

P1 - Processamento de Áudio e Imagem

Gabriel Tavares 10773801

Q1

a)

Forneça os valores da TDF para $k \geq 60$.

A TDF é uma função periódica em k com um período igual ao número de pontos usados para seu cálculo. Nesse exercício temos um número de pontos $N = 120$, portando a cada 120 pontos a função irá se repetir. Além disso também temos a propriedade de frequências espelhadas negativas tem o coeficiente conjugado ($X[2] = X[-2]^*$).

Portanto segue a progressão :

$$X[120] = X[0] \mid X[119] = X[1]^* \mid X[118] = X[2]^* \mid \dots \mid X[60] = X[59]^*$$

Então temos:

$$X[61] = X[62] = X[63] = \dots = X[115] = 0$$

$$X[120] = -60$$

$$X[119] = 0$$

$$X[118] = 30e^{j\pi/3}$$

$$X[117] = 120j$$

$$X[116] = 40e^{-j\pi/4}$$

b)

Forneça a expressão de $x(t)$

Usando a propriedade de antitransformada da TDF, temos:

$$\frac{-60}{120} + \frac{0\cos(\omega_0 n)}{120} + \frac{2 \cdot 30\cos(2\omega_0 n - \frac{\pi}{3})}{120} + \frac{2 \cdot -120\cos(3\omega_0 n + \frac{\pi}{2})}{120} + \frac{2 \cdot 40\cos(4\omega_0 n + \frac{\pi}{4})}{120}$$

E sabendo que:

$$\omega_o = \frac{2\pi}{N} = \frac{\pi}{60}$$

Portanto temos:

$$x[n] = -0.5 + 0.5\cos(\frac{2\pi}{60}n - \pi/3) - 2\cos(\frac{3\pi}{60}n + \pi/2) + \frac{2}{3}\cos(\frac{4\pi}{60}n + \pi/4)$$

Para saber o sinal em tempo contínuo usamos $\Omega = \omega \cdot fa = \omega \cdot 40kHz$, então:

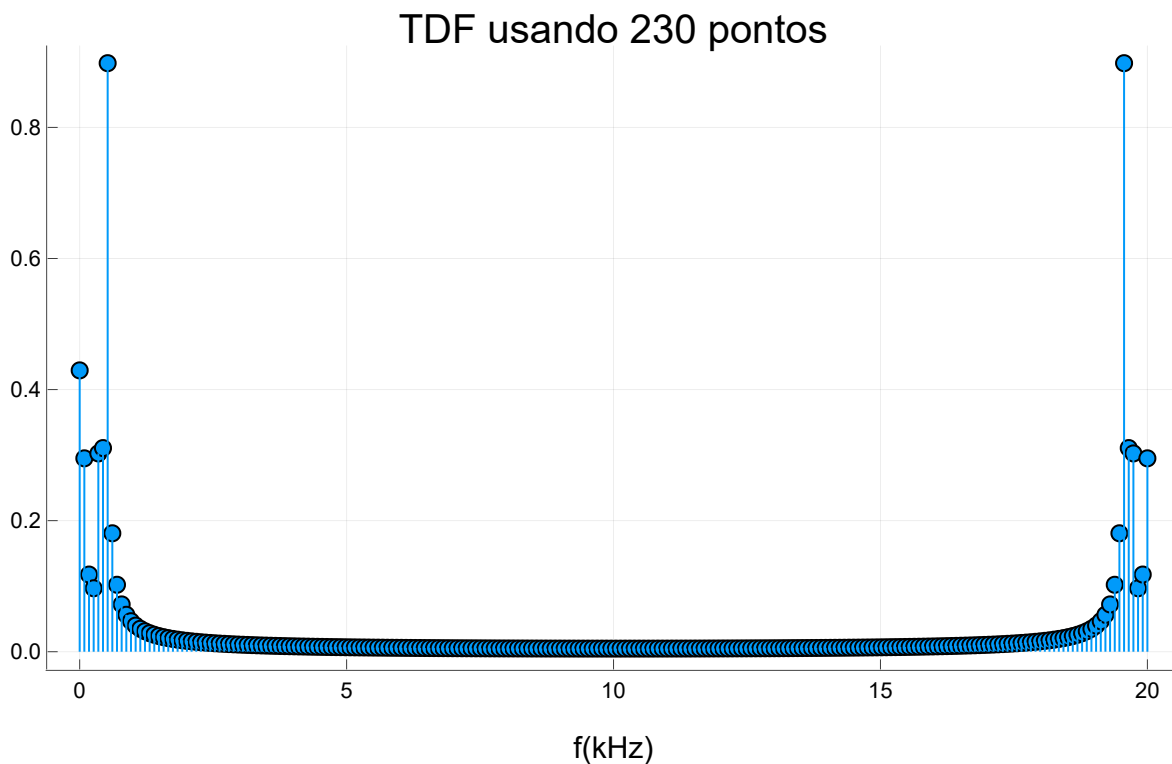
$$x(t) = -0.5 + 0.5\cos(\frac{2\pi}{60}40000t - \pi/3) - 2\cos(\frac{3\pi}{60}40000t + \pi/2) + \frac{2}{3}\cos(\frac{4\pi}{60}40000t + \pi/4)$$

