

## TD d'analyse de données. 1

- Soient  $A_1, A_2, B_1, B_2$  quatre matrices carrées d'ordre  $n$ , et  $A = [A_1, A_2]$  et  $B' = [B_1', B_2']$  les matrices blocs associées. Quelles sont les dimensions des matrices  $A$  et  $B$ ? Peut-on définir leurs produits à droite et à gauche? Peut-on donner une expression pour le produit  $AB$ ?
- Si  $A$  est une matrice carrée d'ordre  $n$  telle que  $A' = (a_1', \dots, a_n')$ , où  $a_1, \dots, a_n$  sont les lignes de  $A$ , comment s'écrivent les matrices  $A'A$  et  $AA'$ ? Que peut-on dire du rang et des valeurs propres de ces deux matrices?
- Soit  $A$  une matrice rectangulaire  $(n, p)$  de rang plein. Montrez que si  $p < n$ ,  $A'A$  est une matrice carrée symétrique inversible, définie et positive. Que peut-on dire de ses valeurs propres? Qu'appelle-t-on valeurs singulières de  $A$ ? Quelle est sa factorisation SVD?  
Application: Soit  $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \end{bmatrix}$ ; Déterminez ses valeurs singulières et sa SVD.  
 On peut définir la pseudo inverse  $B$  de  $A$ . Dans quel cas aura-t-on  $B = (A'A)^{-1}A'$ ? Quelles sont les propriétés de la pseudo inverse?
- La matrice  $X$  contient des échantillons de  $m$  caractères d'individus. Pour chaque colonne, on a ainsi un échantillon d'ordre  $n$  indépendant. On note  $X_i$  la i-ème ligne de  $X$  et  $X^j$  sa j-ème colonne. On note  $\mu = E(X_i)$ , et  $\hat{\mu} = (\hat{\mu}_1, \dots, \hat{\mu}_m)$ , avec  $\hat{\mu}_j = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_{i,j} = \frac{1}{n} \mathbf{1}_n X^j$ . Que représentent  $\hat{\mu}_j$  et  $\hat{\mu}$ ?  
 On note  $\mathbf{1}_{r,s}$  une matrice  $(r, s)$  formée de 1, et  $\mathbf{1}_s = \mathbf{1}_{1,s}$ . Montrez que  $\hat{\mu} = \frac{1}{n} \mathbf{1}_n X$   
 Soit  $Y = X - \frac{1}{n} \mathbf{1}_n \hat{\mu}$ . On peut alors écrire  $Y = AX$ , avec  $A = I_n - \frac{1}{n} \mathbf{1}_n \mathbf{1}_n'$ . Que représente  $Y$ ? Comment s'écrit la matrice  $A$ ? Vérifiez que  $V = \frac{1}{n} Y Y'$  vérifie:  $V = \frac{1}{n} X X' - \frac{1}{n} \hat{\mu} \hat{\mu}'$
- Rappelez la définition d'une distance. Qu'est-ce qu'une distance euclidienne? Proposez des exemples de produits scalaires, et les distances euclidiennes associées. Proposez différentes distances pour des points de  $\mathbb{R}^n$ .
- Rappelez les propriétés d'un projecteur, d'un projecteur orthogonal, et suivant une matrice de projection  $M$ .
- Comment s'écrit la fonction caractéristique d'une loi exponentielle? En déduire son espérance, sa variance et tous ses moments.
- On veut tester les valeurs d'un générateur aléatoire à l'aide d'un test de Kolmogorov-Smirnov. Comment s'écrit le critère du test? quel est le seuil au risque de 5% (qui donne  $c = 1.36$ ) pour une population de 10000 valeurs?
- Peut-on estimer les paramètres d'une loi uniforme avec le maximum de vraisemblance?
- Si  $A$  est une matrice carrée symétrique, et  $B$  une matrice rectangulaire  $(p, n)$ , on définit pour un vecteur colonne  $X$  d'ordre  $n$ ,  $f(X) = X'AX$  et  $g(X) = BX$ . Quel est le gradient de  $f$ ? Pour minimiser  $f$  sous la contrainte  $g(X) = b$ , quelle(s) méthode(s) pouvez-vous proposer?

