



# **MCO60408**

## **MICROCONTROLADORES**

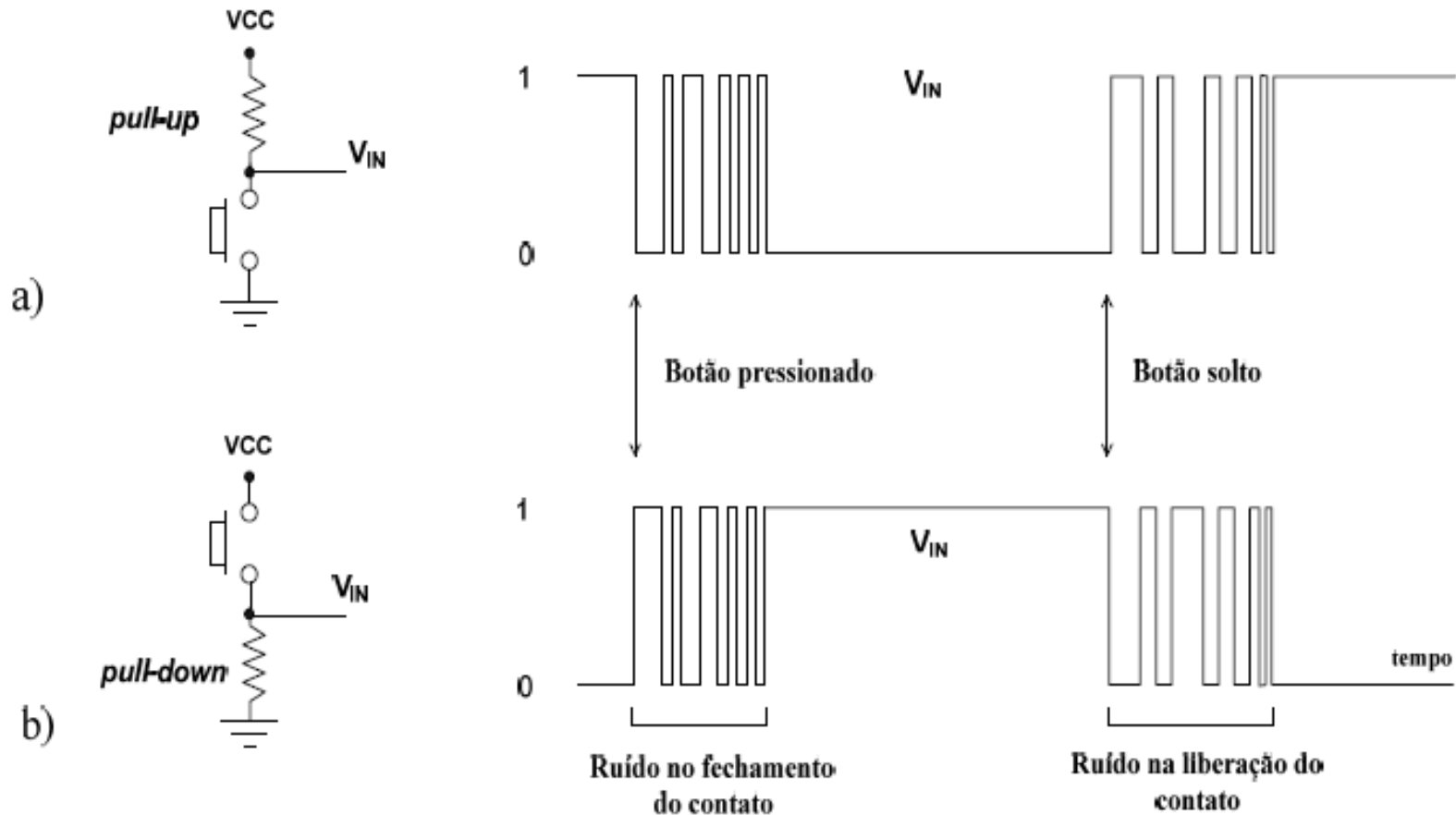
**Aula 05 – Utilização do Botão e  
Display de 7 Seguimentos**

# SUMÁRIO

- Ruído ao pressionar o Botão;
- *Display* de & Seguimentos;
- Leituras Obrigatória e Recomendada.

