Práctica 10

Interrupciones

Luis Eduardo Galindo Amaya (1274895)

Asignatura	Organización de Computadoras (331))

Docente | Arturo Arreola Alvarez

Fecha 04-11-2022

Interrupciones

Luis Eduardo Galindo Amaya (1274895)

04-11-2022

Objetivo

Seleccionar las instrucciones de llamadas al sistema adecuadas, para desarrollar aplicaciones de sistemas basados en microprocesador, mediante el análisis de su funcionalidad, de forma responsable y eficiente.

Desarollo

Actvidad 1

Completar la tabla sobre los parámetros necesarios en las llamadas al sistema operativo para el manejo de archivos en Linux por medio de la interrupción 80h.

Servicio	Param. del servicio	Explicación
	EAX = 3	Numero del servicio ¹
Leer	EBX = 0	Unidad de entrada ²
	ECX = ptr	puntero a un área de memoria
	EDX = length	Número de caracteres a leer
	EAX = 4	Numero del servicio
Escribir	EBX = 1	unidad de salida ³
	ECX = ptr	Puntero a un área de memoria
	EDX = lenght	Número máximo de caracteres
	EAX = 5	Numero del servicio
Abrir	EBX = path	Dir. de una cadena de caracteres
	ECX = mode	Modo de acceso ⁴
	EDX = permisos	Permisos al archivo

¹al terminar el servicio el valor se reemmplaza con el numero de caracteres capturados

²0: Entrada estándar o teclado.

³1: salida estándar o terminal.

⁴Más informacion: https://es.wikipedia.org/wiki/Int_80h

Actividad 2

Codifique las funciones gets y puts las cuales capturan e imprimen una cadena de caracteres en pantalla, respectivamente. Solo haga uso de la interrupción 80h. No haga uso de la librería proporcionada.

La subrutina gets solo debe poder capturar la cantidad máxima de caracteres que caben en el buffer en el que se guardará la cadena.

La subrutina puts debe ser capaz de detectar la longitud de la cadena a imprimir y pasar este valor a la interrupción 80h para establecer la cantidad de caracteres a imprmir.

Actividad 3

Cree un archivo dentro de la misma carpeta, llamado P10.txt. Dentro de este archivo, coloque su nombre y su matrícula. Desarrolle una subrutina que le permita leer el contenido del archivo e imprimirlo en pantalla utilizando la interrupción 80h. Mencione que datos se deben colocar en cada registro para lograr esto.

Captura

```
cos/ODC-2022/práctica-10

| AUTHOR: LUIS Eduardo Galindo Amaya | 127495 | 127495 | 141b/ | 1 LIN: | 1
```

Conclusiones

Cuando trabajamos con interrupciones lo principal cosa que debemos tomar en cuenta es que cada sistema operativo es diferente, por lo que nuestro código va a tener que modificarse de acuerdo a cada sistema operativo lo cual añade una capa mas a las complicaciones que requiere el ensamblador para funcionar.

Dificultades

Con la interrupción de captura tuve que añadir una funcion para vaciar el buffer, ya que pasaba los valores a la siguiente captura.

