Estrutura de Dados – 1º semestre de 2020

Professor Mestre Fabio Pereira da Silva

Fila em Algoritmos de Ordenação

- As operações das filas de prioridades podem ser utilizadas para implementar algoritmos de ordenação.
- Basta utilizar repetidamente a operação de inserção para construir a fila de prioridades.
- Em seguida, utilizar repetidamente a operação de retirada para receber os itens na ordem reversa.
- O uso de listas lineares não ordenadas corresponde ao método da seleção.
- O uso de listas lineares ordenadas corresponde ao método da inserção.
- O uso de heaps corresponde ao método Heapsort.

Fila em Algoritmos de Ordenação

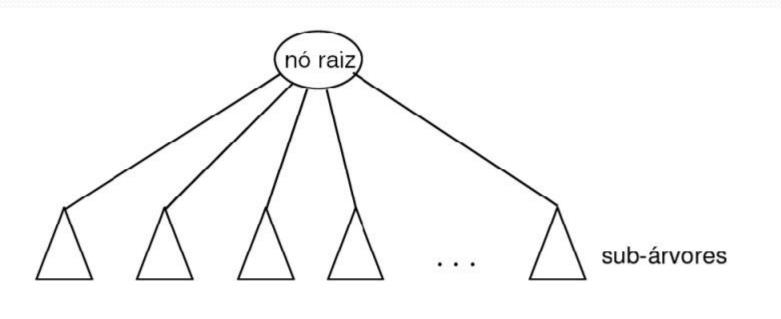
- Estrutura de dados composta de chaves, que suporta duas operações básicas: inserção de um novo item e remoção.
- A chave de cada item reflete a prioridade em que se deve tratar aquele item
- Aplicações: Sistemas operacionais, paginação de memória, ordenação, simulação de eventos

- Árvores são um conjunto finito de elementos.
 - Um elemento é chamado de raíz
- Os outros são divididos em subconjuntos disjuntos onde cada um define uma árvore.
 - Cada elemento é um Nó ou Vértice da árvore
 - Arcos ou arestas conectam os vértices

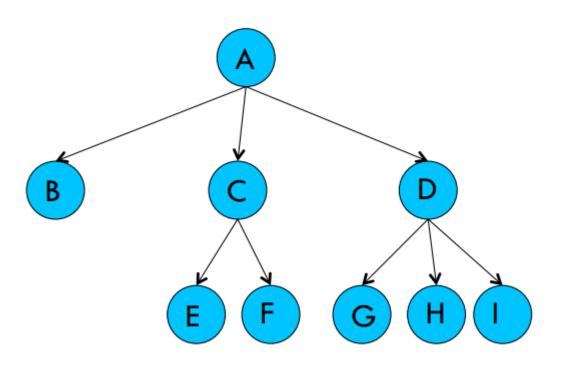
- Uma coleção não vazia de vértices e ramos que satisfazem a certos requisitos.
- Vértice (Ou Nó)
 - É um objeto simples que pode ter um nome e mais alguma outra informação associada.
- Arco ou aresta (direcionado ou não)
 - É a conexão entre dois Nós

- Nós filhos, pais, tios, irmãos e avô
- Grau de saída (número de filhos de um nó)
- Nó folha (grau de saída nulo) e nó interior (grau de saída diferente de nulo)
- Grau de uma árvore (máximo grau de saída)
- Floresta (conjunto de árvores)

- Um conjunto de nós tal que:
 - Existe um nó r, denominado raiz, com zero ou mais sub-árvores, cujas raízes estão ligadas a r
 - Os nós raízes destas sub-árvores são os filhos de r
 - Os nós internos da árvore são os nós com filhos
 - As folhas ou nós externos da árvore são os nós sem filhos



Representação de árvore



- Heap Dicionário Merriam-Webster:
 - Coleção de coisas jogadas uma em cima da outra monte.
 - Grande número ou grande quantidade lote.
- Em computação, dois sentidos :
 - Espaço de memória variável onde são criados objetos;
 - Estrutura de dados para armazenar dados segundo uma regra particular próximo do sentido original, traduzido como monte.
- O algoritmo de ordenação HeapSort utiliza a estrutura de dados heap para ordenar um vetor.

- Algoritmo criado por John Williams (1964)
- Complexidade O(NlogN) no pior e médio caso
- Mesmo tendo a mesma complexidade no caso médio que o QuickSort, o HeapSort acaba sendo mais lento que algumas boas implementações do QuickSort
- Porém, além de ser mais rápido no pior caso que o QuickSort, necessita de menos memória para executar
- QuickSort necessita de um vetor O(logN) para guardar as estruturas enquanto o HeapSort não necessita de um vetor auxiliar

- Utiliza a abordagem proposta pelo SelectionSort
- O SelectionSort pesquisa entre os n elementos o que precede todos os outros n-1 elementos
- Para ordenar em ordem ascendente, o heapsort põe o maior elemento no final do array e o segundo maior antes dele, etc.
- O heapsort começa do final do array pesquisando os maiores elementos, enquanto o selection sort começa do início do array pesquisando os menores.

