

7.4图的应用（续）

连通网的最小生成树

- 问题：

用连通网表示的网络上如何构造代价最小的通信网。

对于n个顶点的连通网可以建立许多不同的生成树，每一棵生成树都是一个通信网。一个生成树的代价就是树上各边的代价之和，表示着通信网上总通信耗费量。使通信网上总通信耗费量最小的问题就是求解最小生成树的问题，即如何构造连通网的最小代价生成树

- 思路：

利用最小生成树的MST性质。

- 方法：

*普里姆(prim)算法；

*克鲁斯卡尔(kruskal)算法。

7.4图的应用（续）

连通网的最小生成树

最小生成树的MST性质：

假设 $N = (V, \{E\})$ 是一个连通网， U 是顶点集 V 的一个非空子集。若 (u, v) 是一条具有最小权值（代价）的边，其中 u 属于 U , v 属于 $V-U$ ，则必存在一棵包含边 (u, v) 的最小生成树。

证明：（反证法）

假设 $N = (V, \{E\})$ 的任何一棵最小生成树都不含边 (u, v) 。设 T 是连通网上的一棵最小树，当将边 (u, v) 加入到 T 中时，由生成树的定义， T 中必存在一条包含 (u, v) 的回路。另一方面，由于 T 是生成树，则在 T 上必存在另一条边 (u', v') ，其中 u' 属于 U , v' 属于 $V-U$ ，且 u 和 u' ， v 和 v' 之间均有路径相通。删去边 (u', v') ，便可消除上述回路，同时得到另一棵生成树 T' 。因为 (u, v) 的代价不高于 (u', v') ，则 T' 的代价亦不高于 T ， T' 是一棵包含 (u, v) 的最小生成树。矛盾！

7.4图的应用（续）

连通网的最小生成树---prim算法

输入：连通网 $N = (V, \{E\})$ ，最小生成树边的集合 $TE = \text{空集}$

输出：一棵最小生成树 $T = (V, \{TE\})$

步骤：

step1.初始： $U = \{u_0\}$ (u_0 属于 V), $TE = \{\}$;

step2.在所有 u 属于 U ， v 属于 $V - U$ 的边 (u, v) 中找一条代价最小的边 (u_0, v_0) 并入集合 TE ，同时 v_0 并入 U ;

step3.重复step2，直至 $U = V$ 为止

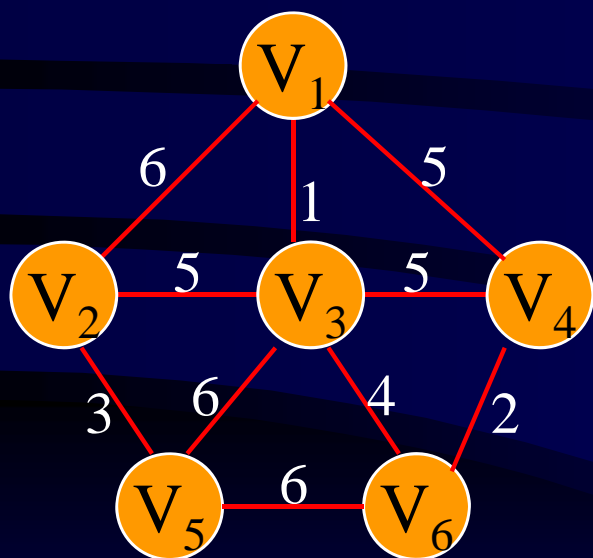
最后 TE 中有 $n-1$ 条边， $T = (V, \{TE\})$ 即为 N 的一棵最小生成树。

