Capitolo 1

Distribuzione degli stimatori

Il modello di riferimento per questo studio resta

$$\underline{z} = \Pi \underline{c} + W\beta + \underline{\epsilon}$$

con

$$\underline{\epsilon} \sim N(\underline{0}, \sigma^2 I)$$

Di conseguenza, si avrà che

$$\underline{z} \sim N(\Pi \underline{c} + W\beta, \sigma^2 I)$$

1.1 \hat{c}

Studio la distribuzione delle stime dei coefficienti dello sviluppo spazio-temporale della funzione. Si ha, dalle stime ricavate nel caso con le covariate:

$$\hat{\underline{c}} = [\Pi^T \Pi + S + \Pi^T W (W^T W)^{-1} W^T \Pi]^{-1} \Pi^T [I - W (W^T W)^{-1} W^T] \underline{z}$$

Preferisco però identificare alcune delle matrici di questo sviluppo:

$$A_{smooth} = [\Pi^{T}\Pi + S + \Pi^{T}W(W^{T}W)^{-1}W^{T}\Pi]^{-1}\Pi^{T}$$
$$Q = [I - W(W^{T}W)^{-1}W^{T}]$$

In questo modo:

$$\hat{\underline{c}} = A_{smooth}Q\underline{z}$$

In particolare la matrice Q è una matrice di proiezione. Infatti, proietta sul complemento ortogonale dello spazio generato dalle colonne di W, matrice disegno delle covariate. Ne segue quindi che:

- \bullet ogni volta in cui si avrà il prodotto QW, questo varrà la matrice nulla di opportune dimensioni
- Q è idempotente
- \bullet in questo caso Q è simmetrica

La distribuzione di \hat{c} è ovviamente multivariata, e quindi occorre ricavarne la media e la matrice di varianza-covarianza. Tuttavia, conoscendo la distribuzione di z, si avrà che

$$\mathbb{E}[\underline{\hat{c}}] = A_{smooth}Q\mathbb{E}[\underline{z}]$$

$$= A_{smooth}Q(\Pi\underline{c} + W\underline{\beta})$$

$$= A_{smooth}Q\Pi\underline{c}$$

$$Var[\hat{\underline{c}}] = A_{smooth}QVar[\underline{z}]Q^{T}A_{smooth}^{T}$$

$$= \sigma^{2}A_{smooth}QQ^{T}A_{smooth}^{T}$$

$$= \sigma^{2}A_{smooth}QQA_{smooth}^{T}$$

$$= \sigma^{2}A_{smooth}QA_{smooth}^{T}$$

1.2 $\hat{\beta}$

Molto interessante è lo studio della distribuzione di $\hat{\underline{\beta}}$, perchè sarà usato per la creazione di intervalli di confidenza con cui verificare la significatività delle covariate. Si ha

$$\frac{\hat{\beta}}{\hat{\beta}} = (W^T W)^{-1} W^T (\underline{z} - \Pi \underline{\hat{c}})
= (W^T W)^{-1} W^T (\underline{z} - \Pi A_{smooth} Q \underline{z})
= (W^T W)^{-1} W^T (I - \Pi A_{smooth} Q) \underline{z}$$

Quindi si avrà

$$\mathbb{E}[\underline{\hat{\beta}}] = (W^T W)^{-1} W^T (I - \Pi A_{smooth} Q) \mathbb{E}[\underline{z}]$$
$$= (W^T W)^{-1} W^T (I - \Pi A_{smooth} Q) (\Pi \underline{c} + W \underline{\beta})$$

Ma si ha:

$$(W^T W)^{-1} W^T (I - \Pi A_{smooth} Q) W \underline{\beta} = (W^T W)^{-1} W^T (W \underline{\beta} - \Pi A_{smooth} Q W \underline{\beta})$$
$$= (W^T W)^{-1} W^T (W \underline{\beta})$$
$$= \beta$$

Da cui:

$$\mathbb{E}[\underline{\hat{\beta}}] = \underline{\beta} + (W^T W)^{-1} W^T (I - \Pi A_{smooth} Q) \Pi \underline{c}$$

Invece, per quanto riguarda la varianza:

$$\operatorname{Var}[\underline{\hat{\beta}}] = (W^{T}W)^{-1}W^{T}(I - \Pi A_{smooth}Q)\operatorname{Var}[\underline{z}]((W^{T}W)^{-1}W^{T}(I - \Pi A_{smooth}Q))^{T}
= \sigma^{2}(W^{T}W)^{-1}W^{T}(I - \Pi A_{smooth}Q)((W^{T}W)^{-1}W^{T}(I - \Pi A_{smooth}Q))^{T}
= \sigma^{2}(W^{T}W)^{-1}W^{T}(I - \Pi A_{smooth}Q)(I - \Pi A_{smooth}Q)^{T}W(W^{T}W)^{-T}
= \sigma^{2}(W^{T}W)^{-1}W^{T}(I - \Pi A_{smooth}Q)(I - \Pi A_{smooth}Q)^{T}W(W^{T}W)^{-1}$$

Studio un termine alla volta nella moltiplicazione tra le parentesi

$$\sigma^{2}(W^{T}W)^{-1}W^{T}IIW(W^{T}W)^{-1} = \sigma^{2}(W^{T}W)^{-1}$$

$$\sigma^{2}(W^{T}W)^{-1}W^{T}\Pi A_{smooth}QIW(W^{T}W)^{-1} = \sigma^{2}(W^{T}W)^{-1}W^{T}\Pi A_{smooth}QW(W^{T}W)^{-1}$$
$$= \mathbb{O}$$

$$\begin{array}{lll} \sigma^{2}(W^{T}W)^{-1}W^{T}IQA_{smooth}^{T}\Pi^{T}W(W^{T}W)^{-1} & = & \sigma^{2}(W^{T}W)^{-1}W^{T}Q^{T}A_{smooth}^{T}\Pi^{T}W(W^{T}W)^{-1} \\ & = & \sigma^{2}(W^{T}W)^{-1}(QW)^{T}A_{smooth}^{T}\Pi^{T}W(W^{T}W)^{-1} \\ & = & \mathbb{O} \end{array}$$

$$\sigma^{2}(W^{T}W)^{-1}W^{T}\Pi A_{smooth}QQA_{smooth}^{T}\Pi^{T}W(W^{T}W)^{-1} = \sigma^{2}(W^{T}W)^{-1}W^{T}\Pi A_{smooth}QA_{smooth}^{T}\Pi^{T}W(W^{T}W)^{-1}$$

Concludendo

$$Var[\hat{\beta}] = \sigma^{2}(W^{T}W)^{-1} + \sigma^{2}(W^{T}W)^{-1}W^{T}\Pi A_{smooth}QA_{smooth}^{T}\Pi^{T}W(W^{T}W)^{-1}$$