Lista 1 de Machine Learning

Gabriel Dias Vilela

IMPA, Verão 2025

Sumário

1	Exercicio	1a	3
2	Exercicio	1b	4
3	Exercicio	1c	5
4	Exercicio	1d	6
5	Exercicio	1e	7
6	Exercicio	2 a	8
7	Exercicio	2 b	9
8	Exercicio	2 c	11
9	Exercicio	2 d	13
10	Exercicio	3 a	14
11	Exercicio	3 b	15
12	Exercicio	3c	16
13	Exercicio	3d	17
14	Exercicio	3 e	18
15	Exercicio	3f	19
16	Exercicio	4a	21
17	Exercicio	4b	22
18	Exercicio	4c	23
19	Exercicio	4d	24

20 Exercicio 5a	25
21 Exercicio 5b	26
22 Exercicio 5c	27
23 Exercicio 5d	29
24 Exercicio 6a	31
25 Exercicio 6b	32
26 Exercicio 6c	36
27 Exercicio 6d	38
28 Exercicio 6e	40
29 Exercicio 6f	41

1 Exercicio 1a

Falso. A diferença entre o erro de teste e o de treino, mesmo no caso em que o erro de teste é baixo, pode trazer informações úteis sobre o grau de complexidade ideal para o modelo no contexto do problema, bem como auxiliar na identificação de overfitting etc...

2 Exercicio 1b

Verdadeiro. A hipótese sobre a distribuição dos erros gera como consequência uma hipótese sobre a distribuição da variável t que por sua vez é comparada a distribuição observada de t (t_{obs}) para analisar H_0 .

3 Exercicio 1c

Falso. Como o banco pretende atribuir peso maior aos erros relacionados a não-identificação de transações fraudulentas, é necessário avaliar a acurácia do modelo apenas na analise de amostras fraudulentas também.

4 Exercicio 1d

Verdadeiro. No caso limite, basta tomar $\lambda=0$. Neste caso, a regressão de ridge se comportará como uma regressão linear e, portanto, terá a mesma performance.

5 Exercicio 1e

Verdadeiro. Os intervalos de confiança apresentados são deduzidos tendo como hipótese que os erros são independentes, identicamente distribuídos e seguem distribuição normal $N(0,\sigma^2)$. No caso em que essa hipótese não é válida, utilizar uma distribuição gerada via bootstrap para avaliar intervalos de confiança se mostra mais vantajoso devido ao seu caráter "empírico"e à sua proximidade com a realidade dos dados.

6 Exercicio 2a

Reescrevendo a variância:

$$\Sigma = V(\epsilon) = \mathbb{E}\left[(\epsilon - \mathbb{E}[\epsilon])(\epsilon - \mathbb{E}[\epsilon])^{\top} \right] = \mathbb{E}[B_{n \times n}]$$

Note que:

$$\epsilon - \mathbb{E}[\epsilon] = egin{bmatrix} \epsilon_1 - \mathbb{E}[\epsilon_1] \\ \epsilon_2 - \mathbb{E}[\epsilon_2] \\ \vdots \\ \epsilon_n - \mathbb{E}[\epsilon_n] \end{bmatrix}$$

Portanto:

$$(\epsilon - \mathbb{E}[\epsilon])(\epsilon - \mathbb{E}[\epsilon])^{\top} = \begin{bmatrix} (\epsilon_1 - \mathbb{E}[\epsilon_1])^2 & (\epsilon_1 - \mathbb{E}[\epsilon_1]) (\epsilon_2 - \mathbb{E}[\epsilon_2]) & \cdots & (\epsilon_n - \mathbb{E}[\epsilon_n]) (\epsilon_1 - \mathbb{E}[\epsilon_1]) \\ (\epsilon_1 - \mathbb{E}[\epsilon_1]) (\epsilon_2 - \mathbb{E}[\epsilon_2]) & (\epsilon_2 - \mathbb{E}[\epsilon_2])^2 & \cdots & (\epsilon_n - \mathbb{E}[\epsilon_n]) (\epsilon_2 - \mathbb{E}[\epsilon_2]) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (\epsilon_n - \mathbb{E}[\epsilon_n]) (\epsilon_1 - \mathbb{E}[\epsilon_1]) & (\epsilon_n - \mathbb{E}[\epsilon_n]) (\epsilon_2 - \mathbb{E}[\epsilon_2]) & \cdots & (\epsilon_n - \mathbb{E}[\epsilon_n])^2 \end{bmatrix}$$

Analisando as hipóteses:

1. Resíduos não correlacionados:

Seja $i, j \in \{1, ..., n\}, i \neq j$, e tome a expressão:

$$\mathbb{E}\left[\left(\epsilon_{i} - \mathbb{E}\left[\epsilon_{i}\right]\right)\left(\epsilon_{j} - \mathbb{E}\left[\epsilon_{i}\right]\right)\right] = \mathbb{E}\left[\epsilon_{i}\epsilon_{j} - \mathbb{E}\left[\epsilon_{i}\right]\epsilon_{j} - \mathbb{E}\left[\epsilon_{j}\right]\epsilon_{i} + \mathbb{E}\left[\epsilon_{i}\right]\mathbb{E}\left[\epsilon_{j}\right]\right]$$

Por hipótese, temos que $\mathbb{E}[\epsilon] = 0 \implies \mathbb{E}[\epsilon_i] = 0, \forall i \in \{1, \dots, n\}.$

Assim:

$$\mathbb{E}\left[\left(\epsilon_i - \mathbb{E}[\epsilon_i]\right)\left(\epsilon_j - \mathbb{E}[\epsilon_j]\right)\right] = \mathbb{E}[\epsilon_i \epsilon_j]$$

Portanto $b_{ij} = b_{ji} = (\epsilon_i - \mathbb{E}[\epsilon_i])(\epsilon_j - \mathbb{E}[\epsilon_j]) = \epsilon_i \epsilon_j.$

Logo, os elementos Σ_{ij} da matriz $\Sigma_{n\times n} = \mathbb{E}[B_{n\times n}], i\neq j$, serão da forma $\mathbb{E}[\epsilon_i\epsilon_j]$.

Assim, a hipótese $\mathbb{E}[\epsilon_i \epsilon_j] = 0, \forall i \neq j$, anula todos os entradas da matriz Σ , exceto sua diagonal principal.

2. Homoscedasticidade

Seja
$$V(\epsilon_i) = V(\epsilon_j) = \sigma^2, \forall i, j \in \{1, \dots, n\}.$$

Tendo em vista os cálculos já feitos, a diagonal principal da matriz Σ terá todos os seus elementos dados por σ^2 .

