

```

//-----
//      AVR e Arduino: Técnicas de Projeto, 2a ed. - 2012.
//-----
//-----
//      DS1307 - RTC com LCD 16 x 2 utilizando I2C
//-----

#include "def_principais.h"
#include "LCD.h"
#include "DS1307.h"

unsigned char FLAGS;
//----- flags de leitura dos botoes -----
#define flag_menu 0
#define flag_mais 1
#define flag_menos 2
#define flag_enter 3
//----- flags para sistema de controle -----
#define menu_LED 4
#define on_off 5
#define alerta_on 6
#define luz_branca_on 7

extern unsigned char flag_pontos, cont, tempo,tempoRCT[7];

unsigned char horas=12,minutos=0,digitos[2],ledR[3],ledG[3],ledB[3];
unsigned char cont_mais_menos=1,cont_menu,cont_enter,branco=25,soneca,travo,RED=0,BLUE=0,GREEN=0,cont_LED=0,
    piscaR=0,piscaG=0,piscaB=0,R=0,G=0,B=0,buzz_passo,buzz_ativo;

ISR(INT0_vect);

int main()
{
    DDRB  = 0b11111111;
    PORTB = 0b11010011;      //pb2 pb3 saida do pwm-led (pb1)   pb5 - buzzer
    DDRC  = 0b11101111;
    PORTC = 0xFF;
    DDRD  = 0b00001011;      //pd3 luzbranca
    PORTD = 0b11110111;

    inic_TWI();
    ISR(INT0_vect);      // Interrupção
    EICRA = ((1<<ISC00) | (0<<ISC01));
    EIMSK = 0X01;
    sei();

    inic_LCD_4bits();
    inic_TWI();
    escreve_DS1307(0x00, 0x00);
    escreve_DS1307(0x07,0b00010000);      //habilita 1Hz no pino SOUT do DS1307

//-----
//      ||      P W M      ||
//      ||
//-----

TCCR2A = 0b00000011;//TCCR2A = 0b00000011;      //PWM não invertido no pino OC0A e OC0B esta desligado //
    Para ligar deve ficar assim TCCR2A = 0b10000011;
TCCR2B = 0b00000100;//TCCR2B = 0b00000100;      //liga TC0, prescaler = 64
OCR2A = 0;      //controle do ciclo ativo do PWM 0C0A
OCR2B = 0;

TCCR1A = 0b00000001;      //PWM não invertido nos pinos OC1A e OC1B // Para ligar deve ficar assim TCCR1A =
    0b10100001;
TCCR1B = 0b00000101;      //liga TC1, prescaler = 64
OCR1A = 0;      //controle do ciclo ativo do PWM 0C1A
OCR1B = 0;      //controle do ciclo ativo do PWM 0C1B

//while(1);
//-----

```

```

//-----usando a sequencia sem necessidade de interromper-----
-----
clr_bit(FLAGS,flag_menu);
buzz_ativo=5;
desliga_PWM_2B();
desliga_PWM_2A();
desliga_PWM_1A();
desliga_PWM_1B();
while (1)
{
    if (tst_bit(FLAGS,on_off))                                //alarme armado, verifica os horarios
    {
        if (horas==tempoRCT[2])
        {
            if (soneca==tempoRCT[1])
            {
                if (tempoRCT[0]==0)
                {
                    set_bit(FLAGS,alerta_on);                //ativa o switch do despertador
                    cmd_LCD(0x8E,0);
                    cmd_LCD('*',1);

                    if (minutos==soneca)                    //modelo inicial de acordar com LEDs
                    {
                        BLUE=50;   liga_PWM_1A();
                        GREEN=10;   liga_PWM_2A();
                        desliga_PWM_1B();
                    }
                    else
                    {
                        GREEN=250;   liga_PWM_1B();   piscaG=3;
                        BLUE=150;   liga_PWM_1A();
                        RED=50;      liga_PWM_2A();   piscaR=2;
                    }
                    clr_bit(FLAGS,flag_menu);
                    clr_bit(FLAGS,flag_enter);
                    clr_bit(FLAGS,flag_menos);
                    clr_bit(FLAGS,flag_mais);
                }
            }
        }
    }

    if (!tst_bit(PIND,MENU))
    {
        if (tst_bit(FLAGS,flag_menu))                        //sai do 1o menu
        {
            clr_bit(FLAGS,flag_menu);
            clr_bit(FLAGS,flag_enter);
            cont_menu=0;
            cont_enter=1;
        }
        else
        {
            set_bit(FLAGS,flag_menu);                        //liga o 1o menu
            cont_enter=0;
            flag_pontos=1;
            clr_bit(FLAGS,flag_enter);                        //desliga o enter, ou melhor, ele retorna
        }
        while(!tst_bit(PIND,MENU)) travado();                //verifica se o botao travou
        travo=0;
        cmd_LCD(0x01,0);
        /*if (tst_bit(FLAGS,flag_menu))                        /--/codigo inutil, porem sem ele da pau na
simulacao
    {
        cmd_LCD(0x8D,0);
        escreve_LCD("5");
    }*/
    }
    if (!tst_bit(PIND,ENTER))
    {
        if (cont_menu==0)                                    //funcao para ligar/desligar as luzes
        brancas, se o 1o menu estiver inactivo
        {

