

VETORES E GEOMETRIA ANALÍTICA

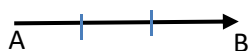
1- VETORES - TRATAMENTO GEOMÉTRICO

NOÇÕES INTUITIVAS

Grandeza escalar – definida a partir de um valor numérico seguida de uma unidade adequada. (Comprimento, área, massa, temperatura,...)

Grandeza vetorial – para serem perfeitamente caracterizadas necessitam de módulo, direção e sentido. (Força, velocidade, aceleração,...)

Vetor – representado por um seguimento de reta orientado (o seguimento está orientado quando nele se escolhe um sentido de percurso, considerado positivo).



A – origem e B – extremidade

Vetor $\overrightarrow{AB} = \vec{v}$, módulo $|\vec{v}| = 3$, direção horizontal e sentido para a direita.

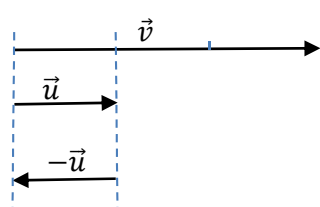
Obs: Qualquer outro vetor que possua as mesmas características deste é um representante de \vec{v} .

Vetores paralelos: possuem a mesma direção.

Vetores iguais: possuem mesmo módulo, direção e sentido.

Vetor nulo: módulo nulo. Qualquer ponto do espaço o representa. ($\vec{0}$ ou \overrightarrow{AA})

Vetor unitário: módulo igual a um.



Obs: O vetor \vec{u} , ou qualquer outro representante dele, que tem o mesmo sentido de \vec{v} é chamado de versor de \vec{v} .

É possível associar dois vetores unitários paralelos a \vec{v} . O vetor unitário $\frac{\vec{v}}{|\vec{v}|}$ de mesmo sentido é o versor de \vec{v} .

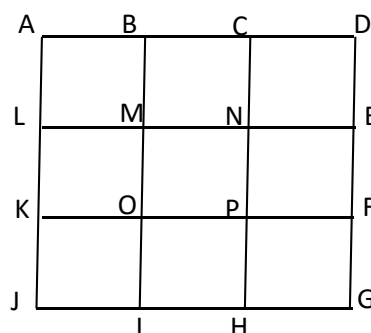
Vetores ortogonais: \vec{u} e \vec{v} são ortogonais se algum representante de \vec{u} formar ângulo reto com algum representante de \vec{v} . ($\vec{u} \perp \vec{v}$)

Vetores coplanares: pertencentes a um mesmo plano. (No espaço dois vetores de mesma origem são sempre coplanares)

Exemplos

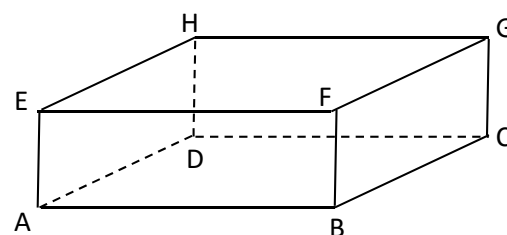
1) A figura é constituída por nove quadrados congruentes. Julgue as afirmações abaixo em V ou F.

- $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{OF}$
- $\overrightarrow{AM} = \overrightarrow{PH}$
- $\overrightarrow{BL} = -\overrightarrow{MC}$
- $\overrightarrow{DE} = -\overrightarrow{ED}$
- $\overrightarrow{AO} = \overrightarrow{MG}$
- $\overrightarrow{AC} \parallel \overrightarrow{HI}$
- $\overrightarrow{AJ} \parallel \overrightarrow{FG}$
- $\overrightarrow{AB} \perp \overrightarrow{EG}$
- $\overrightarrow{PE} \perp \overrightarrow{EC}$
- $|\overrightarrow{AC}| = |\overrightarrow{FP}|$



2) Observe o paralelepípedo retângulo e julgue as afirmações em V ou F.

- $\overrightarrow{DH} = \overrightarrow{DF}$
- $\overrightarrow{AB} = -\overrightarrow{HG}$

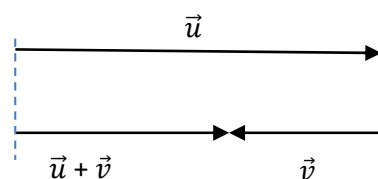
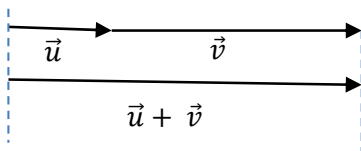
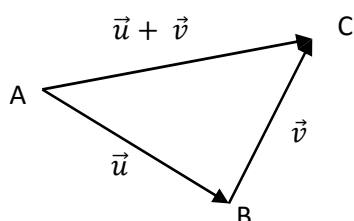


- c) $\overrightarrow{AB} \perp \overrightarrow{CG}$
d) $\overrightarrow{AF} \perp \overrightarrow{BC}$
e) $|\overrightarrow{AC}| = |\overrightarrow{HF}|$
f) $|\overrightarrow{AG}| = |\overrightarrow{DF}|$
g) $\overrightarrow{BG} \parallel \overrightarrow{ED}$
h) $\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{BC}$ e \overrightarrow{CG} são coplanares.

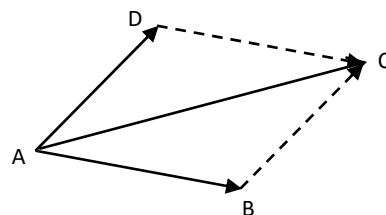
OPERAÇÃO COM VETORES

Adição de vetores

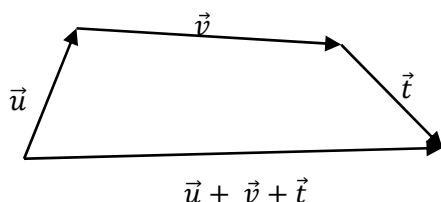
Consideremos os vetores \vec{u} e \vec{v} , cuja soma $\vec{u} + \vec{v}$ podemos encontrar. Tomemos qualquer ponto A e, com origem nele, tracemos um segmento AB representante de \vec{u} . Utilizemos a extremidade B para traçar um segmento BC representante de \vec{v} . O vetor representado pelo segmento AC é por definição o vetor soma de \vec{u} e \vec{v} , isto é $\vec{u} + \vec{v} = \overrightarrow{AC}$ ou $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC} = \overrightarrow{AC}$.



No caso de vetores não paralelos podemos utilizar a regra do paralelogramo. Representa-se $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ e $\vec{v} = \overrightarrow{AD}$ por segmentos orientados de mesma origem e completa-se o paralelogramo. O segmento \overrightarrow{AC} , que é a diagonal representa o vetor soma $\vec{u} + \vec{v}$.



Para a soma de três vetores ou mais, o procedimento é análogo.

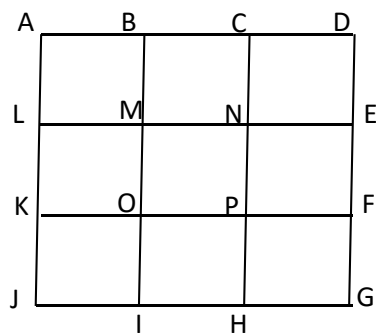


O vetor $\vec{u} - \vec{v}$ é chamado de vetor diferença entre \vec{u} e \vec{v} e é determinado fazendo $\vec{u} + (-\vec{v})$ utilizando os mesmos processos anteriores.

Exemplos

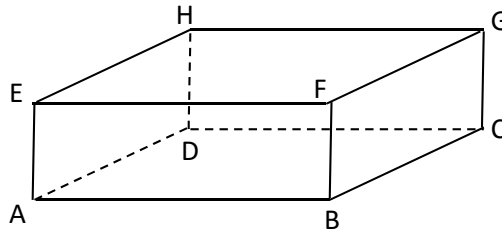
1) Observando a figura, determine o vetor soma em cada caso:

- a) $\overrightarrow{AC} + \overrightarrow{CN}$
b) $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BD}$
c) $\overrightarrow{AC} + \overrightarrow{DC}$
d) $\overrightarrow{AC} + \overrightarrow{AK}$
e) $\overrightarrow{AM} + \overrightarrow{BL}$
f) $\overrightarrow{AO} + \overrightarrow{OE}$
g) $\overrightarrow{MO} - \overrightarrow{NP}$
h) $\overrightarrow{BC} - \overrightarrow{CB}$
i) $\overrightarrow{LP} + \overrightarrow{BN} + \overrightarrow{PB}$



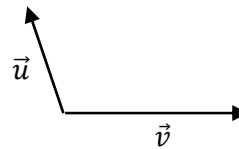
2) Observando a figura, determine o vetor soma em cada caso:

- $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{CG}$
- $\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{DE}$
- $\overrightarrow{BF} + \overrightarrow{EH}$
- $\overrightarrow{EG} - \overrightarrow{BC}$
- $\overrightarrow{CG} + \overrightarrow{EH}$
- $\overrightarrow{EF} - \overrightarrow{FB}$
- $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AC}$
- $\overrightarrow{EG} + \overrightarrow{DA} + \overrightarrow{FH}$



3) Dados os vetores \vec{u} e \vec{v} , não paralelos, determinar geometricamente:

- $\vec{u} + \vec{v}$
- $\vec{u} - \vec{v}$
- $\vec{v} - \vec{u}$
- $-\vec{u} - \vec{v}$



Multiplicação de um número real por um vetor

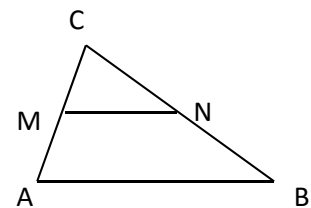
Neste caso o módulo do vetor será multiplicado pelo número, observando se o número for negativo o vetor terá seu sentido alterado.

Exemplo

Demonstrar que o segmento cujos extremos são os pontos médios de dois lados de um triângulo e paralelo ao terceiro lado e igual à sua metade.

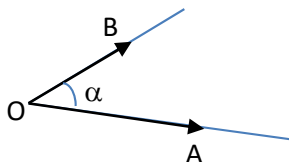
Pela figura temos:

$$\overrightarrow{MN} = \overrightarrow{MC} + \overrightarrow{CN} = \frac{1}{2}\overrightarrow{AC} + \frac{1}{2}\overrightarrow{CB} = \frac{1}{2}(\overrightarrow{AC} + \overrightarrow{CB}) = \frac{1}{2}\overrightarrow{AB}$$



Ângulo entre dois vetores

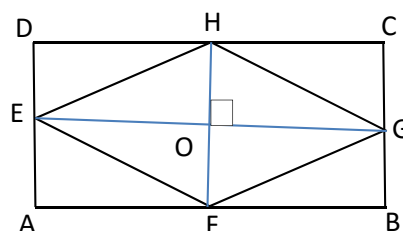
O ângulo entre dois vetores não nulos \vec{u} e \vec{v} é o ângulo formado entre as duas semirretas AO e OB de mesma origem.