Por fim, concluímos que, dado que as hipóteses 1 e 2, Σ vale:

$$\Sigma = \sigma^2 I_{n \times n}$$
, onde $V(\epsilon_i) = \sigma^2, \forall i \in \{1, \dots, n\}$

7 Exercicio 2b

(i) Seja $\hat{\beta}_{\Sigma} = \arg\min_{\beta} (y - X\beta)^{\top} \Sigma^{-1} (y - X\beta) = \arg\min_{\beta} G(\beta)$. Tomando:

$$\frac{\partial G(\beta)}{\partial \beta} = \frac{\partial}{\partial \beta} [(y - X\beta)^\top \Sigma^{-1} (y - X\beta)] = \frac{\partial}{\partial \beta} \left[y^\top \Sigma^{-1} y - 2 y^\top \Sigma^{-1} X\beta + \beta^\top X^\top \Sigma^{-1} X\beta \right],$$

Concluímos que:

$$\frac{\partial G(\beta)}{\partial \beta} = -2y^{\mathsf{T}} \Sigma^{-1} X + 2\beta^{\mathsf{T}} X^{\mathsf{T}} \Sigma^{-1} X$$

Como a função é convexa (mostrado em *), para β ser tal que minimize $G(\beta)$, ele deve ser solução da seguinte equação:

$$-2y^{\mathsf{T}}\Sigma^{-1}X + 2\beta^{\mathsf{T}}X^{\mathsf{T}}\Sigma^{-1}X = 0,$$

o que implica em:

$$y^{\top} \Sigma^{-1} X = \beta^{\top} X^{\top} \Sigma^{-1} X \implies \hat{\beta_{\Sigma}} = (X^{\top} \Sigma^{-1} X)^{-1} X^{\top} \Sigma^{-1} y.$$

(*): Mostraremos que a função G é convexa analisando a sua segunda derivada:

$$\frac{\partial^2 G(\beta)}{\partial \beta^2} = \frac{\partial}{\partial \beta} \left[-2y^{\mathsf{T}} \Sigma^{-1} X + 2\beta^{\mathsf{T}} X^{\mathsf{T}} \Sigma^{-1} X \right] = 2(X^{\mathsf{T}} \Sigma^{-1} X).$$

Como $X^{\top}\Sigma^{-1}X$ é positiva semi-definida (mostrado em **), G é convexo e o β calculado é um ponto de mínimo global de G.

(**): Sabemos que Σ é positiva definida. Assim, $v^{\top} \Sigma v > 0$ para todo vetor $v \neq 0$.

Seja w um vetor qualquer e tome Σ^{-1} . Analisaremos $w^{\top}\Sigma^{-1}w$. Reescrevendo w como Σv , concluímos:

$$\boldsymbol{w}^{\top} \, \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \, \boldsymbol{w} = \boldsymbol{v}^T \boldsymbol{\Sigma}^T \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \boldsymbol{\Sigma} \boldsymbol{v} = \boldsymbol{v}^T \boldsymbol{\Sigma}^T \boldsymbol{v} > 0 \implies \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \ \text{\'e positiva definida}.$$

Tome agora

$$v^{\top}(X^{\top}\Sigma^{-1}X)v = (Xv)^{\top}\Sigma^{-1}(Xv) > 0$$
 pois Σ^{-1} é positiva definida.

Logo,

$$X^{\top} \, \Sigma^{-1} \, X$$
é positiva definida $\implies X^{\top} \, \Sigma^{-1} \, X$ é positiva semi-definida

(ii) Primeiramente, suponha que X não seja uma variável aleatória neste contexto analisado. Além disso, note que β não é variável aleatória, mas sim uma matriz fixa que gera os valores amostrais isentos de erros. Assim, desenvolvendo o valor esperado de $\hat{\beta}_{\Sigma}$:

$$\mathbb{E}[\hat{\beta}_{\Sigma}] = \mathbb{E}\left[(X^{\top} \Sigma^{-1} X)^{-1} X^{\top} \Sigma^{-1} y \right] = \mathbb{E}\left[(X^{\top} \Sigma^{-1} X)^{-1} X^{\top} \Sigma^{-1} (X\beta + \epsilon) \right].$$

$$\begin{split} &= \mathbb{E}\left[(X^{\top} \Sigma^{-1} X)^{-1} X^{\top} \Sigma^{-1} X \beta + (X^{\top} \Sigma^{-1} X)^{-1} X^{\top} \Sigma^{-1} \epsilon \right]. \\ &= \mathbb{E}\left[I \beta + (X^{\top} \Sigma^{-1} X)^{-1} X^{\top} \Sigma^{-1} \epsilon \right]. \\ &= \beta + \mathbb{E}\left[(X^{\top} \Sigma^{-1} X)^{-1} X^{\top} \Sigma^{-1} \epsilon \right]. \end{split}$$

Como X não se trata de uma variável aleatória neste contexto, temos que:

$$\mathbb{E}\left[(X^{\top}\Sigma^{-1}X)^{-1}X^{\top}\Sigma^{-1}\epsilon\right] = (X^{\top}\Sigma^{-1}X)^{-1}X^{\top}\Sigma^{-1}\mathbb{E}[\epsilon] = 0.$$

Logo:

$$\mathbb{E}[\hat{\beta}_{\Sigma}] = \beta.$$

(iii) Por motivos análogos ao item anterior, note que beta não é variável aleatória, mas sim uma matriz fixa. Além disso, como estamos analisando a variância dado X, podemos assumi-lo como fixo também (apesar de que, no contexto geral do problema, X já é tido como fixo).

$$V[\hat{\beta}_{\Sigma} \mid X] = V \left[(X^{\top} \Sigma^{-1} X)^{-1} X^{\top} \Sigma^{-1} (X\beta + \epsilon) \mid X \right].$$

Seja $M = (X^{\top} \Sigma^{-1} X)^{-1} X^{\top} \Sigma^{-1}$. Assim:

$$V[\hat{\beta}_Z \mid X] = V[\beta + M\epsilon \mid X] = MV[\epsilon]M^{\top} = M\Sigma M^{\top}$$

Substituindo M na expressão acima, obtemos:

$$V[\hat{\beta}_Z \mid X] = (X^{\top} \Sigma^{-1} X)^{-1} X^{\top} \Sigma^{-1} \Sigma \Sigma^{-1} X (X^{\top} \Sigma^{-1} X)^{-1}.$$

Simplificando:

$$V[\hat{\beta}_Z \mid X] = (X^{\top} \Sigma^{-1} X)^{-1}.$$

(iv) Tome $(X^{\top}\Sigma^{-1}X)^{-1}X^{\top}\Sigma^{-1}\epsilon = \alpha$. Note que, condicionado a X, ϵ e α seguem distribuições com a mesma natureza (ou seja, α também segue uma distribuição normal), afinal a matriz $(X^{\top}\Sigma^{-1}X)^{-1}X^{\top}\Sigma^{-1}$ não se trata de uma variável aleatória (seu valor é fixo e invariável em função de reamostragens) e portanto a forma da curva de distribuição de alfa é determinado pela única variável aleatória relacionada a ela, ϵ .

