

EEL7030 - Microprocessadores



Prof. Raimes Moraes
EEL - UFSC

Linguagem C – 8051

Operadores

(<http://www.keil.com/support/man/docs/c51/>)

- Aritméticos: + – * / % (var = 9 % 2 => var = 1)
- Relacionais: == != < <= > >= && || !
- Lógicos (bit a bit): & | ^ ~ << >>
(ANL ORL XRL CPL)
- Atribuição: = += -=
- Incremento/decremento: ++ --

Linguagem C – 8051

Estruturas para Seleção

if - else

```
if (condição_1) declaração_1;

    else if (condição_2) declaração_2;
    else if (condição_3) {declaração_3; declaração_4}
        .
        .
    else if (condição_n) declaração_M;
    else faça_default;
```

switch - case

```
switch (variável)
{
    case constante_1:  declaração_1;  break;
    case constante_2:  declaração_2;  declaração_3; break;
        .
        .
    case constante_n:  declaração_L;  break;
    default:           declaração_default;
}
```

Linguagem C – 8051

Estruturas para Repetição

for

```
for (inicialização; condição de parada; incremento/decremento) {  
    declaração_1;  
    ...  
    declaração_n;  
}
```

while

```
while (condição) {  
    declaração_1;  
    ...  
    declaração_n;  
}
```

do – while

(Executa ao menos, 1 vez o laço do)

```
do {  
    declaração_1;  
    ...  
    declaração_n;  
}  
while (condição);
```

break

Interrompe a execução de um comando (switch) ou de loop (for, while, do-while). O ***break*** força a saída do laço mais interno.

continue

força a execução da próxima iteração do loop

Exemplo de tipo de dados enum (ver prox. Slide)

```
enum mes {jan,fev,mar,abr,mai,jun,jul,ago,set,out,nov,dez};  
mes valor;
```

```
valor = ago; /* equivalente a valor = 7 */
```

Tipos de Dados

Table 2.1 CSI data types		
Data type	Bits	Range
bit	1	0 or 1
signed char	8	−128 to +127
unsigned char	8	0 to +255
enum	16	−32768 to +32767
signed short	16	−32768 to +32767
unsigned short	16	0 to 65535
signed int	16	−32768 to +32767
unsigned int	16	0 to 65535
signed long	32	−2147483648 to 2147483647
unsigned long	32	0 to 4294967295
float	32	$\pm 1.175494\text{E-}38$ to $\pm 3.402823\text{E}+38$
sbit	1	0 or 1
sfr	8	0 to 255
sfr16	16	0 to 65535

Tipos de Dados do C51

- **bit**: (0 a 1) define variáveis do tipo bit na memória ram interna (0x20 a 0x2F - *bdata*). Não pode ser utilizado em ponteiro ou *array*.
- **sbit**: (0 a 1) define variáveis do tipo bit na região de memória dos registradores de funções especiais (*special function registers* – *SFR*) ou em *bdata* (0x20 a 0x2F).

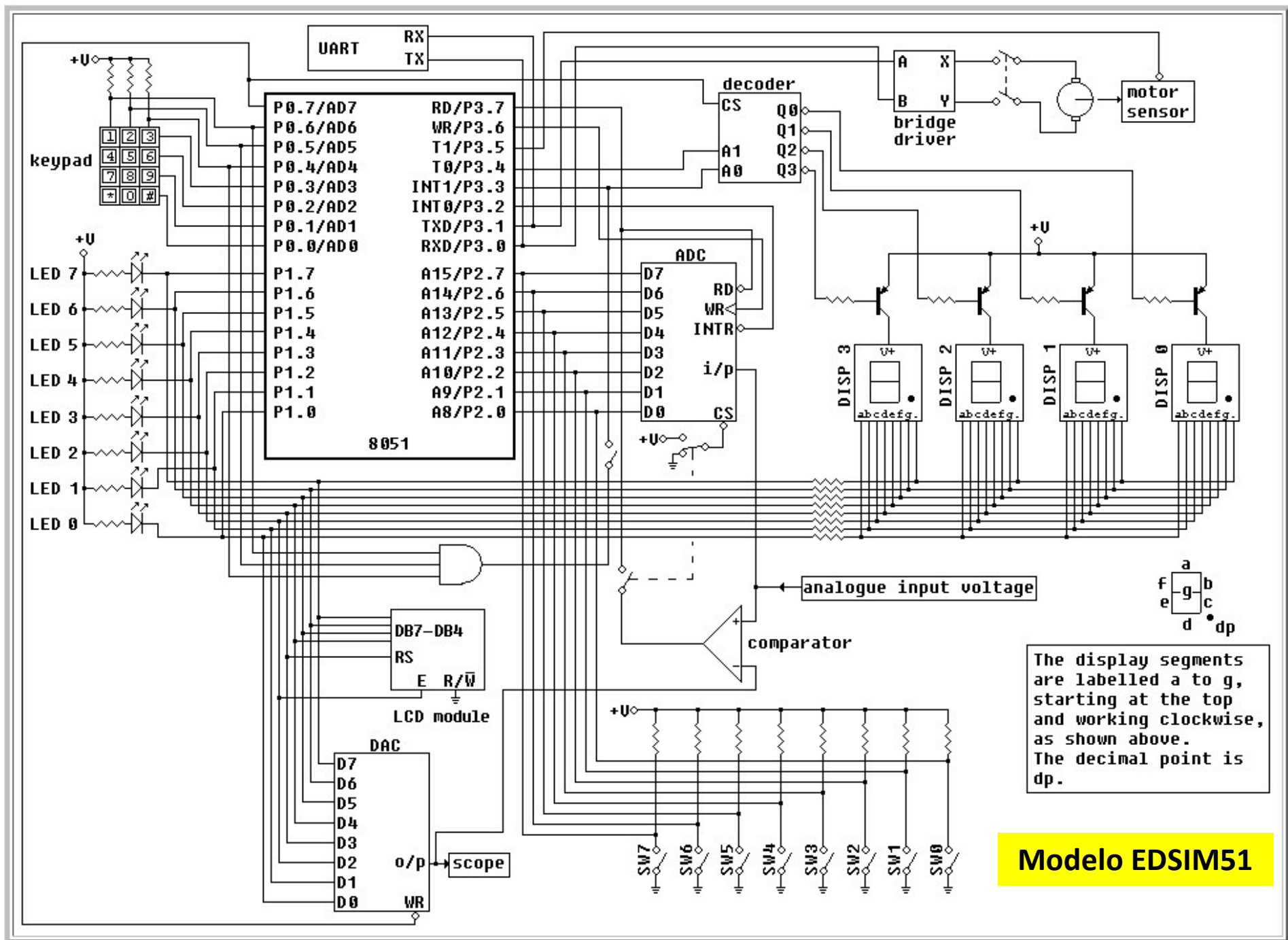
```
sbit CY = PSW^7;    sbit CY = 0xD0^7;    sbit CY = 0xD7; // sinônimos
char bdata ibase;    /* Bit-addressable char*/
sbit mybit0 = ibase ^ 0;    /* bit 0 de ibase */
```

