### Markov Chains

Gamaliel Moreno Chávez

MCPI

Ago-Dic 2020

### Introducción

¿cuál es la característica principal de un procesos Markoviano?

## Estados y transiciones

#### Cadenas de Markov

- Secuencia de paso o intentos discretos numerados por n = 0, 1, 2, ...
- **E**I resultado de n-th intento es la variable aleatoria  $X_n$
- **•**  $X_0$  es la posición inicial de proceso. Esta variable aleatoria puede tomar valores  $i=1,2,\ldots,m$
- El resultado actual es llamado estado del sistema y se donota como  $E_i (i = 1, 2, ..., m)$

 $<sup>^1</sup>$ La caminata aleatoria es un caso especial de un proceso más general, el de Markov .

## Estados y transiciones

Cadenas de Markov

Si la v.a.s  $X_{n-1} = i$  y  $X_n = j$ , entonces el sistema ha realizado un transición  $E_i \to E_j$ , esto es, una transición del estado  $E_i$  al estado  $E_i$  en el intento n-th.

Notese que i puede ser igual que j, las transiciones al mismo estado son posibles. La asignación de potabilidades a las transiciones de  $E_i \rightarrow E_j$  es conocida como cadena

### Cadenas de Markov

Las cadenas de Markov tiene la propiedad de que la probabilidad de que  $X_n = j$  depende solamente del estado previo del sistema. Formalmente, esto significa que no necesitamos más información en cada paso que, para cada i y j.

$$P\{X_n = j | X_{n-1} = i\} = P\{X_n = j | X_{n-1} = i, X_{n-1} = K_{n-1}, X_{n-2} = K_{n-2}, \dots X_1 = K_1\}$$

lo que significa que la probabilidad  $X_n = j$  dado  $X_{n-1} = i$ : es independiente de los valores  $X_{n-2}, X_{n-3}, \dots, X_1$ .



### Cadenas de Markov

#### Conceptos básicos

- Probabilidad de transición
- Probabilidad estacionaria o absoluta
- lacktriangle Probabilidad de transición en n pasos

Para una cadena de Markov finita con m estados  $E_1, E_2, \ldots, E_m$ , tenemos

$$p_{ij} = P\{X_n = j | X_{n-1} = i\},$$

donde i, j = 1, 2, ..., m representan las probabilidades de transición del estado  $E_i$  al  $E_j$ . Las probabilidades  $p_{ij}$  son conocidas y cumplen

$$p_{ij} \geq 0, \quad \sum_{j=1}^{m} p_{ij} = 1$$

para cada  $i = 1, 2, \ldots, m$ .



Si  $p_{ij} > 0$ , entonces decimos que el estado  $E_i$  puede comunicarse con  $E_j$ , la comunicación es bidireccional si además  $p_{ji} > 0$ . Notese que para cada i fijo, la lista  $\{p_{ij}\}$  es una distribución de probabilidad, ya que en cualquier paso de los resultados  $E_1, E_2, \ldots, E_m$  debe ocurrir: los estados  $E_i, (i = 1, 2, \ldots, m)$ .

Las probabilidades de transición forman un arreglo de  $m \times m$  el cual puede ser represando por un matriz de transición T

$$T = [p_{i,j}] = \begin{bmatrix} p_{11} & p_{12} & \cdots & p_{1m} \\ p_{21} & p_{22} & \cdots & p_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ p_{m1} & p_{m2} & \cdots & p_{mm} \end{bmatrix}$$
(1)

Notese que cada renglones de T es una distribución de probabilidad. Cualquier matriz cuadrad para la cual  $p_{ij} \geq 0, \sum_{i=1}^{m} p_{ij} = 1$  se dice que es un renglón estocástico.

**Example 4.1.** The matrices  $A = [a_{ij}]$  and  $B = [b_{ij}]$  are  $m \times m$  row-stochastic matrices. Show that C = AB is also row-stochastic.

