Übung zum C/C++-Praktikum Fachgebiet Echtzeitsysteme



Zusatzaufgaben

Aufgabe 31 [Z] Eigene Arrays (optional)

Die Klausur kann ohne diese Aufgabe bestanden werden. Wir empfehlen aber trotzdem sie zu bearbeiten.

Ein Lösungsvorschlag für diese Aufgabe liegt im Ordner ./exercises/solutions/custom_ arrays.

Nachdem du bei unseren Übungen zu Arrays gesehen hast, dass es störend ist, wenn man die Größe eines Arrays immer getrennt zu den gespeicherten Daten verwalten muss, ist ein sinnvoller Schritt, eine eigene Array-Klasse zu implementieren, die Daten und Größe des Arrays zusammen speichert.

Eine möglicher Anwendungsfall sieht so aus:

```
#include "Array.h"
#include <iostream>
#include <string>

template<typename T>
void printFirst(const Array<T> &array) {
    std::cout << array[0] << std::endl;
}

int main() {
    Array<std::string> stringArray(10);
    stringArray[0] = "Hello World";
    printFirst(stringArray);
}
```

Hinweise

- Überlege dir, welche Operatoren/Methoden das obige Code-Beispiel von Array verlangt. Unter anderem musst du jeweils einen const und einen nicht-const operator[] implementieren.
- Du kannst auch Exceptions (z.B. std::out_of_range aus <stdexcept>) verwenden, um falsche Indices korrekt abzufangen.
- Eine fortgeschrittene Übung ist es, Iteratoren für Array bereitzustellen, sodass du z.B. die Funktion std::copy aus der Standardbibliothek verwenden kannst, um ein Array zu kopieren:

```
#include <algorithm> // std::copy
#include <iterator> // std::back_inserter
#include <vector>
// ...
Array<int> array(10);
std::vector<int> vector;
std::copy(array.begin(), array.end() - 1, std::back_inserter(vector));
```

Da std::copy als ersten und zweiten Parameter einen Typ erwartet, der das Interface eines InputIterator s erfüllt, ist es sinnvoll, dass du eine zusätzliche Iterator-Klasse implementierst. Dazu kannst du dich an http://en.cppreference.com/w/cpp/concept/InputIterator orientieren, um die nötigen Operatoren zu überladen. Falls deine Array-Klasse auch durch einen std::copy-Aufruf gefüllt werden können soll, benötigst du außerdem alle Operatoren des OutputIterator-Interfaces: http://en.cppreference.com/w/cpp/concept/OutputIterator. Ist es auch sinnvoll, die Klasse Array kompatibel mit std::back_insert_iterator zu machen?

- Denke daran, für Indizes den Typ size_t zu verwenden.
- Diese Idee ist natürlich nicht neu. Seit C++11 gibt es eine Array-Implementation in der C++-Standardbibliothek (std::array¹). Du findest die gleiche Klasse auch als boost::array in Boost.

 $^{^{1}}$ http://www.boost.org/doc/libs/1_55_0/doc/html/array.html

Aufgabe 32 [Z] Callbacks (Funktionszeiger, Funktoren) (optional)

Die Klausur kann ohne diese Aufgabe bestanden werden. Wir empfehlen aber trotzdem sie zu bearbeiten.

Motivation für Callbacks

In dieser Aufgabe werden mehrere Methoden zur Realisierung von Callbacks in C++ vorgestellt und implementiert. Callbacks können als Alternative zum Observer Pattern² eingesetzt werden. Beispielsweise kann man einem GUI-Button eine Callback-Funktion übergeben, die aufgerufen werden soll, sobald der Button gedrückt wird. Wir werden Callbacks dazu verwenden, um den Benutzer bei jedem Schritt eines laufenden Algorithmus über den aktuellen Fortschritt zu informieren.

Aufgabe 32.1 Basisalgorithmus

Ein Lösungsvorschlag für diese Aufgabe liegt im Ordner ./exercises/solutions/callbacks_ p01. Implementiere folgenden Algorithmus, der das Problem der Türme von Hanoi löst.³

```
funktion hanoi (Number i, Pile a, Pile b, Pile c)
```

```
if i > 0 then
```

```
hanoi(i-1, a, c, b); // Move i-1 slices from pile "a" to "b"
Move slice from "a" to "c";
hanoi(i-1, b, a, c); // Move i-1 slices from pile "b" to "c"
end
```

Du brauchst keine Türme zu modellieren und zu verschieben. Es reicht, lediglich die Schritte auf der Konsole auszugeben. Bei einem Aufruf von hanoi(3, 1, 2, 3) soll folgende Ausgabe erfolgen:

```
1 -> 3
1 -> 2
3 -> 2
1 -> 3
2 -> 1
2 -> 3
1 -> 3
```

Aufgabe 32.2 Callbacks mit Funktionszeigern

Ein Lösungsvorschlag für diese Aufgabe liegt im Ordner ./exercises/solutions/callbacks_ p02. Nun wollen wir die fest einprogrammierte Ausgabe durch ein Callback ersetzen. Dadurch wird es möglich, die Funktion auszutauschen und z.B. eine graphische Ausgabe zu implementieren, ohne jedoch den Algorithmus selbst zu ändern.

Eine simple Art des Callbacks, die auch in C verfügbar ist, ist die Übergabe eines Funktionszeigers, der die Adresse der aufzurufenden Funktion beinhaltet. Ändere deine Implementation entsprechend um:

```
void hanoi(int i, int a, int b, int c, void(*callback)(int from, int to)) {
    ...
    callback(a, c);
    ...
}
```

Nun können wir eine Funktion mit zwei Parametern an hanoi () übergeben.

http://de.wikipedia.org/wiki/Observer_Pattern
http://de.wikipedia.org/wiki/Turm_von_Hanoi

```
void print(int from, int to) {
   cout << from << " -> " << to << endl;
}
...
hanoi(3, 1, 2, 3, print);</pre>
```

Aufgabe 32.3 Callbacks mit Funktoren

Ein Lösungsvorschlag für diese Aufgabe liegt im Ordner ./exercises/solutions/callbacks_ p03. Ein Nachteil der vorherigen Implementation ist, dass nur reine Funktionen als Callback übergeben werden können. Eine Möglichkeit dies zu umgehen ist die Verwendung von Templates. Der Callback-Typ wird dabei durch einen Template-Parameter spezifiziert:

```
template<typename T>
void hanoi(int i, int a, int b, int c, T callback) {...}
```

Dadurch kann an hanoi () fast alles übergeben werden, was sich syntaktisch mittels

```
callback(a, c);
```

aufrufen lässt, also auch Objekte, bei denen der ()-Operator überladen ist (sog. *Funktoren*⁴). Dabei müssen nicht einmal die Parametertypen (int) exakt übereinstimmen, solange eine implizite Umwandlung durch den Compiler möglich ist.