```

```

        liga_desliga();                                //aciona/desliga LED branco
    }
    set_bit(FLAGS,flag_enter);                          //entra no menu escolhido
    clr_bit(FLAGS,flag_menu);                          //trava o 1o menu
    cont_enter++;                                       //escolhe o menu de ajustar o alarme
    while(!tst_bit(PIND,ENTER)) travado();
    travo=0;
    cmd_LCD(0x01,0);
}
if (!tst_bit(PIND,MAIS))
{
    if (tst_bit(FLAGS,luz_branca_on)&&(cont_menu==0))
    {
        OCR2B = branco + 25;
        branco = branco + 25;
    }
    cont_mais_menos++;                                //caminha no 1o menu
    set_bit(FLAGS,flag_mais);                          //seta horas/minutos do alarme
    while(!tst_bit(PIND,MAIS)) travado();
    travo=0;
    cmd_LCD(0x01,0);
}
if (!tst_bit(PIND,MENOS))
{
    if (tst_bit(FLAGS,luz_branca_on)&&(cont_menu==0))
    {
        OCR2B = branco - 25;
        branco = branco - 25;
    }
    cont_mais_menos--;                                //caminha no 1o menu
    set_bit(FLAGS,flag_menos);                        //seta horas/minutos do alarme
    while(!tst_bit(PIND,MENOS)) travado();
    travo=0;
    cmd_LCD(0x01,0);
}
//-----apenas testando botoes e acionando os respectivos flags-----
//-----a seguir as relacoes e acoes dos flags-----
if ((cont>7||cont_enter>7))                          //controle do menu de ajuste do relógio (7
    posicoes)
    {
        cont_enter = cont = 1;
        /*flag_pontos = 1;                            //habilita novamente os pontos e tracos*/
    }
if ((cont_mais_menos>3)&&(cont_mais_menos<254))        //controle do 1o menu
    {cont_mais_menos=1;}
if ((cont_mais_menos>254)||((cont_mais_menos<=0))
    {cont_mais_menos=3;}
if (tst_bit(FLAGS,flag_menu))                        //menu 1o ativo/travado
    {
        cont_menu=cont_mais_menos;                    //atualiza o menu inicial segundo botao "enter" estiver
        inactivo, senao, ele trava a variavel
    }
}
//-----menu do alarme acionado-----
if(tst_bit(FLAGS,alerta_on))
{
    //cmd_LCD(0x8F,0);    --teste--
    //cmd_LCD('X',1);
    buzz_passo++;                                       //PWM por programa para o BUZZER
    if (buzz_passo==BUZ_rsl)                          // BUZ_rsl em 25
    {
        buzz_passo=0;
        set_bit(PORTB,BUZZER);
    }
    if (buzz_passo==buzz_ativo)                        //ativo em 5, depois do soneca ativo = 10...
    {                                                    // 5 de 25, depois 10 de 25 ...
        //buzz_passo=0;
        clr_bit(PORTB,BUZZER);
    }
    if((tst_bit(FLAGS,on_off))&&(!tst_bit(FLAGS,flag_menos))&&(!tst_bit(FLAGS,
flag_mais))))
    {

