

Notas II

# Organización de las Computadoras

---

Luis Eduardo Galindo Amaya (1274895)

Asignatura	Organización de Computadoras (331)
Docente	Arturo Arreola Alvarez
Fecha	09-11-2022

# Organización de las Computadoras

Luis Eduardo Galindo Amaya (1274895)

09-11-2022

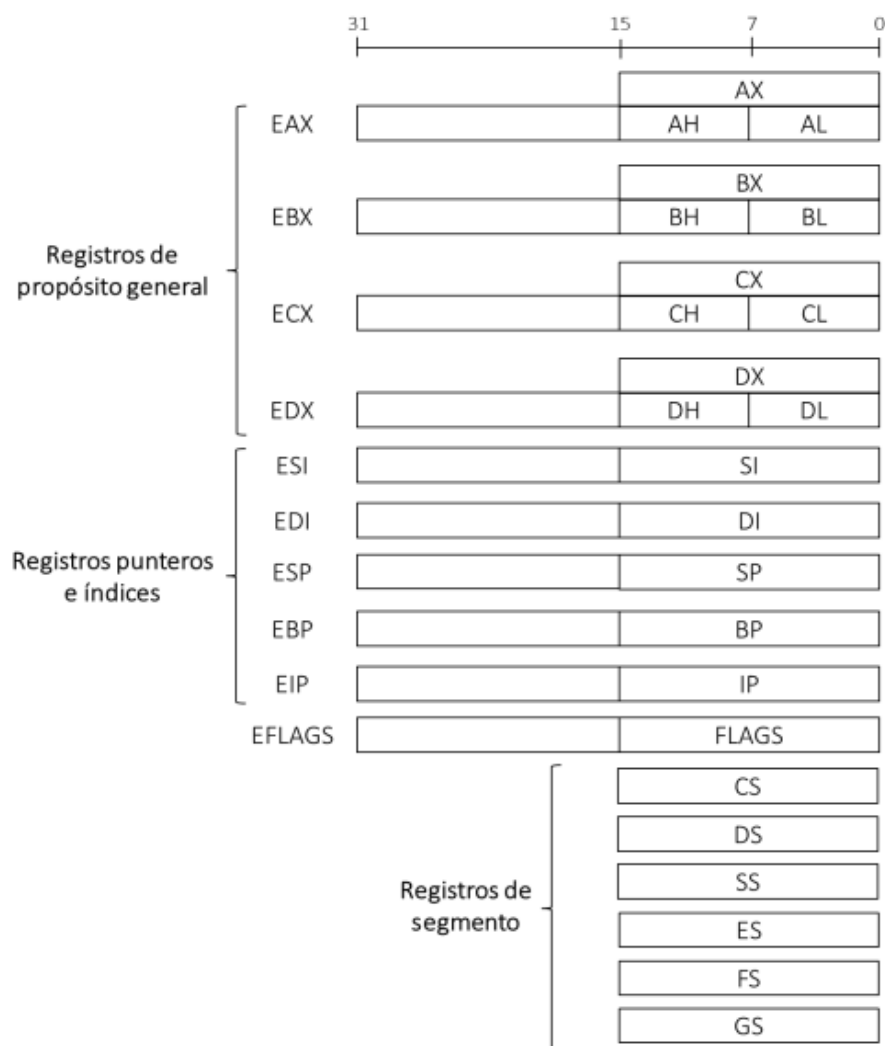


Figura 1: Registros del procesador

## Contador De Programa (PC)

El registro más importante es el Contador de programa (PC), que apunta a la siguiente instrucción que se buscará para su ejecución.

## Registro De Propósito General

- son 4 registros de 32 bits, EAX, EBX, ECX y EDX.
- Son considerados de propósito general, pero tienen algunas funciones específicas.

**EAX** El registro de aritmética principal.

**EBX** Para almacenar punteros a memoria.

**ECX** Bucles

**EDX** Se utiliza para multiplicación y división

## Partes Del Registro

cada registro de propósito general está dividido en cuatro secciones, en el caso del registro EAX, EAX, AX, AH y AL.