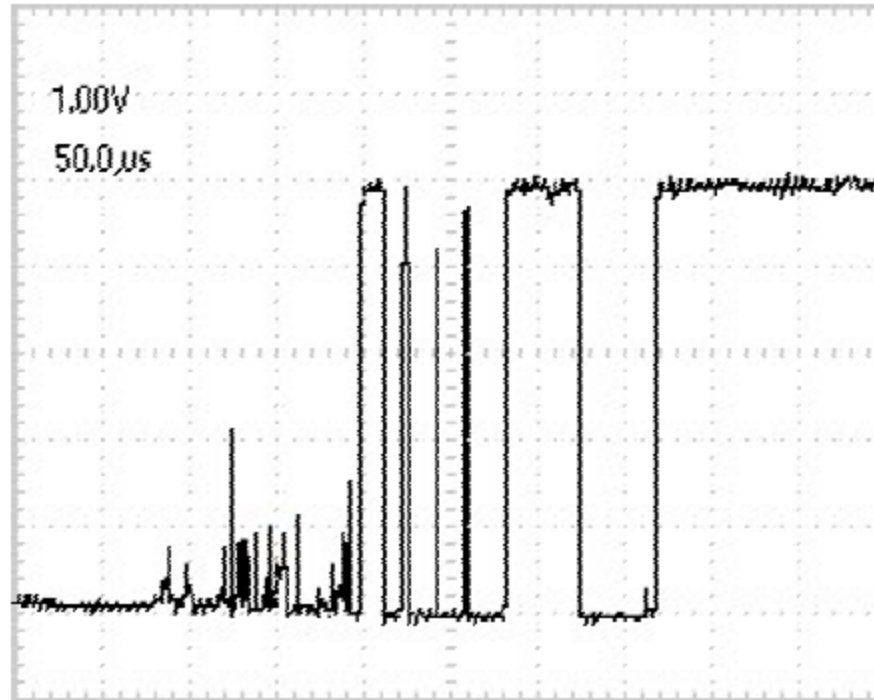


# EXEMPLO DO RUÍDO QUE PODE SER GERADO AO SE PRESSIONAR E SOLTAR UM BOTÃO

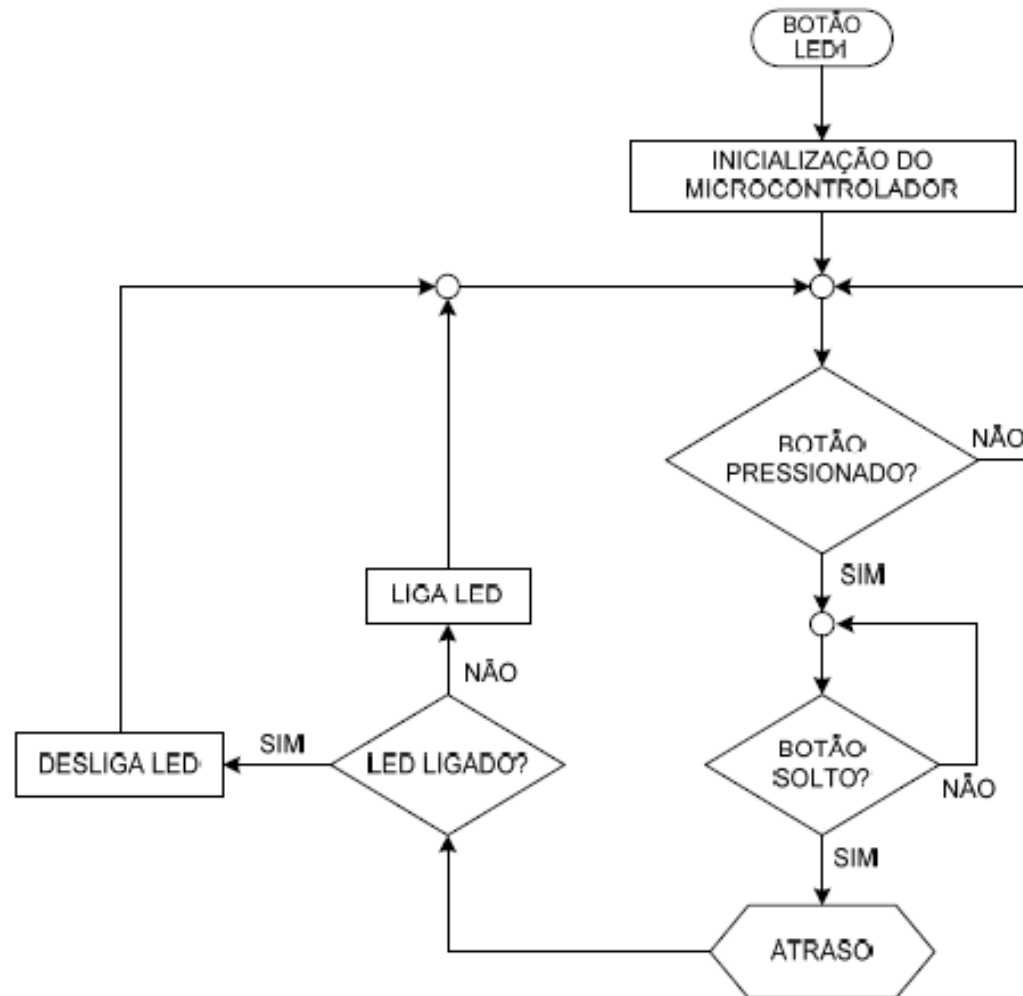


a) usando um resistor de pull-up e b) usando um resistor de pull-down.

