, perché U1+U2+U3 < U\*(3) = 0.779
- $\Box$  Viceversa: U1+U2+U3+U4 > U\*(4) = 0.756
- Tuttavia non é necessario operare alcuna analisi dell'intervallo critico di τ4 perché i task sono armonici

## Insiemi di task armonici



- Talvolta esiste un margine di flessibilità nello specificare i periodi dei task, specie di quelli a minore priorità
- Conviene, se possibile, rendere i task armonici, per conseguire
  U = 1
- Può essere utile anche rendere armonici solo alcuni task,
  quelli per i quali esiste margine di flessibilità (per semplificare analisi e dispatching, ...)

## Test di schedulabilità dipendenti dai parametri dei task



- Il test basato sull'utilizzazione schedulabile è particolarmente efficiente e può essere integrato in un modulo di accettazione
- L'elaborazione è garantita se (solo sufficiente):

$$U_p \le n(2^{1/n} - 1)$$

- Il test di Liu e Layland per RM, basato esclusivamente sul numero di task periodici, è solo sufficiente e risulta spesso troppo prudente
- Può essere migliorato, in alcune situazioni, considerando anche i parametri dei task schedulati

## Test di Kuo e Mok ('91)



Un insieme S di N task periodici con D<sub>i</sub>=T<sub>i</sub> è schedulabile da RM se può essere partizionato in N<sub>h</sub> sottoinsiemi disgiunti S<sub>i</sub> tali che all'interno di ogni partizione i task risultano semplicemente periodici, ed è schedulabile da RM l'insieme di task S' in cui ad ogni partizione corrisponde un task di periodo minimo tra i task della partizione e fattore di utilizzazione pari alla somma delle utilizzazioni dei task della partizione.

Uh?

• Ovvero:  $U_{lub}(RM) = N_h(2^{1/Nh} - 1)$ 

## Test di Kuo e Mok - esempio



- $\Box$  Set iniziale:  $\tau_1 = (10,5), \ \tau_2 = (25,5), \ \tau_3 = (50,5)$
- $\Box$  U1=0.5, U2=0.2, U3=0.1,  $\Sigma$ Uj=0.8 > U<sub>LL</sub>(3)=0.78
- □ Partizione:  $(\tau_1), (\tau_2, \tau_3)$
- Set trasformato:

$$\tau'_1$$
=(T=10, U=0.5),  $\tau'_2$ =(T=25, U=0.3)

- □ Per il set trasformato vale  $N_h=2$ :  $\Sigma Uj=0.8 < U_{LL}(N_h=2)=0.828$
- □ → il set <u>iniziale</u> è garantito dal bound KM se schedulato in modo RM
- □ In generale è sufficiente verificare che  $U \le N_h(2^{1/Nh} 1)$

## Applicazione del test di Kuo e Mok



- In generale, per applicare il bound di Kuo-Mok non è necessario costruire alcun set equivalente!
- E' sufficiente calcolare l'utilizzazione richiesta e confrontare tale valore con il bound modificato tenendo conto del teorema di Kuo e Mok
- L'utilizzazione richiesta non cambia applicando il bound di Liu e Layland o quello di Kuo e Mok (né altri bound)!
- In altre parole: occorre sempre considerare i task con priorità rate-monotonic decrescente applicando il bound di Kuo e Mok al sottoinsieme di task in esame: lo scheduling resta ratemonotonic

## Test di Kuo e Mok - variazione esempio



- $\Box$  Set iniziale:  $\tau_1$ =(10,6),  $\tau_2$ =(25,5),  $\tau_3$ =(50,5)
- $\Box$  U1=0.6, U2=0.2, U3=0.1,  $\Sigma$ Uj=0.9 > U<sub>LL</sub>(3)=0.78
- □ Partizione:  $P_a = \{(\tau_1, \tau_3), (\tau_2)\}$  oppure  $P_b = \{(\tau_1), (\tau_2, \tau_3)\}$ 
  - set trasformato  $P_a$ :  $\tau'_1$ =(T=10, U=0.7),  $\tau'_2$ =(T=25, U=0.2)
  - set trasformato  $P_b$ :  $\tau'_1$ =(T=10, U=0.6),  $\tau'_2$ =(T=25, U=0.3)
- □ Per il set trasformato,  $N_h=2$ :  $\Sigma Uj=0.9 > U_{LL}(2)=0.828$ 
  - → il set iniziale non è garantito dal bound KM
- Quali task sono individualmente garantiti?
- Ricordarsi: lo scheduling resta RM!

