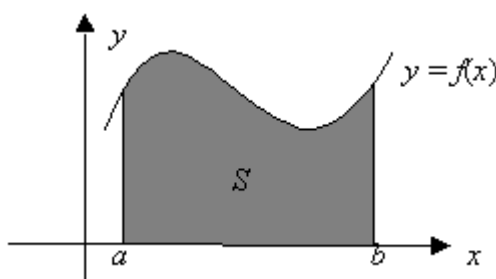


## Área e a Integral Definida

Desde os tempos mais antigos os matemáticos se preocupam com o problema de determinar a área de uma figura plana. O procedimento mais usado foi o método da exaustão, que consiste em aproximar a figura dada por meio de outras, cujas áreas são conhecidas.

Consideremos agora o problema de definir a área de uma região plana  $S$ , delimitada pelo gráfico de uma função contínua não negativa  $f$ , pelo eixo dos  $x$  e por duas retas  $x = a$  e  $x = b$ .



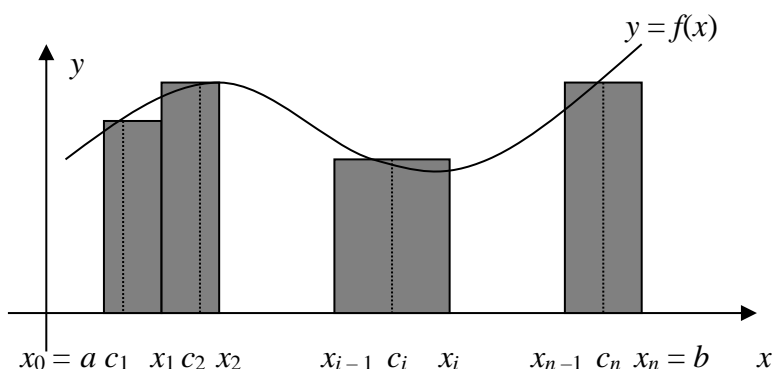
Para isso, fazemos uma partição do intervalo  $[a, b]$ , isto é, dividimos o intervalo  $[a, b]$  em  $n$  subintervalos, escolhendo os pontos

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_{i-1} < x_i < \dots < x_n = b$$

Seja  $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$  o comprimento do intervalo  $[x_{i-1}, x_i]$ .

Em cada um destes intervalos  $[x_{i-1}, x_i]$ , escolhemos um ponto qualquer  $c_i$ .

Para cada  $i$ ,  $i = 1, \dots, n$ , construímos um retângulo de base  $\Delta x_i$  e altura  $f(c_i)$



A soma das áreas dos  $n$  retângulos, que representamos por  $S_n$ , é dada por:

$$S_n = f(c_1)\Delta x_1 + f(c_2)\Delta x_2 + \dots + f(c_n)\Delta x_n = \sum_{i=1}^n f(c_i)\Delta x_i$$

Esta soma é chamada *soma de Riemann* da função  $f(x)$ .

Podemos observar que a medida que  $n$  cresce muito e cada  $\Delta x_i$ ,  $i = 1, \dots, n$ , torna-se muito pequeno, a soma das áreas retangulares aproxima-se do que intuitivamente entendemos como área de  $S$ .

Portanto, se  $y = f(x)$  é uma função contínua, não-negativa em  $[a, b]$ , a área sob a curva  $y = f(x)$ , de  $a$  até  $b$ , é definida por

$$A = \lim_{\max \Delta x_i \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(c_i)\Delta x_i$$

onde para cada  $i = 1, \dots, n$ ,  $c_i$  é um ponto arbitrário do intervalo  $[x_{i-1}, x_i]$ .

### Integral Definida

A integral definida está associada ao limite da definição acima. Ela nasceu com a formalização matemática dos problemas de áreas.

Se  $f$  está definida em um intervalo fechado  $[a, b]$  e o limite de uma soma de Riemann de  $f$  existe, dizemos que  $f$  é *integrável* em  $[a, b]$  e denotamos o limite por

$$\lim_{\max \Delta x_i \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(c_i)\Delta x_i = \int_a^b f(x)dx$$

O limite é a *integral definida* de  $f$  de  $a$  até  $b$ . O número  $a$  é o *limite inferior* de integração e  $b$  é o *limite superior*.

É importante observar que integrais definidas e integrais indefinidas são coisas diferentes. Uma integral definida é um *número*, enquanto uma integral indefinida é uma *família de funções*.

Uma condição suficiente para que  $f$  seja integrável em  $[a, b]$  é dada no teorema abaixo.

**Teorema:** Se uma função  $f$  é contínua em um intervalo fechado  $[a, b]$ , então  $f$  é integrável em  $[a, b]$ .

Quando a função  $f$  é contínua e não negativa em  $[a, b]$ , a definição da integral definida coincide com a definição da área (definição dada acima). Portanto, neste caso, a integral definida é a área da região limitada pelo gráfico de  $f$ , o eixo dos  $x$  de  $a$  até  $b$ , ou seja,

$\text{área} = \int_a^b f(x)dx$ . Se  $f$  for contínua, e admitir valores positivos e negativos em  $[a, b]$ , então

a integral definida, não mais representa a área entre a curva  $y = f(x)$  e o intervalo  $[a, b]$  e sim a diferença das áreas - a área acima de  $[a, b]$  e abaixo da curva  $y = f(x)$  menos a área

abaixo de  $[a,b]$  e acima da curva  $y = f(x)$ . Chamamos isso de *área líquida com sinal* entre o gráfico de  $y = f(x)$  e o intervalo  $[a,b]$ .

Nos casos mais simples, as integrais definidas podem ser calculadas usando fórmulas de geometria plana para computar as áreas com sinal.