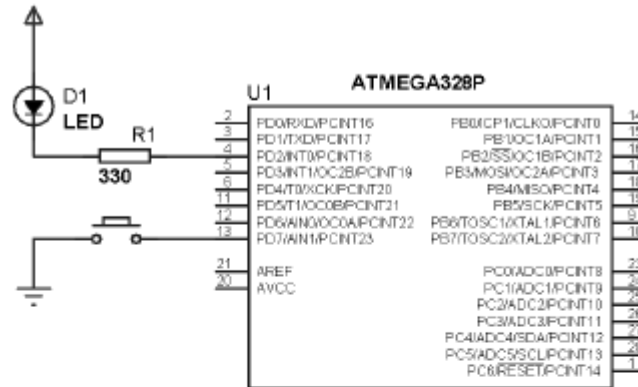
# RUÍDO REAL GERADO AO SE SOLTAR UM BOTÃO COM *PULL-UP*.



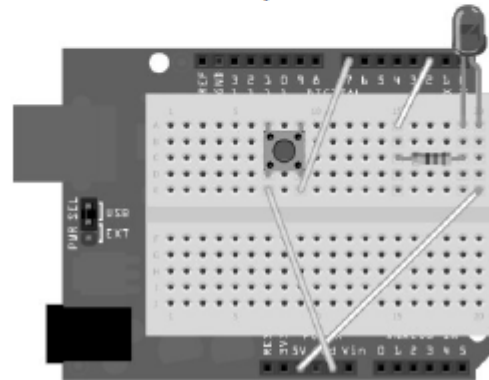
# FLUXOGRAMA DO PROGRAMA PARA LIGAR E APAGAR UM LED COM UM BOTÃO



# CIRCUITO PARA LIGAR E APAGAR UM LED COM UM BOTÃO



a)



