§ 1.2 n 阶行列式的计算



行列式的计算

行列式的计算是线性代数这门课程的重点,也是难点.

行列式的计算

行列式的计算是线性代数这门课程的重点,也是难点.在计算 行列式时,我们应该首先观察其元素特点,再根据特点寻找合适的 方法.

行列式的计算

行列式的计算是线性代数这门课程的重点,也是难点.在计算行列式时,我们应该首先观察其元素特点,再根据特点寻找合适的方法.行列式的计算方法很多,在这里我们通过例子介绍几种常用的方法.

对于三阶数字行列式,可以直接用定义或沙路法;除此之外, 经常用到化三角行列式法和降阶法.

对于三阶数字行列式,可以直接用定义或沙路法;除此之外, 经常用到化三角行列式法和降阶法.

对于三阶数字行列式,可以直接用定义或沙路法;除此之外, 经常用到化三角行列式法和降阶法.

对于三阶数字行列式,可以直接用定义或沙路法;除此之外, 经常用到化三角行列式法和降阶法.

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 202 & 199 & 101 \end{vmatrix} = 2 \times 1 \times 101 + 2 \times (-1) \times 202 + 1 \times 4 \times 199$$

对于三阶数字行列式,可以直接用定义或沙路法;除此之外, 经常用到化三角行列式法和降阶法.

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 202 & 199 & 101 \end{vmatrix} = 2 \times 1 \times 101 + 2 \times (-1) \times 202 + 1 \times 4 \times 199 \\ -1 \times 1 \times 202 - 2 \times (-1) \times 199 - 2 \times 4 \times 101$$

对于三阶数字行列式,可以直接用定义或沙路法;除此之外, 经常用到化三角行列式法和降阶法.

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 202 & 199 & 101 \end{vmatrix} = 2 \times 1 \times 101 + 2 \times (-1) \times 202 + 1 \times 4 \times 199 \\ -1 \times 1 \times 202 - 2 \times (-1) \times 199 - 2 \times 4 \times 101.$$

2	2	1			
4	1	-1			
202	199	101			

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 202 & 199 & 101 \end{vmatrix} = \frac{r_3 + r_2}{r_3 + r_2}$$

2	2	1		2	2	1
4	1	-1	$\frac{r_3+r_2}{}$	4	1	-1
202	199	101		206	200	100

2	2	1		2	2	1	
4	1	-1	$\frac{r_3+r_2}{}$	4	1	-1	$r_2 + r_1 \over r_3 - r_1 \times 100$
202	199	101		206	200	100	73 71×100

2	2	1		2	2	1		2	2	1
4	1	-1	$\frac{r_3+r_2}{}$	4	1	-1	$\frac{r_2+r_1}{r_3-r_1\times 100}$	6	3	0
202	199	101		206	200	100	/3-/1×100	6	0	0

另解: 化为三角行列式

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 202 & 199 & 101 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_3+r_2} \begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 206 & 200 & 100 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_2+r_1} \begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 6 & 3 & 0 \\ 6 & 0 & 0 \end{vmatrix} =$$

另解: 降阶法

另解: 化为三角行列式

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 202 & 199 & 101 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_3+r_2} \begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 206 & 200 & 100 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_2+r_1} \begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 6 & 3 & 0 \\ 6 & 0 & 0 \end{vmatrix} =$$

另解: 降阶法

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 202 & 199 & 101 \end{vmatrix} = \frac{c_1 - c_3 \times 2}{c_1 - c_2 \times 2}$$

另解: 化为三角行列式

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 202 & 199 & 101 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_3+r_2} \begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 206 & 200 & 100 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_2+r_1} \begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 6 & 3 & 0 \\ 6 & 0 & 0 \end{vmatrix} =$$

另解: 降阶法

另解: 化为三角行列式

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 202 & 199 & 101 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_3+r_2} \begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 206 & 200 & 100 \end{vmatrix} \xrightarrow{r_2+r_1} \begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 6 & 3 & 0 \\ 6 & 0 & 0 \end{vmatrix} = -18$$

另解: 降阶法

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 202 & 199 & 101 \end{vmatrix} = \frac{c_1 - c_3 \times 2}{c_1 - c_3 \times 2} \begin{vmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 6 & 1 & -1 \\ 0 & 199 & 101 \end{vmatrix}$$

<u>按c1</u> 展开

另解: 化为三角行列式

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 202 & 199 & 101 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 206 & 200 & 100 \end{vmatrix} = \frac{r_2 + r_1}{r_3 - r_1 \times 100} \begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 6 & 3 & 0 \\ 6 & 0 & 0 \end{vmatrix} = -18$$

$$\mathbf{S}\mathbf{R}: \quad \boxed{\mathbf{F}} \mathbf{\tilde{K}} \mathbf{\tilde{K}}$$

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 202 & 199 & 101 \end{vmatrix} = \frac{c_1 - c_3 \times 2}{0 + c_3 \times 2} \begin{vmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 6 & 1 & -1 \\ 0 & 199 & 101 \end{vmatrix}$$

| $202 ext{ } 199 ext{ } 101$ | $\underline{\underline{202}} ext{ } 199 ext{ } 101$ | $\underline{\underline{202}} ext{ } 199 ext{ } 101$ |

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 202 & 199 & 101 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 206 & 200 & 100 \end{vmatrix} = \frac{r_2 + r_1}{r_3 - r_1 \times 100} \begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 6 & 3 & 0 \\ 6 & 0 & 0 \end{vmatrix} = -18$$

$$\mathbf{5}\mathbf{R}: \quad \text{降阶法}$$

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -1 \\ 202 & 199 & 101 \end{vmatrix} = \frac{c_1 - c_3 \times 2}{0 \times 2} \begin{vmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 6 & 1 & -1 \\ 0 & 199 & 101 \end{vmatrix}$$

另解: 化为三角行列式

<u>接 c_1 </u> $(-1)^{2+1} \times 6 \times \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 199 & 101 \end{vmatrix} = (-6) \times (2 \times 101 - 1 \times 199) = -18.$

• 将行列式化为三角行列式一般是化为上三角行列式,下面会讲"标准程序":

- 将行列式化为三角行列式一般是化为上三角行列式,下面会讲"标准程序":
- 降阶法及定义都是用低阶行列式表示高阶行列式,但是如果直接用定义,并没有减少计算量,

- 将行列式化为三角行列式一般是化为上三角行列式,下面会讲"标准程序":
- 降阶法及定义都是用低阶行列式表示高阶行列式,但是如果直接用定义,并没有减少计算量,而降阶法是先将行列式的某行(列)化为只有一个非零元,再按此行(列)展开,从而达到简化的目的.

- 将行列式化为三角行列式一般是化为上三角行列式,下面会讲"标准程序":
- 降阶法及定义都是用低阶行列式表示高阶行列式,但是如果直接用定义,并没有减少计算量,而降阶法是先将行列式的某行(列)化为只有一个非零元,再按此行(列)展开,从而达到简化的目的。
- 对于文字行列式,一般用降阶法,可以便于发现规律,如因式分解等.

例2. 已知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0, 求\lambda.$$

例2. 已知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0$$
, 求 λ .

解: $\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix}$

$$\mathbf{\widetilde{H}}: \begin{array}{|c|c|c|c|c|}
\lambda + 1 & 2 & 2 \\
-2 & \lambda + 4 & -5 \\
2 & -2 & \lambda + 1
\end{array}$$

例2. 已知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0$$
, 求 λ .

解: $\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = \frac{r_1+r_3}{r_1+r_3}$

解:
$$\begin{vmatrix} \lambda + 1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda + 4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda + 1 \end{vmatrix} = \frac{r_1 + r_3}{r_1 + r_3}$$

例2. 已知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0, 求 \lambda$$

例2. 已知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0$$
,求 λ .

解: $\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = \frac{r_1+r_3}{2} \begin{vmatrix} \lambda+3 & 0 & \lambda+3 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix}$

例2. 己知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0$$
, 求 λ .

解: $\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = \frac{r_1+r_3}{2} \begin{vmatrix} \lambda+3 & 0 & \lambda+3 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix}$

 $c_3 - c_1$

例2. 已知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0, 求 \lambda$$

例2. 己知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0$$
, 求 λ .

解: $\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = \frac{r_1+r_3}{2} \begin{vmatrix} \lambda+3 & 0 & \lambda+3 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix}$

例2. 已知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0, 求 \lambda$$

例2. 己知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0$$
, 求 λ .

解: $\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = \frac{r_1+r_3}{2} \begin{vmatrix} \lambda+3 & 0 & \lambda+3 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix}$

例2. 已知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0$$
, 求 λ

例2. 己知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0, 求\lambda.$$
解: $\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = \frac{r_1+r_3}{2} \begin{vmatrix} \lambda+3 & 0 & \lambda+3 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix}$

例2. 已知
$$\begin{vmatrix} \lambda + 1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda + 4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda + 1 \end{vmatrix} = 0, 求\lambda$$

例2. 已知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0$$
, 求 λ .

解: $\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = \frac{r_1+r_3}{2} \begin{vmatrix} \lambda+3 & 0 & \lambda+3 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix}$

$$= (\lambda + 3)[(\lambda + 4)(\lambda - 1) - 6]$$

例2. 已知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0, 求 \lambda$$

例2. 已知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0$$
, 求 λ .

解: $\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = \frac{r_1+r_3}{2} \begin{vmatrix} \lambda+3 & 0 & \lambda+3 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix}$

$$\frac{c_3-c_1}{2} \begin{vmatrix} \lambda+3 & 0 & 0 \\ -2 & \lambda+4 & -3 \\ 2 & -2 & \lambda-1 \end{vmatrix} = \underbrace{\frac{\cancel{g}_{r_1}}{\cancel{E}_{T}}}_{} (\lambda+3) \begin{vmatrix} \lambda+4 & -3 \\ -2 & \lambda-1 \end{vmatrix}$$

$$= (\lambda + 3)[(\lambda + 4)(\lambda - 1) - 6] = (\lambda + 3)(\lambda + 5)(\lambda - 2) = 0.$$

例2. 己知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0$$
, 求 λ .

解: $\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = \frac{r_1+r_3}{2} \begin{vmatrix} \lambda+3 & 0 & \lambda+3 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix}$

解:

$$-2$$
 $\lambda + 4$
 -5
 $=\frac{r_1 + r_3}{2}$
 -2
 $\lambda + 4$
 -5
 2
 -2
 $\lambda + 1$
 $=\frac{r_1 + r_3}{2}$
 $=$

$$= (\lambda + 3)[(\lambda + 4)(\lambda - 1) - 6] = (\lambda + 3)(\lambda + 5)(\lambda - 2) = 0.$$

因此

例2. 已知
$$\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = 0$$
, 求 λ .

解: $\begin{vmatrix} \lambda+1 & 2 & 2 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix} = \frac{\lambda+3}{2} \begin{vmatrix} \lambda+3 & 0 & \lambda+3 \\ -2 & \lambda+4 & -5 \\ 2 & -2 & \lambda+1 \end{vmatrix}$

$$= (\lambda + 3)[(\lambda + 4)(\lambda - 1) - 6] = (\lambda + 3)(\lambda + 5)(\lambda - 2) = 0.$$

因此 $\lambda_1 = -3, \lambda_2 = -5, \lambda_3 = 2.$

例3. 计算四阶行列式 1 1 -1 2 -1 -1 -4 1 2 4 -6 1 1 2 4 2

1	1	-1	2
0	0	-5	3
0	2	-4	-3
0	1	5	0

1	1	-1	2	
0	0	-5	3	$r_2 \leftrightarrow r_4$
0	2	-4	-3	
0	1	5	0	

1	1	-1	2		l		-1	
0	0	-5	3	$r_2 \leftrightarrow r_4$ —	0	1	5	0
0	2	-4	-3		0	2	-4	-3
0	1	5	0		0	0	-5	3

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & -5 & 3 \\ 0 & 2 & -4 & -3 \\ 0 & 1 & 5 & 0 \end{vmatrix} \xrightarrow{\underline{r_2 \leftrightarrow r_4}} - \begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 5 & 0 \\ 0 & 2 & -4 & -3 \\ 0 & 0 & -5 & 3 \end{vmatrix}$$

$$\underline{\underline{r_3 - r_2 \times 2}} - \begin{vmatrix}
1 & 1 & -1 & 2 \\
0 & 1 & 5 & 0 \\
0 & 0 & -14 & -3 \\
0 & 0 & -5 & 3
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & -5 & 3 \\ 0 & 2 & -4 & -3 \\ 0 & 1 & 5 & 0 \end{vmatrix} \xrightarrow{\underline{r_2 \leftrightarrow r_4}} - \begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 5 & 0 \\ 0 & 2 & -4 & -3 \\ 0 & 0 & -5 & 3 \end{vmatrix}$$

$$\underline{\underline{r_3 - r_2 \times 2}} - \begin{vmatrix}
1 & 1 & -1 & 2 \\
0 & 1 & 5 & 0 \\
0 & 0 & -14 & -3 \\
0 & 0 & -5 & 3
\end{vmatrix} \underline{\underline{c_3 \leftrightarrow c_4}} \begin{vmatrix}
1 & 1 & 2 & -1 \\
0 & 1 & 0 & 5 \\
0 & 0 & -3 & -14 \\
0 & 0 & 3 & -5
\end{vmatrix}$$

1			-1
	1		5
		-3	-14
0	0	3	-5

1	1	2	-1	
0	1	0	5	$r_4 + r_3$
0	0	-3	-14	
0	0	3	-5	

1	1	2	-1		1	1	2	-1
0	1	0	5	$r_4 + r_3$	0	1	0	5
0	0	-3	-14		0	0	-3	-14
0	0	3	-5	<u>r4+r3</u>	0	0	0	-19

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & -3 & -14 \\ 0 & 0 & 3 & -5 \end{vmatrix} \xrightarrow{\underline{r_4 + r_3}} \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & -3 & -14 \\ 0 & 0 & 0 & -19 \end{vmatrix}$$

 $= 1 \times 1 \times (-3) \times (-19) = 57.$

例4. 计算四阶行列式

	J	4	9
-3	3	1	10
3	4	5	15
4	3	14	19

例4. 计算四阶行列式 2 5 4 9 -3 3 1 10 3 4 5 15 4 3 14 19

分析: 这里第 1 行第 1 列的数是 2,如果直接利用它将第 1 列的其余元素化为 0,会出现分数,不便于计算.

例4. 计算四阶行列式 2 5 4 9 -3 3 1 10 3 4 5 15 4 3 14 19

分析: 这里第 1 行第 1 列的数是 2,如果直接利用它将第 1 列的其余元素化为 0,会出现分数,不便于计算.

例4. 计算四阶行列式 3 4 5 15 4 3 14 19

分析: 这里第 1 行第 1 列的数是 2,如果直接利用它将第 1 列的其余元素化为 0,会出现分数,不便于计算.

$$\begin{bmatrix} 2 & 5 & 4 & 9 \\ -3 & 3 & 1 & 10 \\ 3 & 4 & 5 & 15 \\ 4 & 3 & 14 & 19 \end{bmatrix} \xrightarrow{r_3-r_1}$$

例4. 计算四阶行列式 2 5 4 9 -3 3 1 10 3 4 5 15 4 3 14 19

分析: 这里第 1 行第 1 列的数是 2,如果直接利用它将第 1 列的其余元素化为 0,会出现分数,不便于计算.

2	5	4	9
-3	3	1	10
1	-1	1	6
4	3	14	19

2	5	4	9	
-3	3	1	10 6	$r_1 \leftrightarrow r_3$
1	-1	1	6	
4	3	14	19	

2	5	4	9		1	-1	1	6
-3	3	1	10	$r_1 \leftrightarrow r_3$	-3	3	1	10
1	-1	1	6		2	5	4	9
4	3	14	19	$r_1 \leftrightarrow r_3$ —	4	3	14	19

$$\begin{vmatrix} 2 & 5 & 4 & 9 \\ -3 & 3 & 1 & 10 \\ 1 & -1 & 1 & 6 \\ 4 & 3 & 14 & 19 \end{vmatrix} \xrightarrow{\underline{r_1 \leftrightarrow r_3}} - \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & 6 \\ -3 & 3 & 1 & 10 \\ 2 & 5 & 4 & 9 \\ 4 & 3 & 14 & 19 \end{vmatrix}$$

$$\frac{r_2 + r_1 \times 3}{r_3 - r_1 \times 2, \quad r_4 - r_1 \times 4}$$

$$\begin{vmatrix} 2 & 5 & 4 & 9 \\ -3 & 3 & 1 & 10 \\ 1 & -1 & 1 & 6 \\ 4 & 3 & 14 & 19 \end{vmatrix} \xrightarrow{\underline{r_1 \leftrightarrow r_3}} - \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & 6 \\ -3 & 3 & 1 & 10 \\ 2 & 5 & 4 & 9 \\ 4 & 3 & 14 & 19 \end{vmatrix}$$

$$\frac{r_2 + r_1 \times 3}{r_3 - r_1 \times 2, \quad r_4 - r_1 \times 4} \quad - \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 4 & 28 \\ 0 & 7 & 2 & -3 \\ 0 & 7 & 10 & -5 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 2 & 5 & 4 & 9 \\ -3 & 3 & 1 & 10 \\ 1 & -1 & 1 & 6 \\ 4 & 3 & 14 & 19 \end{vmatrix} = \underbrace{\begin{matrix} r_1 \leftrightarrow r_3 \\ \hline \end{matrix}}_{r_1 \leftrightarrow r_3} - \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & 6 \\ -3 & 3 & 1 & 10 \\ 2 & 5 & 4 & 9 \\ 4 & 3 & 14 & 19 \end{vmatrix}$$

$$\frac{r_2 + r_1 \times 3}{r_3 - r_1 \times 2, \quad r_4 - r_1 \times 4} \quad - \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 4 & 28 \\ 0 & 7 & 2 & -3 \\ 0 & 7 & 10 & -5 \end{vmatrix} \underbrace{r_4 - r_3}_{r_4 - r_3}$$

$$\begin{vmatrix} 2 & 5 & 4 & 9 \\ -3 & 3 & 1 & 10 \\ 1 & -1 & 1 & 6 \\ 4 & 3 & 14 & 19 \end{vmatrix} = \underbrace{\frac{r_1 \leftrightarrow r_3}{}}_{\begin{array}{c} -1 & -1 & 1 & 6 \\ -3 & 3 & 1 & 10 \\ 2 & 5 & 4 & 9 \\ 4 & 3 & 14 & 19 \end{vmatrix}$$

$$\frac{r_{2}+r_{1}\times 3}{r_{3}-r_{1}\times 2, \quad r_{4}-r_{1}\times 4} - \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 4 & 28 \\ 0 & 7 & 2 & -3 \\ 0 & 7 & 10 & -5 \end{vmatrix} \underbrace{\begin{array}{c} r_{4}-r_{3} \\ -r_{4}-r_{3} \\ 0 & 7 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 8 & -2 \end{vmatrix}}_{\qquad \qquad \qquad \qquad \qquad \qquad \qquad } - \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 4 & 28 \\ 0 & 7 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 8 & -2 \end{vmatrix}$$

$$- \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 4 & 28 \\ 0 & 7 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 8 & -2 \end{vmatrix}$$

$$- \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 4 & 28 \\ 0 & 7 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 8 & -2 \end{vmatrix} \xrightarrow{\underline{r_2 \leftrightarrow r_3}}$$

$$\begin{bmatrix}
1 & -1 & 1 & 6 \\
0 & 0 & 4 & 28 \\
0 & 7 & 2 & -3 \\
0 & 0 & 8 & -2
\end{bmatrix}
\xrightarrow{r_2 \leftrightarrow r_3}$$

$$-
\begin{bmatrix}
1 & -1 & 1 & 6 \\
0 & 7 & 2 & -3 \\
0 & 0 & 4 & 28 \\
0 & 0 & 8 & -2
\end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix}
1 & -1 & 1 & 6 \\
0 & 0 & 4 & 28 \\
0 & 7 & 2 & -3 \\
0 & 0 & 8 & -2
\end{bmatrix}
\xrightarrow{r_2 \leftrightarrow r_3}
-
\begin{bmatrix}
1 & -1 & 1 & 6 \\
0 & 7 & 2 & -3 \\
0 & 0 & 4 & 28 \\
0 & 0 & 8 & -2
\end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix}
1 & -1 & 1 & 6 \\
0 & 0 & 4 & 28 \\
0 & 7 & 2 & -3 \\
0 & 0 & 8 & -2
\end{bmatrix}
\underbrace{\begin{matrix} \underline{r_2 \leftrightarrow r_3}}_{} - \begin{bmatrix}
1 & -1 & 1 & 6 \\
0 & 7 & 2 & -3 \\
0 & 0 & 4 & 28 \\
0 & 0 & 8 & -2
\end{bmatrix}$$

$$\underline{\underline{r_4 - r_3 \times 2}} \quad - \begin{vmatrix}
1 & -1 & 1 & 6 \\
0 & 7 & 2 & -3 \\
0 & 0 & 4 & 28 \\
0 & 0 & 0 & -58
\end{vmatrix}$$

$$\begin{bmatrix}
1 & -1 & 1 & 6 \\
0 & 0 & 4 & 28 \\
0 & 7 & 2 & -3 \\
0 & 0 & 8 & -2
\end{bmatrix}
\underbrace{\begin{array}{c}
\underline{r_2 \leftrightarrow r_3} \\
0 & 0 & 4 & 28 \\
0 & 0 & 8 & -2
\end{bmatrix}}_{= r_2 \leftrightarrow r_3} - \begin{bmatrix}
1 & -1 & 1 & 6 \\
0 & 7 & 2 & -3 \\
0 & 0 & 4 & 28 \\
0 & 0 & 8 & -2
\end{bmatrix}$$

$$\underline{\underline{r_4 - r_3 \times 2}} \quad - \begin{vmatrix}
1 & -1 & 1 & 6 \\
0 & 7 & 2 & -3 \\
0 & 0 & 4 & 28 \\
0 & 0 & 0 & -58
\end{vmatrix} = 1 \times 7 \times 4 \times (-58)$$

$$\begin{bmatrix}
1 & -1 & 1 & 6 \\
0 & 0 & 4 & 28 \\
0 & 7 & 2 & -3 \\
0 & 0 & 8 & -2
\end{bmatrix}
\xrightarrow{r_2 \leftrightarrow r_3}
\begin{bmatrix}
1 & -1 & 1 & 6 \\
0 & 7 & 2 & -3 \\
0 & 0 & 4 & 28 \\
0 & 0 & 8 & -2
\end{bmatrix}$$

$$\underline{\frac{r_4 - r_3 \times 2}{0}} - \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 7 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 4 & 28 \\ 0 & 0 & 0 & -58 \end{vmatrix} = 1 \times 7 \times 4 \times (-58) = -1624.$$

分析: 此行列式的特点是各行(列)的元素之和相等.

分析: 此行列式的特点是各行(列)的元素之和相等.

解:

分析: 此行列式的特点是各行(列)的元素之和相等.

解:

<mark>分析:</mark> 此行列式的特点是各行(列)的元素之和相等.

解:

$$\begin{vmatrix} x + 3a & a & a & a \\ x + 3a & x & a & a \\ x + 3a & a & x & a \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} x+3a & a & a & a \\ x+3a & x & a & a \\ x+3a & a & x & a \\ x+3a & a & a & x \end{vmatrix} = (x+3a) \begin{vmatrix} 1 & a & a & a \\ 1 & x & a & a \\ 1 & a & x & a \\ 1 & a & a & x \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} x+3a & a & a & a \\ x+3a & x & a & a \\ x+3a & a & x & a \\ x+3a & a & a & x \end{vmatrix} = (x+3a) \begin{vmatrix} 1 & a & a & a \\ 1 & x & a & a \\ 1 & a & x & a \\ 1 & a & a & x \end{vmatrix}$$

 $r_i - r_1$ i = 2, 3, 4

$$\begin{vmatrix} x+3a & a & a & a \\ x+3a & x & a & a \\ x+3a & a & x & a \\ x+3a & a & a & x \end{vmatrix} = (x+3a) \begin{vmatrix} 1 & a & a & a \\ 1 & x & a & a \\ 1 & a & x & a \\ 1 & a & a & x \end{vmatrix}$$

$$\frac{r_{i}-r_{1}}{i=2,3,4} \quad (x+3a) \begin{vmatrix}
1 & a & a & a \\
0 & x-a & 0 & 0 \\
0 & 0 & x-a & 0 \\
0 & 0 & 0 & x-a
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} x+3a & a & a & a \\ x+3a & x & a & a \\ x+3a & a & x & a \\ x+3a & a & a & x \end{vmatrix} = (x+3a) \begin{vmatrix} 1 & a & a & a \\ 1 & x & a & a \\ 1 & a & x & a \\ 1 & a & a & x \end{vmatrix}$$

$$\frac{r_{i}-r_{1}}{i=2,3,4} (x+3a) \begin{vmatrix} 1 & a & a & a \\ 0 & x-a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & x-a & 0 \\ 0 & 0 & 0 & x-a \end{vmatrix} = (x+3a)(x-a)^{3}.$$

分析:

分析: 因为行列式中有很多元素相同,做行(列)减法会出现较多 0.

分析: 因为行列式中有很多元素相同,做行(列)减法会出现较多 0.

分析: 因为行列式中有很多元素相同,做行(列)减法会出现较多 0.

分析: 因为行列式中有很多元素相同,做行(列)减法会出现较多 0.

$$\begin{vmatrix} x & a & a & a \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x & a & a & a \\ a-x & x-a & 0 & 0 \\ a-x & 0 & x-a & 0 \\ a-x & 0 & 0 & x-a \end{vmatrix}$$

分析: 因为行列式中有很多元素相同,做行(列)减法会出现较多 0.

另解:

$$\begin{vmatrix} x & a & a & a \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x & a & a & a \\ a-x & x-a & 0 & 0 \\ a-x & 0 & x-a & 0 \\ a-x & 0 & 0 & x-a \end{vmatrix}$$

爪型行列式

分析: 因为行列式中有很多元素相同,做行(列)减法会出现较多0.

另解:

爪型行列式总可以通过列(行)变换化为上(下)三角行列式.

分析: 因为行列式中有很多元素相同,做行(列)减法会出现较多0.

另解:

爪型行列式总可以通过列(行)变换化为上(下)三角行列式.

x	a	a	a
a-x	x - a	0	0
a-x	0	x - a	0
$\begin{vmatrix} a - x \\ a - x \\ a - x \end{vmatrix}$	0	0	x - a

$$\begin{vmatrix} x & a & a & a \\ a-x & x-a & 0 & 0 \\ a-x & 0 & x-a & 0 \\ a-x & 0 & 0 & x-a \end{vmatrix}$$

 $c_1 + c_2 + c_3 + c_4$

$$\begin{vmatrix} x & a & a & a \\ a-x & x-a & 0 & 0 \\ a-x & 0 & x-a & 0 \\ a-x & 0 & 0 & x-a \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} x & a & a & a \\ a-x & x-a & 0 & 0 \\ a-x & 0 & x-a & 0 \\ a-x & 0 & 0 & x-a \end{vmatrix}$$

分析:

分析: 由解法 2 可以看到,如果第 1 行第 1 列的元素为 a,那么很容易将它化为上三角行列式.

分析: 由解法 2 可以看到,如果第 1 行第 1 列的元素为 a,那么很容易将它化为上三角行列式.

$$D_4 = \left| \begin{array}{ccccc} x & a & a & a \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{array} \right|$$

分析: 由解法 2 可以看到,如果第 1 行第 1 列的元素为 a,那么很容易将它化为上三角行列式.

$$D_4 = \left| \begin{array}{cccc} x & a & a & a \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{array} \right| = \left| \begin{array}{ccccc} a & a & a & a \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{array} \right|$$

分析: 由解法 2 可以看到,如果第 1 行第 1 列的元素为 a,那么很容易将它化为上三角行列式.

$$D_4 = \left| \begin{array}{ccccc} x & a & a & a \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{array} \right| = \left| \begin{array}{cccccc} a & a & a & a \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{array} \right| + \left| \begin{array}{ccccccc} x - a & 0 & 0 & 0 \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{array} \right|$$

分析: 由解法 2 可以看到,如果第 1 行第 1 列的元素为 a,那么很容易将它化为上三角行列式.

$$D_4 = \begin{vmatrix} x & a & a & a \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a & a & a & a \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} x - a & 0 & 0 & 0 \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} a & a & a & a \\ 0 & x-a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & x-a & 0 \\ 0 & 0 & 0 & x-a \end{vmatrix}$$

分析: 由解法 2 可以看到,如果第 1 行第 1 列的元素为 a,那么很容易将它化为上三角行列式.

$$D_4 = \begin{vmatrix} x & a & a & a \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a & a & a & a \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} x - a & 0 & 0 & 0 \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} a & a & a & a \\ 0 & x - a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & x - a & 0 \\ 0 & 0 & 0 & x - a \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} x - a & 0 & 0 & 0 \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{vmatrix}$$

$$D_4 = \left| \begin{array}{ccccc} a & a & a & a \\ 0 & x - a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & x - a & 0 \\ 0 & 0 & 0 & x - a \end{array} \right|$$

$$D_4 = \begin{vmatrix} a & a & a & a \\ 0 & x - a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & x - a & 0 \\ 0 & 0 & 0 & x - a \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} x - a & 0 & 0 & 0 \\ a & x & a & a \\ a & a & x & a \\ a & a & a & x \end{vmatrix}$$

$$= a(x-a)^3$$

$$= a(x-a)^3 + (x-a)D_3$$

$$= a(x-a)^3 + (x-a)D_3 = a(x-a)^3 + (x-a)[a(x-a)^2 + (x-a)D_2]$$

$$= a(x-a)^{3} + (x-a)\{a(x-a)^{2} + (x-a)[a(x-a) + (x-a)D_{1}]\}$$

$$= a(x-a)^{3} + (x-a)\underline{\{a(x-a)^{2} + (x-a)\underline{[a(x-a) + (x-a)D_{1}]}\}}$$

$$= a(x-a)^3 + (x-a)[a(x-a)^2 + (x-a)^2(x+a)]$$

$$= a(x-a)^{3} + (x-a)\underline{\{a(x-a)^{2} + (x-a)\underline{[a(x-a) + (x-a)D_{1}]}\}}$$

$$= a(x-a)^3 + (x-a)[a(x-a)^2 + (x-a)^2(x+a)]$$

$$a(x-a)^3 + [x - a(x-a)^2(x+2a)]$$

$$= a(x-a)^{3} + (x-a)[a(x-a)^{2} + (x-a)[a(x-a) + (x-a)D_{1}]$$

$$= a(x-a)^3 + (x-a)[a(x-a)^2 + (x-a)^2(x+a)]$$

$$a(x-a)^3 + [x - a(x-a)^2(x+2a)] = (x-a)^3(x+3a).$$

$$= a(x-a)^{3} + (x-a)\underline{\{a(x-a)^{2} + (x-a)\underline{[a(x-a) + (x-a)D_{1}]}\}}$$

$$= a(x-a)^3 + (x-a)[a(x-a)^2 + (x-a)^2(x+a)]$$

$$a(x-a)^3 + [x - a(x-a)^2(x+2a)] = (x-a)^3(x+3a).$$

 $\ddot{\mathbf{0}}$ 明:本题的方法可以推广到 n 阶行列式.

练习: 计算 n 阶行列式

```
\begin{array}{ccccc}
x & a & \cdots & a \\
a & x & \cdots & a \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
a & a & \cdots & x
\end{array}
```

练习: 计算n 阶行列式

$$\begin{vmatrix} x & a & \cdots & a \\ a & x & \cdots & a \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a & a & \cdots & x \end{vmatrix} = [x + (n-1)a](x-a)^{n-1}.$$

n 阶行列式的计算

例6. 计算
$$D_n = \begin{vmatrix} a_1 & x & x & \cdots & x \\ x & a_2 & x & \cdots & x \\ x & x & a_3 & \cdots & x \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x & x & x & \cdots & a_n. \end{vmatrix}$$

n 阶行列式的计算

例6. 计算
$$D_n = \begin{vmatrix} a_1 & x & x & \cdots & x \\ x & a_2 & x & \cdots & x \\ x & x & a_3 & \cdots & x \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x & x & x & \cdots & a_n. \end{vmatrix}$$

解:

$$D_n \frac{r_i - r_1}{\underbrace{i = 2, 3, \cdots, n}}$$

n 阶行列式的计算

例6. 计算
$$D_n = \begin{vmatrix} a_1 & x & x & \cdots & x \\ x & a_2 & x & \cdots & x \\ x & x & a_3 & \cdots & x \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x & x & x & \cdots & a_n. \end{vmatrix}$$

解:

$$D_{n} = \begin{bmatrix} a_{1} & x & x & \cdots & x \\ x - a_{1} & a_{2} - x & 0 & \cdots & 0 \\ x - a_{1} & 0 & a_{3} - x & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x - a_{1} & 0 & 0 & \cdots & a_{n} - x \end{bmatrix}$$

a_1	x	x		$x \mid$
$x-a_1$	$a_2 - x$	0		0
$x-a_1$	0	$a_3 - x$		0
:	:	:	٠.	:
$x-a_1$	0	0		a_n-x .

a_1	x	x		x
$x-a_1$	$a_2 - x$	0		0
$x-a_1$	0	$a_3 - x$	• • •	0
• •	:	:	٠	:
$x-a_1$	0	0		a_n-x .

每列提取

$$(a_1-x)(a_2-x)\cdots(a_n-x)$$
 $(a_1-x)(a_2-x)\cdots(a_n-x)$
 $(a_1-x)(a_2-x)\cdots(a_n-x)$
 $(a_1-x)(a_2-x)\cdots(a_n-x)$
 $(a_1-x)(a_2-x)\cdots(a_n-x)$
 $(a_1-x)(a_2-x)\cdots(a_n-x)$
 $(a_1-x)(a_2-x)\cdots(a_n-x)$
 $(a_1-x)(a_2-x)\cdots(a_n-x)$
 $(a_1-x)(a_2-x)\cdots(a_n-x)$

 公因式
 $(a_1-x)(a_2-x)\cdots(a_n-x)$
 $(a_1-x)(a_1-x)\cdots(a_n-x)$
 $(a_1-x)(a_1-x)\cdots(a_n-x)$
 $(a_1-x)(a_1-x)\cdots(a_n-x)$
 $(a_1-x)(a_1-x)\cdots(a_n-x)$
 $(a_1-x)(a_1-x)\cdots(a_n-x)$
 $(a_1-x)(a_$

$(a_1-x)(a_2-x)\cdots(a_n-x)$	$\frac{a_1}{a_1-x}$	$\frac{x}{a_2-x}$	$\frac{x}{a_3-x}$		$\frac{x}{a_n - x}$
	-1	1	0	• • •	0
$(a_1-x)(a_2-x)\cdots(a_n-x)$	-1	0	1		0
	:	:	:	٠.	:
	-1	0	0		1

$$(a_1 - x)(a_2 - x) \cdots (a_n - x) \begin{vmatrix} \frac{a_1}{a_1 - x} & \frac{x}{a_2 - x} & \frac{x}{a_3 - x} & \cdots & \frac{x}{a_n - x} \\ -1 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -1 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{vmatrix}$$

c_1+c_i	
i=2,3,	n

	$\frac{a_1}{a_1-x}$	$\frac{x}{a_2 - x}$	$\frac{x}{a_3-x}$		$\frac{x}{a_n - x}$
	-1	1	0		0
$(a_1-x)(a_2-x)\cdots(a_n-x)$	-1	0	1	• • •	0
	:	:	:	٠.	:
$(a_1-x)(a_2-x)\cdots(a_n-x)$	-1	0	0	• • •	1
	+ · · · +				

$$\frac{a_1}{a_1-x} + \dots + \frac{x}{a_n-x} \quad \frac{x}{a_2-x} \quad \frac{x}{a_3-x} \quad \dots \quad \frac{x}{a_n-x}$$

$$0 \qquad 1 \qquad 0 \qquad \dots \qquad 0$$

$$\vdots \qquad \vdots \qquad \vdots \qquad \vdots \qquad \ddots \qquad \vdots$$

$$0 \qquad 0 \qquad 0 \qquad \dots \qquad 1$$

	$\frac{a_1}{a_1 - x} + \dots + \frac{x}{a_n - x}$	$\frac{x}{a_2 - x}$	$\frac{x}{a_3-x}$		$\frac{x}{a_n - x}$
	0	1	0	• • •	0
$(a_1-x)\cdots(a_n-x)$	0	0	1		0
	÷	i	:	٠.	:
	0	0	0		1

$$(a_{1}-x)\cdots(a_{n}-x)\begin{vmatrix} \frac{a_{1}}{a_{1}-x}+\cdots+\frac{x}{a_{n}-x} & \frac{x}{a_{2}-x} & \frac{x}{a_{3}-x} & \cdots & \frac{x}{a_{n}-x} \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{vmatrix}$$

 $= (a_1 - x)(a_2 - x) \cdots (a_n - x)(\frac{a_1}{a_1 - x} + \frac{x}{a_2 - x} + \cdots + \frac{x}{a_n - x})$

例7. 计算行列式

$$\begin{vmatrix} a & b & c & d \\ a & a+b & a+b+c & a+b+c+d \\ a & 2a+b & 3a+2b+c & 4a+3b+2c+d \\ a & 3a+b & 6a+3b+c & 10a+6b+3c+d \end{vmatrix}$$

解:

$$\begin{vmatrix} a & b & c & d \\ a & a+b & a+b+c & a+b+c+d \\ a & 2a+b & 3a+2b+c & 4a+3b+2c+d \\ a & 3a+b & 6a+3b+c & 10a+6b+3c+d \end{vmatrix}$$

$$r_i - r_{i-1}$$
 $i=2,3,4$

解:

$$\begin{vmatrix} a & b & c & d \\ a & a+b & a+b+c & a+b+c+d \\ a & 2a+b & 3a+2b+c & 4a+3b+2c+d \\ a & 3a+b & 6a+3b+c & 10a+6b+3c+d \end{vmatrix}$$

$$\frac{r_{i}-r_{i-1}}{i=2,3,4} \begin{vmatrix} a & b & c & d \\ 0 & a & a+b & a+b+c \\ 0 & a & 2a+b & 3a+2b+c \\ 0 & a & 3a+b & 6a+3b+c \end{vmatrix}$$

a	b	c	d
0	a	a + b	a+b+c
0	a	2a + b	3a + 2b + c
0	a	3a + b	d $a+b+c$ $3a+2b+c$ $6a+3b+c$

		c	d	
0	a	a + b	a+b+c $3a+2b+c$	r_i-r_{i-1}
0	a	2a + b	3a + 2b + c	i=3,4
0	a	3a + b	6a + 3b + c	

a	b	c	d $a+b+c$ $3a+2b+c$ $6a+3b+c$		a	b	c	d
0	a	a + b	a+b+c	r_i-r_{i-1}	0	a	a + b	a+b+c
0	a	2a + b	3a + 2b + c	i=3,4	0	0	a	2a+b
0	a	3a + b	6a + 3b + c		0	0	a	3a+b

a	b	c	d $a+b+c$ $3a+2b+c$		a	b	c	d
0	a	a + b	a+b+c	r_i-r_{i-1}	0	a	a + b	a+b+c
0	a	2a + b	3a + 2b + c	i=3,4	0	0	a	2a + b
0	a	3a + b	6a + 3b + c		0	0	a	3a + b

 $r_4 - r_3$

$$\begin{vmatrix} a & b & c & d \\ 0 & a & a+b & a+b+c \\ 0 & a & 2a+b & 3a+2b+c \\ 0 & a & 3a+b & 6a+3b+c \end{vmatrix} \underbrace{ \begin{vmatrix} r_i-r_{i-1} \\ i=3,4 \end{vmatrix} }_{i=3,4} \begin{vmatrix} a & b & c & d \\ 0 & a & a+b & a+b+c \\ 0 & 0 & a & 2a+b \\ 0 & 0 & a & 3a+b \end{vmatrix}$$

$$\underline{\underline{r_4-r_3}} \begin{vmatrix} a & b & c & d \\ 0 & a & a+b & a+b+c \\ 0 & 0 & a & 2a+b \\ 0 & 0 & 0 & a \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} a & b & c & d \\ 0 & a & a+b & a+b+c \\ 0 & a & 2a+b & 3a+2b+c \\ 0 & a & 3a+b & 6a+3b+c \end{vmatrix} \underbrace{ \begin{vmatrix} r_i-r_{i-1} \\ i=3,4 \end{vmatrix} }_{i=3,4} \begin{vmatrix} a & b & c & d \\ 0 & a & a+b & a+b+c \\ 0 & 0 & a & 2a+b \\ 0 & 0 & a & 3a+b \end{vmatrix}$$

例8. 设
$$D_4 = \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 & 6 \\ 2 & 2 & 5 & 4 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 4 & 2 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 380, 求:$$

(1)
$$A_{12} + A_{22} + A_{32} + A_{42}$$
; (2) $A_{13} + A_{23} + A_{33} + A_{43}$;

(3)
$$M_{11} + M_{12} + M_{13} + M_{14}$$
.

例8. 设
$$D_4 = \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 & 6 \\ 2 & 2 & 5 & 4 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 4 & 2 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 380, 求:$$

(1)
$$A_{12} + A_{22} + A_{32} + A_{42}$$
; (2) $A_{13} + A_{23} + A_{33} + A_{43}$;

(3)
$$M_{11} + M_{12} + M_{13} + M_{14}$$
.

$$A_{12} + A_{22} + A_{32} + A_{42} =$$

$$A_{12} + A_{22} + A_{32} + A_{42} = \frac{1}{2}(2A_{12} + 2A_{22} + 2A_{32} + 2A_{42})$$

$$A_{12} + A_{22} + A_{32} + A_{42} = \frac{1}{2}(2A_{12} + 2A_{22} + 2A_{32} + 2A_{42})$$

$$=\frac{1}{2}D_4$$

$$A_{12} + A_{22} + A_{32} + A_{42} = \frac{1}{2}(2A_{12} + 2A_{22} + 2A_{32} + 2A_{42})$$

$$= \frac{1}{2}D_4 = 190.$$

$$A_{12} + A_{22} + A_{32} + A_{42} = \frac{1}{2}(2A_{12} + 2A_{22} + 2A_{32} + 2A_{42})$$

$$= \frac{1}{2}D_4 = 190.$$

$$A_{13} + A_{23} + A_{33} + A_{43} = 0$$

(3)
$$M_{11} + M_{12} + M_{13} + M_{14} =$$

(3)
$$M_{11} + M_{12} + M_{13} + M_{14} = A_{11} - A_{12} + A_{13} - A_{14}$$

(3)
$$M_{11} + M_{12} + M_{13} + M_{14} = A_{11} - A_{12} + A_{13} - A_{14}$$

$$= \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 2 & 2 & 5 & 4 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 4 & 2 & 1 & 2 \end{vmatrix}$$

(3)
$$M_{11} + M_{12} + M_{13} + M_{14} = A_{11} - A_{12} + A_{13} - A_{14}$$

$$= \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 2 & 2 & 5 & 4 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 4 & 2 & 1 & 2 \end{vmatrix} \frac{\underline{r_2 - r_1 \times 2}}{\overline{r_4 - r_1 \times 4}}$$

(3)
$$M_{11} + M_{12} + M_{13} + M_{14} = A_{11} - A_{12} + A_{13} - A_{14}$$

$$= \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 2 & 2 & 5 & 4 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 4 & 2 & 1 & 2 \end{vmatrix} \underbrace{\frac{r_2 - r_1 \times 2}{r_4 - r_1 \times 4}}_{\begin{array}{c} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 4 & 3 & 6 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 0 & 6 & -3 & 6 \end{vmatrix}$$

(3)
$$M_{11} + M_{12} + M_{13} + M_{14} = A_{11} - A_{12} + A_{13} - A_{14}$$

$$= \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 2 & 2 & 5 & 4 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 4 & 2 & 1 & 2 \end{vmatrix} \underbrace{\frac{r_2 - r_1 \times 2}{r_4 - r_1 \times 4}}_{\begin{array}{c} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 4 & 3 & 6 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 0 & 6 & -3 & 6 \end{vmatrix}$$

 $r_2 \leftrightarrow r_3$

(3)
$$M_{11} + M_{12} + M_{13} + M_{14} = A_{11} - A_{12} + A_{13} - A_{14}$$

$$= \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 2 & 2 & 5 & 4 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 4 & 2 & 1 & 2 \end{vmatrix} \xrightarrow{\frac{r_2 - r_1 \times 2}{r_4 - r_1 \times 4}} \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 4 & 3 & 6 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 0 & 6 & -3 & 6 \end{vmatrix}$$

$$\frac{r_2 \leftrightarrow r_3}{} - \begin{vmatrix}
1 & -1 & 1 & -1 \\
0 & 2 & 2 & -5 \\
0 & 4 & 3 & 6 \\
0 & 6 & -3 & 6
\end{vmatrix}$$

(3)
$$M_{11} + M_{12} + M_{13} + M_{14} = A_{11} - A_{12} + A_{13} - A_{14}$$

$$= \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 2 & 2 & 5 & 4 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 4 & 2 & 1 & 2 \end{vmatrix} \xrightarrow{\frac{r_2 - r_1 \times 2}{r_4 - r_1 \times 4}} \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 4 & 3 & 6 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 0 & 6 & -3 & 6 \end{vmatrix}$$

$$\underline{\underline{r_2 \leftrightarrow r_3}} - \begin{vmatrix}
1 & -1 & 1 & -1 \\
0 & 2 & 2 & -5 \\
0 & 4 & 3 & 6 \\
0 & 6 & -3 & 6
\end{vmatrix} \frac{\underline{r_3 - r_2 \times 2}}{r_4 - r_2 \times 3}$$

(3)
$$M_{11} + M_{12} + M_{13} + M_{14} = A_{11} - A_{12} + A_{13} - A_{14}$$

$$= \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 2 & 2 & 5 & 4 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 4 & 2 & 1 & 2 \end{vmatrix} \underbrace{\frac{r_2 - r_1 \times 2}{r_4 - r_1 \times 4}}_{\begin{array}{c} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 4 & 3 & 6 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 0 & 6 & -3 & 6 \end{vmatrix}$$

$$\frac{r_2 \leftrightarrow r_3}{0} = \begin{pmatrix}
1 & -1 & 1 & -1 \\
0 & 2 & 2 & -5 \\
0 & 4 & 3 & 6 \\
0 & 6 & -3 & 6
\end{pmatrix} \times \frac{r_3 - r_2 \times 2}{r_4 - r_2 \times 3} = \begin{pmatrix}
1 & -1 & 1 & -1 \\
0 & 2 & 2 & -5 \\
0 & 0 & -1 & 16 \\
0 & 0 & -9 & 21
\end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix}
1 & -1 & 1 & -1 \\
0 & 2 & 2 & -5 \\
0 & 0 & -1 & 16 \\
0 & 0 & -9 & 21
\end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix}
1 & -1 & 1 & -1 \\
0 & 2 & 2 & -5 \\
0 & 0 & -1 & 16 \\
0 & 0 & -9 & 21
\end{bmatrix}
\underbrace{{}_{r_4-r_3\times 9}}_{}$$

$$- \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 0 & 0 & -1 & 16 \\ 0 & 0 & -9 & 21 \end{vmatrix} \xrightarrow{\underline{r_4 - r_3 \times 9}} - \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 0 & 0 & -1 & 16 \\ 0 & 0 & 0 & -123 \end{vmatrix}$$

$$- \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 0 & 0 & -1 & 16 \\ 0 & 0 & -9 & 21 \end{vmatrix} \xrightarrow{\underline{r_4 - r_3 \times 9}} - \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & 2 & -5 \\ 0 & 0 & -1 & 16 \\ 0 & 0 & 0 & -123 \end{vmatrix} = -246.$$

例9. 如果行列式 $D = |a_{ij}|$ 的元素满足

$$a_{ij} = -a_{ji} \ (i,j=1,2,\cdots,n)$$
 ,则称 D 是反对称行列式(其中 $a_{ii} = 0, \ i=1,2,\cdots,n$). 证明: 奇数阶反对称行列式的值为 0 .

例9. 如果行列式 $D = |a_{ij}|$ 的元素满足

$$a_{ij} = -a_{ji} \ (i, j = 1, 2, \cdots, n)$$
 ,则称 D 是反对称行列式(其中 $a_{ii} = 0, \ i = 1, 2, \cdots, n$). 证明: 奇数阶反对称行列式的值为 0 .

$$D = \underbrace{\overset{\bullet}{\text{lf}} \overset{\bullet}{\text{l}}}_{1} D^{T} = \begin{vmatrix} 0 & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ a_{12} & 0 & \cdots & -a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & 0 \end{vmatrix}$$

$$D = \begin{bmatrix} 0 & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ a_{12} & 0 & \cdots & -a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

<u>提取</u> 公因数

$$D = \begin{bmatrix} 0 & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ a_{12} & 0 & \cdots & -a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

$$D = \begin{bmatrix} 0 & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ a_{12} & 0 & \cdots & -a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

$$D = \begin{bmatrix} 0 & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ a_{12} & 0 & \cdots & -a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

提取
$$(-1)^n$$
 $\begin{vmatrix} 0 & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ -a_{12} & 0 & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -a_{1n} & -a_{2n} & \cdots & 0 \end{vmatrix} = (-1)^n D$

因为 n 为奇数,

$$D = \begin{bmatrix} 0 & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ a_{12} & 0 & \cdots & -a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

因为 n 为奇数,所以有 D = -D ,从而

$$D=0.$$

例10. 证明范德蒙 (Vandermonder) 行列式

$$V_n = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 & \cdots & x_n \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 & \cdots & x_n^2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & x_3^{n-1} & \cdots & x_n^{n-1} \end{vmatrix} = \prod_{1 \le j < i \le n} (x_i - x_j).$$

说明:

• 连乘积 $\prod_{1 \le j < i \le n} (x_i - x_j)$

说明:

• 连乘积 $\prod_{1 \le j < i \le n} (x_i - x_j) = (x_2 - x_1)(x_3 - x_1) \cdots (x_n - x_1)(x_3 - x_2)(x_4 - x_2) \cdots (x_n - x_2) \cdots (x_{n-1} - x_{n-2})(x_n - x_{n-2})(x_n - x_{n-1}),$

说明:

• 连乘积 $\prod_{1 \leq j < i \leq n} (x_i - x_j) = (x_2 - x_1)(x_3 - x_1) \cdots (x_n - x_1)(x_3 - x_2)(x_4 - x_2) \cdots (x_n - x_2) \cdots (x_{n-1} - x_{n-2})(x_n - x_{n-2})(x_n - x_{n-1}),$ 是满足条件 $1 \leq j < i \leq n$ 的所有因子 $(x_i - x_j)$ 的乘积.