效率：

$T(n) = O(n^2)$ ，与 e 无关（其中 n 为网中结点个数， e 为边的个数）

7.4图的应用（续）

连通网的最小生成树---prim算法



$$U = \{v_1\}, V-U = \{v_2, v_3, v_4, v_5, v_6\}, TE = \{ \}$$

$$U = \{v_1, v_3\}, V-U = \{v_2, v_4, v_5, v_6\}, TE = \{ (v_1, v_3) \}$$

$$U = \{v_1, v_3, v_6\}, V-U = \{v_2, v_4, v_5\},$$

$$TE = \{ (v_1, v_3), (v_3, v_6) \}$$

$$U = \{v_1, v_3, v_6, v_4\}, V-U = \{v_2, v_5\},$$

$$TE = \{ (v_1, v_3), (v_3, v_6), (v_4, v_6) \}$$

$$U = \{v_1, v_3, v_6, v_4, v_2\}, V-U = \{v_5\},$$

$$TE = \{ (v_1, v_3), (v_3, v_6), (v_4, v_6), (v_2, v_3) \}$$

$$U = \{v_1, v_3, v_6, v_4, v_2, v_5\}, V-U = \{ \},$$

$$TE = \{ (v_1, v_3), (v_3, v_6), (v_4, v_6), (v_2, v_3), (v_2, v_5) \}$$

7.4图的应用（续）

连通网的最小生成树---kruskal算法

输入：连通网 $N = (V, \{E\})$ ，最小生成树边的集合 $TE = \text{空集}$

输出：一棵最小生成树 $T = (V, \{TE\})$

步骤：

step1.初始：只有 n 个顶点而无边的非连通图 $T = (V, TE = \{\})$ ；

step2.在 E 中选择代价最小的边，若该边依附的顶点落在 T 中不同的连通分量上，则将此边加入到 T 的 TE 集合中，否则舍去此边而选择下一条代价最小的边；

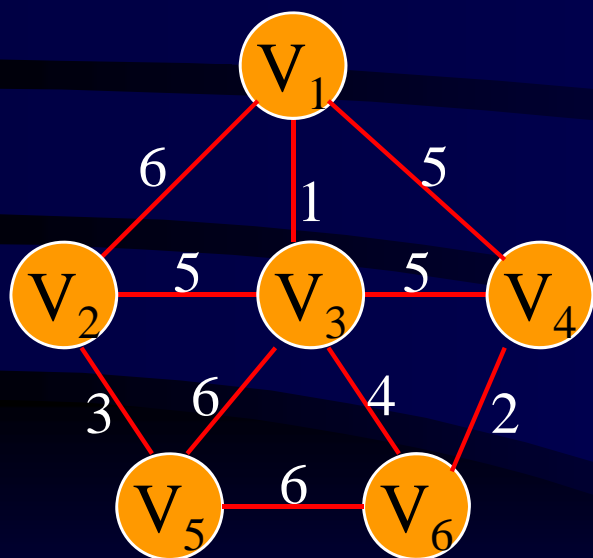
step3.重复step2，直至 T 中所有顶点都在同一个连通分量上为止

效率：

$T(n) = O(e \log e)$ ，与 n 无关（其中 n 为网中结点个数， e 为边的个数）

7.4图的应用（续）

连通网的最小生成树---kruskal算法



$$V = \{v_1, v_2, v_3, v_4, v_5, v_6\}, TE = \{ \}$$

$$V = \{ \mathbf{v}_1, v_2, \mathbf{v}_3, v_4, v_5, v_6 \}, TE = \{ (v_1, v_3) \}$$

$$V = \{ \mathbf{v}_1, v_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4, v_5, \mathbf{v}_6 \},$$

$$TE = \{ (v_1, v_3), (v_4, v_6) \}$$

$$V = \{ \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4, \mathbf{v}_5, \mathbf{v}_6 \},$$

$$TE = \{ (v_1, v_3), (v_4, v_6), (v_2, v_5) \}$$

$$V = \{ \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4, \mathbf{v}_5, \mathbf{v}_6 \},$$

$$TE = \{ (v_1, v_3), (v_4, v_6), (v_2, v_5), (v_3, v_6) \}$$

$$V = \{ \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4, \mathbf{v}_5, \mathbf{v}_6 \},$$

$$TE = \{ (v_1, v_3), (v_3, v_6), (v_4, v_6), (v_2, v_3), (v_2, v_5) \}$$

7.4图的应用（续）

有向无环图中基本概念

- **有向无环图(DAG)**：一个无环的有向图。其作用：
 - *描述含有公共子式的表达式
 - *描述一项工程或系统的进行过程
 - #工程能否顺利进行；
 - #工程完成所必需的最短时间
- **拓扑排序(Topological Sort)**：由某个集合上的一个偏序得到该集合上的一个全序的操作。这个全序称为**拓扑有序**(Topological Order)。
- **AOV-网**：用顶点表示活动，用弧表示活动间的优先关系的有向图称为顶点表示活动的图(Activity On Vertex Network)。
- **AOE-网**：顶点表示事件，弧表示活动，权表示活动持续时间，带权的有向无环图称为边表示活动的网(Activity On Edge)

