

Akari 问题解题思路

1. 首先考虑一定可以或一定不可以放灯泡的点，包括 4，0。
2. 然后填放题目中可以直接判断出来的黑格子，比如 2 黑格子周围只有两个可填放的空白格子，则在这两个格子放入灯泡。
3. 在此之后再处理剩余的黑格子，3,2,1，其中 3 和 1 共有 4 种情况，2 有六种情况，因此考虑首先处理 3 和 1，最后考虑 2，通过回溯解决，若当前情况不成立，则进行下一个情况，以此类推。
4. 在有数字黑格子的灯都满足之后，开始寻找图中还未被点亮的格子，也是运用回溯法(详细在实现难点处)。

数据结构：

```
struct nodes{  
  
    int type;  
  
    int whiteAr;  
  
    int lightAr;  
  
    void operator=(const nodes &D){  
  
        type=D.type;  
  
    }  
  
    bool operator ==(const nodes &d){  
  
        if(type==d.type)return true;  
  
        else return false;  
  
    }  
}
```

```

bool operator !=(const nodes &d){

    if(type==d.type)return false;

    else return true;

}

};

```

Type 存储格子类型：

-3：此格子不能放置灯泡。

-2：空格子。

-1：黑色格子。

0,1,2,3,4：1,2,3,4 黑格子。

5：灯泡。

6：被点亮。

WhiteAr：黑格子周围白格子数目。

LightAr：黑格子周围灯的数目。

```

struct black{

    int x,y;

    int type;

};

```

x,y:存储格子位置信息。

Type：存储黑色格子数字。

VecList：用于存储数字黑色格子。

函数用处：

buildList(nodes **r)通过输入的题目来将 1,2,3 黑格子的数字以及位置存在向量表里 ,并先给 0 格子和 4 格子放置 barrier 和灯泡。

buildR(char *t,nodes **r)构造题目。

complete(nodes **r)判断是否解决题目。

copy(nodes **a,nodes **b)复制题目。

countWhiteLightAround(nodes **r)计算 r 中黑格子周围可放置灯的白色格子和已经放置灯的数目。

canPutLight(nodes **tmp,int x,int y)判断该点能否放置灯泡。

easysolve(nodes **r)首先解决 r 中无需进行猜测的填放。

findwhite(int l,nodes **r)从给点开始遍历寻找没被点亮的点。

hardsolve(int deep,nodes **r)回溯解决需要猜测的填放。

lightup(nodes **tmp,int x,int y)在该点放置灯泡 , 并通过 countLightAround 和 countWhiteAround 更新黑格子信息。

isSame(nodes **a,nodes **b)判断 a , b 是否相同 , 辅助 easysolve 结束循环。

printR(nodes **a)输出函数。

setbarrier(nodes **tmp,int x,int y)使该点无法放置灯泡 , 并通过 countLightAround 和 countWhiteAround 更新黑格子信息。

hardsolve(int deep,nodes **r)通过 blackList 中剩余的黑色格子进行猜测填放。

white(int k,nodes **r)在完成了数字黑格后再寻找还未点亮的点并放置灯泡。

实现难点：

1. 如何判断回溯可以结束，最后通过 complete 函数和全局变量 finish，并在每个函数开始时判断 finish 的值来判断是否可以结束回溯。同时每个函数内设置了 f 来判断当前设置的灯泡是否合理，不合理则返回 false 来结束这一个回溯。
2. 如何在放置灯泡之前保存上一情况，最后考虑直接通过 copy 函数以及建立一个 tmp 变量储存。
3. 写完测试后发现对于处理黑色数字格子 1,2 过多的题目所消耗的时间比较久，原因在与 solve 函数中进行了过多的尝试。
4. 运行的时候发现电脑多次死机，通过任务管理器发现运行时内存占用一直增加，才发现自己忘记写 delete 函数删除变量 tmp 导致函数在回溯过程中一直创建新的空间导致死机。
5. White 函数的判断回溯条件和结束回溯条件：首先通过 find 函数找到可填放格子位置，然后判断题目是否完成，若未完成，判断是否还有格子可以填放，若没有，返回 false；反之，保存原图表，然后在 find 函数找到的格子处放置灯，然后再次运行 white 函数判断该位置填放是否正确，若正确，则找出解；反之，说明该位置不能放置灯泡，返回 false，然后恢复原图表，在 find 函数找到的格子后面继续寻找空白格子填放，直到题目解决。