Exercícios propostos

1) Sendo ABCD um retângulo, EFGH um losango, e o ponto O é o ponto comum entre as diagonais do losango, marque V ou F em cada afirmativa:

- $\overrightarrow{EO} = \overrightarrow{OG}$
- $\overrightarrow{AF} = \overrightarrow{CH}$
- $\overrightarrow{DO} = \overrightarrow{HG}$
- $|\overrightarrow{AC}| = |\overrightarrow{BD}|$
- $|\overrightarrow{OA}| = \frac{1}{2}|\overrightarrow{DB}|$
- $\overrightarrow{AF} // \overrightarrow{CD}$
- $\overrightarrow{GF} // \overrightarrow{HG}$
- $\overrightarrow{AO} // \overrightarrow{OD}$
- $\overrightarrow{AB} \perp \overrightarrow{OC}$
- $\overrightarrow{AB} \perp \overrightarrow{OH}$
- $\overrightarrow{EO} \perp \overrightarrow{CB}$

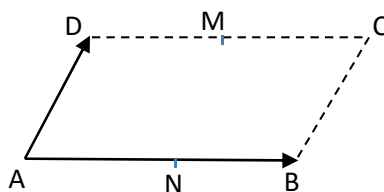


2) Com base na figura da questão anterior determine:

- $\overrightarrow{OC} + \overrightarrow{CH}$
- $\overrightarrow{EH} + \overrightarrow{FG}$
- $2\overrightarrow{AE} + 2\overrightarrow{AF}$
- $\overrightarrow{EH} + \overrightarrow{EF}$
- $\overrightarrow{EO} + \overrightarrow{BG}$
- $2\overrightarrow{EO} + 2\overrightarrow{OC}$
- $\frac{1}{2}\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{EH}$
- $\overrightarrow{FE} + \overrightarrow{FG}$
- $\overrightarrow{OG} - \overrightarrow{HO}$
- $\overrightarrow{AF} + \overrightarrow{FO} + \overrightarrow{AO}$

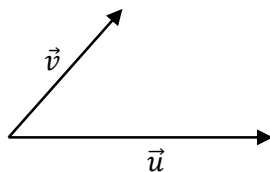
3) O paralelogramo é determinado pelos vetores \overrightarrow{AB} e \overrightarrow{AD} , sendo M e N pontos médios dos lados AB e DC. Determine:

- $\overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AB}$
- $\overrightarrow{BA} + \overrightarrow{DA}$
- $\overrightarrow{AC} - \overrightarrow{BC}$
- $\overrightarrow{AN} + \overrightarrow{BC}$
- $\overrightarrow{MD} + \overrightarrow{MB}$
- $\overrightarrow{BM} - \frac{1}{2}\overrightarrow{DC}$



4) Mostrar um representante do vetor:

- $\vec{u} - \vec{v}$
- $\vec{v} - \vec{u}$
- $-\vec{v} - 2\vec{u}$
- $2\vec{u} - 3\vec{v}$



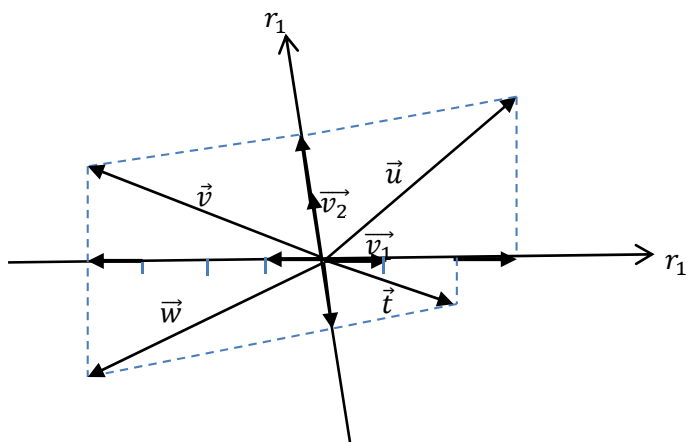
5) Sabendo que o ângulo entre os vetores \vec{u} e \vec{v} é de 60° , determine o ângulo formado pelos vetores.

- $\vec{u} e -\vec{v}$
- $-\vec{u} e 2\vec{v}$
- $-\vec{u} e -\vec{v}$
- $3\vec{u} e 5\vec{v}$

2- VETORES - TRATAMENTO ALGÉBRICO

VETORES NO PLANO

Na figura abaixo os vetores \vec{u} , \vec{v} , \vec{t} e \vec{w} são vetores arbitrários determinados por \vec{v}_1 e \vec{v}_2 . Estes vetores são denominados combinação linear de \vec{v}_1 e \vec{v}_2 e o conjunto $B = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$ é denominado de base no plano.



- a) $\vec{u} = 3\vec{v}_1 + 2\vec{v}_2$
- b) $\vec{v} = -4\vec{v}_1 + 2\vec{v}_2$
- c) $\vec{w} = -4\vec{v}_1 - \vec{v}_2$
- d) $\vec{t} = 2\vec{v}_1 - \vec{v}_2$

\vec{a}_1 e \vec{a}_2 tal que: $\vec{v} = a_1\vec{v}_1 + a_2\vec{v}_2$.

Em geral, existe somente uma dupla de números reais

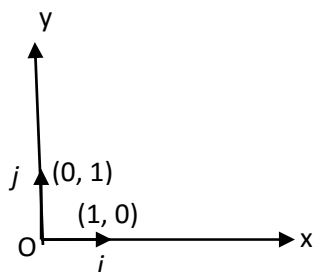
Os números reais \vec{a}_1 e \vec{a}_2 são denominados componentes de \vec{v} na base $B = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$.

Na prática as bases mais utilizadas são as ortogonais.

Dentre as infinitas bases ortogonais no plano, uma delas é particularmente importante. Trata-se da base que determina o sistema cartesiano ortogonal xOy.

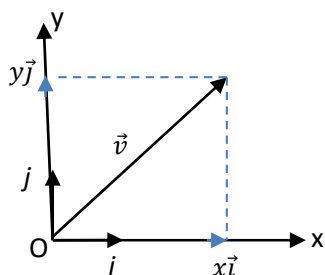
Os vetores ortogonais e unitários, neste caso simbolizados por \vec{i} e \vec{j} , ambos com origem em O e extremidade em (0, 1) e (1, 0). Com $\vec{i} = (1, 0)$ e $\vec{j} = (0, 1)$.

A base $C = \{\vec{i}, \vec{j}\}$ é chamada base canônica.



Dado um vetor \vec{v} qualquer do plano existe uma só dupla de números x e y tal que $\vec{v} = x\vec{i} + y\vec{j}$.

O vetor \vec{v} também pode ser representado por $\vec{v} = (x, y)$, o qual é denominado expressão analítica do vetor. Assim podemos dizer que vetor no plano é um par ordenado de números reais.

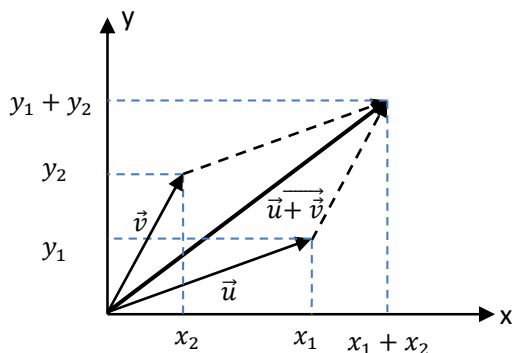


Igualdade de vetores

Dois vetores $\vec{u} = (x_1, y_1)$ e $\vec{v} = (x_2, y_2)$ são iguais se $x_1 = x_2$ e $y_1 = y_2$.

Operações com vetores

Sejam os vetores $\vec{u} = (x_1, y_1)$ e $\vec{v} = (x_2, y_2)$ e α um número real. Define-se:



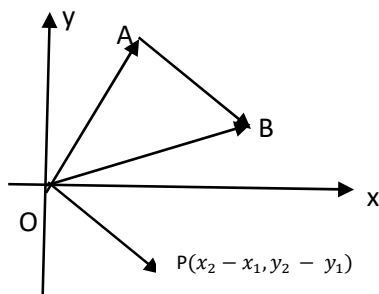
- 1) $\vec{u} + \vec{v} = (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$
- 2) $\alpha \vec{u} = (\alpha x_1, \alpha y_1)$

Exemplos

- 1) Dados os vetores $\vec{u} = (2, -3)$ e $\vec{v} = (-1, 4)$, determinar:
 - a) $3\vec{u} + 2\vec{v}$
 - b) $3\vec{u} - 2\vec{v}$
- 2) Determinar o vetor \vec{x} na igualdade $3\vec{x} + 2\vec{u} = \frac{1}{2}\vec{v} + \vec{x}$, sendo $\vec{u} = (3, -1)$ e $\vec{v} = (-2, 4)$.

Vetor definido por dois pontos

Seja o vetor \overrightarrow{AB} com $A(x_1, y_1)$ e $B(x_2, y_2)$. Com vimos $\overrightarrow{OA} = (x_1, y_1)$ e $\overrightarrow{OB} = (x_2, y_2)$. Pelo triângulo OAB da figura, vem:



$$\overrightarrow{OA} + \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{OB} \rightarrow \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OA} \rightarrow \overrightarrow{AB} = (x_2, y_2) - (x_1, y_1) \rightarrow \overrightarrow{AB} = (x_2 - x_1, y_2 - y_1).$$

Razão pela qual se escreve $\overrightarrow{AB} = B - A$.

O vetor \overrightarrow{OP} que é um representante do vetor \overrightarrow{AB} é chamado vetor posição ou representante natural de \overrightarrow{AB} .

Exemplo

Considere no plano o segmento AB com extremos $A(-2, 3)$ e $B(1, 4)$, o segmento CD com extremos $C(1, 2)$ e $D(4, 3)$ e OP com extremos $O(0, 0)$ e $P(3, 1)$. Estes segmentos orientados OP, AB e CD representam o mesmo vetor, pois; $P - O = B - A = D - C = (3, 1)$.

Ponto médio

Dado o segmento AB de extremos $A(x_1, y_1)$ e $B(x_2, y_2)$, seja $M(x, y)$ o ponto médio de AB. Assim:

$$\overrightarrow{AM} = \overrightarrow{MB} \rightarrow (x - x_1, y - y_1) = (x_2 - x, y_2 - y) \Rightarrow x - x_1 = x_2 - x \rightarrow x = \frac{x_1 + x_2}{2}$$

$$y - y_1 = y_2 - y \rightarrow y = \frac{y_1 + y_2}{2}$$

Paralelismo de dois vetores

Se dois vetores $\vec{u} = (x_1, y_1)$ e $\vec{v} = (x_2, y_2)$ são paralelos existe um número real, tal que $(x_1, y_1) = \alpha(x_2, y_2)$ e daí $(x_1, y_1) = (\alpha x_2, \alpha y_2)$ e pela igualdade $x_1 = \alpha x_2$ e $y_1 = \alpha y_2$ de onde conclui-se que: $\frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \alpha$.

Módulo de um vetor

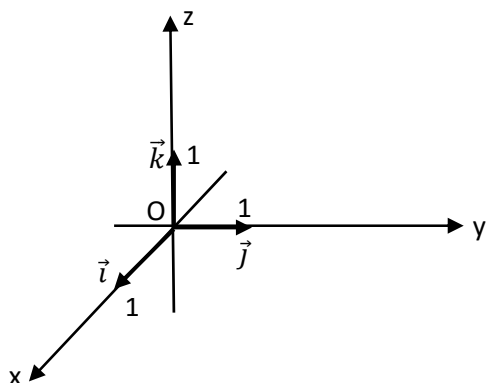
Sendo o vetor $\vec{v} = (x, y)$, podemos determinar o seu módulo $|\vec{v}| = \sqrt{x^2 + y^2}$. Caso o vetor seja dado por dois pontos A e B seu módulo pode ser determinado por $|\vec{AB}| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$.