7.4图的应用（续）

有向无环图的拓扑排序

为了工程能进行，其对应的AOV-网中不应该存在环。检测的办法有：

***DFS遍历：**从有向图上某个顶点 v 出发的遍历，在DFS(v)结束之前如果出现从顶点 u 到顶点 v 的回边，由于 u 在生成树上是 v 的子孙，则有向图中必定存在包含顶点 v 和 u 的环。

***拓扑排序：**对有向图构造其顶点的拓扑有序序列，若网中所有顶点都在它的拓扑有序序列中，则该AOV-网中必定不存在环。

7.4图的应用（续）

有向无环图的拓扑排序算法

输入：AOV-网

输出：包含全部顶点的一个拓扑序列或者部分顶点的序列（存在环）

步骤：

step1.在图中选取一个没有前驱的顶点且输出之；

step2.在图中删除该顶点和所有以它为尾的弧；

step3.重复step1、step2，直至全部顶点均已输出，或者当前图中不存在无前驱的顶点为止（存在环）。

逻辑上：拓扑序列不唯一；

物理上：拓扑序列唯一

7.4图的应用（续）

```

Status TopologicalSort(ALGraph G){ //有向图G采用邻接表存储结构

    FindInDegree(G,indegree);      //对各顶点求入度Indegree[0..vexnum-1]--O(e)

    InitStack(S);  //用栈存放所有入度为零的顶点

    for (i = 0; i < G.vexnum; ++i) if(!indegree[i]) Push(S,i);  //入度为0进栈--O(n)

    count = 0;      //输出顶点计数

    while (!StackEmpty(S)) {

        pop(S,i); printf(i, G.vertices[i].data); ++count;

        for (p = G.vertices[i].firstarc; p; p = p->nextarc) {

            k = p->adjvex;      //对i号顶点的每个邻接点的入度减1

            if (!(--indegree[k])) Push(S,k);  } //for      --O(e)

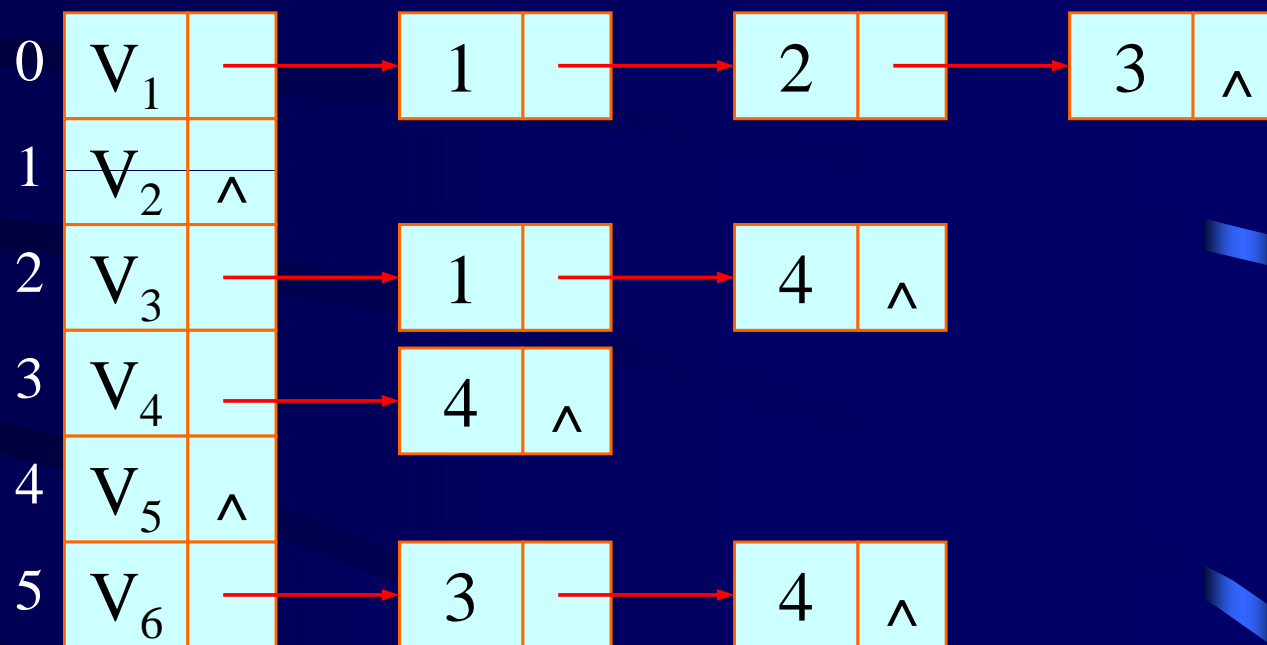
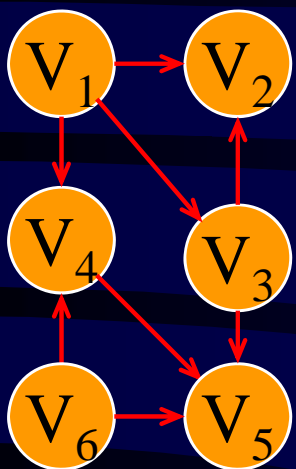
        if(count < G.vexnum) return ERROR;      else return OK;

    } // 算法时间复杂度T(n) = O(n + e)

