Symulacja rzutu ukośnego z oporami powietrza

Paweł Rzońca

29.05.2015

Obsługa

Przesyłam plik z kodem symulacji w C++ zarówno źródłowy jak i skompilowany, makefile którym go kompilowałem oraz skrypt w pythonie wykonujący symulację. Symulację uruchamiamy przez pythonstart.py. Dane do symulacji zmieniamy bezpośrednio w skrypcie start.py. Skrypt rysuje animowany wykres toru rzutu.

Wzory

Wartość siły oporu powietrza liczyłem ze wzoru

$$|\overrightarrow{D}| = cS \frac{\rho |\overrightarrow{v}|^2}{2} \tag{1}$$

gdzie c to współczynnik oporu powietrza zależny od kształtu ciała, S to powierzchnia rzutu ciała na płaszczyznę prostopadłą do wektora prędkości ciała względem płynu, ρ to gęstość płynu, a \overrightarrow{v} to prędkość ciała względem płynu. A zwrot ustawiałem przeciwnie do aktualnej prędkości.

W modelu użyłem następującego wzoru na obliczanie kolejnych prędkości v = v(t)

$$\overrightarrow{v}(t+dt) = \overrightarrow{v}(t) + m \cdot dt \cdot (\overrightarrow{F_g} + \overrightarrow{D})$$
 (2)

gdzie m to masa ciała , dt to krok czasowy, $\overrightarrow{F_g}$ to siła grawitacji, a \overrightarrow{D} to opór powietrza. A ostateczne położenie z definicji prędkości.