Ou simplificando:

$$x(t) = -0.5 + 0.5\cos(\frac{2000}{3}2\pi t - \pi/3) - 2\cos(1000 \cdot 2\pi t + \pi/2) + \frac{2}{3}\cos(\frac{4000}{3}2\pi t + \pi/4)$$

c)

Use o sinal reconstruído do item anterior para calcular a TDF usando $N = 230$ pontos para o cálculo. Desenhe o gráfico do módulo da TDF obtida. O eixo x do seu gráfico deve ser dado em termos da frequência em Hz correspondente a cada raia da TDF.



```

• begin
•     fa1 = 40_000
•     Ta1 = 1/fa1
•     N1c = 230
•     t = range(0,length = N1c , step= Ta1)
•     x1 = -0.5 .- 0.5*cos.(2000/3*2π*t .- π/3) .- 2*cos.(1000*2π*t .+ π/2) .+ 2/3*
cos.(4000/3*t .+ π/4)
•     X1c = fft(x1)
•     f1c = range(0,fa1/2, length = N1c)
•     plot(f1c/1000,abs.(X1c)/N1c, line=:stem, marker=:circle)
•     plot!(title = "TDF usando 230 pontos", legend = false, xlabel = "f(kHz)")
• end

```

d)

Qual é o período de $x(t)$?

O período do sinal vale o MMC entre os períodos dos 3 cossenos

$$T1 = 6/4000$$

$$T2 = 4/4000$$

$$T3 = 3/4000$$

Então aplicando mmc

$$T = 12/4000 = 3ms$$

3)

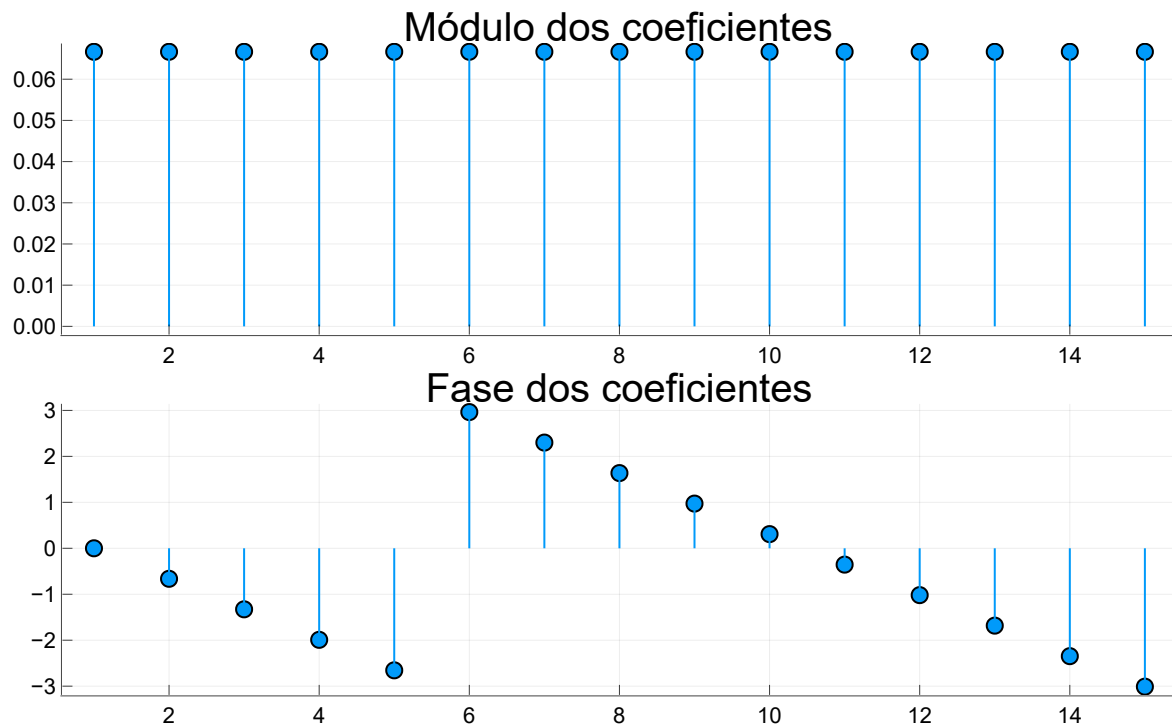
Parâmetros do arranjo:

-25

```
• begin
•     M3 = 15
•     f03 = 100_000_000 #100MHz
•     Ω03 = 2π*f03
•     c = 3e8
•     λ3 = c/f03
•     d3 = λ3/4 #m
•     θ0 = 25 #graus
•     θ1 = -25
• end
```

Primeiramente calculei os coeficientes do filtro de atraso e soma pelas fórmulas usadas em sala.

$$w_k = \frac{1}{M} e^{j\Omega_0 \tau_k(\theta_0)}$$



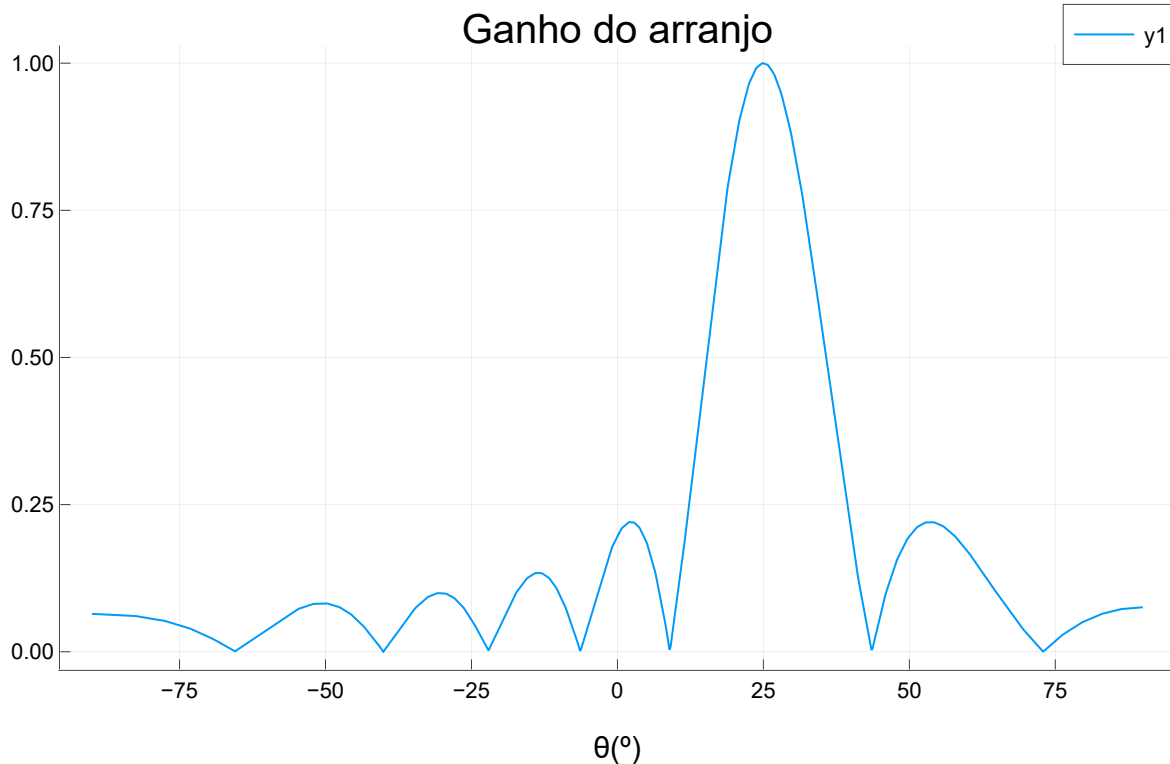
```

• begin
•     #coeficientes do filtro espacial DAS
•     j = im
•     w = ones(Complex, M3)
•     for k in 0:M3-1
•         w[k+1] = 1/M3*exp(-j*Q03*tau(k,θ0,d3))
•     end
•
•     p3_abs = plot(abs.(w), line=:stem, marker=:circle, title="Módulo dos
coeficientes")
•     p3_angle = plot(angle.(w), line=:stem, marker=:circle, title = "Fase dos
coeficientes")
•     plot(p3_abs,p3_angle, layout = (2,1), legend = false)
• end

