

CBFT Mecánica clásica

Cuerpos rígidos

2 de diciembre 2015

Contenidos

§1. Cuerpos rígidos	1
-------------------------------	---

§1. Cuerpos rígidos

Los vínculos constituyen la condición de rigidez,

$$|\mathbf{r}_i \mathbf{r}_j| = d_{ij} \quad i \neq j$$

Del discreto al continuo

$$\mathbf{R} = \frac{\sum_i m_i \mathbf{r}_i}{\sum_i m_i} \longrightarrow \mathbf{R} = \frac{\int \rho \mathbf{r}_i dv}{\int \rho dv}$$

Referencias