

2019年答案

一、选择题

1、【正解】C 【解析】 $a = -kv^2t \Rightarrow \frac{dv}{-v^2} = ktdt$, 积分得 $\frac{1}{v} - \frac{1}{v_0} = \frac{1}{2}kt^2$, 【考点延伸】变加速运动

2、【正解】C 【解析】最高点处速度只有水平分量 $v_x = v_0 \cos \theta$, 受力为重力 mg ,

$$\text{故有 } mg = m \frac{(v_0 \cos \theta)^2}{\rho} \Rightarrow \rho = \frac{v_0^2 \cos^2 \theta}{g} \quad \text{【考点延伸】斜抛运动, 曲率半径}$$

3、【正解】A

【解析】杆的转动惯量 $I = \frac{1}{3}Ml^2$, 此过程角动量守恒, 有: $mv_0 \frac{l}{2} = \frac{1}{3}Ml^2\omega + m \frac{v_0}{2} \frac{l}{2}$ 可得

$$\omega = \frac{3mv_0}{4Ml}, \text{ 棒到达 } 90^\circ \text{ 处动能全部转化为重力势能, 有 } \frac{1}{2} \frac{1}{3}Ml^2 \left(\frac{3mv_0}{4Ml} \right)^2 = Mg \frac{l}{2}$$

$$\text{得 } v_0 = \frac{4M}{m} \sqrt{\frac{gl}{3}}$$

【考点延伸】刚体角动量能量

4、【正解】A

【解析】设地球线速度为 v 有 $\frac{GMm}{R^2} = m \frac{v^2}{R} \Rightarrow v = \sqrt{\frac{GM}{R}}$, 角动量 $J = mvR = m\sqrt{GMR}$

【考点延伸】天体, 万有引力, 角动量

5、【正解】B

【解析】设 $x = A \cos(\omega t + \varphi_0)$, $t=0$ 时, $x=0$, $A \cos \varphi_0 = 0$, $\varphi_0 = \pm \frac{\pi}{2}$

$$\text{且 } \omega t = \frac{\pi}{2} \text{ 时, } x = -A, A \cos\left(\frac{\pi}{2} + \varphi_0\right) = -A \quad \text{得 } \varphi_0 = \frac{\pi}{2}$$

【考点延伸】振动的函数与图像相位

6、【正解】C

【解析】 a 、 c 振动加强两次, 则 $2 \leq |\nu_a - \nu_c|t < 3 \Rightarrow \nu_c \in (497, 498]$ 或 $\nu_c \in [502, 503]$

同理 $\nu_c \in [498, 499]$ 或 $\nu_c \in (491, 492] \text{ (Hz)}$ 交集 498 Hz

【考点延伸】振动加强



7、【正解】D

【解析】a 中: $x=0$ 处质点位于平衡位置处且向 y 轴负方向运动, 故初相位为 $\frac{\pi}{2}$;

b 中: 质点应为 a 中 $\frac{\lambda}{2}$ 处, 与 a 相差 π 相位, 为 $-\frac{\pi}{2}$

【考点延伸】波形图与振动曲线

8、【正解】D

【解析】设厚度为 h , 则入射于反射光程差 $\Delta l = 2nh$ 加强时 $\Delta l = \lambda$, $h = \frac{\lambda}{2n}$

【考点延伸】干涉, 光程

9、【正解】C

【解析】 $n \sin \varphi = \lambda$, $\Delta x = 2f \tan \varphi = 2f \sin \varphi = \frac{2f\lambda}{na}$

【考点延伸】衍射

10、【正解】A

【解析】 $\bar{\epsilon}_k = \frac{3}{2} K_B T$, T 相等, 故平均平动动能相等

【考点延伸】分子内能, 动能

二、填空题

1、【正解】 $v_t = \sqrt{\frac{2k}{mr_0}}$

【解析】 $W = \int_{r_0}^{\infty} \frac{k\vec{r}}{r^3} d\vec{r} = \frac{k}{r_0}$ 故 $\frac{k}{r_0} = \frac{1}{2}mv_t^2 \Rightarrow v_t = \sqrt{\frac{2k}{mr_0}}$

【考点延伸】做功, 动能定理

2、【正解】 $\sqrt{2}mv$; $W_{\text{外}} = -mgr$; mvr

【解析】A 处动量向下 mv , B 处动量向右 mv , 改变量 $\sqrt{2}mv$, 故 $I = \sqrt{2}mv$

从 A 到 B 动能不变, 重力做功 mgr , 故外力做功 $W_{\text{外}} = -mgr$, 角动量为 mvr .