```

```

        cmd_LCD(0x8C,0);
        escreve_LCD("+2min");
    }
    if ((tst_bit(FLAGS,flag_menu))||(tst_bit(FLAGS,flag_enter))) //desliga
o alarme por 2min
    {
        clr_bit(FLAGS,alerta_on);
        clr_bit(PORTB,BUZZER);
        desliga_PWM_1A();
        desliga_PWM_1B();
        desliga_PWM_2A();
        if (tst_bit(FLAGS,on_off))
        {
            soneca=soneca+2;
            buzz_ativo = buzz_ativo +5;
        }
        //_delay_ms(200);
    }
    if ((tst_bit(FLAGS,flag_menos))||(tst_bit(FLAGS,flag_mais))) //permite
desligar o alarme definitivamente
    {
        clr_bit(FLAGS,flag_mais);
        clr_bit(FLAGS,flag_menos);
        cpl_bit(FLAGS,on_off);
        cmd_LCD(0x8C,0);
        escreve_LCD("OFF");
        //_delay_ms(200);
    }
}

//-----fim do alarme-----
//-----PISCA LED-----
if (R <= RED)
    {R = R + piscaR;} //efeito de piscar o led em progressao
else
    {R = 0;}
OCR2A = R; // Valor do ciclo ativo do TC2A
if (G <= GREEN)
    {G = G + piscaG;}
else
    {G = 0;}
OCR1B = G;
if (B <= BLUE)
    {B = B + piscaB;}
else
    {B = 0;}
OCR1A = B;
//-----FIM DO PWM PISCA LED-----
// else
/*     cont_menu=0; //menu_off da um flag para que o botao menu, saia do 1o menu e volte a
apresentar somente horas*/
if (!tst_bit(FLAGS,menu_LED))
{
    //cmd_LCD(0x80,0); if (tst_bit(FLAGS,luz_branca_on)) {escreve_LCD("*");} /* indicando sinal de luz
branca ligado
//ja fiz esta merda, esta eu outro lugar...
switch (cont_menu) //menu inicial, sendo o default o padrao do funcionamento do
relógio
{
    case 1: //menu de ajustar relógio
        sei();
        mostra_pontos(flag_pontos);
        mostra_tempo();
        if (!tst_bit(FLAGS,flag_enter)) //enter em zero
        {
            cmd_LCD(0x8A,0);
            escreve_LCD("m +- <");
            cmd_LCD(0xC0,0);
            escreve_LCD(" Ajustar Relógio");
        }
        else //executa o ajuste do tempo
estilo padrao/original

```

```

    {
        mostra_tempo_parte2();
        mostra_pontos_parte2(flag_pontos);
        flag_pontos = 0; //avisa para nao imprimir mais os
    }
    pontos e tracos
    cont = cont_enter; //conta o nr. de vezes que o
    botao SELEÇÃO foi pressionado
    mostra_pontos_de_ajuste(cont);
    alerta_display(cont); //coloca a seta no local para
    ajuste do tempo

    if (flag_pontos==0)
    {
        if(tst_bit(FLAGS,flag_mais))
        {
            clr_bit(FLAGS,flag_mais);
            ajusta_tempo2(cont); //ajusta RTC botao mais
        }
        if(tst_bit(FLAGS,flag_menos))
        {
            clr_bit(FLAGS,flag_menos);
            ajusta_tempo2_menos(cont); //ajusta RTC botao menos
        }
    } //if !flag
} //fim do else
break;
case 2: //menu ajuste do alarme
    cmd_LCD(0x8A,0);
    escreve_LCD("m +- <");
    cmd_LCD(0xC0,0);
    escreve_LCD(" Ajustar Alarme ");
    if (tst_bit(FLAGS,flag_enter))
    { //executa o ajuste do alarme segundo algumas
        funcoes criadas
        cli();
        //flag_pontos=0;
        ident_num(minutos,digitos); //transforma a variável horas em bits
        cmd_LCD(0x84,0); //posiciona
        cmd_LCD(digitos[1],1); //primeiro digito
        cmd_LCD(digitos[0],1); //segundo digito
        _delay_ms(10);
        ident_num(horas,digitos); //transforma a variável minutos em bits
        cmd_LCD(0x81,0); //posiciona
        cmd_LCD(digitos[1],1); //primeiro digito
        cmd_LCD(digitos[0],1); //segundo digito
        _delay_ms(10);
        cmd_LCD(0x87,0);
        if (tst_bit(FLAGS,on_off))
            escreve_LCD("ON ");
        else
            escreve_LCD("OFF");
        switch (cont_enter) //entra no menu do alarme para alterar o
        {
            case 4:
                cmd_LCD(0x80,0); cmd_LCD(0x7E,1);
                cmd_LCD(0x83,0); cmd_LCD(':',1);
                horas_(); //altera as horas do alarme
                break;
            case 5:
                cmd_LCD(0x83,0); cmd_LCD(0x7E,1);
                minutos_(); //altera os minutos do alarme
                break;
            case 3:
                cmd_LCD(0x83,0); cmd_LCD(':',1);
                cmd_LCD(0x86,0); cmd_LCD(0x7E,1);
                if((tst_bit(FLAGS,flag_mais))||(tst_bit(FLAGS,flag_menos)))
                {
                    clr_bit(FLAGS,flag_mais);
                    clr_bit(FLAGS,flag_menos);
                    cpl_bit(FLAGS,on_off); //altera o estado on/
                }
            break;
        }
    }
}