```

Depois, calculei o ganho que teremos em cada angulo de chegada do sinal

$$B(\theta, \theta_o) = e^{j\frac{M-1}{2} \frac{\Omega_o d}{c} (\text{sen}(\theta) - \text{sen}(\theta_o))} \frac{\text{sen}\left(\frac{M\Omega_o d}{2c} (\text{sen}(\theta) - \text{sen}(\theta_o))\right)}{\text{sen}\left(\frac{\Omega_o d}{2c} (\text{sen}(\theta) - \text{sen}(\theta_o))\right)}$$



```

• begin
•   θ = range(-90,90,length = 1000)
•   Bs = B.(θ, θ0, M3, d3, Ω03)
•
•   plot(θ,abs.(Bs))
•   plot!(title = "Ganho do arranjo", xlabel = "θ(°)", )
• end

```

Por fim calculei o ganho de um sinal chegando de -25° . $B(-25^\circ, 20^\circ) = 0.055 \angle 0.1309$

```
B_01 = 0.054501 + 0.007176im
```

```
• B_01 = round(B(θ1, θ0, M3, d3, Ω03), digits = 6)
```

Q4

a)

Quais são os fatores de conversões de taxa intermediários L e M?

Sabemos que $fa' = L/M fa$, então $L/M = 40k/25k = 8/5$.

Portanto **L=8** e **M=5**.

5

```

• begin
•   L4= 8
•   M4 = 5
• end

```

b)

No sinal de taxa elevada (interpolado por zeros), em que frequências estão centradas as imagens do espectro do sinal original? Qual a frequência de corte e o ganho do filtro passa-baixa necessário para removê-las? Haverá perda de informação na conversão?

Os espectros do sinal original estão centrados em $\omega = 2\pi/L = 2\pi/8$.

A frequência de corte de um filtro ideal para a reamostragem é em $\omega_c = \pi/L = \pi/8$

A frequência máxima do sinal está em $f = \omega/2\pi \cdot f_a = 3\pi/8\pi \cdot 25k = 9,375kHz$. Quando reamostrarmos o sinal a uma frequência maior, a máxima frequência possível no sinal será de 20kHz. Como a maior frequência do sinal original é menor do que a máxima frequência, não haverá nenhuma distorção.

c)

Agora você vai projetar o filtro passa-baixa com janela de Kaiser. Determine os limites da banda de passagem e da banda de rejeição do filtro, e determine os parâmetros N e β da janela de Kaiser. Dados: distorção máxima na banda-passante do sinal $\delta_p = \pm 0,01$, oscilação máxima na banda de rejeição $\delta_r = 0,001$ (lembre que as oscilações δ consideradas no projeto da janela de Kaiser são relativas a um filtro de ganho unitário). Apresente um gráfico com a resposta ao impulso e outro com a resposta em frequência do filtro projetado

Determinamos a faixa de passagem e de rejeição do filtro a partir da frequência máxima do sinal original. Essa frequência máxima será achatada por um fator L , portanto $\omega_p = \omega_m/L$.

A faixa de rejeição é determinada pelas imagens do espectro que estão centradas em $2\pi/L$.

Queremos rejeitar estes espectros inteiros, portanto faremos $\omega_r = 2\pi/L - \omega_m/L$.

Além disso o filtro deve ter um ganho de L .

