תרגיל בית 7 – מד"ר עם תנאי שפה

בשתי השאלות בתרגיל זה, תוכלו להיעזר בקטעי הקוד מהתרגול – הבעיות הן דומות. שימו לב לשנות את קטעי הקוד בכל המקומות בהם יש צורך בשינוי!

Shooting – 1 שאלה

פתרו את הפתרונות שיטת ה-shooting את את המשוואות הבאות, וציירו את shooting פתרו באמצעות שיטת ה-גרף:

$$\begin{cases} \ddot{y}_1 + \frac{1}{t}\dot{y}_1 - y_2^3(y_1^2 + 1) = 0\\ \ddot{y}_2 + \frac{3}{t}\dot{y}_2 + y_2^5(y_1^2 + 3) = 0 \end{cases}$$

עם תנאי השפה:

$$\begin{cases} y_1(1) = 1 & y_1(2) = \sqrt{5} \\ y_2(1) = 1 & y_2(2) = \frac{1}{\sqrt{5}} \end{cases}$$

.t = 1 ... 2 לאורך הזמן

נחשו תנאי התחלה חסרים בעצמכם. זכרו: ייתכנו תנאי התחלה עבורם אלגוריתם ניוטון-רפסון לא יצליח להחזיר פתרון (הוא ירוץ הרבה זמן, או יחזיר ערכי זבל). במצב כזה, נחשו תנאי התחלה אחרים.

Relaxation – 2 שאלה

בשאלה זו נפתור בשיטת הרלקסציה את בעיית המטוטלת שפתרנו בתרגול, בתוספת חיכוך. המשוואה:

$$\ddot{\theta} = -\omega^2 \sin(\theta) - \gamma \dot{\theta}$$

ותנאי השפה:

$$\theta(0) = \theta_0$$
 , $\theta(t_f) = 0$

סעיף א (ידני)

- 1. חלקו את אינטרוול הזמן ל-3 מקטעים, וכתבו את 6 המשוואות (שתיים עבור כל מקטע).
 - 2. כתבו מהם 6 המשתנים. (שימו לב: הערכים הידועים לנו אינם משתנים!).
- 3. כתבו את היעקביאן של מערכת המשוואות. כתבו אותו כך שהמטריצה תהיה מסודרת לפי בלוקים.

סעיף ב (קוד)

נגדיר את הפרמטרים:

$$\omega = 1$$
 , $\gamma = 0.5$, $t_f = 15$, $\theta_0 = \pi/4$

יני: את הבעיה (עם N גדול לבחירתכם, לא N=3), בעזרת הניחוש הראשוני:

$$\theta(t) = \theta_0 \cos\left(\frac{\pi}{2t_f}t\right)$$

(.heta(t) עבור עבור מגזירה של הניחוש תוכלו $s(t)=\dot{ heta}(t)$ עבור את הניחוש הראשוני עבור