```

```

        default:
            cont_enter=3;
            break;
    }//----end switch-----
} //-----end if -----
else
{
    //flag_pontos=1;
    sei();
    mostra_pontos(flag_pontos);
    mostra_tempo();
}
break;
case 3: //menu de acionamento de LEDs sequenciais
sei();
cmd_LCD(0x8A,0);
escreve_LCD("m +- <");
cmd_LCD(0xC0,0);
escreve_LCD(" Acionar LEDs ->");
mostra_pontos(flag_pontos);
mostra_tempo();
if (tst_bit(FLAGS,flag_enter))
{
    set_bit(FLAGS,menu_LED);          //executa menu de sequencias diferentes de LEDs, ✎
    com outro switch
        cont_LED=1;
        clr_bit(FLAGS,flag_enter);
        clr_bit(FLAGS,flag_mais);
        clr_bit(FLAGS,flag_menos);
        cmd_LCD(0x01,0);
    }
    break;
default:
    sei();
    cont_menu=0;
    cont_mais_menos=1;
    mostra_pontos(flag_pontos);           //superior pontos
    mostra_pontos_parte2(flag_pontos);     //inferior pontos
    mostra_tempo();                       //superior tempo
    mostra_tempo_parte2();                 //inferior tempo
    if (tst_bit(FLAGS,luz_branca_on))      //luz branca ligada
    { cmd_LCD(0x8E,0); cmd_LCD('*',1); }
    break;
} //--fim do switch -----
} //-----fim do if menu_ativo---
else
{
    if (!tst_bit(FLAGS,flag_enter))
    {
        if (tst_bit(FLAGS,flag_mais))
        {
            cont_LED++;
            clr_bit(FLAGS,flag_mais);
            if ((cont_LED>5)&&(cont_LED<250))
                cont_LED = 1;
        }
        if (tst_bit(FLAGS,flag_menos))
        {
            cont_LED--;
            clr_bit(FLAGS,flag_menos);
            if (cont_LED<1)
                cont_LED = 5;
        }
    }
}
cli();
cmd_LCD(0x8A,0);
escreve_LCD("m +- <");
switch(cont_LED)
{
    case 1:
        {
            if (tst_bit(FLAGS,flag_enter))
            {
                cmd_LCD(0x80,0);

```

```

        escreve_LCD(">> RED <<");
        cmd_LCD(0xC0,0);
        escreve_LCD("RATIO: ");
        PWM_display(&RED);
//funcao de alterar o valor do RED para
mais ou menos
        R = RED;
        ident_num(RED,ledR);
//char de 3 digitos
        cmd_LCD(0xC7,0);
        cmd_LCD(ledR[2],1);
        cmd_LCD(ledR[1],1);
        cmd_LCD(ledR[0],1);
        if ((cont_enter%2)==0)
        {
            cmd_LCD(0xCC,0);
            escreve_LCD(" ON");
            liga_PWM_2A();
        }
        else
        {
            cmd_LCD(0xCC,0);
            escreve_LCD("OFF");
            desliga_PWM_2A();
        }
    }
    else
    {
        cmd_LCD(0x80,0);
        escreve_LCD("SET RED");
        cmd_LCD(0xC0,0);
        escreve_LCD("SET GREEN");
    }
    break;
}
case 2:
{
    if (tst_bit(FLAGS,flag_enter))
    {
        cmd_LCD(0x80,0);
        escreve_LCD(">>GREEN<<");
        cmd_LCD(0xC0,0);
        escreve_LCD("RATIO: ");
        PWM_display(&GREEN);
//funcao de alterar o valor do GREEN para
mais ou menos
        G = GREEN;
        ident_num(GREEN,ledG);
        cmd_LCD(0xC7,0);
        cmd_LCD(ledG[2],1);
        cmd_LCD(ledG[1],1);
        cmd_LCD(ledG[0],1);
        if ((cont_enter%2)==0)
        {
            cmd_LCD(0xCC,0);
            escreve_LCD(" ON");
            liga_PWM_1B();
        }
        else
        {
            cmd_LCD(0xCC,0);
            escreve_LCD("OFF");
            desliga_PWM_1B();
        }
    }
    else
    {
        cmd_LCD(0x80,0);
        escreve_LCD("SET GREEN");
        cmd_LCD(0xC0,0);
        escreve_LCD("SET BLUE");
    }
    break;
}
case 3:
{
    if (tst_bit(FLAGS,flag_enter))

