

Urbain Gabriel

Adresse
site.web
E-mail | Téléphone

LANGUES

Français
Langue maternelle

Anglais
Compétence professionnelle.
TOEIC LR: 940/990 (2011).
TOEFL IBT: 105/120 (2014)

Néerlandais
Notions

Espagnol
Notions

COMPÉTENCES

INFORMATIQUE

Systèmes d'Exploitation
Linux • Embedded Linux •
Windows

Programmation
C • C++ • Matlab • Simulink •
Python • Java • Bash • VHDL
• OpenCV • Git • \LaTeX

Plateformes
X86 • Atmel AVR • TI OMAP3
• Arduino • BeagleBone

TECHNIQUE

Télécommunications •
Traitement d'image •
Robotique • Systèmes
Spatiaux

INTÉRÊTS

Activités étudiantes
Voile (2014) • Cubesat (2013)
• Plongée (2013-2014) •
Aviron (2013) • Gagnant d'une
bourse GDF Suez (2012) •
Borraine F.P.Ms (2009-2012) •
Bureau Etudiant Polytech
(2011-2012) • Commission
auto-évaluation (2011-2012)
• Commission Bibliothèque
(2010-2011)

Culture
Jazz Band Supaero
(2012-2014) • Cercle Culturel
(2010-2011) • Jazz Band
Baudour (2001-2011) •
Percussions • Trompette •
Piano

EXPÉRIENCE

UMONS | ASSISTANT-CHERCHEUR à L'INSTITUT NUMÉDIART

Depuis Février 2015 | Mons, Belgique

Sujet: *Elaboration d'un outil intégré de recherche par similarités sonores pour des collections massives d'un studio de bruitage*

ROBOTIQUE

2004 - 2015 | Mons, Belgique

- Administrateur de l'ASBL iRobotique (2014)
- Participation à Eurobot Junior (2005, 2006, 2008) et à Eurobot (2011, 2013)
- Prix de la créativité (2006), Champions de Belgique junior (2008), 8e place européenne junior (2008), 7e place européenne (2013)
- Cours sur la programmation d'Atmel AVR, de processeurs OMAP, de FPGA,... (2010 - 2012)

THALES ALENIA SPACE | STAGE EN RECHERCHE ET INNOVATION

Août - Septembre 2013 | Charleroi, Belgique

Sujet: *Analyse de la réalisabilité d'un système de contrôle électro-mécanique pour les EAPs d'Ariane*. Encadrant: Dr. Marc Bekemans.

UMONS | INITIATION à LA RECHERCHE

Juillet - Août 2010 et Juillet - Août 2011 | Mons, Belgique

- Sujet: *Création de composants en C/C++ pour TRNSYS 16.1 en vue de l'étude de pompes à chaleur*. Encadrant: R. Lepore. Pôle Energie (2010)
- Sujet: *Création semi-automatisée d'un modèle 3D pour la ville de Mons*. Encadrant: Pr. T. Dutoit. Pôle TI (2011)

FORMATION

MASSACHUSETTS INSTITUTE OF TECHNOLOGY

TRAVAIL DE FIN D'ÉTUDES AU SPACE SYSTEMS LAB

Juin 2014 - Novembre 2014 | Cambridge, USA

Sujet: *Calibration and Fusion of Stereoscopic and Time-of-Flight Cameras for Zero Gravity Targets Inspection*. Encadrant: Alvar Saenz-Otero. Mention: Très Bien.

ISAE | SUPAERO

MASTER EN SCIENCES DE L'INGÉNIEUR

Août 2012 - Novembre 2014 | Toulouse, France

Double-diplôme dans le cadre du réseau T.I.M.E. Option: Systèmes spatiaux - Télécommunications et Réseaux.

UMONS | FACULTÉ POLYTECHNIQUE

MASTER EN SCIENCES DE L'INGÉNIEUR

Septembre 2011 - Novembre 2014 | Mons, Belgique

Option: Électricité - Télécoms et Multimédia. Mention: Distinction

BACHELIER EN SCIENCES DE L'INGÉNIEUR

Septembre 2008 - Juin 2011 | Mons, Belgique

Mention: Distinction.

PUBLICATIONS

INSPECT Sensor Suite for On-Orbit Inspection and Characterization with Extravehicular Activity Spacecraft. A. Saenz-Otero, D. Steinberg, T. Sheerin, G. Urbain. In: *45th International Conference on Environmental Systems*. 2015 (espéré)