



Recursos do Sistema Linux

Sistemas Embarcados





Conteúdo

- 1. Acesso a arquivos
- 2. Processos e Sinais
- 3. Threads POSIX e biblioteca pthreads
- 4. Comunicação e Sincronismo entre Processos
- 5. Programação usando sockets
- 6. Device Drivers





- Threads são mecanismos que permitem um programa realizar mais de uma operação "simultaneamente".
- São executadas concorrentemente como processos e o kernel do Linux as organiza assincronamente, interrompendo cada thread de tempos em tempos de forma que todos tenham chance de ser executados.
- Porém, as threads são unidades concorrentes dentro dos processos.





Thread vs. Processo

- Multi-Processo
 - A aplicação roda vários programas filho (child processes)
 - Cada filho executa sua própria tarefa
 - Cada filho tem seu espaço de memória protegido
 - A comunicação é feita por mecanismos (IPC): pipe, sinais, etc
 - Troca de Contexto (Heavyweight)

- Multi-Thread
 - Uma só aplicação pode rodar várias threads
 - Todas as threads compartilham o mesmo espaço de memória
 - A comunicação é mais simples por usar memória compartilhada
 - Risco de corrupção de dados
 - Troca de contexto (lightweight)





Processo vs Thread

Ambiente Processo

- espaço de endereçamento (memória)
- processo pai / filho
- proprietário
- arquivos abertos
- sinais
- estatísticas de uso

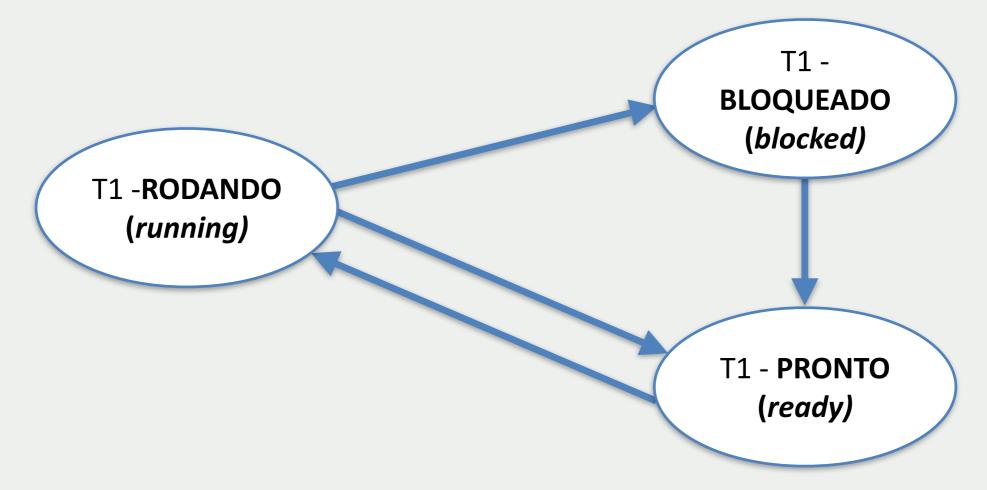
Execução Thread

- contador de programa (*PC program counter*)
- apontador de pilha (SP stack pointer)
- registradores
- estado (execução)





Estados das Threads



- A entidade que realmente se executa é a thread. O processo (ou tarefa) é só o ambiente.
- As threads compartilham as variáveis globais do programa, os descritores abertos, etc. Assim, há necessidade de mecanismos de sincronização





Thread (pthreads)

- O GNU/Linux implementa uma API (application program interface) conhecida como *ptheads* um padrão IEEE de *threads* denominado POSIX (Portable Operation System Interface).
- Todas as funções de threads e tipos de dados são declaradas no arquivo de header <pthread.h>. Contudo as funções do pthread não são incluídas nas bibliotecas padrões do C. Ao invés disso, deve ser incluído a implementação das funcionalidades do libpthread, então é necessário adicionar à linha de comando o argumento -lpthread para conectar à compilação do código.





- Cada thread de um processo é identificada por um thread ID (C/C++tipo pthread_t)
- Cada thread criada executa uma "thread function", que é uma função ordinária que contém o código que a thread deve executar.
- A thread encerra sua execução quando retorna o valor da função.
- No GNU/Linux, as threads utilizam apenas um parâmetro do tipo void*, e seu retorno também é do tipo void*.





- Criação de threads:
 - Função pthread_create:

```
#include <pthread.h>
    pthread_t thread_id;
    pthread_create (&thread_id, const pthread_attr_t *attr, &funcao, void *arg);
```

- 1) Um ponteiro para variável *pthread_t*, no qual o número de identificação (ID) da nova thread é armazenado.
- 2) Um ponteiro para o objeto atribuído à thread. Este objeto controla detalhes de como as *threads* interagem com o resto do programa.
- 3) Um ponteiro para a função da thread, que é uma função ordinária do tipo: void* (*) (void*)
- 4) Um valor de argumento para a thread do tipo void*; que é passado para a função somente quando a thread é iniciada.





 Uma chamada na função pthread_create retorna imediatamente, enquanto a thread original continua a execução do programa. Enquanto isso a nova thread começa executando a thread function. Como o Linux agenda as threads assíncronamente, o programa não distingue a ordem de execução das instruções das threads.