By the multiplication rule for matrices

$$C = AB = [a_{ij}][b_{ij}] = \left[\sum_{k=1}^{m} a_{ik} b_{kj}\right].$$

Hence  $c_{ij}$ , the general element of C, is given by

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^{m} a_{ik} b_{kj}.$$

Since  $a_{ij} \ge 0$  and  $b_{ij} \ge 0$  for all i, j = 1, 2, ..., m, it follows that  $c_{ij} \ge 0$ . Also

$$\sum_{j=1}^{m} c_{ij} = \sum_{j=1}^{m} \sum_{k=1}^{m} a_{ik} b_{kj} = \sum_{k=1}^{m} a_{ik} \sum_{j=1}^{m} b_{kj} = \sum_{k=1}^{m} a_{ik} \cdot 1 = 1,$$

since  $\sum_{j=1}^{m} b_{kj} = 1$  and  $\sum_{k=1}^{m} a_{ik} = 1$ .



Otra probabilidad de interés es la del resultado  $E_j$  después de n pasos, dada una distribución de probabilidad inicial  $\{p_i^{(0)}\}$ . Donde  $p_i^{(0)}$  es la probabilidad que inicialmente el sistema ocupe el estado  $E_i$ . Seguro  $\sum_{i=1}^m p_i^0 = 1$ . Sea  $p_j^{(1)}$  la probabilidad de que  $E_j$  sea ocupado después de un paso. Por la ley de probabilidad total

$$p_j^{(1)} = \sum_{i=1}^m p_i^{(0)} p_{ij}$$

podemos expresar  $p^{(0)}$  y  $p^{(1)}$  esto como dos vectores

$$\mathbf{p}^{(0)} = \left[ p_1^{(0)} p_2^{(0)} \dots p_m^{(0)} \right]$$

$$\mathbf{p}^{(1)} = \left[ p_1^{(1)} p_2^{(1)} \dots p_m^{(1)} \right]$$



La expresión  $p_j^{(1)} = \sum_{i=1}^m p_i^{(0)} p_{ij}$  puede ser representada como un producto matricial

$$\mathbf{p}^{(1)} = \left[ p_j^{(1)} \right] = \left[ \sum_{i=1}^m p_i^{(0)} p_{ij} \right] = \mathbf{p}^{(0)} T$$

Sí  $p^{(2)}$  es la distribución después de dos pasos, entonces

$$\mathbf{p}^{(2)} = \mathbf{p}^{(1)} T = \mathbf{p}^{(0)} TT = \mathbf{p}^{(0)} T^2$$

por lo tanto después de n pasos de repetir el proceso tenemos

$$\mathbf{p}^{(n)} = \mathbf{p}^{(n-1)} T = \mathbf{p}^{(0)} T^n$$

donde

$$\mathbf{p}^{(n)} = \left[ p_1^{(n)} p_2^{(n)} \dots p_m^{(n)} \right]$$

Más generalmente

$$\mathbf{p}^{(n+r)} = \mathbf{p}^{(r)} T^n$$



En  $\mathbf{p}^{(n)} = \left[p_1^{(n)}p_2^{(n)}\dots p_m^{(n)}\right]$ , el término  $p_j^{(n)}$  es la probabilidad absoluta o no condicional del resultado  $E_j$  en el paso n-th dada la distribución inicial  $p^0$ , esto es,  $P\left\{X_n=j\right\} = p_j^{(n)}$ . Notese que

$$\sum_{j=1}^m \rho_j^{(n)} = 1$$

Ejercicio. En una cadena de Markov triestado,  $E_1$ ,  $E_2$ ,  $E_3$ , cuyo inicio de la cadena es  $E_2$  de tal manera que la  $\mathbf{p}^{(0)} = [0, 1, 0]$ . Encuentre la probabilidad absoluta  $\mathbf{p}^{(3)}$  si matriz de transición es

$$T = \begin{bmatrix} 1/2 & 1/4 & 1/4 \\ 0 & 1/2 & 1/2 \\ 3/4 & 1/4 & 0 \end{bmatrix}$$
 (2)

Ahora definimos  $p_{ij}^{(n)}$  como la probabilidad de que la cadena esté en el estado  $E_j$  después de n pasos dado que la cadena comenzó en el estado  $E_i$ . Las probabilidades de transición del primer paso  $p_{ij} = p_{ij}$  son simplemente los elementos de la matriz de transición T. Si tenemos la intención de encontrar una fórmula para  $p_{ij}^{(n)}$ . Ahora, por definición,

$$p_{ij}^{(n)} = P(X_n = j | X_0 = i)$$

también

$$p_{ij}^{(n)} = \sum_{k=1}^{m} P(X_n = j, X_{n-1} = k | X_0 = i)$$

para  $n \ge 2$  ya que la cadena debe haber pasado por uno de todos los m estados posibles en el paso n-1.