Teste deine Implementation mit einem Funktor. Schreibe dafür eine einfache Klasse und überlade deren operator ():

```
void operator()(int from, int to);
```

Aufgabe 32.4 Callbacks mit Callback-Klasse

Ein Lösungsvorschlag für diese Aufgabe liegt im Ordner ./exercises/solutions/callbacks_ p04.

Probleme der bisherigen Implementation

Die Verwendung von Templates hat uns zwar eine sehr flexible und syntaktisch ansprechende Möglichkeit für Callbacks geliefert, beherbergt jedoch mehrere, teils gravierende, Schattenseiten.

Zum einen ist es dadurch immer noch nicht möglich, beliebige Methoden einer Klasse als Callback zu übergeben. Durch Methodencallbacks könnten Klassen mehrere unabhängige Callback-Methoden besitzen. Zum anderen ist hanoi nun an den Callback-Typ gekoppelt. Wenn wir also hanoi selbst an eine Funktion/Methode übergeben wollen, muss der Callback-Typ bei der Übergabe mit angegeben werden und zerstört somit die Unabhängigkeit der Funktion von ihrem Callback. Dies kann sich insbesondere bei komplexeren Anwendungen von Callbacks sehr negativ widerspiegeln. Stell dir vor, du hättest ein GUI-Framework mit verschiedenen Elementen, die Callbacks nutzen, z.B. Buttons. Dann wäre die Button-Klasse ebenfalls an den Callback-Typ gekoppelt. Immer wenn ein Button als Parameter an eine Funktion übergeben wird, müsste diese Funktion den Callbacktyp ebenfalls als Template-Parameter entgegennehmen:

```
template<typename T>
void doSomethingWithButton(Button<T> &btn);
```

Dieser Stil würde sich durch das gesamte Framework ziehen, und sowohl den Entwicklungsaufwand als auch die Verständlichkeit beeinträchtigen. Ein weiterer Nachteil wäre, dass der Callback-Typ bereits zur Kompilierzeit festgelegt werden müsste und es unmöglich wäre, diesen während der Laufzeit zu ändern.

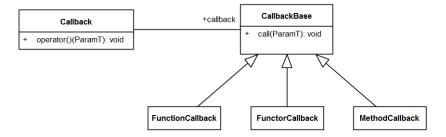
⁴ https://de.wikipedia.org/wiki/Funktionsobjekt

Lösung mittels Callback-Klasse

Deshalb werden wir eine Klasse schreiben, die beliebige Callbacks kapseln kann (Callback), und nach außen hin allein von den Übergabeparametern des Callbacks abhängig ist. Ziel ist es, folgendes zu ermöglichen:

```
void hanoi(..., Callback callback) {
    ...
    callback(a, c);
    ...
}
...
hanoi(..., Callback(print)); // function callback
hanoi(..., Callback(c)); // functor callback
hanoi(..., Callback(&C::print, &c)); // method callback
```

Die Idee dahinter ist Folgende: Wir definieren eine abstrakte Klasse CallbackBase, die eine abstrakte Methode void call() = 0 enthält. Für jeden Callback-Typ (Funktionszeiger, Funktor und Methodenzeiger) wird eine Unterklasse erstellt, die call() entsprechend reimplementiert.



CallbackBase

Fange mit der Klasse CallbackBase an. Damit man beim Aufrufen des Callbacks einen Parameter übergeben kann, füge call () einen Parameter vom Typ ParamT hinzu, wobei ParamT ein Template-Parameter von CallbackBase sein soll. Der Klassenrumpf lautet also

```
template<typename ParamT>
class CallbackBase {
public:
    ...
    virtual void call(ParamT t) = 0;
};
```

Falls ein Callback eigentlich mehrere Parameter erfordert, müssen diese entsprechend in ein Containerobjekt gepackt werden. Generische Callback-Wrapper mit variabler Parameteranzahl sind zwar möglich, würden aber den Rahmen dieses Praktikums sprengen.

Hinweise

• Du kannst diese und alle nachfolgenden Klassen in einem einzigen Header implementieren, weil die Klassen sehr kurz sind und außerdem semantisch stark zusammenhängen.

Aufgabe 32.5 Klasse FunctionCallback

Implementiere nun die erste Unterklasse template<typename ParamT> FunctionCallback, die von CallbackBase<ParamT> erbt. FunctionCallback soll einen entsprechenden Funktionszeiger als Attribut besitzen, der bei der Konstruktion initialisiert wird. Ebenso soll call (ParamT t) implementiert werden, in der der gespeicherte Funktionszeiger mit dem gegebenen Argument aufgerufen wird.

Teste deine Implementation. Lasse hanoi () einen Zeiger auf CallbackBase erwarten, übergebe aber die Adresse eines FunctionCallback Objektes. Du kannst folgende Vorlage verwenden:

```
#include<utility>
typedef std::pair<int, int> intpair;

void hanoi(..., CallbackBase<intpair> *callback) {
    // ...
    callback->call(intpair(a, c));
    // ...
}

int main() {
    // ...
    CallbackBase<intpair> *function =
        new FunctionCallback<intpair> (printMovePair);
    hanoi(3,1,2,3, function);
    // ...
}
```

Aufgabe 32.6 Klasse FunctorCallback

Implementiere nun die Unterklasse template<typename ParamT, typename ClassT> FunctorCallback . Zusätzlich zum Parameter-Typ muss hier auch der Typ der Funktor-Klasse angegeben werden. Speichere das zu verwendende Funktor-Objekt als Referenz ab, um Kopien zu vermeiden. Achte auch im Konstruktor darauf, dass keine Kopien des Funktors gemacht werden. Teste deine Implementation!

Aufgabe 32.7 Klasse MethodCallback

Implementiere nun die letzte Unterklasse template<typename ParamT, typename ClassT> MethodCallback . Beachte, dass nun zwei Attribute nötig sind - ein Methodenzeiger und ein Zeiger auf das zu verwendende Objekt. Teste deine Implementation.

Hinweise

- Verwende beispielsweise folgende Signatur für den Konstruktor von MethodCallback: MethodCallback (void (ClassT::*method) (ParamT), ClassT *object)
- Gegeben einen Zeiger object auf ein Objekt, einen Zeiger method auf eines seiner Methoden und einen Parameter p für die Methode, sieht ein Aufruf von method wie folgt aus: (object->*method) (p);

Ein Lösungsvorschlag für diese Aufgabe liegt im Ordner ./exercises/solutions/callbacks_ p05.