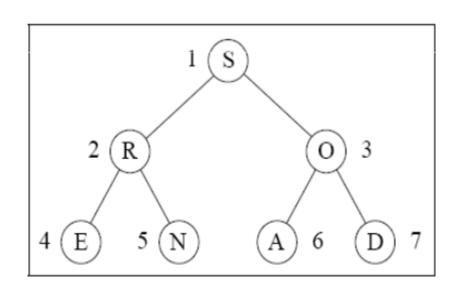
- Heapsort é um método de ordenação cujo princípio de funcionamento é o mesmo utilizado para a ordenação por seleção.
- Selecione o maior (ou menor) item do vetor e a seguir troque-o com o item que está na Heapsort a seguir troque-o com o item que está na última (ou primeira) posição do vetor; repita estas duas operações com os n 1 itens restantes; depois com os n 2 itens; e assim sucessivamente.

- O projeto por indução que leva ao HeapSort é essencialmente o mesmo do Selection Sort: selecionamos e posicionamos o maior (ou menor) elemento do conjunto e então aplicamos a hipótese de indução para ordenar os elementos restantes.
- A diferença importante é que no HeapSort utilizamos a estrutura de dados heap para selecionar o maior (ou menor) elemento eficientemente.
- Um heap é um vetor que simula uma árvore binária completa, a menos, talvez, do último nível, com estrutura de heap.

- Cada nó da árvore corresponde a um elemento do vetor que armazena o valor no nó.
- A árvore está completamente preenchida em todos os níveis, exceto possivelmente no nível mais baixo, que é preenchido da esquerda para a direita até certo ponto.
- Um vetor V representa uma estrutura heap através de dois parâmetros:
 - comprimento de V (V.length): tamanho total do vetor;
 - comprimento do heap (heapComp): comprimento da parte do vetor que contém elementos da estrutura heap.

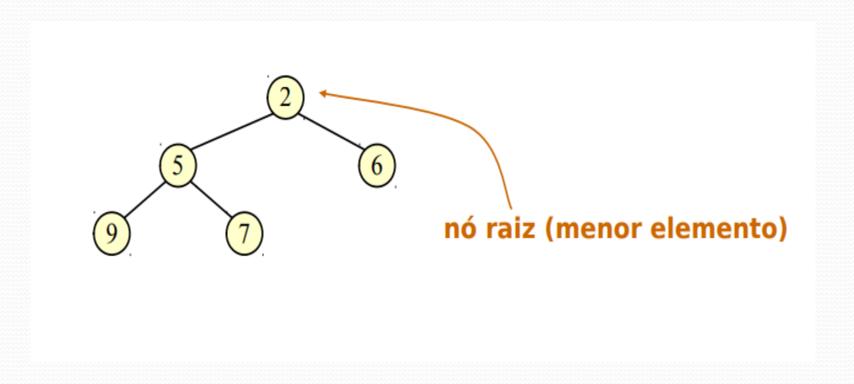
- Transformação do vetor em um heap binário máximo (Construção do Heap)
- Ordenação a cada iteração seleciona-se o maior elemento (na raiz do heap) e o adiciona no início de um segmento ordenado
- Após cada seleção de elemento, o heap deve ser reorganizado para continuar sendo um heap binário máximo

• Essa definição pode ser facilmente visualizada em uma árvore binária completa:



Árvores vão ser vistas em detalhes nos algoritmos de pesqusia

 É uma árvore binária em que um nó filho é sempre maior ou igual a um nó pai.
 Ou seja: chave(v) >= chave(pai(v))



Estrutura do Heap - Heap Máximo

- $A[pai(i)] \ge A[i]$.
- Isto é, o valor de um nó é no máximo o valor de seu pai.
- O maior elemento do heap está na raiz.
- As subárvores de um nó possuem valores menores ou iguais ao do nó.