```

7.4图的应用（续）

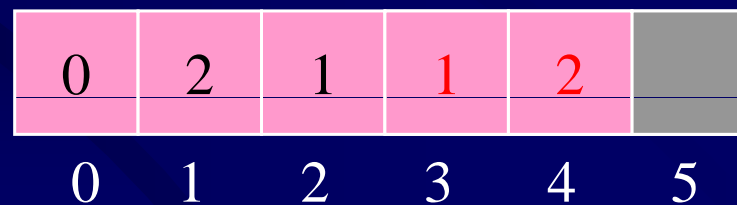
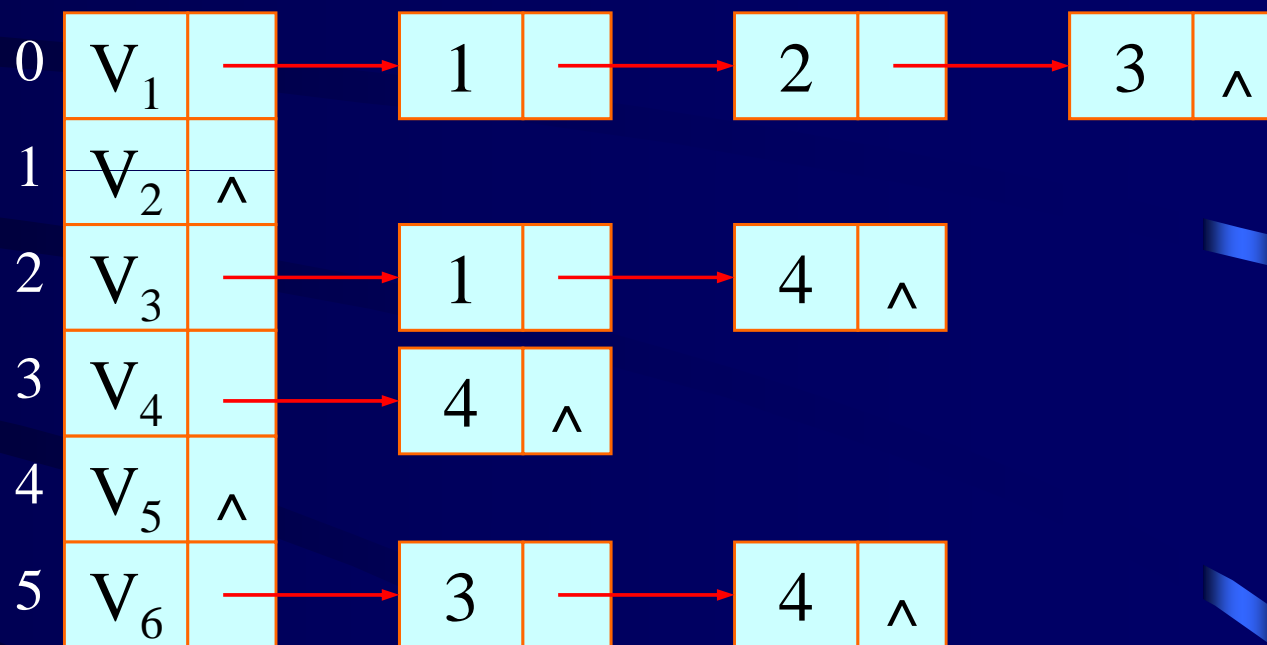
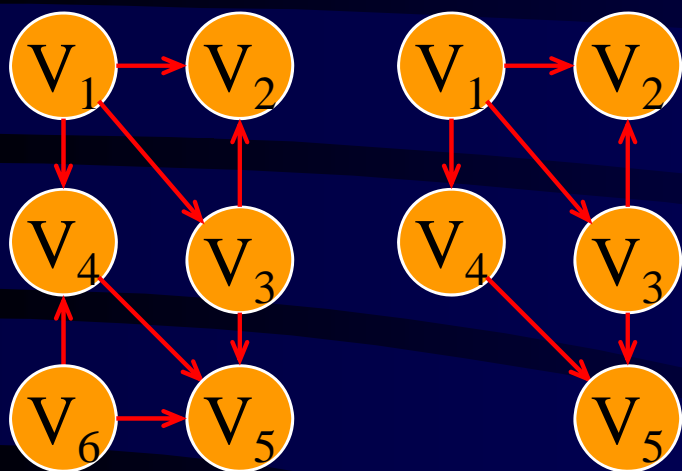
有向无环图的拓扑排序算法