- **sfr**: define variáveis nos endereços de memória dos SFR.

```
sfr P1 = 0x90; // P1 passa a corresponder ao endereço 90H
```

- **sfr16**: define endereços sequenciais nos SFR.

```
sfr16 DPTR = 0x82; // DPL em 0x82; DPH em 0x83;
DPTR = 0xFFA0;
```



Modelo EDSIM51

// **EXEMPLO**: Programa que mostra números hexadecimais (0 a F) no display 3 do EDSIM51

#include <reg51.h> // declaração de *special function registers* para 8051

unsigned char converte_7seg (unsigned char);

void main (void)

```
{
    short i;
    unsigned char j=0;

    P0=0x80;
    P3=0xFF;

    while (1)
    {
        if ( j == 16) j=0;

        for (i = 0; i < 15000; i++); // atraso para Edsim 2.1.13 – Update freq=50000

        P1=converte_7seg(j);
        j++;
    }
}
```

```

unsigned char converte_7seg (unsigned char dado) // função retorna valor a ser escrito...
{
    unsigned char leds;

    switch (dado)
    {
        // GFEDCBA
        case 0:  leds = 0x40; break; // "1000000";
        case 1:  leds = 0x79; break; // "1111001";
        case 2:  leds = 0x24; break; // "0100100";
        case 3:  leds = 0x30; break; // "0110000";
        case 4:  leds = 0x19; break; // "0011001";
        case 5:  leds = 0x12; break; // "0010010";
        case 6:  leds = 0x02; break; // "0000010";
        case 7:  leds = 0x78; break; // "1111000";
        case 8:  leds = 0x00; break; // "0000000";
        case 9:  leds = 0x10; break; // "0010000";
        case 10: leds = 0x08; break; // "0001000";
        case 11: leds = 0x03; break; // "0000011";
        case 12: leds = 0x46; break; // "1000110";
        case 13: leds = 0x21; break; // "0100001";
        case 14: leds = 0x06; break; // "0000110";
        case 15: leds = 0x0E; break; // "0001110";
        default: leds = 0x80;       // "0000000";
    }

    return leds;
} // end converte

```

/*-----

REG51.H // Conteúdo parcial do registrador reg51.h

Header file for generic 80C51 and 80C31 microcontroller.

Copyright (c) 1988-2002 Keil Elektronik GmbH and Keil Software, Inc.

All rights reserved.

-----*/

#ifndef __REG51_H__

#define __REG51_H__

/* BYTE Register */

sfr P0 = 0x80;

sfr P1 = 0x90;

sfr P2 = 0xA0;

sfr P3 = 0xB0;

sfr PSW = 0xD0;

sfr ACC = 0xE0;

sfr B = 0xF0;

sfr SP = 0x81;

sfr DPL = 0x82;

sfr DPH = 0x83;

...

/* BIT Register */

/* PSW */

sbit CY = 0xD7;

sbit AC = 0xD6;

.....

Especificação de Regiões de Memória

Alocação de dados/variáveis na memória :

- **code**: memória de programa acessada por MOVC A,@A+DPTR

Ex: unsigned char code strcte[] =“exemplo”;

- **data**: memória de dados interna acessada por endereçamento direto (0 a 0x7F)
- **idata**: memória de dados interna acessada por endereçamento indireto (0 a 0xFF).
- **bdata**: memória de dados interna acessada por endereçamento bit a bit (0x20 a 0x2F). Ex: unsigned char bdata dado;
- **xdata**: memória de dados externa acessada por MOVX @DPTR
- **pdata**: memória de dados externa acessada por MOVX A,@Ri
(permite acessar somente os primeiros 256 bytes de XDATA: 0x0000-0x00FF).