Exercícios

- 1) Dados os pontos A(-1, 2), B(3, -1) e C(-2, 4), determine o ponto D de modo que $\vec{CD} = \frac{1}{2}\vec{AB}$.
- 2) Sendo A(-2, 4) e B(4, 1) extremidades de um segmento, determine os pontos F e G que dividem AB em três segmentos de mesmo comprimento.
- 3) Sendo A(2, 1) e (5, 2) vértices consecutivos de um paralelogramo ABCD e M(4, 3) o ponto de intersecção das diagonais, determine os vértices C e D.
- 4) Determine o ponto médio do segmento de extremos A(-2, 3) e B(6, 2).
- 5) Verifique se os vetores $\vec{u} = (-2, 3)$ e $\vec{v} = (-4, 6)$ são paralelos.
- 6) Determine, no eixo Ox, um ponto P que seja equidistante dos pontos A(-1, -2) e B(5, -4).
- 7) Dado o vetor $\vec{v} = (-2, 1)$, achar o vetor paralelo a \vec{v} que tenha:
 - a) O mesmo sentido e três vezes o módulo \vec{v} .
 - b) Sentido contrário e a metade do módulo \vec{v} .

VETORES NO ESPAÇO

Consideremos a base canônica $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$ como aquela que irá determinar o sistema cartesiano ortogonal Oxyz, onde estes três vetores unitários e dois a dois ortogonais estão representados com origem no ponto O. Este ponto e a direção de cada um dos vetores da base determinam os três eixos cartesianos: o eixo Ox corresponde ao vetor \vec{i} , o eixo Oy corresponde ao vetor \vec{j} e o eixo Oz ao vetor \vec{k} .



Assim como no plano, a cada ponto P(x, y, z) do espaço irá corresponder o vetor $\vec{OP} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$, isto é, as próprias coordenadas x, y e z do ponto P são as componentes do vetor \vec{OP} na base canônica. As coordenadas x, y e z são denominadas abscissa, ordenada e cota, respectivamente.

A figura (a) representa um ponto P(x, y, z) no espaço e a figura (b) o correspondente vetor $\vec{v} = \vec{OP}$, que representa a diagonal do paralelepípedo cujas arestas são definidas pelos vetores $x\vec{i}$, $y\vec{j}$ e $z\vec{k}$.

Fig. (a)

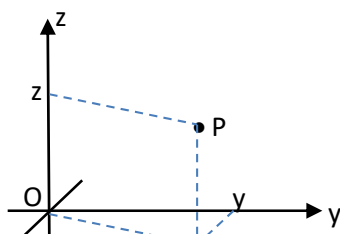
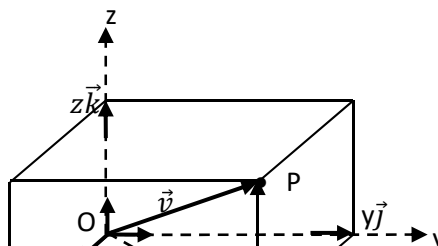


Fig. (b)



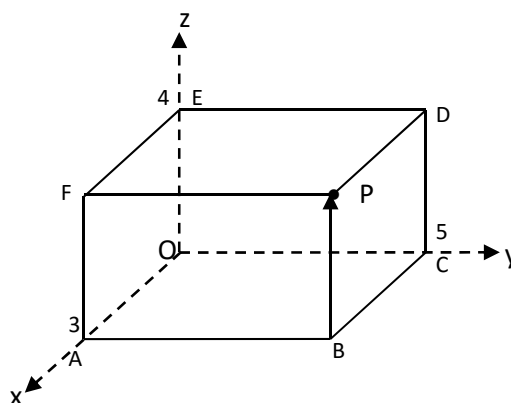
O vetor $\vec{v} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$ também será representado por $\vec{v} = (x, y, z)$.

Exemplos

- a) $2\vec{i} + 3\vec{j} - \vec{k} = (2, 3, -1)$
- b) $\vec{i} - 2\vec{j} = (1, -2, 0)$
- c) $-2\vec{j} + 4\vec{k} = (0, -2, 4)$

Considere o paralelepípedo cujo ponto $P(3, 5, 4)$.

- a) $A(3, 0, 0)$ eixo x .
- b) $C(0, 5, 0)$ eixo y .
- c) $E(0, 0, 4)$ eixo z .
- d) $B(3, 5, 0)$ plano xy .
- e) $D(0, 5, 4)$ plano yz .
- f) $F(3, 0, 4)$ plano xz .



O ponto B é a projeção de P sobre o plano xy , e os pontos D e F são as projeções de P sobre os planos yz e xz . O ponto A(3, 0, 0) é a projeção de P sobre o eixo x , assim como C(0, 5, 0) e E(0, 0, 4) são as projeções de P sobre os eixos y e z .

Destacamos ainda:

- I) PDEF distam 4 unidades do plano xy e assim são pontos de cota $z = 4$ e portanto do tipo $(x, y, 4)$.
- II) PBCD distam 5 unidades do plano xz e assim são pontos de ordenada $y = 5$ e portanto do tipo $(x, 5, z)$.
- III) PBAF distam 3 unidades do plano yz e assim são pontos de abscissa $x = 3$ e portanto do tipo $(3, y, z)$.

Igualdade

Dados $\vec{u} = (x_1, y_1, z_1)$ e $\vec{v} = (x_2, y_2, z_2)$, teremos: $\vec{u} = \vec{v} \rightarrow x_2 = x_1, y_2 = y_1$ e $z_2 = z_1$.

Soma

Dados $\vec{u} = (x_1, y_1, z_1)$ e $\vec{v} = (x_2, y_2, z_2)$, teremos: $\vec{u} + \vec{v} = (x_2 + x_1, y_2 + y_1, z_2 + z_1)$.

Diferença

Dados $\vec{A} = (x_1, y_1, z_1)$ e $\vec{B} = (x_2, y_2, z_2)$, teremos: $\vec{AB} = \vec{B} - \vec{A} = (x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1)$.

Ponto médio

Sejam $\vec{A} = (x_1, y_1, z_1)$ e $\vec{B} = (x_2, y_2, z_2)$ pontos extremos de um segmento e M seu ponto médio, então:
 $M = \left(\frac{x_2+x_1}{2}, \frac{y_2+y_1}{2}, \frac{z_2+z_1}{2} \right)$.

Paralelismo

Sejam $\vec{u} = (x_1, y_1, z_1)$ e $\vec{v} = (x_2, y_2, z_2)$ vetores paralelos, então: $\frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \frac{z_1}{z_2}$.

Módulo

Se $\vec{v} = (x, y, z)$ é dado por: $|\vec{v}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$.

Exercícios

- Dados os pontos $A(0, 1, -1)$ e $B(1, 2, -1)$ e os vetores $\vec{u} = (-2, -1, 1)$, $\vec{v} = (3, 0, -1)$ e $\vec{w} = (-2, 2, 2)$, verificar se existem os números a_1, a_2 e a_3 , tais que $\vec{w} = a_1 \cdot \vec{AB} + a_2 \cdot \vec{u} + a_3 \cdot \vec{v}$.
 Obs: Se existirem, os vetores \vec{AB}, \vec{u} e \vec{v} não são coplanares e o conjunto $\{\vec{AB}, \vec{u}, \vec{v}\}$ é uma base do espaço, ou seja, todo vetor do espaço pode ser escrito de modo único como combinação linear dos vetores desta base.
- Encontre o vértice oposto a D no paralelogramo ABCD, sendo $A(3, -2, 4)$, $B(5, 1, -3)$ e $C(0, 1, 2)$.
- Sabendo-se que o ponto $P(-3, m, n)$ pertence à reta que passa pelos pontos $A(1, -2, 4)$ e $B(-1, -3, 1)$, determine m e n.
- Seja o triângulo de vértices $A(4, -1, -2)$, $B(2, 5, -6)$ e $C(1, -1, -2)$. Calcular o comprimento da mediana do triângulo relativa ao lado AB.
- Dados os vetores $\vec{u} = 2\vec{i} - 3\vec{j}$, $\vec{v} = \vec{i} - \vec{j}$ e $\vec{w} = -2\vec{i} + \vec{j}$, determine:
 - $2\vec{u} - \vec{v}$
 - $\vec{v} - \vec{u} + 2\vec{w}$
 - $\frac{1}{2}\vec{u} - 2\vec{v} - \vec{w}$
- Dados $\vec{u} = (2, -4)$, $\vec{v} = (-5, 1)$ e $\vec{w} = (-12, 6)$, determinar a_1 e a_2 tais que $\vec{w} = a_1\vec{u} + a_2\vec{v}$.
- Dados os pontos $A(3, -4)$ e $B(-1, 1)$ e o vetor $\vec{v} = (-2, 3)$ calcular:
 - $(B - A) + 2\vec{v}$
 - $(A - B) - \vec{v}$
 - $B + 2(B - A)$
 - $3\vec{v} - 2(A - B)$
- Representar no gráfico o vetor \vec{AB} e o correspondente vetor posição, nos casos:
 - $A(-1, 3)$ e $B(3, 5)$
 - $A(-1, 4)$ e $B(4, 1)$
 - $A(4, 0)$ e $B(0, -2)$
 - $A(3, 1)$ e $B(3, 4)$
- Sejam os pontos $P(2, 3)$, $Q(4, 2)$ e $R(3, 5)$.
 - Represente em um mesmo gráfico os vetores posição de \vec{u}, \vec{v} e \vec{w} de modo que $Q = P + \vec{u}$, $R = Q + \vec{v}$ e $P = R + \vec{w}$.
 - Determine $\vec{u} + \vec{v} + \vec{w}$.
- Dados os pontos $A(-3, 2)$ e $B(5, -2)$, determine os pontos M e N pertencentes ao segmento AB tais que $\vec{AM} = \frac{1}{2}\vec{AB}$ e $\vec{AN} = \frac{2}{3}\vec{AB}$. Construa o gráfico marcando os pontos A, B, M, N e P, devendo P ser tal que $\vec{AP} = \frac{3}{2}\vec{AB}$.
- Dados os vetores $\vec{u} = (1, -1)$, $\vec{v} = (-3, 4)$ e $\vec{w} = (8, -6)$, calcular:
 - $|\vec{u}|$
 - $|\vec{v}|$
 - $|\vec{w}|$
 - $|\vec{u} - \vec{v}|$
 - $|\vec{u} + \vec{v}|$
 - $|\vec{w} - 3\vec{v}|$
- Dados os pontos $A(-4, 3)$ e $B(2, 1)$, encontre o ponto P nos casos:
 - P pertence ao eixo Oy e é equidistante de A e B;
 - P é equidistante de A e B e sua ordenada é o dobro da abscissa;
 - P pertence à mediatriz do segmento de extremos A e B.
- Dados os pontos $A(2, -2, 3)$ e $B(1, 1, 5)$ e o vetor $\vec{v} = (1, 3, -4)$, calcular:
 - $A + 3\vec{v}$
 - $(A - B) - \vec{v}$
 - $B + 2(B - A)$

