

E' ottimale solo se i lavori da svolgere sono tutti subito disponibili (tempo di attesa nullo)

Shortest remaining Time Next

simile al SJF ma è preemptive per risolvere il problema legato ai tempi di attesa non nulli

Il principio di brevità è applicato in qualunque momento nel "Remaining time"

Es: Esegua che vale 5 e arriva a 2 (rimane 3)
Arriva B che vale 2.
A viene sospeso, è eseguito B e poi riprende A

Scheduling Me sistemi interattivi ROUND ROBIN

Versione preemptive di FCFS, la soluzione è applicata basandosi su un quanto di tempo.
Time slice: tempo max che il job può usare la CPU prima che venga sospeso

Se la coda è $B \rightarrow F-D-G-A$ e finisce il timer di B $\rightarrow F-D-G-A-B$

Conseguenza = Con n processi e un quanto di q ms ogni processo avrà diritto a $\frac{1}{n}$ di CPU e attende al giro $(n-1)/q$ ms

Quando un processo va in contro a un evento di I/O è tolto dalla coda e quando torna è rimesso nella coda, se in testa o alla fine è a discrezione del progettista.

Metterlo in testa temerebbe il sistema sbilanciato a favore dei processi che fanno molto I/O

Valori tipici $q = 20-50$ ms

Scheding a Priorità

Regola di base: Si assegna al processo con più alta priorità la CPU

Assegnare un'unità della macchina che prima la priorità di un processo.

Assegnamento priorità

- Può essere dinamico o statico
- tende a fornire I/O bounded

Un processo CPU-bounded tende ad usare sempre più tempo il suo q mentre l'I/O-bounded tende ad usarlo parzialmente.

Creiamo un algoritmo dove la priorità p è calcolata come $\frac{1}{p}$ dove p è la porzione di uso della CPU da parte del processo.

Se $q = 50\text{ ms}$ e lo ha usato per 25 ms si ha $p = 2$ ($p = \frac{1}{1/2}$, $\frac{1}{1/2} = 2$)

- SJF può essere visto come un base algoritmo per priorità dove la p è decisa in base alla brevità.

Nei primi giri dell'algoritmo ovviamente non ci sono dei valori di p , possono essere decisi con dei val di default e in pochi istanti la situazione si stabilizza.

È un sistema dove si potrebbe scegliere di fare o non fare previsione.

Es: Processo A che ha la p_{max} , arriva B che ha priorità ancora più alta.

Sospendo A per eseguire B o conviene anzi finire A?

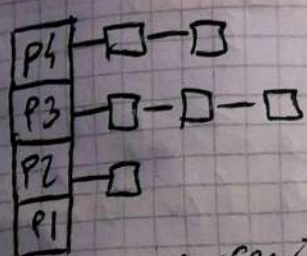
È a discrezione del progettista

Se applichiamo solo la regola di base i processi a bassa priorità non vedranno mai la CPU, ovvero situazione di starvation

Proviamo risolvere la starvation con l'aging. Un processo aumenta la sua priorità man mano che rimane ad aspettare nella coda (il processo vecchio chiede di essere eseguito)

Così permettiamo ai processi a bassa priorità di poter usare ogni tanto la CPU. E' una tecnica macchinosa.

Scheduling a code multiple (classi di priorità)



processi

E' un insieme di code, quella più in alto ha i processi a priorità superiore.

P4 punta a una coda contenente processi con priorità 4.

Come scelgo un processo?

La scelta si divide in 2 parti

• Quale coda prendere?

La coda non vuota più alta

• Quale elemento di questa coda prendere?

La tecnica è flessibile.

E1: Applicare Round-Robin

Andiamo in contro prima ad uno scheduling verticale e poi uno orizzontale.

In alto stanno per lo più processi I/O-bound e in basso i CPU-bound

In base alla natura dei processi nella coda scelta si può scegliere meglio quale scheduling orizzontale usare.

Es: Round Robin nella giu' alta
FCFS nella giu' bassa.

Nei livelli intermedi i usato ancora Round Robin
ma con un quantum che cresce man mano
che scendiamo.

~~Questo sistema~~ Quando finisce lo scheduling
verticale?

- Se c'è un nuovo candidato che sta in una
giu' alta
- Se la giu' si svuota

Questo sistema può risolvere in modo elegante
il problema della starvation.

Applichiamo a ogni coda una percentuale
la CPU si dedica per quella percentuale (di tempo)
a quella coda.

P1	P2	P3	P4	%
5	15	30	50	

Se lo ricordo in
dedica 5 in P1, 3 in P3
ecc...

E' una soluzione migliore dell'aging

Come si assegnano le priorità nelle code
multiple?

• Si usa un sistema a feedback

Si osserva come si comporta un processo,
determinato il suo ~~comportamento~~ ^{comportamento} inserirlo
nella coda opportuna.

Se tende a usare poca lente il q lo
spartiamo sopra, se tende a usare tutto
lo spartiamo sotto.

Shortest process Next GPN

Applicazione di SJF ai ritardi interattivi

Necessità di un modo per scegliere la durata del prossimo burst di CPU.

Quindi applichiamo l'SJF basandoci sui burst

Come può conoscere il burst prossimo di un processo?

Calcolando una stima basata sui burst precedenti

$$S_{n+1} = S_n (1 - \alpha) + T_n \alpha$$

S : stima

T : tempo effettivo

$\alpha = \frac{1}{2}$ (esempio)

Questa formula dà peso maggiore alle stime e tempi "vicini" nella stima

La nuova stima dipende dalla precedente stima e dal precedente tempo effettivo

Se α è prossimo a 1?

Da più peso a T
vale il viceversa.

La migliore strategia sta nell'avere α né troppo alto né troppo basso.

La stima tende ad avvicinarsi al tempo reale, graficamente parlando

T_n	6	4	6	4	13	13	13
S_n	10	8	6	6	5	9	11

Tramite la formula e i ho calcolato