- 连乘积 $\prod_{1 \leq j < i \leq n} (x_i x_j) = (x_2 x_1)(x_3 x_1) \cdots (x_n x_1)(x_3 x_2)(x_4 x_2) \cdots (x_n x_2) \cdots (x_{n-1} x_{n-2})(x_n x_{n-2})(x_n x_{n-1}),$ 是满足条件 $1 \leq j < i \leq n$ 的所有因子 $(x_i x_j)$ 的乘积.
- 范德蒙 (Vandermonder) 行列式的特点:

- 连乘积 $\prod_{1 \leq j < i \leq n} (x_i x_j) = (x_2 x_1)(x_3 x_1) \cdots (x_n x_1)(x_3 x_2)(x_4 x_2) \cdots (x_n x_2) \cdots (x_{n-1} x_{n-2})(x_n x_{n-2})(x_n x_{n-1}),$ 是满足条件 $1 \leq j < i \leq n$ 的所有因子 $(x_i - x_j)$ 的乘积.
- 范德蒙(Vandermonder)行列式的特点:每列(行)元素是同一个数的不同方幂,

- 连乘积 $\prod_{1 \le j < i \le n} (x_i x_j) = (x_2 x_1)(x_3 x_1) \cdots (x_n x_1)(x_3 x_2)(x_4 x_2) \cdots (x_n x_2) \cdots (x_{n-1} x_{n-2})(x_n x_{n-2})(x_n x_{n-1}),$ 是满足条件 $1 \le j < i \le n$ 的所有因子 $(x_i - x_j)$ 的乘积.
- 范德蒙(Vandermonder)行列式的特点:每列(行)元素是同一个数的不同方幂,从上到下(从左到右)按升幂排列,

- 连乘积 $\prod_{1 \le j < i \le n} (x_i x_j) = (x_2 x_1)(x_3 x_1) \cdots (x_n x_1)(x_3 x_2)(x_4 x_2) \cdots (x_n x_2) \cdots (x_{n-1} x_{n-2})(x_n x_{n-2})(x_n x_{n-1}),$ 是满足条件 $1 \le j < i \le n$ 的所有因子 $(x_i - x_j)$ 的乘积.
- 范德蒙 (Vandermonder) 行列式的特点:每列 (行)元素是同一个数的不同方幂,从上到下(从左到右) 按升幂排列,次数从 0 到 n-1.

证:

$$V_n = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 & \cdots & x_n \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 & \cdots & x_n^2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & x_3^{n-1} & \cdots & x_n^{n-1} \end{vmatrix}$$

证:

$$V_n = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 & \cdots & x_n \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 & \cdots & x_n^2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & x_3^{n-1} & \cdots & x_n^{n-1} \end{vmatrix}$$

$$\frac{i=2,3,\cdots,n}{i=2,3,\cdots,n}$$

$\frac{r_i - x_n r_{i-1}}{i = 2, 3, \cdots, n}$	1	1		1	1	
	$x_1 - x_n$	$x_2 - x_n$		$x_{n-1} - x_n$	0	
	$x_1^2 - x_1 x_n$	$x_2^2 - x_2 x_n$		$x_{n-1}^2 - x_{n-1}x_n$	0	
	:	÷:	٠.	<u>:</u>	:	
	$x_1^{n-1} - x_1^{n-2} x_n$	$x_2^{n-1} - x_2^{n-2} x_n$		$x_{n-1}^{n-1} - x_{n-1}^{n-2} x_n$	0	

$$\frac{x_{1}-x_{n}}{\stackrel{r_{i}-x_{n}r_{i-1}}{\stackrel{i}{=}2,3,\cdots,n}} \begin{vmatrix}
1 & 1 & \cdots & 1 & 1 \\
x_{1}-x_{n} & x_{2}-x_{n} & \cdots & x_{n-1}-x_{n} & 0 \\
x_{1}^{2}-x_{1}x_{n} & x_{2}^{2}-x_{2}x_{n} & \cdots & x_{n-1}^{2}-x_{n-1}x_{n} & 0 \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\
x_{1}^{n-1}-x_{1}^{n-2}x_{n} & x_{2}^{n-1}-x_{2}^{n-2}x_{n} & \cdots & x_{n-1}^{n-1}-x_{n-1}^{n-2}x_{n} & 0
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} x_1^{n-1} - x_1^{n-2} x_n & x_2^{n-1} - x_2^{n-2} x_n & \cdots & x_{n-1}^{n-1} - x_{n-1}^{n-2} x_n & 0 \end{vmatrix}$$

$$= (-1)^{1+n} (x_1 - x_n) (x_2 - x_n) \cdots (x_{n-1} - x_n) \begin{vmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ x_1 & x_2 & \cdots & x_{n-1} \\ x_1^2 & x_2^2 & \cdots & x_{n-1}^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_1^{n-2} & x_2^{n-2} & \cdots & x_{n-1}^{n-2} \end{vmatrix}$$

$$V_{n} = (-1)^{1+n} (x_{1} - x_{n})(x_{2} - x_{n}) \cdots (x_{n-1} - x_{n}) \begin{vmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ x_{1} & x_{2} & \cdots & x_{n-1} \\ x_{1}^{2} & x_{2}^{2} & \cdots & x_{n-1}^{2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{1}^{n-2} & x_{2}^{n-2} & \cdots & x_{n-1}^{n-2} \end{vmatrix}$$

$$V_n = (-1)^{1+n} (x_1 - x_n)(x_2 - x_n) \cdots (x_{n-1} - x_n) \begin{vmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ x_1 & x_2 & \cdots & x_{n-1} \\ x_1^2 & x_2^2 & \cdots & x_{n-1}^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_1^{n-2} & x_2^{n-2} & \cdots & x_{n-1}^{n-2} \end{vmatrix}$$

$$= (x_n - x_1)(x_n - x_2) \cdots (x_n - x_{n-1})V_{n-1}$$

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) V_{n-1}$$

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) V_{n-1} = \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i)$$

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) V_{n-1} = \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) \prod_{1 \le i \le n-2} (x_{n-1} - x_i) V_{n-2}$$

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) V_{n-1} = \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) \prod_{1 \le i \le n-2} (x_{n-1} - x_i) V_{n-2}$$

=

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) V_{n-1} = \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) \prod_{1 \le i \le n-2} (x_{n-1} - x_i) V_{n-2}$$

$$= \dots \dots \dots \dots \dots$$

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i)$$

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) V_{n-1} = \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) \prod_{1 \le i \le n-2} (x_{n-1} - x_i) V_{n-2}$$

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) \prod_{1 \le i \le n-2} (x_{n-1} - x_i) \cdots \prod_{i=1,2} (x_3 - x_i) V_2$$

重要例子——范德蒙(Vandermonder)行列式

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) V_{n-1} = \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) \prod_{1 \le i \le n-2} (x_{n-1} - x_i) V_{n-2}$$

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) \prod_{1 \le i \le n-2} (x_{n-1} - x_i) \cdots \prod_{i=1,2} (x_3 - x_i) V_2$$

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) \prod_{1 \le i \le n-2} (x_{n-1} - x_i) \cdots \prod_{i=1,2} (x_3 - x_i)$$

重要例子——范德蒙(Vandermonder)行列式

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) V_{n-1} = \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) \prod_{1 \le i \le n-2} (x_{n-1} - x_i) V_{n-2}$$

=

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) \prod_{1 \le i \le n-2} (x_{n-1} - x_i) \cdots \prod_{i=1,2} (x_3 - x_i) V_2$$

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) \prod_{1 \le i \le n-2} (x_{n-1} - x_i) \cdots \prod_{i=1,2} (x_3 - x_i) (x_2 - x_1)$$

i = 1.2

 $1 \le i \le n-1$ $1 \le i \le n-2$

重要例子——范德蒙(Vandermonder)行列式

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) V_{n-1} = \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) \prod_{1 \le i \le n-2} (x_{n-1} - x_i) V_{n-2}$$

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) \prod_{1 \le i \le n-2} (x_{n-1} - x_i) \cdots \prod_{i=1,2} (x_3 - x_i) V_2$$

$$= \prod_{1 \le i \le n-1} (x_n - x_i) \prod_{1 \le i \le n-2} (x_{n-1} - x_i) \cdots \prod_{i=1,2} (x_3 - x_i) (x_2 - x_1)$$

= $(x_i-x_j).$

 $1 \le i \le i \le n$

例11. 证明
$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1k} & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2k} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{k1} & a_{k2} & \cdots & a_{kk} & 0 & \cdots & 0 \\ c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1k} & b_{11} & \cdots & b_{1m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{m1} & c_{m2} & \cdots & c_{mk} & b_{m1} & \cdots & b_{mm} \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1k} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2k} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{k1} & a_{k2} & \cdots & a_{kk} \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} b_{11} & \cdots & b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{m1} & \cdots & b_{mm} \end{vmatrix}$$

证: 记

$$|A| = |a_{ij}|_1^k, |B| = |b_{ij}|_1^m.$$

证: 记

$$|A| = |a_{ij}|_1^k, |B| = |b_{ij}|_1^m.$$

证: 记

$$|A| = |a_{ij}|_1^k, |B| = |b_{ij}|_1^m.$$

当
$$k=1$$
 时, $|A|=|a_{11}|$,

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ c_{11} & b_{11} & \cdots & b_{1m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{m1} & b_{m1} & \cdots & b_{mm} \end{vmatrix}$$

证: 记

$$|A| = |a_{ij}|_1^k, |B| = |b_{ij}|_1^m.$$

对 |A| 的阶数用数学归纳法.

当
$$k=1$$
 时, $|A|=|a_{11}|$,

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ c_{11} & b_{11} & \cdots & b_{1m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{m1} & b_{m1} & \cdots & b_{mm} \end{vmatrix}$$

按_{r1} 展开

证: 记

$$|A| = |a_{ij}|_1^k, |B| = |b_{ij}|_1^m.$$

当
$$k=1$$
 时, $|A|=|a_{11}|$,

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ c_{11} & b_{11} & \cdots & b_{1m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{m1} & b_{m1} & \cdots & b_{mm} \end{vmatrix}$$

$$\frac{Br_1}{E} a_{11} |B|$$

证: 记

$$|A| = |a_{ij}|_1^k, |B| = |b_{ij}|_1^m.$$

当
$$k=1$$
 时, $|A|=|a_{11}|$,

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ c_{11} & b_{11} & \cdots & b_{1m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{m1} & b_{m1} & \cdots & b_{mm} \end{vmatrix}$$

$$\underline{\underline{g_{r_1}}}$$
 $\underline{a_{11}}|B| = |a_{11}||B|$

证: 记

$$|A| = |a_{ij}|_1^k, |B| = |b_{ij}|_1^m.$$

当
$$k = 1$$
 时, $|A| = |a_{11}|$,

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ c_{11} & b_{11} & \cdots & b_{1m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{m1} & b_{m1} & \cdots & b_{mm} \end{vmatrix}$$

 接
$$r_1$$
 $a_{11}|B| = |a_{11}||B| = |A||B|.$

假设当 |A| 为 k-1 阶时,结论成立.

假设当 |A| 为 k-1 阶时,结论成立.下面考虑 |A| 为 k 阶的情形:

假设当 |A| 为 k-1 阶时,结论成立.下面考虑 |A| 为 k 阶的情形:将 D 按第一行展开得

假设当 |A| 为 k-1 阶时,结论成立.下面考虑 |A| 为 k 阶的情形:将 D 按第一行展开得

$$D = a_{11}(-1)^{1+1}M_{11}^D + a_{12}(-1)^{1+2}M_{12}^D + \dots + a_{1k}(-1)^{1+k}M_{1k}^D$$

这里 M_{1j}^D 表示 a_{1j} 在行列式 D 中的余子式 $j=1,2,\cdots,k$.

假设当 |A| 为 k-1 阶时,结论成立.下面考虑 |A| 为 k 阶的情形:将 D 按第一行展开得

$$D = a_{11}(-1)^{1+1}M_{11}^D + a_{12}(-1)^{1+2}M_{12}^D + \dots + a_{1k}(-1)^{1+k}M_{1k}^D$$

这里 M_{1j}^D 表示 a_{1j} 在行列式 D 中的余子式 $j = 1, 2, \dots, k$.容易看出 M_{1j}^D 是与 D 同类型的行列式,

假设当 |A| 为 k-1 阶时,结论成立.下面考虑 |A| 为 k 阶的情形:将 D 按第一行展开得

$$D = a_{11}(-1)^{1+1}M_{11}^D + a_{12}(-1)^{1+2}M_{12}^D + \dots + a_{1k}(-1)^{1+k}M_{1k}^D$$

这里 M_{1j}^D 表示 a_{1j} 在行列式 D 中的余子式 $j=1,2,\cdots,k$.容易看出 M_{1j}^D 是与 D 同类型的行列式,并且其左上角是 k-1 阶的,

假设当 |A| 为 k-1 阶时,结论成立.下面考虑 |A| 为 k 阶的情形:将 D 按第一行展开得

$$D = a_{11}(-1)^{1+1}M_{11}^D + a_{12}(-1)^{1+2}M_{12}^D + \dots + a_{1k}(-1)^{1+k}M_{1k}^D$$

这里 M_{1j}^D 表示 a_{1j} 在行列式 D 中的余子式 $j = 1, 2, \dots, k$.容易看出 M_{1j}^D 是与 D 同类型的行列式,并且其左上角是 k-1 阶的,由归纳假设有:

假设当 |A| 为 k-1 阶时,结论成立.下面考虑 |A| 为 k 阶的情形:将 D 按第一行展开得

$$D = a_{11}(-1)^{1+1}M_{11}^D + a_{12}(-1)^{1+2}M_{12}^D + \dots + a_{1k}(-1)^{1+k}M_{1k}^D$$

这里 M_{1j}^D 表示 a_{1j} 在行列式 D 中的余子式 $j=1,2,\cdots,k$.容易看出 M_{1j}^D 是与 D 同类型的行列式,并且其左上角是 k-1 阶的,由归纳假设有:

$$M_{1j}^D = M_{1j}^{|A|} |B| \quad j = 1, 2, \cdots, k.$$

其中 $M_{1j}^{|A|}$ 表示 a_{1j} 在行列式 |A| 中的余子式.

假设当 |A| 为 k-1 阶时,结论成立.下面考虑 |A| 为 k 阶的情形:将 D 按第一行展开得

$$D = a_{11}(-1)^{1+1}M_{11}^D + a_{12}(-1)^{1+2}M_{12}^D + \dots + a_{1k}(-1)^{1+k}M_{1k}^D$$

这里 M_{1j}^D 表示 a_{1j} 在行列式 D 中的余子式 $j=1,2,\cdots,k$.容易看出 M_{1j}^D 是与 D 同类型的行列式,并且其左上角是 k-1 阶的,由归纳假设有:

$$M_{1j}^D = M_{1j}^{|A|} |B| \quad j = 1, 2, \cdots, k.$$

其中 $M_{1i}^{[A]}$ 表示 a_{1i} 在行列式 [A] 中的余子式. 于是

$$D = a_{11}(-1)^{1+1}M_{11}^D + a_{12}(-1)^{1+2}M_{12}^D + \dots + a_{1k}(-1)^{1+k}M_{1k}^D$$

$$D = a_{11}(-1)^{1+1}M_{11}^D + a_{12}(-1)^{1+2}M_{12}^D + \dots + a_{1k}(-1)^{1+k}M_{1k}^D$$

$$= \left[a_{11}(-1)^{1+1}M_{11}^{|A|} + a_{12}(-1)^{1+2}M_{12}^{|A|} + \dots + a_{1k}(-1)^{1+k}M_{1k}^{|A|}\right]|B|$$

$$D = a_{11}(-1)^{1+1}M_{11}^D + a_{12}(-1)^{1+2}M_{12}^D + \dots + a_{1k}(-1)^{1+k}M_{1k}^D$$

=
$$[a_{11}(-1)^{1+1}M_{11}^{|A|} + a_{12}(-1)^{1+2}M_{12}^{|A|} + \dots + a_{1k}(-1)^{1+k}M_{1k}^{|A|}]|B|$$

$$= |A||B|.$$

于是所证结论成立.

(1) 上例的结论可以简记为

$$D = \left| \begin{array}{cc} A & O \\ \star & B \end{array} \right| = |A||B|.$$

(1) 上例的结论可以简记为

$$D = \left| \begin{array}{cc} A & O \\ \star & B \end{array} \right| = |A||B|.$$

(2) 类似的方法可以证明

$$D = \left| \begin{array}{cc} A & \star \\ O & B \end{array} \right| = |A||B|.$$

(1) 上例的结论可以简记为

$$D = \left| \begin{array}{cc} A & O \\ \star & B \end{array} \right| = |A||B|.$$

(2) 类似的方法可以证明

$$D = \left| \begin{array}{cc} A & \star \\ O & B \end{array} \right| = |A||B|.$$

(3) 注意

$$D = \left| \begin{array}{cc} O & A \\ B & \star \end{array} \right| \neq -|A||B|.$$

$$D = \left| \begin{array}{cc} O & A \\ B & \star \end{array} \right|$$

$$D = \begin{vmatrix} O & A \\ B & \star \end{vmatrix} = \frac{|A| \text{的每一列依次与其前面的}}{m \text{列对换}}$$

$$D = \left| \begin{array}{cc} O & A \\ B & \star \end{array} \right| \underbrace{ \frac{|A|}{\text{的每}-列依次与其前面的}}_{m 列对换} \; (-1)^{k \times m} \left| \begin{array}{cc} A & O \\ \star & B \end{array} \right|$$

$$D = \begin{vmatrix} O & A \\ B & \star \end{vmatrix} \frac{|A|$$
 的每一列依次与其前面的 $(-1)^{k \times m} \begin{vmatrix} A & O \\ \star & B \end{vmatrix}$

$$= (-1)^{k \times m} |A| |B|.$$

例12. 设
$$D = |a_{ij}|_{1}^{2007}$$
,其中 $a_{ij} = i - j$, 计算 D 的值.

例12. 设
$$D = |a_{ij}|_1^{2007}$$
,其中 $a_{ij} = i - j$, 计算 D 的值.

解: 因为 $a_{ij} = i - j =$

例12. 设
$$D = |a_{ij}|_1^{2007}$$
,其中 $a_{ij} = i - j$, 计算 D 的值.

解: 因为 $a_{ij} = i - j = -(j - i) =$

例12. 设 $D = |a_{ij}|_1^{2007}$,其中 $a_{ij} = i - j$, 计算 D 的值.

解: 因为 $a_{ij} = i - j = -(j - i) = -a_{ji}$,所以

例12. 设 $D = |a_{ij}|_1^{2007}$,其中 $a_{ij} = i - j$,计算 D 的值.

解: 因为 $a_{ij} = i - j = -(j - i) = -a_{ji}$,所以 D 为反对称行列式.

n 阶行列式的计算

例12. 设 $D = |a_{ij}|_1^{2007}$,其中 $a_{ij} = i - j$, 计算 D 的值.

解: 因为 $a_{ij} = i - j = -(j - i) = -a_{ji}$,所以 D 为反对称行列式.

又因为 D 的阶数 2007 为奇数,

n 阶行列式的计算

例12. 设 $D = |a_{ij}|_1^{2007}$,其中 $a_{ij} = i - j$, 计算 D 的值.

解: 因为 $a_{ij} = i - j = -(j - i) = -a_{ji}$,所以 D 为反对称行列式.

又因为 D 的阶数 2007 为奇数, 所以

D=0.

行列式的计算(续)

赵燕芬

Email: wangzhaoyanfen@gmail.com

武汉大学 数学与统计学院

2007年11月28日



更正

$$\begin{vmatrix} a & b & c & d \\ a & a+b & a+b+c & a+b+c+d \\ a & 2a+b & 3a+2b+c & 4a+3b+2c+d \\ a & 3a+b & 6a+3b+c & 10a+6b+3c+d \end{vmatrix}$$

更正

$$\begin{vmatrix} a & b & c & d \\ a & a+b & a+b+c & a+b+c+d \\ a & 2a+b & 3a+2b+c & 4a+3b+2c+d \\ a & 3a+b & 6a+3b+c & 10a+6b+3c+d \end{vmatrix}$$

更正

$$\begin{vmatrix} a & b & c & d \\ a & a+b & a+b+c & a+b+c+d \\ a & 2a+b & 3a+2b+c & 4a+3b+2c+d \\ a & 3a+b & 6a+3b+c & 10a+6b+3c+d \end{vmatrix}$$

从最后一行开始,依次用后行减前行

例13. 计算四阶行列式
$$D_4 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 & x_4^2 \\ x_1^4 & x_2^4 & x_3^4 & x_4^4 \end{vmatrix}.$$

例13. 计算四阶行列式
$$D_4 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 & x_4^2 \\ x_1^4 & x_2^4 & x_3^4 & x_4^4 \end{vmatrix}.$$

$$D_5 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 & x_4 & y \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 & x_4^2 & y^2 \\ x_1^3 & x_2^3 & x_3^3 & x_4^3 & y^3 \\ x_1^4 & x_2^4 & x_3^4 & x_4^4 & y^4 \end{vmatrix}$$

例13. 计算四阶行列式
$$D_4 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 & x_4^2 \\ x_1^4 & x_2^4 & x_3^4 & x_4^4 \end{vmatrix}.$$

解:

$$D_5 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 & x_4 & y \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 & x_4^2 & y^2 \\ x_1^3 & x_2^3 & x_3^3 & x_4^3 & y^3 \\ x_1^4 & x_2^4 & x_3^4 & x_4^4 & y^4 \end{vmatrix}$$

 $\frac{Vandermond}{(y-x_1)(y-x_2)(y-x_3)(y-x_4)}$

例13. 计算四阶行列式
$$D_4 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 & x_4^2 \\ x_1^4 & x_2^4 & x_3^4 & x_4^4 \end{vmatrix}$$
.

$$D_5 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 & x_4 & y \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 & x_4^2 & y^2 \\ x_1^3 & x_2^3 & x_3^3 & x_4^3 & y^3 \\ x_1^4 & x_2^4 & x_3^4 & x_4^4 & y^4 \end{vmatrix}$$

$$\frac{Vandermond}{(y-x_1)(y-x_2)(y-x_3)(y-x_4)} \cdot \prod_{1 \le j \le i \le 4} (x_i - x_j)$$

n 阶行列式的计算--加边法(升阶法)

$$= (y - x_1)(y - x_2)(y - x_3)(y - x_4)$$

$$= (y - x_1)(y - x_2)(y - x_3)(y - x_4) \cdot \prod_{1 \le j \le i \le 4} (x_i - x_j)$$

$$= [y^4 - (x_1 + x_2 + x_3 + x_4)y^3 + \dots + x_1x_2x_3x_4] \cdot \prod_{1 \le i \le i \le 4} (x_i - x_j).$$

$$= (y - x_1)(y - x_2)(y - x_3)(y - x_4) \cdot \prod_{1 \le j \le i \le 4} (x_i - x_j)$$

$$= [y^4 - (x_1 + x_2 + x_3 + x_4)y^3 + \dots + x_1x_2x_3x_4] \cdot \prod_{1 \le i \le i \le 4} (x_i - x_j).$$

另一方面,将
$$D_5$$
 按最后一列展开得

$$D_5 = 1 \times A_{15} + y \times A_{25} + y^2 \times A_{35} + y^3 \times A_{45} + y^4 \times A_{55}$$

其结果是关于y的多项式,其中 y^3 的系数

$$= (y - x_1)(y - x_2)(y - x_3)(y - x_4) \cdot \prod_{1 \le i \le i \le 4} (x_i - x_j)$$

$$= [y^4 - (x_1 + x_2 + x_3 + x_4)y^3 + \dots + x_1x_2x_3x_4] \cdot \prod_{1 \le i \le i \le 4} (x_i - x_j).$$

$$D_5 = 1 \times A_{15} + y \times A_{25} + y^2 \times A_{35} + y^3 \times A_{45} + y^4 \times A_{55}$$

其结果是关于y的多项式,其中 y^3 的系数

$$A_{45} = (-1)^{4+5} M_{45} = -D_4$$

比较系数可得

比较系数可得

$$-D_4 = -(x_1 + x_2 + x_3 + x_4) \prod_{1 \le i \le i \le 4} (x_i - x_j).$$

比较系数可得

$$-D_4 = -(x_1 + x_2 + x_3 + x_4) \prod_{1 \le j < i \le 4} (x_i - x_j).$$

即

$$D_4 = (x_1 + x_2 + x_3 + x_4) \prod_{1 \le i \le i \le 4} (x_i - x_j).$$

比较系数可得

$$-D_4 = -(x_1 + x_2 + x_3 + x_4) \prod_{1 \le j < i \le 4} (x_i - x_j).$$

即

$$D_4 = (x_1 + x_2 + x_3 + x_4) \prod_{1 \le i \le i \le 4} (x_i - x_j).$$

本题的方法也适用于 n 阶行列式, 练习 P_{37} 第 44 题.

例14. 计算

$$D_n = \begin{vmatrix} x_1 & b_1 a_2 & b_1 a_3 & \cdots & b_1 a_n \\ b_2 a_1 & x_2 & b_2 a_3 & \cdots & b_2 a_n \\ b_3 a_1 & b_3 a_2 & x_3 & \cdots & b_3 a_n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_n a_1 & b_n a_2 & b_n a_3 & \cdots & x_n \end{vmatrix}.$$

例14. 计算

$$D_n = \begin{vmatrix} x_1 & b_1 a_2 & b_1 a_3 & \cdots & b_1 a_n \\ b_2 a_1 & x_2 & b_2 a_3 & \cdots & b_2 a_n \\ b_3 a_1 & b_3 a_2 & x_3 & \cdots & b_3 a_n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_n a_1 & b_n a_2 & b_n a_3 & \cdots & x_n \end{vmatrix}.$$

分析: 元素特点是除主对角元外, 第 i 行的元素与 b_i 有关, 第 j 列的元素与 a_j 有关.