Aufgabe 32.8 Klasse Callback

Wir haben jetzt den Typ des Callbacks vollständig von seiner Verwendung entkoppelt. Jedoch muss ein Callback-Objekt per Zeiger/Referenz übergeben werden, sodass das dir schon bekannte Problem der Zuständigkeit für die Zerstörung eines Objekts entsteht. Außerdem muss man beim Erstellen eines Callbacks explizit den Typ der Unterklasse angeben.

Es wäre also sinnvoll, einen entsprechenden Wrapper zu schreiben, der sich um die Speicherverwaltung von Callbacks kümmert und bei der Konstruktion die passende Unterklasse selbst aussucht.

Schreibe eine Klasse template<typename ParamT> Callback, die einen Smart Pointer auf ein CallbackBase -Objekt als Attribut hat. Der Smart Pointer soll die Speicherverwaltung übernehmen. Überlade den operator(), der den Aufruf einfach an das CallbackBase-Objekt hinter dem Smart Pointer weiterleitet.

Implementiere nun für jede Callback-Art je einen Konstruktor, der eine Instanz der entsprechenden Unterklasse erzeugt und im Smart Pointer speichert. Der erste Konstruktor soll also einen Funktionszeiger entgegennehmen und ein FunctionCallback instantiieren. Der zweite Konstruktor soll eine Referenz auf ein Funktor-Objekt erwarten und FunctorCallback instantiieren, und der dritte entsprechend ein MethodCallback. Beachte, dass die beiden letztgenannten Konstruktoren selbst Template-Methoden sind, da die Callback-Klasse nur an den Parameter-Typ gekoppelt ist.

Teste deine Implementation in Zusammenhang mit der hanoi-Funktion. Du kannst das Callback-Objekt auch per Wert übergeben, da intern nur Zeiger kopiert werden.

Aufgabe 32.9 [F] Methodenzeiger (optional)

Diese Aufgabe dient der Vertiefung deines Wissens in C++ und ist nicht notwendig, um die Klausur zu bestehen.

Ein Lösungsvorschlag für diese Aufgabe liegt im Ordner ./exercises/solutions/functional_ programming. Es gibt auch die Möglichkeit, Methoden⁵ via Zeiger auszuführen (sogenannte **Methodenzeiger**). Hierzu muss man zusätzlich zu dem Funktionsnamen noch ein Objekt übergeben, auf das die Methode angewendet wird.

In unserem Beispiel aus Aufgabe ?? von Square fügen wir noch eine weitere Methode squareroot hinzu, welche das Inverse der Quadrierung ausführt. Unsere Klasse Square verändert sich dementsprechend zu

```
class Square {
public:
    double operator() (double i)
    double squareroot(double i)
};
```

und unser map zu

```
template <typename InIt, typename OutIt, typename ObjType>
OutIt map(InIt first, InIt last, OutIt out_first, ObjType *object, double (ObjType::*
    method)(double));
```

Deine Aufgabe ist es nun, eine neue Implementation von map hinzuzufügen, deinem für map geschriebenen Funktor eine weitere Methode hinzuzufügen und anschließend deine Implementation mit allen implementierten Methoden zu testen.

⁵ Hier ist eine einfache Erklärung zu dem Unterschied von Funktion und Methode zu finden http://stackoverflow.com/a/155655

Aufgabe 33 [Z] Makefiles (optional)

Diese Aufgabe dient der Vertiefung deines Wissens in C++ und ist nicht notwendig, um die Klausur zu bestehen.

Ein Lösungsvorschlag für diese Aufgabe liegt im Ordner ./exercises/solutions/makefiles.

In dieser Übung erkunden wir, wie man Makefile-Projekte in CodeLite aufbaut. Wir bauen dafür einen Teil unseres Aufzugsimulators nach, um zu sehen, wo die Herausforderungen in echten Projekten mit Makefiles gelöst werden können.

Das Programm $make^6$ wird in großen Softwareprojekten verwendet, um Programme zu kompilieren. Makefiles geben make dabei Informationen wie das Programm gelinkt und compiliert werden muss. Außerdem kann es verwendet werden, um weitere Nebenaufgaben während der verschiedenen Kompilationsphasen zu definieren, wie zum Beispiel das automatische Löschen der später unnötigen Kompilationsdateien. All das werden wir in dieser Aufgabe ausprobieren.

Aufgabe 33.1 Projekt anlegen

Wähle *Workspace* \rightarrow *New project* und wähle als Projekttyp **CPPP/C++ Projekt**.

Das erzeugte Projekt enthält bereits eine Datei Makefile (im Ordner resources) und eine main.cpp.

In dieser Übung wollen wir unser eigenes Makefile erstellen. Öffne dafür die Datei Makefile und lösche ihren Inhalt.

Außerdem werden wir der Einfachheit halber alle Ausgabedateien von Compiler und Linker in das Wurzelverzeichnis des Projekts generieren lassen. Damit Codelite das entstehende Programm noch findet, passt du die Projekteinstellungen wie folgt an. Klicke rechts auf das Projekt und wähle dann Settings \rightarrow General und setze Executable to Run / Debug auf $\$ (ProjectPath) / main.exe sowie Working Directory auf $\$ (ProjectPath).

Make erwartet, dass das Makefile ein Target mit dem Namen all hat. Um unser Projekt zu testen, geben wir zunächst eine einfache Meldung auf der Kommandozeile aus. Lege nun das Target all an und füge den folgenden Befehl an (Vergiss dabei nicht den Tab vor jedem Befehl!):

```
all:
   @echo "Running all..."
```

Wenn du jetzt Build aufrufst, sollte in der Konsole in etwa Folgendes erscheinen:

```
-----Building project: [ mktest - Debug ]-------
Running all...
====0 errors, 0 warnings====
```

Aufgabe 33.2 Erster Kompiliervorgang

Jetzt ist es an der Zeit, ein Programm mittels make zu kompilieren. Lege dazu eine C++-Sourcedatei main.cpp mit einer main-Funktion an, die etwas sinnvolles ausgibt.

Entgegen unserer bisherigen Erfahrung musst du nun manuell im Makefile eintragen, dass main.cpp gebaut werden soll. Ersetze die Dummy-Ausgabe daher durch einen Compiler-Aufruf an g++:

```
all:
    g++ -o main.exe main.cpp
```

Wenn du jetzt Build aufrufst, wird dein Programm kompiliert und als main. exe im Projekthauptverzeichnis abgelegt.