**EXEMPLO:** Esboce a região cuja área está representada pela integral definida e calcule a integral usando uma fórmula apropriada de geometria.

a)  $\int_0^2 \left(1 - \frac{1}{2}x\right) dx$

b)  $\int_{-5}^5 x dx$

### Propriedades da Integral Definida

Sempre que utilizamos um intervalo  $[a,b]$ , supomos  $a < b$ . Assim em nossa definição não levamos em conta os casos em que o limite inferior é maior que o limite superior. Será conveniente estender essa definição. Geometricamente, as duas definições particulares a seguir parecem razoáveis:

(a) Se  $f$  está definida em  $x = a$ , então

$$\int_a^a f(x) dx = 0$$

(b) Se  $f$  é integrável em  $[a,b]$ , então

$$\int_b^a f(x) dx = -\int_a^b f(x) dx$$

**Teorema:** Se  $f$  e  $g$  são integráveis em  $[a,b]$  e  $c$  é uma constante, então as seguintes propriedades são verdadeiras:

$$(a) \int_a^b cf(x) dx = c \int_a^b f(x) dx$$

$$(b) \int_a^b [f(x) \pm g(x)] dx = \int_a^b f(x) dx \pm \int_a^b g(x) dx$$

A parte (b) do Teorema acima pode ser estendida para mais de duas funções, e ainda ser combinada com (a).

**Teorema:** Se  $f$  é integrável nos três intervalos determinados por  $a$ ,  $b$  e  $c$ , então:

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

**Teorema:** Se  $f$  e  $g$  são contínuas no intervalo  $[a,b]$  e  $0 \leq f(x) \leq g(x)$  para  $a \leq x \leq b$ , então as seguintes propriedades são verdadeiras:

$$(a) 0 \leq \int_a^b f(x) dx$$

$$(b) \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx$$

Às vezes, é possível simplificar o cálculo de uma integral definida (em um intervalo simétrico em relação à origem) identificando o integrando como uma função par ou ímpar.

**Teorema:** Seja  $f$  integrável no intervalo fechado  $[-a, a]$

$$(a) \text{ Se } f \text{ é uma função par, então } \int_{-a}^a f(x) dx = 2 \int_0^a f(x) dx$$

$$(b) \text{ Se } f \text{ é uma função ímpar, então } \int_{-a}^a f(x) dx = 0$$

## Teorema Fundamental do Cálculo

Este teorema relaciona a diferenciação e a integração como operações inversas e nos diz que os processos de limite (usados para definir a derivada e a integral definida) preservam esta relação de inversão.

**Teorema:** Se uma função  $f$  é contínua no intervalo fechado  $[a,b]$ , então

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

onde  $F$  é qualquer função tal que  $F'(x) = f(x)$  para todo  $x$  em  $[a,b]$ .

Temos agora uma maneira de calcular a integral definida desde que possamos encontrar uma antiderivada de  $f$ .

Ao aplicar este teorema, a notação

$$\int_a^b f(x) dx = [F(x)]_a^b = F(b) - F(a)$$

é bastante útil.

Finalmente, observamos que a constante de integração  $C$  pode ser retirada da antiderivada, já que

$$\int_a^b f(x) dx = [F(x) + C]_a^b = [F(b) + C] - [F(a) + C] = F(b) - F(a)$$

**EXEMPLO:** Calcule as seguintes integrais definidas:

a)  $\int_{-1}^2 4x(1-x^2) dx$

b)  $\int_1^2 \frac{1}{x^6} dx$

$$c) \int_0^{\pi/4} \sec^2 \theta d\theta$$

$$d) \int_{1/2}^1 \frac{1}{2x} dx$$

$$e) \int_{-1}^1 \frac{1}{1+x^2} dx$$

$$f) \int_{-1}^1 |2x-1| dx$$

A exigência da continuidade de  $f$  em  $[a,b]$  no Teorema Fundamental do Cálculo é importante, pois se você aplicar este Teorema a integrandos descontínuos no intervalo de integração poderá obter resultados errôneos. Por exemplo,  $\int_{-1}^1 \frac{1}{x^2} dx - \frac{1}{x} \Big|_{-1}^1 = -[1 - (-1)] = -2$

Sempre que você achar conveniente mudar a letra usada para a variável de integração em uma integral definida, isto pode ser feito sem alterar o valor da integral. Uma vez que a variável de integração em uma integral definida não desempenha nenhum papel, ela é usualmente chamada de *variável muda*.

Se  $f$  é uma função contínua no intervalo  $[a,b]$ , definimos área total  $= \int_a^b |f(x)| dx$  como a área total entre a curva  $y = f(x)$  e o intervalo  $[a,b]$ . Nos subintervalos em que  $f(x) \geq 0$  trocamos  $|f(x)|$  por  $f(x)$ ; e nos intervalos em que  $f(x) \leq 0$ , trocamos  $|f(x)|$  por  $-f(x)$ . A soma das integrais assim obtidas é a área total.

**EXEMPLO:** Esboce a curva  $y = e^x - 1$  no intervalo  $[-1,1]$  e encontre a área total entre a curva e o intervalo dado do eixo  $x$ .

## Integrais Definidas por Substituição

**EXEMPLOS:**

a)  $\int_0^{\pi/4} \tan^2 x \sec^2 x dx$

**1º Método:**

**2º Método:**

b)  $\int_1^{\sqrt{3}} \frac{\sqrt{\operatorname{arctg} x}}{1+x^2} dx$

c)  $\int_{\ln 2}^{\ln\left(\frac{2}{\sqrt{3}}\right)} \frac{e^{-x}}{\sqrt{1-e^{-2x}}} dx$