0	2	1	2	3	0
0	1	2	3	4	5

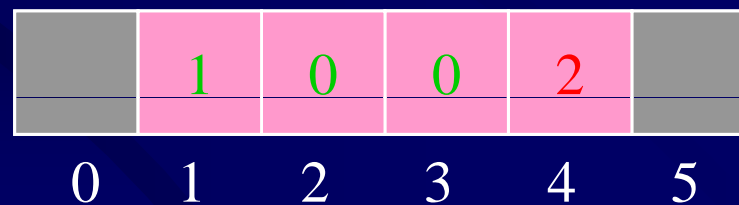
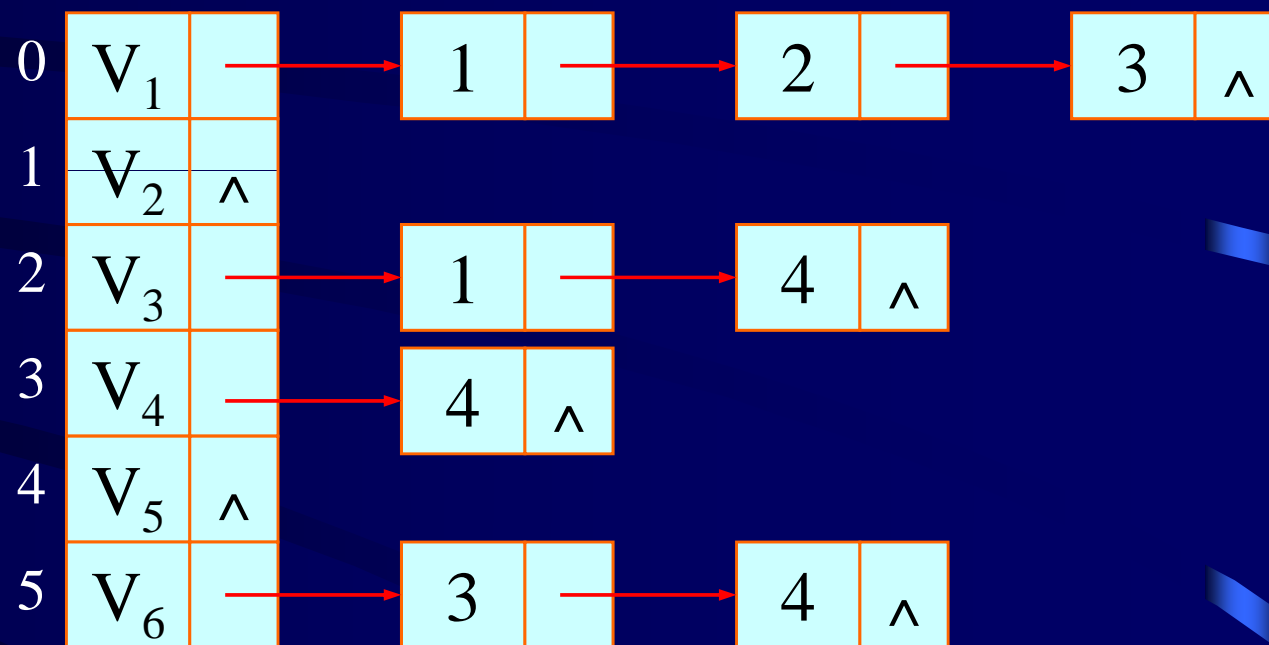
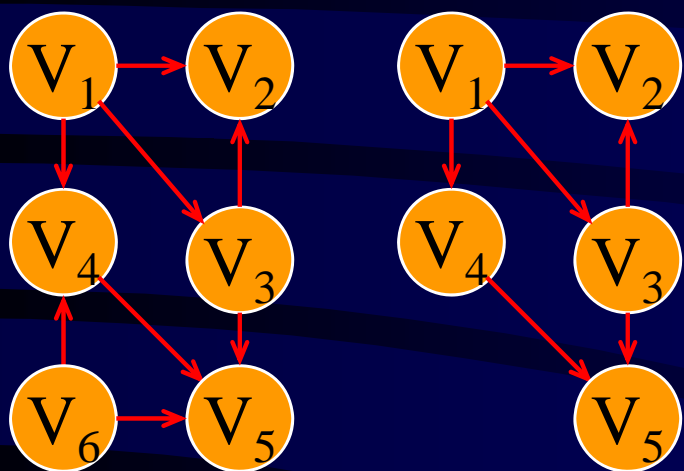
7.4图的应用（续）