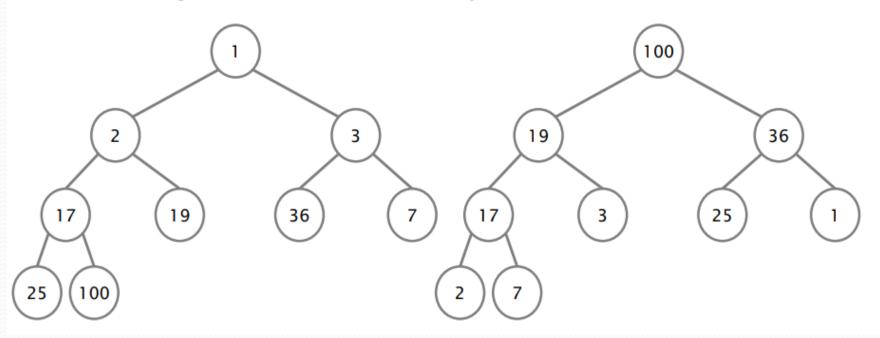
Estrutura do Heap - Heap Mínimo

- $A[pai(i)] \leq A[i]$.
- Isto é, o valor de um nó é maior ou igual o valor de seu pai.
- O menor elemento do heap está na raiz
- As subárvores de um nó possuem valores maiores ou iguais ao do nó.

Árvore binária completa

Min heap: Cada nó é menor que seus filhos

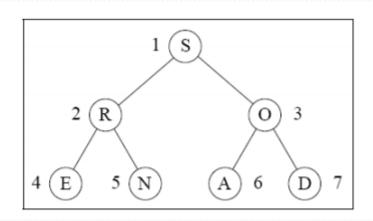
Max heap: Cada nó é maior que seus filhos



Estrutura do Heap - Heap Mínimo

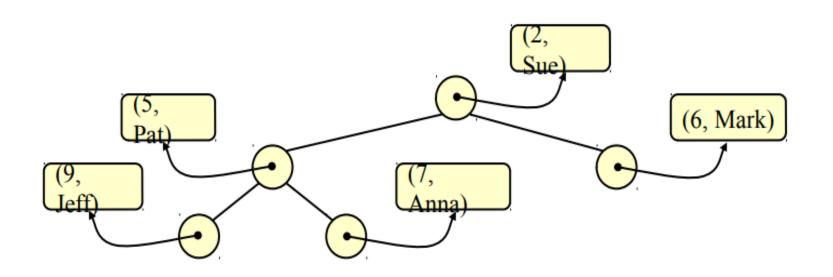
- Correspondência entre representação em árvore e representação em vetor
- Nós são numerados de 1 a n
- O primeiro é chamado raiz
- O nó k/2 é o pai do nó k, 1 < k ≤ n
- Os nós 2k e 2k+1 são filhos da esquerda e direita do nó k, para 1 ≤ k ≤ n/2