Seja também $\hat{\beta}_{\Sigma} = \alpha + \beta$. De maneira análoga a forma da curva da distribuição de $\hat{\beta}_{\Sigma}$ é determinada apenas por α visto que β não é uma variável aleatória. Assim, $\hat{\beta}_{\Sigma}$ segue uma distribuição $N(\mu, \sigma^2)$. Como já calculado, $E[\hat{\beta}_{\Sigma}] = \beta$ e $V[\hat{\beta}_{Z} \mid X] = (X^{\top}\Sigma^{-1}X)^{-1}$. Logo, $\hat{\beta}_{\Sigma}$ segue a distribuição $N(\beta, (X^{\top}\Sigma^{-1}X)^{-1})$

8 Exercicio 2c

(i) Note que

$$y - X\beta = \begin{bmatrix} y_1 - f(X_1) \\ \vdots \\ y_n - f(X_n) \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad \Sigma^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sigma_1^2} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \frac{1}{\sigma_2^2} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \frac{1}{\sigma_n^2} \end{bmatrix}.$$

Assim,

$$(y - X\beta)^{\top} \Sigma^{-1} (y - X\beta) = \sum_{i=1}^{n} \frac{(y_i - f(X_i))^2}{\sigma_i^2} = \sum_{i=1}^{n} w_i^2 (y_i - \beta_0 - \sum_{j=1}^{p} \beta_j x_{ij})^2.$$

Logo,

$$\widehat{\beta}_{\Sigma} = \arg\min_{\beta} (y - X\beta)^{\top} \Sigma^{-1} (y - X\beta) = \arg\min_{\beta} \sum_{i=1}^{n} w_{i}^{2} (y_{i} - \beta_{0} - \sum_{j=1}^{p} \beta_{j} x_{ij})^{2}.$$

- (ii) A escolha dos pesos w_i^2 diminuí o impacto de amostras com alta variância na soma dos resíduos quadrados. Assim, ele atua de modo a "normalizar"suas amostras de acordo com a variância do erro atrelado a elas.
- (iii) Note que

$$\Sigma^{-\frac{1}{2}} = \operatorname{diag}(\frac{1}{\sigma_1}, \frac{1}{\sigma_2}, \dots, \frac{1}{\sigma_n}) \quad (* * *) :$$

Tome $(y - X\beta)^{\top} \Sigma^{-1} (y - X\beta)$.

Desenvolvendo:

$$(y - X\beta)^{\top} \Sigma^{-1} (y - X\beta) = (y^{T} - \beta^{T} X^{T}) \Sigma^{-1/2} \Sigma^{-1/2} (y - X\beta) = (\Sigma^{-1/2} y - \Sigma^{-1/2} X\beta)^{T} (\Sigma^{-1/2} y - \Sigma^{-1/2} X\beta)^{T} (y - X\beta)^{T} (y$$

$$= (\tilde{y} - \tilde{X}\beta)^{\top} (\tilde{y} - \tilde{X}\beta)$$

Calculando \tilde{y} e \tilde{X} utilizando (***):

$$\tilde{y} = \begin{bmatrix} \frac{y_1}{\sigma_1} \\ \frac{y_2}{\sigma_2} \\ \vdots \\ \frac{y_n}{\sigma_n} \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad \tilde{X} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sigma_1} & \dots & \frac{x_{1p}}{\sigma_1} \\ \frac{1}{\sigma_2} & \dots & \frac{x_{2p}}{\sigma_2} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{1}{\sigma_n} & \dots & \frac{x_{np}}{\sigma_n} \end{bmatrix}.$$

Portanto:
$$(\tilde{y} - \tilde{X}\beta)^{\top} (\tilde{y} - \tilde{X}\beta) = \sum_{i=1}^{n} \left(\frac{y_i - \beta_0 - \sum_{j=1}^{p} \beta_j x_{ij}}{\sigma_i} \right)^2 = \sum_{i=1}^{n} \left(\tilde{y}_i - \frac{\beta_0}{\sigma_i} - \sum_{j=1}^{p} \beta_j \tilde{x}_{ij} \right)^2$$

Onde
$$\tilde{y}_i = \frac{y_i}{\sigma_i}$$
 e $\tilde{x}_{ij} = \frac{x_{ij}}{\sigma_i}$.

Assim:

$$\widehat{\beta} = \arg\min_{\beta} (\widetilde{y} - \widetilde{X}\beta)^{\top} (\widetilde{y} - \widetilde{X}\beta) = \arg\min_{\beta} (y - X\beta)^{\top} \Sigma^{-1} (y - X\beta) = \arg\min_{\beta} \sum_{i=1}^{n} \left(\widetilde{y}_{i} - \frac{\beta_{0}}{\sigma_{i}} - \sum_{j=1}^{p} \beta_{j} \, \widetilde{x}_{ij} \right)^{2}$$

9 Exercicio 2d

(ii): Calculando beta para o conjunto de dados proposto:

Obtivemos os seguintes coeficientes:

$$\hat{\beta}_{1s} = [-34.46344733, 6.94756948]$$

$$\hat{\beta}_{\Sigma} = [1.01885254, 0.24436202]$$

Calculando os erros:

```
error_sigma = np.sum((beta - beta_sigma)**2)
error_min_quad = np.sum((beta - beta_min_quad)**2)
```

Obtivemos:

$$||\beta - \hat{\beta}_{1s}||_2^2 = 1302.5135337720308$$
$$||\beta - \hat{\beta}_{\Sigma}||_2^2 = 0.00038720502625294963$$

(iv): Calculando a estatística Z:

```
Z = beta_sigma[0] / np.sqrt(np.linalg.inv(X.T @ np.linalg.inv(Sigma) @ X)[1,1])
```

Obtemos:

$$Z = 105.75329561203299$$

10 Exercicio 3a

Sabemos que $Y_i = \beta^\top X_i + \varepsilon_i$. Como $\varepsilon_i \sim \text{Laplace}(0,b)$ e como $\beta^\top X_i$ é fixo condicionado a X_i , então $Y_i \sim \text{Laplace}(\mu,b)$.