⁶ Dokumentation https://www.gnu.org/software/make/manual/make.html

Hinweise

• Die Option – o für g++ erwartet als ersten Parameter den Namen der gewünschten Zieldatei.

Aufgabe 33.3 Klasse Building

Jetzt fügen wir die Klasse Building zu unserem Projekt hinzu, die allerdings nur minimale Funktionalität bietet. Building.hpp:

```
#pragma once
#include <string>

class Building {
public:
    Building(unsigned int numFloors);
    const std::string toString() const;
private:
    unsigned int numFloors;
};
```

Building.cpp:

```
#include "Building.hpp"
#include <sstream>

Building::Building(unsigned int numFloors):
    numFloors(numFloors) {}

const std::string Building::toString() const{
    std::stringstream output;
    output << "A building with " << numFloors;
    output << " floors" << std::endl;
    return output.str();
}</pre>
```

Erzeuge in der main-Funktion eine zweistöckige Instanz von Building und gib diese mittels Building:: toString auf der Konsole aus. Damit das Projekt kompiliert, muss auch Building im Makefile eingetragen werden. Passe dazu den Kompileraufruf an:

```
all:
    g++ -o main.exe main.cpp Building.cpp
```

Wenn du das Projekt gebaut hast und ausführst, sollte auf der Konsole eine Ausgabe deines Gebäudes erscheinen.

Aufgabe 33.4 Compiler-Aufrufe auslagern

In der Vorlesung haben wir gesehen, dass *make* anhand der Zeitstempel von Dateien dazu in der Lage ist, zu erkennen, wann ein Programmteil neu gebaut werden muss. Aktuell nutzen wir diese Möglichkeit noch nicht: Egal ob wir main.cpp, Building.cpp oder Building.h verändert haben, immer wird das gesamte Projekt neu gebaut. In diesem Schritt zerlegen wir die Abhängigkeiten zu den einzelnen Dateien.

Mache das Target all jetzt abhängig von den Objektdateien main.o und Building.o und erzeuge für jede Objektdatei ein eigenes Ziel, welches diese baut (Das Flag -c sorgt dafür, dass die Sourcedateien nur kompiliert, aber nicht gelinkt werden).

```
all: main.o Building.o
   g++ -o main.exe main.o Building.o
```

```
main.o: main.cpp
    g++ -c -o main.o main.cpp

Building.o: Building.cpp
    g++ -c -o Building.o Building.cpp
```

Baue das Projekt nun erneut, du solltest drei Aufrufe von g++ sehen:

```
make all
g++ -c -o main.o main.cpp
g++ -c -o Building.o Building.cpp
g++ -o main.exe main.o Building.o
```

Baust du das Projekt nun ein weiteres Mal, so wird nur noch der Linker aufgerufen:

```
make all
g++ -o main.exe main.o Building.o
```

Aufgabe 33.5 Linker-Aufruf auslagern

Wie können wir diesen an sich unnötigen Aufruf ebenfalls noch loswerden? Eine Lösung ist es, das Target all von main.exe abhängig zu machen und ein neues Ziel main.exe zu definieren:

```
all: main.exe
main.exe: main.o Building.o
    g++ -o main.exe main.o Building.o
# ...
```

Wenn du das Projekt jetzt baust, erhältst du erfreulicherweise die Rückmeldung, dass nichts zu tun ist:

```
make all
make: Nothing to be done for 'all'.
```

Aufgabe 33.6 Inkrementelles Bauen

Wir erproben jetzt, wie sich Veränderungen an einer der drei Dateien auf die Ausführung von make auswirken. Mache nacheinander kleine Änderungen – das können auch Kommentare sein – an den Dateien main.cpp, Building.h und Building.cpp und baue das Projekt nach jeder Änderung.

Dir fällt auf, dass Änderungen an Building. h von make nicht bemerkt werden; die Datei taucht ja nirgendwo explizit im Makefile auf.

Wir sehen uns jetzt an, welche Tragweite dieses Problem haben kann.

Aufgabe 33.7 Header als Abhängigkeiten

Du hast kennengelernt, dass man Implementationen auch inline in einem Header machen kann, zum Beispiel wenn diese klein sind.

Bewege toString nun nach Buidling.h:

```
#include <sstream>
// ...
const std::string toString() const{

    std::stringstream output;
    output << "A building with " << this->numFloors << " floors" << std::endl;
    return output.str();
}</pre>
```

Baue das Projekt; es kompiliert nicht! Warum? Genau aus dem Grund, dass make das Header-File nicht "kennt". Jetzt gibt es im Projekt keine Definition von toString wie uns der Linker auch mitteilt:

```
main.o:main.cpp:(.text+0x5c): undefined reference to 'Building::toString() const
collect2: ld returned 1 exit status
```

Das Problem lässt sich lösen, indem wir im Makefile angeben, dass main.o nicht nur abhängig von Building.cpp, sondern auch von Building.h ist:

```
# ...
main.o: main.cpp Building.h
    g++ -c -o main.o main.cpp
# ...
```

Ist das eine schöne Lösung? Sicherlich nicht, denn ab sofort müssten wir manuell alle Header ins Makefile eintragen, die wir per #include in eine Sourcedatei einbinden. Schlimmer noch: Wir müssten über rekursive Inkludierungen Bescheid wissen, z.B. wenn Building.h einen anderen veränderlichen Header wie Floor.h einbindet.

Glücklicherweise hilft uns g++ bei diesem Problem.

Aufgabe 33.8 Header automatisch als Abhängigkeiten deklarieren

Wir automatisieren jetzt die Erkennung von Headern als Abhängigkeiten. Lösche dazu die Abhängigkeit Building.h des Targets main.o und füge in den Compiler-Aufrufen die Parameter -MMD -MP hinzu. Binde außerdem die Dateien Building.d und main.d ein wie unten dargestellt:

```
all: main.exe
main.exe: main.o Building.o
    g++ -o main.exe main.o Building.o

main.o: main.cpp
    g++ -c -MMD -MP -o main.o main.cpp

Building.o: Building.cpp
    g++ -c -MMD -MP -o Building.o Building.cpp
-include Building.d main.d
```

Um den Effekt dieser Lösung zu sehen, müssen wir alle generierten Dateien löschen (main.exe, main.o, Building.o). Das anschließende Bauen sollte nun funktionieren. Der Trick ist, dass g++ beim Kompilieren für jede Sourcedatei ein Makefile generiert, das dessen eingebundene Header als Abhängigkeiten enthält (main.d, Building.d).

Wenn du jetzt Änderungen an der toString-Methode durchführst, werden diese anhand des Zeitstempels von Building.h erkannt.

