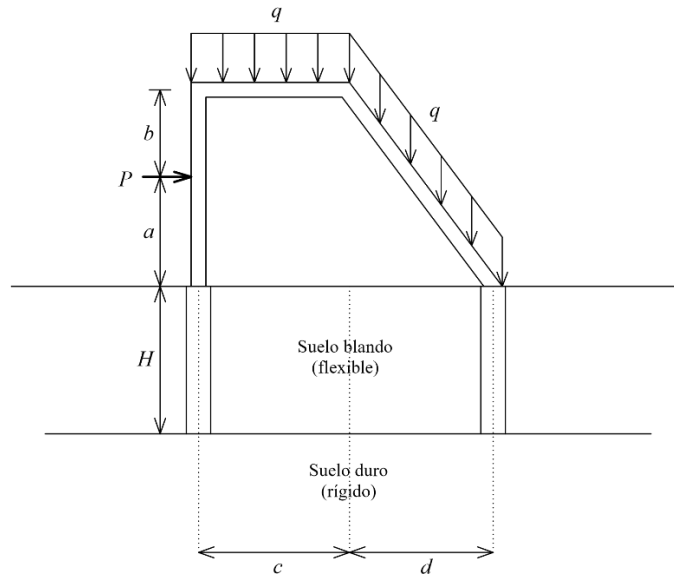


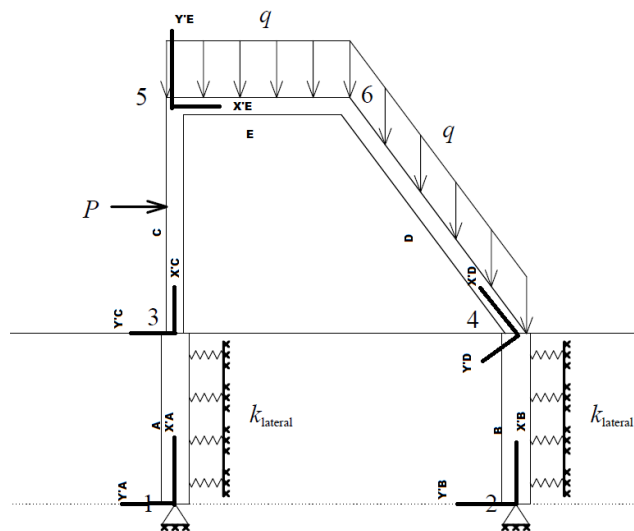
El pórtico plano de concreto ($E = 2 \times 10^7 \text{ kN/m}^2$) cuyas propiedades son $a = 2.05 \text{ m}$, $b = 1.8 \text{ m}$, $c = 4 \text{ m}$, $d = 2.7 \text{ m}$, $H = 5 \text{ m}$, $q = 60 \text{ kN/m}$, $P = 70 \text{ kN}$ y sus elementos tienen una sección transversal de 30 cm de base por 35 cm de altura, está soportado por un par de pilas como se muestra en la siguiente figura:



Para analizar esta estructura, el ingeniero geotecnista propone hacer un modelo estático del conjunto estructura + cimentación + suelo, empleando las siguientes propiedades (ver figura a continuación):

1. Pilas circulares con diámetro de 80 cm.
2. Despreciar la fricción entre fuste de las pilas y el suelo blando.
3. Modelar la rigidez lateral del uso empleando $k_{Lateral} = 5000 \text{ kN/m}^2$ e incluir el efecto de la fuerza axial desacoplado.
4. Emplear el efecto de la punta de las pilas por medio de apoyo simple.

Discretización



Elemento A

Coordenadas Locales

$$\begin{Bmatrix} F'X1^A \\ F'Y1^A \\ M'1^A \\ F'X3^A \\ F'Y3^A \\ M'3^A \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 2010619 & 0 & 0 & -2010619 & 0 & 0 \\ 0 & 47820 & 102984 & 0 & -35453 & 92710 \\ 0 & 102984 & 327574 & 0 & -92710 & 156460 \\ -2010619 & 0 & 0 & 2010619 & 0 & 0 \\ 0 & -35453 & -92710 & 0 & 47820 & -102984 \\ 0 & 92710 & 156460 & 0 & -102984 & 327574 \end{bmatrix} * \begin{Bmatrix} u1'^A \\ v1'^A \\ \theta1'^A \\ u3'^A \\ v3'^A \\ \theta3'^A \end{Bmatrix}$$

$$[TA] = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad [TA]^T = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Coordenadas Globales

$$\begin{Bmatrix} FX1^A \\ FY1^A \\ M1^A \\ FX3^A \\ FY3^A \\ M3^A \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 47820 & 0 & -102984 & -35453 & 0 & 92710 \\ 0 & 2010619 & 0 & 0 & -2010619 & 0 \\ 102984 & 0 & 327574 & 92710 & 0 & 156460 \\ -35452 & 0 & 92710 & 47820 & 0 & 102984 \\ 0 & -2010619 & 0 & 0 & 2010619 & 0 \\ -92710 & 0 & 156460 & 102984 & 0 & 327574 \end{bmatrix} * \begin{Bmatrix} u1^A \\ v1^A \\ \theta1^A \\ u3^A \\ v3^A \\ \theta3^A \end{Bmatrix}$$