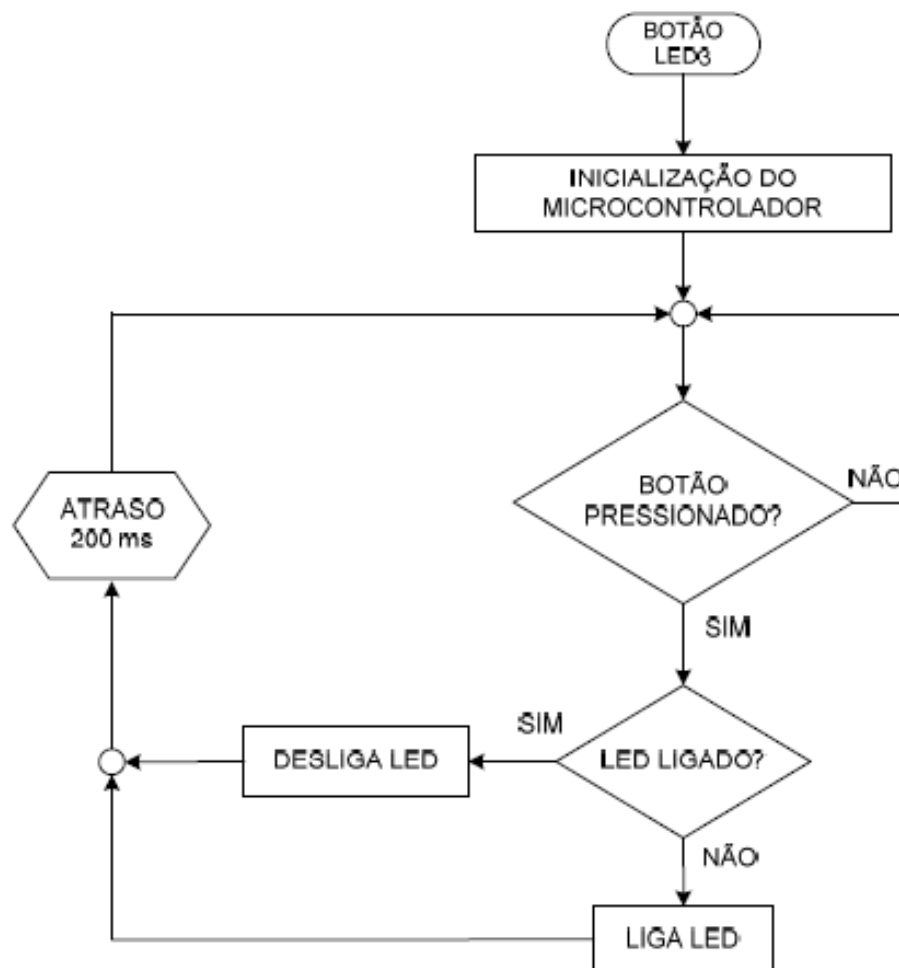
b)

a) esquemático e b) montagem para o Arduino.