d) $2\vec{v} - 2(B - A)$

- 14) Dados os pontos $A(3, -4, -2)$ e $B(-2, 1, 0)$, determine o ponto N pertencente ao segmento AB tal que $\overrightarrow{AN} = \frac{2}{5}\overrightarrow{AB}$.
- 15) Sabendo que $3\vec{u} - 4\vec{v} = 2\vec{w}$, determine a, b e c, sendo $\vec{u} = (2, -1, c)$, $\vec{v} = (a, b - 2, 3)$ e $\vec{w} = (4, -1, 0)$.
- 16) Sendo $A(2, -5, 3)$ e $B(7, 3, -1)$ vértices consecutivos de um paralelogramo ABCD e $A(4, -3, 3)$ o ponto de intersecção das diagonais, determine C e D.
- 17) Determine os três vértices de um triângulo, sabendo que os pontos médios dos lados são $M(5, 0, -2)$, $N(3, 1, -3)$ e $P(4, 2, 1)$.
- 18) Quais dos seguintes vetores $\vec{u} = (4, -6, 2)$, $\vec{v} = (-6, 9, 3)$, $\vec{w} = (14, -21, 9)$ e $\vec{t} = (10, -15, 5)$ são paralelos?
- 19) Verificar se são unitários os vetores $\vec{u} = (1, 1, 1)$ e $\vec{v} = \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{2}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}}\right)$.
- 20) Determinar o valor de n para que o vetor $\vec{v} = \left(n, -\frac{1}{2}, \frac{3}{4}\right)$ seja unitário.
- 21) Determine o valor de a para que $\vec{u} = (a, -2a, 2a)$ seja um versor.
- 22) Dados os pontos $A(0, 0, -1)$, $B(4, 2, 1)$ e $C(1, 2, 0)$, determine o valor de m para que $|\vec{v}| = 7$, sendo $\vec{v} = m\overrightarrow{AC} + \overrightarrow{BC}$.
- 23) Obter o ponto P do eixo das abscissas equidistante de $A(3, -1, 4)$ e $B(1, -2, -3)$.

3- PRODUTO ESCALAR

DEFINIÇÃO ALGÉBRICA

Chama-se produto escalar de dois vetores $\vec{u} = x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k}$ e $\vec{v} = x_2\vec{i} + y_2\vec{j} + z_2\vec{k}$ e se representa por $\vec{u} \cdot \vec{v}$ ao número real $\vec{u} \cdot \vec{v} = x_1 \cdot x_2 + y_1 \cdot y_2 + z_1 \cdot z_2$.

Exemplo

- 1) Dado $\vec{u} = 3\vec{i} - 5\vec{j} + 8\vec{k}$ e $\vec{v} = 4\vec{i} - 2\vec{j} - \vec{k}$ tem-se:
 $\vec{u} \cdot \vec{v} = 3 \cdot 4 + (-5) \cdot (-2) + 8 \cdot (-1) = 14$.
- 2) Sendo $|\vec{u}| = 4$, $|\vec{v}| = 2$ e $\vec{u} \cdot \vec{v} = 3$, calcular $(3\vec{u} - 2\vec{v}) \cdot (-\vec{u} + 4\vec{v})$.

$$(3\vec{u} - 2\vec{v}) \cdot (-\vec{u} + 4\vec{v}) = 3\vec{u} \cdot (-\vec{u} + 4\vec{v}) - 2\vec{v} \cdot (-\vec{u} + 4\vec{v}) =$$

$$= -3\vec{u} \cdot \vec{u} + 12\vec{u} \cdot \vec{v} + 2\vec{v} \cdot \vec{u} - 8\vec{v} \cdot \vec{v} = -3|\vec{u}|^2 + 14\vec{u} \cdot \vec{v} - 8|\vec{v}|^2 = -3|4|^2 + 14 \cdot 3 - 8|2|^2 = -38$$

- 3) Nota: Para $|\vec{u} + \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 + 2\vec{u} \cdot \vec{v} + |\vec{v}|^2$.

DEFINIÇÃO GEOMÉTRICA DE PRODUTO ESCALAR

Se \vec{u} e \vec{v} são vetores não nulos e \varnothing o ângulo entre eles, então $\vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \cos \varnothing$.

Exemplos

- 1) Dados $|\vec{u}| = 2$, $|\vec{v}| = 3$ e 120° o ângulo formado entre os vetores, calcular:

a) $\vec{u} \cdot \vec{v}$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = 2 \cdot 3 \cdot \cos 120^\circ = -3$$

b) $|\vec{u} + \vec{v}|$

$$|\vec{u} + \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 + 2\vec{u} \cdot \vec{v} + |\vec{v}|^2 \rightarrow |\vec{u} + \vec{v}|^2 = 2^2 + 2 \cdot (-3) + 3^2 = 7 \rightarrow |\vec{u} + \vec{v}| = \sqrt{7}$$

c) $|\vec{u} - \vec{v}|$

$$|\vec{u} - \vec{v}|^2 = |\vec{u}|^2 - 2\vec{u} \cdot \vec{v} + |\vec{v}|^2 \rightarrow |\vec{u} - \vec{v}|^2 = 2^2 - 2 \cdot (-3) + 3^2 = 19 \rightarrow |\vec{u} - \vec{v}| = \sqrt{19}$$

- 2) Mostrar que os pares de vetores são ortogonais:

- a) $\vec{u} = (1, -2, 3)$ e $\vec{v} = (4, 5, 2)$
 b) $\vec{i} = (1, 0, 0)$ e $\vec{j} = (0, 1, 0)$
 3) Determinar o vetor ortogonal aos vetores $\vec{v}_1 = (1, -1, 0)$ e $\vec{v}_2 = (1, 0, 1)$.

CÁLCULO DO ÂNGULO DE DOIS VETORES

Da igualdade $\vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \cos \theta$, vem $\cos \theta = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}$.

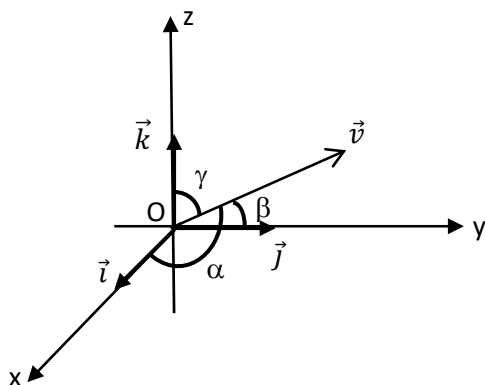
Exemplos

- 1) Calcular o ângulo entre os vetores $\vec{u} = (1, 1, 4)$ e $\vec{v} = (-1, 2, 2)$.
- 2) Determinar os ângulos internos ao triângulo ABC, sendo $A(3, -3, 3)$, $B(2, -1, 2)$ e $C(1, 0, 2)$.

ÂNGULOS DIRETORES E CO-SENOS DIRETORES DE VETORES

Seja o vetor $\vec{v} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$ não nulo.

Ângulos diretores de \vec{v} são os ângulos α , β e γ que \vec{v} forma com os vetores \vec{i} , \vec{j} e \vec{k} .



Co-senos diretores de \vec{v} são os co-senos dos seus ângulos diretores.

Para o cálculo destes ângulos:

$$\cos \alpha = \frac{\vec{v} \cdot \vec{i}}{|\vec{v}| |\vec{i}|} = \frac{(x, y, z) \cdot (1, 0, 0)}{|\vec{v}| |1|} = \frac{x}{|\vec{v}|} \quad \cos \beta = \frac{\vec{v} \cdot \vec{j}}{|\vec{v}| |\vec{j}|} = \frac{y}{|\vec{v}|} \quad \cos \gamma = \frac{\vec{v} \cdot \vec{k}}{|\vec{v}| |\vec{k}|} = \frac{z}{|\vec{v}|}$$

Os co-senos diretores de \vec{v} são as componentes dos versores de \vec{v} :

$$\frac{\vec{v}}{|\vec{v}|} = \frac{(x, y, z)}{|\vec{v}|} = \left(\frac{x}{|\vec{v}|}, \frac{y}{|\vec{v}|}, \frac{z}{|\vec{v}|} \right) = (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma)$$

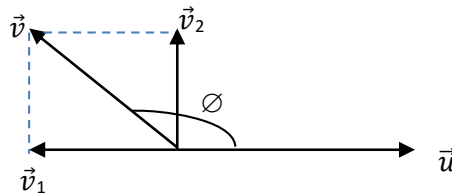
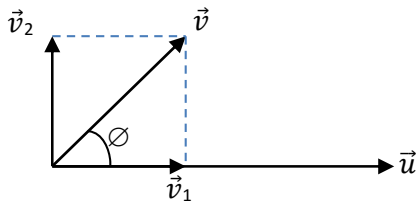
Dai demonstra-se que $\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1$.

Exemplos

- 1) Calcular os ângulos diretores do vetor $\vec{v} = (1, -1, 0)$.
- 2) Os ângulos diretores de um vetor são α , 45° e 60° . Determine α .
- 3) Um vetor \vec{v} do espaço forma com os vetores \vec{i} e \vec{j} ângulos de 60° e 120° , respectivamente. Determine o vetor \vec{v} , sabendo que seu módulo é 2.

PROJEÇÃO DE UM VETOR SOBRE O OUTRO

Seja os vetores \vec{u} e \vec{v} não nulos e \varnothing o ângulo entre eles. Vamos decompor \vec{v} , tal que $\vec{v} = \vec{v}_1 + \vec{v}_2$ sendo $\vec{v}_1 // \vec{u}$ e $\vec{v}_2 \perp \vec{u}$. São duas as possibilidades: \varnothing agudo ou \varnothing obtuso.



Sendo \vec{v}_1 a projeção de \vec{v} sobre \vec{u} , $\vec{v}_1 // \vec{u}$, temos $\vec{v}_1 = \alpha \cdot \vec{u}$ e como $\vec{v}_2 = \vec{v} - \vec{v}_1 = \vec{v} - \alpha \cdot \vec{u}$ é ortogonal a \vec{u} , vem $(\vec{v} - \alpha \cdot \vec{u}) \cdot \vec{u} = 0$ ou $\vec{v} \cdot \vec{u} - \alpha \cdot \vec{u} \cdot \vec{u} = 0 \rightarrow \alpha = \frac{\vec{v} \cdot \vec{u}}{\vec{u} \cdot \vec{u}}$. E portanto a projeção $\vec{v}_1 = \left(\frac{\vec{v} \cdot \vec{u}}{\vec{u} \cdot \vec{u}} \right) \cdot \vec{u}$

Exemplos

- 1) Determine o vetor projeção de $\vec{v} = (2, 3, 4)$ sobre o vetor $\vec{u} = (1, -1, 0)$.
- 2) Dados os vetores $\vec{v} = (1, 3, -5)$ e $\vec{u} = (4, -2, 8)$, decompor \vec{v} como $\vec{v} = \vec{v}_1 + \vec{v}_2$, sendo $\vec{v}_1 // \vec{u}$ e $\vec{v}_2 \perp \vec{u}$.