## Il bound iperbolico



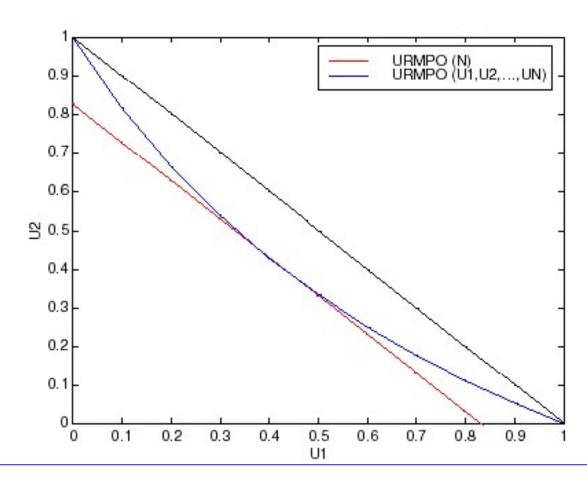
- Hyperbolic Bound (HB) è un bound meno restrittivo sul fattore di utilizzazione disponibile, applicabile per l'algoritmo RM
- Come il bound di Kuo e Mok, richiede di esplicitare i parametri temporali dei task periodici
- Meno conservativo del bound di Liu e Layland (che si basa solo sul numero di task)
- Un insieme di N task eseguito con priorità RM è garantito se vale:

$$\Pi_{(j=1,N)} (1 + U_j) \leq 2$$

# Il bound iperbolico



## Per 2 task:



# Bound iperbolico - Esempio



- $\Box$  Set iniziale:  $\tau_1 = (10,5), \ \tau_2 = (25,5), \ \tau_3 = (50,5)$
- $\Box$  U1=0.5, U2=0.2, U3=0.1,  $\Sigma$ Uj=0.8 > U<sub>LL</sub>(3)=0.78
- □ Vale:  $\Pi_{(j=1,3)} (1 + U_j) = 1.98 \le 2$
- Poiché il bound iperbolico è soddisfatto, l'insieme di task è garantito (dal bound iperbolico) se schedulato in modo RM
- $_{0}$  Esercizio:  $\tau_{1}$ =(10,5),  $\tau_{2}$ =(25,5),  $\tau_{3}$ =(55,6)



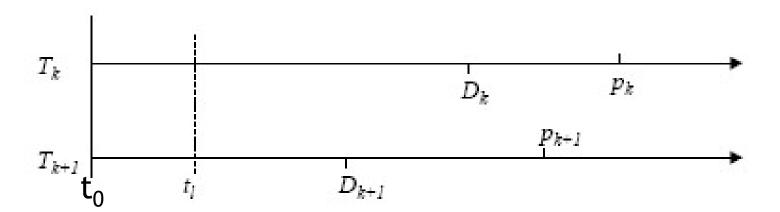
- Algoritmo DM (Leung e Whitehead, 1982):
  ordina le priorità in funzione delle deadline relative D<sub>i</sub>
- Ottimalità di DM: Se un insieme di task è schedulabile da un algoritmo a priorità fissa, esso può essere schedulato anche dall'algoritmo DM
- DM opera in ipotesi più generali di RM: con deadline relative arbitrarie DM è ottimo, mentre RM non lo è
  - ovvero: RM resta ottimo solo se le deadline relative sono proporzionali ai periodi



