

# TIPE: Modélisation des feux de forêts

Gaël KANDEL - 16269

Épreuve de TIPE

Session 2023

# Plan de l'exposé

- 1 Introduction
- 2 Le modèle
- 3 Résultats
- 4 Conclusion
- 5 Annexe

# Introduction

## Les feux de forêt : un danger pour les villes

- Évacuation des habitants

# Introduction

## Les feux de forêt : un danger pour les villes

- Évacuation des habitants
- Dégâts matériels

# Introduction

## Les feux de forêt : un danger pour les villes

- Évacuation des habitants
- Dégâts matériels
- Pollution de l'air

# Introduction

## Les feux de forêt : un danger pour les villes

- Évacuation des habitants
- Dégâts matériels
- Pollution de l'air
- Risque accru par le changement climatique

# Introduction

## Les feux de forêt : un danger pour les villes

- Évacuation des habitants
- Dégâts matériels
- Pollution de l'air
- Risque accru par le changement climatique

-> Simuler le phénomène pour mieux le comprendre :  
cas du feu de La Teste-De-Buche

# Introduction

## Modélisation par automate cellulaire

### Définition

Un automate cellulaire consiste en un réseau de cellules contenant chacune un état qui peut évoluer au cours du temps. L'état d'une cellule au temps  $t+1$  est fonction de l'état au temps  $t$  d'un nombre fini de cellules appelé son « voisinage ».

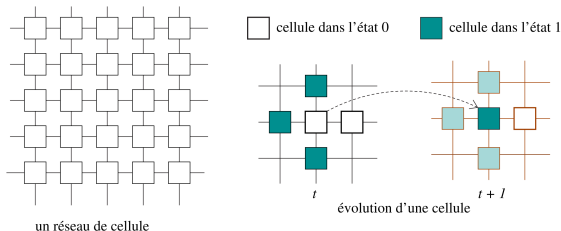


# Introduction

## Modélisation par automate cellulaire

### Définition

Un automate cellulaire consiste en un réseau de cellules contenant chacune un état qui peut évoluer au cours du temps. L'état d'une cellule au temps  $t+1$  est fonction de l'état au temps  $t$  d'un nombre fini de cellules appelé son « voisinage ».



# Présentation du modèle

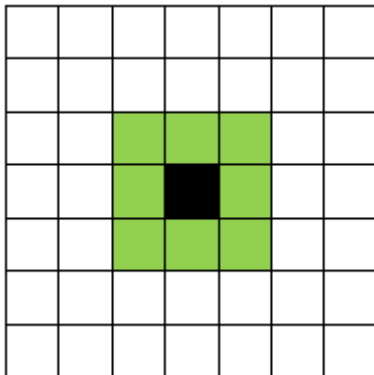
## Règle de propagation

Toute case en feu peu ignifier une case voisine

# Présentation du modèle

## Règle de propagation

Toute case en feu peu ignifier une case voisine



Voisinage de Moore d'ordre 1

# Les paramètres ...

## des cellules

- Occupation du sol : Vide, cultivé, forêt, prairie

# Les paramètres ...

## des cellules

- Occupation du sol : Vide, cultivé, forêt, prairie
- Densité de végétation : Aucune, éparses, dense, très dense
- État : Ne brûle pas, brûle

# Les paramètres ...

## des cellules

- Occupation du sol : Vide, cultivé, forêt, prairie
- Densité de végétation : Aucune, éparses, dense, très dense
- État : Ne brûle pas, brûle

Implémentation: matrice d'entiers codés sur 8 bits

# Les paramètres ...

## des cellules

- Occupation du sol : Vide, cultivé, forêt, prairie
- Densité de végétation : Aucune, éparses, dense, très dense
- État : Ne brûle pas, brûle

Implémentation: matrice d'entiers codés sur 8 bits

Valeur = Occupation du sol + 4\* Densité + 16 \* État

# Les paramètres ...

## des cellules

- Occupation du sol : Vide, cultivé, forêt, prairie
- Densité de végétation : Aucune, éparses, dense, très dense
- État : Ne brûle pas, brûle