Calculando μ :

$$\mu = \mathbb{E}[Y_i \mid X_i] = \mathbb{E}[\beta^\top X_i + \varepsilon_i \mid X_i] = \beta^\top X_i + \mathbb{E}[\varepsilon_i] = \beta^\top X_i.$$

Logo,

$$Y_i \sim \text{Laplace}(\beta^{\top} X_i, b).$$

Calculando a função de verossimilhança:

$$\ell(\beta) = \prod_{i=1}^{n} p_{Laplace}(y_i, \beta^{\top} x_i, b).$$

Sabendo que $p_{Laplace}(y_i, \beta^{\top} x_i, b) = \frac{1}{2b} \exp\left(-\frac{|y_i - \beta^{\top} x_i|}{b}\right)$, temos:

$$\ell(\beta) = \prod_{i=1}^{n} \frac{1}{2b} \exp\left(-\frac{|y_i - \beta^{\top} x_i|}{b}\right) = \left(\frac{1}{2b}\right)^n \exp\left(-\sum_{i=1}^{n} \frac{|y_i - \beta^{\top} x_i|}{b}\right).$$

A máxima verossimilhança será, portanto, dada por:

$$\hat{\beta} = \arg \max_{\beta} \left(\frac{1}{2b} \right)^n \exp \left(-\sum_{i=1}^n \frac{|y_i - \beta^\top x_i|}{b} \right).$$

E a log-máxima verossimilhança será:

$$\hat{\beta} = \arg \max_{\beta} \left[n \log \left(\frac{1}{2b} \right) - \sum_{i=1}^{n} \frac{|y_i - \beta^{\top} x_i|}{b} \right].$$

11 Exercicio 3b

A partir da log-máxima verossimilhança, podemos sugerir como função perda:

$$L(\beta) = \frac{1}{b} \sum_{i=1}^{n} |y_i - \beta^\top x_i|.$$

Como b é fixo e constante, podemos simplificar essa função perda para:

$$L(\beta) = \sum_{i=1}^{n} |y_i - \beta^{\top} x_i|.$$

Ou ainda, calculando a média:

$$L(\beta) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} |y_i - \beta^\top x_i|$$

12 Exercicio 3c

Assumindo que os erros seguem uma distribuição $N(0, \sigma^2)$, a log-máxima verossimiliança será da forma:

$$\hat{\beta} = \arg\max_{\beta} \log \left(\prod_{i=1}^{n} \frac{1}{\sqrt{2\pi \sigma^2}} \exp \left(-\frac{(y_i - \beta^\top x_i)^2}{2 \sigma^2} \right) \right).$$

Isto equivale a:

$$\hat{\beta} = \arg \max_{\beta} \left[n \log \left(\frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \right) - \frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (y_i - \beta^\top x_i)^2 \right].$$

Assim, podemos definir como função perda:

$$L(\beta) = \sum_{i=1}^{n} \frac{(y_i - \beta^{\top} x_i)^2}{2 \sigma^2}.$$

Ou ainda, removendo os termos como fixos/constantes e calculando a média,

$$L(\beta) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \beta^{\top} x_i)^2,$$

Que é o erro médio quadrático.

Comparando ambas as funções perda, notamos que a primeira é menos sensível à grandes erros e outliers pois enquanto o erro quadrático médio é função do quadrado dos resíduos, a função perda referente a distribuição de Laplace é função apenas do módulo dos resíduos. Esse comportamento é desejável tendo em vista que a distribuição de Laplace apresenta caudas pesadas.

13 Exercicio 3d

Pela descida de gradiente, temos que:

$$\hat{\beta}^{(t)} = \hat{\beta}^{(t-1)} - \eta \frac{\partial L}{\partial \beta} = \hat{\beta}^{(t-1)} - \eta \frac{\partial}{\partial \beta} \left[\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} |y_i - \beta^\top x_i| \right]$$

Aplicando a regra da cadeia:

$$\hat{\beta}^{(t)} = \hat{\beta}^{(t-1)} - \frac{\eta}{n} \sum_{i=1}^{n} \frac{\partial (y_i - \beta^T x_i)}{\partial \beta} \frac{\partial |y_i - \beta^T x_i|}{\partial (y_i - \beta^T x_i)}$$

Logo

$$\hat{\beta}^{(t)} = \hat{\beta}^{(t-1)} + \frac{\eta}{n} \sum_{i=1}^{n} [x_i \operatorname{sgn}(y_i - \beta^T x_i)]$$

14 Exercicio 3e

O método da descida de gradiente para o caso gaussiano é dado por:

$$\hat{\beta}^{(t)} = \hat{\beta}^{(t-1)} + \frac{2\eta}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i (y_i - \beta^{\top} x_i).$$

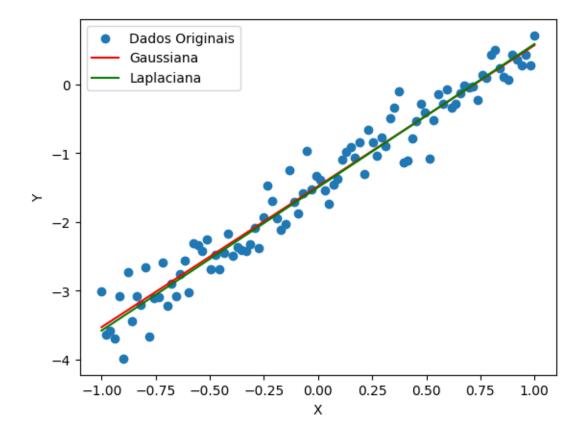
- (i) Como a predição $\beta^{\top}x_i$ está próxima de y_i , espera-se que $y_i \beta^{\top}x_i$ seja próximo de 0, tornando o passo da descida de gradiente para o caso gaussiano baixo. Por outro lado, como o passo da descida para o caso laplaciano não depende de $y_i \beta^{\top}x_i$, mas sim de $\operatorname{sgn}(y_i \beta^{\top}x_i)$, e y_i é diferente de $\beta^{\top}x_i$ (apesar de serem próximos), espera-se que o passo para o caso laplaciano seja maior.
- (ii) Sim. Caso $y_i > \beta^\top x_i$, o termo que determina o passo será positivo em ambas as distribuições. O análogo ocorre quando $y_i < \beta^\top x_i$, ambos os termos serão negativos. Quando $y_i = \beta^\top x_i$, ambos terão passo 0.
- (iii) Não. Como há mais de uma amostra, o passo depende do somatório de $x_i \gamma$ para cada amostra, onde $\gamma = (y_i \beta^\top x_i)$ no caso gaussiano e $\gamma = \operatorname{sgn}(y_i \beta^\top x_i)$ no caso laplaciano. Assim, quanto maior a diferença entre y_i e $\beta^\top x_i$, maior será o "impacto" dessa amostra no passo do caso gaussiano. Isso não ocorre no caso laplaciano, onde o "impacto" é distribuído igualmente. Por conta disso, não somos capazes de garantir que ambos os passos serão dados na mesma direção.