PRODUTO ESCALAR NO PLANO

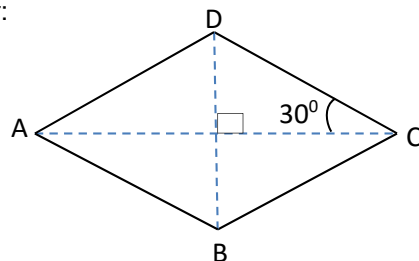
Todas as regras válidas para vetores no espaço também são válidas no plano.

Considerando $\vec{u} = (x_1, y_1)$ e $\vec{v} = (x_2, y_2)$

- a) $\vec{u} \cdot \vec{v} = x_1 \cdot x_2 + y_1 \cdot y_2$
- b) Se \varnothing é o ângulo entre \vec{u} e \vec{v} , então: $\cos \varnothing = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}$.
- c) $\vec{v} \perp \vec{u}$ se, e somente se, $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$.
- d) Se α e β são ângulos diretores de \vec{u} , então: $\cos \alpha = \frac{x_1}{|\vec{u}|}$ e $\cos \beta = \frac{y_1}{|\vec{u}|}$.

Exercícios

- 1) Dados os vetores $\vec{v} = (2, -3, -1)$ e $\vec{u} = (1, -1, 4)$, calcular
 - a) $2 \cdot \vec{u} \cdot (-\vec{v})$
 - b) $(\vec{u} + 3 \cdot \vec{v}) \cdot (\vec{v} - 2 \cdot \vec{u})$
 - c) $(\vec{u} + \vec{v}) \cdot (\vec{u} - \vec{v})$
 - d) $(\vec{u} + \vec{v}) \cdot (\vec{v} - \vec{u})$
- 2) Sejam os pontos $\vec{u} = (2, a, -1)$ e $\vec{v} = (3, 1, -2)$ e $\vec{w} = (2a - 1, -2, 4)$. Determinar a de modo que $\vec{u} \cdot \vec{v} = (\vec{u} + \vec{v}) \cdot (\vec{v} + \vec{w})$.
- 3) Determinar o vetor \vec{v} , paralelo ao vetor $\vec{u} = (2, -1, 3)$, tal que $\vec{v} \cdot \vec{u} = -42$.
- 4) Dados os vetores $\vec{u} = (1, 2, -3)$, $\vec{v} = (2, 0, -1)$ e $\vec{w} = (3, 1, 0)$, determine o vetor \vec{x} tal que $\vec{x} \cdot \vec{u} = -16$, $\vec{x} \cdot \vec{v} = 0$ e $\vec{x} \cdot \vec{w} = 3$.
- 5) Os pontos A, B e C são vértices de um triângulo equilátero cujo lado mede 20 cm. Calcular $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC}$ e $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CA}$.
- 6) O quadrilátero ABCD é um losango de lado 2 cm. Calcular:
 - a) $\overrightarrow{AC} \cdot \overrightarrow{BD}$
 - b) $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AD}$
 - c) $\overrightarrow{BA} \cdot \overrightarrow{BC}$



d) $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{BC}$.

e) $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{DC}$.

f) $\overrightarrow{BC} \cdot \overrightarrow{DA}$.

7) Sabendo que $|\vec{u}| = \sqrt{2}$, $|\vec{v}| = 3$ e que \vec{u} e \vec{v} formam ângulo de 135° , determine:

a) $|(2\vec{u} - \vec{v}) \cdot (\vec{u} - 2\vec{v})|$

b) $|\vec{u} - 2\vec{v}|$

8) Qual o valor de α para que os vetores $\vec{a} = \alpha\vec{i} + 2\vec{j} - 4\vec{k}$ e $\vec{b} = 2\vec{i} + (1 - 2\alpha)\vec{j} + 3\vec{k}$ sejam ortogonais?

9) Dados os vetores $\vec{a} = (2, 1, \alpha)$ e $\vec{b} = (\alpha + 2, -5, 2)$ e $\vec{c} = (2\alpha, 8, \alpha)$, determinar o valor de α para que o vetor $\vec{a} + \vec{b}$ seja ortogonal ao vetor $\vec{c} - \vec{a}$.

10) Determinar o ângulo entre os vetores:

a) $\vec{u} = (2, -1, -1)$ e $\vec{v} = (-1, -1, 2)$

b) $\vec{u} = (1, -2, 1)$ e $\vec{v} = (-1, 1, 0)$

11) Calcular os ângulos diretores do vetor $\vec{v} = (6, -2, 3)$.

12) Dados os vetores $\vec{u} = (3, 0, 1)$ e $\vec{v} = (-2, 1, 2)$, determine as projeções de \vec{u} sobre \vec{v} e de \vec{v} sobre \vec{u} .

13) Determine os vetores projeções de $\vec{v} = 4\vec{i} - 3\vec{j} + 2\vec{k}$ sobre os eixos cartesianos x, y e z.

14) Para cada um dos pares de vetores \vec{u} e \vec{v} , encontrar a projeção \vec{v} sobre \vec{u} e decompor \vec{v} como soma de \vec{v}_1 com \vec{v}_2 , sendo $\vec{v}_1 // \vec{u}$ e $\vec{v}_2 \perp \vec{u}$.

a) $\vec{u} = (1, 2, -2)$ e $\vec{v} = (3, -2, 1)$

b) $\vec{u} = (1, 1, 1)$ e $\vec{v} = (3, 1, -1)$

c) $\vec{u} = (2, 0, 0)$ e $\vec{v} = (3, 5, 4)$

d) $\vec{u} = (3, 1, -3)$ e $\vec{v} = (2, -3, 1)$

15) O valor de k para que os vetores $\vec{u} = (-2, 3)$ e $\vec{v} = (k, -4)$ sejam:

a) Paralelos

b) Ortogonais

16) Determinar, aproximadamente, o ângulo entre os pares de vetores:

a) $\vec{u} = (2, 1)$ e $\vec{v} = (4, -2)$

b) $\vec{u} = (1, -1)$ e $\vec{v} = (-4, -2)$

c) $\vec{u} = (1, 1)$ e $\vec{v} = (-1, 1)$

17) Dados os vetores $\vec{u} = \vec{i} + \vec{j}$ e $\vec{v} = 2\vec{i} + \vec{j}$, determine o módulo e o ângulo que os seguintes vetores formam com o vetor \vec{i} :

a) \vec{u}

b) \vec{v}

c) $\vec{u} + \vec{v}$

d) $\vec{u} - \vec{v}$

e) $\vec{v} - \vec{u}$

4- PRODUTO VETORIAL

Preliminares

Considerações importantes:

a) O produto vetorial é um vetor, ao contrario do produto escalar $\vec{u} \cdot \vec{v}$ que é um escalar (número real).

b) Para a simplicidade de cálculo do produto vetorial, faremos o uso de determinantes de matrizes.

c) Algumas propriedades serão importantes:

c. 1) a permutação de duas linhas invertem o sinal do determinante.

c. 2) se duas linhas forem constituídas de elementos proporcionais, o determinante é zero.

c. 3) se duas linhas forem constituídas de zeros, o determinante é zero.

Definição

Chama-se produto vetorial de dois vetores $\vec{u} = x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k}$ e $\vec{v} = x_2\vec{i} + y_2\vec{j} + z_2\vec{k}$, tomados nesta ordem, e se representa por $\vec{u} \times \vec{v}$, ao vetor: $\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} y_1 & z_1 \\ y_2 & z_2 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} x_1 & z_1 \\ x_2 & z_2 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} \vec{k}$.

Se preferir: $\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix}$.

Exemplo:

Calcular $\vec{u} \times \vec{v}$, para $\vec{u} = 5\vec{i} + 4\vec{j} + 3\vec{k}$ e $\vec{v} = \vec{i} + \vec{k}$.

Características do vetor $\vec{u} \times \vec{v}$

Consideremos os vetores $\vec{u} = (x_1, y_1, z_1)$ e $\vec{v} = (x_2, y_2, z_2)$

a) Direção do vetor $\vec{u} \times \vec{v}$

O vetor $\vec{u} \times \vec{v}$ é simultaneamente ortogonal a \vec{u} e \vec{v} .

Dois vetores são ortogonais quando o produto escalar é zero.

$$(\vec{u} \times \vec{v}) \cdot \vec{u} = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} = 0, \text{ pois as duas primeiras linhas são iguais. Logo são ortogonais.}$$

Exemplo

Dados $\vec{u} = (3, 1, 2)$ e $\vec{v} = (-2, 2, 5)$ verifique se são ortogonais.

b) Comprimento de $\vec{u} \times \vec{v}$

Se θ é o ângulo entre os vetores $\vec{u} \times \vec{v}$ não nulos então: $|\vec{u} \times \vec{v}| = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \sin \theta$.

Considerações finais:

1) O produto vetorial não é associativo, isto é, em geral $(\vec{u} \times \vec{v}) \cdot \vec{w} \neq \vec{u} \cdot (\vec{v} \cdot \vec{w})$.

Veja: $(\vec{i} \times \vec{j}) \cdot \vec{j} = \vec{k} \cdot \vec{j} = 0$ e $\vec{i} \cdot (\vec{j} \times \vec{j}) = \vec{i} \cdot 0 = 0$.

2) Para quais quer vetores $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$ e o escalar α , são válidas as propriedades:

I) $\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$

II) $\alpha (\vec{u} \times \vec{v}) = \alpha \vec{u} \times \vec{v} = \vec{u} \times \alpha \vec{v}$

III) $\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = (\vec{u} \times \vec{v}) \cdot \vec{w}$

Exemplos

1) Determine o vetor \vec{x} , tal que \vec{x} seja ortogonal ao eixo y e $\vec{u} = \vec{x} \times \vec{v}$, sendo $\vec{u} = (1, 1, -1)$ e $\vec{v} = (2, -1, 1)$.

2) Sejam os vetores $\vec{u} = (1, -1, 4)$ e $\vec{v} = (3, 2, -2)$. Determine um vetor que seja:

a) Ortogonal a \vec{u} e \vec{v} .

b) Ortogonal a \vec{u} e \vec{v} e unitário.

c) Ortogonal a \vec{u} e \vec{v} e tenha módulo 4.

d) Ortogonal a \vec{u} e \vec{v} e tenha módulo 7.

3) Seja um triângulo equilátero ABC de lado 10. Calcular $|\vec{AB} \times \vec{AC}|$.

4) Dados os vetores $\vec{u} = (1, -1, 1)$ e $\vec{v} = (2, -3, 4)$, calcular:

a) A área do paralelogramo determinado por \vec{u} e \vec{v} .

b) A altura do paralelogramo relativa à base definida pelo vetor \vec{u} .

5) Determinar a distância do ponto P(5, 1, 2) à reta r que passa por A(3, 1, 3) e B(4, -1, 1).

6) Dados os vetores $\vec{u} = (2, 1, -1)$ e $\vec{v} = (1, -1, a)$, calcular o valor de a para que a área do paralelogramo determinado por \vec{u} e \vec{v} seja igual a $\sqrt{62}$.

7) Dados os pontos A(2, 1, 1), B(3, -1, 0) e C(4, 2, -2), determine:

a) A área do triângulo ABC.