`_at_`: Indica onde variável deve ser alocada na memória

```
unsigned char xdata RTC _at_ 0xfa00 ;
```

// variável RTC é armazenada no endereço 0xfa00 da memória de dados externa

```
char xdata text[256] _at_ 0xE000;
```

// vetor text é armazenado no endereço 0xE000 da memória de dados externa

OBS: Como não se sabe onde o compilador aloca outras variáveis, tal tipo de alocação deve ser utilizada com cautela.

```
#include <reg51.h> //Mostra números hexadecimais nos 4 displays do EDSIM51
```

```
unsigned char converte_7seg (unsigned char);
```

```
volatile unsigned char bdata cntdsp; // volatile não necessário – apenas para apresentar
```

```
  sbit CS=P0^7;
```

```
  sbit cntdsp_1=cntdsp^1;
```

```
  sbit cntdsp_0=cntdsp^0;
```

```
  sbit END1=P3^4;
```

```
  sbit END0=P3^3;
```

```
void main (void) {
```

```
  short i;
```

```
  unsigned char j;
```

```
  CS=0; cntdsp=3; j=0;
```

```
  while (1) {
```

```
    END1=cntdsp_1; END0=cntdsp_0; //end. dsp7
```

```
    P1= converte_7seg(j);      j++;
```

```
    CS=1;
```

```
    for (i = 0; i < 22000; i++); // atraso Edsim 2.1.13 – Update freq=50000
```

```
    if (cntdsp==0) cntdsp=4;
```

```
    cntdsp--; CS=0;
```

```
    if ( j == 16) j=0;
```

```
  } // end of while
```

```
  } //end of main
```

Type Qualifiers

const

Utilizado para definir objetos cujos conteúdos não podem ser alterados.

```
const float xdata pi = 3.1415927;
```

volatile

Informa compilador para não otimizar instruções com a variável, pois a mesma pode ser alterada além do controle do compilador (não pelo software, mas pelo hardware)

```
unsigned char reg1; // Hardware Register #1
unsigned char reg2; // Hardware Register #2

void func (void)
{
while (reg1 & 0x01) // Repeat while bit 0 is set
{
    reg2 = 0x00;      // Toggle bit 7
    reg2 = 0x80;
}
}
```



Após otimização pelo compilador:

Reg1 não é atualizado entre iterações do loop, apesar de modificado pelo hardware

```
while (1) reg2 = 0x80;
```



Declarar as variáveis como *volatile*

```
#include <reg51.h> //Escreve números hexadecimais (0 a F) nos 4 displays do
//...EDSIM51. Utilizando timer 1 no modo 1 para inserir atraso
```

```
unsigned char converte_7seg (unsigned char);
void delay (unsigned char);
```

```
volatile unsigned char bdata cntdsp;
```

```
sbit CS=P0^7;      sbit cntdsp_1=cntdsp^1; sbit cntdsp_0=cntdsp^0;
sbit END1=P3^4;    sbit END0=P3^3;
```

```
void main (void)    {
unsigned char j;
```

```
    TMOD = 0x10;    TCON = 0;
    CS=0;           cntdsp=3;
```

```
    j=0;
```

```
    while (1) {
```

```
        END1=cntdsp_1;  END0=cntdsp_0; //end. dsp7
```

```
        P1= converte_7seg(j);          j++;
```

```
        CS=1;
```

```
        delay\(3\);
```

```
        if (cntdsp==0) cntdsp=4;
```

```
        cntdsp--; CS=0;
```

```
        if ( j == 16) j=0;
```

```
    } // end of while
```