有向无环图的拓扑排序算法



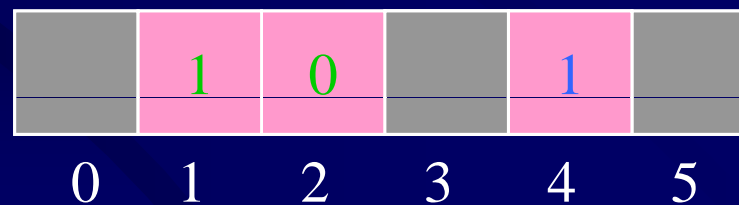
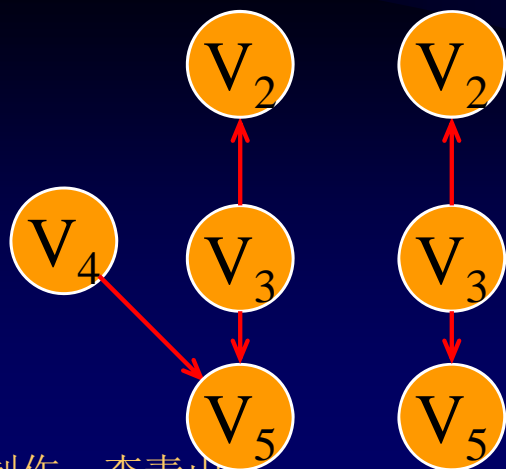
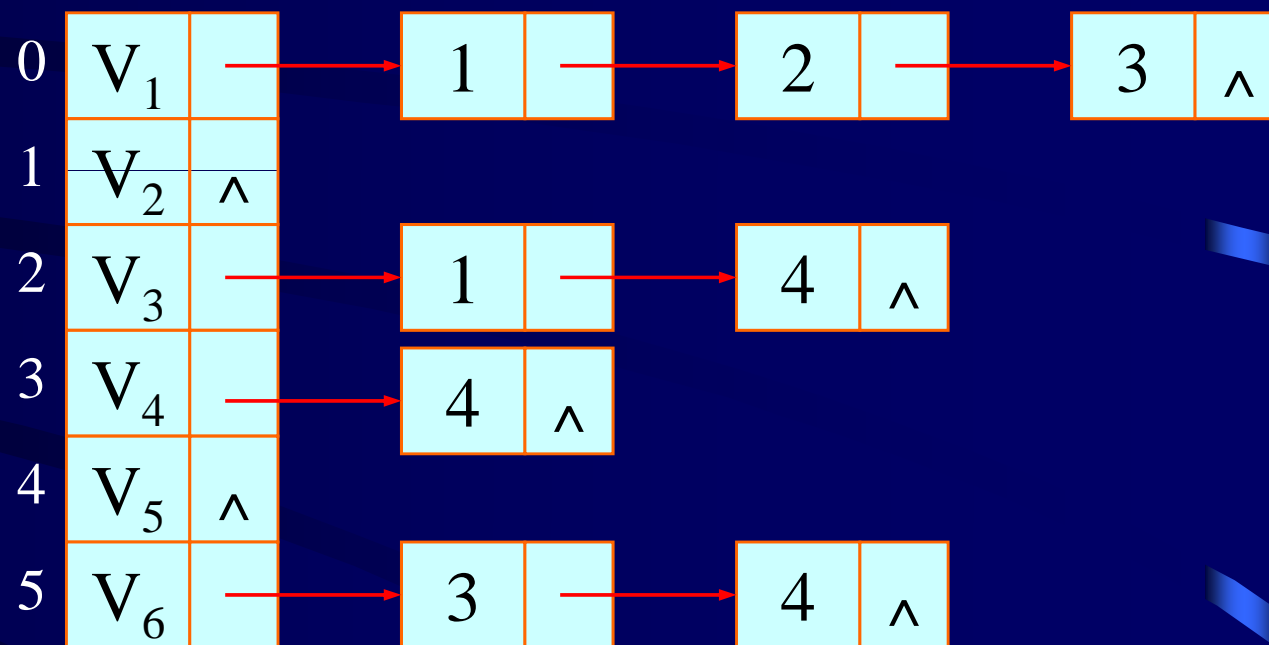
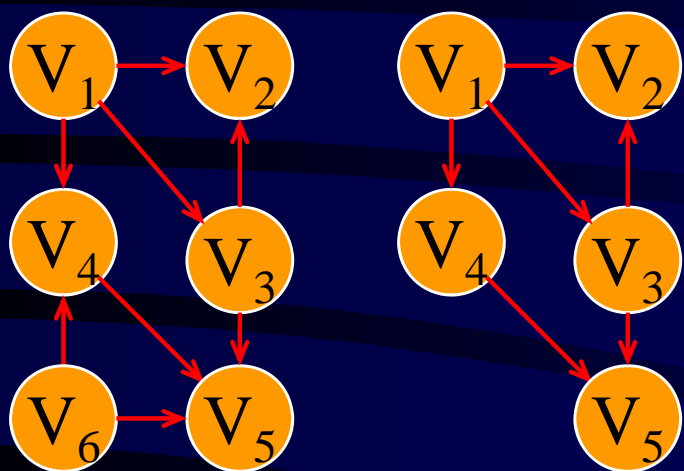
7.4图的应用（续）

有向无环图的拓扑排序算法



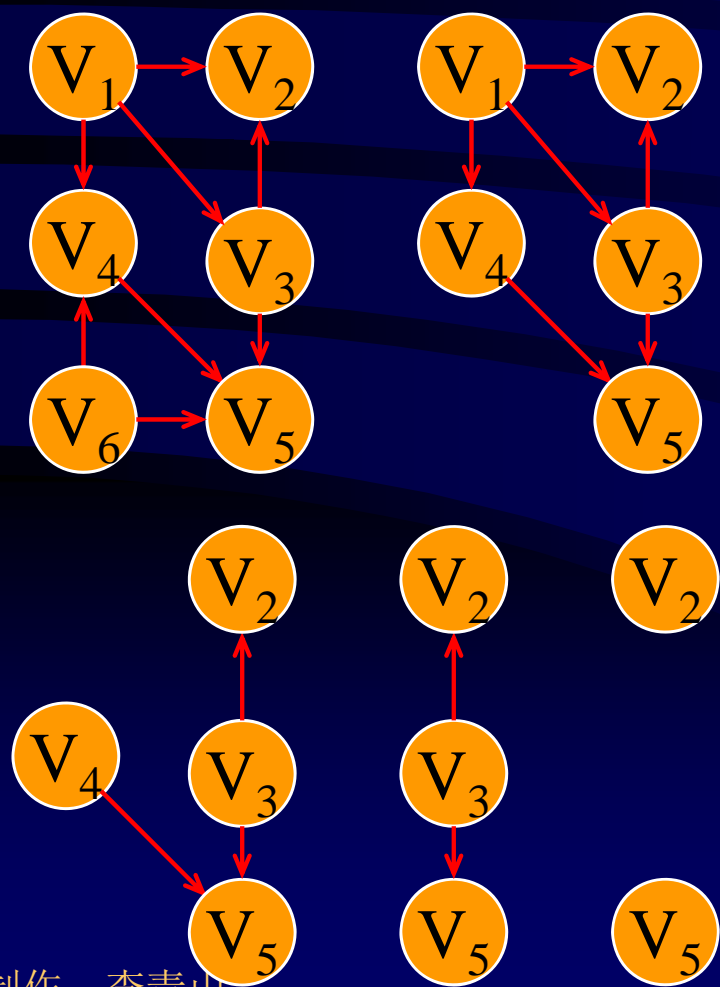
7.4图的应用（续）

有向无环图的拓扑排序算法



7.4图的应用（续）

有向无环图的拓扑排序算法

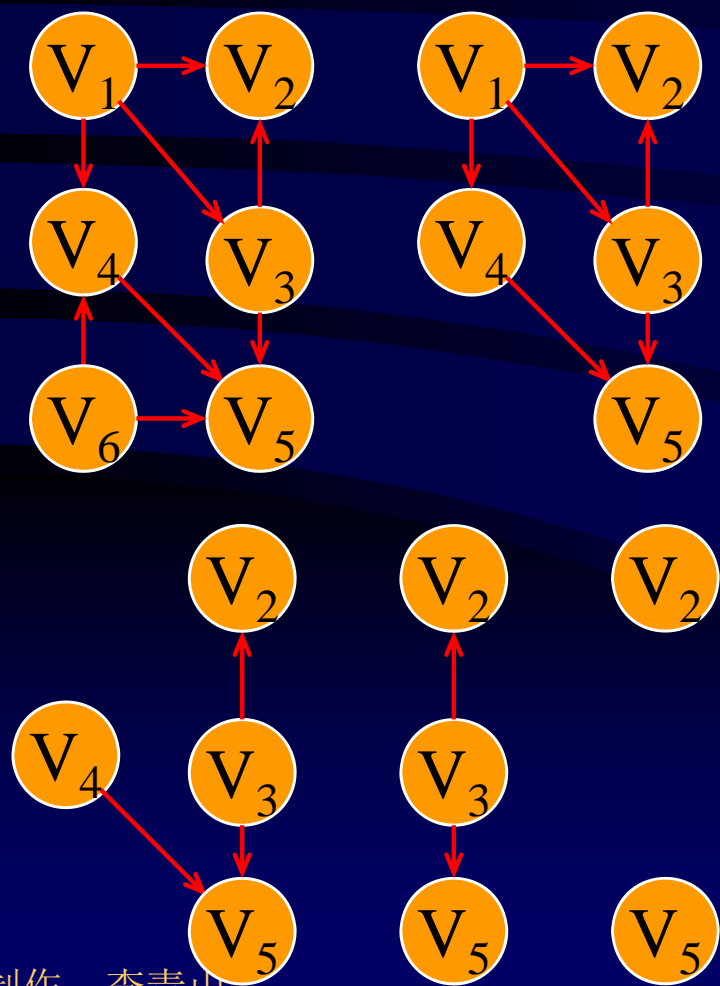


0	V ₁		→	1		→	2		→	3	∧
1	V ₂	∧									
2	V ₃		→	1		→	4	∧			
3	V ₄		→	4	∧						
4	V ₅	∧									
5	V ₆		→	3		→	4	∧			

	0			0	
0	1	2	3	4	5

7.4图的应用（续）

有向无环图的拓扑排序算法

