Vetores e modos de endereçamento

- Vetores unidimensionais
 - Vetores unidimensional: é uma lista de elementos do mesmo tipo.
 - Por ordem entende-se que há um primeiro, um segundo, um terceiro elemento, e assim por diante até um último elemento;
 - Um vetor A de seis elementos é denotado por:

• Exemplos de vetores:

MSG DB 'abcde' ;vetor composto por um string de 5 caracteres ASCII

W DW 1010h,1020h,1030h ; *vetor* de 3 valores de 16 bits

• Onde W se situa na memória a partir do offset de endereço 0200h como:

| Offset de endereço | | Endereço simbólico Conteúdo | |
|--------------------|-------|-----------------------------|-------------|
| $W \rightarrow$ | 0200h | W | 10h |
| | 0201h | | 10h |
| | 0202h | W+2 | 20 h |
| | 0203h | | 10h |
| | 0204h | W+4 | 30h |
| | 0205h | | 10h |

Vetores e modos de endereçamento

Operador DUP: define vetores com valores repetidos (duplicatas)

| GAMA | DB | 100 DUP (0) | ;cria um <i>vetor</i> de 100 <i>bytes</i> ;com valor inicial zero, a partir ;do <i>offset</i> definido por GAMA |
|------|----|-------------|---|
| BETA | DW | 200 DUP (?) | ;cria um <i>vetor</i> de 200 <i>palavras</i> ; (16 bits) não inicializados, a ; partir do <i>offset</i> BETA |

LINHA DB 5, 4, 3 DUP (2, 3 DUP (0), 1) ;DUP's encadeados

Equivalente a definição de LINHA dada abaixo:

LINHA DB 5, 4, 2, 0, 0, 0, 1, 2, 0, 0, 0, 1, 2, 0, 0, 0, 1

Modos de endereçamento

- A forma em que um operando é especificado numa instrução é conhecido como Modo de Endereçamento.
- Modos de endereçamento:
 - 1. Modo por Registrador: o operando está em um registrador da CPU;
 - 2. Modo Imediato: o operando é uma constante fornecida imediatamente;
 - 3. Modo Direto: o operando é uma variável declarada no .DATA, ou seja uma posição de memória com endereço bem determinado;
 - 4. Modo Indireto por Registrador;
 - 5. Modo por Base;
 - 6. Modo Indexado;
 - 7. Modo por Base Indexado;

Modos de endereçamento

- 1. Modo Registrador: o operando está em registrador(es) da CPU.
 - Exemplo: ADD AX,BX
- 2. Modo Imediato: o operando é uma constante fornecida imediatamente na própria instrução.
 - Exemplo: MOV AX,5
- 3. Modo Direto: o operando é uma variável declarada no .DATA, ou seja uma posição de memória com endereço bem determinado.
 - Exemplo

DADO DB 5

.....

MOV AL, DADO

Modos de endereçamento

- 4. Modo Indireto por Registrador: O offset do endereço do operando está armazenado num registrador.
 - O registrador especificado atua como ponteiro para a posição de memória
 - Formato do operando: [registrador]
- Registradores utilizados:
 - BX, SI, DI juntamente com o registrador de segmento DS o endereço é formado por DS:[registrador]

MOV BX, OFFSET DADO MOV AL,[BX]

- BP juntamente com o registrador de segmento SS o endereço é formado por SS:[BP]
- Exemplo : Escreva um programa que acumule em AX a soma dos 10 elementos do vetor LISTA abaixo e depois imprima a soma:

LISTA DW 0,1,2,1,1,0,1,1,1,1

```
TITLE vetor versao 0
.MODEL SMALL
.DATA
  NSOMA DB 13,10,'A SOMA = ', '$'
  LISTA DW 0,1,2,1,1,0,1,1,1,1
.CODE
MAIN PROC
  MOV AX,@DATA
  MOV DS,AX
  XOR AX,AX
                 ;inicializa AX com zero
                 ;SI recebe o offset de end. de LISTA
  LEA BX,LISTA
  MOV CX, 10
                 :contador inicializado no. de elementos
SOMA:
    ADD AX,[BX]
                 ;acumula AX com o elemento de LISTA apontado por SI
    ADD BX,2
                ;movimenta o ponteiro para o pr?ximo
    LOOP SOMA
                  :faz o laco até CX = 0
  LEA DX, NSOMA
  MOV AH,09
  INT 21H
  MOV DX.AX
  OR DL,30H
                   ; numero em caractere
  MOV AH,2
                   ; imprime a soma
  INT 21H
  MOV AH,4CH
                     ; termina o programa
  INT 21H
MAIN ENDP
END MAIN
```

```
TITLE vetor versão 1
; podemos usar DI no lugar de SI
.MODEL SMALL
.DATA
    NSOMA DB 13,10,'A SOMA = ', '$'
    LISTA DW 0,1,2,1,1,0,1,1,1,1
.CODE
MAIN PROC
  MOV AX,@DATA
  MOV DS, AX
  XOR AX,AX
                 ;inicializa AX com zero
  LEA SI,LISTA
                 ;SI recebe o offset de end. de LISTA
  MOV CX, 10
                 :contador inicializado no. de elementos
SOMA:
    ADD AX,[SI]
                 ;acumula AX com o elemento de LISTA apontado por SI
    ADD SI,2
                 ;movimenta o ponteiro para o pr?ximo
  LOOP SOMA
                :faz o laço até CX = 0
  LEA DX, NSOMA
  MOV AH,09
  INT 21H
  MOV DX,AX
  OR DL,30H
  MOV AH.2
  INT 21H
  MOV AH,4CH
  INT 21H
MAIN ENDP
END MAIN
```

Modos de endereçamento

- 5. Modo por Base (Based Mode)
 - O offset do endereço do operando é obtido adicionando um deslocamento ao conteúdo de um registrador base
- O deslocamento pode ser:
 - O offset de endereço de uma variável;
 - Uma constante (positiva ou negativa);
 - O offset de endereço de uma variável mais ou menos uma constante;
- Formatos possíveis do operando:
 - [registrador + deslocamento] ou [deslocamento + registrador]
 - [registrador] + deslocamento ou deslocamento + [registrador]
 - deslocamento [registrador]
- Registradores utilizados:
 - BX (base register) juntamente com o registrador de segmento DS
 - BP (base pointer) juntamente com o registrador de segmento SS
- Exemplo: Supondo que BX contendo o valor 4d:

```
LISTA DW 10,20,30,40,50,60,70,80,90,100

MOV AX, LISTA[BX]

MOV AX, [LISTA + BX] ;resulta AX = 30
```

Modos de endereçamento

- 5.. Modo por Base (Based Mode)
- Exemplo: Escreva um trecho de programa que acumule em AX a soma dos 10 elementos do vetor LISTA abaixo, usando endereçamento por Base:

LISTA DW 0,1,2,1,1,0,1,1,1,1

TITLE vetor versao 3

```
.MODEL SMALL
.DATA
  NSOMA DB 13,10,'A SOMA = ', '$'
  LISTA DW 0,1,2,1,1,0,1,1,1,1
.CODE
MAIN PROC
  MOV AX,@DATA
  MOV DS,AX
  XOR AX,AX
                      ;inicializa AX com zero
  XOR BX,BX
                      ;limpa o registrador base
  MOV CX, 10
                      ;contador inicializado no. de elementos
SOMA:
    ADD AX,LISTA+[BX]
                       ;acumula AX com o elemento de LISTA apontado LISTA + BX
    ADD BX,2
                        ;movimenta o ponteiro para o pr?ximo
    LOOP SOMA
                       :faz o laCo atE CX = 0
  LEA DX. NSOMA
LEA DX, NSOMA
                     ; imprime mensagem NSOMA
  MOV AH,09
  INT 21H
  MOV DX.AX
  OR DL,30H
                      ; número em caractere
  MOV AH,2
                      ; imprime a soma
  INT 21H
  MOV AH,4CH
                      ; termina o programa
  INT 21H
MAIN ENDP
END MAIN
```