# CÓDIGO

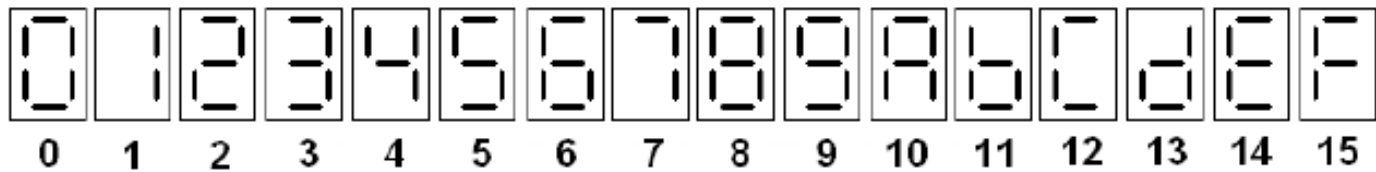
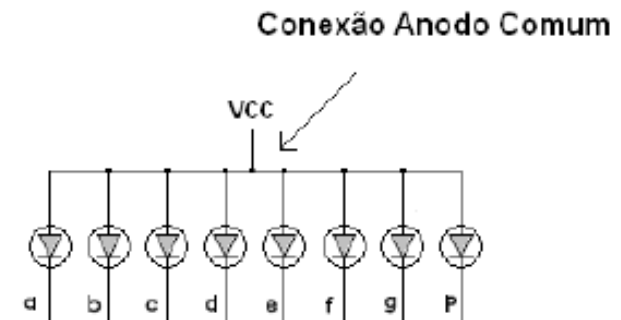
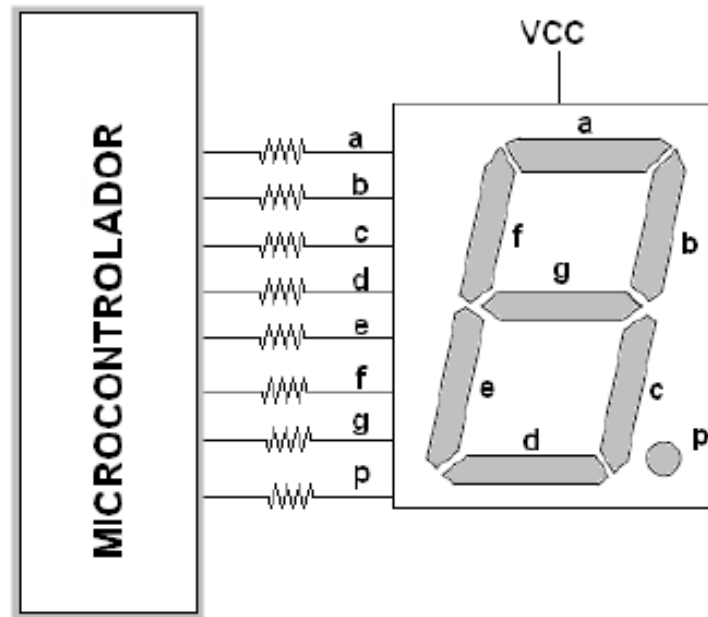
```
7  #define F_CPU 16000000UL      /*define a frequência do microcontrolador 16MHz (necessário
8  |                               para usar as rotinas de atraso)*/
9  #include <avr/io.h>           //definições do componente especificado
10 #include <util/delay.h>       //biblioteca para as rotinas de
11
12 //Definições de macros - para o trabalho com os bits de uma variável
13 #define set_bit(Y,bit_x) (Y|=(1<<bit_x))      //ativa o bit x da variável Y (coloca em 1)
14 #define clr_bit(Y,bit_x) (Y&=~(1<<bit_x))     //limpa o bit x da variável Y (coloca em 0)
15 #define cpl_bit(Y,bit_x) (Y^=(1<<bit_x))     //troca o estado do bit x da variável Y
16 #define tst_bit(Y,bit_x) (Y&(1<<bit_x))       //testa o bit x da variável Y (retorna 0 ou 1)
17
18 #define LED    PD2    //LED é o substituto de PD2 na programação
19 #define BOTAO  PD7    //BOTAO é o substituto de PD7 na programação
20
21 int main(void)
22 {
23     DDRD = 0b000000100; //configura o PORTD, PD2 saída, os demais pinos entradas
24     PORTD= 0b11111111;  /*habilita o pull-up para o botão e apaga o LED (todas as entradas com pull-ups habilitadas)
25
26     while(1)             //laço infinito
27     {
28         if(!tst_bit(PIND,BOTAO)) //se o botão for pressionado executa o if
29         {
30             while(!tst_bit(PIND,BOTAO)); //fica preso até soltar o botão
31             _delay_ms(10);               //atraso de 10 ms para eliminar o ruído do botão
32             if(tst_bit(PORTD,LED))       //se o LED estiver apagado, liga o LED
33                 clr_bit(PORTD,LED);
34             else                          //se não apaga o LED
35                 set_bit(PORTD,LED);
36         }
37     }
38 }
```