Implémentation: matrice d'entiers codés sur 8 bits

Valeur = Occupation du sol + 4\* Densité + 16 \* État

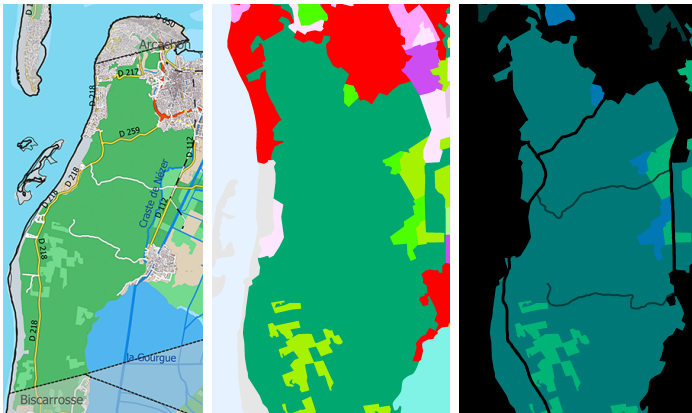
```
[[ 9. 29.  6.  7.]  
 [26.  5.  8. 13.]  
 [15. 13. 30. 14.]  
 [24.  9.  5. 10.]]
```

Exemple de matrice



# Les paramètres

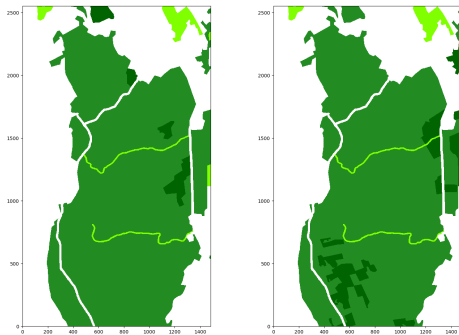
## Récupération des données



De gauche à droite : OpenStreetMap, Corrine Land Cover,  
Carte modifiée

# Les paramètres

Carte obtenue



Occupation des sols (à gauche), densité (à droite)

# Les paramètres de propagation

- Constante de probabilité  $p_h$
- Coefficients liés aux type de cellule  $p_{veg}$  et  $p_{den}$

# Les paramètres de propagation

- Constante de probabilité  $p_h$
- Coefficients liés aux type de cellule  $p_{veg}$  et  $p_{den}$

<i>Vide</i>	-1	<i>Aucune</i>	-1
<i>Cultivé</i>	-0.3	<i>Eparse</i>	-0.4
<i>Forêt</i>	0	<i>Dense</i>	0
<i>Prairie</i>	0.4	<i>Très dense</i>	0.3

Coefficients associés ( $p_{veg}$  et  $p_{den}$ )

# Les paramètres de propagation

- Constante de probabilité  $p_h$
- Coefficients liés aux type de cellule  $p_{veg}$  et  $p_{den}$

<i>Vide</i>	-1	<i>Aucune</i>	-1
<i>Cultivé</i>	-0.3	<i>Eparses</i>	-0.4
<i>Forêt</i>	0	<i>Dense</i>	0
<i>Prairie</i>	0.4	<i>Très dense</i>	0.3

Coefficients associés ( $p_{veg}$  et  $p_{den}$ )

- Impact du vent sur la propagation :  $p_w$
- $p_{burn} = p_h p_w (1 + p_{veg})(1 + p_{den})$   
 Probabilité pour une case en feu d'ignifier un voisin :  

$$\min(1, p_{burn})$$

# Les paramètres

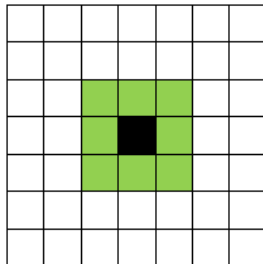
## Le vent

- Trouver l'angle  $\theta$  entre la direction du vent et celle du feu

# Les paramètres

## Le vent

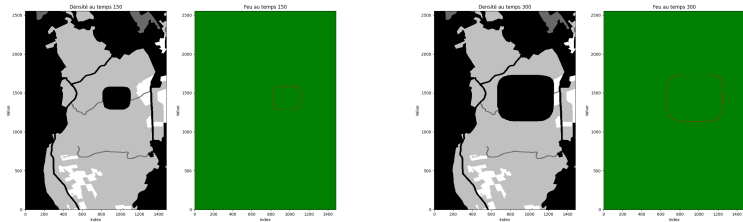
- Trouver l'angle  $\theta$  entre la direction du vent et celle du feu
- Calculer  $p_w = e^{V*(c1+c2(\cos\theta - 1))}$