Aufgabe 33.9 Target clean

Bisher mussten wir hin und wieder die kompilierten Dateien manuell löschen, wenn wir unser Projekt neu bauen wollten. Diese Aufgabe lässt sich mittels make ebenfalls automatisieren. Lege dazu ein neues Target clean ohne Abhängigkeiten an und füge einen entsprechenden Befehl zum Löschen ein:

```
clean:
    rm -rf main.o Building.o main.d Building.d main.exe
.PHONY: clean
```

Das Spezial-Target .PHONY dient dazu, make zu signalisieren, dass clean keine Datei ist, die gebaut werden soll. Würden wir dieses Target auslassen und eine Datei mit Namen clean erzeugen, würde make die Regel nie ausführen, weil die Datei ja existiert und keine Abhängigkeiten besitzt. Du solltest all ebenfalls als .PHONY deklarieren. Probiere es ruhig aus!

Um clean auszuführen klicke neben dem Build-Symbol auf den Auswahlpfeil und wähle **Project only - Clean** aus. In der Konsole siehst du die Ausgabe von make clean.

Aufgabe 33.10 Generisches Compiler-Target

Dir ist sicherlich aufgefallen, dass wir zwei Targets haben, die mehr oder weniger identisch sind: main.o und Building.o.

make bietet für solche Situationen generische Regeln an, die mittels Wildcards beschrieben werden.

Ersetze die beiden spezifischen Targets durch folgendes generisches:

```
%.o: %.cpp
g++ -MMD -MP -c $< -o $@
```

Die etwas kryptischen Ausdrücke \\$< und \\$@ werden durch die aktuelle Abhängigkeit und Target ersetzt.

Lösche alle automatisch generierten Dateien (make clean) und baue das Projekt neu.

Aufgabe 33.11 Variablen in make

Im Moment sieht unser Makefile in etwa so aus:

```
all: main.exe
main.exe: main.o Building.o
    g++ -o main.exe main.o Building.o
%.o: %.cpp
    g++ -MMD -MP -c $< -o $@
-include Building.d main.d
clean:
    rm -rf main.o Building.o main.d Building.d main.exe
.PHONY: clean all</pre>
```

Dir ist sicherlich eine andere Form der Redundanz aufgefallen: Noch immer haben wir die Tatsache, dass es im Moment zwei Sourcedateien gibt, an unterschiedlichen Stellen im Makefile festgelegt. Wenn wir nun als nächstes die Floor-Klasse entwerfen, müssten wir diese hinzufügen

- als Abhängigkeit von main.exe,
- zum Linker-Aufruf in main.exe,
- in der -include-Direktive und
- im Target clean, und das gleich doppelt!

Das ist natürlich immer noch ziemlich fehleranfällig.

Wir würden also gerne nur an einer Stelle definieren, welche Sourcedateien Teil unseres Projektes sind.

Da die Sourcedateien nirgendwo im Makefile auftreten, fangen wir mit den Objekt-Dateien an. Lege am Anfang des Makefiles eine Variable mit dem Inhalt 'main.o Building.o' und ersetze das Auftreten der beiden Objekt-Dateien mit dieser Variablen:

```
OBJECTS=main.o Building.o
all: main.exe
main.exe: $(OBJECTS)
    g++ -o main.exe $(OBJECTS)
# and so on...
```

Wiederhole die Prozedur für die Abhängigkeiten ('DEPEND=main.d Building.d') und das ausführbare Programm ('BINARY=main.exe'). Lasse dein Programm zwischendurch immer wieder vollständig neu bauen, um sicherzustellen, dass nichts kaputt geht.

Am Ende sollte dein Makefile in etwa so aussehen:

```
BINARY=main.exe
OBJECTS=main.o Building.o
DEPEND=main.d Building.d

all: $(BINARY)

$(BINARY): $(OBJECTS)
g++ -o $(BINARY) $(OBJECTS)

%.o: %.cpp
g++ -MMD -MP -c $< -o $@

-include $(DEPEND)

clean:
rm -rf $(OBJECTS) $(DEPEND) $(BINARY)

.PHONY: clean all
```

Wie wir die verbliebene Redundanz auflösen, sehen wir in der nächsten Teilaufgabe.

Aufgabe 33.12 Wildcard-Ausdrücke

Die beiden Variablen OBJECTS und DEPEND sind strukturell ähnlich – wieder etwas, das wir loswerden wollen. Außerdem wäre es doch viel schöner, an einer Stelle die Sourcedateien zu definieren, oder?

Lege dazu eine neue Variable SOURCES mit den beiden Sourcedateien an. Der folgende Snippet zeigt, wie man nun mittels Suffix-Ausdrücken die anderen beiden Variablen erzeugt:

```
BINARY = main.exe

SOURCES = main.cpp Building.cpp

OBJECTS = $(patsubst %.cpp, %.o, $(SOURCES))

DEPEND = $(patsubst %.cpp, %.d, $(SOURCES))
```

Es geht sogar noch allgemeiner: Du kannst per regulärem Ausdruck⁷ definieren, dass *alle* Sourcedateien im aktuellen Ordner verwendet werden sollen, indem du SOURCES wie folgt definierst:

```
SOURCES=$(wildcard ./*.cpp)
```

Aufgabe 33.13 Zusammenfassung

Das Produkt unserer Bemühungen in dieser Aufgabe ist ein Makefile, das unabhängig davon ist, wie viele Sourcedateien du im aktuellen Verzeichnis hältst und wie sie genau heißen – wichtig ist nur die Endung cpp.

Hier nochmal das vollständige Makefile:

```
BINARY = main.exe
SOURCES = main.cpp Building.cpp
OBJECTS = $(patsubst %.cpp, %.o, $(SOURCES))
DEPEND = $(patsubst %.cpp, %.d, $(SOURCES))
all: $(BINARY)
$((BINARY))
$((BINARY) : $(OBJECTS)
g++ -o $((BINARY)) $(OBJECTS)

%.o: %.cpp
g++ -MMD -MP -c $< -o $@

-include $((DEPEND))

clean:
    rm -rf $((OBJECTS)) $((DEPEND)) $((BINARY))
.PHONY: clean</pre>
```

Aufgabe 33.14 Nachwort

Dies hier ist nur ein kleiner Teil der Möglichkeiten, die make bietet. ⁸ In der Praxis existieren Build-Tools, die eine wesentlich besser zu verstehende Beschreibungssprache verwenden und daraus Makefiles generieren. Beispiele sind cmake ⁹ oder qmake ¹⁰ (Bestandteil von Qt).

