# Non-I.I.D. Image Classification

## 张翔 李家昊 宋浩轩 李浩源

### 2020年5月31日

## 目录

1	Bas	sic Idea	1	
2	Det	cailed Algorithm	1	
	2.1	Approach	1	
	2.2	Implementation Details	2	
3	Result			
	3.1	Comparison with Baseline	3	
	3.2	Ablation Study	3	
	3.3	Stability	3	
4	Col	laboration & Contribution	4	

### 1 Basic Idea

对于 NICO Dataset[3],我们认为它的 Non-IID 特性主要是来源于不同 Context 带来的分布差异。数据集有 10 类动物,每类动物均会出现在 10 种 Context 中。考虑人类识别场景中动物的过程,人眼可以将注意力集中在场景中的动物上,识别出动物的轮廓,并根据动物的特征判断其所属的类别。理想情况下,如果模仿人眼识别动物的过程,能够对图片中的动物进行 Instance Segmentation[4],此时得到的特征仅与图片的亮度、颜色等相关,从而能够更好地反映出被分类动物的特点。

在实际实现时,由于难以得到精细的 Instance mask,且 Instance Segmentation 对于分类问题来说是一个相对代价较高的操作,可以考虑让网络能够自动地着重关注图片中动物的本体部分,即 Attention 机制 [5]。对于输入图片 I,使用 Attention 模块  $\theta$  生成 mask  $W_{\theta}$ ,再将  $W_{\theta} \otimes I$  输入到后端的分类器进行训练。当  $\theta$  参数较为合适时, $W_{\theta}$  近似为需要关注的主体部分,经过 mask 操作后的图片更容易提取出 context-invariant 的特征。

当前端的特征提取网络固定时,我们仍然可以对特征向量使用 Attention 机制,尽量滤除背景 context 的特征,而保留前景中动物的特征。

## 2 Detailed Algorithm

#### 2.1 Approach

我们的模型结构如图 1, 主要分为 Residual Attention [6], Classifier, 以及 Discriminator 三个模块。 Residual Attention 模块利用注意力机制来强化物体本身的特征,弱化 context 信息,其中的 Residual 连接方式有助于网络保持 Identity 映射的能力,类似于 ResNet[2] 的思想; Classifier 用于对物体进行分类; Discriminator 用于判断两张图片是否属于同一 context。

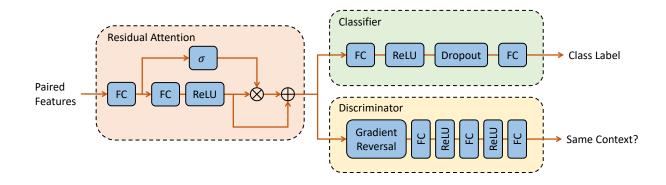


图 1: 模型框架, 其中符号 ⊕ 表示逐元素相加, 符号 ⊗ 表示逐元素相乘。

在训练阶段,模型同时接受两张图片的特征作为输入,通过 Residual Attention 优化特征,然后分别通过 Classifier 和 Discriminator 分支得到分类预测和类别预测。

记模型 Residual Attention, Classifier, 以及 Discriminator 的参数分别为  $\theta_{att}$ ,  $\theta_{cls}$ , 网络整体的参数为  $\theta_{o}$ . 传统意义上,我们希望优化分类器和判别器的总体损失函数

$$\min_{\alpha} \mathcal{L} = \mathcal{L}_{cls} + \lambda \mathcal{L}_{ctx} \tag{1}$$

其中  $\mathcal{L}_{cls}$  为 Classifier 分支的 10 分类交叉熵损失, $\mathcal{L}_{ctx}$  为 Discriminator 分支的 2 分类交叉熵损失,超参  $\lambda$  为平衡因子。

考虑到我们需要提取出更加 context-invariant 的特征,对于  $\mathcal{L}_{ctx}$  构建为如下的 min-max 问题会更加合适

$$\max_{\theta_{str}} \min_{\theta_{str}} \mathcal{L}_{ctx} \tag{2}$$

这个式子的意义是 Discriminator 的参数选取将有利于增强它的辨别能力,但 Attention 模块希望通过适当选取特征的 mask,使得提取到的特征能够混淆 Discriminator,即通过 adversarial 的方式来增强双方的能力。

而对于分类器, 我们仍然希望增强它的分类能力

$$\min_{\theta_{att}, \theta_{cls}} \mathcal{L}_{cls} \tag{3}$$

为了能够在一次 backward pass 中就能优化所有的参数,这里引入 Gradient Reversal [1] 模块,放在 Discriminator 分支前,它将  $\frac{\partial \mathcal{L}_{ctx}}{\partial \theta_{dis}}$  反向后传给 Attention 模块,从而实现 min-max 优化。

在测试阶段,我们去掉 Discriminator 模块,模型只接受一张图片的特征作为输入,通过 Residual Attention 模块后,经过 Classifier 预测出最终的类别标签。