Voisinage de Moore d'ordre 1

# Simulation

## Sans vent

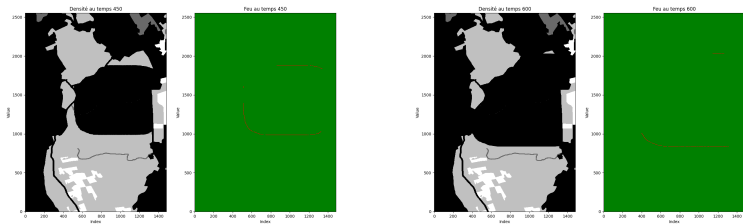


Feu du 13 au 14 juillet



# Simulation

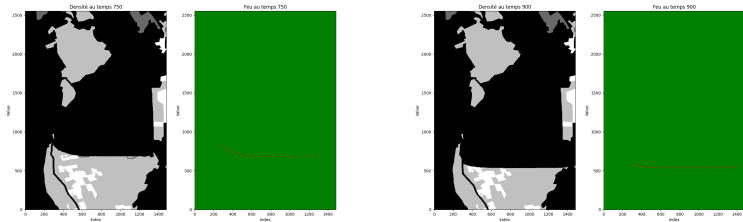
## Sans vent



Feu du 15 au 16 juillet

# Simulation

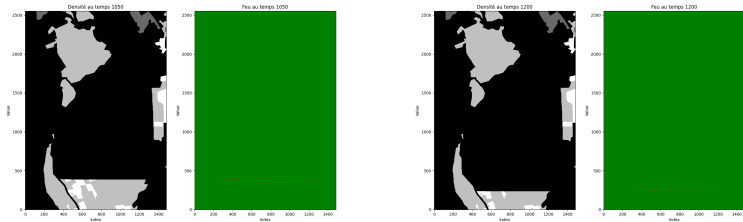
## Sans vent



Feu du 17 au 18 juillet

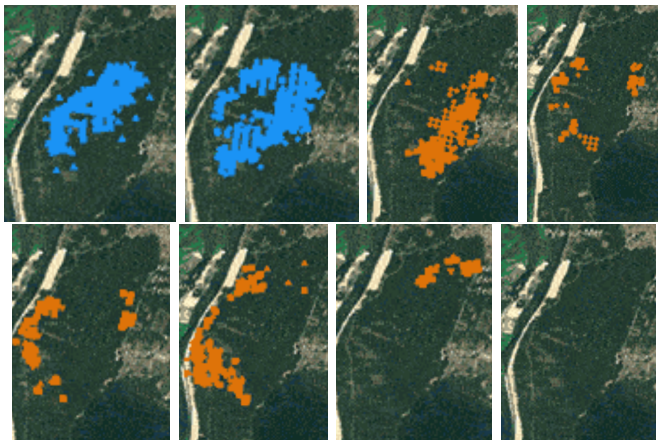
# Simulation

## Sans vent



Feu du 19 au 20 juillet

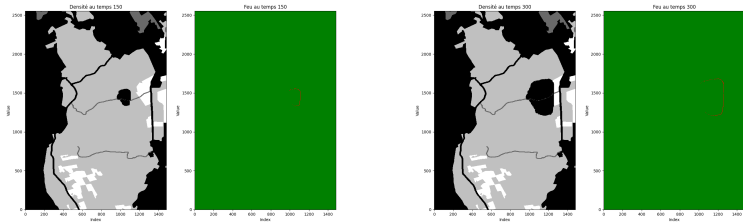
## Comparaison avec le feu réel



Feu du 13 au 20 juillet (Images Forestopic)