⁷ https://de.wikipedia.org/wiki/Regul%C3%A4rer_Ausdruck

⁸ Für einen besseren Eindruck, sieh dir die Doku an: https://www.gnu.org/software/make/manual/html_node/index.html

⁹ http://www.cmake.org/cmake/help/cmake_tutorial.html

http://qt-project.org/doc/qt-4.8/qmake-tutorial.html

Aufgabe 34 [Z] Aufzugsimulator – Teil 1: Klassengerüst (optional)

Die Klausur kann ohne diese Aufgabe bestanden werden. Wir empfehlen aber trotzdem sie zu bearbeiten.

Ein Lösungsvorschlag für diese Aufgabe liegt im Ordner ./exercises/solutions/eleveator. In dieser Aufgabe soll ein Grundgerüst für den in der Vorlesung vorgestellten Aufzugsimulator geschaffen werden. Bei der Bearbeitung dieser Aufgaben geben wir dir keinerlei zeitliche Vorgabe. Du kannst diese Aufgaben direkt an dem Tag lösen, an dem ihr die dafür benötigten Konzepte gelernt habt oder auch nach hinten verschieben und als ausführliche Klausurvorbereitung nutzen.

Aufgabe 34.1 Klasse Person

Implementiere die Klasse Person, die eine Person mit einem gewünschten Zielstockwerk darstellt. Füge allen Konstruktoren und Destruktoren eine Ausgabe auf die Konsole hinzu, um später den Lebenszyklus der Objekte besser nachvollziehen zu können.

Aufgabe 34.2 Klasse Elevator

Implementiere die Klasse Elevator, die einen Aufzug mit einer beliebigen Anzahl an Personen darstellt. Wenn sich der Aufzug bewegt, solltest du die verbrauchte Energie bei einer Bewegung sinnvoll anpassen. Addiere beispielsweise den Betrag der Differenz zwischen dem aktuellen und dem Zielstockwerk hinzu.

```
class Elevator {
public:
    Elevator();
                                                 // create an elevator at floor 0, no people
    inside and 0 energy consumed
    int getFloor();
                                                 // get number of floor the elevator is
    currently at
    double getEnergyConsumed();
                                                 // get consumed energy
    void moveToFloor(int floor);
                                                 // move the elevator to given floor (
    consumes energy)
                                                 // get number of people in Elevator
    int getNumPeople();
    Person getPerson(int i);
                                                 // get i-th person in Elevator
    void addPeople(std::vector<Person> people); // add people to Elevator
    std::vector<Person> removeArrivedPeople(); // remove people which arrived
private:
    int currentFloor;
                                                 // current floor number
    std::vector<Person> containedPeople;
                                                 // people currently in elevator
    double energyConsumed;
                                                 // energy consumed
} ;
```

Um die Klasse std::vector aus der Standardbibliothek zu nutzen musst du noch den Systemheader vector einbinden. Der Container std::vector kapselt ein Array und stellt eine ähnliche Funktionalität wie Javas Vector Klasse bereit. Der Typ in spitzen Klammern (<Person> in std::vector<Person>) ist ein Template-Parameter und besagt, dass in dem Container Person-Objekte gespeichert werden sollen.

Folgende Funktion der Klasse std::vector könnten dir von Nutzen sein. Weitere findest du z.B. unter http://www.cplusplus.com/reference/vector/vector/. Der Typ size_type ist der größtmögliche vorzeichenloser Integer (unsigned int), den die verwendete Plattform unterstützt (bspw. 16, 32 oder 64 Bit).

Hinweise

- Da containedPeople leer initialisiert werden soll, brauchst du dafür keinen expliziten Aufruf in der Initialisierung.
- Um die Leute aussteigen zu lassen, die an ihrem Zielstockwerk angekommen sind, erstelle in der Methode zwei temporäre std::vector-Container stay und arrived. Iteriere nun über alle Leute im Aufzug und prüfe, ob das Zielstockwerk der Person mit dem aktuellen Stockwerk des Aufzugs übereinstimmt. Wenn ja, lasse die Person aussteigen, indem du sie zu der arrived-Liste mittels push_back() hinzufügst. Andernfalls muss die Person im Aufzug verbleiben (stay-Liste). Gib am Ende die arrived-Liste zurück, und ersetze containedPeople durch stay.

Aufgabe 34.3 Klasse Floor

Implementiere die Klasse Floor, die ein Stockwerk mit einer beliebigen Anzahl an wartenden Personen darstellt.

Aufgabe 34.4 Klasse Building

Schreibe eine Klasse Building, die einen Aufzug besitzt der sich zwischen einer definierbaren Menge an Stockwerken bewegt und Personen befördert.

Aufgabe 34.5 Komfortfunktionen

Erweitere die Klasse Building um folgende public Funktionen, um die Benutzung des Simulators von außen zu vereinfachen und lange Aufrufketten wie

```
b.getElevator().addPeople(b.getFloor(b.getElevator().getFloor()).removeAllPeople());
```

zu vermeiden (Law of Demeter¹¹). Der Simulator sollte nur mit Methoden der Klasse Building kommunizieren.

Aufgabe 34.6 Beförderungsstrategie

Teste deine Implementation. Erstelle dazu zunächst ein Gebäude und füge einige Personen hinzu.

```
Building b(3);
b.addWaitingPerson(0, Person(2)); // person in floor 0 wants to floor 2
b.addWaitingPerson(1, Person(0)); // person in floor 1 wants to floor 0
b.addWaitingPerson(2, Person(0)); // person in floor 2 wants to floor 0
```

Implementiere nun folgende Beförderungsstrategie. Diese sehr einfache (und ineffiziente) Strategie fährt alle Stockwerke nacheinander ab, sammelt die Leute ein und befördert sie jeweils zu ihren Zielstockwerken.

```
for Floor floor in Building do
```

```
Move elevator to Floor floor;
Let all people on floor into elevator;
while elevator has people do
| Move Elevator to destination Floor of first Person in Elevator;
| Remove arrived people;
end
```

end

Gib am Ende auch die verbrauchte Energie aus. Schau dir die Ausgabe genau an und versuche nachzuvollziehen, warum Personen so oft kopiert werden. Denke daran, dass diese bei einer Übergabe als Argument kopiert werden.

Hinweise

• Falls du wie vorgeschlagen als Modell für den Energieverbrauch den Betrag der Differenz der abgefahrenen Stockwerke verwendest, solltest du am Ende consumedEnergy = 8 erhalten.

¹¹ https://en.wikipedia.org/wiki/Law_of_Demeter

Aufgabe 35 [Z] Aufzugsimulator – Teil 2: Speicherverwaltung (optional)

Die Klausur kann ohne diese Aufgabe bestanden werden. Wir empfehlen aber trotzdem sie zu bearbeiten.

