

# 下推自动机

- 下推自动机
- 下推自动机接受的语言
  - 从终态方式到空栈方式
  - 从空栈方式到终态方式
- 下推自动机与文法的等价性
- 确定型下推自动机

# 下推自动机接受的语言

## 定义

PDA  $P = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, Z_0, F)$ , 以两种方式接受语言:

- $P$  以终态方式接受的语言, 记为  $\mathbf{L}(P)$ , 定义为

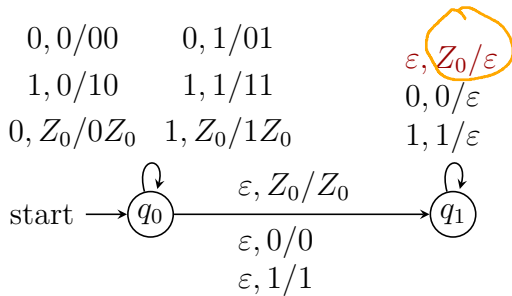
$$\mathbf{L}(P) = \{w \mid (q_0, w, Z_0) \vdash^* (p, \varepsilon, \gamma), p \in F\}.$$

- $P$  以空栈方式接受的语言, 记为  $\mathbf{N}(P)$ , 定义为

$$\mathbf{N}(P) = \{w \mid (q_0, w, Z_0) \vdash^* (p, \varepsilon, \varepsilon)\}.$$

$N(P)$

续例2. 识别  $L_{wwr}$  的 PDA  $P$ , 从终态方式接受, 改为空栈方式接受.  
 用  $\delta(q_1, \varepsilon, Z_0) = \{(q_1, \varepsilon)\}$  代替  $\delta(q_1, \varepsilon, Z_0) = \{(q_2, Z_0)\}$  即可.



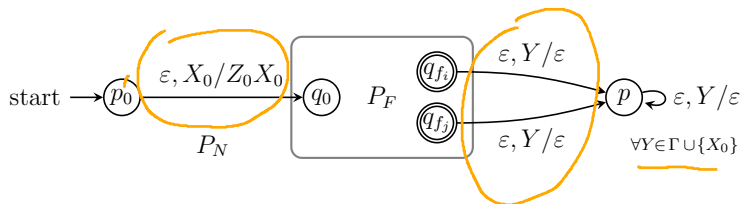
## 从终态方式到空栈方式

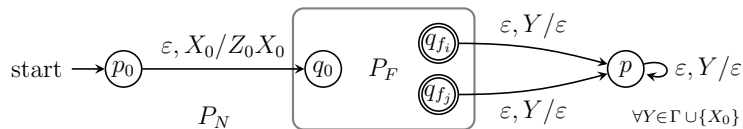
### 定理 25

如果 PDA  $P_F$  以终态方式接受语言  $L$ , 那么一定存在 PDA  $P_N$  以空栈方式接受  $L$ .

证明: 设  $P_F = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta_F, q_0, Z_0, F)$ , 构造 PDA  $P_N$ ,

$$P_N = (Q \cup \{p_0, p\}, \Sigma, \Gamma \cup \{X_0\}, \delta_N, p_0, X_0, \emptyset).$$





其中  $\delta_N$  定义如下:

- 1  $P_N$  首先将  $P_F$  的栈底符号压栈, 开始模拟  $P_F$ :

$$\delta_N(p_0, \varepsilon, X_0) = \{(q_0, Z_0X_0)\};$$

- 2  $P_N$  模拟  $P_F$  的动作:  $\forall q \in Q, \forall a \in \Sigma \cup \{\varepsilon\}, \forall Y \in \Gamma$ :

$\delta_N(q, a, Y)$  包含  $\delta_F(q, a, Y)$  的全部元素;