# Simulation

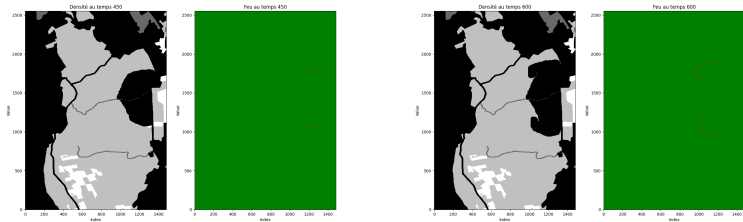
## Avec vent



Feu du 13 au 14 juillet

# Simulation

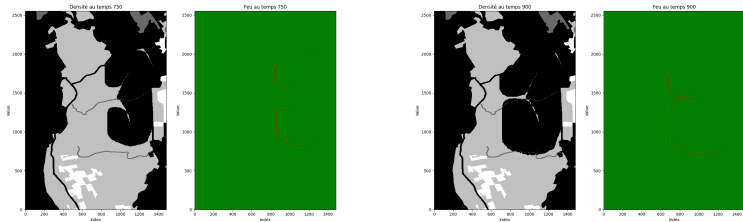
## Avec vent



Feu du 15 au 16 juillet

# Simulation

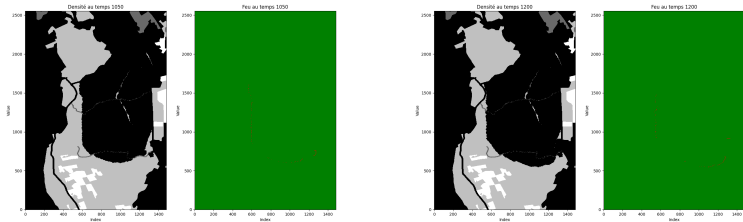
## Avec vent



Feu du 17 au 18 juillet

# Simulation

## Avec vent



Feu du 19 au 20 juillet



# Conclusion

## Pistes d'amélioration

- Prise en compte du relief du terrain

# Conclusion

## Pistes d'amélioration

- Prise en compte du relief du terrain
- Prise en compte des efforts des soldats du feu

# Conclusion

## Pistes d'amélioration

- Prise en compte du relief du terrain
- Prise en compte des efforts des soldats du feu
- Prise en compte du phénomène de projection

# Conclusion

## Pistes d'amélioration

- Prise en compte du relief du terrain
- Prise en compte des efforts des soldats du feu
- Prise en compte du phénomène de projection
- Prise en compte de l'humidité

# Conclusion

## Pistes d'amélioration

- Prise en compte du relief du terrain
- Prise en compte des efforts des soldats du feu
- Prise en compte du phénomène de projection
- Prise en compte de l'humidité
- Préciser les paramètres

# Conclusion

## Pistes d'amélioration

- Prise en compte du relief du terrain
- Prise en compte des efforts des soldats du feu
- Prise en compte du phénomène de projection
- Prise en compte de l'humidité
- Préciser les paramètres
- Ajouter un paramètre qui décrit combien de temps brûle une case

# Transformer une image en matrice

## Python (Notebook)

```
import numpy as np
from PIL import Image as PIL_Image

# choisir un fichier image
fichierImage = "Carte_coloriee_r.png"
# ouverture dans PIL
img = PIL_Image.open(fichierImage)
# Recuperation de la x_taille et y_taille de l'image
x_taille, y_taille = img.size
print(x_taille, y_taille)

def pixel2couleur(x, y) : #regarde la couleur du pixel
    couleur = img.getpixel((x, y))
    return couleur

def couleur2int8(a): #renvoie l'entier correspondant
    r,g,b = a
    return g/60 + 4*b/60

#creation de la carte
matrice = np.zeros((x_taille, y_taille), dtype=np.uint8)
for x in range(x_taille):
    for y in range(y_taille):
        matrice[x][y_taille-y-1] = couleur2int8(pixel2couleur(x, y))

#sauvegarde dans un fichier txt
out = open("out.txt", "w")
for x in range(x_taille):
    for y in range(y_taille):
        out.write(chr(matrice[x][y]+97))
out.close()
```

# Propagation du feu I

## Code C

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdint.h>
#include <stdbool.h>
#include <string.h>
#include <math.h>

int x_taille = 1483; int y_taille = 2553; //taille de la carte
uint8_t rand_num; float rand_float; //variables pour les fonctions random
#define PI 3.14159
int v = 10; float c1 = 0.045; float c2 = 0.191; float theta = -PI/2;
// vitesse du vent ; parametres de vent 1 et 2 ; direction du vent (rad)
int indice(int x,int y){return x*y_taille+y;}
//fonction qui renvoie l'indice d'une case de coordonnees (x,y) dans le tableau

float compute_veg(int val){
    int veg_type = (val >> 2) & 3; float p_veg;
    if (veg_type == 0) {p_veg = -1.;}
    if (veg_type == 1) {p_veg = -0.3;}
    if (veg_type == 2) {p_veg = .0;}
    if (veg_type == 3) {p_veg = 0.4;}
    return p_veg;}
// fonction qui renvoie la probabilite de bruler a cause de la vegetation
float compute_den(int val){
    int den_type = val & 3; float p_den;
    if (den_type == 0) {p_den = -1.;}
    if (den_type == 1) {p_den = -0.4;}
    if (den_type == 2) {p_den = .0;}
    if (den_type == 3) {p_den = 0.3;}
    return p_den;}
// fonction qui renvoie la probabilite de bruler a cause de la densite
float fire_angle(int x, int y){
    if (x==0 && y==1) {return fmod(theta, 2 * PI);}
```



# Propagation du feu II

## Code C