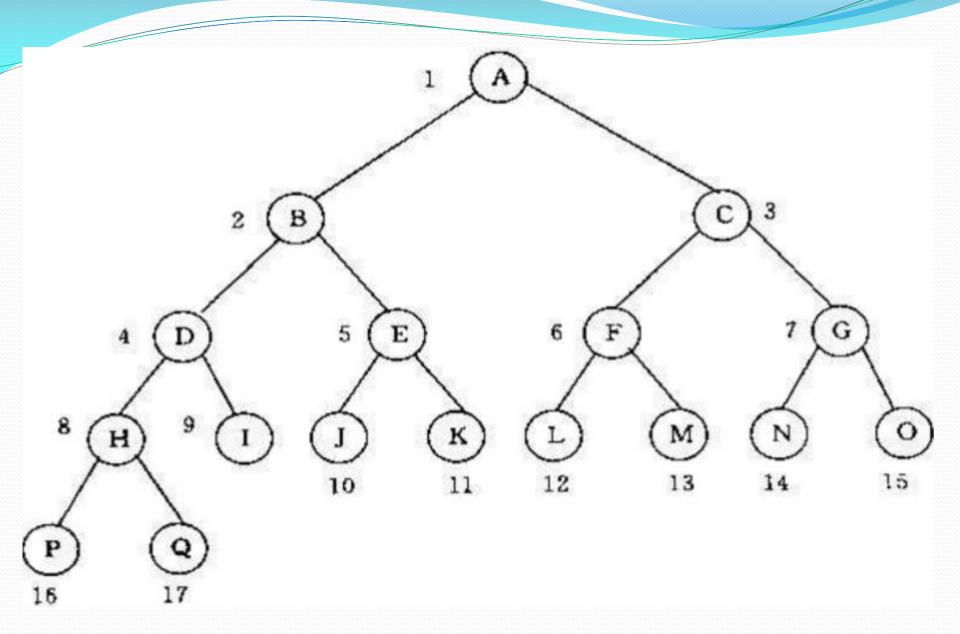
1	2	3	4	5	6	7
S	R	0	Е	N	A	D



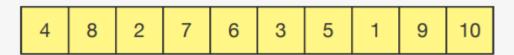
Estrutura do Heap

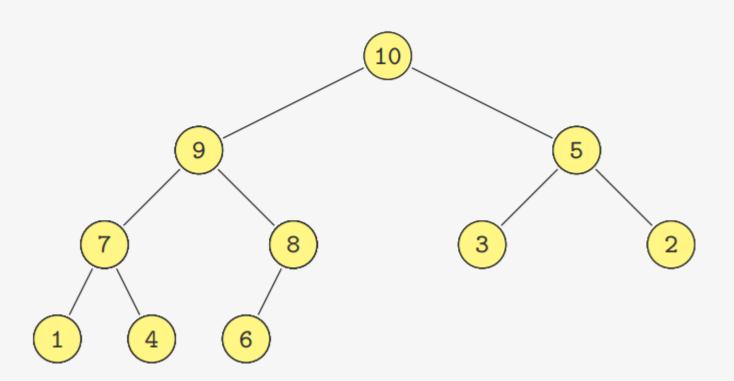
- Cada nó possui uma tupla (chave, elemento)
- Assim, cada nó do heap armazena todo o item sendo.





Transformando um vetor em um Heap

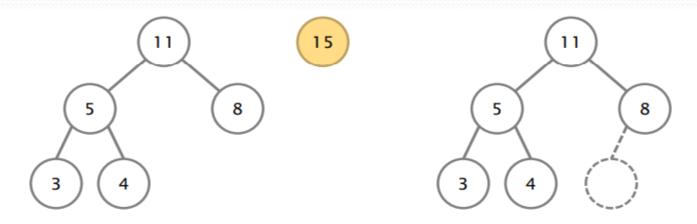


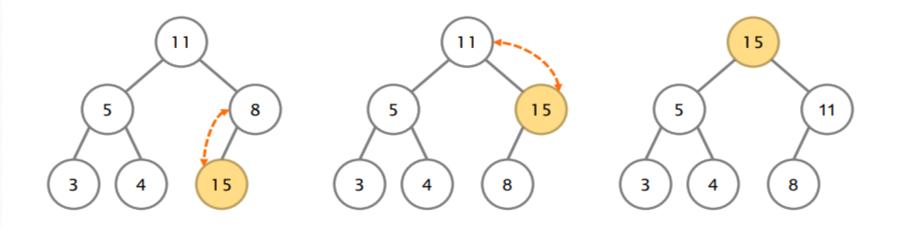


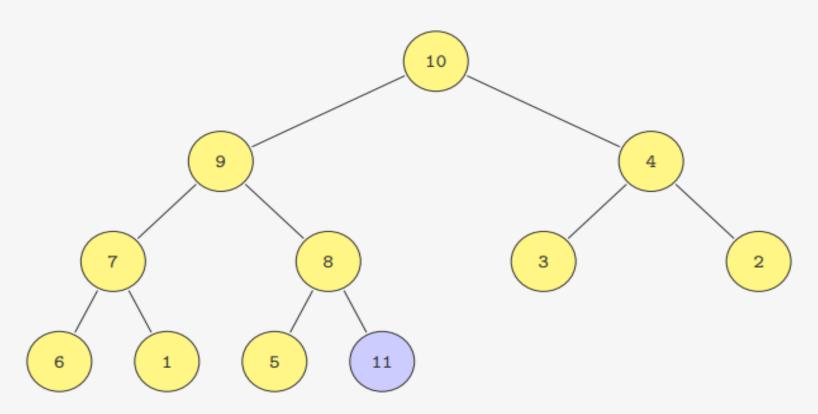
Inserir um elemento

- Insira o elemento no final do heap
- Compare o elemento a ser inserido com o Nó pai
 - Se estiver em ordem, a inserção foi realizada corretamente
 - Se não estiver em ordem, troque com o elemento pai e repita o passo 2 até terminar ou chegar a raiz.

Procedimento para Inserção no Heap Maximo

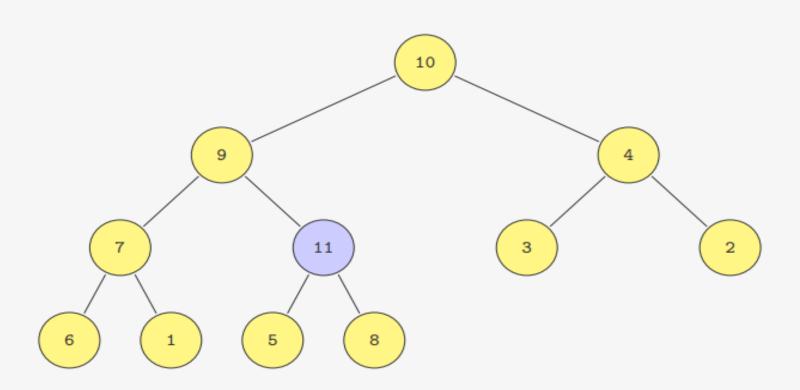






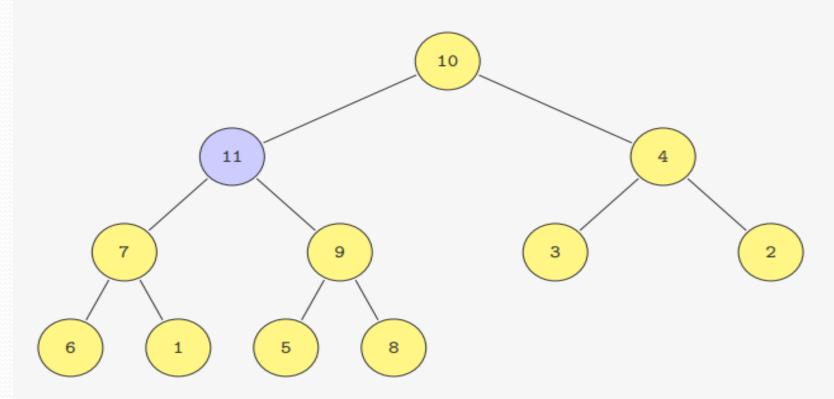
Basta ir subindo no Heap, trocando com o pai se necessário

• O irmão já é menor que o pai, não precisamos mexer nele



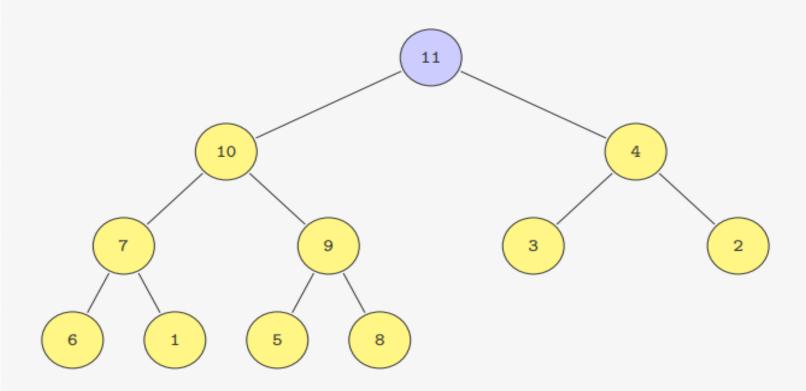
Basta ir subindo no Heap, trocando com o pai se necessário

• O irmão já é menor que o pai, não precisamos mexer nele



Basta ir subindo no Heap, trocando com o pai se necessário

O irmão já é menor que o pai, não precisamos mexer nele



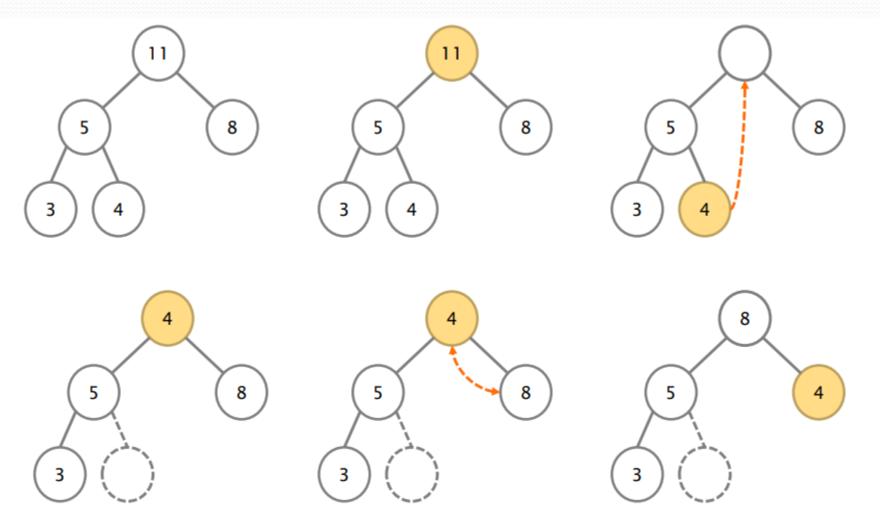
Basta ir subindo no Heap, trocando com o pai se necessário