Elemento B

Coordenadas Locales

$$\begin{Bmatrix} F'X2^B \\ F'Y2^B \\ M'2^B \\ F'X4^B \\ F'Y4^B \\ M'4^B \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 2010619 & 0 & 0 & -2010619 & 0 & 0 \\ 0 & 47820 & 102984 & 0 & -35453 & 92710 \\ 0 & 102984 & 327574 & 0 & -92710 & 156460 \\ -2010619 & 0 & 0 & 2010619 & 0 & 0 \\ 0 & -35453 & -92710 & 0 & 47820 & -102984 \\ 0 & 92710 & 156460 & 0 & -102984 & 327574 \end{bmatrix} * \begin{Bmatrix} u2'^B \\ v2'^B \\ \theta2'^B \\ u4'^B \\ v4'^B \\ \theta4'^B \end{Bmatrix}$$

$$[TB] = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad [TB]^T = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Coordenadas Globales

$$\begin{Bmatrix} FX2^B \\ FY2^B \\ M2^B \\ FX4^B \\ FY4^B \\ M4^B \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 47820 & 0 & -102984 & -35453 & 0 & 92710 \\ 0 & 2010619 & 0 & 0 & -2010619 & 0 \\ 102984 & 0 & 327574 & 92710 & 0 & 156460 \\ -35452 & 0 & 92710 & 47820 & 0 & 102984 \\ 0 & -2010619 & 0 & 0 & 2010619 & 0 \\ -92710 & 0 & 156460 & 102984 & 0 & 327574 \end{bmatrix} * \begin{Bmatrix} u2^B \\ v2^B \\ \theta2^B \\ u4^B \\ v4^B \\ \theta4^B \end{Bmatrix}$$

Elemento C

Cálculo de empotramientos para una viga doblemente empotrada sometida a una fuerza puntual vertical

$$-P\phi_2(\varepsilon) = \frac{Pb^2(3a+b)}{(a+b)^3} = 31.595 \text{ KN}$$

$$-P\phi_3(\varepsilon) = \frac{Pab^2}{(a+b)^2} = 31.367 \text{ KN} \cdot m$$

$$-P\phi_5(\varepsilon) = \frac{Pb^2(a+3b)}{(a+b)^3} = 38.404 \text{ KN}$$

$$-P\phi_6(\varepsilon) = \frac{-Pa^2b}{(a+b)^2} = -35.723 \text{ KN} \cdot m$$

Coordenadas Locales

$$\begin{Bmatrix} F'X3^C \\ F'Y3^C \\ M'3^C \\ F'X5^C \\ F'Y5^C \\ M'5^C \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 545454 & 0 & 0 & -545454 & 0 & 0 \\ 0 & 4507 & 8677 & 0 & -4507 & 8677 \\ 0 & 8677 & 22272 & 0 & -8677 & 11136 \\ -545454 & 0 & 0 & 545454 & 0 & 0 \\ 0 & -4507 & -8677 & 0 & 4507 & -8677 \\ 0 & 8677 & 11136 & 0 & -8677 & 22272 \end{bmatrix} * \begin{Bmatrix} u3'^C \\ v3'^C \\ \theta 3'^C \\ u5'^C \\ v5'^C \\ \theta 5'^C \end{Bmatrix} + \begin{Bmatrix} 0 \\ 31.595 \\ 31.367 \\ 0 \\ 38.404 \\ -35.723 \end{Bmatrix}$$

$$[TC] = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad [TC]^T = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Coordenadas Globales

Para las fuerzas de empotramiento globales = $[Tc]^T * [FEmlocal]$

$$\begin{Bmatrix} FX3^C \\ FY3^C \\ M3^C \\ FX5^C \\ FY5^C \\ M5^C \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 4507 & 0 & -8677 & -4507 & 0 & -8677 \\ 0 & 545454 & 0 & 0 & -545454 & 0 \\ -8677 & 0 & 22272 & 8677 & 0 & 11136 \\ -4507 & 0 & 8677 & 4507 & 0 & 8677 \\ 0 & -545454 & 0 & 0 & 545454 & 0 \\ -8677 & 0 & 11136 & 8677 & 0 & 22272 \end{bmatrix} * \begin{Bmatrix} u3^C \\ v3^C \\ \theta 3^C \\ u5^C \\ v5^C \\ \theta 5^C \end{Bmatrix} + \begin{Bmatrix} -31.595 \\ 0 \\ 31.367 \\ -38.404 \\ 0 \\ -35.723 \end{Bmatrix}$$

Elemento D

Cálculo de fuerzas empotradas

$$\begin{aligned} \frac{-qx*L}{2} &= 66.317 \text{ KN} \\ \frac{-qy*L}{2} &= -46.508 \text{ KN} \\ qx &= -28.20576 \frac{\text{KN}}{\text{m}} & \frac{-qy*L^2}{12} &= -36.45 \text{ KN} * m \\ qy &= 19.78066 \frac{\text{KN}}{\text{m}} & \frac{-qx*L}{2} &= 66.317 \text{ KN} \\ & & \frac{-qy*L}{2} &= -46.508 \text{ KN} \\ & & \frac{qy*L^2}{12} &= 36.45 \text{ KN} * m \end{aligned}$$