例14. 计算

$$D_n = \begin{vmatrix} x_1 & b_1 a_2 & b_1 a_3 & \cdots & b_1 a_n \\ b_2 a_1 & x_2 & b_2 a_3 & \cdots & b_2 a_n \\ b_3 a_1 & b_3 a_2 & x_3 & \cdots & b_3 a_n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_n a_1 & b_n a_2 & b_n a_3 & \cdots & x_n \end{vmatrix}.$$

分析: 元素特点是除主对角元外, 第 i 行的元素与 b_i 有关, 第 j 列的元素与 a_j 有关. 但各元素均比较复杂.

$$D_n = D_{n+1}$$

$$D_n = D_{n+1} = \begin{vmatrix} 1 & a_1 & a_2 & \cdots & a_n \\ 0 & x_1 & b_1 a_2 & \cdots & b_1 a_n \\ 0 & b_2 a_1 & x_2 & \cdots & b_2 a_n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & b_n a_1 & b_n a_2 & \cdots & x_n \end{vmatrix}$$

解:

$$D_n = D_{n+1} = \begin{vmatrix} 1 & a_1 & a_2 & \cdots & a_n \\ 0 & x_1 & b_1 a_2 & \cdots & b_1 a_n \\ 0 & b_2 a_1 & x_2 & \cdots & b_2 a_n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & b_n a_1 & b_n a_2 & \cdots & x_n \end{vmatrix}$$

 $\frac{r_i - o_{i-1}r_1}{i=2,3,\cdots,n+1}$

$$D_n = D_{n+1} = \begin{vmatrix} 1 & a_1 & a_2 & \cdots & a_n \\ 0 & x_1 & b_1 a_2 & \cdots & b_1 a_n \\ 0 & b_2 a_1 & x_2 & \cdots & b_2 a_n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & b_n a_1 & b_n a_2 & \cdots & x_n \end{vmatrix}$$

1	a_1 $x_1 - a_1b_1$ 0	a_2		a_n
$-b_1$	$x_1 - a_1 b_1$	0	• • •	0
$-b_2$	0	$x_2 - a_2b_2$	• • •	0
÷	÷	÷	٠	:
$-b_n$	0	0		$x_n - a_n b_n$

$$\begin{vmatrix}
1 & a_1 & a_2 & \cdots & a_n \\
-b_1 & x_1 - a_1b_1 & 0 & \cdots & 0 \\
-b_2 & 0 & x_2 - a_2b_2 & \cdots & 0 \\
\vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
-b_n & 0 & 0 & \cdots & x_n - a_nb_n
\end{vmatrix}$$

$$c_1 + \frac{b_i}{x_i - a_i b_i} c_{i+1}$$

$$i = 1, 2, \dots, n$$

1	a_1	a_2		a_n
$-b_1$	$x_1 - a_1 b_1$	0	• • •	0
$-b_2$	0	$x_2 - a_2b_2$	• • •	0
:	:	:	٠	:
$-b_n$	0	0		$x_n - a_n b_n$

$$\frac{c_1 + \frac{b_i}{x_i - a_i b_i} c_{i+1}}{i=1, 2, \cdots, n} \begin{vmatrix}
1 + \frac{a_1 b_1}{x_1 - a_1 b_1} + \cdots + \frac{a_n b_n}{x_n - a_n b_n} & a_1 & \cdots & a_n \\
0 & x_1 - a_1 b_1 & \cdots & 0 \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
0 & 0 & \cdots & x_n - a_n b_n
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 1 + \frac{a_1b_1}{x_1 - a_1b_1} + \dots + \frac{a_nb_n}{x_n - a_nb_n} & a_1 & \dots & a_n \\ 0 & x_1 - a_1b_1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & x_n - a_nb_n \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 1 + \frac{a_1b_1}{x_1 - a_1b_1} + \dots + \frac{a_nb_n}{x_n - a_nb_n} & a_1 & \dots & a_n \\ 0 & x_1 - a_1b_1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & x_n - a_nb_n \end{vmatrix}$$

$$= (1 + \frac{a_1b_1}{x_1 - a_1b_1} + \dots + \frac{a_nb_n}{x_n - a_nb_n})(x_1 - a_1b_1) \dots (x_n - a_nb_n).$$

例15. 求方程 D(x) = 0 的根, 其中

$$D(x) = \begin{vmatrix} x-1 & x-2 & x-1 & x \\ x-2 & x-4 & x-2 & x \\ x-3 & x-6 & x-4 & x-1 \\ x-4 & x-8 & 2x-5 & x-2 \end{vmatrix}.$$

例15. 求方程 D(x) = 0 的根, 其中

$$D(x) = \begin{vmatrix} x-1 & x-2 & x-1 & x \\ x-2 & x-4 & x-2 & x \\ x-3 & x-6 & x-4 & x-1 \\ x-4 & x-8 & 2x-5 & x-2 \end{vmatrix}.$$

$$\begin{vmatrix} x-1 & x-2 & x-1 & x \\ x-2 & x-4 & x-2 & x \\ x-3 & x-6 & x-4 & x-1 \\ x-4 & x-8 & 2x-5 & x-2 \end{vmatrix}$$

例15. 求方程 D(x) = 0 的根, 其中

$$D(x) = \begin{vmatrix} x-1 & x-2 & x-1 & x \\ x-2 & x-4 & x-2 & x \\ x-3 & x-6 & x-4 & x-1 \\ x-4 & x-8 & 2x-5 & x-2 \end{vmatrix}.$$

$$\begin{vmatrix} x-1 & x-2 & x-1 & x \\ x-2 & x-4 & x-2 & x \\ x-3 & x-6 & x-4 & x-1 \\ x-4 & x-8 & 2x-5 & x-2 \end{vmatrix} \frac{c_{i}-c_{1}}{\stackrel{i=2,3,4}{=}}$$

例15. 求方程 D(x) = 0 的根, 其中

$$D(x) = \begin{vmatrix} x-1 & x-2 & x-1 & x \\ x-2 & x-4 & x-2 & x \\ x-3 & x-6 & x-4 & x-1 \\ x-4 & x-8 & 2x-5 & x-2 \end{vmatrix}.$$

$$\begin{vmatrix} x-1 & x-2 & x-1 & x \\ x-2 & x-4 & x-2 & x \\ x-3 & x-6 & x-4 & x-1 \\ x-4 & x-8 & 2x-5 & x-2 \end{vmatrix} = \underbrace{\begin{vmatrix} c_{i}-c_{1} \\ i=2,3,4 \end{vmatrix}}_{c_{i}-c_{1}} \begin{vmatrix} x-1 & -1 & 0 & 1 \\ x-2 & -2 & 0 & 2 \\ x-3 & -3 & -1 & 2 \\ x-4 & -4 & x-1 & 2 \end{vmatrix}$$

x-1	-1	0	1
x-2		0	2
x-3		-1	2
x-4	-4	x-1	2

$$\begin{vmatrix} x-1 & -1 & 0 & 1 \\ x-2 & -2 & 0 & 2 \\ x-3 & -3 & -1 & 2 \\ x-4 & -4 & x-1 & 2 \end{vmatrix} \underline{ \begin{matrix} \underline{c_4+c_2} \\ \underline{c_4+c_2} \end{matrix} }$$

x-1	-1	0	1		x-1	-1	0	0
x-2	-2	0	2	$c_4 + c_2$				
x-3	-3	-1	2		x-3	-3	-1	-1
x-4	-4	x-1	2		x-4	-4	x - 1	-2

$$\begin{vmatrix} x-1 & -1 & 0 & 1 \\ x-2 & -2 & 0 & 2 \\ x-3 & -3 & -1 & 2 \\ x-4 & -4 & x-1 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x-1 & -1 & 0 & 0 \\ x-2 & -2 & 0 & 0 \\ x-3 & -3 & -1 & -1 \\ x-4 & -4 & x-1 & -2 \end{vmatrix}$$

$$= \left| \begin{array}{cc} x - 1 & -1 \\ x - 2 & -2 \end{array} \right|.$$

$$\begin{vmatrix} x-1 & -1 & 0 & 1 \\ x-2 & -2 & 0 & 2 \\ x-3 & -3 & -1 & 2 \\ x-4 & -4 & x-1 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x-1 & -1 & 0 & 0 \\ x-2 & -2 & 0 & 0 \\ x-3 & -3 & -1 & -1 \\ x-4 & -4 & x-1 & -2 \end{vmatrix}$$

$$= \left| \begin{array}{cc} x - 1 & -1 \\ x - 2 & -2 \end{array} \right| \cdot \left| \begin{array}{cc} -1 & -1 \\ x - 1 & -2 \end{array} \right|$$

$$\begin{vmatrix} x-1 & -1 & 0 & 1 \\ x-2 & -2 & 0 & 2 \\ x-3 & -3 & -1 & 2 \\ x-4 & -4 & x-1 & 2 \end{vmatrix} \xrightarrow{\underline{c_4+c_2}} \begin{vmatrix} x-1 & -1 & 0 & 0 \\ x-2 & -2 & 0 & 0 \\ x-3 & -3 & -1 & -1 \\ x-4 & -4 & x-1 & -2 \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} x-1 & -1 \\ x-2 & -2 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} -1 & -1 \\ x-1 & -2 \end{vmatrix} = [-2(x-1) + (x-2)] \cdot [2 + (x-1)]$$

$$\begin{vmatrix} x-1 & -1 & 0 & 1 \\ x-2 & -2 & 0 & 2 \\ x-3 & -3 & -1 & 2 \\ x-4 & -4 & x-1 & 2 \end{vmatrix} \xrightarrow{\underline{c_4+c_2}} \begin{vmatrix} x-1 & -1 & 0 & 0 \\ x-2 & -2 & 0 & 0 \\ x-3 & -3 & -1 & -1 \\ x-4 & -4 & x-1 & -2 \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} x-1 & -1 \\ x-2 & -2 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} -1 & -1 \\ x-1 & -2 \end{vmatrix} = [-2(x-1) + (x-2)] \cdot [2 + (x-1)]$$
$$= -x(x+1) = 0$$

$$\begin{vmatrix} x-1 & -1 & 0 & 1 \\ x-2 & -2 & 0 & 2 \\ x-3 & -3 & -1 & 2 \\ x-4 & -4 & x-1 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x-1 & -1 & 0 & 0 \\ x-2 & -2 & 0 & 0 \\ x-3 & -3 & -1 & -1 \\ x-4 & -4 & x-1 & -2 \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} x-1 & -1 \\ x-2 & -2 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} -1 & -1 \\ x-1 & -2 \end{vmatrix} = [-2(x-1) + (x-2)] \cdot [2 + (x-1)]$$
$$= -x(x+1) = 0$$

所以所求根为

$$x_1 = 0, \quad x_2 = -1.$$

例16. 计算三对角线行列式

$$D_{n} = \begin{vmatrix} \alpha + \beta & \alpha\beta \\ 1 & \alpha + \beta & \alpha\beta \\ & 1 & \alpha + \beta & \alpha\beta \\ & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & 1 & \alpha + \beta & \alpha\beta \\ & & & 1 & \alpha + \beta \end{vmatrix}$$

$$D_{n} = (\alpha + \beta)D_{n-1} - \alpha\beta \begin{vmatrix} 1 & \alpha\beta & & & & \\ 0 & \alpha + \beta & \alpha\beta & & & \\ 0 & 1 & \alpha + \beta & \alpha\beta & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & \alpha + \beta & \alpha\beta \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 & \alpha + \beta \end{vmatrix}$$

$$D_{n} = (\alpha + \beta)D_{n-1} - \alpha\beta \begin{vmatrix} 1 & \alpha\beta & & & & \\ 0 & \alpha + \beta & \alpha\beta & & & \\ 0 & 1 & \alpha + \beta & \alpha\beta & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & \alpha + \beta & \alpha\beta \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 & \alpha + \beta \end{vmatrix}$$

$$= (\alpha + \beta)D_{n-1} - \alpha\beta D_{n-2}$$

$$D_{n} = (\alpha + \beta)D_{n-1} - \alpha\beta \begin{vmatrix} 1 & \alpha\beta & & & & \\ 0 & \alpha + \beta & \alpha\beta & & & \\ 0 & 1 & \alpha + \beta & \alpha\beta & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & \alpha + \beta & \alpha\beta \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 & \alpha + \beta \end{vmatrix}$$

$$= (\alpha + \beta)D_{n-1} - \alpha\beta D_{n-2}$$

$$D_n = (\alpha + \beta)D_{n-1} - \alpha\beta D_{n-2}$$



$$D_n = (\alpha + \beta)D_{n-1} - \alpha\beta D_{n-2}$$
$$D_n - \alpha D_{n-1} =$$



$$D_n = (\alpha + \beta)D_{n-1} - \alpha\beta D_{n-2}$$
$$D_n - \alpha D_{n-1} = \beta(D_{n-1} - \alpha D_{n-2})$$



 $D_2 - \alpha D_1 =$

$$D_n = (\alpha + \beta)D_{n-1} - \alpha\beta D_{n-2}$$

$$D_n - \alpha D_{n-1} = \beta(D_{n-1} - \alpha D_{n-2})$$

$$= \beta^2(D_{n-2} - \alpha D_{n-3}) = \cdots$$

$$= \beta^{n-2}(D_2 - \alpha D_1)$$

$$\sharp \Phi$$

 $D_1 = \alpha + \beta$, $D_2 = (\alpha + \beta)^2 - \alpha\beta$

$$D_2 - \alpha D_1 = (\alpha + \beta)^2 - \alpha \beta$$

$$D_2 - \alpha D_1 = (\alpha + \beta)^2 - \alpha \beta - \alpha (\alpha + \beta)$$

 $D_1 = \alpha + \beta$, $D_2 = (\alpha + \beta)^2 - \alpha\beta$

$$D_2 - \alpha D_1 = (\alpha + \beta)^2 - \alpha \beta - \alpha(\alpha + \beta) = \beta^2$$

于是

$$D_n - \alpha D_{n-1} = \beta^n$$

于是

$$D_n - \alpha D_{n-1} = \beta^n$$

 \oplus

$$\begin{cases}
D_n - \alpha D_{n-1} &= \beta^n \\
D_{n-1} - \alpha D_{n-2} &= \beta^{n-1} \\
\vdots & \vdots \\
D_3 - \alpha D_2 &= \beta^3 \\
D_2 - \alpha D_1 &= \beta^2
\end{cases}$$

于是

$$D_n - \alpha D_{n-1} = \beta^n$$

由

$$\begin{cases}
D_n - \alpha D_{n-1} &= \beta^n \\
D_{n-1} - \alpha D_{n-2} &= \beta^{n-1} \\
\vdots & \vdots \\
D_3 - \alpha D_2 &= \beta^3 \\
D_2 - \alpha D_1 &= \beta^2
\end{cases}$$



于是

$$D_n - \alpha D_{n-1} = \beta^n$$

 \oplus

$$\begin{cases}
D_n - \alpha D_{n-1} &= \beta^n \\
D_{n-1} - \alpha D_{n-2} &= \beta^{n-1} \\
\vdots & \vdots \\
D_3 - \alpha D_2 &= \beta^3 \\
D_2 - \alpha D_1 &= \beta^2
\end{cases}$$

 \Rightarrow

$$D_n - \alpha^{n-1}D_1 = \beta^n + \alpha\beta^{n-1} + \alpha^2\beta^{n-2} + \dots + \alpha^{n-2}\beta^2$$

$$D_n - \alpha^{n-1}D_1 = \beta^n + \alpha\beta^{n-1} + \alpha^2\beta^{n-2} + \dots + \alpha^{n-2}\beta^2$$

$$D_n - \alpha^{n-1}D_1 = \beta^n + \alpha\beta^{n-1} + \alpha^2\beta^{n-2} + \dots + \alpha^{n-2}\beta^2$$

再将
$$D_1 = \alpha + \beta$$
 代入得到:

$$D_n - \alpha^{n-1}D_1 = \beta^n + \alpha\beta^{n-1} + \alpha^2\beta^{n-2} + \dots + \alpha^{n-2}\beta^2$$

再将
$$D_1 = \alpha + \beta$$
 代入得到:

当
$$\beta = \alpha$$
 时,

$$D_n - \alpha^{n-1}D_1 = \beta^n + \alpha\beta^{n-1} + \alpha^2\beta^{n-2} + \dots + \alpha^{n-2}\beta^2$$

再将
$$D_1 = \alpha + \beta$$
 代入得到:

当
$$\beta = \alpha$$
 时,

$$D_n = (n+1)\alpha^n$$

$$D_n - \alpha^{n-1}D_1 = \beta^n + \alpha\beta^{n-1} + \alpha^2\beta^{n-2} + \dots + \alpha^{n-2}\beta^2$$

再将
$$D_1 = \alpha + \beta$$
 代入得到:

当
$$\beta = \alpha$$
 时,

$$D_n = (n+1)\alpha^n$$

当
$$\beta \neq \alpha$$
 时,

$$D_n - \alpha^{n-1}D_1 = \beta^n + \alpha\beta^{n-1} + \alpha^2\beta^{n-2} + \dots + \alpha^{n-2}\beta^2$$

再将
$$D_1 = \alpha + \beta$$
 代入得到:

当
$$\beta = \alpha$$
 时,

$$D_n = (n+1)\alpha^n$$

当
$$\beta \neq \alpha$$
 时,

$$D_n = \frac{\beta^{n+1} - \alpha^{n+1}}{\beta - \alpha}.$$

例17. 计算 n 阶行列式

$$D_n = \begin{vmatrix} 1 + x_1 y_1 & 2 + x_1 y_2 & \cdots & n + x_1 y_n \\ 1 + x_2 y_1 & 2 + x_2 y_2 & \cdots & n + x_2 y_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 + x_n y_1 & 2 + x_n y_2 & \cdots & n + x_n y_n \end{vmatrix}.$$

例17. 计算 n 阶行列式

$$D_n = \begin{vmatrix} 1 + x_1 y_1 & 2 + x_1 y_2 & \cdots & n + x_1 y_n \\ 1 + x_2 y_1 & 2 + x_2 y_2 & \cdots & n + x_2 y_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 + x_n y_1 & 2 + x_n y_2 & \cdots & n + x_n y_n \end{vmatrix}.$$

 \mathbf{M} : 将 D_n 按第一列拆分

例17. 计算 n 阶行列式

$$D_n = \begin{vmatrix} 1 + x_1 y_1 & 2 + x_1 y_2 & \cdots & n + x_1 y_n \\ 1 + x_2 y_1 & 2 + x_2 y_2 & \cdots & n + x_2 y_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 + x_n y_1 & 2 + x_n y_2 & \cdots & n + x_n y_n \end{vmatrix}.$$

 \mathbf{M} : 将 D_n 按第一列拆分

$$D_{n} = \begin{vmatrix} 1 & 2 + x_{1}y_{2} & \cdots & n + x_{1}y_{n} \\ 1 & 2 + x_{2}y_{2} & \cdots & n + x_{2}y_{n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ 1 & 2 + x_{n}y_{2} & \cdots & n + x_{n}y_{n} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} x_{1}y_{1} & 2 + x_{1}y_{2} & \cdots & n + x_{1}y_{n} \\ x_{2}y_{1} & 2 + x_{2}y_{2} & \cdots & n + x_{2}y_{n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ x_{n}y_{1} & 2 + x_{n}y_{2} & \cdots & n + x_{n}y_{n} \end{vmatrix}$$

其中

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 + x_1 y_2 & \cdots & n + x_1 y_n \\ 1 & 2 + x_2 y_2 & \cdots & n + x_2 y_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & 2 + x_n y_2 & \cdots & n + x_n y_n \end{vmatrix}$$

其中

$$\begin{vmatrix}
1 & 2 + x_1 y_2 & \cdots & n + x_1 y_n \\
1 & 2 + x_2 y_2 & \cdots & n + x_2 y_n \\
\vdots & \vdots & & \vdots \\
1 & 2 + x_n y_2 & \cdots & n + x_n y_n
\end{vmatrix} \xrightarrow{c_i - c_1 \times i} \overline{i = 2, 3, \dots, n}$$

其中

其中

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 + x_1 y_2 & \cdots & n + x_1 y_n \\ 1 & 2 + x_2 y_2 & \cdots & n + x_2 y_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & 2 + x_n y_2 & \cdots & n + x_n y_n \end{vmatrix} \begin{vmatrix} \underbrace{c_i - c_1 \times i}_{i=2,3,\cdots,n} & \begin{vmatrix} 1 & x_1 y_2 & \cdots & x_1 y_n \\ 1 & x_2 y_2 & \cdots & x_2 y_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_n y_2 & \cdots & x_n y_n \end{vmatrix}$$

$$= y_2 y_3 \cdots y_n \begin{vmatrix} 1 & x_1 & \cdots & x_1 \\ 1 & x_2 & \cdots & x_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_n & \cdots & x_n \end{vmatrix}$$

其中

$$= y_2 y_3 \cdots y_n \begin{vmatrix} 1 & x_1 & \cdots & x_1 \\ 1 & x_2 & \cdots & x_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_n & \cdots & x_n \end{vmatrix} = \begin{cases} 0 & \stackrel{\omega}{\to} n \ge 3 \text{ iff}, \\ y_2 (x_2 - x_1) & \stackrel{\omega}{\to} n = 2 \text{ iff}. \end{cases}$$

```
x_1y_1  2 + x_1y_2  ...  n + x_1y_n

x_2y_1  2 + x_2y_2  ...  n + x_2y_n

\vdots  \vdots  ...  \vdots

x_ny_1  2 + x_ny_2  ...  n + x_ny_n
```

x_1y_1	$2 + x_1 y_2$	 $n + x_1 y_n$		x_1	$2 + x_1 y_2$		$n + x_1 y_n$
x_2y_1	$2 + x_2 y_2$	 $n + x_2 y_n$		x_2	$2 + x_2 y_2$	• • •	$n + x_2 y_n$
:	:	$n + x_2 y_n \\ \vdots$	$=y_1$:	:		:
$x_n y_1$	$2 + x_n y_2$	 $n + x_n y_n$		x_n	$2 + x_n y_2$		$n + x_n y_n$

$$\begin{vmatrix} x_1y_1 & 2 + x_1y_2 & \cdots & n + x_1y_n \\ x_2y_1 & 2 + x_2y_2 & \cdots & n + x_2y_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_ny_1 & 2 + x_ny_2 & \cdots & n + x_ny_n \end{vmatrix} = y_1 \begin{vmatrix} x_1 & 2 + x_1y_2 & \cdots & n + x_1y_n \\ x_2 & 2 + x_2y_2 & \cdots & n + x_2y_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_n & 2 + x_ny_2 & \cdots & n + x_ny_n \end{vmatrix}$$

$$\frac{c_i - c_1 \times y_i}{i = 2, 3, \cdots, n}$$

$$\begin{vmatrix} x_1y_1 & 2 + x_1y_2 & \cdots & n + x_1y_n \\ x_2y_1 & 2 + x_2y_2 & \cdots & n + x_2y_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_ny_1 & 2 + x_ny_2 & \cdots & n + x_ny_n \end{vmatrix} = y_1 \begin{vmatrix} x_1 & 2 + x_1y_2 & \cdots & n + x_1y_n \\ x_2 & 2 + x_2y_2 & \cdots & n + x_2y_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_n & 2 + x_ny_2 & \cdots & n + x_ny_n \end{vmatrix}$$

$$\frac{c_i - c_1 \times y_i}{i = 2, 3, \cdots, n} y_1 \begin{vmatrix} x_1 & 2 & \cdots & n \\ x_2 & 2 & \cdots & n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_n & 2 & \cdots & n \end{vmatrix} = \begin{cases} 0 & \text{\line n} \geq 3 \text{ H}, \\ 2y_1(x_1 - x_2) & \text{\line n} = 2 \text{ H}. \end{cases}$$

因此, 当 n=2 时,

因此、当 n=2 时、

$$D_2 = (x_2 - x_1)(y_2 - 2y_1).$$

因此、当 n=2 时、

$$D_2 = (x_2 - x_1)(y_2 - 2y_1).$$

当 $n \geq 3$ 时,

因此、当 n=2 时、

$$D_2 = (x_2 - x_1)(y_2 - 2y_1).$$

当
$$n \ge 3$$
 时,

$$D_n=0.$$

例18. 计算 2n 阶行列式

$$D_{2n} = \begin{vmatrix} a & & & b \\ & \ddots & & \ddots \\ & & a & b \\ & & c & d \\ & & \ddots & & \ddots \\ c & & & d \end{vmatrix}$$

例18. 计算 2n 阶行列式

$$D_{2n} = \begin{vmatrix} a & & & & b \\ & \ddots & & \ddots & \\ & & a & b & \\ & & c & d & \\ & & \ddots & & \ddots & \\ c & & & d \end{vmatrix}.$$

 \mathbf{g} : 将 D_{2n} 的 r_{2n} 依次与前面的 2n-2 行对换, 换至第二行;

例18. 计算 2n 阶行列式

$$D_{2n} = \begin{vmatrix} a & & & & b \\ & \ddots & & \ddots & \\ & & a & b & \\ & & c & d & \\ & & \ddots & & \ddots & \\ c & & & & d \end{vmatrix}.$$

解: 将 D_{2n} 的 r_{2n} 依次与前面的 2n-2 行对换,换至第二行; 再将 D_{2n} 的 c_{2n} 依次与前面的 2n-2 列对换,换至第二列:

例18. 计算 2n 阶行列式

$$D_{2n} = \begin{vmatrix} a & & & & b \\ & \ddots & & \ddots & \\ & & a & b & \\ & & c & d & \\ & & \ddots & & \ddots & \\ c & & & & d \end{vmatrix}.$$

解: 将 D_{2n} 的 r_{2n} 依次与前面的 2n-2 行对换,换至第二行; 再将 D_{2n} 的 c_{2n} 依次与前面的 2n-2 列对换,换至第二列:

$$D_{2n} = (-1)^{2n-2}(-1)^{2n-2}$$

$$D_{2n} = (-1)^{2n-2}(-1)^{2n-2}$$

$$a \quad b \quad b \quad c \quad d \quad c \quad d \quad c \quad d$$

$$c \quad d \quad c \quad d$$

$$= (ad - bc)D_{2(n-1)}$$

$$= (ad - bc)D_{2(n-1)} = (ad - bc)^2 D_{2(n-2)}$$

$$= (ad - bc)D_{2(n-1)} = (ad - bc)^2 D_{2(n-2)}$$

$$= (ad - bc)D_{2(n-1)} = (ad - bc)^2 D_{2(n-2)}$$

$$= (ad - bc)D_{2(n-1)} = (ad - bc)^2 D_{2(n-2)}$$

$$= (ad - bc)^{n-1}D_2$$

$$= \cdots \cdots \cdots \cdots \cdots = (ad - bc)^{n-1}D_2$$

因为
$$D_2 = (ad - bc)$$
,所以

$$= \cdots \cdots \cdots$$
$$= (ad - bc)^{n-1}D_2$$

因为
$$D_2 = (ad - bc)$$
,所以

$$D_{2n} = (ad - bc)^n.$$

另解: 将 D_{2n} 按第一行展开:

 $\mathbf{S}\mathbf{M}$: 将 D_{2n} 按第一行展开:

$$D_{2n} = a \begin{vmatrix} a & & & & b & 0 \\ & \ddots & & & & \ddots & \\ & & a & b & & \\ & & c & d & & \vdots \\ & & \ddots & & & \ddots & \\ c & & & & d & 0 \\ 0 & & \cdots & \cdots & & 0 & d \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 0 & a & & & & b \\ & & \ddots & & & \ddots \\ & & a & b & & \\ \vdots & & c & d & & \\ & & \ddots & & & \ddots \\ 0 & c & & & & d \\ c & 0 & & \cdots & \cdots & 0 \end{vmatrix}$$

$$+ (-1)^{1+2n}b \begin{vmatrix} 0 & a & & & & b \\ & & \ddots & & & \ddots \\ & & & a & b & \\ \vdots & & & c & d & \\ & & \ddots & & & \ddots \\ 0 & c & & & & d \\ c & 0 & & \cdots & \cdots & 0 \end{vmatrix}$$

$$= a(-1)^{2n-1+2n-1} dD_{2(n-2)}$$

$$\begin{vmatrix} 0 & a & & & & b \\ & & \ddots & & & \ddots \\ & & a & b & & \\ \vdots & & c & d & & \\ & & \ddots & & & \ddots \\ 0 & c & & & & d \\ c & 0 & & \cdots & \cdots & 0 \end{vmatrix}$$

$$= a(-1)^{2n-1+2n-1}dD_{2(n-2)} + (-1)^{2n+1}b(-1)^{2n-1+1}cD_{2(n-2)}$$

$$+ (-1)^{1+2n}b \begin{vmatrix} 0 & a & & & & b \\ & & \ddots & & & \ddots \\ & & a & b & & \\ \vdots & & c & d & & \\ & & \ddots & & & \ddots \\ 0 & c & & & & d \\ c & 0 & & \cdots & \cdots & 0 \end{vmatrix}$$

$$= a(-1)^{2n-1+2n-1}dD_{2(n-2)} + (-1)^{2n+1}b(-1)^{2n-1+1}cD_{2(n-2)}$$
$$= (ad - bc)D_{2(n-2)}$$

$$\begin{vmatrix} 0 & a & & & & & b \\ & & \ddots & & & \ddots \\ & & & a & b & & \\ \vdots & & & c & d & & \\ & & \ddots & & & \ddots \\ 0 & c & & & & d \\ c & 0 & & \cdots & \cdots & 0 \end{vmatrix}$$

$$= a(-1)^{2n-1+2n-1}dD_{2(n-2)} + (-1)^{2n+1}b(-1)^{2n-1+1}cD_{2(n-2)}$$
$$= (ad-bc)D_{2(n-2)}$$
以下与解法一相同.