In dieser Aufgabe erweitern und verbessern wir unseren Aufzugsimulator, sodass das Kopieren von Personen wegfällt. Dies werden wir erreichen, indem wir nicht direkt mit Person-Objekten oder -rohzeigern sondern mit Smart Pointern arbeiten. Dadurch müssen wir beim Verschieben von Personen in den Aufzug nur die Smart Pointer kopieren, während die Person-Objekte selbst bestehen bleiben.

Ein weiterer Vorteil ist, dass wir von jeder Person genau ein Exemplar im Speicher halten. Möchten wir beispielsweise den Namen einer Person ändern, ist dies überall, wo die Person auftaucht sofort und konsistent sichtbar. Nutzt man überall Kopien von Personen, haben wir keine Kontrolle darüber und wären gezwungen die Klasse Person immutabel zu machen.

Hinweise

- Am Ende dieser Aufgabe hast du die Möglichkeit, die Performanz der alten und der neuen Implementation zu vergleichen. Dazu ist es nötig, dass du jetzt eine Kopie von deinem aktuellen Code machst. Gehe dabei folgendermaßen vor:
 - Lege eine Kopie deines Projektordners an.
 - Benenne dein Projekt um, z.B. in Aufzug_Alt (Rechtsklick auf das Projekt → Rename Project).
 - Importiere den kopierten Projektordner in CodeLite (Workspace → Add an existing project).
 - In deinem Workspace sollten jetzt zwei Projekte sein, Aufzug_Alt und Aufzug.
- Du wirst in den folgenden Aufgaben deinen Code stark verändern. Versuche, nicht alle Änderungen auf einmal zu machen, sondern gehe stückweise vor (also bspw. nur einen Getter umstellen und alle Folgefehler beheben).

Aufgabe 35.1 Refactoring mit Referenzen und const

Als Erstes verbessern wir die Sauberkeit des vorhandenen Codes mithilfe der bisher kennengelernten Mittel wie Referenzen und const. Es ist sinnvoll, dass du die Änderungen stückweise im Code durchführst und zwischendurch testest, ob alles noch korrekt funktioniert.

Deklariere dafür sämtliche Getter in Building, Elevator, Floor und Person als const, z.B. Building ::getFloor() und Elevator:getEnergyConsumed(). Passe außerdem die Methode Elevator:addPeople() so an, dass die Liste people nicht mehr als Wert sondern als const Referenz übergeben wird.

Es kann sein, dass du für bestimmte Zwecke weiterhin einen Getter brauchst, der dir ein nicht-const Objekt zurückgibt. Solche Getter sollten typischerweise private deklariert werden. Beispielsweise wird deine Building-Klasse zwei Getter für Floor enthalten:

```
class Building {
public:
    // ...
    /** Gets a certain, const floor */
    const Floor& getFloor(int floor) const;

private:
    /** Returns the floor with the given number.
    * This non-const variant of the getter is for 'private' purposes only.
```

```
*/
Floor& getFloor(int floor);
// ...
};
```

Hinweise

• Um über eine const Liste zu iterieren, verwende vector<T>::const_iterator anstatt vector<T>:: iterator als Iterator-Typ.

Aufgabe 35.2

Um nicht immer wieder std::shared_ptr<Person> schreiben zu müssen, definiere ein typedef PersonPtr für diesen Typen. Binde den Header memory in Person.h ein und definiere den neuen Typen PersonPtr hinter der Klassendefinition von Person:

```
typedef std::shared_ptr<Person> PersonPtr;
```

Aufgabe 35.3 Effizientere Listen

Ändere in der Klasse Elevator alle Vorkommen von vector nach list um, da wir nun eine verkettete Liste verwenden werden, um Personen zu speichern. Dadurch kann man Personen auch in der Mitte der Liste effizient löschen.

Die list-Klasse enthält keine Methode at (). Diese ist auch gar nicht nötig: Wir traversieren die Liste stattdessen mit einem Iterator. Lösche dazu die Methode getPerson() und füge die folgende Methode hinzu, die eine const Referenz auf die enthaltenen Personen zurückgibt:

```
/** return a const reference to the list of contained people */
const std::list<PersonPtr>& getContainedPeople() const;
```

Dadurch kann von außen lesend auf die Leute im Aufzug zugegriffen werden. Ändere außerdem den Typen des Containers von Person auf PersonPtr, da wir Smart Pointer auf Personen speichern werden und nicht die Personen direkt. Passe die Signaturen aller Methoden in Elevator entsprechend an.

Aufgabe 35.4

Jetzt müssen wir die Methode removeArrivedPeople () anpassen. Da wir beliebige Elemente aus containedPeople löschen können, brauchen wir den Umweg über die temporäre Liste stay nicht mehr.

Gehe dazu folgendermaßen vor: Iteriere mit einen Listeniterator vom Typ std::list<PersonPtr>::iterator über die Personen im Aufzug und prüfe für jede, ob sie an ihrem Zielstockwerk angekommen ist. Du kannst auf das Element, auf das der Iterator zeigt, durch den Dereferenzierungsoperator (*iter) zugreifen. Dieses Element ist selbst ein Smart Pointer. Deshalb muss der Iterator für den Zugriff auf die Person doppelt dereferenziert werden. Wenn die Person in ihrem Zielstockwerk angekommen ist, wird sie aus containedPeople gelöscht und zu arrived hinzugefügt. Um ein Element zu löschen, verwende containedPeople.erase(iter).

Hinweise

• Der bisherige Iterator ist nach dem Löschen nicht mehr gültig. Die Methode std::vector<T>::erase gibt einen Iterator auf das Element hinter dem gelöschten zurück.

Als Grundgerüst kann folgendes Codeschnipsel dienen:

```
... iter = containedPeople. ...;
                                     // create iterator for containedPeople
// iterate through all elements
while (iter != ...) {
                                      \ensuremath{//} get person smart pointer at current position
   PersonPtr person = ... iter;
   // check whether person has reached it's destination Floor
      // erase person pointer from containedPeople
      // no need for ++iter since iter will already point to next item
      ... = containedPeople.erase(iter);
      // remember arrived person
      . . .
   }
   else {
      ++iter; // check next person
   }
```

Aufgabe 35.5

Passe auch die Klassen Floor und Building entsprechend an, sodass nur noch Listen und Smart Pointer auf Personen verwendet werden.