Coordenadas Locales

$$\begin{Bmatrix} F'X4^D \\ F'Y4^C \\ M'4^D \\ F'X6^D \\ F'Y6^D \\ M'6^D \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 446581 & 0 & 0 & -446581 & 0 & 0 \\ 0 & 2437 & 5816 & 0 & -2473 & 5816 \\ 0 & 5816 & 18235 & 0 & -5816 & 9117 \\ -446581 & 0 & 0 & 446581 & 0 & 0 \\ 0 & -2473 & -5816 & 0 & 2473 & -5816 \\ 0 & 5816 & 9117 & 0 & -5816 & 18235 \end{bmatrix} * \begin{Bmatrix} u4'^D \\ v4'^D \\ \theta4'^D \\ u6'^D \\ v6'^D \\ \theta6'^D \end{Bmatrix} + \begin{Bmatrix} 66.317 \\ -46.508 \\ -36.45 \\ 66.317 \\ -46.508 \\ 36.45 \end{Bmatrix}$$

$$[TD] = \begin{bmatrix} -0.5741 & 0.8187 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -0.8187 & -0.5741 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -0.5741 & 0.8187 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -0.8187 & -0.5741 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$[TD]^T = \begin{bmatrix} -0.5741 & -0.8187 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0.8187 & -0.5741 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -0.5741 & -0.8187 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0.8187 & -0.5741 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Para las fuerzas de empotramiento globales = $[TD]^T * [FEmlocal]$

Coordenadas Globales

$$\begin{Bmatrix} FX4^D \\ FY4^C \\ M4^D \\ FX6^D \\ FY6^D \\ M6^D \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 148886 & -208773 & -4762 & -148886 & 208773 & -4762 \\ -208773 & 300168 & -3339 & 208773 & -300168 & -3339 \\ -4762 & -3339 & 18235 & 4762 & 3339 & 9117 \\ -148886 & 208773 & 4762 & 148886 & -208773 & 4762 \\ 208773 & -300168 & 3339 & -208773 & 300168 & 3339 \\ -4762 & -3339 & 9117 & 4762 & 3339 & 18235 \end{bmatrix} * \begin{Bmatrix} u4^D \\ v4^D \\ \theta4^D \\ u6^D \\ v6^D \\ \theta6^D \end{Bmatrix} + \begin{Bmatrix} 0 \\ 81 \\ -36.45 \\ 0 \\ 81 \\ 36.45 \end{Bmatrix}$$

Elemento E

Fuerzas de empotramiento

$$\frac{qL}{2} = 120 \text{ KN}$$

$$\frac{qL^2}{12} = 80 \text{ KN} * m$$

$$\frac{qL}{2} = 120 \text{ KN}$$

$$-\frac{qL^2}{12} = -80 \text{ KN} * m$$

Coordenadas Locales

$$\begin{Bmatrix} F'X5^E \\ F'Y5^E \\ M'5^E \\ F'X6^E \\ F'Y6^E \\ M'6^E \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 525000 & 0 & 0 & -525000 & 0 & 0 \\ 0 & 4019 & 8039 & 0 & -4019 & 8039 \\ 0 & 8039 & 21437 & 0 & -8039 & 10718 \\ -525000 & 0 & 0 & 525000 & 0 & 0 \\ 0 & -4019 & -8039 & 0 & 4019 & -8039 \\ 0 & 8039 & 10718 & 0 & -8039 & 21437 \end{bmatrix} * \begin{Bmatrix} u5'^E \\ v5'^E \\ \theta5'^E \\ u6'^E \\ v6'^E \\ \theta6'^E \end{Bmatrix} + \begin{Bmatrix} 0 \\ 120 \\ 80 \\ 0 \\ 120 \\ -80 \end{Bmatrix}$$

$$[TE] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$[TE]^T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Como el sistema local y global es el mismo.

Coordenadas Globales

$$\begin{Bmatrix} FX5^E \\ FY5^E \\ M5^E \\ FX6^E \\ FY6^E \\ M6^E \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 525000 & 0 & 0 & -525000 & 0 & 0 \\ 0 & 4019 & 8039 & 0 & -4019 & 8039 \\ 0 & 8039 & 21437 & 0 & -8039 & 10718 \\ -525000 & 0 & 0 & 525000 & 0 & 0 \\ 0 & -4019 & -8039 & 0 & 4019 & -8039 \\ 0 & 8039 & 10718 & 0 & -8039 & 21437 \end{bmatrix} * \begin{Bmatrix} u5^E \\ v5^E \\ \theta5^E \\ u6^E \\ v6^E \\ \theta6^E \end{Bmatrix} + \begin{Bmatrix} 0 \\ 120 \\ 80 \\ 0 \\ 120 \\ -80 \end{Bmatrix}$$

