Entregable N°7 - Grupo 11

Checkpoint 3 – Architecture

- a. Modelos y principios de solución
- Esquema de funciones

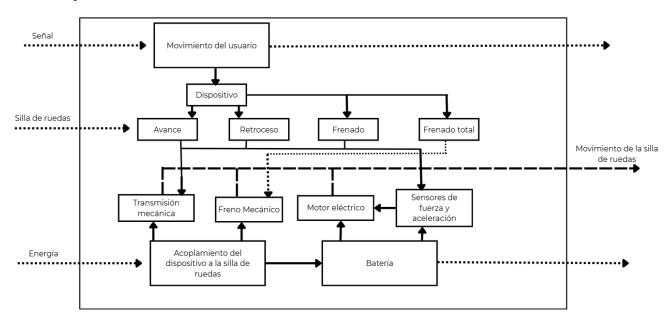


Fig. 1. Esquema de funciones

Matriz morfológica

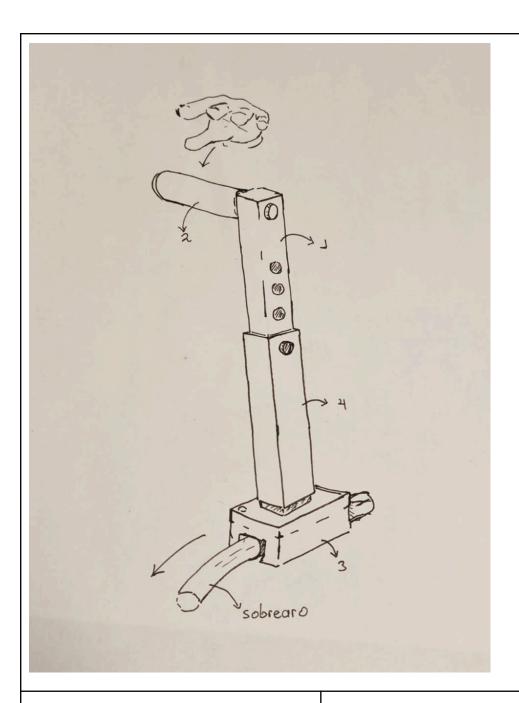
Solución Principales subfunciones	Cam reversible (palanca única, compacto)		Rodillo motorizado reversible	Asistencia por sensores + motor
Movimiento independiente en silla de ruedas	cam excéntrico cambia sentido por punto de apoyo; neutro desacopla.	para propulsión por remada; la banda de fricción transmite fuerza directamente al	usuario (total o parcial). Útil cuando el usuario tiene	detecta intento de empuje y

2		cam con movimiento del brazo ofrece multiplicación de	fricción + palanca tipo C proporciona transmisión directa y buena potenciación mecánica (relación de palanca).	potencia; si se requiere potenciar entrada humana, necesita sensores/actuad or; no es "potenciación	usuario (si diseñado así);
3	Facilidad de manejo y uso	Una palanca única es simple; aprendizaje fácil. Si existe espasticidad, la acción debe ser suave.	remada natural; selector simple para invertir sentido.	(interruptor/joysti ck) para el usuario final, pero menos terapéutico	ser fácil de usar, requiere calibración inicial
4		Retrofit sencillo en araña de eje; montaje compacto	mediante tornillería.	soporte robusto para el rodillo, espacio para el motor y batería, los cuales	motor/batería/ele ctrónica, pueden ser acoplados
5	Seguridad ante situaciones de peligro	incorporar bloqueo en neutro y tope mecánico;	diseñar con neutro + bloqueo de parking y selector con doble acción	posible (freno eléctrico, paro inmediato), pero	e; seguridad alta sin sensores