【考点延伸】动量, 能量, 角动量

3、【正解】 $2N \cdot m$

【解析】 $t=2s$ 末, $\vec{F} = 2\hat{i} + 4\hat{j}$, $\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F} = 2\hat{k}$, $|\vec{M}| = 2N \cdot m$

【考点延伸】力矩

4、【正解】 $\frac{1}{9}ml^2$; $\frac{3g \cos \theta}{2l}$

【解析】 $I = \int_0^l \frac{m}{l} x^2 dx + \int_0^{\frac{2l}{3}} \frac{m}{l} x^2 dx = \frac{1}{9}ml^2$, $M = mg \frac{l}{6} \cos \theta = \frac{1}{9}ml^2 \beta \Rightarrow \beta = \frac{3g \cos \theta}{2l}$

【考点延伸】转动惯量, 角加速度



5. 【正解】 $2\pi\sqrt{\frac{2m}{k}}$; $2\pi\sqrt{\frac{m}{2k}}$

【解析】(a) 串联时, $k' = \frac{k_1 k_2}{k_1 + k_2} = \frac{k}{2}$, $T = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k'}} = 2\pi\sqrt{\frac{2m}{k}}$

(b) 并联时 $k' = k_1 + k_2 = 2k$, $T = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k'}} = 2\pi\sqrt{\frac{m}{2k}}$

【考点延伸】弹簧串并联, 振动周期

6. 【正解】 $2k\pi, k=0, \pm 1, \pm 2 \dots$; $2k\pi + \pi, k=0, \pm 1, \pm 2 \dots$

【解析】 $\Delta\varphi = 2k\pi, k=0, \pm 1, \pm 2 \dots$

$\Delta\varphi = 2k\pi + \pi, k=0, \pm 1, \pm 2 \dots$

【考点延伸】干涉加强减弱

7. 【正解】 $0.02\cos\left(10\pi t - \pi x + \frac{\pi}{3}\right)$

【解析】 $y = A\cos(\omega t - kx + \varphi_0)$, $\omega = 2\pi\nu = 10\pi\text{rad/s}$, $k = \frac{2\pi}{\lambda} = \pi\text{m}^{-1}$,

$t=0, x=0$ 时, $y = A\cos\varphi_0 = 0.01 \Rightarrow \varphi_0 = \pm\frac{\pi}{3}$

$\frac{dy}{dt} = -\omega A\sin(\omega t + \varphi_0) < 0 \Rightarrow \sin\varphi_0 > 0, \varphi_0 = \frac{\pi}{3}$

故 $y = 0.02\cos\left(10\pi t - \pi x + \frac{\pi}{3}\right)$

【考点延伸】波动方程

8. 【正解】 $\Delta l = 3\lambda$

【解析】干涉加强处 $\Delta l = k\lambda, k=3$ 时, $\Delta l = 3\lambda$

【考点延伸】杨氏双缝干涉

9. 【正解】 $\frac{3}{32}I_0$

【解析】 $I = I_0 \times \frac{1}{2} \times \cos^2 60^\circ \times \cos^2 30^\circ = \frac{3}{32}I_0$

【考点延伸】马吕斯定律

10. 【正解】 $\bar{v} = 0$; $\bar{v} = \sqrt{\frac{8kT}{\pi m}}$; $\sqrt{v^2} = \sqrt{\frac{3kT}{m}}$

【解析】各方向对称故 $\bar{v} = 0$; $\bar{v} = \sqrt{\frac{8kT}{\pi m}}$; $\sqrt{v^2} = \sqrt{\frac{3kT}{m}}$

【考点延伸】理想气体速率分布



三、计算题

1.

解 (1) $f = -cv = m \frac{dv}{dt}$

$$\frac{dv}{v} = -\frac{c}{m} dt$$

$$\int_{v_0}^v \frac{dv}{v} = -\frac{c}{m} \int_0^t dt$$

$$\ln \frac{v}{v_0} = -\frac{c}{m} t$$

$$v = v_0 e^{-\frac{c}{m} t}$$

(2) $v = \frac{ds}{dt} = v_0 e^{-\frac{c}{m} t}$

$$ds = v_0 e^{-\frac{c}{m} t} dt$$

$$\int_0^s ds = v_0 \int_0^t e^{-\frac{c}{m} t} dt = -\frac{mv_0}{c} \int_0^t e^{-\frac{c}{m} t} d(-\frac{c}{m} t)$$

$$s = -\frac{mv_0}{c} e^{-\frac{c}{m} t} \Big|_0^t = \frac{mv_0}{c} (1 - e^{-\frac{c}{m} t})$$

2.