# FLUXOGRAMA PARA PISCAR UM LED ENQUANTO UM BOTÃO É MANTIDO PRESSIONADO

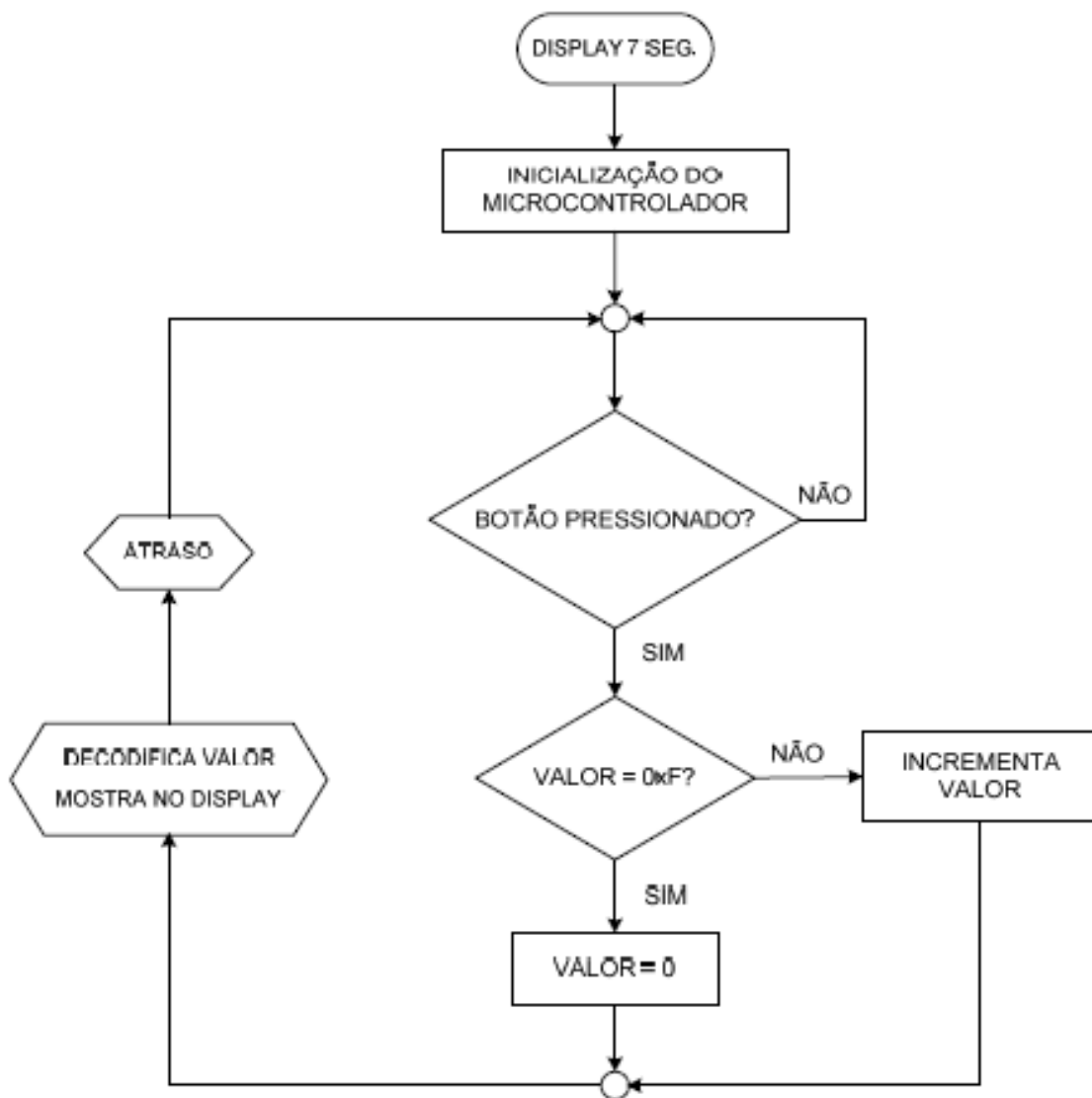




# DISPLAY DE 7 SEGMENTOS ANODO COMUM



# FLUXOGRAMA PARA APRESENTAR UM NÚMERO HEXADECIMAL DE 0 ATE F QUANDO UM BOTÃO É PRESSIONADO.



# VALORES PARA A DECODIFICAÇÃO DE DISPLAY DE 7 SEGMENTOS

Dígito	Anodo comum		Catodo comum	
	g fed cba		g fed cba	
0	1000000b	0x40h	0111111b	0x3Fh
1	1111001b	0x79h	0000110b	0x06h
2	0100100b	0x24h	1011011b	0x5Bh
3	0110000b	0x30h	1001111b	0x4Fh
4	0011001b	0x19h	1100110b	0x66h
5	0010010b	0x12h	1101101b	0x6Dh
6	0000010b	0x02h	1111101b	0x7Dh
7	1111000b	0x78h	0000111b	0x07h
8	0000000b	0x00h	1111111b	0x7Fh
9	0011000b	0x18h	1100111b	0x67h
A	0001000b	0x08h	1110111b	0x77h
B	0000011b	0x03h	1111100b	0x7Ch
C	1000110b	0x46h	0111001b	0x39h
D	0100001b	0x21h	1011110b	0x5Eh
E	0000110b	0x06h	1111001b	0x79h
F	0001110b	0x0Eh	1110001b	0x71h