Modos de endereçamento

- 6. Modo Indexado (*Indexed Mode*)
- O offset do endereço do operando é obtido adicionando um deslocamento ao conteúdo de um registrador indexador
- As opções de deslocamento são as mesmas do Modo por Base
- Formatos possíveis do operando:

```
[registrador + deslocamento] ou [deslocamento + registrador]
[registrador] + deslocamento ou deslocamento + [registrador]
deslocamento [registrador]
```

- Registradores utilizados:
 - SI e DI juntamente com o registrador de segmento DS

Exemplo: Supondo que SI contenha o offset de endereço de LISTA:

LISTA DW 10,20,30,40,50,60,70,80,90,100

LEA SI,LISTA ;SI recebe o offset de LISTA

MOV AX, [SI + 12] ; resulta que AX = 70

Modos de endereçamento

- 6. Modo Indexado (Indexed Mode)
- Exemplo : Escreva um trecho de programa que acumule em AX a soma dos 10 elementos do vetor LISTA abaixo, usando endereçamento indexado:

LISTA DW 0,1,2,1,1,0,1,1,1,1

```
TITLE Vetor versão 2
.MODEL SMALL
.DATA
    NSOMA DB 13,10,'A SOMA = ', '$'
    LISTA DW 0,1,2,1,1,0,1,1,1,1
.CODE
MAIN PROC
  MOV AX,@DATA
  MOV DS,AX
  XOR AX,AX
                      ;inicializa AX com zero
 XOR SI,SI
  MOV CX, 10
                      ;contador inicializado no. de elementos
SOMA:
    ADD AX,LISTA[SI]
                      ;acumula AX com o elemento de LISTA apontado por SI
    ADD SI,2
                      ;movimenta o ponteiro para o próximo
  LOOP SOMA
                      :faz o laco até CX = 0
  LEA DX, NSOMA
                      ; imprime mensagem NSOMA
  MOV AH,09
  INT 21H
  MOV DX.AX
  OR DL,30H
                      ; número em caractere
  MOV AH,2
                      ; imprime a soma
  INT 21H
  MOV AH,4CH
                      ; termina o programa
  INT 21H
MAIN ENDP
END MAIN
```

Modos de endereçamento

- 7. Modo por Base Indexado (Based Indexed Mode)
- O offset do endereço do operando é obtido somando:
 - o conteúdo de um registrador de base (BX ou BP);
 - o conteúdo de um registrador índice (SI ou DI);
 - opcionalmente, o offset de endereço de uma variável;
 - opcionalmente, uma constante (positiva ou negativa).
- Formatos possíveis do operando:

```
variável [reg_de_base] [reg_índice]
variável [reg_de_base + reg_índice + constante]
constante [reg_de_base + reg_índice + variável]
[reg_de_base + reg_índice + variável + constante]
```

- Registradores utilizados:
 - SI, DI e BX juntamente com o registrador de segmento DS
 - SI, DI e BP juntamente com o registrador de segmento SS
- Exemplo1: Supondo a variável LISTA abaixo, e que SI = 14 e BX = 2:

```
LISTA DW 10,20,30,40,50,60,70,80,90,100

MOV AX, LISTA[BX][SI] ;resulta AX = [LISTA+2+14] = 90
```

Modos de endereçamento

- 7. Modo por Base Indexado (Based Indexed Mode)
- Exemplo2: Supondo a variável MATRIZ abaixo:

| MATRIZ | DW | 10,20,30,40 |
|---------------|----|-----------------|
| | DW | 50,60,70,80 |
| | DW | 90,100,110,120 |
| | DW | 130,140,150,160 |

