DEBER 5.4_SE

Nombre: Galo Ruiz

Código del Deber:

```
//definir los pines de los leds del semaforo
fdefine rojo 11
fdefine warde 9

//objeto del gestor tareas
typedef int TaskProfiler;

//definir las tareas
TaskProfiler rojoLEDProfiler;
TaskProfiler amariLEDProfiler;
TaskProfiler wardeLEDProfiler;
TaskProfiler wardeLEDProfiler;
TaskProfiler wardeLEDProfiler;

TaskBrofiler wardeLEDProfiler;

TaskBrofiler wardeLEDProfiler;

vardeLEDProfiler wardeLEDProfiler;

TaskBrofiler wardeLEDProfiler;

TaskBrofiler wardeLEDProfiler;

vardeLED red_Handle, yellow_Handle, green_Handle; // manejar la prioridad

//contadores para el semaforo
int contRojo = 0;
int contRojo = 0;
int contRojo = 0;
int contRomarillo = 0;
int contNararillo = 0;

void setup() {
    Serial.begin(9600);

    xTaskCreate(redLedControllerTask, "Red LED Task", 100, NULL, 1, &red_Handle); //rutina,nombre,memoria,NULL,prioridad,Manejo de prioridad
    xTaskCreate(genenLedControllerTask, "Yellow LED Task", 100, NULL, 1, &yellow_Handle); //rutina,nombre,memoria,NULL,prioridad,NULL
    xTaskCreate(greenLedControllerTask, "Green LED Task", 100, NULL, 1, &yellow_Handle); //rutina,nombre,memoria,NULL,prioridad,NULL
    xTaskCreate(greenLedControllerTask, "Green LED Task", 100, NULL, 1, &yellow_Handle); //rutina,nombre,memoria,NULL,prioridad,NULL
    xTaskCreate(greenLedControllerTask, "Green LED Task", 100, NULL, 1, &yellow_Handle); //rutina,nombre,memoria,NULL,prioridad,NULL
```

Simulado del Deber:



