## Matrix Analysis and Applications (Autumn 2022)

Homework: 1

## 矩阵分析基础(1)

Lecturer: Feng Chen chenfeng@mail.tsinghua.edu.cn

TA: Tianren Zhang, Yizhou Jiang, Chongkai Gao zhangtr22, jiangyz20, gck20@mails.tsinghua.edu.cn

- 1. 设  $\mathbb{R}^3$  中, 线性变换  $\mathcal{A}$  满足:  $\mathcal{A}(\boldsymbol{\alpha}_i) = \boldsymbol{\beta}_i, i = 1, 2, 3,$  其中  $\boldsymbol{\alpha}_1 = (1, 0, -1)^T, \boldsymbol{\alpha}_2 = (2, 1, 1)^T, \boldsymbol{\alpha}_3 = (1, 1, 1)^T;$   $\boldsymbol{\beta}_1 = (0, 1, 1)^T, \boldsymbol{\beta}_2 = (-1, 1, 0)^T, \boldsymbol{\beta}_3 = (1, 2, 1)^T,$ 求:
  - (1) A 在基  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$  下的矩阵;
  - (2)  $\mathcal{A}$  在标准基  $\varepsilon_1 = (1,0,0)^T$ ,  $\varepsilon_2 = (0,1,0)^T$ ,  $\varepsilon_3 = (0,0,1)^T$  下的矩阵。
- **2.** 已知  $e_1, e_2, e_3, e_4$  是 4 维线性空间  $V^4$  的一组基,  $V^4$  的线性变换  $\mathcal{A}$  在这组基下的矩阵为

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{rrrr} 1 & 0 & 2 & 1 \\ -1 & 2 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 5 & 5 \\ 2 & -2 & 1 & -2 \end{array}\right)$$

- (1)  $\mathcal{A}$  在基  $\mathbf{e}_1' = e_1 2e_2 + e_4, e_2' = 3e_2 e_3 e_4, e_3' = e_3 + e_4, e_4' = 2e_4$  下的矩阵;
- (2) 计算 Im A 和 Ker A。
- 3. 设线性空间  $V^4$  的基(I) $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4$  和基(II) $\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4$  满足

$$\left\{egin{array}{l} oldsymbol{lpha}_1+2oldsymbol{lpha}_2=oldsymbol{eta}_3 \ oldsymbol{lpha}_2+2oldsymbol{eta}_2=oldsymbol{lpha}_3 \ oldsymbol{eta}_2+2oldsymbol{eta}_3=oldsymbol{lpha}_4 \end{array}
ight.$$

- (1) 求由基(I) 变到基(II) 的过渡矩阵(请学习过渡矩阵定义);
- (2) 求向量  $\alpha = 2\beta_1 \beta_2 + \beta_3 + \beta_4$  在基(I) 下的坐标;
- 4. 设  $\mathbf{A}^2 = \mathbf{A}$ , 用如下两种思路证明  $\operatorname{rank}(\mathbf{I} \mathbf{A}) = n \operatorname{rank}(\mathbf{A})$ :

矩阵分析基础 (1) 2

- (1) 考虑矩阵 A 迹与秩的性质。
- (2) 考虑线性方程组 (I A)x = 0 的解。
- 5. 证明如下行列式计算结果:  $2 \begin{vmatrix} 0 & a & b \\ a & 0 & c \\ b & c & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} b+a & c & c \\ b & a+c & b \\ a & a & c+b \end{vmatrix}$
- 6. 已知  $n \times n$  矩阵  $M = I X(X^{T}X)^{-1}X^{T}$ 。若矩阵 X 的秩为  $r_{X}$ ,且 y 是一个正态分布的随机向量,其均值向量为 Xb,协方差矩阵为  $\sigma^{2}I$ ,即  $y \sim N(Xb, \sigma^{2}I)$ ,证明:
  - (1)  $\mathbf{E}\{\boldsymbol{y}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{M}\boldsymbol{y}\} = (n r_{\boldsymbol{X}})\sigma^{2};$
  - (2)  $\mathbf{y}^{\mathrm{T}}\mathbf{M}\mathbf{y}/\sigma^{2}$  服从自由度为  $(n-r_{\mathbf{X}})$  的  $\chi^{2}$  分布,即  $\mathbf{y}^{\mathrm{T}}\mathbf{M}\mathbf{y}/\sigma^{2} \sim \chi^{2}_{n-r_{\mathbf{X}}}$ 。

提示: 借助性质  $M^2 = M$ ,  $M^T = M$  作特征值分解。

- 7. 设  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  为一实对称矩阵,而  $f(x) = x^{T}Ax$ , $x \in \mathbb{R}^{n}$  为二次型。
  - (1) 证明: f 半正定 (即  $A \succ 0$ ), 当且仅当存在  $F \in \mathbb{R}^{k \times n}$  使得

$$f(\boldsymbol{x}) = \|\boldsymbol{F}\boldsymbol{x}\|^2$$

其中  $\|\cdot\|$  表示  $l_2$  范数。若 A 半正定, 试说明如何求解矩阵 F? 又如何确定最小 k 值?

(2) 证明: f(x) 可表示为

$$f(x) = \|Fx\|^2 - \|Gx\|^2$$

其中 F 和 G 为合适的矩阵。试确定 F 和 G 的最小维数。

(3) 当矩阵 **A** 分别为

$$m{A}_1 = egin{bmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 2 \end{bmatrix}, \ m{A}_2 = egin{bmatrix} -1 & 2 \\ 2 & 2 \end{bmatrix}, m{A}_3 = egin{bmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 2 \end{bmatrix}$$

时,利用 Matlab 画出  $f(x) = x^{T}Ax$  对应的空间曲面。同时研究并解释 f 取不同值时的等高线形状。