Soluciones					
N°	Criterios Técnicos y económicos	Cam reversible (palanca única, compacto)	Palanque o "C" + selector reversible (fricción)	Rodillo motorizad o reversible	Asistencia por sensores + motor
1	El dispositivo proporciona al usuario una manera fácil de desplazarse independientemente en su silla de ruedas	3	4	4	3
2	El dispositivo es de bajo costo de creación y asequible para la mayoría de posibles usuarios	3	4	2	1
3	El dispositivo cuenta con sistemas de seguridad variados para proteger al paciente	3	3	4	3
4	El dispositivo necesita de materiales y elementos fáciles de conseguir en nuestro contexto	4	4	2	2
5	El dispositivo es fácilmente acoplable y desacoplable a una silla de ruedas	3	3	2	1
	SUMA TOTAL	16	18	14	10

b. Espacio de solución

Dibujado por: Goran Acurio	
Boceto en conjunto:	



Descripción funcional:

El boceto representa toda la solución en su conjunto. Una palanca acoplada al sobrearo de la silla de ruedas con un mango para el agarre del usuario. En el sobrearo se encuentra un mecanismo de agarre con fricción para transmitir el movimiento hacia adelante y soltar al retroceder la palanca

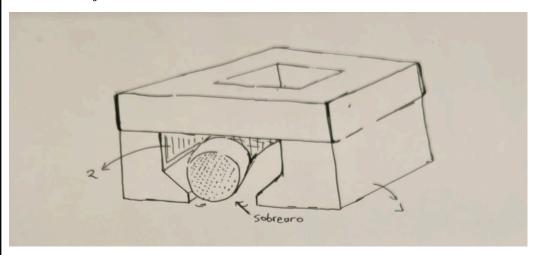
Lista de despiece:

Pieza	Nombre	Material
1	Palanca	Aluminio
2	Mango	PLA
3	Placa deslizante	Aluminio / PLA

4	Estructura canal	Aluminio

Dibujado por: Goran Acurio

Boceto en conjunto:



Descripción funcional:

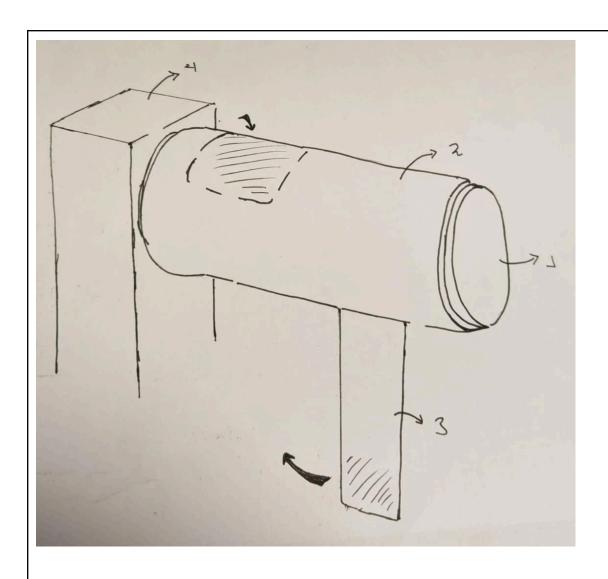
El boceto representa una vista aumentada de la placa deslizante. En esta se muestra la forma interior la cual se acopla al sobrearo y el material de fricción de recubrimiento

Lista de despiece:

Pieza	Nombre	Material
1	Placa deslizante	Aluminio /PLA
2	Material de fricción	Caucho

1	Dibuio	do nor	Goran	A ourie	_
	เวาทบบล	no nor	Croran	Acura	1

Boceto en conjunto:



Descripción funcional:

El boceto representa una vista aumentada del mango del dispositivo, el cual cuenta con un forro de material suave para el agarre del usuario y una correa elástica para asegurar el agarre.

Lista de despiece:

Pieza	Nombre	Material
1	Mango	PLA
2	Recubrimient o del mango	Goma TPR
3	Correa elastica	Velcro
4	Palanca	Aluminio

c. ¿Fabricar o adquirir?