Ahora definimos  $p_{ij}^{(n)}$  como la probabilidad de que la cadena esté en el estado  $E_j$  después de n pasos dado que la cadena comenzó en el estado  $E_i$ . Las probabilidades de transición del primer paso  $p_{ij} = p_{ij}$  son simplemente los elementos de la matriz de transición T. Si tenemos la intención de encontrar una fórmula para  $p_{ij}^{(n)}$ . Ahora, por definición,

$$p_{ij}^{(n)} = P(X_n = j | X_0 = i)$$

también

$$p_{ij}^{(n)} = \sum_{k=1}^{m} P(X_n = j, X_{n-1} = k | X_0 = i)$$

para  $n \ge 2$  ya que la cadena debe haber pasado por uno de todos los m estados posibles en el paso n-1.

Para tres eventos cualesquiera A, B, y C, tenemos la siguiente identidad

$$P(A \cap B|C) = P(A|B \cap C)P(B|C)$$

Interpretando A como  $X_n = j$ , B como  $X_{n-1} = k$ , and C as  $X_0 = i$ , queda como sigue

$$p_{ij}^{(n)} = P(A \cap B|C) = P(X_n = j, X_{n-1} = k|X_0 = i)$$

$$= \sum_{k=1}^{m} (X_n = j|X_{n-1} = k, X_0 = i)P(X_{n-1} = k|X_0 = i)$$

$$= \sum_{k=1}^{m} P(X_n = j|X_{n-1} = k)P(X_{n-1} = k|X_0 = i)$$

$$= \sum_{k=1}^{m} p_{kj}^{(1)} p_{ik}^{n-1}$$

Las ecuaciones anteriores son conocidas como las ecuaciones de Chapman-Kolmogorov. Poniendo n sucesivamente igual a  $2,3,\ldots$ , encontramos que las matrices tiene estos elementos, usando la regla del producto para matrices,

$$\left[p_{ij}^{(2)}\right] = \left[\sum_{k=1}^{m} p_{kj}^{(1)} p_{kj}^{(1)}\right] = T^2$$

$$\left[p_{ij}^{(3)}\right] = \left|\sum_{k=1}^{m} p_{kj}^{(2)} p_{kj}^{(1)}\right| = T^2 T = T^3$$

ya que  $p_{ij}^{(2)}$  son los elementos de  $T^2$  y así sucesivamente, la regla se generaliza a

$$\left[p_{ij}^{(n)}\right] = T^n$$



## Ejemplo

En una determinada región, los patrones climáticos tienen la siguiente secuencia. Un día se describe como soleado (S) si el sol brilla durante más del 50 % de las horas de luz y nublado (C) si el sol brilla durante menos del 50 % de las horas de luz. Los datos indican que si está nublado un día, es igualmente probable que esté nublado o soleado al día siguiente; si hace sol hay una probabilidad de 1/2 de que esté nublado y de 2/3 de que esté soleado al día siguiente.

- Construya la matriz de transición T para este proceso.
- 2 Si hoy está nublado, ¿cuáles son las probabilidades de que a) esté nublado, b) soleado, dentro de tres días?
- Calcule  $T^5$  y  $T^{10}$ . ¿Cómo crees que  $T^n$  se comporta cuando  $n \to \infty$ ? ¿Cómo se comporta  $p^{(n)}$  cuando  $n \to \infty$ ? ¿Espera que el límite dependa de  $p^{(0)}$ ?

## Ejemplo

Construya la matriz de transición T para este proceso.