XOR BX,BX MOV SI,4

MOV AX, MATRIZ[BX][SI] ;resulta AX = 30

MOV BX,8 MOV SI,4

MOV AX, MATRIZ[BX][SI] ;resulta AX = 70

MOV BX,16 MOV SI,0

MOV AX, MATRIZ[BX][SI] ;resulta AX = 90

MOV BX,24 MOV SI,6

MOV AX, MATRIZ[BX][SI] ;resulta AX = 160

Modos de endereçamento

7. Modo por Base Indexado (Based Indexed Mode)

Exemplo: Suponha que MATRIZ seja uma matriz 3X4 com elementos de tipo DW. Escreva um trecho de programa que zere os elementos da 3ª. linha de MATRIZ. O programa deve imprimir a matriz, como uma matriz.

DATA

MATRIZ DW 1,2,3,4

DW 5,6,7,8

DW 9,10,11,12

```
LEA DX, NMATRIZ ; IMPRIME MENSAGEM EM NMATRIZ
TITLE Matriz
                                                         MOV AH.09
.MODEL SMALL
                                                         INT 21H
.DATA
                                                                             ;inicializa o indexador de coluna
                                                         MOV BX,0
                                                                              ;BX indica o 1o. elemento da linha 2
  MATRIZ DW 1,2,3,4
                                                         MOV DI,3
                                                                              ; número de LINHAS
     DW 5,6,7,8
                                                       L2:
     DW 9,10,11,12
                                                         XOR SI.SI
                                                         MOV CX.4
                                                                               ;CX contem o número de elementos de
  NMATRIZ DB 13,10,'A MATRIZ = ', 13,10, '$'
                                                            linha
  PULA LINHA DB, 13, 10, '$'
                                                       L3: MOV DX, MATRIZ [BX][SI]
                                                                                       ; carrega zero no operando
                                                            calculado
                                                           OR DL,30H
                                                                               ; nUmero em caractere
.CODE
                                                           MOV AH,2
                                                                               ; imprime a soma
MAIN PROC
                                                           INT 21H
  MOV AX,@DATA
                                                           ADD SI.2
                                                                              ;incrementa 2 em SI -> tipo DW = 2 bytes
  MOV DS,AX
                                                           LOOP L3
                                                         LEA DX, PULA LINHA
 XOR AX,AX
                  ;inicializa AX com zero
                                                         MOV AH.09H
 XOR SI,SI
                 :inicializa o indexador de coluna
                                                         INT 21H
  MOV BX.16
                 :BX indica o 1o. elemento da linha 3
                                                         ADD BX,8
  MOV CX,4
                 ;CX contem o número de elementos de
    linha
                                                          DEC DI
L1: MOV MATRIZ [BX][SI], 0
                              ;carrega na linha 3
                                                         JNZ L2
                  ;incrementa 2 em SI -> tipo DW = 2
                                                                             ; termina o programa
    ADD SI.2
                                                         MOV AH.4CH
    bytes
                                                         INT 21H
    LOOP L1
                 ;faz o laço até que CX seja zero
                                                       MAIN ENDP
                                                       END MAIN
```

Modos de endereçamento

- Observação: Acessando a pilha por meio de endereçamento por base:
 - SP sempre aponta para o topo da pilha
 - · Problema: como obter cópias de dados existentes na pilha sem modificá-la
 - Solução: endereçamento por base usando BP (base pointer)
- Exemplo: Escreva um trecho de programa que carregue AX, BX e CX com as três palavras mais superiores da pilha, sem modificá-la.

MOV BP,SP ;BP aponta para o topo da pilha MOV AX, [BP] ;coloca o conteúdo do topo em AX

MOV BX, [BP+2] ;coloca a 2a. palavra (abaixo do topo) em BX

MOV CX, [BP+4] ;coloca o 3a. palavra em CX

- Neste caso, no Modo de endereçamento por Base:
 - BP pode especificar o offset de um endereço na pilha;
 - Pode ser somado um deslocamento (positivo ou negativo;
 - O operando final especificado pode navegar para dentro da pilha;

Segment Override

- Se for necessário acessar dados em outro segmento diferente de DS, por exemplo ES: MOV AX, ES:[SI]
- Pode-se utilizar segment override nos modos de endereçamento por registrador indireto, por base e indexado.