```
if (x== -1 && y==1) {return fmod(theta - PI/4, 2 * PI);}
if (x== -1 && y==0) {return fmod(theta - PI/2, 2 * PI);}
if (x== -1 && y== -1){return fmod(theta - 3*PI/4, 2 * PI);}
if (x==0 && y== -1) {return fmod(theta - PI, 2 * PI);}
if (x==1 && y== -1) {return fmod(theta - 5*PI/4, 2 * PI);}
if (x==1 && y==0) {return fmod(theta - 3*PI/2, 2 * PI);}
if (x==1 && y==1) {return fmod(theta - 7*PI/4, 2 * PI);}
} // fonction qui renvoie l'angle du feu par rapport au vent

bool catch_fire(int val, float angle) {
    float ph = .58; // parametre
    float p_veg = compute_veg(val); // probabilite de bruler a cause de la vegetation
    float p_den = compute_den(val); // ou de la densite
    float p_vent = exp(v*(c1+c2*(cos(angle)-1))); // probabilite de bruler a cause du vent
    float p_burn = ph*p_vent*(1+p_veg)*(1+p_den); // probabilite de bruler
    rand_float = (float) rand() / RAND_MAX; // random float entre 0 et 1
    return rand_float < p_burn; // renvoie true si le feu prend

// Operateurs bit a bit : << n : decalage a gauche de n bits; & : et
void prop(uint8_t carte[]){
    bool *li = malloc(x_taille*y_taille*sizeof(bool));
    for (int i =0; i<x_taille; i++){
        for (int j=0; j<y_taille; j++){li[indice(i, j)] = 0;}
    } // tableau indiquant les cases qui vont bruler

for (int x =1; x<x_taille-1; x++){
    for (int y=1; y<y_taille-1; y++){
        if (((carte[indice(x, y)] >> 4) & 1 )==1){
            int val1 = carte[indice(x-1, y)]; int val2 = carte[indice(x, y-1)];
            int val3 = carte[indice(x+1, y)]; int val4 = carte[indice(x, y+1)];
            int val5 = carte[indice(x-1, y-1)]; int val6 = carte[indice(x+1, y-1)];
            int val7 = carte[indice(x+1, y+1)]; int val8 = carte[indice(x-1, y+1)];
```

# Propagation du feu III

## Code C

```
if (!((val1 >> 4) & 1)){if (catch_fire(val1, fire_angle(-1, 0))) {li[indice(x-1, y)]=1;}}
if (!((val2 >> 4) & 1)){if (catch_fire(val2, fire_angle(0, -1))) {li[indice(x, y-1)]=1;}}
if (!((val3 >> 4) & 1)){if (catch_fire(val3, fire_angle(1, 0))) {li[indice(x+1, y)]=1;}}
if (!((val4 >> 4) & 1)){if (catch_fire(val4, fire_angle(0, 1))) {li[indice(x, y+1)]=1;}}
if (!((val5 >> 4) & 1)){if (catch_fire(val5, fire_angle(-1, -1))) {li[indice(x-1, y-1)]=1;}}
if (!((val6 >> 4) & 1)){if (catch_fire(val6, fire_angle(+1, -1))) {li[indice(x+1, y-1)]=1;}}
if (!((val7 >> 4) & 1)){if (catch_fire(val7, fire_angle(+1, +1))) {li[indice(x+1, y+1)]=1;}}
if (!((val8 >> 4) & 1)){if (catch_fire(val8, fire_angle(-1, +1))) {li[indice(x-1, y+1)]=1;}}
}}} // on parcourt les cases en feu et on regarde si les cases voisines vont bruler
for (int x =0; x<x_taille; x++){
    for (int y=0; y<y_taille; y++){
        int val = carte[indice(x, y)];
        if (((val >> 4) & 1) ==1){
            if ((val & 3) >0){carte[indice(x, y)] -= 1;}
            else {carte[indice(x, y)] -= 16 ;}
        }
        if (li[indice(x, y)]) {carte[indice(x, y)] += 16;
        }}} // on met a jour la carte
    free(li); // on libere la memoire
}