## Analyse de données: TD1

### Exo 1

Matrice bloc  $\rightarrow$  matrice de matrice

$$\begin{bmatrix} A \\ B \end{bmatrix}^T \cdot \begin{bmatrix} A & B \end{bmatrix}^T = AA^T + BB^T$$

↳ matrice

$$A = [A_1, A_2]$$

$$B = \begin{bmatrix} B_1 \\ B_2 \end{bmatrix}$$

$A : n \times L_n$  } donc  $AB$  et  $Bd$  existent  
 $B : L_n \times n$  }

les transposés  
disparaissent  
ensemble

$$AB = A_1 B_1 + A_2 B_2$$

$$Bd = \begin{bmatrix} B_1 A_1 & B_1 A_2 \\ B_2 A_1 & B_2 A_2 \end{bmatrix}$$

### Exo 2

$$A = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} \quad AA^T = \sum_{i=1}^n a_i^T a_i \quad AA^T = \begin{bmatrix} a_1 a_1^T & a_1 a_2^T & \dots & a_1 a_n^T \\ a_2 a_1^T & \ddots & & \\ \vdots & & \ddots & \\ a_n a_1^T & \dots & \dots & a_n a_n^T \end{bmatrix}$$

$$A^T = [a_1^T, a_2^T, \dots, a_n^T]$$

- $\dim(\text{Im}) + \dim(\text{Ker}) = \dim(\text{IE})$  pour un endomorphisme
- $\text{rang}(A) = \text{rang}(A^T)$ ,  $\text{rang}(AA^T) \stackrel{?}{=} \text{rang}(A^TA)$

$$X \in \text{ker}(AA^T) \text{ si } AA^T X = 0 \Leftrightarrow (\underbrace{A^T A}_{\text{équation}})(A^T X) = 0$$

$$A^T X \in \text{ker}(A^T A)$$

$$Y(A^T X) = 0$$

$$\Rightarrow A^T X \in \text{ker}(Y)$$

\*  $AA^T$  et  $A^T A$  ont les  $n$  valeurs propres  $> 0$

$$*\overline{[\text{rang}(AA^T) = \text{rang}(A^T A)]} \Rightarrow \dim(\text{ker}(AA^T)) = \dim(\text{ker}(A^T A))$$

Si  $\lambda$  est vp de  $A^T A$ :

$$\exists x \neq 0 \text{ tq } (A A^T) x = \lambda x$$

scalaire directe du produit matriciel

$$\Rightarrow (A^T)(A^T x) = \lambda(A^T x) \Rightarrow \text{bien si } A^T x \neq 0$$

- Si  $A^T x \neq 0$ :  $\lambda \neq 0$
- Si  $A^T x = 0$ ,  $A A^T x = \lambda x = 0 \Rightarrow \lambda = 0$   
L<sup>n</sup> 0 est vp de  $A^T A$ : oui

Donc elles ont les m<sup>n</sup> vp

Pourquoi  $> 0$ ?

$\lambda$  vp de  $A^T A$ :

$$A^T A^T x = \lambda x \Rightarrow \underbrace{x^T A A^T x}_{> 0} = \lambda \underbrace{x^T x}_{> 0}$$

$$\left. \begin{array}{l} \text{Si } Y = A^T x \\ Y^T = X^T A \end{array} \right\} x^T A A^T x = Y^T Y > 0$$

$\lambda > 0$

$\mu$  est valeur singulière de  $A$

$\Updownarrow$  respectivement

$\lambda = \mu^2$  est vp de  $A^T (A^T A)$ ,  $\mu > 0$

### Factorisation Matrice

Matrice  $\rightarrow A = L \cdot U$  ← Matrice triang sup  
 $\uparrow$  Matrice triang inf

→ Si  $A$  symétrique:  $L = U^T$  (choleski)

→ Si  $A$  est diagonalisable:

$A = Q D Q^{-1} \rightarrow$  Matrice de passage vers la base

$$D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{bmatrix} \quad A^{-1} = Q D^{-1} Q^{-1}$$