Exercicio 3f 15

(i): O código completo se encontra abaixo:

```
1 # Exerc cio 3(f)
2
3 import numpy as np
4 from scipy.optimize import minimize
5 import matplotlib.pyplot as plt
6 from numpy import linalg
8 np.random.seed(1)
10 beta = np.array([-1.5, 2.0])
input_range = np.linspace(-1, 1, 100)
12 X = np.vstack([np.ones(100), input_range]).T
y = X @ beta + np.random.normal(0, 0.3, 100)
14 # y[80] = 10
def calculate_laplacian_loss(parameters, X, y):
    return np.sum(np.abs(y - X @ parameters))
17
19 # Complete as linhas abaixo
20 beta_hat_gaussian = linalg.inv(X.T @ X) @ X.T @ y
21 beta_hat_laplacian = minimize(calculate_laplacian_loss, beta, args=(X, y))
  (ii): Abaixo se encontram o código usado para gerar o gráfico e seu output:
plt.scatter(X[:, 1], y, label='Dados Originais')
2 plt.plot(X[:, 1], X @ beta_hat_gaussian, label='Gaussiana', color='red')
3 plt.plot(X[:, 1], X @ beta_hat_laplacian.x, label='Laplaciana', color='green')
```

```
4 plt.xlabel('X')
5 plt.ylabel('Y')
6 plt.legend()
7 plt.show()
```



Calculando o erro de cada um dos betas:

```
# Calculando o erro:
2 error_gaussian = np.sqrt(np.sum((beta - beta_hat_gaussian)**2))
3 error_laplacian = np.sqrt(np.sum((beta - beta_hat_laplacian.x)**2))
```

Obteve-se:

$$||\beta - \hat{\beta}_{gaussian}||_2 = 0.052850115160611374$$

 $||\beta - \hat{\beta}_{laplacian}||_2 = 0.08280752213622893$

E, portanto, o modelo escolhido seria o gaussiano, por apresentar erro menor.

(iii): Recalculando os erros após a adição do outlier, obtemos o seguite resultado:

$$||\beta - \hat{\beta}_{gaussian}||_2 = 0.2662249653360438$$

 $||\beta - \hat{\beta}_{laplacian}||_2 = 0.08553563848755102$

Desse modo, passaríamos a escolher o modelo laplaciano que é menos sensível a outliers.

16 Exercicio 4a

17 Exercicio 4b

18 Exercicio 4c

19 Exercicio 4d

20 Exercicio 5a

 $\acute{\rm E}$ necessário normalizar as features pois assim evitaremos que a escala e redimensionamentos interfiram na classificação.

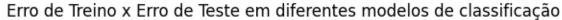
21 Exercicio 5b

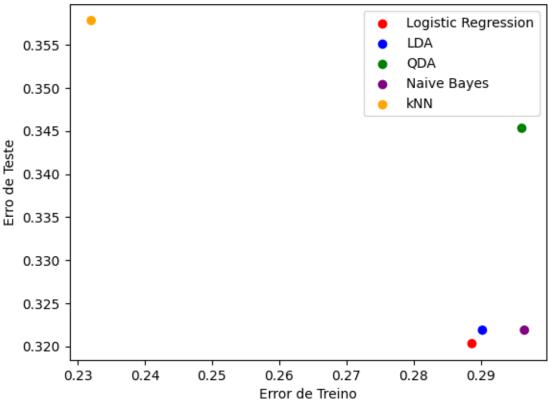
```
1 # Regress o Log stica
2 lr = LR()
3 fitted_lr = lr.fit(X_train, y_train.values.ravel())
5 y_pred_train_lr = fitted_lr.predict(X_train)
6 y_pred_test_lr = fitted_lr.predict(X_test)
9 lda = LDA()
10 fitted_lda = lda.fit(X_train, y_train.values.ravel())
y_pred_train_lda = fitted_lda.predict(X_train)
13 y_pred_test_lda = fitted_lda.predict(X_test)
14
15 # QDA
16 \text{ qda} = QDA()
17 fitted_qda = qda.fit(X_train, y_train.values.ravel())
19 y_pred_train_qda = fitted_qda.predict(X_train)
y_pred_test_qda = fitted_qda.predict(X_test)
22 # Naive Bayes
23 \text{ nb} = \text{NB}()
24 fitted_nb = nb.fit(X_train, y_train.values.ravel())
y_pred_train_nb = fitted_nb.predict(X_train)
y_pred_test_nb = fitted_nb.predict(X_test)
29 # KNN com k=5
30 knn = kNN(n_neighbors=5)
31 fitted_knn = knn.fit(X_train, y_train.values.ravel())
y_pred_train_knn = fitted_knn.predict(X_train)
34 y_pred_test_knn = fitted_knn.predict(X_test)
```

22 Exercicio 5c

Em ordem, o código utilizado e a imagem gerada a partir dele.

```
color_list = ['red', 'blue', 'green', 'purple', 'orange']
3 taxa_erro_treino_lr = (y_pred_train_lr != y_train.values.ravel()).sum() / len(
     y_train)
4 taxa_erro_teste_lr = (y_pred_test_lr != y_test.values.ravel()).sum() / len(y_test)
6 taxa_erro_treino_lda = (y_pred_train_lda != y_train.values.ravel()).sum() / len(
     y_train)
7 taxa_erro_teste_lda = (y_pred_test_lda != y_test.values.ravel()).sum() / len(
     y_test)
9 taxa_erro_treino_qda = (y_pred_train_qda != y_train.values.ravel()).sum() / len(
     y_train)
10 taxa_erro_teste_qda = (y_pred_test_qda != y_test.values.ravel()).sum() / len(
     y_test)
11
12 taxa_erro_treino_nb = (y_pred_train_nb != y_train.values.ravel()).sum() / len(
13 taxa_erro_teste_nb = (y_pred_test_nb != y_test.values.ravel()).sum() / len(y_test)
15 taxa_erro_treino_knn = (y_pred_train_knn != y_train.values.ravel()).sum() / len(
     y_train)
16 taxa_erro_teste_knn = (y_pred_test_knn != y_test.values.ravel()).sum() / len(
     y_test)
17
18 plt.scatter(
      [taxa_erro_treino_lr, taxa_erro_treino_lda, taxa_erro_treino_qda,
     taxa_erro_treino_nb, taxa_erro_treino_knn],
     [taxa_erro_teste_lr, taxa_erro_teste_lda, taxa_erro_teste_qda,
20
     taxa_erro_teste_nb, taxa_erro_teste_knn],
     c=color_list
21
22 )
23 for i, model in enumerate(['Logistic Regression', 'LDA', 'QDA', 'Naive Bayes', '
      plt.scatter([], [], c=color_list[i], label=model)
24
26 plt.xlabel('Error de Treino')
27 plt.ylabel('Erro de Teste')
28 plt.title('Erro de Treino x Erro de Teste em diferentes modelos de classifica o
29 plt.legend()
30 plt.show()
```