Aufgabe 35.6

Passe die Simulation des Aufzugs entsprechend an. Du wirst auf die erste Person im Aufzug nun auf eine andere Art und Weise zugreifen müssen als vorher. Benutze die Methode <code>getContainedPeople()</code> des Aufzugs, um an die Liste der Personen zu kommen. Nun kannst du auf den Inhalt des ersten Elements mittels <code>front()</code> zugreifen. Vergiss nicht, dass dieser Inhalt ein PersonPtr und nicht die Person direkt ist. Entweder du dereferenzierst das Element doppelt und verwendest den Operator . oder du nutzt wie üblich bei Pointern den Operator ->.

Schau dir die Ausgabe an. Nun werden Personen nicht mehr kopiert, sondern nur noch gelöscht, sobald sie tatsächlich den Aufzug verlassen haben und kein Zeiger mehr auf sie zeigt.

Aufgabe 35.7 Vergleich der alten und neuen Implementation

Es ist natürlich interessant zu erfahren, ob sich der ganze Aufwand des Refactorings gelohnt hat.

Laufzeit

Eine relativ simple Art der Laufzeitmessung ist es, die verstrichene Prozessorzeit zu messen. Der Header ctime stellt hierfür die Funktion clock () zur Verfügung, die einen Zähler vom Typ clock_t zurückgibt. Mithilfe der Konstanten CLOCKS_PER_SEC kann man aus der Anzahl von Prozessorzyklen die Laufzeit berechnen.

Erzeuge nun ein hinreichend großes Beispiel und teste dessen Laufzeit für die alte und neue Implementation.

Hinweise

• Es gibt auch ausgefeiltere Möglichkeiten, die Laufzeit zu messen. Dazu stellt Boost unter anderem den Header boost/chrono.hpp zur Verfügung. Für nähere Informationen siehe http://www.boost.org/doc/libs/1_48_0/doc/html/chrono/users_guide.html.

Speicherverbrauch

Ein weiteres Argument gegen das Kopieren von Objekten kann der Speicherverbrauch sein. Das ist in unserem Fall allerdings weniger interessant, da die meisten kopierten Objekte relativ kurz leben und dann wieder gelöscht werden.

Im Gegensatz zur Laufzeit gibt es leider keinen sehr einfachen Weg, den Speicherverbrauch des Programms direkt auszugeben.

Du könntest hierfür kurz vor dem Ende von main die Ausführung pausieren (mittels std::cin) und dir im Task Manager ansehen, wie hoch der Speicherverbrauch des Programms ist – das ist aber sicherlich nur eine Notlösung.

Aufgabe 36 [Z] Aufzugsimulator – Teil 3: Polymorphie und Fortgeschrittenes (optional)

Die Klausur kann ohne diese Aufgabe bestanden werden. Wir empfehlen aber trotzdem sie zu bearbeiten.

Unser bisheriger Aufzugsimulator hat eine feste Strategie, nach der die einzelnen Stockwerke abgefahren werden. Mithilfe von Polymorphie können wir den Simulator so erweitern, dass die Strategie austauschbar wird.

Aufgabe 36.1 Vorbereitung

Lagere die bereits existierende Simulation des Aufzugs aus der main-Funktion in eine eigene Funktion runSimulation () aus. Die Funktion sollte das volle Gebäude als Parameter entgegennehmen und eine Liste (std::list<int>) der angefahrenen Stockwerke zurückgeben. Überlege dir, auf welche Art das Gebäude idealerweise übergeben werden sollte. Teste deine Implementation.

Aufgabe 36.2 Klasse ElevatorStrategy

Implementiere die Klasse ElevatorStrategy. Diese soll die Basisklasse für verschiedene Aufzugstrategien sein. Damit die Strategie das Gebäude nicht selbst modifizieren kann, wird Building per const Pointer übergeben.

```
// Elevator strategy class: Determines to which floor the elevator should move next.
class ElevatorStrategy {
public:
    virtual ~ElevatorStrategy();
    virtual void createPlan(const Building*);    // create a plan for the simulation - the
    default implementation does nothing but saving the building pointer
    virtual int nextFloor() = 0;    // get the next floor to visit
protected:
    const Building *building;    // pointer to current building, set by createPlan()
};
```

Aufgabe 36.3 Eine einfache Aufzugstrategie

Implementiere eine einfache Aufzugstrategie, indem du eine neue Klasse erzeugst, die von ElevatorStrategy erbt. Diese soll folgendermaßen vorgehen: Falls der Aufzug momentan leer ist, soll zum tiefsten Stockwerk gefahren werden, wo sich noch Personen befinden. Falls der Aufzug nicht leer ist, wird das Zielstockwerk einer der Personen im Aufzug ausgewählt.

Aufgabe 36.4 Implementation von runSimulation

Ändere nun runSimulation() entsprechend um, sodass die Simulation anhand der gegebenen Strategie durchgeführt wird. Folgender Pseudocode kann dir als Denkhilfe dienen:

```
while People in Building or Elevator do
Calculate next floor;
Move Elevator to next floor;
Let all arrived people off;
Let all people on floor into Elevator;
end
```

Teste die einfache Aufzugstrategie

Aufgabe 36.5 Neue Aufzugstrategien

Entwickle eigene Aufzugstrategien, indem du erneut eine neue Klasse erzeugst die von ElevatorStrategy erbt. Versuche, verschiedene Größen zu optimieren, wie z.B. die Anzahl der Stopps oder die verbrauchte Energie. Hierfür könnte Backtracking verwenden¹², eine einfache Methode, um eine optimale Lösungen durch Ausprobieren zu finden. Beachte, dass der Aufzug auch kopiert werden kann, um verschiedene Strategien zu testen.

Aufgabe 36.6 Schlüsselwort auto

In der Vorlesung wurde das in C++11 neu hinzugekommene Schlüsselwort auto angesprochen. Dieses Schlüsselwort kann überall dort anstelle eines Typbezeichners eingesetzt werden, wo der Compiler den Typ automatisch ableiten kann. Das ist besonders dann sinnvoll, wenn die Typbezeichnung aufgrund geschachtelter Templates oder geschachtelter Namensräume besonders lang und unleserlich wird, bspw. const std::vector<std::pair<const Person*, boolean (Floor, int)>>::const_iterator x;

Versuche, an möglichst vielen Stellen im Aufzugsimulator das Schlüsselwort auto zu verwenden.

Siehe http://de.wikipedia.org/wiki/Backtracking



Dieses Werk ist unter einer Creative Commons Lizenz vom Typ Namensnennung - Nicht kommerziell - Keine Bearbeitungen 4.0 International zugänglich. Um eine Kopie dieser Lizenz einzusehen, konsultieren Sie http://creativecommons.org/licenses/by-nc-nd/4.0/ oder wenden Sie sich brieflich an Creative Commons, Postfach 1866, Mountain View, California, 94042 USA.