void to_fichier(uint8_t (*liste)[x_taille][y_taille],int longueur ){
    FILE* fic = fopen("c_array.txt","w");
    for (int l = 0; l<longueur; l++){
        for (int i =0; i<x_taille; i++){
            for (int j = 0; j<y_taille; j++){
                fprintf(fic, "%c", liste[l][i][j]);
            }
        }
        fclose(fic);
    } // on ecrit la liste dans un fichier

void tabcpy(uint8_t carte[], uint8_t (*liste)[x_taille][y_taille], int where){
```

# Propagation du feu IV

## Code C

```
for (int i = 0; i < x_taille; i++){
    for (int j = 0; j < y_taille; j++){
        liste[where][i][j] = carte[indice(i, j)];
    }
} // on copie la carte dans la liste

int main()
{
    uint8_t *c = malloc(x_taille*y_taille*sizeof(uint8_t));
    FILE *file = fopen("out.txt", "r");
    uint8_t matrix[x_taille][y_taille];
    for (int x = 0; x < x_taille; x++) {
        for (int y = 0; y < y_taille; y++) {
            matrix[x][y] = (int) fgetc(file);
            matrix[x][y] -= 97;
            c[indice(x, y)] = matrix[x][y];
        }
    }
    fclose(file);
    // on lit la carte obtenue par python et on la met dans un tableau
    c[indice(960, 1433)] += 16; // position estimée du depart de feu

    uint8_t (*liste)[x_taille][y_taille] = malloc(2000 * sizeof(*liste));
    for (int i = 0; i < 10; i++) {
        for (int j = 0; j < x_taille; j++) {
            for (int k = 0; k < y_taille; k++) {
                liste[i][j][k] = 0;
            }
        } // initialisation de la liste de sauvegarde des cartes
    }
    tabcpy(c, liste, 0);
    for (int i = 1; i < 2000; i++) {
        prop(c); tabcpy(c, liste, i);
        if (i == 500){theta = +PI/2;}
    }
```

# Propagation du feu V

## Code C

```
    if (i == 1000){theta = -PI/4;}  
}  
to_fichier(liste, 2000); // sauvegarde de la liste dans un fichier  
free(liste);  
free(c); // liberation de la memoire allouee  
return 0;  
}
```

# Affichage de l'automate cellulaire I

## Python (Notebook)

```
import numpy as np
import random as rd
import matplotlib.pyplot as plt
from matplotlib.colors import ListedColormap

#Initialisation des couleurs de carte
cmap_veg = ListedColormap([ "white", "chartreuse", "forestgreen", "darkgreen"])
cmap_den = ListedColormap(["black", "dimgrey", "silver", "white"])
cmap_feu = ListedColormap(["green", "red"])

#ouverture du fichier txt (un peu long)
matrice = np.zeros((2000, 1483, 2553), dtype = np.uint8)
f = open("c_array.txt", "r")
for i in range(2000):
    for j in range(1483):
        for k in range(2553):
            matrice[i][j][k] = np.uint8(ord(f.read(1)))
f.close()

# Plot du type de vegetation (constant)
fig = plt.plot(squeeze = False, figsize = (7, 9))
plt.pcolormesh(matrice[0].T >> 2 & 3, cmap = cmap_veg)
plt.show()

# Plot en fonction du temps (densite et feu)
def plot(time_step):
    fig, ax = plt.subplots(1, 2, squeeze=False, figsize=(14, 9))
    ax[0][0].pcolormesh(matrice[time_step].T & 3, cmap = cmap_den)
    ax[0][0].set_xlabel('Index')
    ax[0][0].set_ylabel('Value')
    ax[0][0].set_title('Densitee_au_temps{}'.format(time_step))
    ax[0][1].pcolormesh(matrice[time_step].T >> 4 & 1, cmap = cmap_feu)
    ax[0][1].set_xlabel('Index')
```

# Affichage de l'automate cellulaire II

## Python (Notebook)

```
ax[0][1].set_ylabel('Value')
ax[0][1].set_title('Feu au temps {}'.format(time_step))
plt.show()

# Slider pour la selection du temps
from ipywidgets import interact, IntSlider
interact(plot, time_step=IntSlider(min=0, max=len(matrice), step=1, value=0))
```