#### 2.2 Implementation Details

在给定的训练数据上,每个类共有 7 个 context,我们为每个类划分了 6 个 context 作为训练集,剩余 1 个 context 作为验证集。

在训练阶段,我们选取超参  $\lambda=1$ ,使用 Adam 优化器训练了 200 个 epoch,batch size 大小为 16,learning rate 为  $10^{-5}$ ,weight decay 为  $5\times 10^{-4}$ ,选取验证集上准确率最高的模型作为最终模型。

Baseline 我们实现了一些 baseline, 其中最简单的是 Classifier, 它只有两个全连接层; 在我们实现的 AttentionClassifier 中, 可以将 Discriminator 更换成一个 Context Classifier, 它尝试对图片的 ctx label 进行分类 (实际上这是不够合理的, 因为不同 class 下的 context 是不完全相同的); 其余的 baseline 则在完整版 AttentionClassifier 的基础上做 ablation study 得到, 具体请参考 3 Result部分。

Dataset 在训练时,需要成对输入图片,为此我们实现了一个 NicoPairedDataset,它会取同一个 class 下相同或不同 context 的图片,并根据是否相同赋予 0-1 标签,用以训练 discriminator。为了采样的充分与均衡,对每张图片,取同类中不同 context 的图片(每个 context 随机选取 1 张)与它配对,然后同类相同 context 的图片配对,使得这两种配对各占 50%。

## 3 Result

### 3.1 Comparison with Baseline

以下测试是基于 6/1 划分训练集与验证集得到的结果。

Name	Accuracy
Classifier	61.82%
Attention Context Classifier	72.30%
Attention Discriminator	74.49%

表 1: Baseline 测试结果

#### 3.2 Ablation Study

测试环境同 Baseline, 结果如下

Attention	Residual Attention	Gradient Reversal	Accuracy
<b>✓</b>			73.48%
✓		✓	73.65%
	✓		74.16%
	✓	✓	74.49%

表 2: Ablation Study 测试结果

#### 3.3 Stability

为了测试算法在不同 context 下的稳定性和泛化能力,我们将所有的训练样例按照 context 分成 4份。其中 ctx 标号为 0-3 的作为训练集,同时以 4/5/6 分别作为 test1、test2 和 val 集。最终我们发现结果在 40 epoch 左右达到稳定,取该 epoch 的结果,测试如下:

Dataset	train 集	val 集	test1	test2
Accuracy	93.94%	66.89%	75.49%	77.47%

表 3: 稳定性测试结果

可见,在只使用 4 个 context 作为训练集的情况下,ctx 为 6 的 val 集并不能达到之前的准确率,但还是有一定提升的。同时,在 val 集达到稳定准确率时,两个 test 集合达到了稳定且很高的准确率,也有比较大的提升。可见,我们的算法在不同的 context 下是比较稳定且具有一定泛化能力的。

## 4 Collaboration & Contribution

#### 实验分工

- 张翔负责核心算法的设计以及网络的部分实现(GradientReversal, AttentionResidualBlock, AttentionClassifier 与 NicoPairedDataset)。
- 李家昊负责 Baseline (纯 MLP 网络 Classifier) 的实现以及实验数据处理 (NicoDataset 与 Metrics) 的维护。
- 宋浩轩负责核心算法网络的实现与调整以及稳定性的测试。
- 李浩源负责调节训练参数以及与 Baseline 的对比测试。

#### 报告分工

- 张翔负责 Basic idea、部分 Detailed algorithm 的书写以及 Slide 的制作。
- 李家昊负责 Detailed algorithm 部分的书写。
- 宋浩轩负责 Stability 测试部分以及 Contribution 部分的书写。
- 李浩源负责 Baseline 测试部分的书写。

## 参考文献

- [1] Yaroslav Ganin and Victor S. Lempitsky. Unsupervised domain adaptation by backpropagation. ArXiv, abs/1409.7495, 2015.
- [2] Kaiming He, Xiangyu Zhang, Shaoqing Ren, and Jian Sun. Deep residual learning for image recognition. 2016 IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition (CVPR), pages 770–778, 2016.
- [3] Yue He, Zheyan Shen, and Peng Cui. Towards non-i.i.d. image classification: A dataset and baselines, 2019.
- [4] Claudio Michaelis, Ivan Ustyuzhaninov, Matthias Bethge, and Alexander S. Ecker. One-shot instance segmentation. *ArXiv*, abs/1811.11507, 2018.
- [5] Ashish Vaswani, Noam Shazeer, Niki Parmar, Jakob Uszkoreit, Llion Jones, Aidan N Gomez, Ł ukasz Kaiser, and Illia Polosukhin. Attention is all you need. In I. Guyon, U. V. Luxburg, S. Bengio, H. Wallach, R. Fergus, S. Vishwanathan, and R. Garnett, editors, Advances in Neural Information Processing Systems 30, pages 5998–6008. Curran Associates, Inc., 2017.
- [6] Fei Wang, Mengqing Jiang, Chen Qian, Shuo Yang, Cheng Li, Honggang Zhang, Xiaogang Wang, and Xiaoou Tang. Residual attention network for image classification. 2017 IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition (CVPR), pages 6450–6458, 2017.