```

```

    {
        cmd_LCD(0x80,0);
        escreve_LCD(">> BLUE<<");
        cmd_LCD(0xC0,0);
        escreve_LCD("RATIO: ");
        PWM_display(&BLUE); //funcao de alterar o valor do BLUE para mais ou menos
    }

    B = BLUE;
    ident_num(BLUE,ledB);
    cmd_LCD(0xC7,0);
    cmd_LCD(ledB[2],1);
    cmd_LCD(ledB[1],1);
    cmd_LCD(ledB[0],1);
    if ((cont_enter%2)==0)
    {
        cmd_LCD(0xCC,0);
        escreve_LCD(" ON");
        liga_PWM_1A();
    }
    else
    {
        cmd_LCD(0xCC,0);
        escreve_LCD("OFF");
        desliga_PWM_1A();
    }
}
else
{
    cmd_LCD(0x80,0);
    escreve_LCD("SET BLUE");
    cmd_LCD(0xC0,0);
    escreve_LCD("SET PISCA LEDS");
}
break;
}

case 4:
{
    if (tst_bit(FLAGS,flag_enter))
    {
        cmd_LCD(0x80,0);
        escreve_LCD("PISCA LEDS");
        cmd_LCD(0xC0,0);
        escreve_LCD(" R:");
        cmd_LCD(0xC5,0);
        escreve_LCD(" G:");
        cmd_LCD(0xCA,0);
        escreve_LCD(" B:");
        cmd_LCD(0xCF,0);
        escreve_LCD(" ");
        ident_num(piscaR,digitos);
        cmd_LCD(0xC3,0);
        //cmd_LCD(digitos[1],1);
        cmd_LCD(digitos[0],1);
        ident_num(piscaG,digitos);
        cmd_LCD(0xC8,0);
        //cmd_LCD(digitos[1],1);
        cmd_LCD(digitos[0],1);
        ident_num(piscaB,digitos);
        cmd_LCD(0xCD,0);
        //cmd_LCD(digitos[1],1);
        cmd_LCD(digitos[0],1);
        switch (cont_enter) //submenu
        {
            case 1:
                PiscarRGB(&piscaR);
                break;

            case 2:
                PiscarRGB(&piscaG);
                break;

            case 3:
                PiscarRGB(&piscaB);
                break;

            default :
                if (cont_enter<1)

```



```

        {
            cont_enter=3;
        }
        if (cont_enter>3)
        {
            cont_enter =1;
        }
        break;
    } //fim do switch de submenu

}
else
{
    cmd_LCD(0x80,0);
    escreve_LCD("PISCA LEDS");
    cmd_LCD(0xC0,0);
    escreve_LCD("SAIR          ");
}
break;
}

case 5:
{
    if (tst_bit(FLAGS,flag_enter))
    {
        clr_bit(FLAGS,menu_LED);
        clr_bit(FLAGS,flag_menu);
        clr_bit(FLAGS,flag_enter);
        clr_bit(FLAGS,flag_mais);
        clr_bit(FLAGS,flag_menos);
        cont_LED=1;
        cmd_LCD(0x01,0);
    }
    else
    {
        cmd_LCD(0x80,0);
        escreve_LCD("SAIR?");
    }
    break;
}

default:
{
    cont_LED=1;
    break;
}
}

} //--fim do switch-----

} //-----fim do else-----
} //-----fim do while(1)-----
} //-----fim do int main-----

//----- funcao liga_desliga LED branco-----
void liga_desliga ()
{
    while(!tst_bit(PIND,ENTER))
    {
        if (cont_enter<300)
        {
            cont_enter++;
            _delay_ms(10);
            if (cont_enter>=200)
            {
                //cmd_LCD(0x80,0);
                //escreve_LCD("<><><><><><><>"); //desliga a luminaria
                //cmd_LCD(0xC0,0);
                //escreve_LCD("<><><><><><><>");
                cpl_bit(FLAGS,luz_branca_on); //flag dos botoes mais/menos
                if (tst_bit(FLAGS,luz_branca_on))
                {
                    liga_PWM_2B();
                    OCR2B = branco;
                }
                else
                {
                    desliga_PWM_2B();
                    OCR2B = 0;
                    branco = 25;
                }
            }
        }
    }
    return;
}