解：作示力图。两重物加速度大小 a 相同，方向如图，

$$m_1 g - T_1 = m_1 a$$

$$T_2 - m_2 g = m_2 a$$

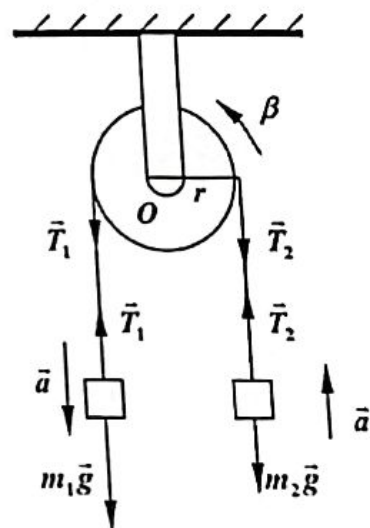
设滑轮的角加速度为 β ，则 $(T_1 - T_2)r = J\beta$

且有 $a = r\beta$

由以上四式消去 T_1, T_2 得：

$$\beta = \frac{(m_1 - m_2)gr}{(m_1 + m_2)r^2 + J}$$

$$\omega = \beta t = \frac{(m_1 - m_2)gr}{(m_1 + m_2)r^2 + J} t$$



3. 解(1)由光栅方程, 得

$$(a+b)\sin\theta_1 = k\lambda$$

$$(a+b)\sin\theta_2 = (k+1)\lambda$$

两式相减, 得 $(a+b)(\sin\theta_2 - \sin\theta_1) = \lambda$ 故光栅常数

$$a+b = \frac{\lambda}{\sin\theta_2 - \sin\theta_1} = 6 \times 10^{-6} (\text{m})$$

(2)由于第四级主极大缺级,故满足下列关系

$$(a+b)\sin\theta = 4\lambda \quad a\sin\theta = k\lambda \quad \text{将两式相除, 有} \quad \frac{a}{a+b} = \frac{k}{4}$$

$$\text{即} \quad a = \frac{a+b}{4}k$$

所以当 $k=1$ 时为最小缝宽。因此最小缝宽为 $a = \frac{a+b}{4} = 1.5 \times 10^{-6} (\text{m})$

$$(3) \text{ 由光栅方程得 } \sin\theta = \frac{k\lambda}{a+b} \leq 1 \quad k_{\max} = \frac{a+b}{\lambda} = 10$$

考虑到缺级现象, 在屏上有 $k = 0, \pm 1, \pm 2, \pm 3, \pm 5, \pm 6, \pm 7, \pm 9$ 的主极大的条纹出现。

4. 解: 等压过程末态的体积 $V_1 = \frac{V_0}{T_0} T_1$

等压过程气体对外做功

$$A_1 = p_0(V_1 - V_0) = p_0 V_0 \left(\frac{T_1}{T_0} - 1 \right) = 200 \text{ J}$$

等压过程气体吸热

$$Q = \Delta E + A_1 = \nu C_V (T_2 - T_1) + A_1$$

$$\text{这里} \quad \nu = \frac{p_0 V_0}{RT_0}, \quad C_V = \frac{5}{2} R$$

$$Q = 700 \text{ (J)}$$

绝热过程气体对外做功为

$$A_2 = -\Delta E = -\nu C_V (T_2 - T_1)$$

$$\text{则} \quad A_2 = -\frac{5p_0 V_0}{2T_0} (T_2 - T_1) = 500 \text{ J} \quad (\text{与热量结果得相应分数})$$

$$\text{气体在整个过程中对外作的功为} \quad A = A_1 + A_2 = 700 \text{ J}$$



17年答案

一、选择题 (10 小题, 共 30 分)

1. D 2. B 3. A 4. C 5. A 6. B 7. A 8. B 9. C 10. C

二、填空题 (10 小题, 共 30 分)

1. $v = \omega \sqrt{A^2 - x^2} = \omega A \cos(\omega t + \frac{\pi}{2}) = -\omega A \sin(\omega t),$

$x = A \sin(\omega t + \frac{\pi}{2}) = A \cos(\omega t)$

2. $Mk^2x, \quad \frac{1}{k} \ln \frac{x_1}{x_0}$

3. $\vec{I} = mv\vec{i} + mv\vec{j}, \quad W = \frac{1}{2}mv^2 - (\frac{1}{2}mv^2 + mgr) = -mgr$

4. $2\vec{k} \text{ N} \cdot \text{m}$

5. $I = \frac{1}{9}ml^2, \quad \omega = \sqrt{3g \sin \theta / l}$

6. $\sqrt{3gl/4}$

7. $-80\vec{k} \text{ kg} \cdot \text{m}^2/\text{s}, \quad -72\vec{k} \text{ kg} \cdot \text{m}^2/\text{s}$