Cálculo de los desplazamientos

$$\begin{Bmatrix} M1 \\ M2 \\ FX3 \\ FY3 \\ M3 \\ FX4 \\ FY4 \\ M4 \\ FX5 \\ FY5 \\ M5 \\ FX6 \\ FY6 \\ M6 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} M1 \\ M2 \\ FX3^A + FX3^C \\ FY3^A + FY3^C \\ M3^A + M3^C \\ FX4^B + FX4^D \\ FY4^B + FY4^D \\ M4^B + M4^D \\ FX5^C + FX5^E \\ FY5^C + FY5^E \\ M5^C + M5^E \\ FX6^D + FX6^E \\ FY6^D + FY6^E \\ M6^E + M6^E \end{Bmatrix} = [KDesplazamientos] * \begin{Bmatrix} \theta1 \\ \theta2 \\ u3 \\ v3 \\ \theta3 \\ u4 \\ v4 \\ \theta4 \\ u5 \\ v5 \\ \theta5 \\ u6 \\ v6 \\ \theta6 \end{Bmatrix} + \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ -31.595 \\ 0 \\ 31.367 \\ 0 \\ 81 \\ -36.45 \\ -38.404 \\ 120 \\ 44.276 \\ 0 \\ 201 \\ -43.550 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{Bmatrix}$$

[KDesplazamientos]

327574	0	92710	0	156460	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	327574	0	0	0	92710	0	156460	0	0	0	0	0	0
92710	0	52327	0	94306	0	0	0	-4507	0	-8677	0	0	0
0	0	0	2556073	0	0	0	0	0	-545454	0	0	0	0
156460	0	94306	0	349846	0	0	0	8677	0	11136	0	0	0
0	92710	0	0	0	196706	-208773	98221	0	0	0	-148886	208773	-4762
0	0	0	0	0	-208773	2310788	-3339	0	0	0	208773	-300168	-3339
0	156460	0	0	0	98221	-3339	345809	0	0	0	4762	3339	9117
0	0	-4507	0	8677	0	0	0	529507	0	8677	-525000	0	0
0	0	0	-545454	0	0	0	0	0	549474	8039	0	-4019	8039
0	0	-8677	0	11136	0	0	0	8677	8039	43710	0	-8039	10718
0	0	0	0	0	-148886	208773	4762	-525000	0	0	673886	-208773	4762
0	0	0	0	0	208773	-300168	3339	0	-4019	-8039	-208773	304188	-4699
0	0	0	0	0	-4762	-3339	9117	0	8039	10718	4762	-4699	39672

Resolviendo el sistema anterior da como resultado los desplazamientos en cada nodo en sistema global

$$\{Desplazamientos\} = \begin{bmatrix} 2.46880761x10^{-4} \\ -1.2875228x10^{-3} \\ -1.73254419x10^{-3} \\ -7.80851790x10^{-5} \\ 5.09726792x10^{-4} \\ 6.11781565x10^{-3} \\ -1.21853218x10^{-4} \\ -9.29451559x10^{-4} \\ -6.60291670x10^{-3} \\ -3.65917720x10^{-4} \\ -2.48127415x10^{-3} \\ -6.75047454x10^{-3} \\ -9.63525729x10^{-3} \\ 2.44907734x10^{-3} \end{bmatrix}$$

Cálculo de las reacciones desconocidas

$$\begin{Bmatrix} FX1 \\ FY1 \\ FX2 \\ FY2 \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} -102984 & 0 & -35452 & 0 & -92709 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2010619 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -102984 & 0 & 0 & 0 & -35452 & 0 & -92709 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -2010619 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 2.46880 \times 10^{-4} \\ -1.28752 \times 10^{-3} \\ -1.73254 \times 10^{-3} \\ -7.80851 \times 10^{-5} \\ 5.09726 \times 10^{-4} \\ 6.11781 \times 10^{-3} \\ -1.21853 \times 10^{-4} \\ -9.29451 \times 10^{-4} \\ -6.60291 \times 10^{-3} \\ -3.65917 \times 10^{-4} \\ -2.48127 \times 10^{-3} \\ -6.75047 \times 10^{-3} \\ -9.63525 \times 10^{-3} \\ 2.44907 \times 10^{-3} \end{bmatrix}$$

$$\begin{Bmatrix} FX1 \\ FY1 \\ FX2 \\ FY2 \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} -11.2581723 \text{ KN} \\ 156.9995679 \text{ KN} \\ 1.87090088 \text{ KN} \\ 245.0004321 \text{ KN} \end{bmatrix}$$

Cálculo de las funciones

Elemento A

- Desplazamiento axial

$$U_{A(xA)} = -1.56170358090579 \cdot 10^{-5} \cdot xA$$

- Desplazamiento vertical

$$\begin{aligned} V_{A(XA)} = & -3.28736848615449 \cdot 10^{-19} \cdot \sin(0.236122592374754xA) \cdot \sinh(0.236122592374754xA) \\ & + 0.00105444266200369 \cdot \sin(0.236122592374754xA) \cdot \cosh(0.236122592374754xA) \\ & - 8.88086983100818 \cdot 10^{-6} \cos(0.236122592374754xA) \cdot \sinh(0.236122592374754xA) \end{aligned}$$