Código

```
AUTHOR: Luis Eduardo Galindo Amaya
1
          DATE: 21-10-2022
     ASSEMBLE:
  , ,
          LINK:
   ;;
           RUN:
  ;;
  section .data
       salto db 0xA,0x0
8
       filepath db "P10.txt",0x0 ; archivo a leer
9
       testimplenght dd 5
                                       ;tamaño del string a capturar
10
11
  section .bss
12
       filebuffer resb 255
13
       testimp resb 10
14
15
  section .text
16
   global _start
17
18
   start:
19
       call myreadfile
                                       ; leer e imprimir el archivo
20
21
       mov ecx, testimp
                                       ; capturar un string
22
       mov edx, [testimplenght]
23
       call mygets
24
25
       mov ecx, testimp
                                       ; imprimir un string
26
       call myputs
27
28
                                       ; salto de linea
       mov ecx, salto
29
```

```
call myputs
30
31
       mov eax, 1
                                      ; terminar programa
32
       mov ebx, 0
33
       int 80h
34
35
   ;; mygets
37
38
      Captura un string en una seccion reservada de memoria.
39
40
   ;; Entradas:
41
   ;; — ecx, puntero a el string
   ;; - edx, tamaño maximo de entrada - 1 (para el terminador)
   ; ;
44
  mygets:
45
       dec edx
46
       mov eax, 3
                                       ; numero de la interrupción
47
       mov ebx, 0
                                       ; unidad de entrada
48
       int 80h
49
       ; ejecutar el servicio 3, eax contiene la cantidad de
51
       ; caracteres capturados
52
53
       cmp eax, edx
                                       ; si el string capturado
54
       jb .capturaesmenor
55
       jmp .capturaesmayor
56
57
                                       ; es menor al buffer
   .capturaesmenor:
58
59
       dec eax
60
       mov byte [ecx + eax], 0
61
       ret
62
                                       ; es mayor al buffer
   .capturaesmayor:
64
65
       add ecx, edx
                                       ; guardar la ultima
66
       mov esi, ecx
                                       ; posicion capturada
67
68
       ; deja la linea vacia para la siguiente entrada
   . clearbuffer:
71
72
       mov eax, 3
                                       ; numero de la interrupción
73
                                       ; unidad de entrada
       mov ebx, 0
74
       mov ecx, esi
75
       mov edx, 1
76
       int 80h
77
```

```
78
       cmp byte[ecx], 10
                                       ; si el contenido en ecx es 0
79
       jnz .clearbuffer
                                       ; termina el contador
80
81
        mov byte[esi], 0
82
        ret
83
   ;; myputs
86
87
   ;; Imprime el string en ecx.
88
   ;; Entradas:
90
   ;; — ecx, puntero a el string
   ; ;
92
   myputs:
93
        call string lenght
                                       ; mueve el tamaño del ecx en edx
94
       mov eax,4
95
       mov ebx,1
96
        int 80h
97
        ret
99
100
   ;; string_lenght
101
102
   ;; Cuenta el numero de caracteres hasta el terminado de cadena
103
   ;; y lo almacena en edx.
104
105
   ;; NOTE:
106
   ;; si el string no tiene terminador esto se queda en un bucle
107
      infinito.
108
109
   ;; Entradas:
110
   ;; — ecx, puntero a el string
111
112
   ;; Salidas:
113
   ;; — edx, numero de caracteres
114
115
   string_lenght:
116
       mov edx, 0
117
       mov eax, ecx
119
   .contloop:
120
       cmp byte[ecx], 0
                                       ; si el contenido en ecx es 0
121
       jz .endloop
                                        ; termina el contador
122
123
        inc ecx
                                        ; inc. la posicion del puntero
124
       inc edx
                                        ; inc. el numero de caracteres
```

```
imp .contloop
                                           ; continua
126
127
   .endloop:
128
        mov ecx, eax
129
        ret
130
131
       myreadfile
133
134
       Lee el archivo P10.asm
135
136
   myreadfile:
137
        mov eax, 5
                                           ; Obtener el descriptor
138
        mov ebx, filepath
139
        mov\ ecx , 0
140
        mov edx, 0
141
        int 80h
142
143
                                           ; guardar el descriptor
        mov esi, eax
144
145
                   3
                                           ; mueve los primeros 255
        mov eax,
146
        mov ebx, esi
                                           ; del archivo a file buffer
147
        mov ecx, filebuffer
148
        mov edx, 255
149
        int 80h
150
151
                                           ; cierra el archivo
        mov eax, 6
152
        mov ebx, esi
153
        int 80h
154
155
                                           ; imprime el contenido del
        call myputs
156
        ret
157
```

Fuentes

Lista de interrupciones https://es.wikipedia.org/wiki/Int_80h

Descripciones de las interrupciones http://www.int80h.org/

Leer un archivo e imprimir el contenido https://stackoverflow.com/q/26963871

Mover un valor desde .data a un registro https://stackoverflow.com/a/64005239

Generalidades de NASM https://shorturl.at/lsuHS

Direction en un arreglo https://reverseengineering.stackexchange.com/a/18711