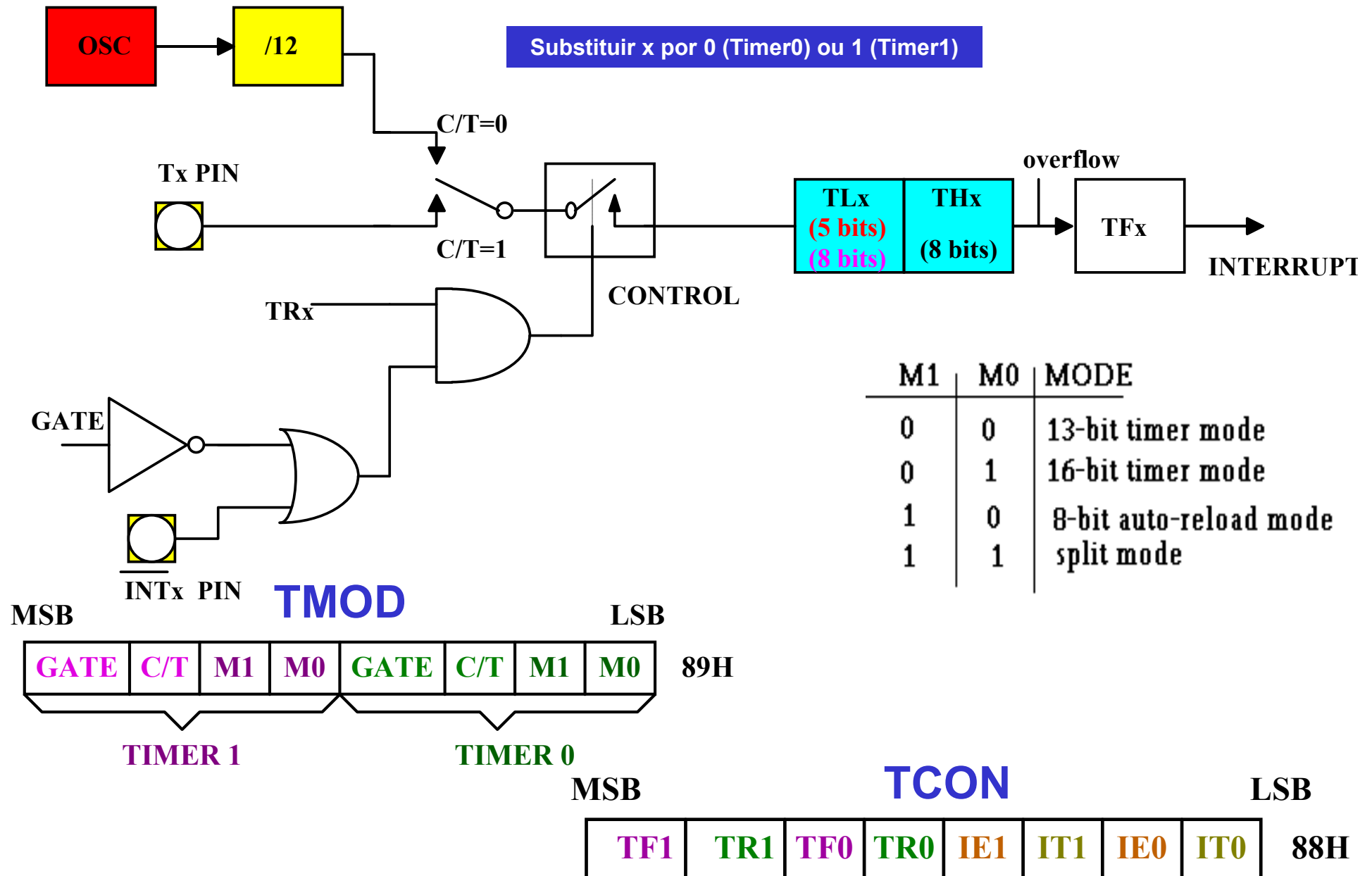
```
} //end of main
```


//Rotina de atraso para o exemplo anterior utilizando timer1

```
void delay (unsigned char nro_contagens) {  
    unsigned char contador;  
  
    TH1 = 0x00;  
    TL1 = 0x00;  
    TR1 = 1;  
  
    for (contador=0; contador < nro_contagens; contador++) {  
        while (!TF1);  
  
        TF1=0;  
  
    } /* end of for*/  
  
    TR1 = 0;  
  
} /* end of delay */
```

Temporizadores / Contadores

Modos 0 (13 bits) e 1 (16 bits)



Estrutura de Programa em C

1. **Diretivas de Compilação e Include files**
2. **Declaração de funções (Protótipos)**
3. **Declaração de variáveis globais e constantes**
4. **Função Main**
5. **Funções**
6. **Tratadores de interrupção**

Startup.a51

- I. **Apaga RAM interna e externa**
- II. **Inicializa variáveis e *stack pointer***
- III. **Executa JMP “main”**

Exemplo

(Simular no Sistema de Desenvolvimento)

```
#pragma LARGE           // modelo de memoria. Large: Variáveis em xram
                        // Compact: Variáveis em páginas de 256 bytes de xram (movx @r0)
                        // Small: Variáveis em iram
#include <reg51.h>       // declaração de special function registers para 8051
#include <stdio.h>       // inclui funções de I/O

#define mensagem "Hello World\n"

/*****
/* main program      */
*****/

void main (void) {

    SCON =      0x40;    // SCON: modo 1, 8-bit UART, não habilita recepção
    TMOD |=     0x20;    // TMOD: timer 1, modo 2
    TH1  =      0xf4;    // TH1: valor de recarga para 2400 baud; clk = 11,059MHz
    TR1   =      1;      // TR1: dispara timer 1
    TI    =      1;      // Gera int. serial

    printf (mensagem) ;    // 'printf' tem saída para serial
    while (1);
}
```

Modelos de Memória

Compilador Keil C51

- **small**: Variáveis alocadas na memória interna do 8051. Vantagem: velocidade. Limitação: tamanho da memória interna.
- **compact**: Variáveis residem em uma página (256 bytes) da memória externa de dados. Acesso por endereçamento indireto através dos registradores R0 e R1 (MOVX @R0 ou @R1). Vantagem: maior espaço para variáveis. Desvantagem: menor velocidade.
- **large**: variáveis alocadas na memória externa de dados (64kiB). Vantagem: maior espaço para variáveis. Desvantagem: menor velocidade.

Ponteiros - Compilador Keil C51

Genéricos/Untyped: Apontam para qq área de memória do 8051 (possuem 3 bytes: região de memória (1º byte) e endereço (MSB-LSB) – mais lentos)

1. Ponteiro armazenado na IRAM (default)

```
char    *s;           /* ponteiro para char */
int     *numptr;      /* ponteiro para int  */
```

2. Ponteiro armazenado em outras áreas de memória

```
char    * xdata strptr; /* ponteiro alocado em xdata para dado char */
int     * pdata numptr; /* ponteiro alocado em pdata para dado int  */
```

Memory-Specific/Typed (especifica a região de memória a ser acessada)

Gera menor código e é mais rápido: ocupa 1 byte (ptrs para idata, data, bdata, pdata) ou 2 bytes (ptrs para code, xdata)).