Elemento B

- Desplazamiento axial

$$U_{B(xB)} = -2.43706436427808 \cdot 10^{-5} \cdot xB$$

- Desplazamiento vertical

$$\begin{aligned} V_{B(XB)} = & -1.31494739446179 \cdot 10^{-18} \cdot \sin(0.236122592374754xB) \cdot \sinh(0.236122592374754xB) \\ & - 0.00281473886860202 \cdot \sin(0.236122592374754xB) \cdot \cosh(0.236122592374754xB) \\ & - 0.00263803408191698 \cdot \cos(0.236122592374754xB) \cdot \sinh(0.236122592374754xB) \end{aligned}$$

Elemento C

- Desplazamiento axial

$$U_{C(xC)} = -7.47616989997487 \cdot 10^{-5} xC - 7.80851790452896 \cdot 10^{-5}$$

Desplazamiento vertical

- Campo de desplazamiento empotrado

$$V_f(xc)$$

$$= \begin{cases} \{0.000245641987478206 \cdot xC^3 - 0.000731595994781789 \cdot xC^2\} & 0 \leq xc \leq 2.05 \\ \{0.000245641987478206 xC^3 - 0.000731595994781789 \cdot xC^2 - 0.00468850340136054 \cdot (0.487804878048781 \cdot xC - 1)^3\} & 2.05 \leq x \leq 3.85 \end{cases}$$

- Campo de desplazamiento homogéneo

$$\begin{aligned} V_h(xc) = & -0.000170690749936751 \cdot xC^3 - 0.000644486790993086 xC^2 \\ & \cdot (0.25974025974026 \cdot xC - 1) + 0.000985739080884738 \cdot xC^2 \\ & + 0.000509726791951021 \cdot xC \cdot (1 - 0.25974025974026xC)^2 + 0.0017325441943997 \end{aligned}$$

- Campo de desplazamiento de la parte inferior

$$\begin{aligned} V_{C(XC)Inferior} = & 7.49512375414548 \cdot 10^{-5} \cdot xC^3 - 0.000644486790993086 \cdot xC^2 \\ & \cdot (0.25974025974026 \cdot xC - 1) + 0.00025414308610294 \cdot xC^2 \\ & + 0.000509726791951021 \cdot xC \cdot (1 - 0.25974025974026xC)^2 \\ & + 0.0017325441943997 \end{aligned}$$

- Campo de desplazamiento de la parte superior

$$V_c(xc)_{Superior} = 7.49512375414548 * 10^{-5} * xC^3 - 0.000644486790993086 * xC^2(0.25974025974026 * xC - 1) + 0.000254143086102949 * xC^2 + 0.000509726791951021 * xC * (1 - 0.25974025974026xC)^2 - 0.00468850340136054 * (0.487804878048781 * xC - 1)^3 + 0.0017325441943997$$

Elemento D

- Desplazamiento axial

$$uD(x) = uD_{h(xD)} + uD_{f(xD)}$$

$$uD_{h(xD)} = -8.51202781179226 * 10^{-5} * xD - 0.00361246648492818$$

$$uD_{f(xD)} = 6.71565856416054 * 10^{-6} * xD^2 - 3.1579665875019 * 10^{-5} xD$$

$$uD(x) = 6.71565856416054 * 10^{-6} * xD^2 - 0.000116699943992942 * xD - 0.00361246648492818$$

- Desplazamiento vertical

$$VD_h(xD) = -0.000307709013191146 * xD^3 + 0.000520815111082221 * xD^2 * (0.212657682660061 * xD - 1) + 0.00217045306811013 * xD^2 - 0.000929451558848926 * xD * (1 - 0.212657682660061 * xD)^2 - 0.00493888675765332$$

$$VD_f(xD) = 3.84463888115208 * 10^{-5} * xD^4 - 0.000361580059846494 * xD^3 + 0.000850145772594753 * xD^2$$

- Campo de desplazamiento vertical

$$vD(x) = 3.84463888115208 * 10^{-5} * xD^4 - 0.00066928907303764 * xD^3 + 0.000520815111082221 * xD^2 * (0.212657682660061 * xD - 1) + 0.00302059884070488 * xD^2 - 0.000929451558848926 * xD * (1 - 0.212657682660061xD)^2 - 0.00493888675765332$$

Elemento E

- Desplazamiento axial

$$UE(x) = -3.68894599238872 * 10^{-5} * xE - 0.00660291670320438$$

- Desplazamiento vertical

$$VE_h(xE) = 0.000289666861466532 * xE^3 + 0.000612269334180085 * xE^2 * \left(\frac{xE}{4} - 1\right) - 0.00173800116879919 * xE^2 - 0.00248127414532338 * xE * \left(1 - \frac{xE}{4}\right)^2 - 0.000365917720194322$$

$$VE_f(xE) = -0.000116618075801749 * xE^4 + 0.000932944606413994 * xE^3 - 0.00186588921282799 * xE^2$$

- Campo de desplazamiento vertical

$$vE(x) = -0.000116618075801749 * xE^4 + 0.00122261146788053 * xE^3 + 0.000612269334180085 * xE^2 * \left(\frac{xE}{4} - 1\right) - 0.00360389038162718 * xE^2 - 0.00248127414532338 * xE * \left(1 - \frac{xE}{4}\right)^2 - 0.000365917720194322$$

Fuerza que el suelo le ejerce a la pila

$$S1 = \int_0^H (K * vA) dx A = 18.7260381431672 \text{ KN}$$

$$S2 = \int_0^H (K * vB) dx B = -79.3387667237668 \text{ KN}$$

Equilibrio de la estructura

Sumatoria de fuerzas en X

$$\begin{aligned} \sum Fx &= Fx1 + Fx2 + S1 + S2 + P \\ &= -11.2581723 \text{ KN} + 1.87090088 \text{ KN} + 18.7260381431672 \text{ KN} - 79.3387667237668 \text{ KN} + 70 = 0 \end{aligned}$$

Sumatoria de fuerzas en Y

$$\sum FY = FY1 + FY2 - q * (LE + d) = 156.9995679 \text{ KN} + 245.0004321 \text{ KN} - 402 = 0$$

Sumatoria de momentos

$$\begin{aligned} \sum SM1 &= FY2 * (LE + d) - P * (H + a) - \left(\frac{qLE^2}{2}\right) - q * d * \left(LE + \frac{d}{2}\right) \\ &\quad - \int_0^H (K * vA * xA) dx A \\ &\quad - \int_0^H (K * vB * xB) dx B = 1641.5028 - 493.5 - 480 - 866.699 - 64.5150 + 263.212 \\ &= 0 \end{aligned}$$

Cálculo de las funciones de momento, fuerza axial y fuerza cortante

Elemento A

- Fuerza Axial

$$PA(x_A) = A * E \frac{du_A}{dx_A}(x_A) = -156.999567$$

- Fuerza de momento

$$\begin{aligned} MA(x_A) &= E * I \frac{d^2 v_A}{x_A^2} \\ &= 0.398217579174191 * \sin(0.236122592374754 * x_A) * \cosh(0.236122592374754 * x_A) \\ &\quad + 47.2811348698073 * \cos(0.236122592374754 * x_A) * \sinh(0.236122592374754 * x_A) \\ &\quad - 1.47405371919674 * 10^{-14} * \cos(0.236122592374754 * x_A) \\ &\quad * \cosh(0.236122592374754 * x_A) \end{aligned}$$

- Fuerza cortante

$$\begin{aligned} VA(x_A) &= -E * I \frac{d^3 v_A}{x_A^3} \\ &= 11.0701159687555 * \sin(0.236122592374754 * x_A) * \sinh(0.236122592374754 * x_A) \\ &\quad - 3.48057385476382 * 10^{-15} * \sin(0.236122592374754 * x_A) \\ &\quad * \cosh(0.236122592374754 * x_A) + 3.48057385476382 * 10^{-15} \\ &\quad * \cos(0.236122592374754 * x_A) * \sinh(0.236122592374754 * x_A) - 11.2581723030031 \\ &\quad * \cos(0.236122592374754 * x_A) * \cosh(0.236122592374754 * x_A) \end{aligned}$$

Elemento B

- Fuerza Axial

$$PB(x_B) = A * E \frac{du_B}{dx_B}(x_B) = -245.0004321$$

- Fuerza de momento

$$\begin{aligned} MB(x_B) &= E * I \frac{d^2 v_B}{x_B} \\ &= 118.289262861624 * \sin(0.236122592374754 * x_B) * \cosh(0.236122592374754 * x_B) \\ &\quad - 126.212693079746 * \cos(0.236122592374754 * x_B) * \sinh(0.236122592374754 * x_B) \\ &\quad - 5.89621487678696 * 10^{-14} * \cos(0.236122592374754 * x_B) \\ &\quad * \cosh(0.236122592374754 * x_B) \end{aligned}$$

- Fuerza cortante

$$\begin{aligned} VB(x_B) &= -E * I \frac{d^3 v_B}{x_B^3} \\ &= -57.732435677574 * \sin(0.236122592374754 * x_B) * \sinh(0.236122592374754 * x_B) \\ &\quad - 1.39222954190553 * 10^{-14} * \sin(0.236122592374754 * x_B) \\ &\quad * \cosh(0.236122592374754 * x_B) + 1.39222954190553 * 10^{-14} \\ &\quad * \cos(0.236122592374754 * x_B) * \sinh(0.236122592374754 * x_B) + 1.87090088360326 \\ &\quad * \cos(0.236122592374754 * x_B) * \cosh(0.236122592374754 * x_B) \end{aligned}$$

Elemento C

- Fuerza axial

$$PC(xC) = A * E \frac{duC}{dxC}(xC) = -156.999567$$

- Fuerza de momento

$$MC - INF(xC) = E * I \frac{d^2 vCInf}{xC^2} = 27.1757501597652 - 7.46786584016407 * xC$$

$$MC - SUP(xC) = E * I \frac{d^2 vCSup}{xC^2} = 170.675750159765 - 77.4678658401641 * xC$$