Analisando o gráfico, percebemos que o modelo kNN está possívelmente realizando um overfitting dos dados, tendo em vista que seu erro de treino é o mais baixo dentre os modelos e seu erro de teste é o mais alto. Além disso, o modelo de Regressão Logística apresenta a melhor performance dentre os analisados, pois ele apresenta o menor erro de teste e o segundo melhor erro de treino (perdendo apenas para o kNN overfittado). Dado a diferença de performance entre o QDA e os modelos Naive Bayes, Regressão Logística e LDA, podemos supor que a fronteira que separa as classes é (ou está muito próxima de ser) linear.

23 Exercicio 5d

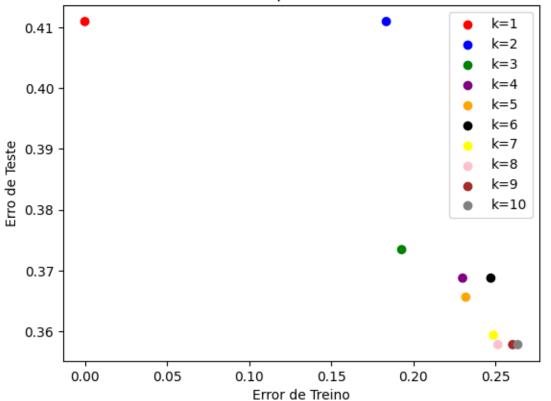
De acordo com o grafico, podemos notar que o erro de treino decresce junto ao valor de k. Ou seja, modelos com k menor tendem a fittar melhor os dados de treino.

Contudo, é possível observar que a diminuição do valor de k tende a aumentar o erro de teste, o que indica que essa diminuição está gerando overfitting no modelo.

Em ordem, o código utilizado e a imagem gerada a partir dele.

```
1 ## Multiplos KNN
3 color_list = ['red', 'blue', 'green', 'purple', 'orange', 'black', 'yellow', 'pink
      ', 'brown', 'gray']
5 error_list = []
6 for i in range(1, 11):
      knn = kNN(n_neighbors=i)
      fitted_knn = knn.fit(X_train, y_train.values.ravel())
9
      y_pred_treino_knn = fitted_knn.predict(X_train)
12
      y_pred_test_knn = fitted_knn.predict(X_test)
      error_treino = (y_pred_treino_knn != y_train.values.ravel()).sum() / len(
14
      y_train)
      erro_teste = (y_pred_test_knn != y_test.values.ravel()).sum() / len(y_test)
16
      error_list.append((error_treino, erro_teste))
17
18
plt.scatter(
      x=[error[0] for error in error_list],
20
      y=[error[1] for error in error_list],
21
      c=color_list
22
23 )
24 for i, k in enumerate(range(1, 11)):
      plt.scatter([], [], c=color_list[i], label=f'k={k}')
27 plt.xlabel('Error de Treino')
28 plt.ylabel('Erro de Teste')
29 plt.title('Erro de Treino x Erro de Teste para diferentes valores de k no kNN')
30 plt.legend()
31 plt.show()
```

Erro de Treino x Erro de Teste para diferentes valores de k no kNN



24 Exercicio 6a

O modelo de lasso requer normalização previa dos dados pois tal modelo penaliza os coeficientes de acordo com o quão alto são seus módulos e, portanto, pode erroneamente penalizar alguns coeficientes devido a natureza da feature associada a eles.

Por exemplo, features com o módulo da media alto (em relação as outras features do modelo) tendem a ter uma variância maior e um módulo maior. Portanto, o coeficiente associado a elas tende a ser mais baixo. Logo, tal coeficiente será pouco afetado por penalizações do modelo de lasso devido a natureza de sua feature. Para evitar isso, normalizamos essa feature subtraindo-a de sua media e dividindo-a por sua variância.

25 Exercicio 6b

Abaixo se encontram os códigos utilizados para realizar a seleção a partir de cada método pedido.

Best subset selection

```
1 from itertools import combinations
2
3 def get_all_possible_subsets(n, features):
      return list(combinations(features, n))
6 ## Best subset selection
7 overall_best_params_bs = None
8 overall_max_coef_bs = 0
9 best_model_by_numb_pred_bs = {}
10 for numb_pred in range(1, 14):
      # Get all possible subsets and remove duplicates
      possibilities = get_all_possible_subsets(numb_pred, X_train.columns)
      possibilities = [tuple(sorted(possibility)) for possibility in possibilities]
14
      possibilities = list(set(possibilities))
16
      possibilit_max_coef = 0
17
      for possibilit in possibilities:
18
          r2\_coef = 0
19
          # We perform a 5-fold cross validation
20
          for fold_index in range(0, 5):
21
              x_fold_train = X_train.loc[cv_fold != fold_index, possibilit]
              y_fold_train = y_train.loc[cv_fold != fold_index]
              fitted_lm = sm.OLS(y_fold_train, x_fold_train).fit()
              y_fold_validation = y_train.loc[cv_fold == fold_index]
26
              x_fold_validation = X_train.loc[cv_fold == fold_index, possibilit]
28
29
              y_fold_validation_pred = fitted_lm.predict(x_fold_validation)
30
              # R2 coefficient on the validation set
31
              r2_coef += 1 - np.sum((y_fold_validation - y_fold_validation_pred) **
     2) / np.sum((y_fold_validation - np.mean(y_fold_validation)) ** 2)
33
          # avg of the r2 coefficient on the 5 folds for this subset of features
34
          avg_r2_coef = r2_coef / 5
          # If the model with this subset of features is better than the previous
37
      best model, we save its features and update the best r2 coefficient
          if possibilit_max_coef < avg_r2_coef:</pre>
38
39
              possibilit_max_coef = avg_r2_coef
40
              best_subset = [param for param in possibilit]
41
      best_model_by_numb_pred_bs[numb_pred] = {
42
43
          "features": best_subset,
          "r2coef": possibilit_max_coef
44
      }
45
46
      # If the model with this number of features is better than the previous best
47
     model, we save its features and update the best r2 coefficient
```

```
if overall_max_coef_bs < possibilit_max_coef:
    overall_max_coef_bs = possibilit_max_coef
    overall_best_params_bs = best_subset

Retrain the best model using all training data
best_bs_model = sm.OLS(y_train, X_train[overall_best_params_bs]).fit()</pre>
```