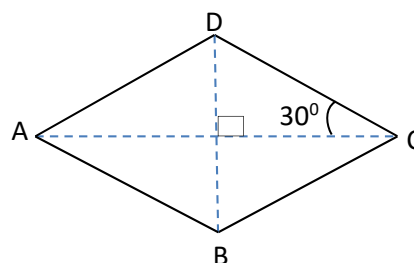
- b) A altura do triângulo relativa ao vértice C.

Exercícios

- Se $\vec{u} = 3\vec{i} - \vec{j} - 2\vec{k}$, $\vec{v} = 2\vec{i} + 4\vec{j} - \vec{k}$ e $\vec{w} = -\vec{i} + \vec{k}$, determine:
 - $|\vec{u} \times \vec{u}|$
 - $(2\vec{v}) \times (3\vec{v})$
 - $(\vec{u} \times \vec{w}) + (\vec{w} \times \vec{u})$
 - $(\vec{u} \times \vec{v}) \times (\vec{v} \times \vec{u})$
 - $(\vec{u} - \vec{v}) \times \vec{w}$
 - $(\vec{u} \times \vec{v}) \times \vec{w}$
 - $\vec{u} \times (\vec{v} \times \vec{w})$
 - $\vec{u} \times (\vec{v} + \vec{w})$
 - $\vec{u} \times \vec{v} + \vec{u} \times \vec{w}$
- Dados os pontos A(2, 1, -1), B(3, 0, 1) e C(2, -1, -3), determinar o ponto D tal que $\vec{AD} = \vec{BC} \times \vec{AC}$.
- Determinar o vetor \vec{x} tal que $\vec{x} \times (1, 4, -3) = -7$ e $\vec{x} \times (4, -2, 1) = (3, 5, -2)$.
- Determinar um vetor de módulo 2 ortogonal a $\vec{u} = (3, 2, 3)$ e a $\vec{v} = (0, 1, 1)$.

- 5) Com base na figura ao lado, losango de lado 2, determine:

- $|\vec{AB} \times \vec{AD}|$
- $|\vec{BA} \times \vec{BC}|$
- $|\vec{AB} \times \vec{DC}|$
- $|\vec{AB} \times \vec{CD}|$
- $|\vec{BA} \times \vec{AC}|$
- $|\vec{BD} \times \vec{CD}|$



- Dados os vetores $\vec{u} = (3, -1, 2)$ e $\vec{v} = (-2, 2, 1)$, calcular:
 - A área do paralelogramo determinado por \vec{u} e \vec{v} .
 - A altura do paralelogramo relativa à base definida pelo vetor \vec{v} .
- Sabendo-se que $|\vec{u}| = 6$, $|\vec{v}| = 4$ e 30° o ângulo entre \vec{u} e \vec{v} , calcular:
 - A área do triângulo determinado por \vec{u} e \vec{v} .
 - A área do paralelogramo determinado por \vec{u} e $(-\vec{v})$.
 - A área do paralelogramo determinado por $\vec{u} + \vec{v}$ e $\vec{u} - \vec{v}$.
- Sabendo que os pontos A(4, 0, 0), B(0, 0, 2), C(0, 3, 0) e D(4, 3, -2) são coplanares calcular a área de ABCD.

5- PRODUTO MISTO

Definição

Chama-se produto misto dos vetores $\vec{u} = x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k}$, $\vec{v} = x_2\vec{i} + y_2\vec{j} + z_2\vec{k}$ e $\vec{w} = x_3\vec{i} + y_3\vec{j} + z_3\vec{k}$, tomados nesta ordem, ao número real $\vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})$.

$$\text{Tendo em vista que: } \vec{v} \times \vec{w} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} y_2 & z_2 \\ y_3 & z_3 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} x_2 & z_2 \\ x_3 & z_3 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} x_2 & y_2 \\ x_3 & y_3 \end{vmatrix} \vec{k}$$

$$\text{vem } \vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = x_1 \begin{vmatrix} y_2 & z_2 \\ y_3 & z_3 \end{vmatrix} - y_1 \begin{vmatrix} x_2 & z_2 \\ x_3 & z_3 \end{vmatrix} + z_1 \begin{vmatrix} x_2 & y_2 \\ x_3 & y_3 \end{vmatrix}$$

$$\text{e portanto } \vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w}) = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}.$$

Exemplo

- 1) Calcular o produto misto dos vetores $\vec{u} = 2\vec{i} + 3\vec{j} + 5\vec{k}$, $\vec{v} = -\vec{i} + 3 + 3\vec{k}$ e $\vec{w} = 4\vec{i} - 3\vec{j} + 2\vec{k}$.
- 2) Verifique se são coplanares os vetores $\vec{u} = (2, -1, 1)$, $\vec{v} = (1, 0, -1)$ e $\vec{w} = (2, -1, 4)$.
- 3) Qual deve ser o valor de m para que os vetores $\vec{u} = (2, m, 0)$, $\vec{v} = (1, -1, 2)$ e $\vec{w} = (-1, 3, -1)$ sejam coplanares.

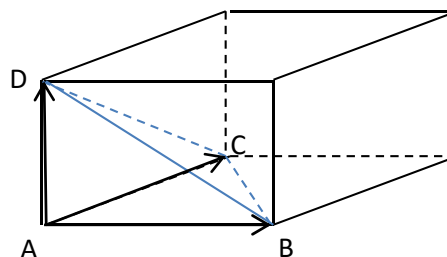
Volume de um Tetraedro

Sejam os pontos A, B, C e D não coplanares. Portanto \overrightarrow{AB} , \overrightarrow{AC} e \overrightarrow{AD} também não são coplanares. Em consequência, estes vetores determinam um paralelepípedo cujo volume pode ser dado pelo produto

$$V = |(\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} \cdot \overrightarrow{AD})|$$

E portanto, o volume do tetraedro determinado como na figura vale:

$$V_1 = \frac{1}{6} \cdot |\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} \cdot \overrightarrow{AD}|$$



Exemplo

- 1) Sejam $A = (1, 2, -1)$, $B = (5, 0, 1)$, $C = (2, -1, 1)$ e $D = (6, 1, -3)$ vértices de um tetraedro. Calcular:
 - a) O volume desse tetraedro
 - b) Altura desse tetraedro relativo ao vértice D.

Exercícios

- 1) Dados os vetores $\vec{u} = (3, -1, 1)$, $\vec{v} = (1, 2, 2)$ e $\vec{w} = (2, 0, -3)$, calcular:
 - a) $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$
 - b) $(\vec{w}, \vec{u}, \vec{v})$
- 2) Sabendo que $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = -5$, calcular:
 - a) $(\vec{w}, \vec{v}, \vec{u})$
 - b) $(\vec{v}, \vec{u}, \vec{w})$
 - c) $(\vec{w}, \vec{u}, \vec{v})$
 - d) $\vec{v} \cdot (\vec{u} \times \vec{w})$
- 3) Verifique se são coplanares os vetores
 - a) $\vec{u} = (1, -1, 2)$, $\vec{v} = (2, 2, 1)$ e $\vec{w} = (-2, 0, -4)$,
 - b) $\vec{u} = (2, -1, 3)$, $\vec{v} = (3, 1, -2)$ e $\vec{w} = (7, -1, 4)$,
- 4) Para que valores de m os pontos $A = (m, 1, 2)$, $B = (2, -2, -3)$, $C = (5, -1, 1)$ e $D = (2, -2, -2)$ são coplanares?
- 5) Um paralelepípedo é determinado pelos vetores $\vec{u} = (3, -1, 4)$, $\vec{v} = (2, 0, 1)$ e $\vec{w} = (-2, 1, 5)$. Calcular seu volume e a altura relativa a base formada por \vec{u} e \vec{v} .
- 6) Calcular o volume do tetraedro de base ABC e vértice P, sendo $A = (2, 0, 0)$, $B = (2, 4, 0)$, $C = (0, 3, 0)$ e $P = (2, -2, 9)$.
- 7) Calcular a distância do ponto $D(2, 5, 2)$ ao plano determinado pelos pontos $A(3, 0, 0)$, $B(0, -3, 0)$ e $C(0, 0, 3)$.

6 – A RETA

EQUAÇÃO VETORIAL DA RETA

Consideremos um ponto $A(x_1, y_1, z_1)$ e um vetor não nulo $\vec{v} = (a, b, c)$. Só existe uma reta r que passa por A e tem

A direção de \vec{v} . Um ponto $P(x, y, z)$ pertence a r se, e somente se, o vetor \overrightarrow{AP} é paralelo a \vec{v} . Isto é: $\overrightarrow{AP} = t \cdot \vec{v}$.

Para algum t real, $P - A = t \cdot \vec{v}$ ou $P = A + t \cdot \vec{v}$ ou em coordenadas $(x, y, z) = (x_1, y_1, z_1) + t \cdot (a, b, c)$.

Em qualquer uma das equações acima o vetor \vec{v} é chamado vetor direção e r e t denominados parâmetros.

Exemplo:

A reta r que passa por $A(1, -1, 4)$ e tem a direção de $\vec{v} = (2, 3, 2)$, tem equação vetorial.

Equações paramétricas da reta

Da equação vetorial da reta $(x, y, z) = (x_1, y_1, z_1) + t \cdot (a, b, c)$ ou ainda $(x, y, z) = (x_1 + at, y_1 + bt, z_1 + ct)$ e pela condição de igualdade tem-se: $x = x_1 + at$, $y = y_1 + bt$ e $z = z_1 + ct$. Estas equações são denominadas equações paramétricas da reta.

Exemplos:

- 1) A reta r que passa pelo ponto $A(3, -4, 2)$ e é paralela ao vetor $\vec{v} = (2, 1, -3)$, tem equações paramétricas:
 $x = 3 + 2t$; $y = -4 + t$ e $z = 2 - 3t$
- 2) Dado o ponto $A(2, 3, -4)$ e o vetor $\vec{v} = (1, -2, 3)$, pede-se:
 - a) Escrever as equações paramétricas da reta que passa por A e tem a direção de \vec{v} .
 - b) Encontrar os dois pontos B e C de r de parâmetros $t = 1$ e $t = 4$. Respectivamente.
 - c) Determinar o ponto de r cuja abscissa é 4.
 - d) Verificar se os pontos $D(4, -1, 2)$ e $E(5, -4, 3)$ pertencem a r .
 - e) Determine para que valores de m e n o ponto $F(m, 5, 0)$ pertence a r .
 - f) Escrever outros dois sistemas de equações paramétricas de r .
 - g) Escreva equações paramétricas da reta s que passas pelo ponto $G(5, 2, -4)$ e é paralela a r .
 - h) Escreva equações paramétricas da reta t que passas por A e é paralela ao eixo y .

RETAS DEFINIDAS POR DOIS PONTOS

A reta definida pelos pontos A e B é a reta que passas por A (ou B) e tem a direção do vetor \overrightarrow{AB} .

Exemplo

Escrever equações paramétricas da reta r que passa por $A(3, -1, -2)$ e $B(1, 2, 4)$.

EQUAÇÕES SIMÉTRICAS DA RETA

Das equações paramétricas: $x = x_1 + at$, $y = y_1 + bt$ e $z = z_1 + ct$, supondo $a, b, c \neq 0$, vem:

$$t = \frac{x - x_1}{a}, t = \frac{y - y_1}{b} \text{ e } t = \frac{z - z_1}{c}. \text{ Como cada ponto da reta equivale a um só valor de } t, \text{ temos } \frac{x - x_1}{a} = \frac{y - y_1}{b} = \frac{z - z_1}{c}.$$

As equações acima são denominadas equações simétricas da reta que passa por $A(x_1, y_1, z_1)$ e tem a direção do vetor $\vec{v} = (a, b, c)$.