Se asume que es un proceso Markoviano. Cadena de dos estados

$$E_1 = (clima nublado, C)$$
  $E_2 = (clima soleado, S)$ 

Matriz de transición

$$\begin{array}{c|cccc}
C & S \\
\hline
C & 1/2 & 1/2 \\
S & 1/3 & 2/3
\end{array}
\qquad T = \begin{bmatrix}
1/2 & 1/2 \\
1/3 & 2/3
\end{bmatrix}$$

Las probabilidades de transición actuales son

$$p_{11} = 1/2$$
,  $p_{12} = 1/2$ ,  $p_{21} = 1/3$ ,  $p_{22} = 2/3$ 



## Ejemplo

Si hoy está nublado, ¿cuáles son las probabilidades de que a) esté nublado, b) soleado, dentro de tres días?

$$\mathbf{p}^{(0)} = \begin{bmatrix} p_1^{(0)} & p_2^{(0)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix}$$

lo que significa que hoy está nublado. Dentro de tres días

$$\mathbf{p}^{(3)} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/2 & 1/2 \\ 1/3 & 2/3 \end{bmatrix}^{3}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 29/72 & 43/72 \\ 43/108 & 65/108 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 29/72 & 43/72 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.40278 & 0.59722 \end{bmatrix}$$

Por lo que las probabilidades son: (a)  $p_1^{(3)} = 29/72$  y (b)  $p_2^{(3)} = 43/72$ 

Considere la siguiente matriz de transición

$$T = \begin{bmatrix} 1 - \alpha & \alpha \\ \beta & 1 - \beta \end{bmatrix}, \quad 0 < \alpha, \beta < 1.$$

Queremos encontrar un fórmula general para  $T^n$ . Primero encontramos los eigenvalores ( $\lambda$ )de T con  $det(T - \lambda I_2) = 0$ 

$$\begin{vmatrix} 1 - \alpha - \lambda & \alpha \\ \beta & 1 - \beta - \lambda \end{vmatrix} = 0, \quad \text{or} \quad (1 - \alpha - \lambda)(1 - \beta - \lambda) - \alpha\beta = 0.$$

$$\begin{vmatrix} 1 - \alpha - \lambda & \alpha \\ \beta & 1 - \beta - \lambda \end{vmatrix} = 0, \quad \text{or} \quad (1 - \alpha - \lambda)(1 - \beta - \lambda) - \alpha\beta = 0.$$

Resolviendo

$$\lambda^2 - \lambda(2 - \alpha - \beta) + 1 - \alpha - \beta = 0$$

$$(\lambda - 1)(\lambda - 1 + \alpha + \beta) = 0.$$

Los eigenvalores de T son  $\lambda_1=1$  y  $\lambda_2=1-\alpha-\beta=s$ . Notese que las matrices estocásticas siempre va a tener un eigenvalor unitario.



Los eigenvalores de T son  $\lambda_1=1$  y  $\lambda_2=1-\alpha-\beta=s$ . Encontrando los eigenvectores asociados a los eigenvalores. Sea  ${\bf r}_1$  es eigenvector de  $\lambda_1$  definido por

$$(T - \lambda_1 I_2)\mathbf{r}_1 = \mathbf{0}, \quad \text{or} \quad \begin{bmatrix} 1 - \alpha - \lambda_1 & \alpha \\ \beta & 1 - \beta - \lambda_1 \end{bmatrix} \mathbf{r}_1 = \mathbf{0},$$
 
$$\begin{bmatrix} -\alpha & \alpha \\ \beta & -\beta \end{bmatrix} \mathbf{r}_1 = \mathbf{0}.$$

$$(T - \lambda_1 I_2)\mathbf{r}_1 = \mathbf{0}, \quad \text{or} \quad \begin{bmatrix} 1 - \alpha - \lambda_1 & \alpha \\ \beta & 1 - \beta - \lambda_1 \end{bmatrix} \mathbf{r}_1 = \mathbf{0},$$
 
$$\begin{bmatrix} -\alpha & \alpha \\ \beta & -\beta \end{bmatrix} \mathbf{r}_1 = \mathbf{0}.$$

Encontrando alguna solución no trivial a la esta ecuación

$$\mathbf{r}_1 = \left[ \begin{array}{c} 1 \\ 1 \end{array} \right].$$

Notese que el vector asociado a eigenvalor unitario es un vector de unos.