# CÓDIGO

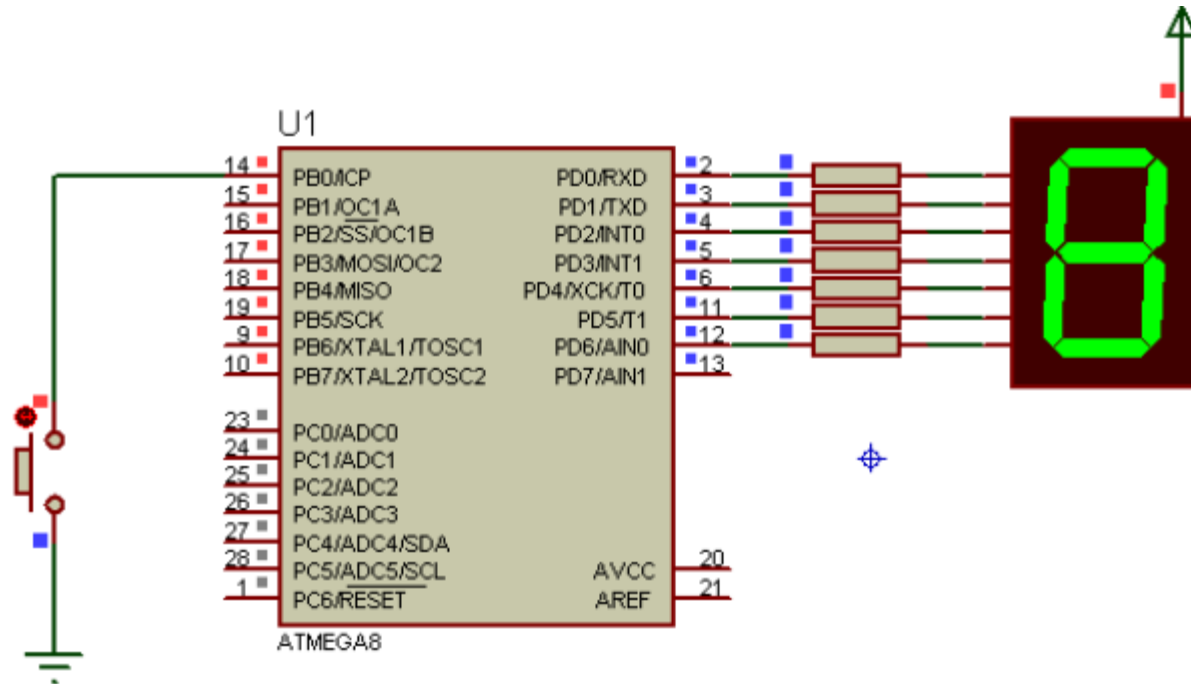
```
7  #define F_CPU 16000000UL    //define a frequência do microcontrolador em 16MHz
8
9  #include <avr/io.h>         //definições do componente especificado
10 #include <util/delay.h>     //biblioteca para o uso das rotinas de _delay_
11 #include <avr/pgmspace.h>   //biblioteca para poder gravar dados na memória flash
12
13 //Definições de macros - para o trabalho com os bits de uma variável
14 #define tst_bit(Y,bit_x) (Y&(1<<bit_x)) //testa o bit x da variável Y (retorna 0 ou 1)
15
16 #define DISPLAY PORTD       //define um nome auxiliar para o display
17 #define BOTAO PB0           //define PB0 com o nome de BOTAO
18
19 //variável gravada na memória flash
20 const unsigned char Tabela[] PROGMEM = {0x40, 0x79, 0x24, 0x30, 0x19, 0x12, 0x02, 0x78,
21                                         0x00, 0x18, 0x08, 0x03, 0x46, 0x21, 0x06, 0x0E};
22
23 int main()
24 {
25     unsigned char valor = 0;    //declara variável local
26     DDRB = 0b11111110;         //PB0 como pino de entrada, os demais pinos como saída
27     PORTB= 0x01;                //habilita o pull-up do PB0
28     DDRD = 0xFF;                //PORTD como saída (display)
29     PORTD= 0xFF;                //desliga o display
30     UCSROB = 0x00;              //PD0 e PD1 como I/O genérico, para uso no Arduino
```

