

# Exercício Programa 5

Ana Paula Lopes Cavalcante  
Gabriel Tetsuo Haga

Junho 2021

## 1 Introdução

Esse relatório tem como objetivo, apresentar a função feita para a geração de amostras de variáveis aleatórias  $\theta_i = (\theta_{i_1}, \theta_{i_2}, \theta_{i_3})$  que seguem uma distribuição de Dirichlet. Essa função é usada para substituir, dentro do código feito para o Exercício Programa 4 (EP4), a função `dirichlet` do módulo `random` da biblioteca `numpy`. Além disso a função se baseia no algoritmo de Metropolis-Hastings, um algoritmo que utiliza a ideia de cadeias de Markov no seu funcionamento.

Assim apresenta-se, primeiramente, uma breve explicação teórica das cadeias de Markov e do algoritmo de Metropolis-Hastings. Após isso, apresenta-se a implementação do algoritmo para criar a função e sua implementação dentro do código feito para o EP4. E ao final, é feita uma conclusão sobre os resultados obtidos.

## 2 Teoria

### 2.1 Cadeias de Markov

Suponha um sistema S que possui  $m$  estados possíveis, denotados por  $x \in \{1, 2, \dots, m\}$ , esse sistema evolui com o passar da variável  $t = 1, 2, \dots$ , em geral é chamada de tempo. E denomina-se  $P_{i,j}$ , a probabilidade de transição do estado  $i$  para o estado  $j$ . Pode-se definir a matriz de transição  $P$  como  $P = (P_{i,j})_{m \times m}$ , para ficar mais claro pode-se utilizar um  $m = 3$ , assim a matriz de transição ficaria:

$$P = \begin{bmatrix} P_{1,1} & P_{1,2} & P_{1,3} \\ P_{2,1} & P_{2,2} & P_{2,3} \\ P_{3,1} & P_{3,2} & P_{3,3} \end{bmatrix}$$

Se as probabilidades de transição  $P_{i,j}$ ,  $i = 1, 2, \dots, m$  e  $j = 1, 2, \dots, m$  forem dependentes unicamente do estado atual  $i$  do sistema denomina-se esse sistema de uma cadeia de Markov. Assim, dado que o sistema está em um estado  $i$  é possível determinar a probabilidade de ele mudar para um certo estado  $j$ . A ideia das cadeias de Markov é bastante utilizada na área de *Machine Learning*.

## 2.2 Algoritmo Metropolis-Hastings

Com essa ideia de cadeias de Markov pode-se implementar um algoritmo que tem como objetivo gerar variáveis aleatórias  $x_i$  que seguem a distribuição  $g$ . A ideia por trás desse algoritmo é semelhante ao método de Aceitação e Rejeição que também tem o intuito de gerar variáveis aleatórias que seguem uma certa distribuição  $g$ . Para tal é necessário uma função que gera variáveis aleatórias que seguem uma distribuição  $Q$ . Abaixo mostra-se o esquema do algoritmo:

```

Inicializa  $x_0$ ; e define  $t = 0$ 
para  $t = 1, 2, \dots, n$  faça
     $y \sim Q(\cdot | x_t)$                                  $\triangleright$  Gera  $y$  seguindo a distribuição  $Q$ 
     $u \sim U(0,1)$                                  $\triangleright$  Gera  $u$  seguindo uma distribuição uniforme
    se  $u \leq \alpha(x_t, y)$  então                 $\triangleright$  Condição para aceitação
         $x_{t+1} = y$ 
    senão
         $x_{t+1} = x_t$                                  $\triangleright$  Se rejeitado mantém  $x_t$ 
    fim se
fim para

```

Define-se  $\alpha(X_t, Y)$ , a taxa de aceitação de Metropolis, da seguinte forma:

$$\alpha(X_t, Y) = \min \left( 1, \frac{g(Y)Q(X_t|Y)}{g(X_t)Q(Y|X_t)} \right) \quad (1)$$

Contudo, como nesse caso será utilizado a normal multivariada para a função  $Q$ , então a expressão (1) pode ser reduzida a seguinte fórmula:

$$\alpha(X_t, Y) = \min \left( 1, \frac{g(Y)}{g(X_t)} \right) \quad (2)$$

## 3 Implementação

Nessa seção discutiremos apenas a implementação do método de Metropolis-Hastings para a geração de amostras com distribuição de Dirichlet, já que as outras partes referentes ao funcionamento do programa já foram explicadas no relatório do EP4, mudando apenas essa parte.