Melhor conjunto de features encontrado:

Conjunto: ['Abdomen', 'Biceps', 'Forearm', 'Height', 'Hip', 'Neck', 'Thigh', 'Weight', 'Wrist'] \mathbb{R}^2 no conjunto de validação: 0.7039921033347978

Forward stepwise selection:

```
1 # Forward stepwise selection
2 overall_best_params_forward = None
3 overall_max_coef_forward = 0
4 best_model_by_numb_pred_forward = {}
5 previous_stage_best_features = []
7 for numb_pred_forward in range(1, 14):
      available_features = set(X_train.columns) - set(previous_stage_best_features)
      possibilit_max_coef = 0
9
      for feature in available_features:
10
          # We add a new feature to the previous best subset of features to test the
       model with this new subset
          new_features = previous_stage_best_features + [feature]
          r2\_coef = 0
          # We perform a 5-fold cross validation
14
          for fold_index in range(0, 5):
              x_fold_train = X_train.loc[cv_fold != fold_index, new_features]
16
               y_fold_train = y_train.loc[cv_fold != fold_index]
17
              fitted_lm = sm.OLS(y_fold_train, x_fold_train).fit()
18
19
              y_fold_validation = y_train.loc[cv_fold == fold_index]
20
              x_fold_validation = X_train.loc[cv_fold == fold_index, new_features]
21
22
              y_fold_validation_pred = fitted_lm.predict(x_fold_validation)
23
24
              r2_coef += 1 - np.sum((y_fold_validation - y_fold_validation_pred) **
25
      2) / np.sum((y_fold_validation - np.mean(y_fold_validation)) ** 2)
          avg_r2_coef = r2_coef / 5
26
27
          # If the model with this subset of features is better than the previous
28
      best model, we save its features and update the best r2 coefficient
          if possibilit_max_coef < avg_r2_coef:</pre>
29
              possibilit_max_coef = avg_r2_coef
30
               best_subset = new_features
31
32
      # Save the best model for this number of features
33
      best_model_by_numb_pred_forward[numb_pred_forward] = {
34
           "features": best_subset,
36
          "r2coef": possibilit_max_coef
37
      previous_stage_best_features = best_subset
38
39
```

```
# Save the best overall model
if overall_max_coef_forward < possibilit_max_coef:
    overall_max_coef_forward = possibilit_max_coef
    overall_best_params_forward = best_subset

# Retrain the best model using all training data
best_forward_model = sm.OLS(y_train, X_train[overall_best_params_forward]).fit()
```

Melhor conjunto de features encontrado:

Conjunto: ['Abdomen', 'Wrist', 'Hip', 'Forearm', 'Neck', 'Chest', 'Height', 'Knee', 'Weight', 'Biceps', 'Thigh']

 \mathbb{R}^2 no conjunto de validação: 0.7004284501872192

Backward stepwise selection

```
1 # Backward stepwise selection
2 overall_best_params_backward = None
3 overall_max_coef_backward = 0
4 best_model_by_numb_pred_backward = {}
5 previous_stage_best_features = list(X_train.columns)
8 # Include the case where no variable is removed
9 r2\_coef = 0
10 for fold_index in range(0, 5):
      x_fold_train = X_train.loc[cv_fold != fold_index]
      y_fold_train = y_train.loc[cv_fold != fold_index]
      fitted_lm = sm.OLS(y_fold_train, x_fold_train).fit()
14
      y_fold_validation = y_train.loc[cv_fold == fold_index]
      x_fold_validation = X_train.loc[cv_fold == fold_index]
16
17
      y_fold_validation_pred = fitted_lm.predict(x_fold_validation)
18
19
      r2_coef += 1 - np.sum((y_fold_validation - y_fold_validation_pred) ** 2) / np.
20
      sum((y_fold_validation - np.mean(y_fold_validation)) ** 2)
21
22
  best_model_by_numb_pred_backward[13] = {
      "features": list(X_train.columns),
23
      "r2coef": r2_coef / 5
24
25 }
26
27 for numb_removed_pred_backward in range(1, 13):
28
      available_features = set(previous_stage_best_features)
29
30
      possibilit_max_coef = 0
31
      for feature in available_features:
32
          # We remove a feature from the previous best subset of features to test
      the model with this new subset
34
          new_features = list(set(previous_stage_best_features) - set([feature]))
          r2\_coef = 0
35
          # We perform a 5-fold cross validation
36
          for fold_index in range(0, 5):
37
              x_fold_train = X_train.loc[cv_fold != fold_index, new_features]
```

```
y_fold_train = y_train.loc[cv_fold != fold_index]
39
               fitted_lm = sm.OLS(y_fold_train, x_fold_train).fit()
40
41
42
              y_fold_validation = y_train.loc[cv_fold == fold_index]
              x_fold_validation = X_train.loc[cv_fold == fold_index, new_features]
43
44
              y_fold_validation_pred = fitted_lm.predict(x_fold_validation)
45
46
              r2_coef += 1 - np.sum((y_fold_validation - y_fold_validation_pred) **
47
      2) / np.sum((y_fold_validation - np.mean(y_fold_validation)) ** 2)
48
           avg_r2\_coef = r2\_coef / 5
49
          # If the model with this subset of features is better than the previous
50
      best model, we save its features and update the best r2 coefficient
          if possibilit_max_coef < avg_r2_coef:</pre>
              possibilit_max_coef = avg_r2_coef
              best_subset = new_features
53
54
      # Save the best model for this number of features
      best_model_by_numb_pred_backward[13 - numb_removed_pred_backward] = {
56
           "features": best_subset,
57
           "r2coef": possibilit_max_coef
60
      previous_stage_best_features = best_subset
61
      # Save the best overall model
62
      if overall_max_coef_backward < possibilit_max_coef:</pre>
63
          overall_max_coef_backward = possibilit_max_coef
64
          overall_best_params_backward = best_subset
65
67 # Retrain the best model using all training data
68 best_backward_model = sm.OLS(y_train, X_train[overall_best_params_backward]).fit()
```

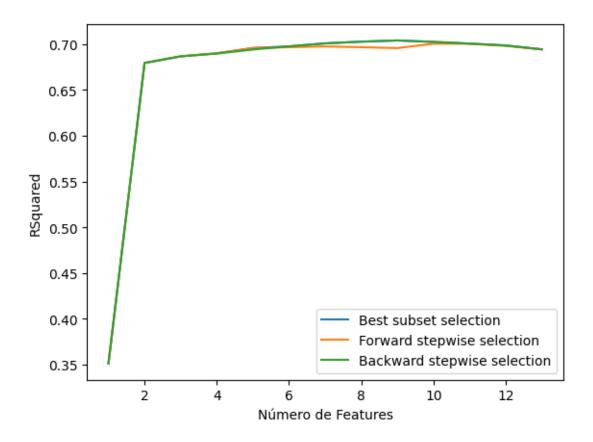
Melhor conjunto de features encontrado:

Conjunto: ['Weight', 'Wrist', 'Forearm', 'Hip', 'Neck', 'Thigh', 'Height', 'Biceps', 'Abdomen'] \mathbb{R}^2 no conjunto de validação: 0.7039921033348016

26 Exercicio 6c

A seguir, código usado e o gráfico gerado por ele:

```
plt.plot(
      list(best_model_by_numb_pred_bs.keys()),
2
      [best_model_by_numb_pred_bs[key]["r2coef"] for key in
     best_model_by_numb_pred_bs.keys()],
      label="Best subset selection"
5)
6
7 plt.plot(
     list(best_model_by_numb_pred_forward.keys()),
      [best_model_by_numb_pred_forward[key]["r2coef"] for key in
     best_model_by_numb_pred_forward.keys()],
      label="Forward stepwise selection"
10
11 )
12
plt.plot(
     list(best_model_by_numb_pred_backward.keys()),
14
      [best_model_by_numb_pred_backward[key]["r2coef"] for key in
15
     best_model_by_numb_pred_backward.keys()],
      label="Backward stepwise selection"
17 )
18
plt.xlabel('N mero de Features')
20 plt.ylabel('RSquared')
21 plt.legend()
22 plt.show()
```



27 Exercicio 6d

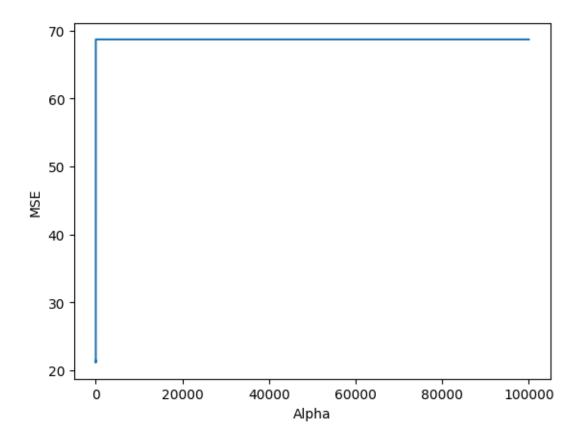
Código usado para treinar modelo de lasso:

```
1 X_train_processed = preprocessing.scale(X_train)
3 min_mse = np.inf
4 best_alpha = None
5 alpha_and_mse = {}
6 # Lasso for all alphas
7 for alpha in alphas:
      lasso_model = Lasso(alpha=alpha)
      sum_mse = 0
      for fold_index in range(0, 5):
          x_fold_train = X_train_processed[cv_fold != fold_index]
          y_fold_train = y_train[cv_fold != fold_index]
          lasso_model.fit(x_fold_train, y_fold_train)
14
          y_fold_validation = y_train[cv_fold == fold_index]
          x_fold_validation = X_train_processed[cv_fold == fold_index]
16
          y_fold_validation_pred = lasso_model.predict(x_fold_validation)
17
18
           sum_mse += np.sum((y_fold_validation - y_fold_validation_pred) ** 2) / len
19
      (y_fold_validation)
20
      avg_mse = sum_mse / 5
21
      alpha_and_mse[alpha] = avg_mse
22
23
      if avg_mse < min_mse:</pre>
          min_mse = avg_mse
26
          best_alpha = alpha
27
_{\rm 28} # Retrain the best model using all training data
29 lasso_model = Lasso(alpha=best_alpha)
30 best_lasso_model = lasso_model.fit(X_train_processed, y_train)
```

Alfa com menor erro dentre os valores avaliados: $\alpha^* = 0.031257158496882355$

Código usado para gerar gráfico, juntamente com o seu output:

```
plt.plot(
    list(alpha_and_mse.keys()),
    [alpha_and_mse[key] for key in alpha_and_mse.keys()],
    label="Lasso"
)
```



28 Exercicio 6e

Código usado para calcular o MSE de cada um dos melhores modelos de cada método de seleção aplicado e do modelo do lasso com menor MSE fittado anteriormente:

```
1 # MSE for lasso
2 X_test_processed = preprocessing.scale(X_test)
3 y_test_pred_lasso = best_lasso_model.predict(X_test_processed)
4 mse_test_lasso = np.sum((y_test - y_test_pred_lasso) ** 2) / len(y_test)
6 # MSE for best subset selection
7 X_test_best_bs = X_test[overall_best_params_bs]
8 y_test_pred_bs = best_bs_model.predict(X_test_best_bs)
9 mse_test_bs = np.sum((y_test - y_test_pred_bs) ** 2) / len(y_test)
11 # MSE for forward stepwise selection
12 X_test_best_forward = X_test[overall_best_params_forward]
13 y_test_pred_forward = best_forward_model.predict(X_test_best_forward)
14 mse_test_forward = np.sum((y_test - y_test_pred_forward) ** 2) / len(y_test)
16 # MSE for backward stepwise selection
17 X_test_best_backward = X_test[overall_best_params_backward]
18 y_test_pred_backward = best_backward_model.predict(X_test_best_backward)
19 mse_test_backward = np.sum((y_test - y_test_pred_backward) ** 2) / len(y_test)
20
21 print (
    f"MSE - Lasso: {mse_test_lasso}",
22
      f"MSE - Best subset selection: {mse_test_bs}",
      f"MSE - Forward stepwise selection: {mse_test_forward}",
      f"MSE - Backward stepwise selection: {mse_test_backward}"
```

Output: MSE - Lasso: 16.062248033733823 MSE - Best subset selection: 16.366309346853466

MSE - Forward stepwise selection: 16.704696595152456

MSE - Backward stepwise selection: 16.366309346853328

29 Exercicio 6f

Como averiguado, o modelo com melhor resultado se trata do Lasso com alpha = 0.031257158496882355 e parâmetros (pós fit nos dados de treino) iguais a:

 $\begin{bmatrix} 0.62821524, -2.59442678, -0.20642187, -0.9040139 & , -0.23080468, 10.04281614, -1.30107934, 1.24593471, \\ 0.02149373, 0.23701975, 0.68679073, 0.78870312, -1.78343953 \end{bmatrix}$

Para as features:

[Age, Weight, Height, Neck, Chest, Abdomen, Hip, Thigh, Knee, Ankle, Biceps, Forearm, Wrist]