

Rapport Projet 3A 16/10/23

LUCENAC Thomas

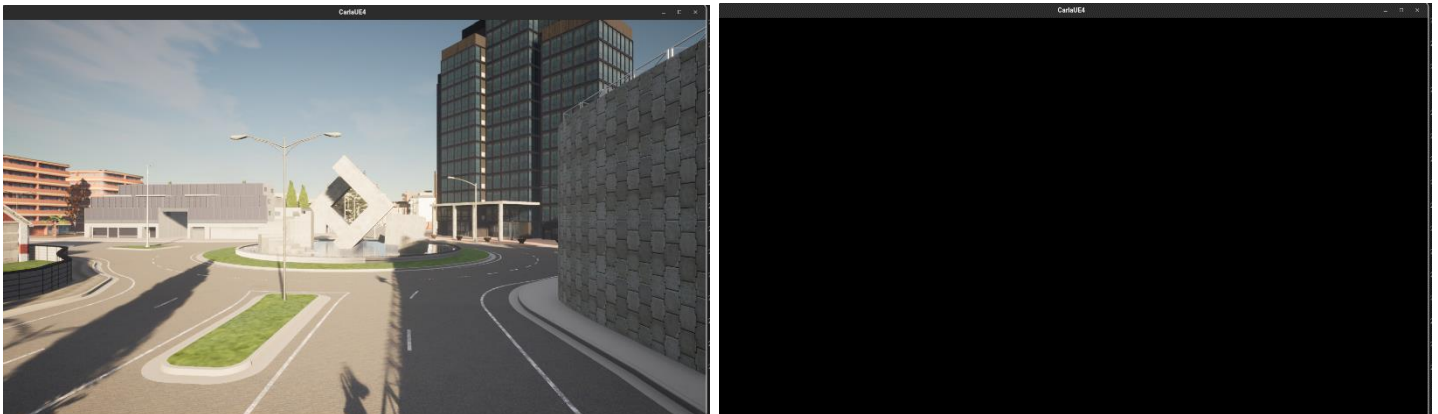
Durant cette semaine j'ai essayé de mettre en place les logiciels ROS, NS3, RTMaps et Carla.

J'ai suivi la documentation fournie appelée, « InstallationsStage » mais ai rencontré des problèmes lors de l'installation de CARLA notamment.

Pour installer CARLA j'ai du tout d'abord prendre le package se trouvant sur Github pour installer CARLA. Celui-ci a pu être extrait sans problème sous la version 0.9.11. Lors du lancement de Carla en tapant la commande `./CARLAUE4.sh` nous voyons une fenêtre se lancer mais lors du lancement de Carla nous voyons une nouvelle fenêtre apparaître mais celle-ci reste noire. Nous avons lors d'un rendez-vous avec Monsieur Ledy regardé et cela pourrait être dû à :

- Un problème lié aux drivers, auquel cas il faudrait installer un ubuntu sur la machine ou utiliser un conteneur docker, nous ne pouvons pas mettre en place de drivers sur une machine virtuelle
- Un manque de RAM, CARLA requiert de nombreuses ressources étant un logiciel assez lourd et donc il faudrait rajouter plus de RAM afin de le faire tourner sans problème.

Résultats attendus et atteint :



Lors de l'installation de CARLA il nous est aussi indiqué de télécharger et utiliser `easy_install` en installant `Python3-setuptools`, cela nous permet d'installer un package Carla permettant de gérer l'API (fichier se finissant en `.egg`). Après installation cette commande ne fonctionnait pas mais après rendez-vous avec Monsieur Ledy nous avons remarqué que sur les installations précédentes cette commande ne fonctionnait pas non plus et a été donc jugée comme obsolète.

Je n'ai rencontré aucune difficulté lors de l'installation de NS3, ce logiciel fonctionnant parfaitement après installation des différents packages indiqués dans la documentation de téléchargement.

Il me faut encore installer RTMaps et ROS en utilisant la documentation qui m'a été fournie par Monsieur LEDY.