Diagonalisable  $\Leftrightarrow$  polynôme caracté a des racines simples

$\rightarrow$  Si &  $n > p$  (resp.  $n < p$ )

$$\text{SVD} \Rightarrow A = U^T \Lambda V \quad U: n \times n, V: p \times p$$

$A = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix}$

$$A = \begin{bmatrix} \mu_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \mu_n & \\ & & & 0 \end{bmatrix} : n \times p$$

## Appl:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \end{bmatrix}$$

$$AA^T = \begin{bmatrix} 14 & 11 \\ 11 & 14 \end{bmatrix}$$

$$A^T A = \begin{bmatrix} 5 & 8 & 5 \\ 8 & 13 & 9 \\ 5 & 9 & 10 \end{bmatrix}$$

Valeurs singulières de  $A$ : ( $\lambda_1 \& \lambda_2(A) = \sqrt{\lambda_1 V_1(A A^T)}$ )

$$\begin{cases} (14 - \lambda)x + 11y = 0 \\ 11x + (14 - \lambda)y = 0 \end{cases}$$

au

$$\begin{vmatrix} 14-x & 11 \\ 11 & 14-x \end{vmatrix} = (14-x)^2 - 11^2 = (14-x+11)(14-x-11) = (25-x)(3-x)$$

Vp: 15 & 3

$$V_S = 5 \text{ eV}$$

$$A = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 13 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \text{2e rere colonne apprécier}$$

## Vecteurs propres de $A A^T$ :

$$AA' \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 25 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Leftrightarrow 16x + 11y = 25x \Leftrightarrow x = y$$

$$AA' \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Leftrightarrow 16x + 11y = 3x \Leftrightarrow -13x = y$$

$$U = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{vmatrix}$$

$$A = U^T \Lambda V = U \Lambda V^T$$

$$V_1^T = U^T \Lambda_1^{-1} A \quad \Lambda_1 = \begin{bmatrix} S & O \\ O & \sqrt{S} \end{bmatrix}$$

Le petit  $\Lambda$   
matrice corré

$$V = \begin{bmatrix} V_1 \end{bmatrix}$$

$\hookrightarrow V_2$  à laquelle on rajoute l'ligne de norme 1 et orthogonale aux 2 précédentes

$$\begin{aligned} V_1^L &= \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1/\sqrt{5} & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{3} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \end{bmatrix} \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}} + \frac{2}{\sqrt{3}} & \frac{2}{\sqrt{5}} + \frac{3}{\sqrt{3}} & \frac{3}{\sqrt{5}} + \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} - \frac{2}{\sqrt{3}} & \frac{2}{\sqrt{5}} - \frac{3}{\sqrt{3}} & \frac{3}{\sqrt{5}} - \frac{1}{\sqrt{3}} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

### Exo 5

Distance dans  $E$ :

$$d: E \times E \rightarrow \mathbb{R}^+$$

$$(x, y) \mapsto d(x, y)$$

$$\bullet d(x, y) = d(y, x)$$

$$\bullet d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$$

$$\bullet d(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$$

$\langle x, y \rangle$

$$\|x\|_2 = \sqrt{\langle x, x \rangle}$$

$$d(x, y) = \|x - y\|$$

$$\star \| \lambda x \| = |\lambda| \cdot \|x\|$$

$$\star \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$$

$$\star \|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$$

Si  $E = \mathbb{F}_2^n$

$$\langle u, v \rangle = \sum_{k=1}^n u_k v_k \quad k \in \{0, 1, \dots, n\}$$

$$\langle u, v \rangle = \sum_{k=1}^n u_k^L = \sum_{k=1}^n u_k \quad (u_k \in \{0, 1\}) \Rightarrow \text{nbre de } 1 = L$$

$$d(u, v) = \|u - v\| = \sqrt{\text{nbre de bits } 1 \text{ dans } (u - v)} = \sqrt{d_h(u, v)}$$

$\hookrightarrow$  composante  $\neq$   
entre  $u$  et  $v$

car  $0 - 0 = 0$   
 $1 - 1 = 0$

racine distance Hamming

## Analyse de données: TD1

### Exo 7

- $f_x(x) = \lambda e^{-\lambda x} (x \geq 0)$

$$\begin{aligned} P_x: \mathbb{R} &\rightarrow \mathbb{C} \\ u &\mapsto E(e^{iux}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f_x(u) &= \int_0^{+\infty} \lambda e^{-\lambda x} e^{iux} dx \\ &= \lambda \int_0^{+\infty} e^{(iu-\lambda)x} dx = \frac{\lambda}{iu-\lambda} \left[ e^{(iu-\lambda)x} \right]_0^{+\infty} = -\frac{\lambda}{iu-\lambda} \end{aligned}$$

- Moments de  $X$  d'ordre  $m$

$$\int x^m f_x(x) dx$$

$$P_x(u) = 1 + iu E(X) + \frac{(iu)^2}{2} E(X^2) + \dots + \frac{(iu)^m}{m!} E(X^m) + o(u^m)$$

Dès lors

$$\frac{1}{\lambda-iu} = \frac{1}{1-\frac{iu}{\lambda}} = \frac{1}{1-v} = 1+v+v^2+\dots+v^m$$

$$= 1 + \frac{iu}{\lambda} + \left(\frac{iu}{\lambda}\right)^2 + \dots + \left(\frac{iu}{\lambda}\right)^m + (v^m)$$

$$E(X) = \frac{1}{\lambda}, \quad E(X^2) = \frac{2}{\lambda^2}, \quad E(X^3) = \frac{3!}{\lambda^3}, \quad E(X^n) = \frac{n!}{\lambda^n}$$

$$\Rightarrow V(X) = \frac{1}{\lambda^2}, \quad \sigma_X^2 = \frac{1}{\lambda}$$

### Exo 9

Estimation : Modèle paramétrique

$$\left. \begin{array}{l} \theta = \lambda : \exp(\lambda) \\ \theta = (\mu, \sigma) : N(\mu, \sigma^2) \\ \theta = (a, b) : \text{unif}(a, b) \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{On cherche à estimer} \\ \text{la valeur de } \theta \text{ à partir} \\ \text{d'un échantillon.} \end{array}$$

## Modèle standard

$$[f_{\theta}] \rightarrow x_1, \dots, x_n$$

Maximum de vraisemblance

$$\max_{\theta} (f_{\theta}(x_1) \times f_{\theta}(x_2) \times \dots \times f_{\theta}(x_n))$$

$L(\theta, x)$  Fonction de vraisemblance

$$l(\theta, x) = \ln(L) - \text{log-vraisemblance}$$

## Modèle exponentiel

$$\theta = \lambda \quad f_{\theta}(x) = \lambda e^{-\lambda x}, x \geq 0$$

$$L(\lambda, x) = (\lambda e^{-\lambda x_1}) \dots (\lambda e^{-\lambda x_n}) \\ = \lambda^n e^{-\lambda(x_1 + \dots + x_n)}$$

$$l(\lambda, x) = n \ln(\lambda) - \lambda \left( \frac{1}{n} \sum x_i \right) \quad \text{recherche min/luc}$$

$$l' = \frac{n}{\lambda} - \frac{1}{n} \sum x_i = 0 \\ \Rightarrow \lambda = \frac{n}{\sum x_i}$$

loi unif (a, b)

$$f_{\theta}(x) = \frac{1}{b-a}, x \in [a, b]$$

$$x_k \in [a, b]$$

$$L(\theta, x) = \frac{1}{(b-a)^n}$$

$$a \leq x_1 \leq \dots \leq x_n \leq b$$

comment maximiser  $L(\theta, x)$  ?