Exemplo

Determine as equações simétricas da reta que passa pelo ponto $A(3, 0, -5)$ e tem a direção do vetor $\vec{v} = (2, 2, -1)$.

EQUAÇÕES REDUZIDAS DA RETA

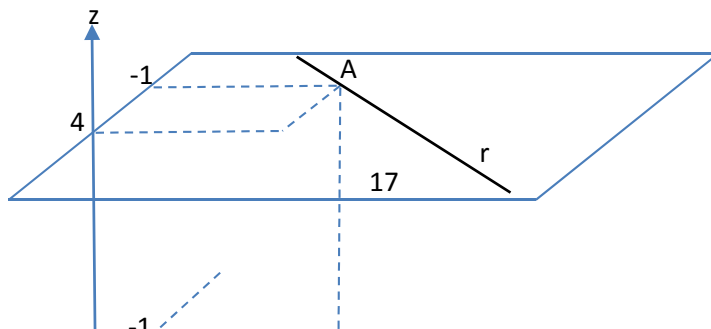
Para este tomamos um caso particular. Seja r a reta definida pelo ponto $A(2, -4, -3)$ e pelo vetor $\vec{v} = (1, 2, -3)$ e expressa pelas equações simétricas $r: \frac{x-2}{1} = \frac{y+4}{2} = \frac{z+3}{-3}$.

A partir destas equações podem-se expressar duas variáveis em função da terceira. Como por exemplo $y = 2x - 8$ e $z = -3x + 3$.

RETAS PARALELAS AOS PLANOS COORDENADOS

Uma reta é paralela a um dos planos xOy , xOz e yOz se seus vetores diretores forem paralelos ao correspondente plano. Nesse caso uma das componentes do vetor é nula.

Na figura, a reta r ($r \parallel xOy$) e passa pelo ponto $A(-1, 2, 4)$ e tem vetor diretor $\vec{v} = (2, 3, 0)$ (a 3ª componente é nula $\vec{v} \parallel xOy$).



Um sistema paramétrico de r é:
$$\begin{cases} x = -1 + 2t \\ y = 2 + 3t \\ z = 4 \end{cases}$$

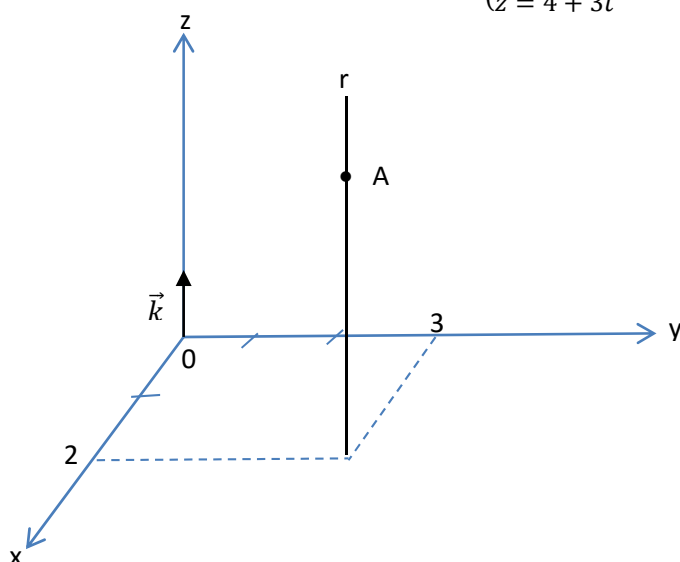
RETAS PARALELAS AOS EIXOS COORDENADOS

Uma reta é paralela a um dos eixos Ox , Oy e Oz se seus vetores diretores forem paralelos a $\vec{i} = (1, 0, 0)$ ou a $\vec{j} = (0, 1, 0)$ ou $\vec{k} = (0, 0, 1)$. Neste caso duas das componentes do vetor são nulas.

Exemplo:

Seja a reta r que passa pelo ponto $A(2, 3, 4)$ e tem a direção do vetor $\vec{v} = (0, 0, 3)$. Como a direção de \vec{v} é a mesma de \vec{k} , pois $\vec{v} = 3\vec{k}$, a reta r é paralela ao eixo Oz .

A reta r pode ser representada pelas equações
$$\begin{cases} x = 2 \\ y = 3 \\ z = 4 + 3t \end{cases}$$

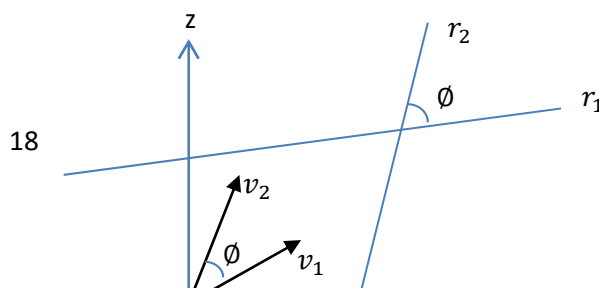


ÂNGULOS DE DUAS RETAS

Sejam as retas r_1 e r_2 com as direções de \vec{v}_1 e \vec{v}_2 , respectivamente. Chama-se ângulo de duas retas r_1 e r_2 o menor ângulo de um vetor diretor de r_1 e um vetor diretor de r_2 . Sendo \emptyset este ângulo temos:

$$\cos \emptyset = \frac{|\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2|}{|\vec{v}_1| \cdot |\vec{v}_2|}, \text{ com } 0 \leq \emptyset \leq \frac{\pi}{2}.$$

Calcular o ângulo entre as retas:



$$r_1 = \begin{cases} x = 3 + t \\ y = t \\ z = -1 - 2t \end{cases} \text{ e } r_1 = \frac{x+2}{-2} = \frac{y-3}{1} = \frac{z}{1}$$

RETAS ORTOGONAIS

Sejam as retas r_1 e r_2 com as direções de \vec{v}_1 e \vec{v}_2 , respectivamente. Então:

$$r_1 \perp r_2 \Leftrightarrow \vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2 = 0.$$

Exemplo:

As retas $r_1 = \begin{cases} y = -2x \\ z = 4x \end{cases}$ e $r_2 = \begin{cases} x = 3 - 2t \\ y = 4 + t \\ z = t \end{cases}$ são ortogonais. Pois $\vec{v}_1 = (1, -2, 4)$ e $\vec{v}_2 = (-2, 1, 1)$ são os vetores diretores de r_1 e r_2 e têm como produto zero.

RETA ORTOGONAL A DUAS RETAS

Sejam as retas r_1 e r_2 não paralelas, com as direções de \vec{v}_1 e \vec{v}_2 , respectivamente. Toda reta ao mesmo tempo ortogonal a r_1 e r_2 terá direção de um vetor \vec{v} tal que

$$\begin{cases} \vec{v} \cdot \vec{v}_1 = 0 \\ \vec{v} \cdot \vec{v}_2 = 0 \end{cases}$$

Neste caso: $\vec{v} = \vec{v}_1 \times \vec{v}_2$.

Exemplo

Determinar as equações paramétricas da reta r que passa pelo ponto $A(3, 4, -1)$ e é ortogonal às retas

$$r_1: (x, y, z) = (0, 0, 1) + t(2, 3, -4) \text{ e } r_2: \begin{cases} x = 5 \\ y = 1 \\ z = 1 - t \end{cases}$$

INTERSEÇÃO DE DUAS RETAS

Exemplos

Verificar se as retas r_1 e r_2 são concorrentes e, em caso afirmativo, determinar o ponto de interseção:

$$\text{A) } r_1: \begin{cases} x = 3 + h \\ y = 1 + 2h \\ z = 2 - h \end{cases} \text{ e } r_2: \begin{cases} x = 5 + t \\ y = -3 - 2t \\ z = 4 + t \end{cases} \quad \text{B) } r_3: \begin{cases} y = 2x - 3 \\ z = -x \end{cases} \text{ e } r_2: \begin{cases} x = -t \\ y = 4 - t \\ z = 2 + 2t \end{cases}$$

PROBLEMAS PROPOSTOS

- Determinar a equação vetorial da reta r definida pelos pontos $A(2, -3, 4)$ e $B(1, -1, 2)$ e verificar se os pontos $C(2, 5, -4)$ e $D(-1, 3, 4)$ pertencem a r .
- Escreva as equações paramétricas da reta que passa por $A(1, 2, 3)$ e é paralela à reta $r: (x, y, z) = (1, 4, 3) + t(0, 0, 1)$.

- 3) A reta r passa pelo ponto $A(4, -3, -2)$ e é paralela à reta $r_2: \begin{cases} x = 1 + 3t \\ y = 2 - 4t \\ z = 3 - t \end{cases}$. Se $P(m, n, -5) \in r$, determine m e n .
- 4) O ponto $P(m, 1, n)$ pertence à reta que passa por $A(3, -1, 4)$ e $B(4, -3, -1)$. Determine P .
- 5) Os pontos $M_1(2, -1, 3)$, $M_2(1, -3, 0)$ e $M_3(2, 1, -5)$ são pontos médios de um triângulo ABC . Obter equações paramétricas da reta que contém o lado cujo ponto médio é M_1 .
- 6) Verificar se os pontos $P_1(5, -5, 6)$ e $P_2(4, -1, 12)$ pertencem a reta $r: \frac{x-3}{-1} + \frac{y+1}{2} + \frac{z-2}{-2}$.
- 7) Obter equações reduzidas na variável x , da reta
- Que passa por $A(4, 0, -3)$ e tem direção de $\vec{v} = (2, 4, 5)$.
 - Que passa pelos pontos $A(1, -2, 3)$ e $B(3, -1, -1)$.
 - Que passa pelos pontos $A(-1, 2, 3)$ e $B(2, -1, 3)$.
- d) Dada por $\begin{cases} x = 2 - t \\ y = 3t \\ z = 4t - 5 \end{cases}$
- 8) Na reta $r_3: \begin{cases} y = 2x + 3 \\ z = x - 1 \end{cases}$, determine o ponto de
- Ordenada igual a 9;
 - Abcissa igual ao dobro da cota;
 - Ordenada igual ao triplo da cota.
- 9) Escreva as equações paramétricas da reta que passa por:
- $A(3, -2, 4)$ e é paralela ao eixo dos x ;
 - $A(2, 2, 4)$ e é perpendicular ao plano xOy .
 - $A(-2, 3, 4)$ e é ortogonal ao mesmo tempo aos eixos dos x e dos y .
 - $A(4, -1, 3)$ e tem a direção $3\vec{i} - 2\vec{j}$.
 - $A(3, -1, 3)$ e $B(3, 3, 4)$.
- 10) Determine o ângulo entre as seguintes retas
- $r_1: \begin{cases} y = -2x + 3 \\ z = x - 2 \end{cases}$ e $r_2: y = \frac{z+1}{-1}; x = 4$
 - $r_1: \frac{x-4}{2} + \frac{y}{-1} + \frac{z+1}{-2}$ e $r_2: \begin{cases} x = 1 \\ \frac{y}{4} = \frac{z-2}{3} \end{cases}$
- 11) Determinar o valor de n para que seja de 30° o ângulo entre as retas
- $r_1: \frac{x-2}{4} + \frac{y}{5} + \frac{z}{3}$ e $r_2: \begin{cases} y = nx + 5 \\ z = 2x - 2 \end{cases}$
 - $r_1: \begin{cases} y = nx - 1 \\ z = 2x \end{cases}$ e $r_2: \text{eixo } Ox$.