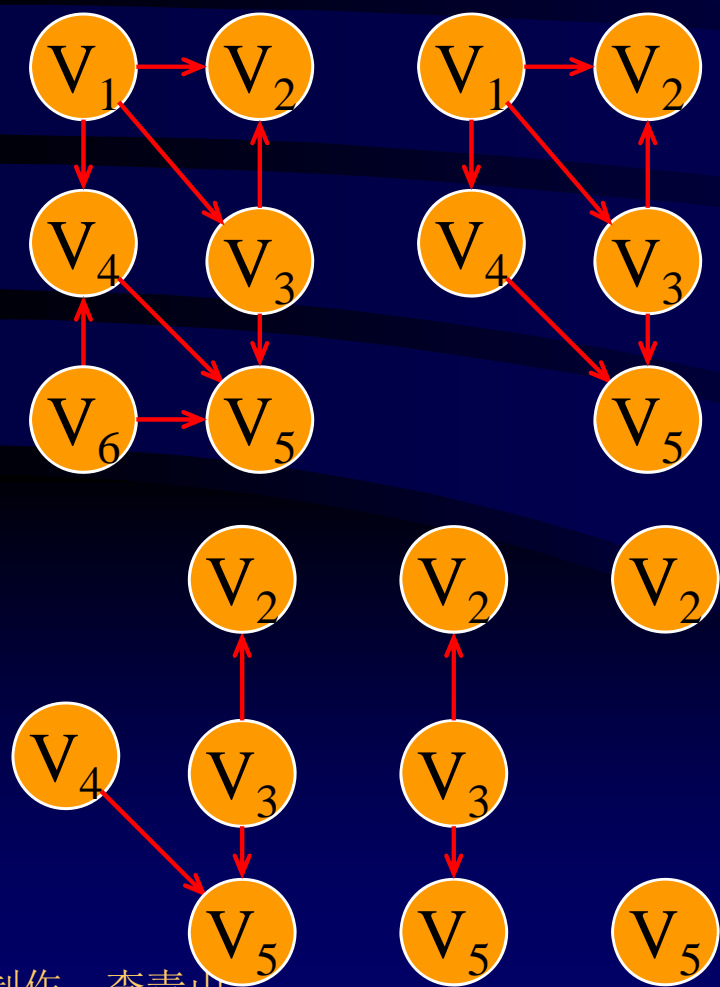


0	V_1		→	1		→	2		→	3	∧
1	V_2	∧									
2	V_3		→	1		→	4	∧			
3	V_4		→	4	∧						
4	V_5	∧									
5	V_6		→	3		→	4	∧			

	0				
0	1	2	3	4	5

7.4图的应用（续）

有向无环图的拓扑排序算法



0	V_1		→	1		→	2		→	3	∧
1	V_2	∧									
2	V_3		→	1		→	4	∧			
3	V_4		→	4	∧						
4	V_5	∧									
5	V_6		→	3		→	4	∧			

0	1	2	3	4	5