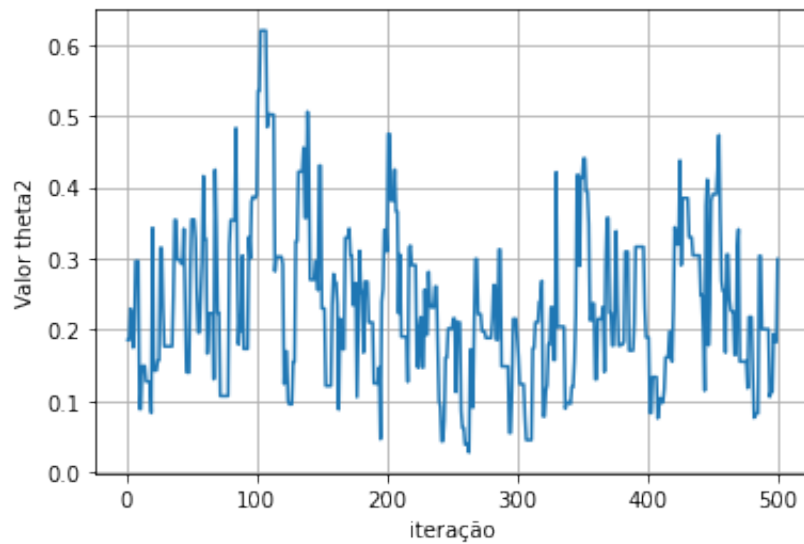
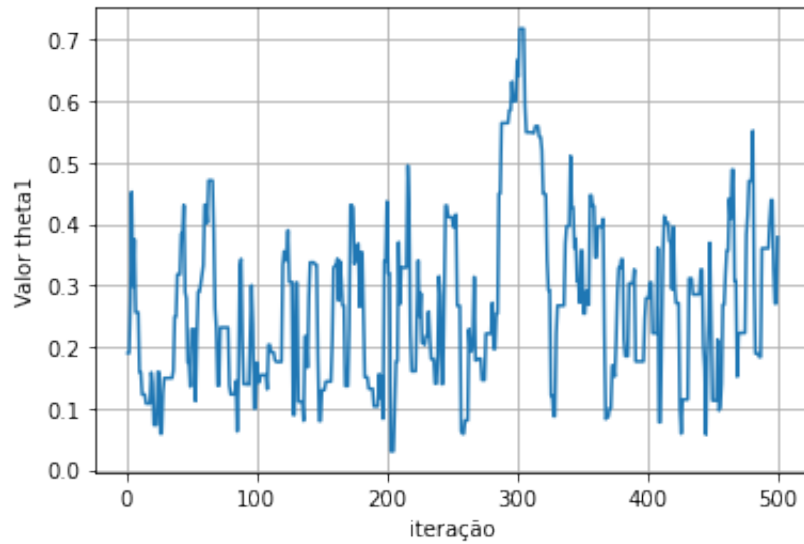
A função responsável pela geração do vetor  $\theta$  se chama `thetamcmc(n, x, y)`. Após ter recebido como parâmetros os vetores  $x$  e  $y$  e o número de valores a serem gerados, a função se utiliza de  $x$  e  $y$  para calcular as variâncias e covariâncias da Dirichlet para por na matriz de covariância, dadas pelas fórmulas:

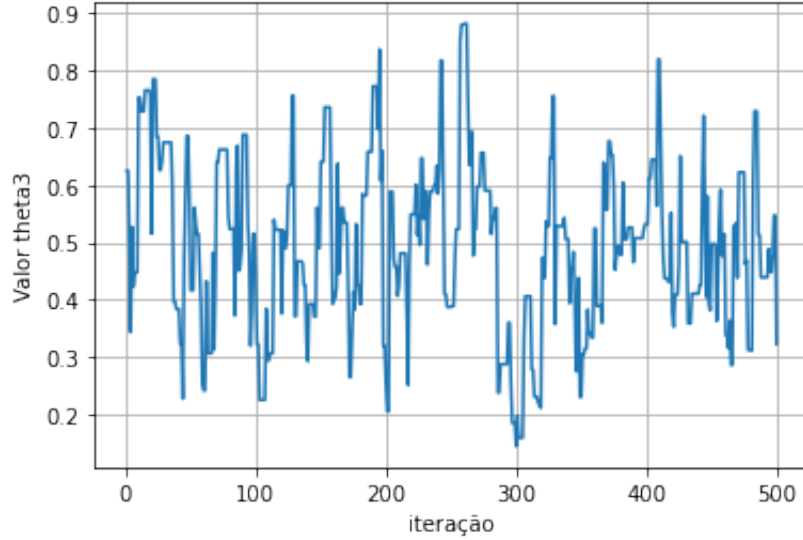
$$Var[X_i | \alpha] = \frac{\alpha_i(\alpha_0 - \alpha_i)}{\alpha_0^2(\alpha_0 + 1)}$$

$$Cov[X_i X_j | \alpha] = \frac{-\alpha_i \alpha_j}{\alpha_0^2 (\alpha_0 + 1)}$$

Sendo  $\alpha$  igual a soma de  $x$  e  $y$ ,  $\alpha_i$  o elemento  $i$  da soma e  $\alpha_0$  a soma dos elementos de  $\alpha$ .

Começamos com um vetor  $\theta$  fixo qualquer, escolhido sem rigor. Depois definimos o *burn in* como 200, a partir de inspeção visual. Veja os gráficos gerados para os elementos do vetor  $\theta$ :





Vemos que é seguro dizer que um *burn in* de 200 é o suficiente para o algoritmo "se esquecer" do vetor inicial, nos três valores do vetor.

Então criamos uma matriz  $(n+200)$  por 3, inicialmente preenchida por zeros, mas que depois serão substituídos pelas amostras aceitas pelo algoritmo.

Finalmente damos início a um loop `for` para gerar as amostras. Consideramos o vetor  $\theta$  antigo como a média da normal multivariada e a matriz de covariâncias como variância constante. A partir disso geramos o novo vetor  $\theta$ .

Sendo  $\theta = [\theta_1, \theta_2, \theta_3]$  calculamos  $\theta_3 = 1 - (\theta_1 + \theta_2)$ . Após termos calculado o novo vetor, checamos se ele será aceito na amostra. Com ajuda da função `g(theta, params)`, que retorna -1 caso algum dos elementos do vetor for negativo (pode ocorrer por causa da normal multivariada) e retorna o valor calculado usando a função de probabilidade da Dirichlet caso contrário, calculamos *alpha*, o mínimo entre 1 e  $\frac{g(x_j)}{g(x_i)}$ , sendo  $x_j$  o vetor  $\theta$  novo e  $x_i$  o vetor  $\theta$  antigo. Geramos um valor  $u$  uniformemente distribuído entre 0 e 1, se  $u$  for menor que *alpha* aceitamos o novo vetor, que se torna o vetor antigo e é incluído na amostra, caso contrário, repetimos o vetor antigo na amostra.

No final do processo devolvemos  $n$  vetores, pois descontamos aqueles do *burn in*.

O resto do código se mantém igual, apenas trocando o gerador de vetores com distribuição dirichlet da biblioteca `numpy` pelo gerador de Markov Chain Monte Carlo descrito acima. As outras funções são explicadas no relatório do EP4.

## 4 Conclusão

Nessa seção discute-se os resultados obtidos pelo código. Após a análise da função, concluímos que o tempo máximo para o retorno do resultado é cerca de 30 minutos, mas pode ser menos dependendo do número de pontos necessários para calcular o valor da integral com um erro menor que 0.0005.

Além disso, comparando os resultados obtidos com esse programa e com o programa anterior, chegamos a valores bem próximos. Com isso acreditamos que a função gera estimativas boas para o valor da função  $W(v)$ .