Componentes	Función en el sistema	Fabricado / Adquirido	Método / fuente	Material / tecnología
Estructura canal en forma de C	Alojar aro de rueda y soportar mecanismo interno	Fabricado	Corte láser , soldadura, montaje.	Aluminio
Palanca telescópica (2)	Palancas ajustables que el usuario empuja	Fabricado	Corte láser, soldadura, montaje.	Aluminio
Mango ergonómico (2)	Superficie de agarre para manipular la palanca telescópica y palanca de cambio	Fabricado	Impresión 3D / Corte láser	PLA/ TPU / Aluminio tubular
Funda de mango ergonómico (2)	Funda Ergonómica para agarre cómodo de los mangos.	Adquirido	 https://w ww.vent asortope diawong .pe/prod ucto/rep uesto-ba ston-can adiense- comfort https://bi cifixperu .com/pro duct/ma ngos-erg onomico s/ 	Espuma EVAGoma TPR
Correas de agarre	Asegurar la mano del usuario para un mejor agarre	Adquirido	https://w ww.elect romania. pe/produ cto/corre a-de-vel cro-auto adhesiva -con-heb illa-20x3 00mm/	VelcroVelcroacolchado

	T	1	ı	
			 https://w ww.otto bock.co m/es-es/ product/ 29Y63-6 2447 https://la casadela buelo.pe /product o/correa- universa l-para-ut ensilios/ https://la casadela buelo.pe /product o/correa- universa l-para-ut ensilios/ 	
Láminas de material flexible (2)	Elemento de agarre que genera fricción en los aros de rueda	Adquirido	https://mringeni eriasac.com/pro ducto/caucho-ni trilo-nbr	Caucho de nitrilo NBR
Placa deslizante	Soporta / Expone láminas flexible	Fabricado	Corte láser	Aluminio
Carril de placa deslizante	Estructura que guía el movimiento lateral de la placa deslizante con incluye topes que limitan su recorrido	Fabricado	Impresión 3D / Corte láser	PLA/ TPU / Aluminio
Cable bowden	Transmisión desde palanca de cambio a placa deslizante	Adquirido	• https://m odasa.pe /cable-b owden-d e-8-linea s-r06ely	Cable acero + funda Bowden

			w0018.h tml?srslt id=Afm BOoqZT 1fsW2O bjqpig9 Ch_WAf ju2-WS5 X3am1 DgkiuV pxJ37M KrCA • https://e quiposin dustriale s.pe/sho p/6-431- 258-0-ca ble-bow den-acci onamien to-de-tra ccion-ka rcher-12 913?srslt id=Afm BOookx f67hpbD 79sgCfX BjlwKu 4hxa25	
			79sgCfX <u>BjlwKu</u>	
Palanca de cambio en mango	Usuario selecciona Avance / Neutral / Retroceso	Adquirido	https://gpc.pe/pr oducts/switch-in terruptor-palanc a-4-patas-on-off ?pr_prod_strat= e5_desc≺_rec _id=e97ead5c1 ≺_rec_pid=8 556826689705 ≺_ref_pid=85 56820496553& pr_seq=uniform	Plástico, cobre

Tornilleria	Fijación general de conjunto	Adquirido		
Cubiertas protectoras (PD y cables)	Estética, evitar enganches de ropa y proteger cable	Fabricado	Impresión 3D / Corte láser	PLA/ TPU / Aluminio tubular
Eje	Eje de pivote y unión con canal en C (mecanismo principal)	Fabricado	Corte laser , soldadura	Acero o aluminio

d. <u>Secuencia de procesos</u>

d.1. Montaje del dispositivo:

En primer lugar se debe colocar la silla en una posición estable con los frenos activados. Luego comprobar que el dispositivo se encuentre fijado a los puntos de anclaje del marco principal de la silla. Después colocar al usuario correctamente en el asiento, con una postura adecuada (espalda recta, pies apoyados y cinturón de seguridad). Por último ajustar la altura y ángulo de los mangos o palancas según las dimensiones del usuario a un rango de movimiento cómodo sin sobrecargar sus articulaciones.

d.2. Calibración del sistema:

Para la seguridad del usuario se deben verificar las siguientes partes del dispositivo:

- Mecanismo de propulsión:

Revisar la conexión del sistema de tracción formado por la cinta de fricción y su funcionamiento con el resto del mecanismo. Asegurarse que el mecanismo permita avanzar y retroceder la silla sin complicaciones.