- Fuerza cortante

$$VC - INF(xC) = -E * I = \frac{d^3 vCInferior}{xC^3} = 7.46786584016407$$

$$VC - INF(xC) = -E * I = \frac{d^3 vCSuperior}{xC^3} = 77.4678658401641$$

Elemento D

- Fuerza Axial

$$PD(xD) = A * E \frac{duD}{dxD}(xD) = 28.2057659694743 * xD - 245.069882385177$$

- Fuerza de momento

$$MD(xD) = E * I \frac{d^2 vD}{xD^2} = 9.89033352176371 * xD^2 - 77.247878385042 * xD + 124.127144913774$$

- Fuerza cortante

$$VD(xD) = -E * I = \frac{d^3 vD}{xD^3} = 77.247878385042 - 19.7806670435274 * xD$$

Elemento E

- Fuerza Axial

$$PE(xE) = A * E \frac{duE}{dxE}(xE) = -77.4678658401631$$

- Fuerza de momento

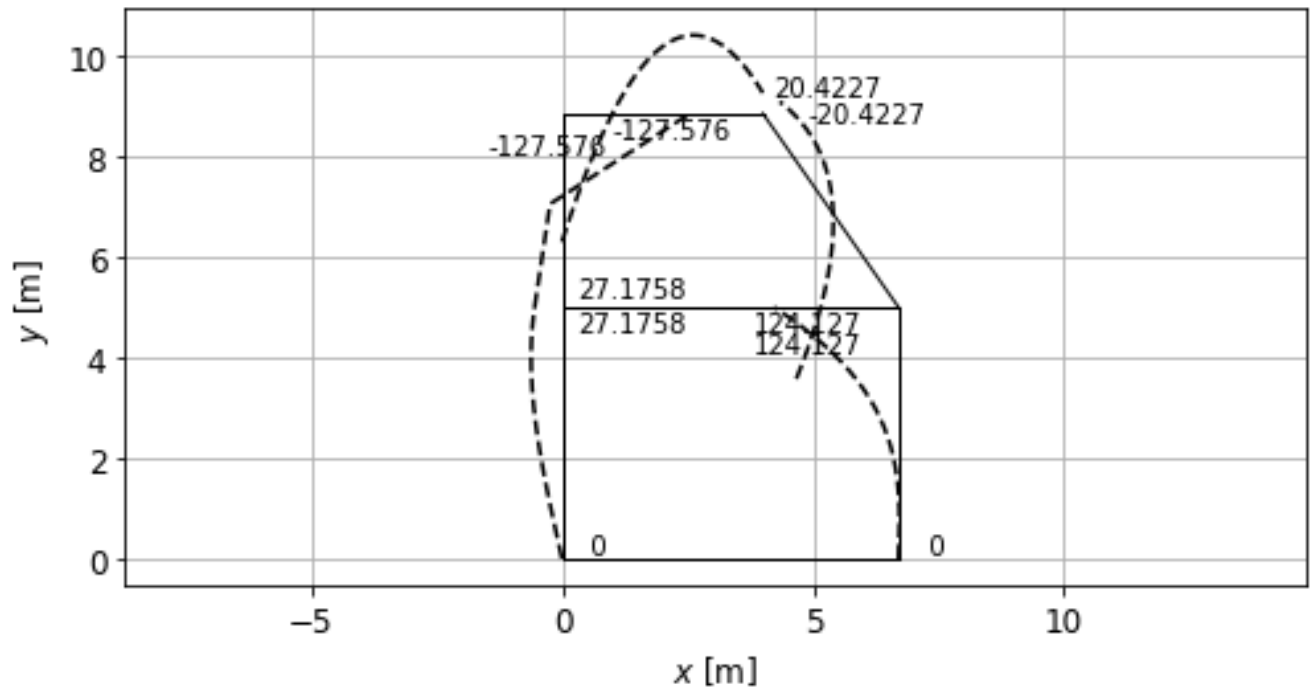
$$ME(xE) = E * I \frac{d^2 vE}{xE^2} = -30.0 * xE^2 + 156.999567899472 * xE - 127.575533324866$$