§ 1.3 克拉默(Cramer)法则

赵燕芬

Email: wangzhaoyanfen@gmail.com

武汉大学 数学与统计学院

2007年11月28日



齐次线性方程组和非齐次线性方程组

对于 n 个未知量 n 个方程的线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ \dots & \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n &= b_n \end{cases}$$

齐次线性方程组和非齐次线性方程组

对于 n 个未知量 n 个方程的线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ \dots & \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n &= b_n \end{cases}$$

当常数项 b_1, b_2, \cdots, b_n 不全为 0 时,

齐次线性方程组和非齐次线性方程组

对于 n 个未知量 n 个方程的线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ \dots & \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n &= b_n \end{cases}$$

当常数项 b_1, b_2, \cdots, b_n 不全为 0 时,称之为<mark>非齐次线性方程组</mark>;

齐次线性方程组和非齐次线性方程组

对于 n 个未知量 n 个方程的线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ \dots & \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n &= b_n \end{cases}$$

当常数项 b_1, b_2, \dots, b_n 不全为 0 时,称之为非齐次线性方程组; 当常数项 $b_1 = b_2 = \dots = b_n = 0$ 时,

齐次线性方程组和非齐次线性方程组

对于 n 个未知量 n 个方程的线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ \dots & \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n &= b_n \end{cases}$$

当常数项 b_1, b_2, \dots, b_n 不全为 0 时,称之为非齐次线性方程组; 当常数项 $b_1 = b_2 = \dots = b_n = 0$ 时,称之为齐次线性方程组.

关于线性方程组的解,有下面的结论:

定理(Cramer法则)

```
对于线性方程组\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ \dots & \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n &= b_n \end{cases}
```

关于线性方程组的解,有下面的结论:

定理(Cramer法则)

对于线性方程组
$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ \dots & \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n &= b_n \end{cases}$$
 (或简记为 $\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j = b_i, \quad i = 1, 2, \dots, n$),

关于线性方程组的解,有下面的结论:

定理(Cramer法则)

对于线性方程组
$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ \dots & \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n &= b_n \end{cases}$$
 (或简记为 $\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j = b_i$, $i = 1, 2, \dots, n$),当其系数行列式 $D \neq 0$ 时,方程组有唯一解

关于线性方程组的解,有下面的结论:

定理(Cramer法则)

对于线性方程组
$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ \cdots &\cdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nn}x_n &= b_n \end{cases}$$
 (或简记为 $\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j = b_i$, $i = 1, 2, \cdots, n$),当其系数行列式 $D \neq 0$ 时,方程组有唯一解

 $x_j = \frac{D_j}{D}, \quad j = 1, 2, \cdots, n.$

其中

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

其中

$$D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

$$D_{j} = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1j-1} & b_{1} & a_{1j+1} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & a_{2j-1} & b_{2} & a_{2j+1} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nj-1} & b_{n} & a_{nj+1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

证: 第一步验证 $x_j = \frac{D_j}{D}$, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 是方程组的

解,

证: 第一步验证 $x_j = \frac{D_j}{D}$, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 是方程组的

解,即证明

证: 第一步验证
$$x_j = \frac{D_j}{D}$$
, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 是方程组的

解,即证明

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ij} \frac{D_j}{D} = b_i, \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

证: 第一步验证 $x_j = \frac{D_j}{D}$, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 是方程组的

解,即证明

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ij} \frac{D_j}{D} = b_i, \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

为此考虑 n+1 阶行列式:

证: 第一步验证
$$x_j = \frac{D_j}{D}$$
, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 是方程组的

解,即证明

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ij} \frac{D_j}{D} = b_i, \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

为此考虑 n+1 阶行列式:

$$D_{n+1} = \begin{vmatrix} b_i & a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{in} \\ b_1 & a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ b_2 & a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_n & a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

证: 第一步验证 $x_j = \frac{D_j}{D}$, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 是方程组的

解,即证明

$$\sum_{j=1}^{n} a_{ij} \frac{D_j}{D} = b_i, \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

为此考虑 n+1 阶行列式:

$$D_{n+1} = \begin{vmatrix} b_i & a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{in} \\ b_1 & a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ b_2 & a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_n & a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

一方面,显然有 $D_{n+1}=0$.

另一方面,将 D_{n+1} 按第一行展开,

另一方面,将 D_{n+1} 按第一行展开,其中 b_i 的代数余子式为

另一方面,将 D_{n+1} 按第一行展开,其中 b_i 的代数余子式为 D,

$$(-1)^{1+j+1} \begin{vmatrix} b_1 & a_{11} & \cdots & a_{1j-1} & a_{1j+1} & \cdots & a_{1n} \\ b_2 & a_{21} & \cdots & a_{2j-1} & a_{2j+1} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_n & a_{n1} & \cdots & a_{nj-1} & a_{nj+1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

$$(-1)^{1+j+1} \begin{vmatrix} b_1 & a_{11} & \cdots & a_{1j-1} & a_{1j+1} & \cdots & a_{1n} \\ b_2 & a_{21} & \cdots & a_{2j-1} & a_{2j+1} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_n & a_{n1} & \cdots & a_{nj-1} & a_{nj+1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

$$(-1)^{1+j+1} \begin{vmatrix} b_1 & a_{11} & \cdots & a_{1j-1} & a_{1j+1} & \cdots & a_{1n} \\ b_2 & a_{21} & \cdots & a_{2j-1} & a_{2j+1} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_n & a_{n1} & \cdots & a_{nj-1} & a_{nj+1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

$$= (-1)^{j+2} (-1)^{j-1}$$

$$(-1)^{1+j+1} \begin{vmatrix} b_1 & a_{11} & \cdots & a_{1j-1} & a_{1j+1} & \cdots & a_{1n} \\ b_2 & a_{21} & \cdots & a_{2j-1} & a_{2j+1} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_n & a_{n1} & \cdots & a_{nj-1} & a_{nj+1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

$$= (-1)^{j+2} (-1)^{j-1} D_j$$

$$(-1)^{1+j+1} \begin{vmatrix} b_1 & a_{11} & \cdots & a_{1j-1} & a_{1j+1} & \cdots & a_{1n} \\ b_2 & a_{21} & \cdots & a_{2j-1} & a_{2j+1} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_n & a_{n1} & \cdots & a_{nj-1} & a_{nj+1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

$$= (-1)^{j+2} (-1)^{j-1} D_j = -D_j.$$

即有

$$0 = b_i D - a_{i1} D_1 - a_{i2} D_2 - \dots - a_{in} D_n.$$

即有

$$0 = b_i D - a_{i1} D_1 - a_{i2} D_2 - \dots - a_{in} D_n.$$

因为 $D \neq 0$, 所以

$$a_{i1}\frac{D_1}{D} + a_{i2}\frac{D_2}{D} + \dots + a_{in}\frac{D_n}{D} = b_i \quad (i = 1, 2, \dots, n).$$

即

即有

$$0 = b_i D - a_{i1} D_1 - a_{i2} D_2 - \dots - a_{in} D_n.$$

因为 $D \neq 0$, 所以

$$a_{i1}\frac{D_1}{D} + a_{i2}\frac{D_2}{D} + \dots + a_{in}\frac{D_n}{D} = b_i \quad (i = 1, 2, \dots, n).$$

即

$$x_j = \frac{D_j}{D}, \ (j = 1, 2, \cdots, n)$$

是原方程组的解.

第二步: 证明解
$$x_j = \frac{D_j}{D}$$
, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 的唯一性.

第二步: 证明解
$$x_j = \frac{D_j}{D}$$
, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 的唯一性. 为此设 $x_j = c_j$, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 是原方程组的一组解, 即有

第二步: 证明解
$$x_j = \frac{D_j}{D}$$
, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 的唯一性. 为此设 $x_j = c_j$, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 是原方程组的一组解, 即有

$$\begin{cases} a_{11}c_1 + a_{12}c_2 + \dots + a_{1n}c_n = b_1 & (1) \\ a_{21}c_1 + a_{22}c_2 + \dots + a_{2n}c_n = b_2 & (2) \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{n1}c_1 + a_{n2}c_2 + \dots + a_{nn}c_n = b_n & (n) \end{cases}$$

第二步: 证明解
$$x_j = \frac{D_j}{D}$$
, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 的唯一性. 为此 设 $x_j = c_j$, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 是原方程组的一组解, 即有

$$\begin{cases} a_{11}c_1 + a_{12}c_2 + \dots + a_{1n}c_n = b_1 & (1) \\ a_{21}c_1 + a_{22}c_2 + \dots + a_{2n}c_n = b_2 & (2) \\ \dots & \dots \\ a_{n1}c_1 + a_{n2}c_2 + \dots + a_{nn}c_n = b_n & (n) \end{cases}$$

$$(1) \times A_{1j} + (2) \times A_{2j} + \cdots + (n) \times A_{nj}$$
 $(j = 1, 2, \cdots, n)$ 得:

第二步: 证明解
$$x_j = \frac{D_j}{D}$$
, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 的唯一性. 为此 设 $x_j = c_j$, $(j = 1, 2, \dots, n)$ 是原方程组的一组解, 即有

$$\begin{cases} a_{11}c_1 + a_{12}c_2 + \dots + a_{1n}c_n = b_1 & (1) \\ a_{21}c_1 + a_{22}c_2 + \dots + a_{2n}c_n = b_2 & (2) \\ \dots & \dots \\ a_{n1}c_1 + a_{n2}c_2 + \dots + a_{nn}c_n = b_n & (n) \end{cases}$$

$$(1) \times A_{1j} + (2) \times A_{2j} + \cdots + (n) \times A_{nj}$$
 $(j = 1, 2, \cdots, n)$ 得:

$$(\sum_{k=1}^{n} a_{k1} A_{kj}) c_1$$

$$(\sum_{k=1}^{n} a_{k1} A_{kj}) c_1 + (\sum_{k=1}^{n} a_{k2} A_{kj}) c_2$$

$$\left(\sum_{k=1}^{n} a_{k1} A_{kj}\right) c_1 + \left(\sum_{k=1}^{n} a_{k2} A_{kj}\right) c_2 + \dots + \left(\sum_{k=1}^{n} a_{kj} A_{kj}\right) c_j + \dots + C_{k=1}^{n} a_{kj} A_{kj} + \dots + C_{k=1}^$$

$$(\sum_{k=1}^{n} a_{k1} A_{kj}) c_1 + (\sum_{k=1}^{n} a_{k2} A_{kj}) c_2 + \dots + (\sum_{k=1}^{n} a_{kj} A_{kj}) c_j + \dots + (\sum_{k=1}^{n} a_{kn} A_{kj}) c_n$$

$$(\sum_{k=1}^{n} a_{k1} A_{kj}) c_1 + (\sum_{k=1}^{n} a_{k2} A_{kj}) c_2 + \dots + (\sum_{k=1}^{n} a_{kj} A_{kj}) c_j + \dots + (\sum_{k=1}^{n} a_{kn} A_{kj}) c_n = (\sum_{k=1}^{n} b_k A_{kj}).$$
 注意到行列式按行 (列) 展开的结论, 得

$$(\sum_{k=1}^{n} a_{k1} A_{kj}) c_1 + (\sum_{k=1}^{n} a_{k2} A_{kj}) c_2 + \dots + (\sum_{k=1}^{n} a_{kj} A_{kj}) c_j + \dots + (\sum_{k=1}^{n} a_{kn} A_{kj}) c_n = (\sum_{k=1}^{n} b_k A_{kj}).$$
 注意到行列式按行 (列) 展开的结论, 得

 Dc_j

$$(\sum_{k=1}^{n} a_{k1} A_{kj}) c_1 + (\sum_{k=1}^{n} a_{k2} A_{kj}) c_2 + \dots + (\sum_{k=1}^{n} a_{kj} A_{kj}) c_j + \dots + (\sum_{k=1}^{n} a_{kn} A_{kj}) c_n = (\sum_{k=1}^{n} b_k A_{kj}).$$
 注意到行列式按行(列)展开的结论,得

$$Dc_j = D_j$$

$$(\sum_{k=1}^{n} a_{k1} A_{kj}) c_1 + (\sum_{k=1}^{n} a_{k2} A_{kj}) c_2 + \dots + (\sum_{k=1}^{n} a_{kj} A_{kj}) c_j + \dots + (\sum_{k=1}^{n} a_{kn} A_{kj}) c_n = (\sum_{k=1}^{n} b_k A_{kj}).$$
 注意到行列式按行(列)展开的结论,得

$$Dc_j = D_j$$

因为 $D \neq 0$,所以

$$(\sum_{k=1}^{n} a_{k1} A_{kj}) c_1 + (\sum_{k=1}^{n} a_{k2} A_{kj}) c_2 + \dots + (\sum_{k=1}^{n} a_{kj} A_{kj}) c_j + \dots + (\sum_{k=1}^{n} a_{kn} A_{kj}) c_n = (\sum_{k=1}^{n} b_k A_{kj}).$$
 注意到行列式按行(列)展开的结论,得

$$Dc_j = D_j$$

因为 $D \neq 0$,所以

$$c_j = \frac{D_j}{D} \ (j = 1, 2, \cdots, n).$$

$$(\sum_{k=1}^{n} a_{k1} A_{kj}) c_1 + (\sum_{k=1}^{n} a_{k2} A_{kj}) c_2 + \dots + (\sum_{k=1}^{n} a_{kj} A_{kj}) c_j + \dots + (\sum_{k=1}^{n} a_{kn} A_{kj}) c_n = (\sum_{k=1}^{n} b_k A_{kj}).$$
 注意到行列式按行(列)展开的结论,得

$$Dc_j = D_j$$

因为 $D \neq 0$,所以

$$c_j = \frac{D_j}{D} \ (j = 1, 2, \cdots, n).$$

即

$$c_i = x_i \ (j = 1, 2, \cdots, n).$$

若线性方程组为齐次线性方程组,即 $b_1 = b_2 = \cdots = b_n = 0$,

那么

若线性方程组为齐次线性方程组,即 $b_1 = b_2 = \cdots = b_n = 0$,

那么

$$x_j = 0 \quad (j = 1, 2, \cdots, n)$$

显然是方程组的解.

若线性方程组为齐次线性方程组,即 $b_1 = b_2 = \cdots = b_n = 0$,那么

$$x_j = 0 \quad (j = 1, 2, \cdots, n)$$

显然是方程组的解. 又由克拉默(Cramer)法则知道当 $D \neq 0$ 时, 其解是唯一的, 所以有

若线性方程组为齐次线性方程组,即 $b_1 = b_2 = \cdots = b_n = 0$,那么

$$x_j = 0 \quad (j = 1, 2, \cdots, n)$$

显然是方程组的解. 又由克拉默(Cramer)法则知道当 $D \neq 0$ 时, 其解是唯一的, 所以有

推论 1

若齐次线性方程组

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ij} x_j = 0 \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

的系数行列式 $D = |a_{ij}|_1^n \neq 0$,则方程组只有零解

$$x_j = 0 \ (j = 1, 2, \cdots, n).$$

推论1

若齐次线性方程组

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ij} x_j = 0 \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

的系数行列式 $D = |a_{ij}|_1^n \neq 0$, 则方程组只有零解

$$x_j = 0 \ (j = 1, 2, \cdots, n).$$

事实上此时 $D_j = 0$,所以

推论1

若齐次线性方程组

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ij} x_j = 0 \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

的系数行列式 $D = |a_{ij}|_1^n \neq 0$, 则方程组只有零解

$$x_j = 0 \ (j = 1, 2, \cdots, n).$$

事实上此时 $D_j = 0$,所以

$$x_j = 0 \ (j = 1, 2, \cdots, n).$$

上述推论的逆否命题是

上述推论的逆否命题是

推论 2

若齐次线性方程组

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ij} x_j = 0 \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

有非零解,则系数行列式 $D = |a_{ij}|_1^n = 0$.

上述推论的逆否命题是

推论 2

若齐次线性方程组

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ij} x_j = 0 \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

有非零解,则系数行列式 $D = |a_{ij}|_1^n = 0$.

非零解是指 x_j $(j = 1, 2, \dots, n)$ 不全为零.

上述推论的逆否命题是

推论 2

若齐次线性方程组

$$\sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_j = 0 \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

有非零解,则系数行列式 $D = |a_{ij}|_1^n = 0$.

非零解是指 x_j $(j = 1, 2, \dots, n)$ 不全为零. 后面我们会进一步证明:

上述推论的逆否命题是

推论 2

若齐次线性方程组

$$\sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_j = 0 \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

有非零解,则系数行列式 $D = |a_{ij}|_1^n = 0$.

非零解是指 x_j $(j=1,2,\cdots,n)$ 不全为零.

后面我们会进一步证明:

齐次线性方程组有非零解的<u>充分必要条件</u>是

上述推论的逆否命题是

推论 2

若齐次线性方程组

$$\sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_j = 0 \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

有非零解,则系数行列式 $D=|a_{ij}|_1^n=0$.

非零解是指 x_j $(j=1,2,\cdots,n)$ 不全为零.

后面我们会进一步证明:

齐次线性方程组有非零解的<u>充分必要条件</u>是 D=0

用克拉默(Cramer)法则求解 n 元线性方程组, 一共要计算 n+1 个 n 阶行列式, 其计算工作量是很大的,

用克拉默(Cramer)法则求解n元线性方程组,一共要计算n+1个n阶行列式,其计算工作量是很大的,而且当方程的个数和未知数的个数不相等时,不能用克拉默(Cramer)法则求解.

用克拉默(Cramer)法则求解n元线性方程组,一共要计算n+1个n阶行列式,其计算工作量是很大的,而且当方程的个数和未知数的个数不相等时,不能用克拉默(Cramer)法则求解.所以对于解线性方程组,一般采用高斯消元法.

用克拉默(Cramer)法则求解 n 元线性方程组,一共要计算 n+1 个 n 阶行列式,其计算工作量是很大的,而且当方程的个数和未知数的个数不相等时,不能用克拉默(Cramer)法则求解.所以对于解线性方程组,一般采用高斯消元法.但是克拉默(Cramer)法则明确地揭示了线性方程组的解和系数之间的关系,在理论上有重要意义.

例1.
$$k$$
 取什么值时, 齐次线性方程组
$$\begin{cases} kx + y - z = 0 \\ x + ky - z = 0 \end{cases}$$
 有非零
$$2x - y + z = 0$$

解?

例1.
$$k$$
 取什么值时, 齐次线性方程组
$$\begin{cases} kx + y - z = 0 \\ x + ky - z = 0 \end{cases}$$
有非零
$$2x - y + z = 0$$

解?

<mark>解:</mark>方程组的系数行列式

$$D = \left| \begin{array}{ccc} k & 1 & -1 \\ 1 & k & -1 \\ 2 & -1 & 1 \end{array} \right|$$

例1.
$$k$$
 取什么值时, 齐次线性方程组
$$\begin{cases} kx + y - z = 0 \\ x + ky - z = 0 \end{cases}$$
有非零
$$2x - y + z = 0$$

解?

解: 方程组的系数行列式

$$D = \begin{vmatrix} k & 1 & -1 \\ 1 & k & -1 \\ 2 & -1 & 1 \end{vmatrix} \frac{r_1 + r_3}{r_2 + r_3}$$

例1.
$$k$$
 取什么值时, 齐次线性方程组
$$\begin{cases} kx + y - z = 0 \\ x + ky - z = 0 \end{cases}$$
 有非零
$$2x - y + z = 0$$

解?

解: 方程组的系数行列式

$$D = \begin{vmatrix} k & 1 & -1 \\ 1 & k & -1 \\ 2 & -1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_1 + r_3 \\ \hline r_2 + r_3 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} k+2 & 0 & 0 \\ 3 & k-1 & 0 \\ 2 & -1 & 1 \end{vmatrix}$$

例1.
$$k$$
 取什么值时, 齐次线性方程组
$$\begin{cases} kx + y - z = 0 \\ x + ky - z = 0 \end{cases}$$
有非零
$$2x - y + z = 0$$

解?

解: 方程组的系数行列式

$$D = \begin{vmatrix} k & 1 & -1 \\ 1 & k & -1 \\ 2 & -1 & 1 \end{vmatrix} = \frac{r_1 + r_3}{r_2 + r_3} \begin{vmatrix} k+2 & 0 & 0 \\ 3 & k-1 & 0 \\ 2 & -1 & 1 \end{vmatrix} = (k+2)(k-1).$$

例1.
$$k$$
 取什么值时, 齐次线性方程组
$$\begin{cases} kx + y - z = 0 \\ x + ky - z = 0 \end{cases}$$
有非零
$$2x - y + z = 0$$

解?

解: 方程组的系数行列式

$$D = \begin{vmatrix} k & 1 & -1 \\ 1 & k & -1 \\ 2 & -1 & 1 \end{vmatrix} = \frac{r_1 + r_3}{r_2 + r_3} \begin{vmatrix} k+2 & 0 & 0 \\ 3 & k-1 & 0 \\ 2 & -1 & 1 \end{vmatrix} = (k+2)(k-1).$$

当 D=0,即当 k=-2 或 k=1 时, 齐次方程组有非零解.