1. Ponteiro armazenado na IRAM (default)

```
char data *str;           /* ponteiro para dado char alocado em data */
int xdata *numtab;        /* ponteiro para dado int alocado em xdata */
```

2. Ponteiro armazenado em outras áreas de memória

```
int xdata *pdata numtab;  /* ponteiro alocado em pdata para dado int em xdata */
long code *xdata powtab; // ponteiro alocado em xdata para dado long alocado em code
```

```

#include <reg51.h>           //Programa que ilustra a utilização de ponteiros
#include <stdio.h>

unsigned char code tabela[]="Hello";
//unsigned char code tabela[]={ 'a','b','c','d','e'}; /* outra possibilidade de
inicializacao da tabela */

void main (void) {
short m;
unsigned char code *y;

    SCON =      0x40;    // SCON: modo 1, 8-bit UART, não habilita recepção
    TMOD |=     0x20;    // TMOD: timer 1, modo 2
    TH1  =      0xf4;    // TH1: valor de recarga para 2400 baud; clk = 11,059MHz
    TR1  =       1;      // TR1: dispara timer 1
    TI   =       1;      // Gera int. serial

    y = tabela;          // inicializacao do ponteiro
    printf ("Hello World\n"); // transmite toda a mensagem

    for (m=0;m< 5;m++) printf("%c\n",*y++); // transmite caractere por caractere

while (1);
    }

```

Declaração de Função

Compilador Keil C51

[tipo_de_dado_a_retornar]
nome_da_função ([parâmetros])
[modelo_de_memória]
[reentrant]
[interrupt *n*]
[using *n*]

Exemplo de protótipo de função: float teste(short);

Exemplo de declaração de função

```
float teste (short r) {  
    float area;  
  
    area = pi*r*r;  
    return area;  
}
```

Passagem de Parâmetros para a Função

Compilador Keil C51

[**parâmetros**] => Para maior velocidade de execução, até 3 parâmetros são passados para função através de registradores (diretiva de compilação **REGPARMS**). A diretiva **NOREGPARMS** força a passagem de todos os parâmetros através da memória.

Parâmetro	char, ptr de 1-byte	Int, 2-byte ptr (msb – lsb)	long float (leee)	ptr genérico (tipo, msb, lsb)
1	R7	R6 & R7	R4-R7	R1-R3
2	R5	R4 & R5	R4-R7	R1-R3
3	R3	R2 & R3		R1-R3

```
#pragma NOREGPARMS  
extern int new_func (int, char)
```

Se houver mais que 3 parâmetros, estes são passados através de endereços da memória. Se tiver parâmetro tipo bit, declará-lo por último.

Retorno de Valores para a Função

Compilador Keil C51

[**tipo_de_dado_a_retornar**]

Tipo	Registradores de retorno	Retorna
bit	Carry Flag	Único bit em flag de carry
char, unsigned char, ponteiro (ptr) de 1-byte	R7	Único byte em R7
int, unsigned int, ptr de 2-bytes	R6 & R7	MSB em R6 - LSB em R7.
long, unsigned long	R4-R7	MSB em R4 - LSB em R7.
float	R4-R7	Formato 32-Bit IEEE
ptr genérico	R1-R3	Tipo de memória em R3, MSB em R2 - LSB em R1.

[modelo_de_memória] => o modelo default para a função é o determinado pela opção de compilação. Contudo, é possível especificar o modelo para uma função em particular (*small, compact, large*)

[reentrant] => função que pode ser chamada por diferentes processos (programa principal e interrupção). Quando a mesma está sendo executada, outro processo pode interrompê-la e reiniciar sua execução ou a mesma pode ser paralelamente executada por mais de um processo (situações de tempo real). Para cada chamada da função, área é criada na memória para armazenar parâmetros, variáveis e simular pilha. Não suporta variáveis do tipo bit.

[using *n*] => *n* assume valores de 0 a 3.

- Especifica banco de registradores a ser utilizado pela função ou tratador de interrupção. Permite que a função utilize um banco diferente do programa principal, evitando que o conteúdo dos registradores tenha de ser salvo em pilha.
- Armazena o número do banco em uso na pilha e o recupera ao final da execução da função (PUSH/POP PSW). Não deve ser utilizado em funções que retornam valor em seus registradores (≠void).
- Não inclua tal declaração no protótipo da função.

Registerbank

- Ao ser resetado, o 8051 utiliza banco 0. Para modificar o banco para funções subsequentes:

`#pragma REGISTERBANK(1)`

[**interrupt *n***] => *n* assume valores de 0 a 4.

A diretiva `interrupt n` especifica que a função na qual se encontra declarada deve ser executada em resposta à solicitação da fonte de interrupção ***n***, onde ***n*** assume valores de 0 a 4, com a seguinte correspondência => 0: EXT0; 1: TIMER0; 2: EXT1; 3: TIMER1; 4: SERIAL.

O compilador grava no endereço correspondente da memória de código desvio para apontar para o tratador.

Funções que atendem interrupções não podem receber parâmetros ou retornar valores. Saber a razão?

Não devem ser chamadas fora de interrupções, pois o compilador inclui a instrução RETI.