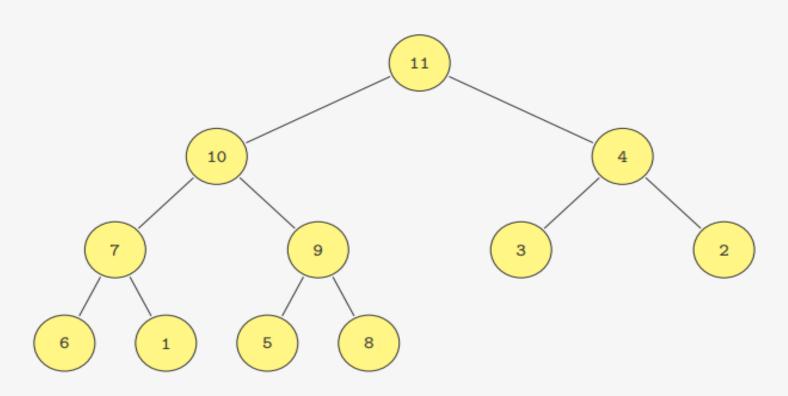
O irmão já é menor que o pai, não precisamos mexer nele

Remover um elemento

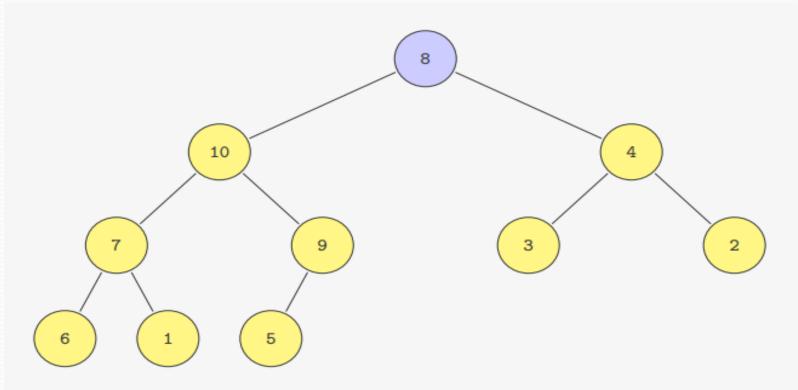
- Coloque na raiz o último elemento
- Compare ele com os seus filhos
 - Se estiver em ordem, a remoção foi concluída
 - Se não estiver em ordem, troque com o maior filho e repita o passo
 até terminar ou chegar em um Nó folha

Procedimento para Remoção no Heap Máximo

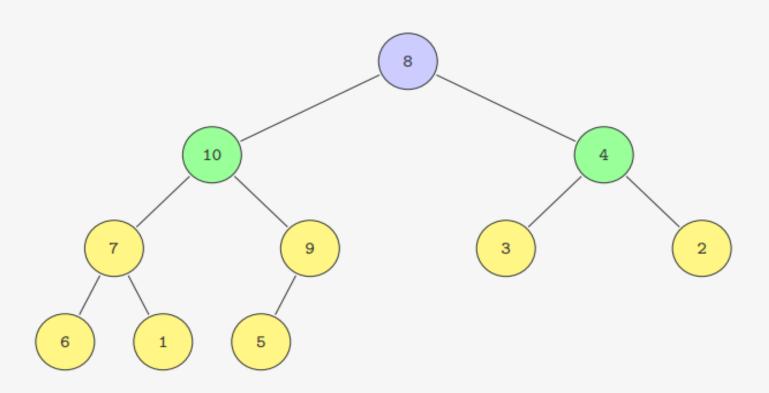




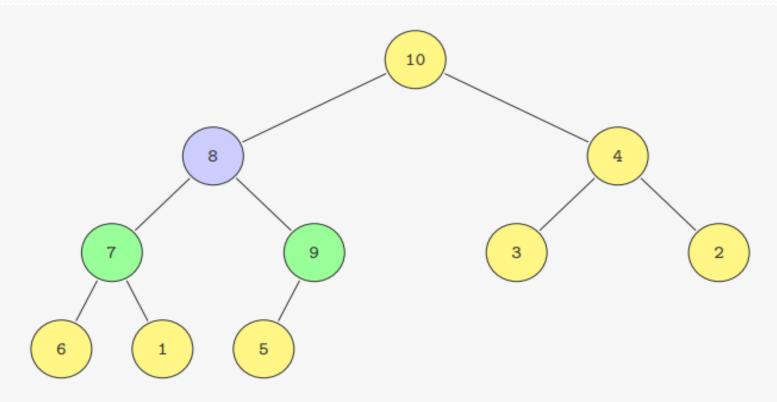
- Trocamos a raiz com o último elemento do heap
- Descemos no heap arrumando
 - Trocamos o pai com o maior dos dois filhos (se necessário)