$$\begin{cases} a = x_1 \\ b = x_n \end{cases}$$

$$\Rightarrow \det X$$

$$Y = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} \quad (n \times 1) \times (n \times 1) \quad \text{forme de vecteur}$$

f vect

## Exo 10

A matrice  $n \times n$  symétrique

$$f(x) = x^T A x \quad x = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

ensemble de colonnes

$$A = [C_1 C_2 \dots C_n] = \begin{bmatrix} C_1 \\ C_2 \\ \vdots \\ C_n \end{bmatrix} \quad \frac{\partial f}{\partial x_i} (X) =$$

$$A = (a_{ij})$$

er x, er de  
lignes=cols

$$f(x) = X^T Y \quad Y = AX$$

$$= x_1 y_1 + \dots + x_n y_n$$

$$y_k = P_k X = \sum_j a_{kj} x_j$$

Régle de la forme  
fonct

$$f(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^n x_i \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j$$

$$= \sum_{i=1}^n a_{ii} x_i + \sum_{k=1}^n [x_k \sum_{j \neq k} a_{kj} x_j]$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} = 2 \cdot a_{ii} x_i + \sum_{j \neq i} a_{ij} x_j + \sum_{k \neq i} x_k a_{kj}$$

$\frac{\partial f}{\partial x_i} = 2 \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j$  La dérivée par rapport à  $x_i$  est deux fois le produit de la ligne  $i$  par le vecteur colonne

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n} \end{bmatrix} = 2 \begin{bmatrix} l_1 \mathbf{x} \\ \vdots \\ l_n \mathbf{x} \end{bmatrix} = L \mathbf{x}$$

### Problème

$$\min_{\mathbf{x}} (\mathbf{x}^T A \mathbf{x})$$

$$\text{cond nécessaire: } A\mathbf{x} = \mathbf{0} \quad \mathbf{x} \in \ker(A)$$

$$\text{cond suffisante: } f(\mathbf{x}) \geq 0$$

$$\mathbf{x} \in \ker(A) \Rightarrow f(\mathbf{x}) \geq 0$$

$$A = C C^T \quad f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T C \quad C^T \mathbf{x} = (\mathbf{x}^T C)^T \in \mathbb{R}^{m \times 1}$$

$\mathbf{x}$  est min global de  $f$

$$\min f(\mathbf{x}) \quad \underbrace{x_1 x_1 + x_2 x_2 + \dots + x_n x_n}_g(\mathbf{x}) = c$$

Si il y a plusieurs contraintes

$$B\mathbf{x} = b \quad \text{avec } p \text{ contraintes on a } B(p \times n)$$

$$f(\mathbf{x}) + \lambda [g(\mathbf{x}) - c] = h_{\lambda}(\mathbf{x})$$

$\lambda$ , multiplicateur de Lagrange

On cherche à minimiser  $h_{\lambda}$ , où  $\lambda \in \mathbb{R}$  est un paramètre

Si  $\exists \lambda \in \mathbb{R}$  tq  $\mathbf{x}$  est minimum de  $h_{\lambda}$  et  $g(\mathbf{x}) = c$

alors pour  $g(\mathbf{y}) = c$   $h_{\lambda}(\mathbf{x}) \leq h_{\lambda}(\mathbf{y})$

$$f(\mathbf{x}) \leq f(\mathbf{y})$$

$$\frac{\partial}{\partial x_i} (\lambda [g(x) - c]) = \lambda \alpha_i$$

$$\lambda \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \lambda x$$

$$\begin{cases} 2AX + \lambda x = 0 \Rightarrow x^T A x + \lambda c = 0 \\ x^T x = c = x^T x \mid \lambda = -\frac{x^T A x}{c} \end{cases}$$

$$\min_x$$
  
$$x^T x = 1$$

$$h_\lambda(x) = x^T A x + \lambda (x^T x - 1)$$

$$\text{grad } h_\lambda(x) = 2Ax + \lambda 2x = 0$$
  
$$\Leftrightarrow Ax = \lambda x \Rightarrow \underline{\lambda \text{ vp}}$$

rester à priori stable  
comme c'est  
stabilisé

CN:  $\lambda$  vp de  $A$

et  $x$  vecteur propre associé  
(d'où  $x^T A x = \lambda x^T x - \lambda$ )

$\Rightarrow \lambda$   $\oplus$  petite vp de  $A$