Numeração dos Vetores de Interrupção

Número da Int.	Descrição	Endereço
0	Externa 0	03 h
1	Timer/Counter 0	0B h
2	Externa 1	13 h
3	Timer/Counter 1	1B h
4	Porta Serial	23 h

Interrupções

(Exemplo de declaração de tratador de interrupção)

```
unsigned char data segundo;
```

```
.....
```

```
void c_timer0 (void) interrupt 1 using 2
```

```
{
```

```
static short contaseg;
```

```
if (++contaseg == 4000) {
```

```
    segundo++;
```

```
    contaseg = 0;
```

```
}
```

```
}
```


CLASSES DE ARMAZENAMENTO

- **static**: - quando declarada dentro da função, retém valores entre chamadas.
- quando declarada fora da função, não pode ser acessada fora do código fonte no qual foi declarada.

static data-type name [=valor da mesma];

- **extern** variável declarada dentro de outro arquivo fonte.

extern data-type name;

- **register** variável deve ser alocada em registrador(es) e não na RAM. Utilizado dentro de funções.

register data-type name [= valor da mesma];

```
#include <reg51.h> //Programa que escreve números hexadecimais (0 a F) nos 4 displays do
//...EDSIM51. Utilizando timer para permitir visualização dos dados mostrados
```

```
void c_timer0 (void);
unsigned char converte_7seg (unsigned char);
```

```
unsigned char atraso;
volatile unsigned char bdata cntdsp;
```

```
sbit CS=P0^7; sbit cntdsp_1=cntdsp^1; sbit cntdsp_0=cntdsp^0; sbit END1=P3^4; sbit END0=P3^3;
```

```
void main (void)      {
unsigned char j;
```

```
    TMOD = 0x01; TCON = 0; ET0=1; EA=1; // timer0 no modo 1 – interrupção habilitada
    CS=0; cntdsp=3; j=0;
```

```
    while (1) {
        END1=cntdsp_1;    END0=cntdsp_0;
        P1=converte_7seg(j); j++; CS=1;
        TH0 = 0x00; TL0 = 0x00;
        TR0=1;            atraso=0;
        while (atraso!=2);
        TR0=0;
        if (cntdsp ==0) cntdsp=4; cntdsp--;
        CS=0;
        if ( j == 16) j=0;
    } // end of while
} //end of main
```

```
void c_timer0 (void) interrupt 1 { atraso++; }
```

```
// Programa transmite (0x41 a 0x61) e recebe dados pela serial utilizando tratador de interrupção
// Dados recebidos são armazenados em 32 posições da memória externa. Ao receber 32, volta a preencher o buffer do início.
// Qdo recebe 'x', pára comunicação -- Modelo de compilação: LARGE
```

```
#include <reg51.h>          /* endereços dos special function registers */
#include <stdlib.h>
```

```
void serial(void);
```

```
unsigned char xdata mempool [100]; // aloca 100 bytes no pool de memória
unsigned char xdata *regPtr;
unsigned char xdata *Reg1;
```

```
void main (void) {
```

```
    init_mempool (&mempool, sizeof(mempool)); //inicializa rotinas de memory management
```

```
    regPtr = calloc (32, sizeof (unsigned char)); // aloca 32 dados do tipo unsigned char na memória
    Reg1=regPtr;
```

```
    SCON = 0x50;          // SCON: modo 1, 8-bit, recepcao habilitada
    TMOD |= 0x20;         // TMOD: timer 1, modo 2
    TH1 = 0xf4;           // TH1: valor de recarga para 2400 baud; clk = 11,059 MHz
    TR1 = 1;              // TR1: dispara timer
```

```
    ES = 1; EA = 1;       // habilita interrupcao serial
    SBUF = 0x41; ;        // envia 'A'
```

```
    while (SBUF != 'x');  //enquanto não detecta um 'x' na porta serial, executa...
    ES = 0;               // inibe interrupcao pela porta serial
    free (regPtr);
    while (1);            // necessário para evitar travamento
}
```

```

void serial(void) interrupt 4 { // especifica interrupção serial (4)
    static unsigned char tm=0x42;    // incializa tm com o ASCII = 'B'
    static unsigned char count = 0;

    if (RI) {        // testa se dado recebido - buffer de recepção cheio

        RI=0;

        *regPtr++ = SBUF;

        count++;

        if(count==32) {regPtr = Reg1; count=0; };
    }

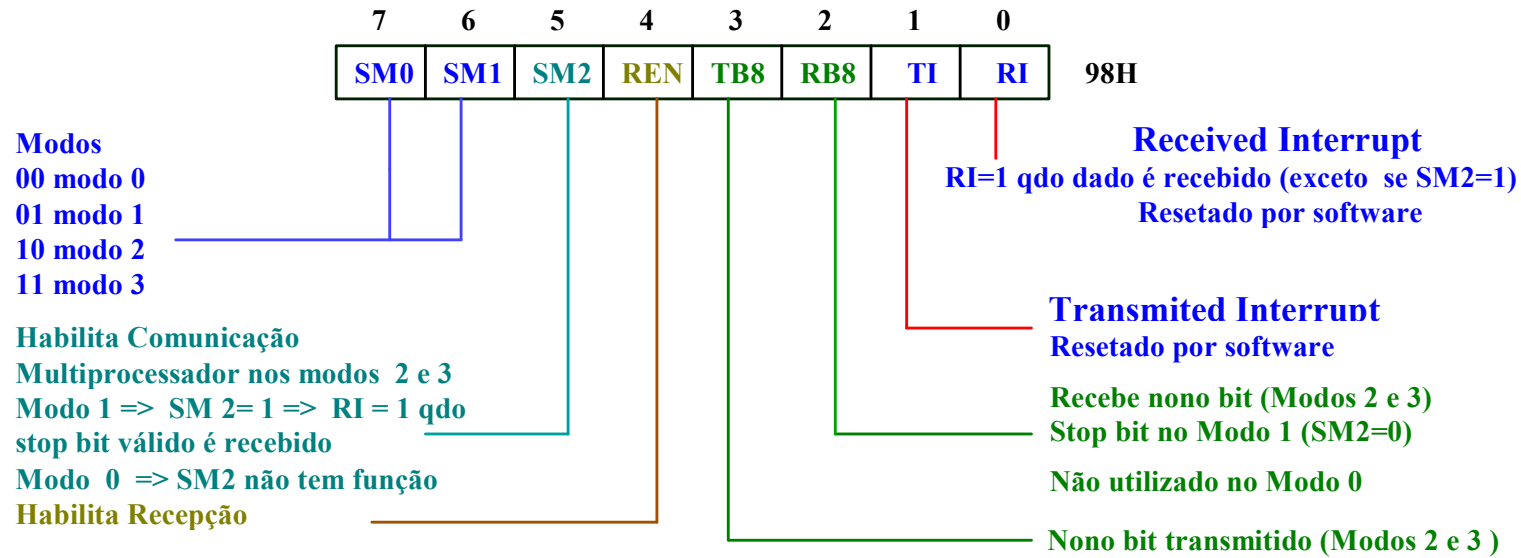
    if (TI) {        // testa se buffer de transmissão vazio

        TI=0;
        SBUF = tm;
        tm++;
        if (tm==0x62) tm=0x41;
    }

    } // end of serial