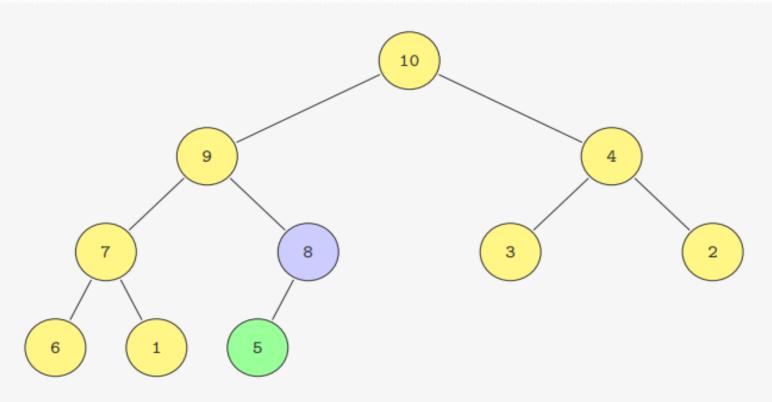
- Trocamos a raiz com o último elemento do heap
- Descemos no heap arrumando
 - Trocamos o pai com o maior dos dois filhos (se necessário)



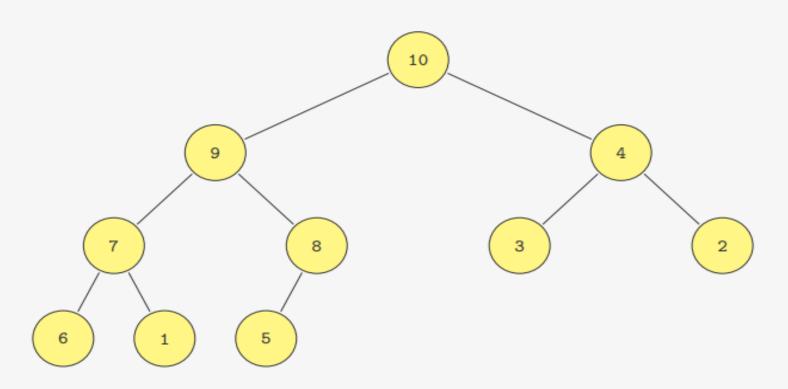
- Trocamos a raiz com o último elemento do heap
- Descemos no heap arrumando
 - Trocamos o pai com o maior dos dois filhos (se necessário)



- Trocamos a raiz com o último elemento do heap
- Descemos no heap arrumando
 - Trocamos o pai com o maior dos dois filhos (se necessário)



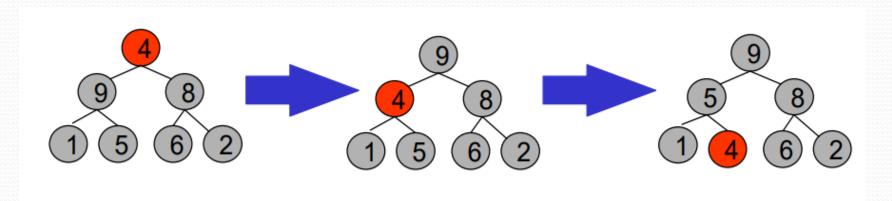
- Trocamos a raiz com o último elemento do heap
- Descemos no heap arrumando
 - Trocamos o pai com o maior dos dois filhos (se necessário)



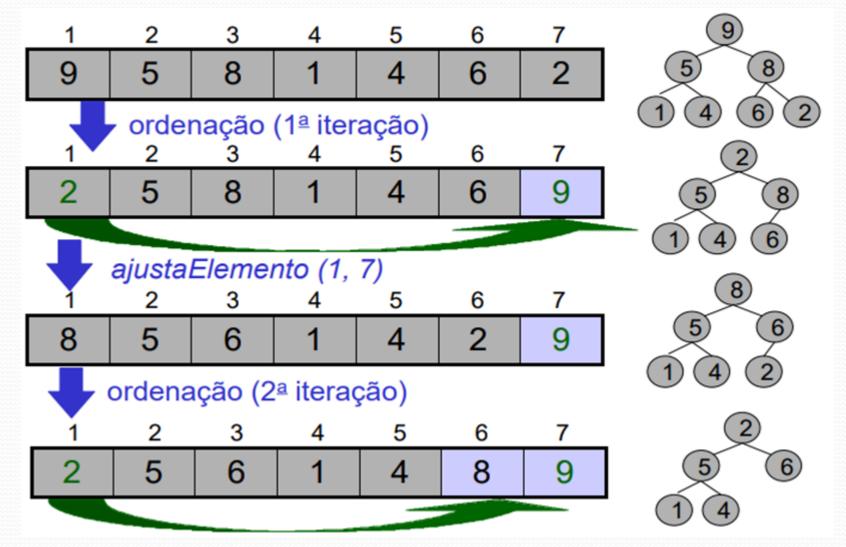
- Trocamos a raiz com o último elemento do heap
- Descemos no heap arrumando
 - Trocamos o pai com o maior dos dois filhos (se necessário)