`[-0.000632953, -0.000450468, 0.0, 0.000716145, 0.00161997, 0.0025537, 0.00329482, 0.0035`

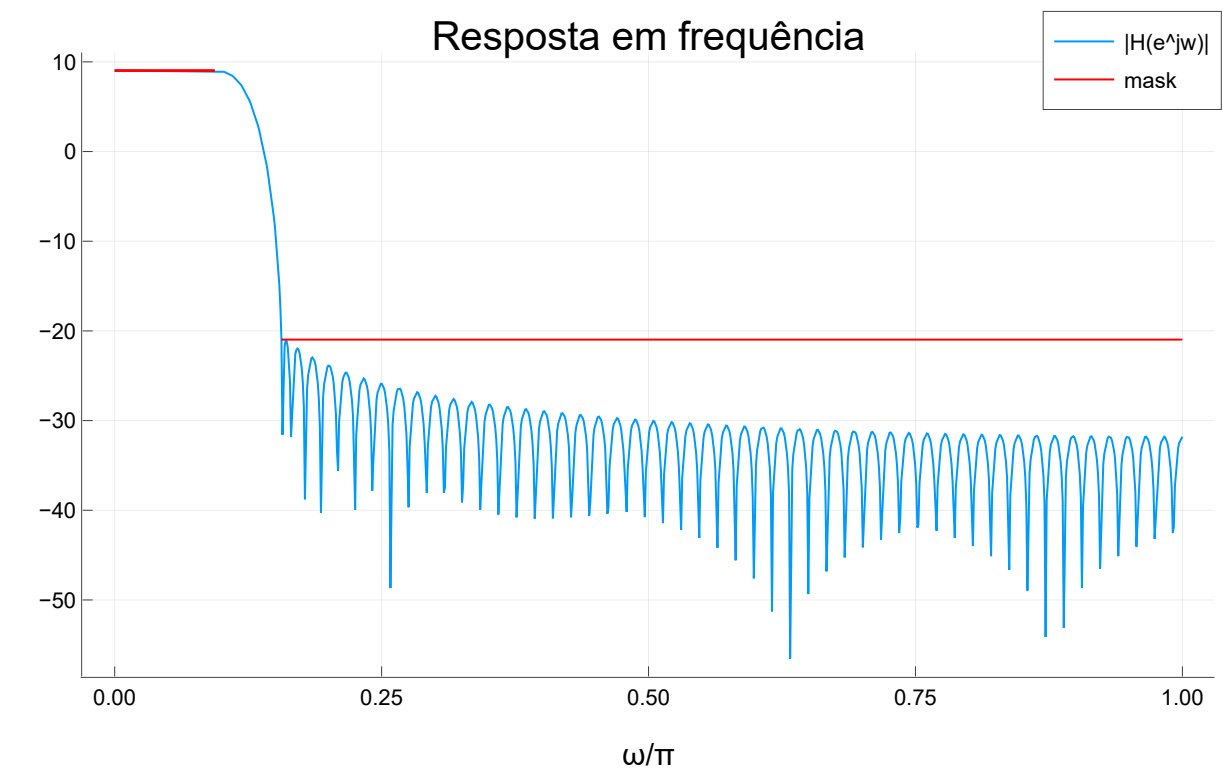
```

• begin
•     δp4 = 0.01
•     δr4 = 0.001
•     ω_max4 = 3π/4
•     ωp4 = ω_max4/L4
•     ωr4 = (2π - ω_max4)/L4
•     pb4 = L4*kaiser_filter_lowpass(δp4, δr4, ωp4, ωr4)
• end
•

```



```
• begin
•   plot(pb4, label = "h_kaiser")
•   plot!(title="Resposta ao impulso")
• end
```

```
• begin
•     ω4 = range(0,π, length = 1000)
•     pb4_f = PolynomialRatio(pb4,[1])
•     PB4 = freqz(pb4_f, ω4)
•
•     plot(ω4/π, pow2db.(abs.(PB4)), label = "|H(e^jw)|")
•     plot!([ωr4/π, 1],pow2db.([L4*δr4, L4*δr4]), color=:red, label="mask")
•     plot!([0, ωp4/π],pow2db.([L4+L4*δp4, L4+L4*δp4]), color=:red, label = missing)
•     plot!([0, ωp4/π],pow2db.([L4-L4*δp4, L4-L4*δp4]), color=:red, label = missing)
•     plot!(title = "Resposta em frequência", xlabel = "ω/π" )
• end
```

Anexos

Funções e bibliotecas usadas no código

```
PlotlyBackend()

• begin
•     using DSP
•     using FFTW
•     using Plots
•     using MAT
•     plotly()
• end
```

Funções para arranjo de antenas

```
tau (generic function with 1 method)

• function tau(k, θin, d)
•     θ = deg2rad(θin)
•     c= 3e8
•     return k*d*sin(θ)/c
• end
```