De manera similar encontramos los eigenvectores para  $\lambda_2 = 1 - \alpha - \beta = s$ .

$$\begin{bmatrix} 1 - \alpha - \lambda_2 & \alpha \\ \beta & 1 - \beta - \lambda_2 \end{bmatrix} \mathbf{r}_2 = \mathbf{0}, \quad \text{or} \quad \begin{bmatrix} \beta & \alpha \\ \beta & \alpha \end{bmatrix} \mathbf{r}_2 = \mathbf{0}$$

para este caso el vector queda

$$\mathbf{r}_2 = \left[ \begin{array}{c} -\alpha \\ \beta \end{array} \right]$$



Ahora formamos la matriz C con los eigenvectores

$$C = \begin{bmatrix} \mathbf{r}_1 & \mathbf{r}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -\alpha \\ 1 & \beta \end{bmatrix}$$

obtenemos su inversa

$$C^{-1} = \frac{1}{\alpha + \beta} \left[ \begin{array}{cc} \beta & \alpha \\ -1 & 1 \end{array} \right]$$

Si expandimos el producto matricial  $C^{-1}TC$  tenemos

$$C^{-1}TC = \frac{1}{\alpha + \beta} \begin{bmatrix} \beta & \alpha \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 - \alpha & \alpha \\ \beta & 1 - \beta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -\alpha \\ 1 & \beta \end{bmatrix}$$
$$= \frac{1}{\alpha + \beta} \begin{bmatrix} \beta & \alpha \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -\alpha s \\ 1 & \beta s \end{bmatrix}$$
$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & s \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{bmatrix} = D,$$

Ahora *D* es una matriz diagonal con los valores propios de *T* como sus elementos diagonales: este proceso se conoce en álgebra lineal como la diagonalización de una matriz. El resultado es significativo ya que las matrices diagonales son fáciles de multiplicar.

Para el caso de potencias

$$T^2 = (CDC^{-1})(CDC^{-1}) = (CD)(C^{-1}C)(DC^{-1})$$
  
=  $(CD)I_2(DC^{-1}) = CDDC^{-1} = CD^2C^{-1}$ ,

donde

$$D^2 = \left[ \begin{array}{cc} \lambda_1^2 & 0 \\ 0 & \lambda_2^2 \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & s^2 \end{array} \right]$$

se puede probar que

$$T^n = CD^nC^{-1}$$



se puede probar que

$$T^n = CD^nC^{-1}$$

con

$$D^n = \left[ \begin{array}{cc} \lambda_1^n & 0 \\ 0 & \lambda_2^n \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & s^n \end{array} \right]$$

Entonces el producto de matrices queda como

$$T^{n} = CD^{n}C^{-1} = \frac{1}{\alpha + \beta} \begin{bmatrix} 1 & -\alpha \\ 1 & \beta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & s^{n} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \beta & \alpha \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

dado que 0 <  $\alpha, \beta$  < 1, además |s| < 1 y si  $n \to \infty$  entonces  $s^n \to 0$  por lo tanto

$$T^n \to \frac{1}{\alpha+\beta} \left[ \begin{array}{cc} 1 & -\alpha \\ 1 & \beta \end{array} \right] \left[ \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{array} \right] \left[ \begin{array}{cc} \beta & \alpha \\ -1 & 1 \end{array} \right] = \frac{1}{\alpha+\beta} \left[ \begin{array}{cc} \beta & \alpha \\ \beta & \alpha \end{array} \right]$$

Por lo tanto para cualquier distribución de probabilidad inicial  $\mathbf{p}_0$ , la distribución sobre los estados después de n pasos esta dada por

$$\mathbf{p}^{(n)} = \mathbf{p}^{(0)} T^n = \begin{bmatrix} p_1^{(0)} & p_2^{(0)} \end{bmatrix} T^n$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} p_1^{(0)} & p_2^{(0)} \end{bmatrix} \frac{1}{\alpha + \beta} \begin{bmatrix} \beta & \alpha \\ \beta & \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\beta}{\alpha + \beta} & \frac{\alpha}{\alpha + \beta} \end{bmatrix}$$

se puede notar que conforme  $n \to \infty$  el limite es independiente de  $\mathbf{p}^{(0)}$ . Esto es un ejemplo de una distribución invariante de la cadena de Markov, ya que es independiente de la distribución inicial. Se dice que la cadena está en equilibrio.