例2. 写出通过 3 点 (1,1,1), (2,3,-1), (3,-1,-1) 的平面方程.

$$\begin{cases} a+b+c = d \\ 2a+3b-c = d \\ 3a-b-c = d \end{cases}$$

例2. 写出通过 3 点 (1,1,1), (2,3,-1), (3,-1,-1) 的平面方程.

$$\begin{cases} a+b+c = d \\ 2a+3b-c = d \\ 3a-b-c = d \end{cases}$$

因为
$$D = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & -1 \\ 3 & -1 & -1 \end{vmatrix}$$

例2. 写出通过 3 点 (1,1,1), (2,3,-1), (3,-1,-1) 的平面方程.

$$\begin{cases} a+b+c = d \\ 2a+3b-c = d \\ 3a-b-c = d \end{cases}$$

因为
$$D = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & -1 \\ 3 & -1 & -1 \end{vmatrix}$$
 $\frac{r_2 + r_1}{r_3 + r_1}$

例2. 写出通过 3 点 (1,1,1), (2,3,-1), (3,-1,-1) 的平面方程.

$$\begin{cases} a+b+c = d \\ 2a+3b-c = d \\ 3a-b-c = d \end{cases}$$

因为
$$D = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & -1 \\ 3 & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_2 + r_1 \\ r_3 + r_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 3 & 4 & 0 \\ 4 & 0 & 0 \end{vmatrix}$$

例2. 写出通过 3 点 (1,1,1), (2,3,-1), (3,-1,-1) 的平面方程.

$$\begin{cases} a+b+c = d \\ 2a+3b-c = d \\ 3a-b-c = d \end{cases}$$

因为
$$D = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & -1 \\ 3 & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_2 + r_1 \\ r_3 + r_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 3 & 4 & 0 \\ 4 & 0 & 0 \end{vmatrix} = -16$$

$$D_1 = \left| \begin{array}{ccc} d & 1 & 1 \\ d & 3 & -1 \\ d & -1 & -1 \end{array} \right|$$

$$D_1 = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ d & 3 & -1 \\ d & -1 & -1 \end{vmatrix} = \frac{r_2 + r_1}{r_3 + r_1}$$

$$D_1 = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ d & 3 & -1 \\ d & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_2 + r_1 \\ r_3 + r_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ 2d & 4 & 0 \\ 2d & 0 & 0 \end{vmatrix}$$

$$D_1 = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ d & 3 & -1 \\ d & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_{2} + r_{1} \\ r_{3} + r_{1} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ 2d & 4 & 0 \\ 2d & 0 & 0 \end{vmatrix} = -8d$$

$$D_1 = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ d & 3 & -1 \\ d & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_{2}+r_{1} \\ r_{3}+r_{1} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ 2d & 4 & 0 \\ 2d & 0 & 0 \end{vmatrix} = -8d$$

$$D_2 = \left| \begin{array}{ccc} 1 & d & 1 \\ 2 & d & -1 \\ 3 & d & -1 \end{array} \right|$$

$$D_1 = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ d & 3 & -1 \\ d & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_2 + r_1 \\ r_3 + r_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ 2d & 4 & 0 \\ 2d & 0 & 0 \end{vmatrix} = -8d$$

$$D_2 = \begin{vmatrix} 1 & d & 1 \\ 2 & d & -1 \\ 3 & d & -1 \end{vmatrix} = \frac{r_2 + r_1}{r_3 + r_1}$$

$$D_{1} = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ d & 3 & -1 \\ d & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_{2}+r_{1} \\ r_{3}+r_{1} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ 2d & 4 & 0 \\ 2d & 0 & 0 \end{vmatrix} = -8d$$

$$D_2 = \begin{vmatrix} 1 & d & 1 \\ 2 & d & -1 \\ 3 & d & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_2 + r_1 \\ r_3 + r_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & d & 1 \\ 3 & 2d & 0 \\ 4 & 2d & 0 \end{vmatrix}$$

$$D_{1} = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ d & 3 & -1 \\ d & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_{2}+r_{1} \\ r_{3}+r_{1} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ 2d & 4 & 0 \\ 2d & 0 & 0 \end{vmatrix} = -8d$$

$$D_2 = \begin{vmatrix} 1 & d & 1 \\ 2 & d & -1 \\ 3 & d & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_2 + r_1 \\ r_3 + r_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & d & 1 \\ 3 & 2d & 0 \\ 4 & 2d & 0 \end{vmatrix} = -2d$$

$$D_1 = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ d & 3 & -1 \\ d & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_2 + r_1 \\ r_3 + r_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ 2d & 4 & 0 \\ 2d & 0 & 0 \end{vmatrix} = -8d$$

$$D_2 = \begin{vmatrix} 1 & d & 1 \\ 2 & d & -1 \\ 3 & d & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_2 + r_1 \\ r_3 + r_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & d & 1 \\ 3 & 2d & 0 \\ 4 & 2d & 0 \end{vmatrix} = -2d$$

$$D_3 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & d \\ 2 & 3 & d \\ 3 & -1 & d \end{vmatrix}$$

$$D_1 = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ d & 3 & -1 \\ d & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_2 + r_1 \\ r_3 + r_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ 2d & 4 & 0 \\ 2d & 0 & 0 \end{vmatrix} = -8d$$

$$D_2 = \begin{vmatrix} 1 & d & 1 \\ 2 & d & -1 \\ 3 & d & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_2 + r_1 \\ r_3 + r_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & d & 1 \\ 3 & 2d & 0 \\ 4 & 2d & 0 \end{vmatrix} = -2d$$

$$D_3 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & d \\ 2 & 3 & d \\ 3 & -1 & d \end{vmatrix} = \frac{r_2 - r_1}{r_3 - r_1}$$

$$D_1 = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ d & 3 & -1 \\ d & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_2 + r_1 \\ r_3 + r_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ 2d & 4 & 0 \\ 2d & 0 & 0 \end{vmatrix} = -8d$$

$$D_2 = \begin{vmatrix} 1 & d & 1 \\ 2 & d & -1 \\ 3 & d & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_2 + r_1 \\ r_3 + r_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & d & 1 \\ 3 & 2d & 0 \\ 4 & 2d & 0 \end{vmatrix} = -2d$$

$$D_3 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & d \\ 2 & 3 & d \\ 3 & -1 & d \end{vmatrix} \xrightarrow{\begin{array}{c} r_2 - r_1 \\ r_3 - r_1 \end{array}} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & d \\ 1 & 2 & 0 \\ 2 & -2 & 0 \end{vmatrix}$$

$$D_1 = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ d & 3 & -1 \\ d & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_2 + r_1 \\ r_3 + r_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} d & 1 & 1 \\ 2d & 4 & 0 \\ 2d & 0 & 0 \end{vmatrix} = -8d$$

$$D_2 = \begin{vmatrix} 1 & d & 1 \\ 2 & d & -1 \\ 3 & d & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} r_2 + r_1 \\ r_3 + r_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & d & 1 \\ 3 & 2d & 0 \\ 4 & 2d & 0 \end{vmatrix} = -2d$$

$$D_3 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & d \\ 2 & 3 & d \\ 3 & -1 & d \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{r_2 - r_1}{r_3 - r_1} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & d \\ 1 & 2 & 0 \\ 2 & -2 & 0 \end{vmatrix} = -6d$$

$$a = \frac{D_1}{D} = \frac{-8d}{-16},$$

于是

$$a = \frac{D_1}{D} = \frac{-8d}{-16}, \quad b = \frac{D_2}{D} = \frac{-2d}{-16}, \quad c = \frac{D_3}{D} = \frac{-6d}{-16}$$

代入方程 ax + by + cz = d 化简得所求方程为:

于是

$$a = \frac{D_1}{D} = \frac{-8d}{-16}, \quad b = \frac{D_2}{D} = \frac{-2d}{-16}, \quad c = \frac{D_3}{D} = \frac{-6d}{-16}$$

代入方程
$$ax + by + cz = d$$
 化简得所求方程为:

$$4x + y + 3z = 8.$$

例3. 求使 3 点 (x_1, y_1) , (x_2, y_2) , (x_3, y_3) 位于一直线上得充分必要条件.

例3. 求使 3 点 (x_1,y_1) , (x_2,y_2) , (x_3,y_3) 位于一直线上得充分必要条件.

解: 设这 3 点位于直线 ax + by + c = 0 上, 其中 a, b, c 不同时为 0, 即有

例3. 求使 3 点 (x_1, y_1) , (x_2, y_2) , (x_3, y_3) 位于一直线上得充分必要条件.

解: 设这 3 点位于直线 ax + by + c = 0 上, 其中 a, b, c 不同时为 0,即有

$$\begin{cases} ax_1 + by_1 + c = 0 \\ ax_2 + by_2 + c = 0 \\ ax_3 + by_3 + c = 0 \end{cases}$$

例3. 求使 3 点 (x_1,y_1) , (x_2,y_2) , (x_3,y_3) 位于一直线上得充分必要条件.

解: 设这 3 点位于直线 ax + by + c = 0 上, 其中 a, b, c 不同时为 0,即有

$$\begin{cases} ax_1 + by_1 + c = 0 \\ ax_2 + by_2 + c = 0 \\ ax_3 + by_3 + c = 0 \end{cases}$$

3 点位于直线等价于上述关于 a,b,c 的齐次线性方程组有非零解.

例3. 求使 3 点 (x_1,y_1) , (x_2,y_2) , (x_3,y_3) 位于一直线上得充分必要条件.

解: 设这 3 点位于直线 ax + by + c = 0 上, 其中 a, b, c 不同时为 0,即有

$$\begin{cases} ax_1 + by_1 + c = 0 \\ ax_2 + by_2 + c = 0 \\ ax_3 + by_3 + c = 0 \end{cases}$$

3 点位于直线等价于上述关于 a,b,c 的齐次线性方程组有非零解.由推论 2 知,其充要条件是

例3. 求使 3 点 (x_1,y_1) , (x_2,y_2) , (x_3,y_3) 位于一直线上得充分必要条件.

 \mathbf{m} : 设这 3 点位于直线 ax+by+c=0 上, 其中 a,b,c 不同时为 0 ,即有

$$\begin{cases} ax_1 + by_1 + c = 0 \\ ax_2 + by_2 + c = 0 \\ ax_3 + by_3 + c = 0 \end{cases}$$

3 点位于直线等价于上述关于 a,b,c 的齐次线性方程组有非零解.由推论 2 知,其充要条件是

$$D = \left| \begin{array}{ccc} x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & 1 \end{array} \right|$$

例3. 求使 3 点 (x_1,y_1) , (x_2,y_2) , (x_3,y_3) 位于一直线上得充分 必要条件.

解: 设这 3 点位于直线 ax + by + c = 0 上, 其中 a, b, c 不同时为 0,

即有

$$\begin{cases} ax_1 + by_1 + c = 0 \\ ax_2 + by_2 + c = 0 \\ ax_3 + by_3 + c = 0 \end{cases}$$
3 占位于直线等价于上述关于 a h c 的交次

3 点位于直线等价于上述关于 a,b,c 的齐次线性方程组有非零 解.由推论 2 知,其充要条件是

$$D = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & 1 \end{vmatrix} \neq 0.$$

例4. 证明 n 次多项式至多有 n 个互异的根.

例4. 证明 n 次多项式至多有 n 个互异的根.

证: 设 $f(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_n x^n$ $(a_n \neq 0)$ 有 n+1 个互 异的根 x_1, x_2, \dots, x_{n+1} ,即

例4. 证明 n 次多项式至多有 n 个互异的根.

证: 设
$$f(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_n x^n$$
 $(a_n \neq 0)$ 有 $n+1$ 个互
异的根 x_1, x_2, \dots, x_{n+1} ,即

$$\begin{cases} a_0 + a_1 x_1 + a_2 x_1^2 + \dots + a_n x_1^n = 0 \\ a_0 + a_1 x_2 + a_2 x_2^2 + \dots + a_n x_2^n = 0 \\ \dots \\ a_0 + a_1 x_{n+1} + a_2 x_{n+1}^2 + \dots + a_n x_{n+1}^n = 0 \end{cases}$$

因为行列式

$$D = \begin{vmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^n \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \cdots & x_2^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_{n+1} & x_{n+1}^2 & \cdots & x_{n+1}^n \end{vmatrix}$$

因为行列式

$$D = \begin{vmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^n \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \cdots & x_2^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_{n+1} & x_{n+1}^2 & \cdots & x_{n+1}^n \end{vmatrix} = \prod_{1 \le j < i \le n+1} (x_i - x_j)$$

因为行列式

$$D = \begin{vmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^n \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \cdots & x_2^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_{n+1} & x_{n+1}^2 & \cdots & x_{n+1}^n \end{vmatrix} = \prod_{1 \le j < i \le n+1} (x_i - x_j) = 0$$

因为行列式

$$D = \begin{vmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^n \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \cdots & x_2^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_{n+1} & x_{n+1}^2 & \cdots & x_{n+1}^n \end{vmatrix} = \prod_{1 \le j < i \le n+1} (x_i - x_j) = 0$$

所以

因为行列式

$$D = \begin{vmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^n \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \cdots & x_2^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_{n+1} & x_{n+1}^2 & \cdots & x_{n+1}^n \end{vmatrix} = \prod_{1 \le j < i \le n+1} (x_i - x_j) = 0$$

所以

$$a_0 = a_1 = \dots = a_n = 0$$

因为行列式

$$D = \begin{vmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^n \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \cdots & x_2^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_{n+1} & x_{n+1}^2 & \cdots & x_{n+1}^n \end{vmatrix} = \prod_{1 \le j < i \le n+1} (x_i - x_j) = 0$$

所以

$$a_0 = a_1 = \dots = a_n = 0$$

矛盾! 故 f(x) 至多有 n 个互异的根.

§ 4.1 Rⁿ中的基和向量关于基的坐标

赵燕芬

Email: wangzhaoyanfen@gmail.com

武汉大学 数学与统计学院

2007年11月28日



设
$$\varepsilon_i=(0,\cdots,0,1,0,\cdots,0)\in\mathbb{R}^n$$
 $(i=1,2,\cdots,n)$ 为 n 维单位 坐标向量,

设
$$\varepsilon_i = (0, \cdots, 0, 1, 0, \cdots, 0) \in \mathbb{R}^n \ (i = 1, 2, \cdots, n)$$
 为 n 维单位 坐标向量, α 是任意一个 n 维向量.

设
$$\varepsilon_i = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0) \in \mathbb{R}^n$$
 $(i = 1, 2, \dots, n)$ 为 n 维单位 坐标向量, α 是任意一个 n 维向量. 因为 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots \varepsilon_n$ 线性无关,

设
$$\varepsilon_i = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0) \in \mathbb{R}^n$$
 $(i = 1, 2, \dots, n)$ 为 n 维单位 坐标向量, α 是任意一个 n 维向量. 因为 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots \varepsilon_n$ 线性无关, $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots \varepsilon_n$ 线性相关,

引例

设 $\varepsilon_i = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0) \in \mathbb{R}^n$ $(i = 1, 2, \dots, n)$ 为 n 维单位 坐标向量, α 是任意一个 n 维向量. 因为 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots \varepsilon_n$ 线性无关, $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots \varepsilon_n$ 线性相关, 所以 α 可由向量组 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots \varepsilon_n$ 线性表示, 目表示法唯一.

引例

设 $\varepsilon_i = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0) \in \mathbb{R}^n$ $(i = 1, 2, \dots, n)$ 为 n 维单位 坐标向量, α 是任意一个 n 维向量. 因为 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots \varepsilon_n$ 线性无关, $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots \varepsilon_n$ 线性相关, 所以 α 可由向量组 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots \varepsilon_n$ 线性表示, 且表示法唯一. 事实上, 若 $\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)$, 那么

引例

设 $\varepsilon_i = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0) \in \mathbb{R}^n$ $(i = 1, 2, \dots, n)$ 为 n 维单位 坐标向量, α 是任意一个 n 维向量. 因为 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots \varepsilon_n$ 线性无关, $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots \varepsilon_n$ 线性相关, 所以 α 可由向量组 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots \varepsilon_n$ 线性表示, 且表示法唯一. 事实上, 若 $\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)$, 那么

$$\alpha = a_1 \varepsilon_1 + a_2 \varepsilon_2 + \dots + a_n \varepsilon_n$$

定义 4.1

设有序向量组 $B = \{\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_n\} \subset \mathbb{R}^n$, 如果 B 线性无关,

定义 4.1

设有序向量组 $B = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n\} \subset \mathbb{R}^n$, 如果 B 线性无关, 且 \mathbb{R}^n 中任一向量 α 均可由 B 线性表示, 即

定义 4.1

设有序向量组 $B = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n\} \subset \mathbb{R}^n$, 如果 B 线性无关, 且 \mathbb{R}^n 中任一向量 α 均可由 B 线性表示, 即

$$\alpha = a_1 \beta_1 + a_2 \beta_2 + \dots + a_n \beta_n$$

定义 4.1

设有序向量组 $B = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n\} \subset \mathbb{R}^n$, 如果 B 线性无关, 且 \mathbb{R}^n 中任一向量 α 均可由 B 线性表示, 即

$$\alpha = a_1 \beta_1 + a_2 \beta_2 + \dots + a_n \beta_n$$

则称 $B \in \mathbb{R}^n$ 的一个基(或基底), 有序数组 $(a_1, a_2 \cdots, a_n)$ 是向量 α 关于基 B (在基 B 下)的坐标, 记作

定义 4.1

设有序向量组 $B = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n\} \subset \mathbb{R}^n$, 如果 B 线性无关, 且 \mathbb{R}^n 中任一向量 α 均可由 B 线性表示. 即

$$\alpha = a_1 \beta_1 + a_2 \beta_2 + \dots + a_n \beta_n$$

则称 $B \in \mathbb{R}^n$ 的一个基(或基底), 有序数组 $(a_1, a_2 \cdots, a_n)$ 是向量 α 关于基 B (在基 B 下)的坐标, 记作

$$\boldsymbol{\alpha}_B = (a_1, a_2, \cdots, a_n) \quad \vec{\mathbb{X}} \quad \boldsymbol{\alpha}_B = (a_1, a_2, \cdots, a_n)^T,$$

定义 4.1

设有序向量组 $B = \{\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_n\} \subset \mathbb{R}^n$,如果 B 线性无关,且 \mathbb{R}^n 中任一向量 α 均可由 B 线性表示,即

$$\alpha = a_1 \beta_1 + a_2 \beta_2 + \dots + a_n \beta_n$$

则称 $B \in \mathbb{R}^n$ 的一个基(或基底), 有序数组 $(a_1, a_2 \cdots, a_n)$ 是向量 α 关于基 B (在基 B 下)的坐标, 记作

$$\boldsymbol{\alpha}_B = (a_1, a_2, \cdots, a_n) \quad \vec{\boxtimes} \quad \boldsymbol{\alpha}_B = (a_1, a_2, \cdots, a_n)^T,$$

并称 $(a_1, a_2 \cdots, a_n)$ 为 α 的坐标向量.

• \mathbb{R}^n 的一个基就是 \mathbb{R}^n 的一个极大无关组,所以 \mathbb{R}^n 的基不是 唯一的.

- \mathbb{R}^n 的一个基就是 \mathbb{R}^n 的一个极大无关组,所以 \mathbb{R}^n 的基不是 唯一的.
- 基是有序的向量组.

- \mathbb{R}^n 的一个基就是 \mathbb{R}^n 的一个极大无关组,所以 \mathbb{R}^n 的基不是 唯一的.
- 基是有序的向量组. 即若 $\{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 是 \mathbb{R}^3 的一个基, 那么 $\{\beta_1, \beta_3, \beta_2\}$ 是 \mathbb{R}^3 的另一个基.

- \mathbb{R}^n 的一个基就是 \mathbb{R}^n 的一个极大无关组,所以 \mathbb{R}^n 的基不是 唯一的.
- 基是有序的向量组. 即若 $\{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 是 \mathbb{R}^3 的一个基, 那么 $\{\beta_1, \beta_3, \beta_2\}$ 是 \mathbb{R}^3 的另一个基.
- 基中的向量及某一向量的坐标(向量)均采用列向量的形式表示,即定义中的线性表示式

- \mathbb{R}^n 的一个基就是 \mathbb{R}^n 的一个极大无关组,所以 \mathbb{R}^n 的基不是 唯一的.
- 基是<mark>有序的</mark>向量组. 即若 $\{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 是 \mathbb{R}^3 的一个基, 那么 $\{\beta_1, \beta_3, \beta_2\}$ 是 \mathbb{R}^3 的另一个基.
- 基中的向量及某一向量的坐标(向量)均采用列向量的形式表示,即定义中的线性表示式

$$\alpha = a_1 \beta_1 + a_2 \beta_2 + \dots + a_n \beta_n$$

- \mathbb{R}^n 的一个基就是 \mathbb{R}^n 的一个极大无关组,所以 \mathbb{R}^n 的基不是 唯一的.
- 基是<mark>有序的</mark>向量组. 即若 $\{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 是 \mathbb{R}^3 的一个基, 那么 $\{\beta_1, \beta_3, \beta_2\}$ 是 \mathbb{R}^3 的另一个基.
- 基中的向量及某一向量的坐标(向量)均采用列向量的形式表示,即定义中的线性表示式

$$\alpha = a_1 \beta_1 + a_2 \beta_2 + \dots + a_n \beta_n = (\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n)$$

- \mathbb{R}^n 的一个基就是 \mathbb{R}^n 的一个极大无关组,所以 \mathbb{R}^n 的基不是 唯一的.
- 基是<mark>有序的</mark>向量组. 即若 $\{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 是 \mathbb{R}^3 的一个基, 那么 $\{\beta_1, \beta_3, \beta_2\}$ 是 \mathbb{R}^3 的另一个基.
- 基中的向量及某一向量的坐标(向量)均采用列向量的形式表示,即定义中的线性表示式

$$\boldsymbol{\alpha} = a_1 \boldsymbol{\beta}_1 + a_2 \boldsymbol{\beta}_2 + \dots + a_n \boldsymbol{\beta}_n = (\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \dots, \boldsymbol{\beta}_n) \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$$

• 给定 \mathbb{R}^n 中的一组基, 任意 n 维向量在此基下的坐标是唯一确定的.

• 给定 \mathbb{R}^n 中的一组基, 任意 n 维向量在此基下的坐标是唯一确定的. 要求向量 α 在基 B 下的坐标,

• 给定 \mathbb{R}^n 中的一组基, 任意 n 维向量在此基下的坐标是唯一确定的. 要求向量 α 在基 B 下的坐标, 就是解非齐次线性方程组

• 给定 \mathbb{R}^n 中的一组基, 任意 n 维向量在此基下的坐标是唯一确定的. 要求向量 α 在基 B 下的坐标, 就是解非齐次线性方程组

$$\alpha = x_1 \beta_1 + x_2 \beta_2 + \dots + x_n \beta_n.$$

• 给定 \mathbb{R}^n 中的一组基, 任意 n 维向量在此基下的坐标是唯一确定的. 要求向量 α 在基 B 下的坐标, 就是解非齐次线性方程组

$$\boldsymbol{\alpha} = x_1 \boldsymbol{\beta}_1 + x_2 \boldsymbol{\beta}_2 + \dots + x_n \boldsymbol{\beta}_n.$$

• 引例中的向量组 $\epsilon_1, \epsilon_2, \dots \epsilon_n$ 称为 \mathbb{R}^n 中的自然基或标准基, 任意 n 维向量 α 在自然基下的坐标向量就是 α 本身.

• 给定 \mathbb{R}^n 中的一组基, 任意 n 维向量在此基下的坐标是唯一确定的. 要求向量 α 在基 B 下的坐标, 就是解非齐次线性方程组

$$\boldsymbol{\alpha} = x_1 \boldsymbol{\beta}_1 + x_2 \boldsymbol{\beta}_2 + \dots + x_n \boldsymbol{\beta}_n.$$

• 引例中的向量组 $\epsilon_1, \epsilon_2, \dots \epsilon_n$ 称为 \mathbb{R}^n 中的自然基或标准基, 任意 n 维向量 α 在自然基下的坐标向量就是 α 本身. 事实上, 设 $\alpha = (a_1, a_2 \dots, a_n)$,

• 给定 \mathbb{R}^n 中的一组基, 任意 n 维向量在此基下的坐标是唯一确定的. 要求向量 α 在基 B 下的坐标, 就是解非齐次线性方程组

$$\boldsymbol{\alpha} = x_1 \boldsymbol{\beta}_1 + x_2 \boldsymbol{\beta}_2 + \dots + x_n \boldsymbol{\beta}_n.$$

• 引例中的向量组 $\epsilon_1, \epsilon_2, \dots \epsilon_n$ 称为 \mathbb{R}^n 中的自然基或标准基, 任意 n 维向量 α 在自然基下的坐标向量就是 α 本身. 事实上, 设 $\alpha = (a_1, a_2 \dots, a_n)$,因为

$$\alpha = a_1 \varepsilon_1 + a_2 \varepsilon_2 + \dots + a_n \varepsilon_n$$

• 给定 \mathbb{R}^n 中的一组基, 任意 n 维向量在此基下的坐标是唯一确定的. 要求向量 α 在基 B 下的坐标, 就是解非齐次线性方程组

$$\alpha = x_1 \beta_1 + x_2 \beta_2 + \dots + x_n \beta_n.$$

• 引例中的向量组 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots \varepsilon_n$ 称为 \mathbb{R}^n 中的自然基或标准基,任意 n 维向量 α 在自然基下的坐标向量就是 α 本身. 事实上,设 $\alpha = (a_1, a_2 \cdots, a_n)$,因为

$$\alpha = a_1 \varepsilon_1 + a_2 \varepsilon_2 + \dots + a_n \varepsilon_n$$

所以

$$\boldsymbol{\alpha}_B = (a_1, a_2 \cdots, a_n).$$

例1. 设自然基 B_1 和基 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n\}$ 是 \mathbb{R}^n 中的两个基, 其中 $\beta_1 = (1, -1, 0, 0 \dots, 0, 0)^T$, $\beta_2 = (0, 1, -1, 0, \dots, 0, 0)^T$, $\beta_{n-1} = (0, 0, 0, \dots, 1, -1)^T$, $\beta_n = (0, 0, 0, 0, \dots, 0, 1)^T$, 分别求向量 $\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)^T$ 在两个基下的坐标.

例1. 设自然基 B_1 和基 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n\}$ 是 \mathbb{R}^n 中的两个基, 其中 $\beta_1 = (1, -1, 0, 0 \dots, 0, 0)^T$, $\beta_2 = (0, 1, -1, 0, \dots, 0, 0)^T$, $\beta_{n-1} = (0, 0, 0, \dots, 1, -1)^T$, $\beta_n = (0, 0, 0, 0, \dots, 0, 1)^T$, 分别求向量 $\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)^T$ 在两个基下的坐标.

 \mathbf{M} : 因为 B_1 为自然基, 所以

 $oldsymbol{lpha}_{B_1}$

例1. 设自然基 B_1 和基 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n\}$ 是 \mathbb{R}^n 中的两个基, 其中 $\beta_1 = (1, -1, 0, 0 \dots, 0, 0)^T$, $\beta_2 = (0, 1, -1, 0, \dots, 0, 0)^T$, $\beta_{n-1} = (0, 0, 0, \dots, 1, -1)^T$, $\beta_n = (0, 0, 0, 0, \dots, 0, 1)^T$, 分别求向量 $\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)^T$ 在两个基下的坐标.

 \mathbf{M} : 因为 B_1 为自然基, 所以

$$\boldsymbol{\alpha}_{B_1} = \boldsymbol{\alpha} = (a_1, a_2, \cdots, a_n)^T$$

例1. 设自然基 B_1 和基 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_n\}$ 是 \mathbb{R}^n 中的两个基, 其中 $\beta_1 = (1, -1, 0, 0 \cdots, 0, 0)^T$, $\beta_2 = (0, 1, -1, 0, \cdots, 0, 0)^T$, $\beta_{n-1} = (0, 0, 0, \cdots, 1, -1)^T$, $\beta_n = (0, 0, 0, 0, \cdots, 0, 1)^T$, 分别求向量 $\alpha = (a_1, a_2, \cdots, a_n)^T$ 在两个基下的坐标.