8. $x(t) = A \cos(\frac{\pi}{6}t + \frac{2\pi}{3})$

9. 频率相同、振动方向相同、位相差恒定, $\Delta\varphi = 2k\pi, \quad k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots,$

$\Delta\varphi = (2k+1)\pi, \quad k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$

10. 狭义相对性原理, 光速不变原理



三、计算题 (4 小题, 共 40 分)

1、解 (1) 用牛顿定律求解:

$$\begin{cases} \text{法向: } N - mg \sin \theta = m \frac{v^2}{R}; (1) \\ \text{切向: } mg \cos \theta = m \frac{dv}{dt}; (2) \end{cases} \quad (\text{各 2 分})$$

$$\text{由 (2) 得} \quad g \cos \theta = \frac{dv}{dt} = \frac{dv}{ds} \frac{ds}{dt} = v \frac{dv}{ds}$$

$$v dv = g \cos \theta ds = g \cos \theta R d\theta$$

$$\int_0^v v dv = gR \int_0^\theta \cos \theta d\theta = gR \sin \theta$$

$$\frac{v^2}{2} = gR \sin \theta \rightarrow v = \sqrt{2gR \sin \theta} \rightarrow v = \sqrt{gR} \quad (2 \text{ 分})$$

(2) 用机械能守恒定理求解:

取凹槽最低点为重力势能零点, 则有:

$$mgR = \frac{1}{2}mv^2 + mg(R - R \sin \theta) \rightarrow v = \sqrt{2gR \sin \theta} \quad (4 \text{ 分})$$

(2) 由式 (1) 得:

$$N = mg \sin \theta + m \frac{v^2}{R} = mg \sin \theta + m \frac{2gR \sin \theta}{R} \quad (2 \text{ 分})$$

$$N = 3mg \sin \theta \quad (2 \text{ 分})$$

$$\text{当 } \theta = 30^\circ \text{ 时 } N = \frac{3}{2}mg = 1.5mg \quad (2 \text{ 分})$$

2、解: 分别对物块 m_1 和 m_2 以及滑轮列动力学方程

$$m_1 g - T_1 = m_1 a \quad (2 \text{ 分})$$

$$T_2 - m_2 g \sin 37^\circ - \mu m_2 g \cos 37^\circ = m_2 a \quad (2 \text{ 分})$$

$$(T_1 - T_2)r = I\beta = \frac{1}{2}Mr^2\beta \quad (2 \text{ 分}) \quad \text{其中 } r\beta = a \quad (1 \text{ 分})$$

$$\text{得到 } a = \frac{m_1 g - m_2 g \sin 37^\circ - \mu m_2 g \cos 37^\circ}{\frac{1}{2}M + m_1 + m_2} = 5.568 (m/s^2) \quad (1 \text{ 分})$$

$$T_1 = m_1(g - a) = 79.776 \text{ N} \quad (1 \text{ 分})$$

$$T_2 = m_2 g \sin 37^\circ + \mu m_2 g \cos 37^\circ + m_2 a = 74.208 \text{ N} \quad (1 \text{ 分})$$



3、解① $y_0 = A \cos(\omega t - \frac{\pi}{2})$. (2分)

② $y = A \cos(\omega t - \frac{2\pi}{\lambda}x - \frac{\pi}{2})$. (2分)

③ P 点反射后的振动方程 $y_P = A \cos(\omega t - \frac{2\pi}{\lambda}L - \frac{\pi}{2} \pm \pi)$ ($\pm \pi$ 表示半波损失) (2分)

反射波的波动方程

$y_{\text{反}} = A \cos[\omega t - \frac{2\pi}{\lambda}L - \frac{2\pi}{\lambda}(L-x) - \frac{\pi}{2} \pm \pi] = A \cos[\omega t - \frac{2\pi}{\lambda}(2L-x) - \frac{\pi}{2} \pm \pi]$. (2分)

④ $\Delta\varphi = 4\pi \frac{L-x}{\lambda} \pm \pi = 4\pi \frac{4\lambda - \frac{\lambda}{2}}{\lambda} \pm \pi = 14\pi \pm \pi = \begin{cases} 15\pi \\ 13\pi \end{cases}$ (2分)

满足减弱条件, 是减弱的 (即该点不振动)。

4、解:

取地面为 S 系, 飞船为 S' 系, 以北京为 S 系的原点, 北京至上海方向为 x (x') 轴正向, 如图

所示。对甲乙两列车, $\Delta t_1 = 3.5 \times 10^{-3} \text{ s}$, $\Delta x_1 = 1.463 \times 10^6 \text{ m}$ (2分)