B (generic function with 1 method)

```

• function B(θin, θ0in, M, d, Ω0)
•     θ = deg2rad(θin)
•     θ0 = deg2rad(θ0in)
•
•     c = 3e8
•     exponencial = exp( im*(M-1)/2 * Ω0*d/c * ( sin(θ)-sin(θ0) ) )
•
•     if (sin(θ)-sin(θ0))==0.0
•         senos = M
•     else
•         senos = sin(M*Ω0*d/(2c) * (sin(θ)-sin(θ0)) ) / ( sin( Ω0*d/(2c) * (sin(θ)-
sin(θ0) )) )
•     end
•     valor =exponencial *1/M* senos
•
•     return valor
•
• end

```

Funções para projeto de filtro kaiser

kaiser_filter_lowpass (generic function with 1 method)

```

• function kaiser_filter_lowpass(δp, δr, ωp, ωr)
•     #retorna um filtro passa baixas apenas
•     Δω = ωr - ωp
•     A = -20log10(min(δp, δr))
•     Nk = ceil(Int,(A - 8) / (2.285 * Δω) + 1)
•     β = kaiserbeta(δp, δr, Δω)
•     nk = 0:Nk-1
•     kaiser_window = kaiser(Nk,β/π)
•
•     Lk = (Nk -1)÷2
•     ωc = (ωr+ωp)/2
•     h = ωc/π * sinc.(ωc/π .* (nk.-Lk))
•     hk = h.*kaiser_window
•     return hk
• end

```

kaiserbeta (generic function with 1 method)

```

• function kaiserbeta(δp, δr, Δω)
•     δ = min(δp, δr)
•     A = -20log10(δ)
•     if A < 21
•         return 0.0
•     elseif A ≤ 50
•         return 0.5842(A-21)^0.4 + 0.07886(A-21)
•     else
•         return 0.1102(A-8.7)
•     end
• end

```

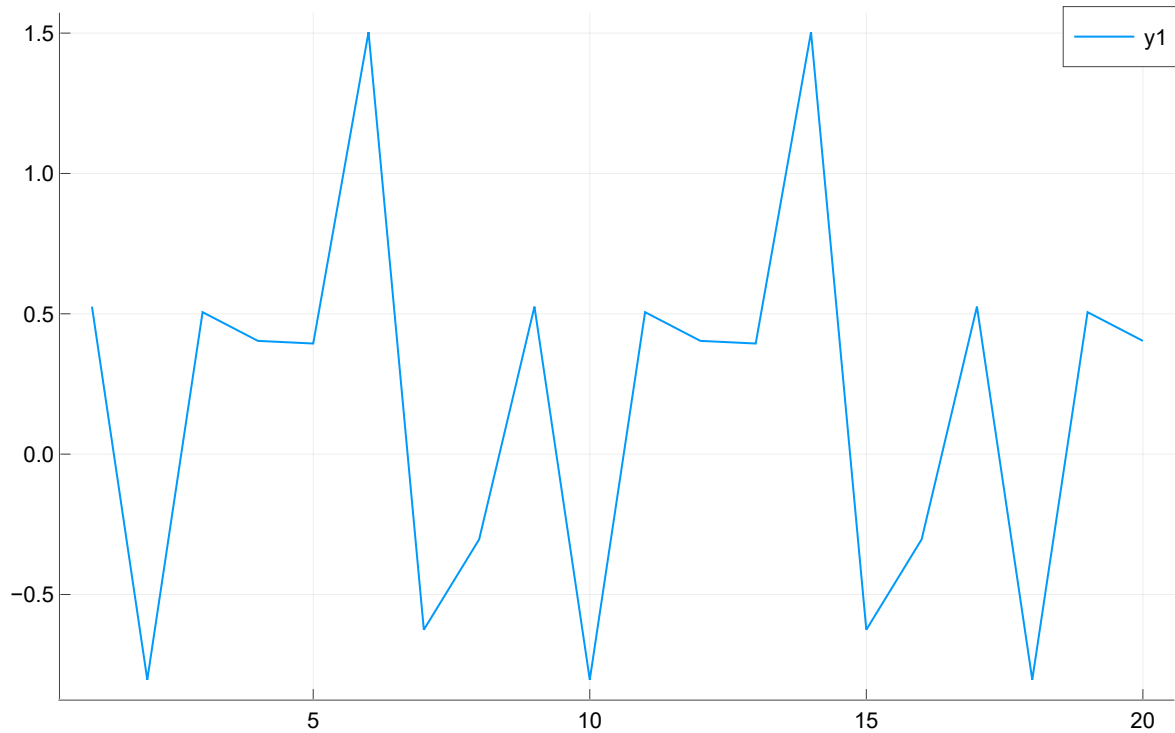
2 -> DESCONSIDERAR

Fiz essa questão e me arrependi, use a correção dela apenas caso ache pertinente

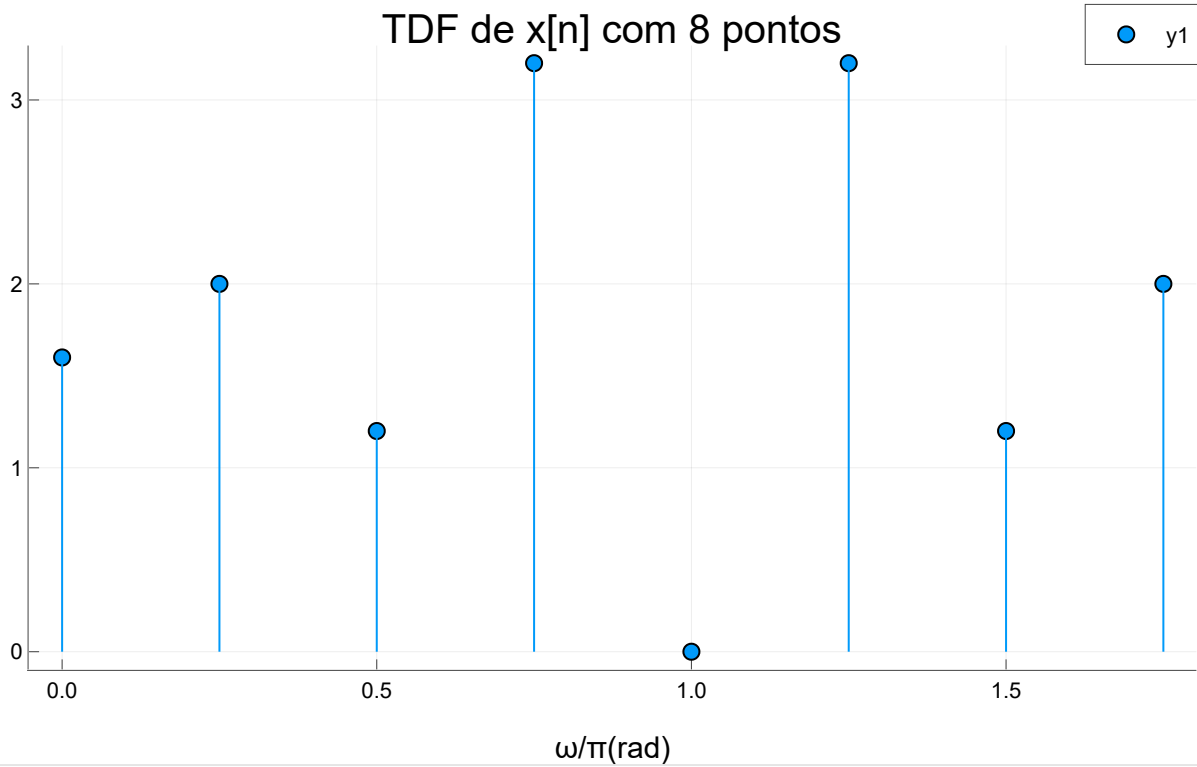
Para este sinal temos $f_0 = 500\text{Hz}$, e portanto $\omega_0 = \pi/4 \text{ rad}$.

Sendo assim, usamos $N = 2\pi/\omega_0 = 8$.

Essee valor pode ser verificado no gráfico abaixo.



```
• begin
•   fa2 = 4_000
•   Ta2 = 1/fa2
•   var = matread("sinal.mat")
•   x2 = var["x"]
•   plot(x2[1:20])
• end
```



```

• begin
•     N2 = 8
•     X2_TDF = fft(x2[1:N2])
•     ω02 = 2π/N2
•     ω2 = range(0, step= ω02, length = N2)
•     plot(ω2/π , abs.(X2_TDF), line=:stem, marker=:circle)
•     plot!(title="TDF de  $x[n]$  com 8 pontos", xlabel = " $\omega/\pi(\text{rad})$ ")
• end

```

Podemos ter os coeficientes da Série de Fourier a partir do coeficientes da TDF apenas multiplicando os coeficientes por T_a