```

SCON - Serial Port Control Register - Bit Addressable



----- Timer 1 -----					
Baud Rate	Fosc	SMOD	C/T	Mode	Reload Value
Mode 0 Max: 1 MHz	12 MHz	X	X	X	X
Mode 2 Max: 375K	12 MHz	1	X	X	X
Modes 1, 3: 62,5K	12 MHz	1	0	2	FFH
19,2K	11,059 MHz	1	0	2	FDH
9,6K	11,059 MHz	0	0	2	FDH
4,8K	11,059 MHz	0	0	2	FAH
2,4K	11,059 MHz	0	0	2	F4H
1,2K	11,059 MHz	0	0	2	E8H
137,5K	11,986 MHz	0	0	2	1DH
110K	6 MHz	0	0	2	72H
110K	12 MHz	0	0	1	FEEBH

Algumas funções do C

abs	acos	asin	atan	atan2
atof	atoi	atol	calloc	ceil
cos	cosh	exp	fabs	floor
free	getchar	gets	isalnum	isalpha
isctrl	isdigit	isgraf	islower	isprint
ispunct	isspace	isupper	isxdigit	labs
log	log10	longjmp	malloc	memchr
memcmp	memcpy	memmove	memset	modf
pow	printf	putchar	puts	rand
realloc	scanf	setjmp	sin	sinh
sprintf	sqrt	srand	sscanf	strcat
strchr	strcmp	strcpy	strcspn	strlen
strncat	strncmp	strncpy	strpbrk	strrchr
strspn	tan	tanh	tolower	toupper
va_arg	va_end	va_start		

Exemplo do uso de estrutura em C - I

```
#include <reg51.h>
```

```
#define TC_MODO_0    0x0  
#define TC_MODO_1    0x1  
#define TC_MODO_2    0x2  
#define TC_MODO_3    0x3
```

```
#define TC_CNT       0x4  
#define TC_TMR       0x0
```

```
#define TC_GATE_HIGH 0x8  
#define TC_GATE_LOW  0x0
```

```
struct TmodInitStruct { char mode;  char cntr_tmr;  char gate; } Timer0, Timer1 ;
```

```
void InitTimerFunction (void) { // função para inicializar Timers 0 (modo 1) e 1 (modo 2) como timers
```

```
char temp;
```

```
    Timer1.mode    =    TC_MODO_2;  
    Timer1.cntr_tmr =    TC_TMR;  
    Timer1.gate     =    TC_GATE_LOW;
```

```
    temp    =    (Timer1.mode|Timer1.cntr_tmr|Timer1.gate) << 4;
```

```
    Timer0.mode    =    TC_MODO_1;  
    Timer0.cntr_tmr =    TC_TMR;  
    Timer0.gate     =    TC_GATE_LOW;
```

```
    temp    |=    (Timer0.mode|Timer0.cntr_tmr|Timer0.gate);
```

```
    TMOD    =    temp;  }
```

Exemplo do uso de estrutura em C - II

```
void main (void) {  
    char dado_P1=0x80;  
  
    // inicialização dos Timers 0 e 1 como timers nos modos 1 e 2, respectivamente  
  
    InitTimerFunction();  
  
    // inicia contagem por parte do Timer 1  
  
    TR1=1;  
  
    // complementa nível lógico do de P1.7 a cada estouro da contagem do timer1  
  
    while (1) {  
        while (!TF1);           // polling  
        TF1=0;  
        P1 = P1^dado_P1;  
    }  
}
```


In-line Assembly

- Código Assembly pode ser inserido no código C para se obter maior velocidade ou aproveitar rotinas já escritas em Assembly.