由时空间隔变换关系式有

$$\Delta t'_1 = \frac{\Delta t_1 - \frac{u}{c^2} \Delta x_1}{\sqrt{1 - (\frac{u}{c})^2}} = \frac{3.5 \times 10^{-3} - \frac{0.9}{3 \times 10^8} \times 1.463 \times 10^6}{\sqrt{1 - 0.9^2}} = -2.04 \times 10^{-3} \text{ (s)} < 0$$
 (4分)

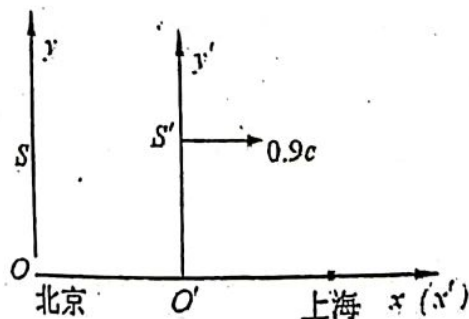
表明在飞船中的宇航员测得北京站的甲车晚于上海站的乙车 $2.04 \times 10^{-3} \text{ (s)}$ 发车, 时序发生了颠倒。

对甲丙两列火车, $\Delta t_2 = \Delta t_1 = 3.5 \times 10^{-3} \text{ s}$, $\Delta x_2 = 0$ (2分)

于是

$$\Delta t'_2 = \frac{\Delta t_2}{\sqrt{1 - (\frac{u}{c})^2}} = \frac{3.5 \times 10^{-3}}{\sqrt{1 - 0.9^2}} = 8.03 \times 10^{-3} \text{ (s)} > 0$$
 (2分)

表明飞船中的宇航员测得丙车仍然是晚于甲车发车, 两参照系的时序不变。



一、单项选择题

1、【正解】B

【解析】发动机的功率 P 恒定, 与牵引力和速度间关系 $P = Fv$. 由牛顿第二定律有 $\frac{P}{v} - f = ma$.

可以看出, 在汽车由静止出发加速行驶时, 加速度是随速度的增大而减小的, 即随着时间减小. 根据动能定理 $E_k = F_{\text{合}} s$, 因为合外力不恒定, 所以汽车的动能与路程不是正比关系, D 错误.

2、【正解】C

【解析】卫星和地球系统不受其它外力做功的影响, 机械能守恒; 不受其它外力矩影响, 角动量守恒, 但卫星的动能和它的势能在不断的相互转换, 动能不守恒, 速度方向一直在变, 动量不守恒.

3、【正解】D

【解析】根据题意, $v = x' = 3 - 15t^2$, $a = v' = -30t$, 故质点作变加速直线运动, 加速度沿 x 轴负方向.

4、【正解】C

【解析】代入公式 $y = A \cos \left[\omega \left(t + \frac{x - x_0}{u} \right) + \varphi \right]$, 可得 C

5、【正解】C

【解析】正极大值开始振动, 结合余弦曲线在 0 处取极大值, 可知初相为 0.

6、【正解】C

【解析】设定滑轮的半径为 R , 转动惯量为 J , 对 A: $Mg - T = Ma$, $TR = J\beta_A$, $a = R\beta_A$
对 B: $FR = MgR = J\beta_B$. 故 $\beta_A < \beta_B$

7、【正解】C

【解析】把三者看作统一系统时, 系统所受合外力矩为零, 系统角动量守恒. 设 L 为每一子弹相对固定轴 O 的角动量大小, 故由角动量守恒定律得: $J\omega_0 + L + L = (J + J_{\text{子弹}})\omega$, 故 $\omega < \omega_0$

8、【正解】D

【解析】由角动量守恒可得: $J\omega_0 = (J + mR^2)\omega$.

9、【正解】B

【解析】由 $v = x'$ 可知, $v - t$ 曲线与 x 轴所围面积即为其位移,
故由面积法可得 $x_{t=5} = 4 - 1.25 = 2.75$

10、【正解】A

【解析】由动量守恒得 $m(v + V) + MV = 0$, 故 $V = -\frac{mv}{m + M}$



二、填空题

1、【正解】匀加速直线 I

【解析】由 $a = v'$, I、II、III 三条直线斜率不变, 即加速度不变, 左云加速直线运动, 斜率越大, 加速度越大。

2、【正解】 $\frac{2m_2g}{4m_1+m_2}$

【解析】设绳上的力为 T , 对 m_1 : $T = m_1a_1$; 对 m_2 : $m_2g - 2T = m_2a_2$, $a_1 = 2a_2$ 故 $a_1 = \frac{2m_2g}{4m_1+m_2}$