- Dimostrazione dell'ottimalità di DM:
- Insieme di task  $\tau_1$ ,  $\tau_2$ , ...,  $\tau_n$  a priorità decrescente, schedulabile in modo non DM. Esiste quindi una coppia di task consecutivi  $\tau_k$  e  $\tau_{k+1}$  per i quali  $D_k > D_{k+1}$
- Consideriamo l'intervallo critico a partire da  $t_0$  di  $\tau_{k+1}$ : è la situazione peggiore per tutti gli algoritmi a priorità statica. Valutiamo l'orizzonte temporale fino a  $D_{k+1}$  (< $D_k$ )
- Poiché l'insieme è schedulabile in modo non DM,  $\tau_{k+1}$  completa entro  $D_{k+1}$  ed è preceduto dai job a più alta priorità ed anche dal job (unico nell'intervallo critico) di  $\tau_k$

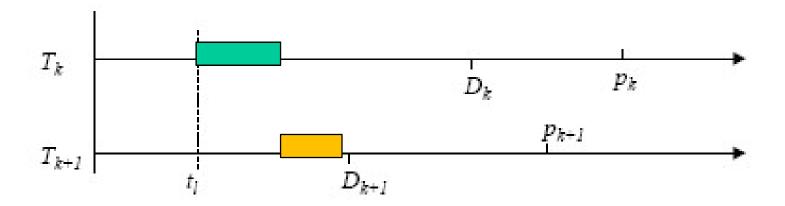


L'esecuzione di  $\tau_k$  e  $\tau_{k+1}$  può essere divisa in più intervalli per le preemption da parte di job a più alta priorità, ma in ogni caso scambiando la priorità di  $\tau_k$  e  $\tau_{k+1}$ , e quindi l'ordine di esecuzione negli intervalli che precedono  $D_{k+1}$ , l'insieme resta schedulabile





- Iterando tra tutte le coppie di task non ordinate con priorità
  DM si completa la dimostrazione
- Della situazione in figura, scambiando in  $t_l$  la priorità tra  $\tau_k$  e  $\tau_{k+1}$  l'insieme di task resta schedulabile



## Utilizzazione schedulabile per DM



□ Per garantire un insieme di n task periodici con deadline relativa minore o uguale del periodo Di≤Ti ∀i, si può utilizzare una variante del test RM:

$$\sum_{i=1,n} C_i/D_i \leq n(2^{1/n}-1)$$
 (\*)

- Questo condizione è solo sufficiente e in generale è estremamente peggiorativa
- □ Se  $D_i$  <  $T_i$  per qualche i, un insieme di task potrebbe essere schedulabile anche con  $\Sigma_{i=1,n}$   $C_i/D_i$  > 1
- Se il test (\*) non è soddisfatto, occorre effettuare un'analisi di schedulabilità a partire dall'istante critico nell'asse del tempo

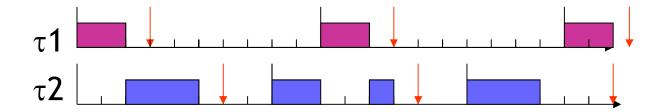
### Schedulazione DM



Esempio:  $\tau 1 = (10, 2, 3)$   $\tau 2 = (8, 3, 6)$   $[\tau_i = (T_i, C_i, D_i)]$ 

$$\tau 2 = (8, 3, 6)$$

$$[\tau_i = (\mathsf{T}_i, \; \mathsf{C}_i, \; \mathsf{D}_i)]$$



$$\square \sum_{i=1,n} C_i / D_i = 2/3 + 3/6 = 1.16 > 1 -- cosa rappresenta?$$

## Non ottimalità di RM nel caso D<sub>i</sub>≠T<sub>i</sub>



Dimostrazione:

Esempio:  $\tau 1 = (10, 2, 3)$   $\tau 2 = (8, 3, 6)$   $[\tau_i = (T_i, C_i, D_i)]$ 

$$\tau 2 = (8, 3, 6)$$

$$[\tau_i = (\mathsf{T}_i, \; \mathsf{C}_i, \; \mathsf{D}_i)]$$



- $\Box$  RM non produce una schedule fattibile ( $\tau$ 1 manca la deadline) mentre DM sì, pertanto RM non è ottimo in queste ipotesi più generali