Modos de endereçamento

Algumas diretivas

PTR

- A instrução MOV [BX],1 é ilegal, pois o Montador não pode determinar se [BX] aponta para uma informação na memória do tipo byte ou do tipo word.
- Soluções:

MOV BYTE PTR [BX],1 ;define o destino como byte MOV WORD PTR [BX],1 ;define o destino como word

Modos de endereçamento

Algumas diretivas

LABEL

- É uma pseudo-instrução para alterar tipo de variáveis (override)
 - Exemplo:

| TEMPO | LABEL | | WORD | | |
|--------------|--------------|--|------|--|----|
| | HORAS | | DB | | 10 |
| | MINUTOS | | DB | | 20 |

- Esta declaração feita no segmento de dados (.DATA), permite que:
 - TEMPO e HORAS recebam o mesmo endereço pelo Montador;
 - TEMPO (16 bits) engloba HORAS e MINUTOS (8 + 8 bits);
 - são legais as seguintes instruções:

MOV AH,HORAS MOV AL,MINUTOS

е

MOV AX,TEMPO ;produz o mesmo efeito das acima

vetores bidimensionais

- Um vetor bidimensional, ou matriz é um vetor de vetores.
- Arranjo idealizado em linhas e colunas:
 - Matriz A de 3 linhas por 4 colunas;
 - Cada elemento é identificado como A[i,j];
 - i varia de 1 a 3 e j varia de 1 a 4.
- A memória se organiza apenas em uma dimensão (arranjo linear)
- Como organizar os dados?
 - ordem por linha: os dados da linha 1 são organizados em ordem crescente, seguidos dos dados da linha 2, sucessivamente, até a linha N:
 - ex: A[1,1] a A[1,4], A[2,1] a A[2,4], A[3,1] a A[3,4] → método mais usual
 - ordem por coluna: idem, organizando-se por colunas:
 - ex: A[1,1] a A[3,1], A[1,2] a A[3,2], A[1,3] a A[3,3], A[1,4] a A[3,4]

vetores bidimensionais

 Exemplo: Supondo a matriz A (3 x 4) abaixo, organizar os dados no segmento de dados em ordem por linha e ordem por coluna.

| | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|----|-----|-----|-----|
| 1 | 10 | 20 | 30 | 40 |
| 2 | 50 | 60 | 70 | 80 |
| 3 | 90 | 100 | 110 | 120 |

organização por linha:

.DATA

A DW 10,20,30,40 DW 50,60,70,80

DW 90,100,110,120

organização por coluna:

... .DATA

A DW 10,50,90

DW 20,60,100 DW 30,70,110 DW 40,80,120

•••

A instrução XLAT

- Instrução sem operando que converte um valor binário de tipo byte em outro valor binário, que é procurado numa tabela de conversão. O valor a ser convertido (1 byte) é assumido estar em AL
- O offset do endereço onde se inicia a tabela de conversão é assumido estar em BX.
- A instrução XLAT:
 - Soma o conteúdo de AL ao offset dado por BX e localiza a posição resultante dentro da tabela;
 - Substitui o conteúdo AL pelo valor localizado na tabela.

Exemplo: Conversão do conteúdo binário de 8 bits de AL, suposto ser um valor hexadecimal, para o caracter ASCII correspondente.

.DATA

Tabela DB 30h,31h,32h,33h,34h,35h,36h,37h,38h,39h

DB 41h,42h,43h,44h,45h,46h

.CODE

...

MOV AL,0Ch ;exemplo, converter 0Ch para caracter ASCII 'C'

LEA BX,TABELA ;BX recebe o offset de TABELA

XLAT ;é feita a conversão e AL recebe 43h = 'C'