3、【正解】 $\frac{m^2v^2}{2(M+m)}$

【解析】子弹刚射入振子时, 动量守恒, 有 $mv = (m+M)v'$ 。由于水平面光滑, 无摩擦,

弹簧振子的形变量最大即动能为零时, 势能最大为 $E_p = \frac{1}{2}(m+M)v'^2 = \frac{m^2v^2}{2(m+M)}$

4、【正解】 $\frac{m}{M}v_0$

【解析】水平方向不受外力, 动量守恒, 故 $Mv = mv_0$, 即 $v = \frac{m}{M}v_0$

5、【正解】 $x = 0.04\cos\left(\pi t + \frac{1}{2}\pi\right)$

【解析】设 $x = A\cos(\omega t + \varphi_0)$, 由图可知, $A = 0.04$, $\omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{2\pi}{2} = \pi$,

将 $t = 0.5$, $x = -0.04$ 代入并结合图像可得 $\varphi_0 = \frac{1}{2}\pi$ 。

6、【正解】相同

【解析】驻波中两个相邻波节间各质点的振动相位相同。

7、【正解】 $\frac{1}{9}ml^2$

【解析】 $J = \int dJ = \int_{-\frac{1}{3}l}^{\frac{2}{3}l} x^2 \frac{m}{l} dx = \frac{1}{9}ml^2$



【解析】棒和子弹构成的系统受到指向O点的有心力，

$$\text{角动量守恒: } mVL = \frac{1}{2}mVL + \frac{1}{3}ML^2\omega, \text{ 故 } \omega = \frac{3mV}{2ML}$$

9、【正解】 $c\Delta t$

【解析】由光速不变原理可知光讯号仍以光速传播，故飞船的固有长度为 $c\Delta t$

$$10、【正解】 y_1 = 0.5 \cos\left(2\pi t - \pi x - \frac{2}{3}\pi\right) \quad y_2 = 0.5 \cos\left(2\pi t + \pi x + \frac{4}{3}\pi\right)$$

【解析】正向传播的波函数为 $y = A \cos\left[\omega\left(t - \frac{x-x_0}{u}\right) + \varphi\right]$,

4、【解

$$\text{代入数据可得 } y_1 = 0.5 \cos\left(2\pi t - \pi x - \frac{2}{3}\pi\right);$$

负向传播的波函数为 $y = A \cos\left[\omega\left(t + \frac{x-x_0}{u}\right) + \varphi\right]$,

$$\text{代入数据可得 } y_2 = 0.5 \cos\left(2\pi t + \pi x + \frac{4}{3}\pi\right)$$

三、计算题

1、【解析】由洛伦兹逆变换式，该事件在S系中的时空坐标为

$$x = \frac{x' + vt'}{\sqrt{1 - \left(\frac{v}{c}\right)^2}} = \frac{65 + 0.6 \times 3 \times 10^8 \times 7.0 \times 10^{-8}}{\sqrt{1 - \left(\frac{0.6c}{c}\right)^2}} = 97(m), \quad y = y' = 0, \quad z = z' = 0$$

$$t = \frac{t' + \frac{v}{c^2}x'}{\sqrt{1 - \left(\frac{v}{c}\right)^2}} = \frac{7.0 \times 10^{-8} + \frac{0.6 \times 65}{3 \times 10^8}}{\sqrt{1 - \left(\frac{0.6c}{c}\right)^2}} = 2.5 \times 10^{-7}s$$

2、【解析】选O点为坐标原点，设入射波表达式为： $y_1 = A \cos[2\pi(vt - x/\lambda) + \phi]$,

$$\text{则反射波的表达式是: } y_2 = A \cos\left[2\pi\left(vt - \frac{\overline{OP} + \overline{OP} - x}{\lambda}\right) + \phi + \pi\right],$$

合成波表达式(驻波)为: $y = 2A \cos(2\pi x/\lambda) \cos(2\pi vt + \phi)$,

在 $t=0$ 时, $x=0$ 处的质点 $y_0=0$, $(\partial y_0/\partial t) < 0$, 故得: $\phi = \frac{1}{2}\pi$.