```

```

    }
    else
    { cont_enter=0; }
    //atraso, 3s para desligar os leds
}

}
//---avisa que o botao travou-----
void travado()
{
    travo++;
    _delay_ms(10);
    if (travo>250)
    {
        cmd_LCD(0x80,0);
        escreve_LCD("  POR FAVOR,  ");
        cmd_LCD(0xC0,0);
        escreve_LCD(" SOLTE O BOTAO! ");
    }
}
//---funcao de ajuste do alarme-----
void minutos_() //incrementa minutos no display
{
    if (tst_bit(FLAGS,flag_mais))
    {
        minutos++;
        clr_bit(FLAGS,flag_mais);
        if (minutos > 59)
            minutos = 0;
    }
    if (tst_bit(FLAGS,flag_menos))
    {
        minutos--;
        clr_bit(FLAGS,flag_menos);
        if (minutos > 254)
            minutos = 59;
    }
    soneca=minutos;
}
void horas_()
{
    if (tst_bit(FLAGS,flag_mais))
    {
        horas++;
        clr_bit(FLAGS,flag_mais);
        if (horas > 23)
            horas = 0;
    }
    if (tst_bit(FLAGS,flag_menos))
    {
        horas--;
        clr_bit(FLAGS,flag_menos);
        if (horas > 254)
            horas = 23;
    }
}
//-----Incremento da variavel controle dos LEDs PWM-----
void PWM_display(unsigned char* COR)
{
    //cmd_LCD(0xCA,0); escreve_LCD("");
    if (tst_bit(FLAGS,flag_mais))
    {
        // cmd_LCD(0xCA,0); escreve_LCD("+"); --teste--
        *COR=*COR+25; //falta jogar o valor setado para o carregador PWM
        clr_bit(FLAGS,flag_mais);
    }

    if (tst_bit(FLAGS,flag_menos))
    {
        *COR=*COR-25; //o valor da variavel RGB qndo estoura 256 nao vira 0xx
        clr_bit(FLAGS,flag_menos);
    }
}

```

```

}
void PiscarRGB (unsigned char* COR)
{
    if (tst_bit(FLAGS,flag_mais))
    {
        *COR = *COR+1;
        clr_bit(FLAGS,flag_mais);
        if ((*COR>3)&&(*COR<255))
        {
            *COR = 0;
        }
    }
    if (tst_bit(FLAGS,flag_menos))
    {
        *COR=*COR-1;
        clr_bit(FLAGS,flag_menos);
        if (*COR>250)
        {
            *COR = 3;
        }
    }
}
//-----
ISR(INT0_vect)
{
    unsigned char sreg;

    sreg = SREG;                //salva SREG porque a rotina pode alterar o seu valor      ----> Devido a
    interrupção do I²C

    clr_bit(EIMSK,INT0);        //desabilita INTO para que ele não chame a si mesmo      ----> Devido a
    interrupção do I²C

    sei();                      //habilita a interrupção geral, agora INT1 pode interromper INT0 ---->
    Devido a interrupção do I²C

    ler_convert_tudo(0x00);      //gasta um bom tempo para ler o RTC! Mais lento na simulação quando entra
    aqui

    //mostra_tempo();
    //mostra_pontos(flag_pontos); //flag indica se deve ligar os pontos e tracos
    _delay_ms(2);

    set_bit(EIMSK,INT0);        //habilita novamente a interrupção INT0      ----> Devido a interrupção do I²C

    SREG = sreg;                //restaura o valor de SREG que pode ter sido alterado      ----> Devido a
    interrupção do I²C
}

```