O PLANO

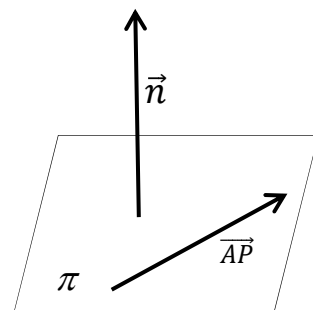
Equação geral do plano

Seja $A(x_1, y_1, z_1)$ um ponto pertencente a um plano π e $\vec{n} = (a, b, c)$, com \vec{n} , não nulo, um vetor ortogonal ao plano.

Como $\vec{n} \perp \pi$, \vec{n} é ortogonal a n todo vetor representado em π se, e somente se, o vetor \overrightarrow{AP} é ortogonal a \vec{n} , isto é. $\vec{n} \cdot (P - A) = 0$. Efetuando essa multiplicação, obtemos:
 $ax + by + cz + d = 0$.

Exemplo:

- Obter uma equação geral do plano π que passa pelo ponto $A(2, -1, 3)$ e tem $\vec{n} = (3, 2, -4)$ com um vetor ortogonal.
- Escrever uma equação geral do plano π que passa pelo ponto $A(2, 1, 3)$ e é paralelo ao plano de equação: $3x - 4y - 2z + 5 = 0$.



- 3) A reta $r: \begin{cases} x = 5 - 3t \\ y = -4 + 2t \\ z = 1 + t \end{cases}$ é ortogonal ao plano π que passa pelo ponto $A(2, 1, -2)$. Determine uma equação geral de π .

Equação vetorial e equação paramétrica do plano

Seja $A(x_0, y_0, z_0)$ um ponto pertencente a um plano π e $\vec{u} = (a_1, b_1, c_1)$ e $\vec{v} = (a_2, b_2, c_2)$ dois vetores paralelos ao plano π , porém não paralelos entre si.

Para todo ponto P do plano, os vetores \overrightarrow{AP} , \vec{u} e \vec{v} são coplanares. Um ponto $P = (x, y, z)$ pertence a π se, e somente se, existem números reais h e t tais que $P - A = h\vec{u} + t\vec{v}$ ou em coordenadas $(x, y, z) = (x_0, y_0, z_0) + h(a_1, b_1, c_1) + t(a_2, b_2, c_2)$, h e $t \in \mathbb{R}$.

Pela condição de igualdade
$$\begin{cases} x = x_0 + a_1h + a_2t \\ y = y_0 + b_1h + b_2t \\ z = z_0 + c_1h + c_2t \end{cases}$$

Exemplo:

- 1) Seja o plano π que passa pelo ponto $A = (2, 2, -1)$ e é paralelo aos vetores $\vec{u} = (2, -3, 1)$ e $\vec{v} = (-1, 5, -3)$.
Obter uma equação vetorial, um sistema de equações paramétricas e uma equação geral para o plano π .
- 2) Dado o plano π determinado pelos pontos $A(1, -1, 2)$, $B(2, 1, -3)$ e $C(-1, -2, 6)$, obter um sistema de equações paramétricas e uma equação geral de π .
- 3) Dado o plano π de equação $2x - y - z + 4 = 0$, determine um sistema de equações paramétricas de π .
- 4) Determinar uma equação geral do plano π que contenha as retas

$$r_1: \begin{cases} y = x + 1 \\ z = -3x - 2 \end{cases} \text{ e } r_2: \begin{cases} x = 2t \\ y = 2t + 3 \\ z = -6t + 1 \end{cases}$$

Equação vetorial de um paralelogramo

Dados os pontos A , B e C não alinhados, os vetores \overrightarrow{AB} e \overrightarrow{AC} determina o paralelogramo cuja equação vetorial é $P = A + h(\overrightarrow{AB}) + t(\overrightarrow{AC})$ ou $P = A + h(B - A) + t(C - A)$ onde p é um ponto qualquer deste paralelogramo.

Ângulo de dois planos

Chama-se ângulo de dois planos π_1 e π_2 o menor ângulo que um vetor ortogonal a π_1 forma com um vetor ortogonal a π_2 . Sendo θ este ângulo, tem-se $\cos\theta = \frac{|\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2|}{|\vec{n}_1| \cdot |\vec{n}_2|}$, com $0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$.

Nota: Planos perpendiculares $\pi_1 \perp \pi_2 \Leftrightarrow \vec{n}_1 \perp \vec{n}_2 \Leftrightarrow \vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2 = 0$.

Exemplo:

- 1) Determinar o ângulo entre os planos $\pi_1: 2x + y - z + 3 = 0$ e $\pi_2: x + y - 4 = 0$.
- 2) Verifique se os planos são perpendiculares:
 - a) $\pi_1: 3x + y - 4z + 2 = 0$ e $\pi_2: 2x + 6y + 3z = 0$
 - b) $\pi_1: x + y - 4 = 0$ e $\pi_2: \begin{cases} x = 2 - h + 2t \\ y = h + t \\ z = t \end{cases}$

Paralelismo e perpendicularismo entre reta e o plano.

Sejam uma reta r com a direção do vetor \vec{v} e um plano π , sendo \vec{n} um vetor normal a π .

Conclui-se que:

i) $r // \pi \Leftrightarrow \vec{v} \perp \vec{n} \Leftrightarrow \vec{v} \cdot \vec{n} = 0$

$$ii) r \perp \pi \Leftrightarrow \vec{v} // \vec{n} \Leftrightarrow \vec{v} = \alpha \cdot \vec{n}$$

Reta contida em plano

Uma reta r está contida em um plano π .

i) Dois pontos A e B de r forem também de π ou

ii) $\vec{v} \cdot \vec{n} = 0$, onde \vec{v} é um vetor diretor de r e \vec{n} um vetor normal a π e $A \in \pi$, sendo $A \in r$.

Interseção de dois planos

Sejam os planos não paralelos

$$\pi_1: 5x - y - 5 = 0 \quad \text{e} \quad \pi_2: x + y + 2z = 7$$

A interseção de dois planos não paralelos é uma reta r cujas equações se deseja determinar. Para tanto, dentre os vários procedimentos, apresentaremos dois.

i) Como r está contida nos dois planos, as coordenadas de qualquer ponto $(x, y, z) \in r$ devem satisfazer simultaneamente as equações dos dois planos. Logo, os pontos constituem a solução do sistema:

$$r: \begin{cases} 5x - y + z - 5 = 0 \\ x + y + 2z - 7 = 0 \end{cases}$$

O sistema possui infinitas soluções que, em termos de x é $r: \begin{cases} y = 3x - 1 \\ z = -2x + 4 \end{cases}$.

Intersecção de reta com plano

Sejam a reta e o plano de equações:

$$r: \begin{cases} x = -1 + 2t \\ y = 5 + 3t \\ z = 3 - t \end{cases} \quad \text{e} \quad \pi: 2x - y + 3z - 4 = 0$$

Determine o ponto de intersecção.

Como qualquer ponto de r é da forma $(x, y, z) = (-1 + 2t, 5 + 3t, 3 - t)$, basta verificar se um deles é comum a π .

$2(-1 + 2t) - (5 + 3t) + 3(3 - t) - 4 = 0$. Daí resulta $t = -1$ e substituindo encontra-se $P = (-3, 2, 4)$.

Exercícios

- Seja o plano $\pi: 3x + y - z - 4 = 0$, calcular:
 - O ponto de π que tem abscissa 1 e ordenada 3;
 - O ponto de π que tem abscissa 0 e cota 2;
 - O valor de k para que o ponto $P(k, 2, k - 1)$ pertença a π .
 - O valor de k para que o plano $\pi_1: kx - 4y + 4z - 7 = 0$ seja paralelo a π .
- Determine uma equação geral do plano que:
 - É paralelo a $\pi: 2x - 3y - z + 5 = 0$ e que contém o ponto $A(4, -2, 1)$.
 - É perpendicular à reta $r: \begin{cases} x = 2 + 2t \\ y = 1 - 3t \\ z = 4t \end{cases}$ e que contém o ponto $A(-1, 2, 3)$.
 - Passa pelo ponto médio do segmento de extremos $A(5, -1, 4)$ e $B(-1, -7, 1)$ e seja perpendicular a π .
- Dada a equação geral do plano $\pi: 3x - 2y - z - 6 = 0$, determine um sistema de equações paramétricas de π .
- Sendo $\pi: \begin{cases} x = 1 + h - 2t \\ y = 1 - t \\ z = 4 + 2h - 2t \end{cases}$ a equação paramétrica de um plano π , obter sua equação geral.
- Determine o valor de α para que os pontos $A(\alpha, 1, 9)$, $B(2, 3, 4)$, $C(-4, -1, 6)$ e $D(0, 2, 4)$ sejam coplanares.
- Determine uma equação geral do plano nos seguintes casos:
 - O plano passa por $A(2, 0, -2)$ e é paralelo aos vetores $u = i - j + k$ e $v = 2i + 3j$.
 - O plano passa pelos pontos $A(-3, 1, -2)$ e $B(-1, 2, 1)$ e é paralelo à reta $r: \frac{x}{2} = \frac{z}{-3}$ e $y = 4$.
 - O plano contém os pontos $A(2, 1, 2)$ e $B(1, -1, 4)$ e é perpendicular ao plano xOy .
 - O plano contém a reta $r: \begin{cases} x = 2 + t \\ y = 1 - t \\ z = 3 + 2t \end{cases}$ e é perpendicular ao plano $\pi: 2x + 2y - 3z = 0$.
 - O plano contém o ponto $A(4, 1, 1)$ e é perpendicular aos planos $\pi_1: 2x + y - 3z = 0$ e $\pi_2: x + y - 2z - 3 = 0$.
- Os pares de retas r_1 e r_2 são paralelas ou concorrentes? Encontre uma equação geral do plano que as contém.

$$\text{a) } r_1: \begin{cases} y = 2x - 3 \\ z = -x + 2 \end{cases} \text{ e } r_2: \begin{cases} \frac{x-1}{3} = \frac{z-1}{-1} \\ y = -1 \end{cases}$$

$$\text{b) } r_1: \begin{cases} x = 1 + 2t \\ y = -2 + 3t \\ z = 3 - t \end{cases} \text{ e } r_2: \begin{cases} x = 1 - 2t \\ y = -2 - t \\ z = 3 + 2t \end{cases}$$

$$\text{c) } r_1: \begin{cases} x = -2 + t \\ y = -t \\ z = -3 \end{cases} \text{ e } r_2: \begin{cases} y = -x - 1 \\ z = 3 \end{cases}$$

$$\text{d) } r_1: \begin{cases} x = z \\ y = -3 \end{cases} \text{ e } r_2: \begin{cases} x = -t \\ y = 1 \\ z = 2 - t \end{cases}$$

8)