# CÓDIGO

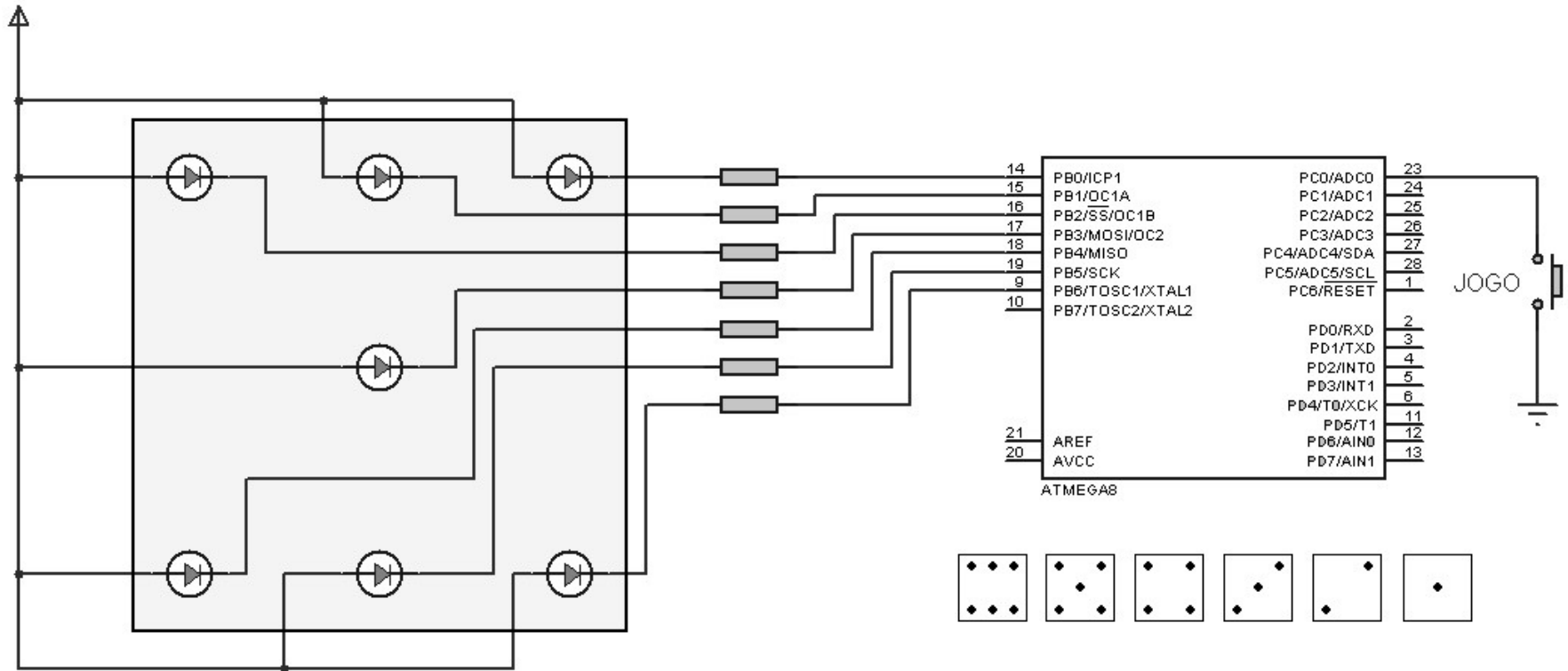
```
31      while(1)                                //laço infinito
32      {
33          if(!tst_bit(PINB,BOTAO))//se o botão for pressionado executa
34          {
35              if(valor==0x0F)    //se o valor for igual a 0xF, zera o valor,
36              valor=0;
37              else                //se não o incrementa
38              valor++;
39              //decodifica o valor e mostra no display, busca o valor na Tabela.
40              DISPLAY = pgm_read_byte(&Tabela[valor]);
41              _delay_ms(200);    //atraso para incremento automático do nr. no display
42          }
43      }
44  }
45
```



# CIRCUITO PARA ACIONAMENTO DE UM DISPLAY DE 7 SEGMENTOS ANODO COMUM



# EXERCÍCIO



## LEITURAS OBRIGATÓRIA E RECOMENDADA





# LEITURAS OBRIGATÓRIA E RECOMENDADA

- Leitura obrigatória:
  - LIMA, VILLAÇA – Cap 5;





# **MCO60408**

# **MICROCONTROLADORES**

## **Aula 04 – Programação C para AVR**