- Fuerza cortante

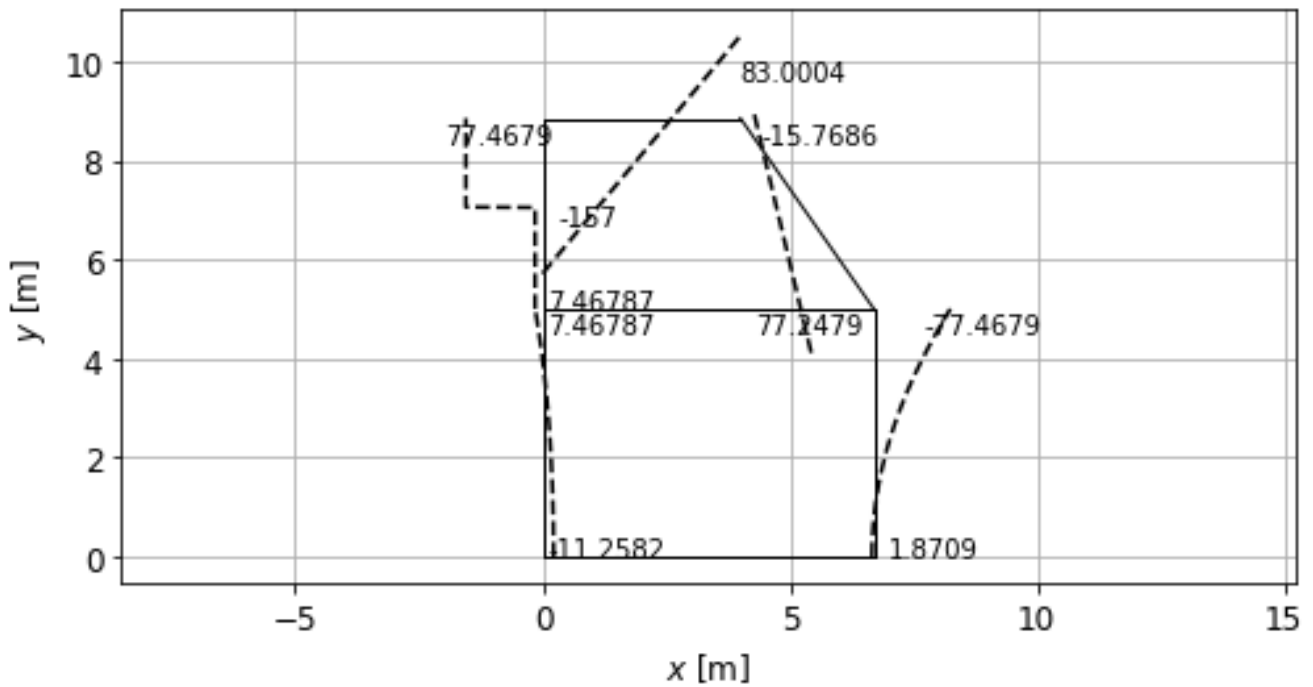
$$VE(xE) = -E * I = \frac{d^3 vE}{xE^3} = 60.0 * xE - 156.999567899472$$

GRAFICAS DE LAS FUNCIONES

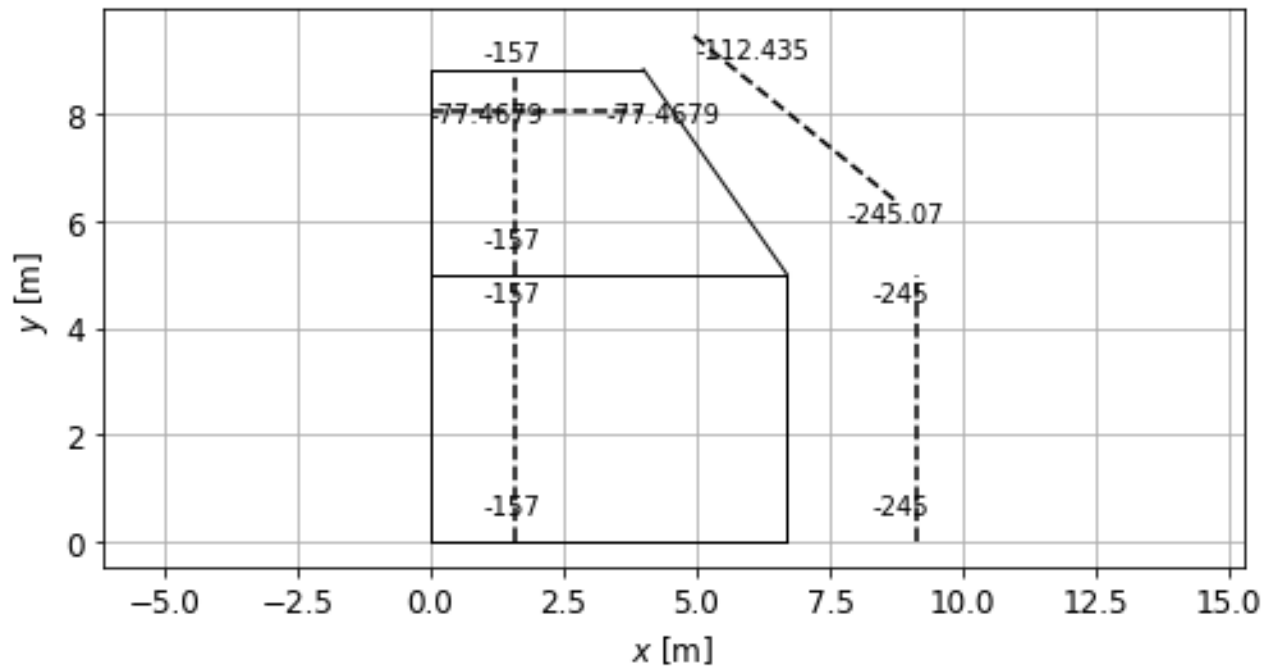
GRAFICA DE MOMENTO [KN*m]



GRAFICA DE LA CORTANTE [KN]



GRAFICA DE LA FUERZA AXIAL [KN]



GRAFICA DE LA DEFORMADA AMPLIADA 100 VECES