因此, D点处的合成振动方程是: $y = 2A \cos\left(2\pi \frac{3\lambda/4 - \lambda/6}{\lambda}\right) \cos\left(2\pi vt + \frac{\pi}{2}\right) = \sqrt{3}A \sin 2\pi vt$



3、【解析】取地面参考系，子弹与木块 m 碰撞过程中，动量守恒，于是 $m_0 v_0 = (m_0 + m) v_{10}$ ，

$$\text{式中 } v_{10} \text{ 是碰后 } (m_0 + m) \text{ 的速度。故 } v_{10} = \frac{m_0}{m_0 + m} v_0 \quad (1)$$

取 $(m_0 + m)$ 、 M 和弹簧为研究系统，则碰撞后系统的机械能守恒，动量守恒。

当弹簧达到最大压缩长度时 x_m ， $(m_0 + m)$ 与 M 的速度相同，设为 v ，由机械能守恒，得

$$\frac{1}{2} (m_0 + m) v_{10}^2 = \frac{1}{2} (m_0 + m + M) v^2 + \frac{1}{2} k x_m^2 \quad (2)$$

$$\text{由动量守恒，得 } m_0 v_0 = (m_0 + m + M) v \quad (3)$$

$$\text{联立式 (1)、(2)、(3)，解得最大压缩长度为 } x_m = m_0 v_0 \sqrt{\frac{M}{(m_0 + m)(m_0 + m + M)k}}$$

4、【解析】受力分析如图所示，设重物的对地加速度为 a 向上，

则绳的A端对地有加速度 a 向下，

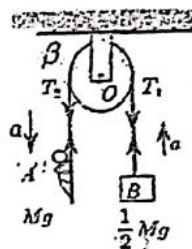
人相对于绳虽为匀速向上，但相对于地其加速度仍为 a 向下。

根据牛顿第二定律可得：对人： $Mg - T_2 = Ma$ ①，

$$\text{对重物： } T_1 - \frac{1}{2} Mg = \frac{1}{2} Ma \quad ②$$

$$\text{根据转动定律，对滑轮有 } (T_2 - T_1) R = J\beta = MR^2 \beta / 4 \quad ③$$

因绳与滑轮无相对滑动 $a = \beta R$ ④；①、②、③、④四式联立解得 $a = 2g/7$



一、选择题(10 小题, 每小题 3 分, 共 30 分)

DDBCC CCDCA

二、填空题(10 小题, 每小题 3 分, 共 30 分)

1、 $v = \frac{dS}{dt} = 2\pi t$ $a_n = \frac{v^2}{R} = \frac{4\pi^2 t^2}{2} = 2\pi^2 t^2$ $\vec{a} = 2\pi\vec{r}_0 + 2\pi^2 t^2 \vec{n}_0$

2、 $(M_A + M_B)(g - a)$

3、 $Mk^2 x$ $\frac{1}{k} \ln \frac{x_1}{x_0}$

4、 $\frac{m^2 v^2}{2(m+M)}$

5、 $mv_0 \sin \theta$ 竖直向下

6、刚体的宗质量、质量分布、转轴的位置

7、 $\frac{J}{k} \ln 2$

8、1:2:4

9、 $y_1 = 0.5 \cos(2\pi t - \pi x - \frac{2}{3}\pi) \text{ m}$

$y_2 = 0.5 \cos(2\pi t + \pi x + \frac{4}{3}\pi) \text{ m}$

10、2

三、计算题(4 小题, 每小题 10 分, 共 40 分)



三、1

方法1: 阻力 $f = -kV$, 加速度 $a = -kV/m$
 $= \frac{dv}{dt}$

$$\text{故 } \frac{dv}{V} = -\frac{k}{m} dt$$

$$\int_{V_0}^V \frac{dv}{V} = -\frac{k}{m} \int_0^t dt$$

$$\ln \frac{V}{V_0} = -kt/m, \quad V = V_0 e^{-kt/m}$$

$$\text{路程 } X = \int_0^t V dt = V_0 \int_0^t e^{-kt/m} dt = \frac{mV_0}{k} (1 - e^{-kt/m})$$

$$\text{当 } V = \frac{V_0}{n} \text{ 时, } e^{-kt/m} = \frac{1}{n}, \quad X = \frac{mV_0}{k} (1 - \frac{1}{n})$$