- 3 从  $q_f \in F$  开始弹出栈中符号, 即  $\forall q_f \in F, \forall Y \in \Gamma \cup \{X_0\}$ :

$$\delta_N(q_f, \varepsilon, Y) \text{ 包含 } (p, \varepsilon);$$

- 4 在状态  $p$  时, 弹出全部栈中符号, 即  $\forall Y \in \Gamma \cup \{X_0\}$ :

$$\delta_N(p, \varepsilon, Y) = \{(p, \varepsilon)\}.$$

对  $\forall w \in \Sigma^*$  有

$$w \in \mathbf{L}(P_F) \Rightarrow (q_0, w, Z_0) \vdash_{P_F}^* (q_f, \varepsilon, \gamma)$$

$$\Rightarrow (q_0, w, \underline{Z_0 X_0}) \vdash_{P_F}^* (q_f, \varepsilon, \underline{\gamma X_0})$$

$$\Rightarrow (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_N}^* (q_f, \varepsilon, \gamma X_0)$$

$$\Rightarrow \underline{(p_0, w, X_0) \vdash_{P_N} (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_N}^* (q_f, \varepsilon, \gamma X_0)}$$

$$\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_N}^* (q_f, \varepsilon, \gamma X_0) \vdash_{P_N}^* (p, \varepsilon, \varepsilon)$$

$$\Rightarrow \underline{w \in \mathbf{N}(P_N)}$$

定理23

$P_N$ 模拟 $P_F$

$\delta_N$ 构造  $p_0$  部分

$\delta_N$ 构造  $q_f$ 和 $p$  部分

即  $\mathbf{L}(P_F) \subseteq \mathbf{N}(P_N)$ .

对  $\forall w \in \Sigma^*$  有

$$\begin{aligned} \underline{w \in \mathbf{N}(P_N)} &\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_N}^* (p, \varepsilon, \varepsilon) \\ &\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_N} (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_N}^* (p, \varepsilon, \varepsilon) && \text{第一个动作必然到 } q_0 \\ &\Rightarrow (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_N}^* (q_f, \varepsilon, \gamma X_0) \vdash_{P_N}^* (p, \varepsilon, \varepsilon) && \text{必经 } q_f \in F \text{ 消耗完 } w \\ &\Rightarrow (q_0, w, Z_0) \vdash_{P_N}^* (q_f, \varepsilon, \gamma) && P_N \text{ 中未用过栈底的 } X_0 \\ &\Rightarrow (q_0, w, Z_0) \vdash_{P_F}^* (q_f, \varepsilon, \gamma) && \text{均为模拟 } P_F \\ &\Rightarrow w \in \mathbf{L}(P_F) \end{aligned}$$

即  $\mathbf{N}(P_N) \subseteq \mathbf{L}(P_F)$ .

所以  $\mathbf{N}(P_N) = \mathbf{L}(P_F)$ .



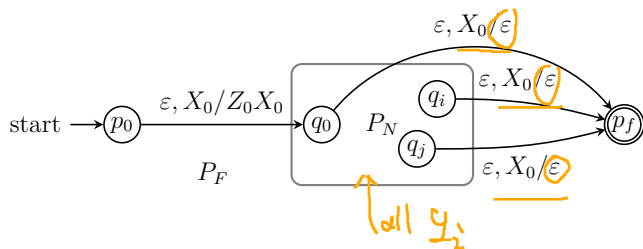
## 从空栈方式到终态方式

### 定理 26

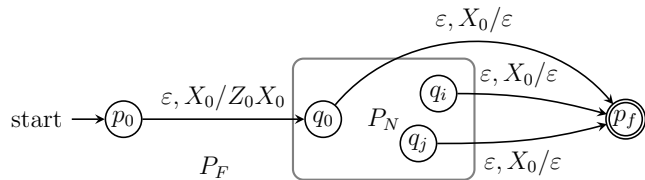
如果 PDA  $P_N$  以空栈方式接受语言  $L$ , 那么  
一定存在 PDA  $P_F$  以终态方式接受  $L$ .

证明: 设  $P_N = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta_N, q_0, Z_0, \emptyset)$ . 构造 PDA  $P_F$ ,

$$P_F = (\underline{Q \cup \{p_0, p_f\}}, \underline{\Sigma}, \underline{\Gamma \cup \{X_0\}}, \delta_F, p_0, \underline{X_0}, \{p_f\})$$







其中  $\delta_F$  定义如下:

- ①  $P_F$  开始时, 将  $P_N$  栈底符号压入栈, 并开始模拟  $P_N$ ,

$$\delta_F(p_0, \epsilon, X_0) = \{(q_0, Z_0X_0)\};$$

- ②  $P_F$  模拟  $P_N$ ,  $\forall q \in Q, \forall a \in \Sigma \cup \{\epsilon\}, \forall Y \in \Gamma$ :

$$\delta_F(q, a, Y) = \delta_N(q, a, Y);$$

- ③ 在  $\forall q \in Q$  时, 看到  $P_F$  的栈底  $X_0$ , 则转移到新终态  $p_f$ :

$$\delta_F(q, \epsilon, X_0) = \{(p_f, \epsilon)\}.$$

对  $\forall w \in \Sigma^*$  有

$$\begin{aligned}w \in \mathbf{N}(P_N) &\Rightarrow (q_0, w, Z_0) \vdash_{P_N}^* (q, \varepsilon, \varepsilon) \\&\Rightarrow (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_N}^* (q, \varepsilon, X_0) \\&\Rightarrow (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_F}^* (q, \varepsilon, X_0) \\&\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_F} (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_F}^* (q, \varepsilon, X_0) \\&\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_F}^* (q, \varepsilon, X_0) \vdash_{P_F} (p_f, \varepsilon, \varepsilon) \\&\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_F}^* (p_f, \varepsilon, \varepsilon) \\&\Rightarrow w \in \mathbf{L}(P_F)\end{aligned}$$

定理23

$P_F$  模拟  $P_N$

$\delta_F$  构造,  $p_0$  部分

$\delta_F$  构造,  $p_f$  部分

即  $\mathbf{N}(P_N) \subseteq \mathbf{L}(P_F)$ .

对  $\forall w \in \Sigma^*$  有

$$\begin{aligned}w \in \mathbf{L}(P_F) &\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_F}^* (p_f, \varepsilon, \varepsilon) \\&\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_F}^* (q, \varepsilon, X_0) \vdash_{P_F} (p_f, \varepsilon, \varepsilon) && \text{经 } q \text{ 才可达 } p_f \\&\Rightarrow (p_0, w, X_0) \vdash_{P_F} (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_F}^* (q, \varepsilon, X_0) && P_F \text{ 第一个动作} \\&\Rightarrow (q_0, w, Z_0 X_0) \vdash_{P_F}^* (q, \varepsilon, X_0) && \text{即上式} \\&\Rightarrow (q_0, w, Z_0) \vdash_{P_N}^* (q, \varepsilon, \varepsilon) && P_N \text{ 与 } X_0 \text{ 无关} \\&\Rightarrow w \in \mathbf{N}(P_N)\end{aligned}$$

即  $\mathbf{N}(P_F) \subseteq \mathbf{L}(P_N)$ .

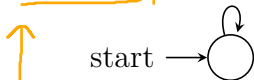
所以  $\mathbf{L}(P_F) = \mathbf{N}(P_N)$ .



例3. 接受  $L = \{w \in \{0,1\}^* \mid w \text{ 中字符 } 0 \text{ 和 } 1 \text{ 的数量相同}\}$  的 PDA.



$0, Z_0/0Z_0$	$1, 0/10$	$0, 0/00$
$1, Z_0/1Z_0$	$1, 1/11$	$0, 1/01$
$\varepsilon, Z_0/\varepsilon$	$1, 0/\varepsilon$	$0, 1/\varepsilon$



非确定性

例 4. 接受  $L = \{0^n 1^m \mid 0 \leq n \leq m \leq 2n\}$  的 PDA.