// Pode ser necessário adicionar arquivo C51S.LIB junto com o programa fonte

// Em Options for file selecionar: Generate SRC, Assemble SRC

// <http://www.keil.com/support/docs/2308.htm>

....

#pragma asm

(código assembly aqui)

#pragma endasm

Interface de funções C-Assembly

Compartilhamento de variáveis globais se em outro código fonte

C



unsigned char eel7030;

Assembly

(deve-se conhecer o tipo da variável)



EXTERN DATA(eel7030)

...

MOV eel7030,#10

Link de C e Assembly

Compilador Keil C51

<http://www.keil.com/support/docs/50.htm>

1. Escrever uma função simples em C que recebe parâmetros e retorna valores compatíveis com a atividade a ser executada em Assembly pela função.
2. Utilize a diretiva #PRAGMA SRC no início do arquivo contendo a função para que o compilador C gere arquivo .SRC (em vez de arquivo .OBJ).
3. Compile. Há emissão de mensagem de erro (não encontra obj). Arquivo .SRC é gerado contendo código Assembly criado a partir da função escrita em C.
4. Edite o arquivo .SRC, inserindo o código Assembly que deseja ser executado pela função.
5. Renomeie arquivo .SRC para arquivo .asm. Incluir este último no projeto e exclua o .C original da função. Recompile o projeto.

Exemplo Link de C e Assembly

Compilador Keil C51

```
#include <reg51.h>
```

```
/* prototipo de funcao externa */  
extern unsigned short inc_arg(unsigned short);
```

```
void main(void)  
{  
    unsigned short teste;
```

```
    teste=0;
```

```
    while(1) {  
        teste=inc_arg(teste); // função salva em outro arquivo...  
                               // ... Irá incrementar o parâmetro passado  
    }  
}
```

```
#pragma src // função que incrementa o argumento passado e o retorna
#pragma small // ao compilar, gera arquivo com extensão .SRC...
// ... que deve integrar o projeto com o main.
```

```
/* prototipo de funcao externa */
```

```
extern void main(void);
```

```
/* codigo da funcao */
```

```
unsigned short inc_arg(unsigned short dado)
{
    #pragma asm
    MOV A,B
    #pragma endasm
    return dado;
}
```

Listagem do arquivo .SRC gerado

Compilador Keil C51

```
; Assc_2.SRC generated from: Assc_2.c
; COMPILER INVOKED BY:
;      C:\Keil\C51\BIN\C51.EXE Assc_2.c BROWSE DEBUG OBJECTEXTEND
```

```
NAME    ASSC_2
```

```
?PR?_inc_arg?ASSC_2 SEGMENT CODE
?DT?_inc_arg?ASSC_2 SEGMENT DATA OVERLAYABLE
    PUBLIC  _inc_arg
```

```
        RSEG ?DT?_inc_arg?ASSC_2
?_inc_arg?BYTE:
    dado?040:  DS  2
; #pragma src // programa que incrementa o argumento passado e o retorna
; #pragma small          // ao compilar, gera arquivo com extensão .SRC...
;                        // ... que deve integrar o projeto com o main.
;
;
; /* prototipo de funcao externa */
;
; extern void main(void);
```

```

; /* codigo da funcao */
;
;
; unsigned short inc_arg(unsigned short dado)

        RSEG ?PR?_inc_arg?ASSC_2
_inc_arg:
        USING      0
                                ; SOURCE LINE # 12
        MOV        dado?040,R6
        MOV        dado?040+01H,R7
; {
                                ; SOURCE LINE # 13
;                                #pragma asm
;                                MOV  A,B
;                                MOV  A,B
;                                #pragma endasm
; return dado;
                                ; SOURCE LINE # 17
        MOV        R6,dado?040
        MOV        R7,dado?040+01H
; }
                                ; SOURCE LINE # 18
?C0001:
        RET
; END OF _inc_arg

        END

```

```

; modificação do programa anterior para incrementar o parâmetro e retorná-lo à função principal
; /* codigo da funcao */
;
;
; unsigned short inc_arg(unsigned short dado)

```

```

                RSEG ?PR?_inc_arg?ASSC_2
_inc_arg:
                USING    0

```

```

;                MOV     dado?040,R6                COMENTAR
;                MOV     dado?040+01H,R7            COMENTAR

```

```

                MOV  A,R7                ; inserir código
                ADD  A,#01H
                MOV  R7,A
                CLR  A
                ADDC A,R6
                MOV  R6,A

```

```

;
; return dado;

```

```

;                MOV     R6,dado?040                COMENTAR
;                MOV     R7,dado?040+01H            COMENTAR
; }

```

```

?C0001:
                RET
; END OF _inc_arg

```

```

                END

```

Segmentos do Código Macro-assembly Gerado

Compilador C51 Keil

Segment Prefix	Memory Type	Description
?PR?	program	Executable program code
?CO?	code	Constant data in program memory
?BI?	bit	Bit data in internal data memory
?BA?	bdata	Bit-addressable data in internal data memory
?DT?	data	Internal data memory
?FD?	far	Far memory (RAM space)
?FC?	const far	Far memory (constant ROM space)
?ID?	idata	Indirectly-addressable internal data memory
?PD?	pdata	Paged data in external data memory
?XD?	xdata	Xdata memory (RAM space)