**EAX** es el registro completo de 32 bits

**AX** es la mitad del registro EAX (32 bits)

**AH** es la mitad superior del registro AX (8 bits)

**AL** es la mitad inferior del registro AX (8 bits)

Podemos interpretar esto como una jerarquía de acceso al registro, no podemos pasar datos entre los registros si no son del mismo tamaño. Por ejemplo no podemos copiar el valor de BX en EAX porque BX es de 16 bits y EAX es de 32, pero si podemos pasar los valores de EBX a EAX, por lo tanto si queremos pasar un valor de un registro más pequeño a uno más grande tendremos que mover copiar el valor a un registro del mismo tamaño:

```
1 ;; esto no funciona
2   mov eax, bx
3
4 ;; esto si funciona
5 ;; aseguramos que el registro este vacío
6   mov eax, 0
7   mov ax, bx
```

es importante entender que podemos ver el registro como un solo valor unico o como un valor con multiples partes para esto imaginemos la siguiente situacion, queremos representar un punto con sus coordenadas (cada una con una variable de 8 bits) :

```

1 ;; VALOR_X:  36  0010'0100
2 ;; VALOR_Y: 127  0111'1111
3
4     mov al , VALOR_X
5     mov ah , VALOR_Y

```

como cada variables es de 8 bits en total esta estructura ocupa 16 bits de memoria, por lo que podemos ponerla en el registro AX sin problemas y así unimos dos intrucciones en una:

```

1 ;; VALOR_X:    36                0010'0100
2 ;; VALOR_Y:   127                0111'1111
3 ;; VALOR_YX: 32548  0111'1111'0010'0100
4
5     mov aex , VALOR_YX

```

## Registros De Punteros

- Contienen un registro de 16 bits en su parte menos significativa.
- son 4 registros de 32 bits:
  - ESI y EDI** se utilizan para almacenar punteros a memoria, especialmente para operaciones con cadenas
  - ESP** Manipulación de la pila
  - EBP** Apuntador a la pila
  - EIP** Apuntador de instrucción

## Registros De Segmentos

- No se pueden separar.
- Todos son de 16 bits.
  - CS** Segmento de código.
  - DS** Segmento de datos.
  - SS** Segmento de pila
  - ES, FS y GS** Segmentos extra.

## Registro De Banderas

### Registros de banderas

- Registro de 32 bits.
- Bits 18 al 31 están reservados.
- Bits 0 al 11 bits de banderas.
- Indica la condición actual del procesador.
- Contiene información de la última operación aritmética

### Banderas

**Signo de la operacion (S)** 0 positivo y 1 negativo

**Parieradad (P)** 0 impar, 1 par

**Interrupciones (I)** 0 activadas, 1 desactivadas

**sobreflujo (O)** bit de sobreflujo

### Significado De Cada Registro

POS	Abreviaciones	Significado
0	C	Acarreo
1		
2	P	Paridad
3		
4	A	Acarreo auxiliar
5		
6	Z	Cero
7	S	Signo
8	T	Bandera trampa
9	I	Habilitar interrupciones
10	D	Bandera de dirección
11	O	Sobreflujo
12	IO PL	-
13	IO PL	-
14	NT	-
15		
16	RF	
17	VM	
18-31	RESERVADOS	

## Modos De Redireccionamiento

### Características

**Desplazamiento** que se suma un valor fijo a DS<sup>1</sup>

**Base** que tiene un registro para la posición

**Índice** que tiene un registro que puede cambiar su valor

**Índice escalado** es un registro que se multiplica por el tamaño del tipo de dato que se desea conocer

### Tabla De Redireccionamiento Completa

Inmediato	MOV EAX, 0x12345678
Registro	MOV EBP, EAX
Desplazamiento	MOV EAX, [12]
Base	MOV EAX, [EBX]
Base con desplazamiento	MOV EAX, [EBX+E7027193] MOV [ESP-5], AH
Base con índice	MOV EAX, [ECX+EBP] MOV word [EDI+ESI], F5
Base con índice y desplazamiento	MOV EAX, [ECX+EBP+2F19] MOV [ESP][ECX][4B024], AH MOV EDX, [EBP+EBX-E02719]
Índice escalado	MOV EAX, [ECX*4] MOV [EBP*2], AH
Índice escalado y desplazamiento	MOV EAX, [5][ECX*4] MOV word[EDI*8+1F3], 1B
Base con índice escalado	MOV EAX, [EBP+ECX*4] MOV [EDX*2+EBP], CH
Base con índice escalado y Con desplazamiento	MOV [38][ECX+EBP*4], AX MOV [2A][EDX*2+EBP], CH

<sup>1</sup>Segmento de datos.