- Ajuste de fricción mecánica:

Se debe regular manualmente la tensión en el punto de anclaje sin causar un movimiento brusco al usuario al momento de su uso.

Además se recomienda una prueba inicial para supervisar el movimiento de la silla de forma estable y segura.

d.3. Sesión de terapia:

El funcionamiento del dispositivo es sencillo, basado en un movimiento tipo "remo", similar al mecanismo de propulsión de una silla de ruedas mecánica convencional. Durante su uso, un terapeuta puede brindar asistencia y supervisión, orientando al usuario en aspectos como la postura corporal, la simetría del esfuerzo y el rango de movimiento articular, además de planificar sesiones progresivas que favorezcan la adaptación física y el fortalecimiento del paciente.

d.4. Desmontaje:

El sistema puede retirarse fácilmente mediante el desmontaje de los módulos y las palancas de propulsión. Una vez completado el proceso, los componentes deben guardarse en su estuche de almacenamiento, garantizando su protección y conservación para futuros usos.

d.5. Limpieza y mantenimiento:

Mantener el dispositivo limpio para prevenir el desgaste de sus componentes. Se recomienda secarlo completamente antes de su guardado, verificar periódicamente el sistema mecánico y lubricar los puntos de fricción. Además, dado que varias piezas están fabricadas mediante impresión 3D, estas pueden sustituirse fácilmente en caso de daño o deformación, garantizando así la continuidad del uso y la durabilidad del sistema.

-Diagrama de flujo:

Para el uso adecuado del dispositivo, el paciente debe seguir el siguiente diagrama de flujo:

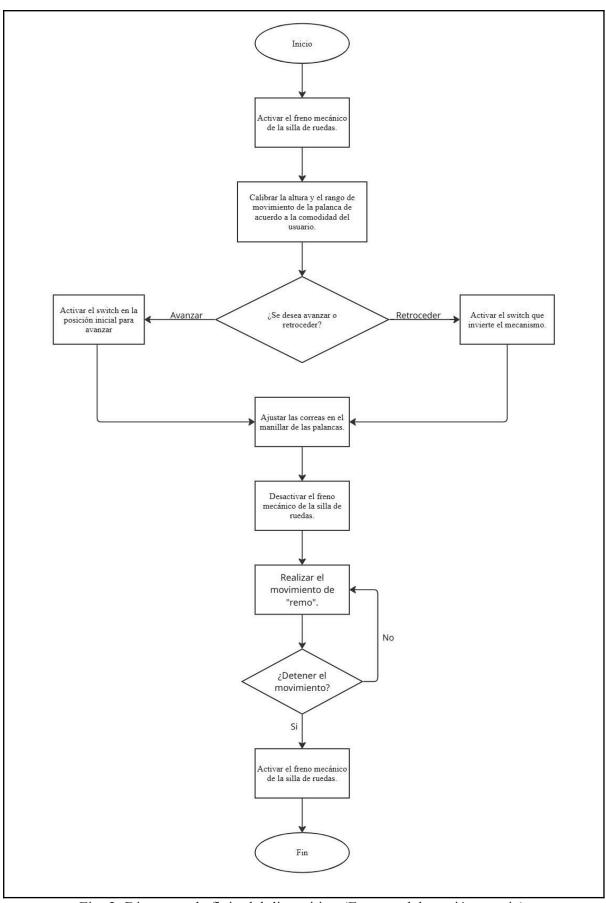


Fig. 2. Diagrama de flujo del dispositivo (Fuente: elaboración propia).