Etapas da ordenação

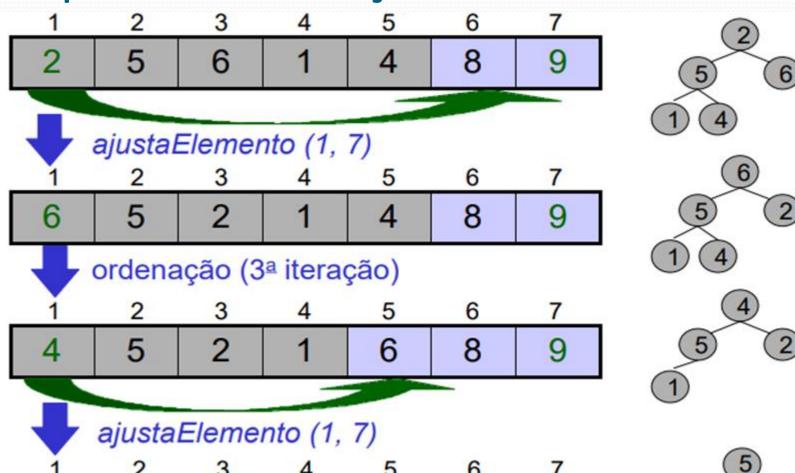
- Método auxiliar responsável pelo ajuste de um elemento no heap
 - método ajustaElemento(posição, vetor.lenght)
- Realiza trocas no heap para posicionar corretamente um elemento Exemplo: ajustaElemento(1, 7)

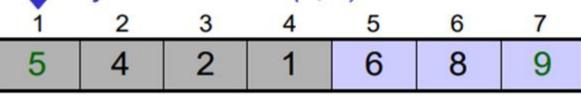


Etapas da ordenação



Etapas da ordenação





```
void constroiHeapMax(int [] V) {
  int compHeap = V.length;
  for (int i = (V.length)/2 - 1; i >= 0; i--)
      refazHeapMax(V, i, compHeap);
void refazHeapMax(int V[], int i, int compHeap) {
 int esq, dir, maior, temp;
 esq = esquerda(i); dir = direita(i);
 if(esq < compHeap && V[esq] > V[i]) {
  maior = esq;
 } else {
   maior = i;
 if(dir < compHeap && V[dir] > V[maior]) {
   maior = dir;
 if(maior != i) {
   // trocar V[i] <==> V[maior]
   temp = V[i];
   V[i] = V[maior];
   V[maior] = temp;
   // Ajusta a posicao de maior, se incorreta.
   refazHeapMax(V, maior, compHeap);
```

```
void heapSort(int V[]) {
  int i, compHeap, temp;
  // Constrói o heap máximo do arranjo todo
  compHeap = V.length;
  constroiHeapMax(V);
  for(i = V.length-1; i > 0; --i) {
    // Troca V[0] <==> V[i]
   temp = V[0];
   V[0] = V[i];
   V[i] = temp;
    // Diminui o heap, pois V[i] está posicionado
    compHeap--;
    refazHeapMax(V, 0, compHeap);
```

Desempenho

- QuickSort é ruim no pior caso (ocorre raramente)
- Na prática, QuickSort tem um desempenho melhor que o HeapSort, considerando que a sua média de iterações é menor (proporcional a log n)

	QuickSort	HeapSort	
Pior caso	O(n²)	O(n log n)	
Caso médio	O(n log n)	O(n log n)	
Melhor caso	O(n log n)	O(n log n)	

Desempenho

- É o mais interessante para arquivos com menos do que 20 elementos.
- O método é estável.
- Possui comportamento melhor do que o método da bolha (Bubblesort) que também é estável.
- Sua implementação é tão simples quanto as implementações do Bubblesort e Seleção.
- Para arquivos já ordenados, o método é O(n).
- O custo é linear para adicionar alguns elementos a um arquivo já ordenado.

Desempenho

- Vantagens
 - O comportamento do Heapsort é sempre O(n log n), qualquer que seja a entrada.
- Desvantagens
 - O anel interno do algoritmo é bastante complexo se comparado com o do Quicksort.
 - O Heapsort não é estável.
- Recomendado
 - Para aplicações que não podem tolerar eventualmente um caso desfavorável.

Contatos

- Email: <u>fabio.silva321@fatec.sp.gov.br</u>
- Linkedin: https://br.linkedin.com/in/b41a5269
- Facebook: https://www.facebook.com/fabio.silva.56211