## Conjunto De Instrucciones

Instrucción	Descripción
XCHG	Intercambia valores entre una dos registros del mismo tamaño o una posición de memoria y un registro.
IN	Lee un dato de un dispositivo de E/S y lo almacena en el acumulador.
OUT	Transfiere un dato del acumulador a un puerto de E/S.
LAHF	Carga el byte menos significativo del registro de banderas en AH
SAHF	Almacena el valor de AH en el byte menos significativo en EFLAGS.
LEA	Guarda en el primer operando la dirección efectiva del segundo operando.
<b>INSTRUCCIONES DE LA PILA</b>	
Instrucciones	Descripción
PUSH	Inserta un dato de 16/32 bits a la pila
POP	Remueve un dato de 16/32 bits de la pila
PUSHF	mete los bits 0-15 del registro de banderas a la pila
POPF	remueve 2 bytes de la pila y los almacena en EFLAGS.
PUSHFD	PUSHFD mete los bits 0-31 del registro de banderas a la pila
POPFD	POPF remueve 4 bytes de la pila y los almacena en EFLAGS

## Pila

### Generalidades de la pila

La pila guarda los valores de manera decreciente por lo tanto los valores agregados a la pila al final obtendrán posiciones mas significativas:

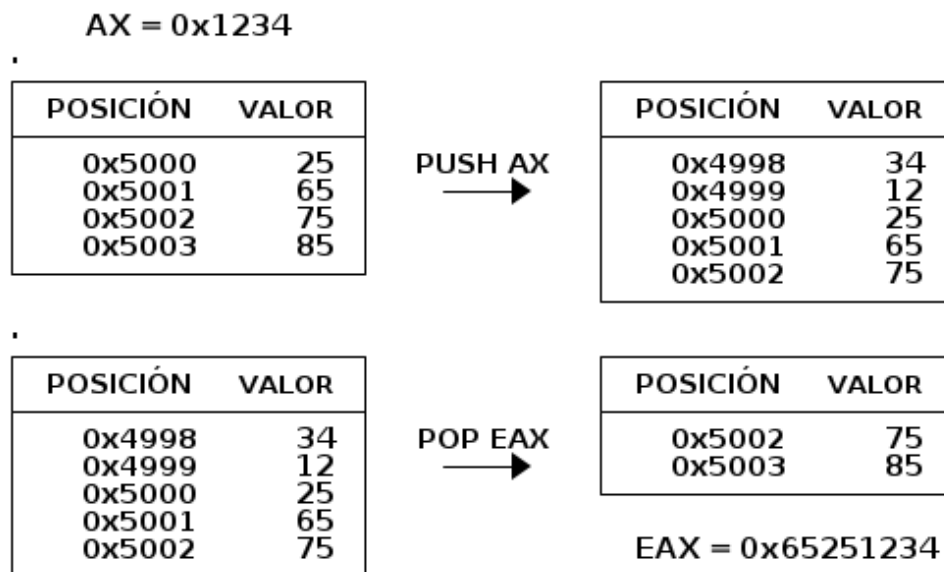


Figura 2: Comportamiento de la pila

## PUSH

**16 bits** push con un registro de 16 bits (AX, BX, CX, DX)

**32 bits** push con un registro de 32 bits (EAX, EBX, ECX, EDX)

### Otras formas de PUSH

**PUSH WORD 4567h** Inserta a la pila el valor inmediato 4567h.

**PUSH DWORD 154567h** Inserta a la pila el valor inmediato 154567h.

**PUSH WORD[ECX]** Inserta a la pila el valor almacenado en Mem[ECX].

**PUSH DWORD[ECX+ESI\*4]** Inserta a la pila el valor almacenado en Mem[ECX+ESI\*4].



## POP

**16 bits** pop con un registro de 16 bits (AX, BX, CX, DX)

**32 bits** pop con un registro de 32 bits (EAX, EBX, ECX, EDX)

### Otras formas de POP

POP WORD[ECX] Remueve de la pila 16 bits y los almacena en Mem[ECX].

PUSH DWORD[ECX+ESI\*4] Remueve de la pila 32 bits y los almacena en Mem[ECX + ESI\*4].

---

## Operaciones Aritméticas

Instrucción	Descripción
ADD	Suma los operandos y almacena el resultado en el primer operando.
ADC	Realiza la operación de suma entre los operandos, sumándole el bit de acarreo del registro de banderas (suma de 64 bits)
INC	Incrementa en 1 el operando
SUB	Resta los operandos y almacena el resultado en el primer operando
SBB	Realiza la operación de resta entre los operandos, restando el bit de acarreo del registro de banderas (resta de 64 bits).
DEC	Decrementa en 1 el operando.
TEST	Realiza una operación AND entre dos operandos y actualiza el estado del registro de banderas

## Multiplicación (MUL)

Multiplica el operando por AL, AX o EAX.