 \mathbf{M} : 因为 B_1 为自然基, 所以

$$\boldsymbol{\alpha}_{B_1} = \boldsymbol{\alpha} = (a_1, a_2, \cdots, a_n)^T$$

设
$$\boldsymbol{\alpha}_{B_2}=(x_1,x_2,\cdots,x_n),$$

例1. 设自然基 B_1 和基 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_n\}$ 是 \mathbb{R}^n 中的两个基, 其中 $\beta_1 = (1, -1, 0, 0 \cdots, 0, 0)^T$, $\beta_2 = (0, 1, -1, 0, \cdots, 0, 0)^T$, $\beta_{n-1} = (0, 0, 0, \cdots, 1, -1)^T$, $\beta_n = (0, 0, 0, 0, \cdots, 0, 1)^T$, 分别求向量 $\alpha = (a_1, a_2, \cdots, a_n)^T$ 在两个基下的坐标.

 \mathbf{m} : 因为 B_1 为自然基, 所以

$$\boldsymbol{\alpha}_{B_1} = \boldsymbol{\alpha} = (a_1, a_2, \cdots, a_n)^T$$

设
$$\boldsymbol{\alpha}_{B_2}=(x_1,x_2,\cdots,x_n)$$
, 即

$$\alpha = x_1 \beta_1 + x_2 \beta_2 + \dots + x_n \beta_n$$

例1. 设自然基 B_1 和基 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n\}$ 是 \mathbb{R}^n 中的两个基, 其中 $\beta_1 = (1, -1, 0, 0 \dots, 0, 0)^T$, $\beta_2 = (0, 1, -1, 0, \dots, 0, 0)^T$, $\beta_{n-1} = (0, 0, 0, \dots, 1, -1)^T$, $\beta_n = (0, 0, 0, 0, \dots, 0, 1)^T$, 分别求向量 $\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)^T$ 在两个基下的坐标. **解**: 因为 B_1 为自然基. 所以

$$\boldsymbol{\alpha}_{B_1} = \boldsymbol{\alpha} = (a_1, a_2, \cdots, a_n)^T$$

设
$$\boldsymbol{\alpha}_{B_2}=(x_1,x_2,\cdots,x_n),$$
 即

$$\alpha = x_1 \beta_1 + x_2 \beta_2 + \dots + x_n \beta_n$$

亦即

$$\begin{cases} x_1 = a_1 \\ -x_1 + x_2 = a_2 \\ -x_2 + x_3 = a_3 \\ \vdots \\ -x_{n-1} + x_n = a_n \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 = a_1 \\ -x_1 + x_2 = a_2 \\ -x_2 + x_3 = a_3 \\ \vdots \\ -x_{n-1} + x_n = a_n \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = a_1 \\ x_2 = a_1 + a_2 \\ x_3 = a_1 + a_2 + a_3 \\ \vdots \\ x_n = a_1 + a_2 + \dots + a_n \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 = a_1 \\ -x_1 + x_2 = a_2 \\ -x_2 + x_3 = a_3 \\ \vdots \\ -x_{n-1} + x_n = a_n \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = a_1 \\ x_2 = a_1 + a_2 \\ x_3 = a_1 + a_2 + a_3 \\ \vdots \\ x_n = a_1 + a_2 + \dots + a_n \end{cases}$$

即

$$\alpha_{B_2} = (a_1, a_1 + a_2, \cdots, a_1 + a_2 + \cdots + a_n)^T.$$

例2. 在 \mathbb{R}^4 中找一个向量 γ , 使它在自然基和基 $B = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4\}$ 下有相同的坐标,其中 $\beta_1 = (2, 1, -1, 1)^T$, $\beta_2 = (0, 3, 1, 0)^T$, $\beta_3 = (5, 3, 2, 1)^T$, $\beta_4 = (6, 6, 1, 3)^T$.

例2. 在 \mathbb{R}^4 中找一个向量 γ , 使它在自然基和基 $B = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4\}$ 下有相同的坐标, 其中 $\beta_1 = (2, 1, -1, 1)^T$, $\beta_2 =$ $(0,3,1,0)^T$, $\beta_3 = (5,3,2,1)^T$, $\beta_4 = (6,6,1,3)^T$.

 \mathbf{M} : 设所求向量 γ 在两组基下的坐标均为 $(x_1, x_2, x_3, x_4)^T$,

例2. 在 \mathbb{R}^4 中找一个向量 γ , 使它在自然基和基

$$B = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4\}$$
 下有相同的坐标,其中 $\beta_1 = (2, 1, -1, 1)^T$, $\beta_2 = (0, 3, 1, 0)^T$, $\beta_3 = (5, 3, 2, 1)^T$, $\beta_4 = (6, 6, 1, 3)^T$.

 \mathbf{p} : 设所求向量 γ 在两组基下的坐标均为 $(x_1, x_2, x_3, x_4)^T$, 则有

$$\gamma = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T$$

例2. 在 \mathbb{R}^4 中找一个向量 γ , 使它在自然基和基

$$B = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4\}$$
 下有相同的坐标,其中 $\beta_1 = (2, 1, -1, 1)^T$, $\beta_2 = (0, 3, 1, 0)^T$, $\beta_3 = (5, 3, 2, 1)^T$, $\beta_4 = (6, 6, 1, 3)^T$.

 \mathbf{p} : 设所求向量 γ 在两组基下的坐标均为 $(x_1, x_2, x_3, x_4)^T$, 则有

$$\gamma = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T = x_1 \beta_1 + x_2 \beta_2 + x_3 \beta_3 + x_4 \beta_4$$

例2. 在 \mathbb{R}^4 中找一个向量 γ , 使它在自然基和基 $B = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4\}$ 下有相同的坐标, 其中 $\beta_1 = (2, 1, -1, 1)^T$, $\beta_2 = (0, 3, 1, 0)^T$, $\beta_3 = (5, 3, 2, 1)^T$, $\beta_4 = (6, 6, 1, 3)^T$.

 \mathbf{p} : 设所求向量 γ 在两组基下的坐标均为 $(x_1, x_2, x_3, x_4)^T$, 则有

$$\gamma = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T = x_1 \beta_1 + x_2 \beta_2 + x_3 \beta_3 + x_4 \beta_4$$

即

$$\begin{cases} 2x_1 + 5x_3 + 6x_4 = x_1 \\ x_1 + 3x_2 + 3x_3 + 6x_4 = x_2 \\ -x_1 + x_2 + 2x_3 + x_4 = x_3 \\ x_1 + x_3 + 3x_4 = x_4 \end{cases}$$

例2. 在 \mathbb{R}^4 中找一个向量 γ , 使它在自然基和基 $B = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4\}$ 下有相同的坐标, 其中 $\beta_1 = (2, 1, -1, 1)^T$, $\beta_2 = (0, 3, 1, 0)^T$, $\beta_3 = (5, 3, 2, 1)^T$, $\beta_4 = (6, 6, 1, 3)^T$. 解: 设所求向量 γ 在两组基下的坐标均为 $(x_1, x_2, x_3, x_4)^T$, 则有

$$\gamma = (x_1, x_2, x_3, x_4)^T = x_1 \beta_1 + x_2 \beta_2 + x_3 \beta_3 + x_4 \beta_4$$

即

$$\begin{cases} 2x_1 + 5x_3 + 6x_4 = x_1 \\ x_1 + 3x_2 + 3x_3 + 6x_4 = x_2 \\ -x_1 + x_2 + 2x_3 + x_4 = x_3 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 + 5x_3 + 6x_4 = 0 \\ x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 6x_4 = 0 \\ -x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 0 \\ x_1 + x_3 + 2x_4 = 0 \end{cases}$$

对上述方程组的系数矩阵进行初等行变换:

$$A = \left(\begin{array}{rrrr} 1 & 0 & 5 & 6 \\ 1 & 2 & 3 & 6 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 2 \end{array}\right)$$

对上述方程组的系数矩阵进行初等行变换:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 5 & 6 \\ 1 & 2 & 3 & 6 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

对上述方程组的系数矩阵进行初等行变换:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 5 & 6 \\ 1 & 2 & 3 & 6 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

取 $x_4 = k$, 得方程组得通解为:

对上述方程组的系数矩阵进行初等行变换:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 5 & 6 \\ 1 & 2 & 3 & 6 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

取 $x_4 = k$, 得方程组得通解为:

$$(x_1, x_2, x_3, x_4)^T =$$

对上述方程组的系数矩阵进行初等行变换:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 5 & 6 \\ 1 & 2 & 3 & 6 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

取 $x_4 = k$, 得方程组得通解为:

$$(x_1, x_2, x_3, x_4)^T = (-k, -k, -k, k)^T$$
 (k为任意实数.)

对上述方程组的系数矩阵进行初等行变换:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 5 & 6 \\ 1 & 2 & 3 & 6 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

取 $x_4 = k$, 得方程组得通解为:

$$(x_1, x_2, x_3, x_4)^T = (-k, -k, -k, k)^T$$
 (k为任意实数.)

即所求向量为:

$$\gamma = (-k, -k, -k, k)^T$$
 (k为任意实数.)

从上面的例子可以看到:

从上面的例子可以看到: \mathbb{R}^n 中同一向量关于两个不同基的坐

标一般是不同的.

从上面的例子可以看到: \mathbb{R}^n 中同一向量关于两个不同基的坐标一般是不同的. 那么这两个坐标之间有什么关系呢?

从上面的例子可以看到: \mathbb{R}^n 中同一向量关于两个不同基的坐标一般是不同的. 那么这两个坐标之间有什么关系呢? 注意到坐标是决定于基的,

从上面的例子可以看到: \mathbb{R}^n 中同一向量关于两个不同基的坐标一般是不同的. 那么这两个坐标之间有什么关系呢? 注意到坐标是决定于基的, 所以两个坐标间的关系决定于两个基之间的关系.

从上面的例子可以看到: \mathbb{R}^n 中同一向量关于两个不同基的坐标一般是不同的. 那么这两个坐标之间有什么关系呢? 注意到坐标是决定于基的, 所以两个坐标间的关系决定于两个基之间的关系. 下面我们先讨论两个基之间的关系, 再进一步得到两个坐标间的关系.

定理 4.1

设 $B = \{\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n\}$ 是 \mathbb{R}^n 的一组基, 且

定理 4.1

设 $B = \{\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n\}$ 是 \mathbb{R}^n 的一组基, 且

$$\begin{cases}
\boldsymbol{\eta}_1 = a_{11}\boldsymbol{\alpha}_1 + a_{21}\boldsymbol{\alpha}_2 + \dots + a_{n1}\boldsymbol{\alpha}_n \\
\boldsymbol{\eta}_2 = a_{12}\boldsymbol{\alpha}_1 + a_{22}\boldsymbol{\alpha}_2 + \dots + a_{n2}\boldsymbol{\alpha}_n \\
\vdots \\
\boldsymbol{\eta}_n = a_{1n}\boldsymbol{\alpha}_1 + a_{2n}\boldsymbol{\alpha}_2 + \dots + a_{nn}\boldsymbol{\alpha}_n
\end{cases}$$

则 $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n$ 线性无关的充要条件是

定理 4.1

设 $B = \{\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n\}$ 是 \mathbb{R}^n 的一组基, 且

$$\begin{cases} \boldsymbol{\eta}_1 = a_{11}\boldsymbol{\alpha}_1 + a_{21}\boldsymbol{\alpha}_2 + \dots + a_{n1}\boldsymbol{\alpha}_n \\ \boldsymbol{\eta}_2 = a_{12}\boldsymbol{\alpha}_1 + a_{22}\boldsymbol{\alpha}_2 + \dots + a_{n2}\boldsymbol{\alpha}_n \\ \vdots \\ \boldsymbol{\eta}_n = a_{1n}\boldsymbol{\alpha}_1 + a_{2n}\boldsymbol{\alpha}_2 + \dots + a_{nn}\boldsymbol{\alpha}_n \end{cases}$$

则 $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n$ 线性无关的充要条件是

$$\det A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \neq 0$$

$$(\boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2, \cdots, \boldsymbol{\eta}_n) =$$

$$(\boldsymbol{\eta}_1,\boldsymbol{\eta}_2,\cdots,\boldsymbol{\eta}_n)=(\boldsymbol{lpha}_1,\boldsymbol{lpha}_2,\cdots,\boldsymbol{lpha}_n)$$

$$(oldsymbol{\eta}_1,oldsymbol{\eta}_2,\cdots,oldsymbol{\eta}_n)=(oldsymbol{lpha}_1,oldsymbol{lpha}_2,\cdots,oldsymbol{lpha}_n) \left(egin{array}{cccc} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \ dots & dots & dots & dots \ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{array}
ight)$$

$$(oldsymbol{\eta}_1,oldsymbol{\eta}_2,\cdots,oldsymbol{\eta}_n)=(oldsymbol{lpha}_1,oldsymbol{lpha}_2,\cdots,oldsymbol{lpha}_n) \left(egin{array}{cccc} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \ dots & dots & dots & dots \ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{array}
ight)$$

$$=(\boldsymbol{\alpha}_1,\boldsymbol{\alpha}_2,\cdots,\boldsymbol{\alpha}_n)$$

$$(oldsymbol{\eta}_1,oldsymbol{\eta}_2,\cdots,oldsymbol{\eta}_n)=(oldsymbol{lpha}_1,oldsymbol{lpha}_2,\cdots,oldsymbol{lpha}_n) \left(egin{array}{cccc} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \ dots & dots & dots & dots \ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{array}
ight)$$

$$= (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n) A$$

$$(oldsymbol{\eta}_1,oldsymbol{\eta}_2,\cdots,oldsymbol{\eta}_n)=(oldsymbol{lpha}_1,oldsymbol{lpha}_2,\cdots,oldsymbol{lpha}_n) \left(egin{array}{cccc} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \ dots & dots & dots & dots \ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{array}
ight)$$

$$= (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n) A$$

 $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n$ 线性无关

 $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n$ 线性无关

$$\Leftrightarrow r(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n) = n$$

$$\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n$$
 线性无关

$$\Leftrightarrow r(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n) = n$$

$$\Leftrightarrow r(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n) = r(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n)$$

$$\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n$$
 线性无关

$$\Leftrightarrow r(\boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2, \cdots, \boldsymbol{\eta}_n) = n$$

$$\Leftrightarrow r(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n) = r(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n)$$

$$\Leftrightarrow r(\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n) A$$

$$\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n$$
 线性无关

$$\Leftrightarrow r(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n) = n$$

$$\Leftrightarrow r(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n) = r(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n)$$

$$\Leftrightarrow r(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n) A = r(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n)$$

$$\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n$$
 线性无关

$$\Leftrightarrow r(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n) = n$$

$$\Leftrightarrow r(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n) = r(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n)$$

$$\Leftrightarrow r(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n) A = r(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n)$$

$$\Leftrightarrow |A| \neq 0.$$

• 由定理可以得到:

• 由定理可以得到: 若向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 线性无关, 且 $(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n) = (\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n)A$,

• 由定理可以得到: 若向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 线性无关, 且 $(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n) = (\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n) A$, 那么 $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n$ 线性无 关

• 由定理可以得到: 若向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 线性无关, 且 $(\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n) A$, 那么 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 线性无 关 $\Leftrightarrow |A| \neq 0$:

• 由定理可以得到: 若向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 线性无关, 且 $(\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n) A$, 那么 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 线性无 关 $\Leftrightarrow |A| \neq 0$; $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 线性相关

关于定理 4.1 的说明

• 由定理可以得到: 若向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 线性无关, 且 $(\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)A$, 那么 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 线性无 关 $\Leftrightarrow |A| \neq 0$; $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 线性相关 $\Leftrightarrow |A| = 0$.

关于定理 4.1 的说明

- 由定理可以得到: 若向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 线性无关, 且 $(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n) = (\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n)A$, 那么 $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n$ 线性无 关 $\Leftrightarrow |A| \neq 0$; $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n$ 线性相关 $\Leftrightarrow |A| = 0$.
- 记住定理中的关系可用矩阵表示的形式.

定义 4.2

足

设 \mathbb{R}^n 的两个基 $B_1 = \{\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n\}$ 和 $B_2 = \{\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n\}$ 满

定义 4.2

设 \mathbb{R}^n 的两个基 $B_1 = \{ \boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n \}$ 和 $B_2 = \{ \boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2, \cdots, \boldsymbol{\eta}_n \}$ 满

$$(\boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2, \cdots, \boldsymbol{\eta}_n) = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n)A$$

定义 4.2

设 \mathbb{R}^n 的两个基 $B_1 = \{ \boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n \}$ 和 $B_2 = \{ \boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2, \cdots, \boldsymbol{\eta}_n \}$ 满足

$$(\boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2, \cdots, \boldsymbol{\eta}_n) = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n)A$$

则称矩阵 A 为从旧基 B_1 到新基 B_2 的过渡矩阵;

定义 4.2

设 \mathbb{R}^n 的两个基 $B_1 = \{ \boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n \}$ 和 $B_2 = \{ \boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2, \cdots, \boldsymbol{\eta}_n \}$ 满足

$$(\boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2, \cdots, \boldsymbol{\eta}_n) = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n) A$$

则称矩阵 A 为从旧基 B_1 到新基 B_2 的过渡矩阵; 或基 B_1 变为基 B_2 的变换矩阵.

关于过渡矩阵的几点说明

过渡矩阵 A 一定是可逆矩阵;

关于过渡矩阵的几点说明

- 过渡矩阵 A 一定是可逆矩阵;
- 过渡矩阵 A 中的第 j 列 $(a_{1j}, a_{2j}, \dots, a_{nj})^T$ 是 η_j 在基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 下的坐标.

例3. 已知 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 为 \mathbb{R}^3 的一个基, 其中 $\beta_1 = (1, 2, 1)^T$, $\beta_2 = (1, -1, 0)^T$, $\beta_3 = (1, 0, -1)^T$,求从自然基 $B_1 = \{\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3\}$ 到基 B_2 的过渡矩阵.

例3. 已知 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 为 \mathbb{R}^3 的一个基, 其中 $\beta_1 = (1, 2, 1)^T$, $\beta_2 = (1, -1, 0)^T$, $\beta_3 = (1, 0, -1)^T$,求从自然基 $B_1 = \{\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3\}$ 到基 B_2 的过渡矩阵.

 $\mathbf{\mathfrak{K}}$: 将 $\boldsymbol{\beta}_i$ (i=1,2,3) 用 $\boldsymbol{\varepsilon}_1,\ \boldsymbol{\varepsilon}_2,\ \boldsymbol{\varepsilon}_3$ 线性表示得:

例3. 已知 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 为 \mathbb{R}^3 的一个基, 其中 $\beta_1 = (1, 2, 1)^T$, $\beta_2 = (1, -1, 0)^T$, $\beta_3 = (1, 0, -1)^T$,求从自然基 $B_1 = \{\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3\}$ 到基 B_2 的过渡矩阵. 解: 将 β_i (i = 1, 2, 3) 用 ε_1 , ε_2 , ε_3 线性表示得:

$$\left\{egin{array}{l} oldsymbol{eta}_1 = oldsymbol{arepsilon}_1 + 2oldsymbol{arepsilon}_2 + oldsymbol{arepsilon}_3 \ oldsymbol{eta}_2 = oldsymbol{arepsilon}_1 - oldsymbol{arepsilon}_3 \ oldsymbol{eta}_3 = oldsymbol{arepsilon}_1 - oldsymbol{arepsilon}_3 \end{array}
ight.$$

例3. 已知 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 为 \mathbb{R}^3 的一个基, 其中 $\beta_1 = (1, 2, 1)^T$, $\beta_2 = (1, -1, 0)^T$, $\beta_3 = (1, 0, -1)^T$,求从自然基 $B_1 = \{\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3\}$ 到基 B_2 的过渡矩阵.

$$\mathbf{p}$$
: 将 $\boldsymbol{\beta}_i$ $(i=1,2,3)$ 用 $\boldsymbol{\varepsilon}_1,\ \boldsymbol{\varepsilon}_2,\ \boldsymbol{\varepsilon}_3$ 线性表示得:

$$\begin{cases} \beta_1 = \varepsilon_1 + 2\varepsilon_2 + \varepsilon_3 \\ \beta_2 = \varepsilon_1 - \varepsilon_2 & \Rightarrow (\beta_1, \beta_2, \beta_3) = \\ \beta_3 = \varepsilon_1 - \varepsilon_3 \end{cases}$$

例3. 已知 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 为 \mathbb{R}^3 的一个基, 其中 $\beta_1 = (1, 2, 1)^T$, $\beta_2 = (1, -1, 0)^T$, $\beta_3 = (1, 0, -1)^T$,求从自然基 $B_1 = \{\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3\}$ 到基 B_2 的过渡矩阵.

 \mathbf{p} : 将 $\boldsymbol{\beta}_i$ (i=1,2,3) 用 $\boldsymbol{\epsilon}_1,\ \boldsymbol{\epsilon}_2,\ \boldsymbol{\epsilon}_3$ 线性表示得:

$$\begin{cases} \beta_1 = \varepsilon_1 + 2\varepsilon_2 + \varepsilon_3 \\ \beta_2 = \varepsilon_1 - \varepsilon_2 \\ \beta_3 = \varepsilon_1 - \varepsilon_3 \end{cases} \Rightarrow (\beta_1, \beta_2, \beta_3) = (\varepsilon_1, \ \varepsilon_2, \ \varepsilon_3)$$

例3. 已知 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 为 \mathbb{R}^3 的一个基, 其中 $\beta_1 = (1, 2, 1)^T$, $\beta_2 = (1, -1, 0)^T$, $\beta_3 = (1, 0, -1)^T$,求从自然基 $B_1 = \{\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3\}$ 到基 B_2 的过渡矩阵.

$$\mathbf{\pmb{\mu}}$$
: 将 $\boldsymbol{\beta}_i$ $(i=1,2,3)$ 用 $\boldsymbol{\varepsilon}_1,\;\boldsymbol{\varepsilon}_2,\;\boldsymbol{\varepsilon}_3$ 线性表示得:

$$\begin{cases} \boldsymbol{\beta}_1 = \boldsymbol{\varepsilon}_1 + 2\boldsymbol{\varepsilon}_2 + \boldsymbol{\varepsilon}_3 \\ \boldsymbol{\beta}_2 = \boldsymbol{\varepsilon}_1 - \boldsymbol{\varepsilon}_2 \\ \boldsymbol{\beta}_3 = \boldsymbol{\varepsilon}_1 - \boldsymbol{\varepsilon}_3 \end{cases} \Rightarrow (\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = (\boldsymbol{\varepsilon}_1, \ \boldsymbol{\varepsilon}_2, \ \boldsymbol{\varepsilon}_3) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

例3. 已知 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 为 \mathbb{R}^3 的一个基, 其中 $\beta_1 = (1, 2, 1)^T$, $\beta_2 = (1, -1, 0)^T$, $\beta_3 = (1, 0, -1)^T$,求从自然基 $B_1 = \{\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3\}$ 到基 B_2 的过渡矩阵. 解: 将 β_i (i = 1, 2, 3) 用 ε_1 , ε_2 , ε_3 线性表示得:

$$\begin{cases} \boldsymbol{\beta}_1 = \boldsymbol{\varepsilon}_1 + 2\boldsymbol{\varepsilon}_2 + \boldsymbol{\varepsilon}_3 \\ \boldsymbol{\beta}_2 = \boldsymbol{\varepsilon}_1 - \boldsymbol{\varepsilon}_2 & \Rightarrow (\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = (\boldsymbol{\varepsilon}_1, \ \boldsymbol{\varepsilon}_2, \ \boldsymbol{\varepsilon}_3) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \\ \boldsymbol{\beta}_3 = \boldsymbol{\varepsilon}_1 - \boldsymbol{\varepsilon}_3 \end{cases}$$

于是所求过渡矩阵为

例3. 已知 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 为 \mathbb{R}^3 的一个基, 其中 $\beta_1 = (1, 2, 1)^T$, $\beta_2 = (1, -1, 0)^T$, $\beta_3 = (1, 0, -1)^T$,求从自然基 $B_1 = \{\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3\}$ 到基 B_2 的过渡矩阵. 解: 将 β_i (i = 1, 2, 3) 用 ε_1 , ε_2 , ε_3 线性表示得:

$$\begin{cases} \boldsymbol{\beta}_1 = \boldsymbol{\varepsilon}_1 + 2\boldsymbol{\varepsilon}_2 + \boldsymbol{\varepsilon}_3 \\ \boldsymbol{\beta}_2 = \boldsymbol{\varepsilon}_1 - \boldsymbol{\varepsilon}_2 & \Rightarrow \ (\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = (\boldsymbol{\varepsilon}_1, \ \boldsymbol{\varepsilon}_2, \ \boldsymbol{\varepsilon}_3) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \end{cases}$$

于是所求过渡矩阵为
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

例3. 已知 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$ 为 \mathbb{R}^3 的一个基, 其中 $\beta_1 = (1, 2, 1)^T$, $\beta_2 = (1, -1, 0)^T$, $\beta_3 = (1, 0, -1)^T$,求从自然基 $B_1 = \{\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3\}$ 到基 B_2 的过渡矩阵. 解: 将 β_i (i = 1, 2, 3) 用 ε_1 , ε_2 , ε_3 线性表示得:

$$\begin{cases} \boldsymbol{\beta}_1 = \boldsymbol{\varepsilon}_1 + 2\boldsymbol{\varepsilon}_2 + \boldsymbol{\varepsilon}_3 \\ \boldsymbol{\beta}_2 = \boldsymbol{\varepsilon}_1 - \boldsymbol{\varepsilon}_2 & \Rightarrow (\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = (\boldsymbol{\varepsilon}_1, \ \boldsymbol{\varepsilon}_2, \ \boldsymbol{\varepsilon}_3) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \end{cases}$$

于是所求过渡矩阵为
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = (\beta_1, \beta_2, \beta_3).$$

关于过渡矩阵的一个结论

或者设过渡矩阵为 A, 即

$$(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3)$$

关于过渡矩阵的一个结论

或者设过渡矩阵为 A, 即

$$(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = (\boldsymbol{\varepsilon}_1, \ \boldsymbol{\varepsilon}_2, \ \boldsymbol{\varepsilon}_3)A$$

因为 $(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3)$

|关于过渡矩阵的一个结论

或者设过渡矩阵为 A, 即

$$(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = (\boldsymbol{\varepsilon}_1, \ \boldsymbol{\varepsilon}_2, \ \boldsymbol{\varepsilon}_3)A$$

因为
$$(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3) = I$$
, 所以

关于过渡矩阵的一个结论

或者设过渡矩阵为 A, 即

$$(\boldsymbol{\beta}_1,\boldsymbol{\beta}_2,\boldsymbol{\beta}_3)=(\boldsymbol{\varepsilon}_1,\ \boldsymbol{\varepsilon}_2,\ \boldsymbol{\varepsilon}_3)A$$

因为
$$(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3) = I$$
, 所以

$$A=(\boldsymbol{\beta}_1,\boldsymbol{\beta}_2,\boldsymbol{\beta}_3).$$

关于过渡矩阵的一个结论

或者设过渡矩阵为 A, 即

$$(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = (\boldsymbol{\varepsilon}_1, \ \boldsymbol{\varepsilon}_2, \ \boldsymbol{\varepsilon}_3)A$$

因为 $(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3) = I$, 所以

$$A=(\boldsymbol{\beta}_1,\boldsymbol{\beta}_2,\boldsymbol{\beta}_3).$$

从自然基到任一基 $B = \{\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_n\}$ 的过渡矩阵就是 $(\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_n)$.

