

107348 | Pedro Ramos 107603 | Daniel Madureira 107876 | Gabriel Teixeira





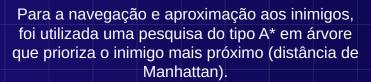


ALGORITMO UTILIZADO

Decisões de

PESQUISA A*





Quando um inimigo é detectado num raio de 3 blocos da nossa posição atual, a árvore de decisões passa do modo A* para uma série de condições que levam em consideração a nossa posição e direção, a posição e direção dos inimigos detectados e o estado atual do mapa.

Esta pesquisa está optimizada para diminuir o número de túneis cavados e evitar túneis com formatos diagonais ou excessivamente cavados.

Estas decisões podem ser divididas em 3 categorias principais, dependendo da posição dos inimigos relativas ao agente.

Túneis "diagonais" são evitados pois inimigos em modo "ghost" são muito mais perigosos neste tipo de caminhos, podendo rápidamente enganar o nosso agente ao atravessar um bloco não esperado.

Por cada inimigo dentro deste raio, o algoritmo deduz uma ação a realizar, todas estas ações são colocadas num Queue com prioridade, e a ação mais importante é realizada.









ALGORITMO <u>A*</u>

Funcionamento

Para a aproximação ao inimigo, o nosso agente utiliza um algoritmo A*, sendo este calculado a cada frame para apenas um inimigo.

O inimigo escolhido é o mais próximo dos inimigos "sólidos". Caso não exista nenhum no mapa, será o inimigo em modo "ghost" mais próximo.

O algoritmo calcula o caminho optimo, utilizando uma função que determina se um bloco é seguro ou não a cada movimento.

HEURÍSTICA

A heurística selecionada tenta sempre colocar o agente numa posição vertical ou horizontal em relação ao inimigo a seguir, evitando os perigosos caminhos diagonais e a repetição de padrões "esparguete", em que o agente desperdiça frames a viajar de cima para baixo do mapa numa espécie de "S". A heurística final é: abs(x - xE) + abs(y - yE) + max(abs(x - xE), abs(y - yE))

16,20 15,20 16,21 15,21 15,22 17,21 16,20

CUSTO

O cálculo do custo envolve promover o agente a viajar por caminhos já cavados, para não perfurar demasiado o mapa, pois isto providencia aos inimigos mais opções de fuga.

Este cálculo também tem em conta que posições mais baixas no mapa atribuem mais pontos às eliminações de inimigos, fazendo o agente preferir viajar por blocos nos "pisos" mais baixos possível.

DECISÕES DE PROXIMIDADE

Funcionamento

Após a aproximação com a pesquisa A*, o nosso algoritmo recorre a uma árvore de decisões que se pode dividir em três categorias, baseado na posição e proximidade do inimigo. Estas categorias estão representadas pelas diferentes cores no diagrama em baixo.

Para cada inimigo detectado neste raio, será calculada uma reação.

Todas as ações são colocadas numa queue com prioridade, sendo executada a ação vista como a mais importante.

As possíveis ações são:

- Esperar;
- Atacar;
- Movimentar para o angulo 0. 1. 2 ou 3.

As prioridades são (0 sendo a mais alta):

- 0: Fugir de um inimigo;
- 1: Atacar:
- 2: Evitar inimigo (fugir com menos prioridade);
- 3: Aproximar;
- 4: Mudar de direção;
- 5: Esperar.

Posições horizontais e verticais (azul)

Caso seja possível disparar e em segurança, ou seja, temos pelo menos um bloco entre nós e o inimigo ou o inimigo está "stunned", disparamos.
Caso não podemos disparar, tentamos mover para uma direção que faça isso possível e seguro.

Posições diagonais (vermelho)

Caso a nossa direção seja para onde achamos que o inimigo vai avançar e o bloco atual seja seguro, esperamos um turno.

Caso contrário, "preparamos" o mapa para fazer uma emboscada nos próximos turnos.

Posições diagonais em "L" (laranja)

Estas posições envolvem mais a predição do movimento do inimigo, para decidir se este vai entrar numa posição vermelha ou azul, ou se vai sair do nosso raio de 3 blocos.

Com esta previsão, podemos tentar seguir o inimigo pu preparar uma emboscada já com uma frame de avanço.

BLOCOS PERIGOSOS

Todos os movimentos quer sejam pelo algoritmo A* ou pela árvore de seleção, primeiro garantem que o bloco onde estaremos na próxima frame é seguro. Caso não seja, cabe à árvore de decisão decidir a próxima ação.

Foram então implementadas várias funções de segurança para tentar prever a próxima f<u>rame.</u>

Um bloco é considerado perigoso/inacessível caso:

- Seja "out-of-bounds" (fora do mapa);
 - Contenha uma pedra ou inimigo;
 - Esteja dois blocos à frente de um inimigo ou um bloco atrás, pois estes podem mudar de direção e matar o agente:
 - Um inimigo esteja previsto para avançar para o mesmo bloco na próxima frame (colisão);
 - O bloco esteja a menos de quatro blocos de distância da frente de um inimigo do tipo "Fygar" ou três atrás, pois este pode matar o agente com o fogo.

OUTROS TÓPICOS MANIAC MODE

O grande problema deste algoritmo é que em níveis mais altos, os inimigos tem a capacidade de evitar e esperar fora do alcance das emboscadas do nosso agente, levando a "deadlocks" e loops infinitos em que eventualmente o jogo acaba devido ao limite de frames máximo.

Para tal, foi criado um modo sequencial de "desespero", ou como chamado no código, "Maniac Mode". Este modo tem como base dois fatores, o tipo de inimigo e o número de frames já passadas.

O modo em sí é integrado de forma simples, após um certo número de frames, ações de segurança começam a ser ignoradas, como por exemplo o relaxamento das considerações de "blocos perigosos" explicados anteriormente, levando a que o agente figue progressivamente mais agressivo e a redução do raio de 3 blocos, causando ao agente a utilizar cada vez mais a pesquisa A*, ignorando tentativas de emboscadas.

Isto tem os seus óbvios problemas de instabilidade, mas é uma boa forma de obter mais pontuação em muitos casos. Com isto podemos focar-nos em fazer o agente em sí mais estável (pelo menos 45 mil pontos em todas as runs), mas deixando este tentar obter muitos mais caso consiga.

TESTES

ENTREGA 1



Média final na avaliação Performance esperada vs obtida

- 90431 Pontos
- 73380 Pontos

68524 Pontos

55603 Pontos

- 81%

75%

MÉTODOS DE TESTAGEM

Todos os testes foram executados com recurso à base de dados previdência na pasta /prof e com o game definido a 10.

- Os testes aqui apresentados foram executados sempre na mesma máquina;
 - Resultados de outras máquinas foram obtidos, mas devido a serem extremamente parecidos, não achamos relevante apresentar a comparação;
 - De modo parecido, a máquina utilizada foi colocada num estado de baixa potência (1.4Ghz de clock de CPU máximo, ao invés dos 4.3Ghz dos outros testes) e a diferença de pontuação média foi negligível, logo concluímos que o agente não deverá ter problemas de performance.

ENTREGA 2

Pontuação média em 30 jogos

Performance face à entrega anterior

Média na avaliação esperada (assumindo as mesmas seeds)

CONCLUSÕES

Concluindo, a discrepância entre o valor médio calculado na primeira entrega e o valor real provávelmente deve-se ao baixo tamanho de "sample-size" (apenas 10 runs) e ao potencial das "seeds" selecionadas serem mais difíceis de jogar para o nosso agente.