- MUL BL se puede traducir como  $AX = AL * BL$
- MUL DI se puede traducir como  $DX:AX = AX * DI$
- MUL ECX se puede traducir como  $EDX:EAX = EAX * ECX$
- MUL Word[EBP] se puede traducir como  $DX:AX = AX * Mem[EBP]$

## Multiplicación (IMUL)

IMUL reg / IMUL mem

- IMUL BL puede traducirse como  $AX = AL * BL$
- IMUL DI puede traducirse como  $DX:AX = AX * DI$
- IMUL ECX puede traducirse como  $EDX:EAX = EAX * ECX$
- IMUL Word[EBP] puede traducirse como  $DX:AX = AX * Mem[EBP]$

## División de 8 bits (DIV e IDIV)

- Coloca el resultado de la division de AL y el modulo de la operacion en AH.
- DIV BL se puede traducir como  $AL = AX / BL$  y  $AH = AX \% BL$
- IDIV CL se puede traducir como  $AL = AX / CL$  y  $AH = AX \% CL$
- DIV byte[ESI] se puede traducir como  $AL = AX / Mem[ESI]$  y  $AH = AX \% Mem[ESI]$

## División de 16 bits (DIV e IDIV)

- Coloca el resultado de la division de EAX y el modulo de la operacion en EDX.
- DIV EBX se puede traducir como  $EAX = EDX:EAX / EBX$
- DIV ECX se puede traducir como  $EAX = EDX:EAX / ECX$
- DIV dword[ESI] se puede traducir como  $EAX=EDX:EAX / Mem[ESI]$

## Instrucciones Lógicas

**OR** Se activa cuando al menos una variable está activa.

```
1 ;; Ejemplo de OR
2
3     MOV AL, 10001010b
4     OR AL, 01001010b           ;11001010b
5
6 ;; 10001010b
7 ;; 01001010b
8 ;; -----
9 ;; 11001010b
```

**AND** Solo se activa cuando ambas variables estan activas

```
1 ;; Ejemplo de AND
2
3     MOV AL, 10001010b
4     AND AL, 01001010b         ;00001010b
5
6 ;; 10001010b
7 ;; 01001010b
8 ;; -----
9 ;; 00001010b
```

**XOR** Se activa cuando solo una variables está activa

```
1 ;; Ejemplo de AND
2
3     MOV AL, 10001010b
4     XOR AL, 01001010b         ;11000000b
5
6 ;; 10001010b
7 ;; 01001010b
8 ;; -----
9 ;; 11000000b
```

## Tablas de verdad

VAR X	VAR Y	OR	AND	XOR
0	0	0	0	0
0	1	1	0	1
1	0	1	0	1
1	1	1	1	0

## Corrimientos

Las instrucciones de corrimiento posicionan o mueven números a la izquierda o a la derecha dentro de un registro o localidad de memoria, excepto los registros de segmento.

Instrucción	Descripción	Valor En El Carry
SHL	shift a la izquierda	El valor mas a la izquierda
SHR	shift a la derecha	El valor mas a la Derecha

## Corrimientos

Las instrucciones de corrimiento posicionan o mueven números a la izquierda o a la derecha dentro de un registro o localidad de memoria, excepto los registros de segmento.

Instrucción	Descripción	Valor En El Carry
SHL	shift a la izquierda	El valor mas a la izquierda
SHR	shift a la derecha	El valor mas a la Derecha

## Control de Programa

JMP Salto incondicional.

LOOP decreenta el valor de CX hasta llegar a 0.

LOOPE Salta si CX es diferente de cero mientras una condición de igual existe (Z=1).

LOOPNE Salta si CX es diferente de cero mientras una condición de no igual exista (Z=0).

CALL Realiza un salto hacia un procedimiento. Guarda en la pila la dirección de retorno.

RET Realiza un salto hacia la dirección de retorno, sacándola de la pila.

CMP Realiza una resta entre los operandos sin modificarlos.

Instrucción	Banderas que comprueba
JC	$C = 1$
JNC	$C = 0$
JZ, JE	$Z = 1$
JNZ, JNE	$Z = 0$
JS	$S = 1$
JNS	$S = 0$
JO	$O = 1$
JNO	$O = 0$
JP, JPE	$P = 1$
JNP, JPO	$P = 0$

## Comparaciones

### Números sin signo

Instrucción	Banderas que comprueban	Descripción
JA, JNBE	$CF = 0$ y $ZF = 0$	Salta si es mayor
JAE, JNB, JNC	$CF = 0$	Salta si es mayor o igual
JB, JNAE, JC	$CF = 1$	Salta si es menor
JBE, JNA	$CF = 1$ ó $ZF = 1$	Salta si es menor o igual

### Números con signo

Instrucción	Banderas que comprueba	Descripción
JG, JNLE	$SF = OF$ y $ZF = 0$	Salta si es mayor
JGE	$SF = OF$	Salta si es mayor o igual
JL, JNGE	$SF \neq OF$	Salta si es menor
JLE, JNG	$SF \neq OF$ ó $ZF = 1$	Salta si es menor o igual