$$\text{当 } t = \infty \text{ 时 质点走完总路程, 此时 } X = \frac{mV_0}{k}$$

故 之比为 $1 - \frac{1}{n}$

方法2. $\frac{dV}{dX} = \frac{dV}{dt} \frac{dt}{dX} = \frac{a}{V} = -\frac{k}{m}$

$$dV = -\frac{k}{m} dX$$

$$\int_{V_0}^V dV = -\frac{k}{m} \int_0^X dX$$

$$V - V_0 = -\frac{kX}{m}, \quad V = V_0 - \frac{kX}{m}$$

$$\text{当 } V = \frac{V_0}{n} \text{ 时, } X = \frac{mV_0}{k} (1 - \frac{1}{n})$$

$$\text{当 } V = 0 \text{ 时, 质点走完总路程, 此时 } X = \frac{mV_0}{k}$$

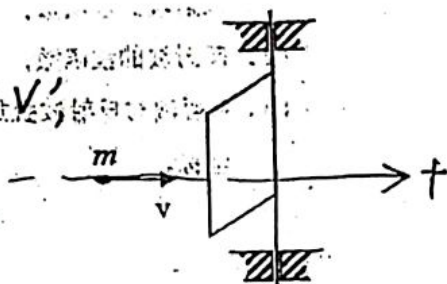


2

以右为正方向,

设碰后小球速度变为 V' ,板获得角速度 ω

则



$$\left\{ \begin{aligned} L = mVL = mV'L + \frac{ML^2}{3} \omega \quad \text{角动量守恒} \end{aligned} \right.$$

$$E = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}mV'^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{ML^2}{3} \omega^2 \quad \text{机械能守恒}$$

$$\text{解得 } V' = \dots$$

$$\omega = \dots$$

3、解 (1) 入射波在原点 O 处引起的振动为 $y_0 = A \cos[2\pi(\frac{t}{T}) - \frac{\pi}{2}]$

入射波沿 X 轴正方向传播, 其波函数为 $y_\lambda = A \cos[2\pi(\frac{t}{T} - \frac{x}{\lambda}) - \frac{\pi}{2}]$

(2) 入射波在 P 点所引起的振动为 $y_{\lambda P} = A \cos[2\pi(\frac{t}{T} - \frac{x_P}{\lambda}) - \frac{\pi}{2}]$

考虑反射波的半波损失, 反射波在 P 点的振动方程为

$$y_{\lambda P} = A \cos[2\pi(\frac{t}{T} - \frac{x_P}{\lambda}) + \frac{\pi}{2}] = A \cos[2\pi\frac{t}{T} - 2\pi\frac{x_P}{\lambda} + \frac{\pi}{2}]$$

反射波沿 X 轴负方向传播其波函数为

$$\begin{aligned} y_{\lambda} &= A \cos[2\pi(\frac{t}{T} + \frac{x - x_P}{\lambda}) - 2\pi\frac{x_P}{\lambda} + \frac{\pi}{2}] = A \cos[2\pi(\frac{t}{T} + \frac{x - 2x_P}{\lambda}) + \frac{\pi}{2}] \\ &= A \cos[2\pi(\frac{t}{T} + \frac{x}{\lambda}) - \frac{\pi}{2}] \end{aligned}$$

(3) 入射波与反射波叠加, 合成波的波函数为

$$\begin{aligned} y &= y_\lambda + y_{\lambda} = A \cos[2\pi(\frac{t}{T} - \frac{x}{\lambda}) - \frac{\pi}{2}] + A \cos[2\pi(\frac{t}{T} + \frac{x}{\lambda}) - \frac{\pi}{2}] \\ &= 2A \cos(2\pi\frac{x}{\lambda}) \cos(2\pi\frac{t}{T} - \frac{\pi}{2}) \end{aligned}$$

即合成波为驻波, 各点振动的振幅为 $A(x) = |2A \cos 2\pi\frac{x}{\lambda}|$, 当 $\cos 2\pi\frac{x}{\lambda} = 0$, 即

$2\pi\frac{x}{\lambda} = (2k+1)\frac{\pi}{2}$ (k 为整数) 时, 振幅为零, 对应的各点静止。由于驻波所在区

域为 $x \leq \frac{3}{4}\lambda$, 所以所有因叠加而静止的点的位置坐标为:

$$x = (2k+1)\frac{\lambda}{4} \quad \text{其中 } k = 1, 0, -1, -2, \dots$$

4、解 由洛伦兹逆变换式, 该事件在 S 系中的时空坐标为

$$x = \frac{x' + vt'}{\sqrt{1 - (\frac{v}{c})^2}} = \frac{65 + 0.6 \times 3 \times 10^8 \times 7.0 \times 10^{-8}}{\sqrt{1 - (\frac{0.6c}{c})^2}} = 97(\text{m})$$

$$y = y' = 0$$

$$z = z' = 0$$

$$t = \frac{t' + \frac{v}{c^2}x'}{\sqrt{1 - (\frac{v}{c})^2}} = \frac{7.0 \times 10^{-8} + \frac{0.6 \times 65}{3 \times 10^8}}{\sqrt{1 - (\frac{0.6c}{c})^2}} = 2.5 \times 10^{-7} \text{ s}$$