Exemplo: Criação de Threads

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
/* Imprime 'x' em stderr. */
void* print xs (void* unused)
{
    while (1)
        fputc ('1', stderr);
    return NULL:
}
int main ()
{
    pthread_t thread_id;
    /* Cria um novo thread. A nova therad irá chamar a função print_xs*/
    pthread_create (&thread_id, NULL, &print_xs, NULL);
    /* Imprime 'o' continuamente em stderr. */
    while (1)
        fputc ('-', stderr);
    return 0;
}
```

Para compilar: gcc ExemploThread.c -o ExemploThread -lpthread





• Exemplo: Criação de Threads

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
/* Imprime 'x' em stderr. */
void* print_xs (void* unused)
{
}
                     gcc ExemploThread.c -o ExemploThread -lpthread
int
      Para compilar:
{
    /* Imprime 'o' continuamente em stderr. */
    while (1)
       fputc ('-', stderr);
    return 0;
}
```





- Passando dados para as thread
- O último argumento da função pthread_create é void *arg
- É definido desta maneira para poder receber qualquer tipo de variável por ponteiro.
- Portanto é possível passar desde variáveis simples até estruturas de dados. Basta informar o ponteiro
- Para passar vários parâmetros, cria-se uma estrutura de dados e seu ponteiro é passado. Neste caso, a thread terá que reconhecer e saber acessar esta estrutura.
- Uma consequência disto é a possibilidade de criar uma thread com estrutura genérica e comportamento dependente do conteúdo da estrutura de dados passada.





Exemplo: Passagem de Parâmetros para Threads

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
struct char_print_parms
    char character;
    int count:
};
void* char_print (void* parameters)
    struct char_print_parms* p = (struct char_print_parms*) parameters;
    int i;
    for (i = 0; i < p->count; ++i)
        printf("%c\n", p->character);
    return NULL:
int main ()
    pthread t thread1 id;
    pthread t thread2 id;
    struct char_print_parms thread1_args;
    struct char_print_parms thread2_args;
    thread1_args.character = '1';
    thread1 args.count = 3000;
    pthread_create (&thread1_id, NULL, &char_print, &thread1_args);
    thread2 args.character = '-';
    thread2 args.count = 2000;
    pthread create (&thread2 id, NULL, &char print, &thread2 args);
    return 0:
}
```





- Existe um problema neste código.
- A thread principal (que roda a função main) cria as estruturas de parâmetro da thread (thread1_args e thread2_args) como variáveis locais, e depois passa esses ponteiros para a estrutura das threads que foram criadas.
- Caso a função main termine, simplesmente irá deslocar a memória e limpara a estrutura de dados usada na passagem de parâmetros.
- Se isso ocorrer a memória que contém o parâmetro das estruturas são desalocadas enquanto as outras threads ainda estão acessando.





- Solução: Juntar as Threads (aguardar o término delas)
- Para forçar que a função main fique ativa até que as outras threads do programa terminem utiliza-se uma função que possui funcionalidade equivalente ao wait. Essa função é a pthread_join(), que possui dois argumentos: a thread_ID da thread que irá esperar e um ponteiro para uma variável void* que receberá o valor de retorno da thread.





Exemplo: Passagem de Parâmetros para Threads com Join

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
struct char print parms{
    char character:
    int count; };
void* char print (void* parameters) {
    struct char_print_parms* p = (struct char_print_parms*) parameters;
    int i:
    for (i = 0; i < p->count; ++i)
        fputc (p->character, stderr);
    return NULL:
}
int main (){
    pthread t thread1 id;
    pthread_t thread2_id;
    struct char_print_parms thread1_args;
    struct char_print_parms thread2_args;
    thread1_args.character = '1';
    thread1_args.count = 3000;
    pthread create (&thread1 id, NULL, &char print, &thread1 args);
    thread2_args.character = '-';
    thread2_args.count = 2000;
    pthread_create (&thread2_id, NULL, &char_print, &thread2_args);
    pthread_join (thread1_id, NULL);
    pthread_join (thread2_id, NULL);
    return 0:
}
```





- Cancelando threads
- Em circunstâncias normais, uma thread termina quando sua execução finaliza, ou por meio do retorno da função thread ou pela chamada da *pthread_exit()*. Mas é possível que uma thread requisite o término de outra, denomina-se a essa funcionalidade o cancelamento de thread.
- Para cancelar uma thread, deve-se chamar a função
 pthread_cancel(), passando como parâmetro a thread_ID da
 thread a ser cancelada.





Exemplo: Cancelamento de Threads - Parte 1/2

```
# include <stdio.h>
# include <stdlib.h>
# include <pthread.h>
#include <unistd.h>
void *thread_function(void *arg);
int main() {
    int res;
    pthread_t a_thread;
    void *thread result;
    res = pthread_create(&a_thread, NULL, thread_function, NULL);
    if (res != 0) {
        perror("Não foi possível criar a thread!");
        exit(EXIT_FAILURE);
    sleep(5);
    printf("Cancelando a thread ... \n");
    res = pthread_cancel(a_thread);
    if (res != 0){
        perror("Não foi possível cancelar a thread!");
        exit(EXIT_FAILURE);
    printf("Esperando o fim da execução da thread ... \n");
    res = pthread_join(a_thread,&thread_result);
    if (res != 0){
        perror("Não foi possível juntar as threads!");
        exit(EXIT FAILURE);
    } exit(EXIT_SUCCESS);
}
```





Exemplo: Cancelamento de Threads - Parte 2/2

```
void *thread_function(void *arg){
    int i, res;
    res = pthread_setcancelstate(PTHREAD_CANCEL_ENABLE, NULL);
    if (res != 0){
        perror("Falha na pthread_setcancelstate");
        exit(EXIT_FAILURE);
    res = pthread_setcanceltype(PTHREAD_CANCEL_DEFERRED, NULL);
    if (res != 0){
        perror("Falha na pthread_setcanceltype");
        exit(EXIT_FAILURE);
    printf("Função thread executando. \n");
    for (i = 0; i < 10; i++){}
        printf("Thread em execução (%d) ... \n", i);
        sleep(1); }
    pthread_exit(0);
}
```