同一向量在不同的基下的坐标间的关系

定理 4.2

设在两组基 $B_1 = \{ \boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n \}$ 和 $B_2 = \{ \boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2, \cdots, \boldsymbol{\eta}_n \}$ 下的坐 标向量分别为 $\boldsymbol{x} = (x_1, x_2, \cdots, x_n)^T$ 和 $\boldsymbol{y} = (y_1, y_2, \cdots, y_n)^T$,

同一向量在不同的基下的坐标间的关系

定理 4.2

设在两组基 $B_1 = \{\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n\}$ 和 $B_2 = \{\boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2, \cdots, \boldsymbol{\eta}_n\}$ 下的坐 标向量分别为 $\boldsymbol{x} = (x_1, x_2, \cdots, x_n)^T$ 和 $\boldsymbol{y} = (y_1, y_2, \cdots, y_n)^T$,从基 B_1

到基 B_2 的过渡矩阵为 A, 则

同一向量在不同的基下的坐标间的关系

定理 4.2

设在两组基 $B_1 = \{\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n\}$ 和 $B_2 = \{\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n\}$ 下的坐标向量分别为 $\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$ 和 $\mathbf{y} = (y_1, y_2, \dots, y_n)^T$,从基 B_1 到基 B_2 的过渡矩阵为 A. 则

$$A\mathbf{y} = \mathbf{x} \quad \mathbf{\vec{y}} \quad \mathbf{y} = A^{-1}\mathbf{x}.$$

证: 设 α 为任-n 维向量, 由条件有

证: 设 α 为任一 n 维向量, 由条件有

$$\alpha = x_1 \alpha_1 + x_2 \alpha_2 + \dots + x_n \alpha_n$$

 $\overline{\mathbf{u}}$: 设 α 为任一 n 维向量, 由条件有

$$\alpha = x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_n\alpha_n = y_1\eta_1 + y_2\eta_2 + \dots + y_n\eta_n$$

证: 设 α 为任n维向量,由条件有

$$\boldsymbol{\alpha} = x_1 \boldsymbol{\alpha}_1 + x_2 \boldsymbol{\alpha}_2 + \dots + x_n \boldsymbol{\alpha}_n = y_1 \boldsymbol{\eta}_1 + y_2 \boldsymbol{\eta}_2 + \dots + y_n \boldsymbol{\eta}_n$$

且

$$(\boldsymbol{\eta}_1,\boldsymbol{\eta}_2,\cdots,\boldsymbol{\eta}_n)$$

证: 设 α 为任一n维向量,由条件有

$$\alpha = x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_n\alpha_n = y_1\eta_1 + y_2\eta_2 + \dots + y_n\eta_n$$

Ħ.

$$(\boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2, \cdots, \boldsymbol{\eta}_n) = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n)A$$

 $\overline{\mathbf{u}}$: 设 α 为任一n维向量,由条件有

$$\alpha = x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_n\alpha_n = y_1\eta_1 + y_2\eta_2 + \dots + y_n\eta_n$$

且

$$(\boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2, \cdots, \boldsymbol{\eta}_n) = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n)A$$

于是

$$\alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n)$$

$$\boldsymbol{lpha} = (\boldsymbol{lpha}_1, \boldsymbol{lpha}_2, \cdots, \boldsymbol{lpha}_n) \left(egin{array}{c} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{array} \right)$$

$$oldsymbol{lpha} = (oldsymbol{lpha}_1, oldsymbol{lpha}_2, \cdots, oldsymbol{lpha}_n) \left(egin{array}{c} x_1 \ x_2 \ dots \ x_n \end{array}
ight) = (oldsymbol{\eta}_1, oldsymbol{\eta}_2, \cdots, oldsymbol{\eta}_n)$$

$$oldsymbol{lpha} = (oldsymbol{lpha}_1, oldsymbol{lpha}_2, \cdots, oldsymbol{lpha}_n) \left(egin{array}{c} x_1 \ x_2 \ dots \ x_n \end{array}
ight) = (oldsymbol{\eta}_1, oldsymbol{\eta}_2, \cdots, oldsymbol{\eta}_n) \left(egin{array}{c} y_1 \ y_2 \ dots \ y_n \end{array}
ight)$$

$$oldsymbol{lpha} = (oldsymbol{lpha}_1, oldsymbol{lpha}_2, \cdots, oldsymbol{lpha}_n) \left(egin{array}{c} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{array}
ight) = (oldsymbol{\eta}_1, oldsymbol{\eta}_2, \cdots, oldsymbol{\eta}_n) \left(egin{array}{c} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{array}
ight)$$

$$= [(\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n)A]$$

$$oldsymbol{lpha} = (oldsymbol{lpha}_1, oldsymbol{lpha}_2, \cdots, oldsymbol{lpha}_n) \left(egin{array}{c} x_1 \ x_2 \ dots \ x_n \end{array}
ight) = (oldsymbol{\eta}_1, oldsymbol{\eta}_2, \cdots, oldsymbol{\eta}_n) \left(egin{array}{c} y_1 \ y_2 \ dots \ y_n \end{array}
ight)$$

$$egin{aligned} &= \left[(oldsymbol{lpha}_1, oldsymbol{lpha}_2, \cdots, oldsymbol{lpha}_n) A
ight] \left(egin{array}{c} y_1 \ y_2 \ dots \ y_n \end{array}
ight) \end{aligned}$$

$$oldsymbol{lpha} = (oldsymbol{lpha}_1, oldsymbol{lpha}_2, \cdots, oldsymbol{lpha}_n) \left(egin{array}{c} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{array}
ight) = (oldsymbol{\eta}_1, oldsymbol{\eta}_2, \cdots, oldsymbol{\eta}_n) \left(egin{array}{c} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{array}
ight)$$

$$= \left[(\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n) A \right] \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n) \left[A \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} \right]$$

$$\boldsymbol{\alpha} = (\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\alpha}_{2}, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_{n}) \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ \vdots \\ x_{n} \end{pmatrix} = (\boldsymbol{\eta}_{1}, \boldsymbol{\eta}_{2}, \cdots, \boldsymbol{\eta}_{n}) \begin{pmatrix} y_{1} \\ y_{2} \\ \vdots \\ y_{n} \end{pmatrix}$$

$$= [(\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\alpha}_{2}, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_{n})A] \begin{pmatrix} y_{1} \\ y_{2} \\ \vdots \\ y_{n} \end{pmatrix} = (\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\alpha}_{2}, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_{n}) \begin{bmatrix} A \begin{pmatrix} y_{1} \\ y_{2} \\ \vdots \\ y_{n} \end{pmatrix}$$

因为向量 α 在基 B_1 下的坐标是唯一的, 所以

$$\boldsymbol{\alpha} = (\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\alpha}_{2}, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_{n}) \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ \vdots \\ x_{n} \end{pmatrix} = (\boldsymbol{\eta}_{1}, \boldsymbol{\eta}_{2}, \cdots, \boldsymbol{\eta}_{n}) \begin{pmatrix} y_{1} \\ y_{2} \\ \vdots \\ y_{n} \end{pmatrix}$$

$$= [(\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\alpha}_{2}, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_{n})A] \begin{pmatrix} y_{1} \\ y_{2} \\ \vdots \\ y_{n} \end{pmatrix} = (\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\alpha}_{2}, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_{n}) \begin{bmatrix} A \begin{pmatrix} y_{1} \\ y_{2} \\ \vdots \\ y_{n} \end{bmatrix}$$

因为向量 α 在基 B_1 下的坐标是唯一的, 所以

$$Ay = x$$

$$\boldsymbol{\alpha} = (\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\alpha}_{2}, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_{n}) \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ \vdots \\ x_{n} \end{pmatrix} = (\boldsymbol{\eta}_{1}, \boldsymbol{\eta}_{2}, \cdots, \boldsymbol{\eta}_{n}) \begin{pmatrix} y_{1} \\ y_{2} \\ \vdots \\ y_{n} \end{pmatrix}$$

$$= [(\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\alpha}_{2}, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_{n})A] \begin{pmatrix} y_{1} \\ y_{2} \\ \vdots \\ y_{n} \end{pmatrix} = (\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\alpha}_{2}, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_{n}) \begin{bmatrix} A \begin{pmatrix} y_{1} \\ y_{2} \\ \vdots \\ y_{n} \end{pmatrix}$$

因为向量 α 在基 B_1 下的坐标是唯一的, 所以

$$Ay = x \quad \vec{\boxtimes} \quad y = A^{-1}x.$$

记忆基变换与坐标变换公式

• 新基(矩阵)=旧基(矩阵) × 过渡矩阵;

记忆基变换与坐标变换公式

- 新基(矩阵)=旧基(矩阵) × 过渡矩阵;
- 旧坐标=过渡矩阵 × 新坐标,

记忆基变换与坐标变换公式

- 新基(矩阵)=旧基(矩阵) × 过渡矩阵;
- 旧坐标=过渡矩阵 × 新坐标, 新坐标=过渡矩阵的逆矩阵 × 旧坐标.

例4. 已知 \mathbb{R}^3 的两组基为 $B_1 = \{ \boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3 \}$ 及

$$B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}, \not \exists \psi \alpha_1 = (1, 2, 1)^T, \alpha_2 = (2, 3, 3)^T, \alpha_3 = (3, 7, 1)^T, \beta_1 = (3, 1, 4)^T, \beta_2 = (5, 2, 1)^T, \beta_3 = (1, 1, -6)^T.$$

- (1) 求向量 $\gamma = (3, 6, 2)^T$ 在基 B_1 下的坐标.
- (2) 求从 B_1 到 B_2 的过渡矩阵;
- (3) 求向量 γ 在基 B_2 下的坐标.

例4. 已知 \mathbb{R}^3 的两组基为 $B_1 = \{ \boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3 \}$ 及

$$B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}, \ \mbox{$\not \perp$} \ \mbox{$\alpha_1 = (1, 2, 1)^T$, $\alpha_2 = (2, 3, 3)^T$, $\alpha_3 = (3, 7, 1)^T$, $\beta_1 = (3, 1, 4)^T$, $\beta_2 = (5, 2, 1)^T$, $\beta_3 = (1, 1, -6)^T$.$$

- (1) 求向量 $\gamma = (3,6,2)^T$ 在基 B_1 下的坐标.
- (2) 求从 B₁ 到 B₂ 的过渡矩阵;
- (3) 求向量 γ 在基 B_2 下的坐标.

解: (1) 设所求坐标为 $(x_1, x_2, x_3)^T$, 即有

例4. 已知 \mathbb{R}^3 的两组基为 $B_1 = \{ \boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3 \}$ 及

$$B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}, \not \exists \psi \alpha_1 = (1, 2, 1)^T, \alpha_2 = (2, 3, 3)^T, \alpha_3 = (2, 3, 3)^T, \alpha_4 = (2, 3, 3)^T, \alpha_5 = (2, 3, 3)^T, \alpha$$

- $(3,7,1)^T$, $\beta_1 = (3,1,4)^T$, $\beta_2 = (5,2,1)^T$, $\beta_3 = (1,1,-6)^T$. (1) 求向量 $\gamma = (3,6,2)^T$ 在基 B_1 下的坐标.
 - (2) 求从 *B*₁ 到 *B*₂ 的过渡矩阵:
 - (3) 求向量 γ 在基 B_2 下的坐标.
- 解: (1) 设所求坐标为 $(x_1, x_2, x_3)^T$, 即有

$$\gamma = x_1 \alpha_1 + x_2 \alpha_2 + x_3 \alpha_3$$

例4. 已知 \mathbb{R}^3 的两组基为 $B_1 = \{ \boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3 \}$ 及

$$B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}, \not\exists \psi \alpha_1 = (1, 2, 1)^T, \alpha_2 = (2, 3, 3)^T, \alpha_3 = (3, 7, 1)^T, \beta_1 = (3, 1, 4)^T, \beta_2 = (5, 2, 1)^T, \beta_3 = (1, 1, -6)^T.$$

- (1) 求向量 $\gamma = (3,6,2)^T$ 在基 B_1 下的坐标.
- (2) 求从 B₁ 到 B₂ 的过渡矩阵;
- (3) 求向量 γ 在基 B_2 下的坐标.

解: (1) 设所求坐标为 $(x_1, x_2, x_3)^T$, 即有

$$\gamma = x_1 \alpha_1 + x_2 \alpha_2 + x_3 \alpha_3$$

方程组整理得:

例4. 已知 \mathbb{R}^3 的两组基为 $B_1 = \{ \boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3 \}$ 及

$$B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}, \not\exists \psi \alpha_1 = (1, 2, 1)^T, \alpha_2 = (2, 3, 3)^T, \alpha_3 = (3, 7, 1)^T, \beta_1 = (3, 1, 4)^T, \beta_2 = (5, 2, 1)^T, \beta_3 = (1, 1, -6)^T.$$

- (1) 求向量 $\gamma = (3,6,2)^T$ 在基 B_1 下的坐标.
- (2) 求从 B₁ 到 B₂ 的过渡矩阵;
- (3) 求向量 γ 在基 B_2 下的坐标.

解: (1) 设所求坐标为 $(x_1, x_2, x_3)^T$, 即有

$$\gamma = x_1 \alpha_1 + x_2 \alpha_2 + x_3 \alpha_3$$

方程组整理得:

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 3\\ 2x_1 + 3x_2 + 7x_3 = 6\\ x_1 + 3x_2 + x_3 = 2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 3\\ 2x_1 + 3x_2 + 7x_3 = 6\\ x_1 + 3x_2 + x_3 = 2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 3\\ 2x_1 + 3x_2 + 7x_3 = 6\\ x_1 + 3x_2 + x_3 = 2 \end{cases}$$

$$(A, b) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 3 \\ 2 & 3 & 7 & | & 6 \\ 1 & 3 & 1 & | & 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 3\\ 2x_1 + 3x_2 + 7x_3 = 6\\ x_1 + 3x_2 + x_3 = 2 \end{cases}$$

$$(A, \mathbf{b}) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 3 \\ 2 & 3 & 7 & | & 6 \\ 1 & 3 & 1 & | & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 3\\ 2x_1 + 3x_2 + 7x_3 = 6\\ x_1 + 3x_2 + x_3 = 2 \end{cases}$$

$$(A, \mathbf{b}) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 3 \\ 2 & 3 & 7 & | & 6 \\ 1 & 3 & 1 & | & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & -2 \\ 0 & 1 & 0 & | & 1 \\ 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 3\\ 2x_1 + 3x_2 + 7x_3 = 6\\ x_1 + 3x_2 + x_3 = 2 \end{cases}$$

对其增广矩阵进行初等行变换

$$(A, \mathbf{b}) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 3 \\ 2 & 3 & 7 & | & 6 \\ 1 & 3 & 1 & | & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & -2 \\ 0 & 1 & 0 & | & 1 \\ 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix}$$

即方程组的解为

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 3\\ 2x_1 + 3x_2 + 7x_3 = 6\\ x_1 + 3x_2 + x_3 = 2 \end{cases}$$

对其增广矩阵进行初等行变换

$$(A, \mathbf{b}) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 3 \\ 2 & 3 & 7 & | & 6 \\ 1 & 3 & 1 & | & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & -2 \\ 0 & 1 & 0 & | & 1 \\ 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix}$$

即方程组的解为 $x_1 = -2, x_2 = 1, x_3 = 1$.

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 3\\ 2x_1 + 3x_2 + 7x_3 = 6\\ x_1 + 3x_2 + x_3 = 2 \end{cases}$$

对其增广矩阵进行初等行变换

$$(A, \mathbf{b}) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 3 \\ 2 & 3 & 7 & | & 6 \\ 1 & 3 & 1 & | & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & -2 \\ 0 & 1 & 0 & | & 1 \\ 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix}$$

即方程组的解为 $x_1 = -2, x_2 = 1, x_3 = 1$. 即 $\gamma_{B_1} = (-2, 1, 1)^T$

(2) 设所求过渡矩阵为 A,

(2) 设所求过渡矩阵为 A, 即有

(2) 设所求过渡矩阵为 A, 即有

$$(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)A$$

(2) 设所求过渡矩阵为 A, 即有

$$(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)A$$

$$A = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)^{-1}(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3)$$

(2) 设所求过渡矩阵为 A, 即有

$$(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)A$$

$$A = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)^{-1}(\beta_1, \beta_2, \beta_3) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 7 \\ 1 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

(2) 设所求过渡矩阵为 A, 即有

$$(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)A$$

$$A = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)^{-1}(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 7 \\ 1 & 3 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -6 \end{pmatrix}$$

(2) 设所求过渡矩阵为 A, 即有

$$(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)A$$

$$A = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)^{-1}(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 7 \\ 1 & 3 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -6 \end{pmatrix}$$

$$= \left(\begin{array}{ccc} -18 & 7 & 5 \\ 5 & -2 & -1 \\ 3 & -1 & -1 \end{array}\right)$$

(2) 设所求过渡矩阵为 A, 即有

$$(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)A$$

$$A = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)^{-1} (\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 7 \\ 1 & 3 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -6 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -18 & 7 & 5 \\ 5 & -2 & -1 \\ 3 & -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -6 \end{pmatrix}$$

(2) 设所求过渡矩阵为 A, 即有

$$(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)A$$

$$A = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)^{-1}(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 7 \\ 1 & 3 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -6 \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} -18 & 7 & 5 \\ 5 & -2 & -1 \\ 3 & -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 4 & 1 & -6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -27 & -71 & -41 \\ 9 & 20 & 9 \\ 4 & 12 & 8 \end{pmatrix}$$

(3) 设向量
$$\gamma_{B_2} = \boldsymbol{y} = (y_1, y_2, y_3)^T$$
, 则

$$\left(egin{array}{c} y_1 \ y_2 \ y_3 \end{array}
ight)$$

(3) 设向量
$$\gamma_{B_2} = \mathbf{y} = (y_1, y_2, y_3)^T$$
, 则

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

(3) 设向量
$$\gamma_{B_2} = \boldsymbol{y} = (y_1, y_2, y_3)^T$$
, 则

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -27 & -71 & -41 \\ 9 & 20 & 9 \\ 4 & 12 & 8 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

(3) 设向量
$$\gamma_{B_2} = \boldsymbol{y} = (y_1, y_2, y_3)^T$$
, 则

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -27 & -71 & -41 \\ 9 & 20 & 9 \\ 4 & 12 & 8 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{4}(153, -106, 83).$$

说明

本题如果直接利用公式 $y = A^{-1}x$ 来求 y,

说明

本题如果直接利用公式 $y = A^{-1}x$ 来求 y, 计算 A^{-1} 时计算量 很大,

(1)
$$\boxtimes \exists A = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)^{-1}(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3),$$

(1) 因为
$$A = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)^{-1}(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3)$$
,所以

$$A^{-1} = (\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3)^{-1}(\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)$$

(1) 因为
$$A = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)^{-1}(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3)$$
,所以

$$A^{-1} = (\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3)^{-1}(\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)$$

(2)
$$\mathcal{V}_{B_2} = \mathbf{y} = (y_1, y_2, y_3)^T$$
,

(1) 因为
$$A = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)^{-1}(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3)$$
,所以

$$A^{-1} = (\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \boldsymbol{\beta}_3)^{-1}(\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\alpha}_3)$$

$$(2)$$
设 $\gamma_{B_2} = \mathbf{y} = (y_1, y_2, y_3)^T$,解方程组 $y_1 \boldsymbol{\beta}_1 + y_2 \boldsymbol{\beta}_2 + y_3 \boldsymbol{\beta}_3 = \gamma$ 即可.

例5. 求平面直角坐标系的旋转坐标变换公式, 旋转变换为逆时 针方向旋转 θ 角度.

例5. 求平面直角坐标系的旋转坐标变换公式, 旋转变换为逆时 针方向旋转 θ 角度.

 \mathbf{R} : 设在直角坐标系 xOy 中, $\boldsymbol{\varepsilon}_1 = \boldsymbol{i}, \boldsymbol{\varepsilon}_2 = \boldsymbol{j}$, 在直角坐标系 x'Oy' 中, $\boldsymbol{\varepsilon}_1' = \boldsymbol{i}', \boldsymbol{\varepsilon}_2' = \boldsymbol{j}'$, 有

例5. 求平面直角坐标系的旋转坐标变换公式, 旋转变换为逆时 针方向旋转 θ 角度.

 \mathbf{R} : 设在直角坐标系 xOy 中, $\boldsymbol{\varepsilon}_1 = \boldsymbol{i}, \boldsymbol{\varepsilon}_2 = \boldsymbol{j}$, 在直角坐标系 x'Oy' 中, $\boldsymbol{\varepsilon}_1' = \boldsymbol{i}', \boldsymbol{\varepsilon}_2' = \boldsymbol{j}'$, 有

$$\begin{cases} \varepsilon_1' = \cos \theta \varepsilon_1 + \sin \theta \varepsilon_2 \\ \varepsilon_2' = -\sin \theta \varepsilon_1 + \cos \theta \varepsilon_2 \end{cases}$$

例5. 求平面直角坐标系的旋转坐标变换公式, 旋转变换为逆时 针方向旋转 θ 角度.

 \mathbf{R} : 设在直角坐标系 xOy 中, $\boldsymbol{\varepsilon}_1 = \boldsymbol{i}, \boldsymbol{\varepsilon}_2 = \boldsymbol{j}$, 在直角坐标系 x'Oy' 中, $\boldsymbol{\varepsilon}_1' = \boldsymbol{i}', \boldsymbol{\varepsilon}_2' = \boldsymbol{j}'$, 有

$$\begin{cases} \varepsilon_1' = \cos \theta \varepsilon_1 + \sin \theta \varepsilon_2 \\ \varepsilon_2' = -\sin \theta \varepsilon_1 + \cos \theta \varepsilon_2 \end{cases}$$

即

$$(\varepsilon_1', \varepsilon_2')$$

例5. 求平面直角坐标系的旋转坐标变换公式, 旋转变换为逆时 针方向旋转 θ 角度.

 \mathbf{R} : 设在直角坐标系 xOy 中, $\boldsymbol{\varepsilon}_1 = \boldsymbol{i}, \boldsymbol{\varepsilon}_2 = \boldsymbol{j}$, 在直角坐标系 x'Oy' 中, $\boldsymbol{\varepsilon}_1' = \boldsymbol{i}', \boldsymbol{\varepsilon}_2' = \boldsymbol{j}'$, 有

$$\begin{cases} \varepsilon_1' = \cos \theta \varepsilon_1 + \sin \theta \varepsilon_2 \\ \varepsilon_2' = -\sin \theta \varepsilon_1 + \cos \theta \varepsilon_2 \end{cases}$$

即

$$(\varepsilon_1', \varepsilon_2') = (\varepsilon_1, \varepsilon_2)$$

例5. 求平面直角坐标系的旋转坐标变换公式, 旋转变换为逆时 针方向旋转 θ 角度.

 \mathbf{R} : 设在直角坐标系 xOy 中, $\boldsymbol{\varepsilon}_1 = \boldsymbol{i}, \boldsymbol{\varepsilon}_2 = \boldsymbol{j}$, 在直角坐标系 x'Oy' 中, $\boldsymbol{\varepsilon}_1' = \boldsymbol{i}', \boldsymbol{\varepsilon}_2' = \boldsymbol{j}'$, 有

$$\begin{cases} \varepsilon_1' = \cos \theta \varepsilon_1 + \sin \theta \varepsilon_2 \\ \varepsilon_2' = -\sin \theta \varepsilon_1 + \cos \theta \varepsilon_2 \end{cases}$$

即

$$(oldsymbol{arepsilon}_1,oldsymbol{arepsilon}_2)=(oldsymbol{arepsilon}_1,oldsymbol{arepsilon}_2)\left(egin{array}{ccc} \cos heta & -\sin heta \ \sin heta & \cos heta \end{array}
ight)$$

有

$$\left(\begin{array}{c} x' \\ y' \end{array}\right)$$

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}^{-1}$$

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

设任一向量
$$\alpha$$
 在两组基下的坐标分别为 $(x,y)^T$ 和 $(x',y')^T$, 则 有

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

设任一向量 α 在两组基下的坐标分别为 $(x,y)^T$ 和 $(x',y')^T$, 则

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

即

有

$$\begin{cases} x' = x \cos \theta + y \sin \theta \\ y' = -x \sin \theta + y \cos \theta \end{cases}$$

设任一向量 α 在两组基下的坐标分别为 $(x,y)^T$ 和 $(x',y')^T$, 则 有

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

即

$$\begin{cases} x' = x \cos \theta + y \sin \theta \\ y' = -x \sin \theta + y \cos \theta \end{cases}$$

这就是所求的坐标变换公式.