e. <u>Técnicas de producción</u>

Componente	Material	Técnica de producción	Justificación
Estructura canal en forma de C	Aluminio	Corte láser y soldadura en aluminio	El corte láser permite precisión en los detalles de la geometría del componente. La soldadura ofrece uniones fuertes y duraderas. El aluminio otorga rigidez, durabilidad y ligereza.
Palanca telescópica (2)	Aluminio	Corte láser y soldadura en aluminio	El corte láser permite precisión en los detalles de la geometría del componente. La soldadura ofrece uniones fuertes y duraderas. El aluminio otorga rigidez, durabilidad y ligereza.
Mango ergonómico (2)	PLA/ TPU / Aluminio tubular	Impresión 3D (TPU / PLA)	La impresión 3D permite manejar con mucho cuidado los detalles de diseño permitiendo personalizar la pieza según la anatomía del usuario.
Placa deslizante	Aluminio	Corte láser en aluminio	El corte láser permite precisión en los detalles de la geometría del componente. El aluminio otorga rigidez, durabilidad y ligereza
Carril de placa	PLA/ TPU /	Impresión 3D, corte	La impresión 3D

deslizante	Aluminio	laser	permite manejar con mucho cuidado los detalles de diseño en geometrías complejas y precisas. El corte láser permite precisión en los detalles de la geometría del componente. El PLA y TPU reducen el peso y los costos, mientras que el aluminio ofrece rigidez.
Cubiertas protectoras (PD y cables)	PLA/ TPU / Aluminio tubular	Impresión 3D	La impresión 3D permite fabricar cubiertas adaptadas a la forma del mecanismo, protegiendo cables y evitando enganches. El PLA ofrece un diseño personalizado del componente, el TPU ofrece flexibilidad.
Eje	Acero o aluminio	Corte láser y mecanizado	El mecanizado asegura la alineación y ajuste exacto de las partes móviles. El corte láser permite precisión en los detalles de la geometría del componente. Los materiales mecánicos proporcionan durabilidad y resistencia a la corrosión.

El dispositivo puede utilizarse en entornos cotidianos con superficies regulares, en el cual el usuario realiza sus desplazamientos habituales. También es necesario realizar pruebas de funcionalidad o sesiones de entrenamiento inicial en instituciones de terapia física con la monitorización de un especialista. Adicionalmente, previo a su uso se debe verificar el estado mecánico del sistema y realizar una limpieza básica para garantizar su funcionamiento y seguridad.

g. Automatización

Nivel de automatización: Nivel medio → semiautónomo.

El sistema de propulsión asistida es mecánico, pero su uso inicial será supervisado por un fisioterapeuta, quien evaluará la postura, el esfuerzo y el movimiento del paciente durante la terapia. Aunque el usuario controla directamente las palancas, la intervención y ajuste del terapeuta permiten adaptar el sistema a las capacidades del paciente y garantizar un uso seguro.

Justificación técnica y clínica:

El nivel medio se justifica porque, aunque el dispositivo no posee componentes electrónicos ni automatizados, su implementación requiere asistencia y supervisión profesional. Está diseñado para personas con movilidad limitada en los brazos, que no pueden girar las ruedas de manera convencional.

El sistema de palancas facilita la propulsión con menor esfuerzo, y los mecanismos de freno y retroceso ofrecen un mayor control en el desplazamiento. Clínicamente, esto favorece la rehabilitación activa y segura, al permitir que el paciente participe en el movimiento, mientras el terapeuta ajusta la intensidad o técnica según el progreso.

Escenarios de seguridad:

- Si el paciente se desmaya o pierde el control: el terapeuta puede intervenir rápidamente y accionar el freno mecánico para detener la silla.
- Si ocurre un fallo mecánico: el dispositivo puede desacoplar fácilmente de la rueda, permitiendo que la silla funcione de forma convencional.
- Protocolo de emergencia: el freno manual cumple la función de parada inmediata. Se ubicará en una zona accesible para el usuario o el terapeuta, garantizando una respuesta rápida ante cualquier situación.

h. <u>Interfaz de red global</u>

El sistema no incorpora electrónica ni conectividad, siendo un dispositivo completamente mecánico. No utiliza sensores, controladores ni transmisión de datos.

Por tanto:

- No se recolectan datos fisiológicos ni de desempeño.
- No se requiere conexión a red ni software.
- No se almacenan datos personales ni clínicos.

El enfoque se centra en la interacción física entre el usuario, el dispositivo y el terapeuta, priorizando la ergonomía, seguridad y accesibilidad. Su diseño mecánico

permite una implementación práctica en entornos con recursos limitados, manteniendo una función semi autónoma bajo supervisión profesional.