¿Qué sucede con el limite si  $\alpha=\beta=1$ ? ¿y qué sucede si  $\alpha=1,0<\beta<1$  or  $0<\alpha<1,\ \beta=1$ ?. tenga presente

$$s = 1 - \alpha - \beta$$

$$D^n = \left[ \begin{array}{cc} \lambda_1^n & 0 \\ 0 & \lambda_2^n \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & s^n \end{array} \right]$$

$$T^n = CD^nC^{-1} = \frac{1}{\alpha + \beta} \left[ \begin{array}{cc} 1 & -\alpha \\ 1 & \beta \end{array} \right] \left[ \begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & s^n \end{array} \right] \left[ \begin{array}{cc} \beta & \alpha \\ -1 & 1 \end{array} \right]$$

El método derivado para la cadena de dos estados en la sección anterior se puede generalizar a cadenas de m-estados. Sea  $\mathcal{T}$  una matriz estocástica  $m \times m$ , en otras palabras, una posible matriz de transición. Los eigenvalores de  $\mathcal{T}$  están dados por

$$|T - \lambda I_m| = 0,$$

donde  $I_m$  es la matriz identidad de orden m. Suponga que los valores propios son distintos y se denotan por  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m$ .

Nuevamente note que la matriz estocástica T siempre tiene un eigenvalor unitario, digamos  $\lambda_1=1$  con un eigenvector unitario

$$\mathbf{r}_1 = \left[ \begin{array}{cccc} 1 & 1 & \cdots & 1 \end{array} \right]^t$$

Todos los vectores tiene que satisfacer

$$[T - \lambda_i I_m] \mathbf{r}_i = \mathbf{0}, \quad (i = 1, 2, \dots, m).$$

la matriz C quedaría como

$$C = [\mathbf{r}_1 \quad \mathbf{r}_2 \quad \dots \quad \mathbf{r}_m]$$



La matriz C nos sirve para diagonalizar la matriz T, quedando como

$$D = \left[ \begin{array}{cccc} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_m \end{array} \right]$$

la cual es útil para estimar la potencia n

$$T^n = CD^nC^{-1},$$

$$D^n = \begin{bmatrix} \lambda_1^n & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2^n & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_m^n \end{bmatrix}$$

#### Ejercicio 1

Encuentre los eigenvalores y eigenvectores de la matriz estocástica

$$T = \begin{bmatrix} \frac{1}{4} & \frac{1}{2} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}.$$

Encuentre una fórmula para  $T^n$ , y encuentre el  $\lim_{n\to\infty} T^n$ .

#### Ejercicio 2

Los estados absorbentes son reconocibles en las cadenas de Markov por un valor 1 en un elemento diagonal de la matriz de transición. Dado que tales matrices son estocásticas, todos los demás elementos de la misma fila deben ser cero.

$$T = \left[ \begin{array}{ccc} \frac{1}{2} & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} \end{array} \right]$$

Dibuje el grafo y encuentre una fórmula para  $T^n$ , y  $\lim_{n\to\infty} T^n$ .

## Ejercicio 3

Un modelo enfermedad-muerte. Un posible modelo simple enfermedad-muerte se puede representar mediante una cadena de Markov de cuatro estados en la que  $E_1$  es un estado en el que un individuo está libre de una enfermedad particular,  $E_2$  es un estado en el que el individuo tiene la enfermedad, y  $E_3$  y  $E_4$  son respectivamente estados de muerte que surgen como consecuencia de la enfermedad o por otras causas. Durante algún intervalo de tiempo apropiado (quizás un ciclo anual), asignamos probabilidades a la transición entre los estados. Supongamos que la matriz de transición es (en el orden de los estados)

$$T = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{4} & 0 & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{2} & \frac{1}{8} & \frac{1}{8} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

## Ejercicio 3

Dibuje la cadena. Encuentre las probabilidades de que una persona muera finalmente después de una gran cantidad de transiciones de la enfermedad, dado que inicialmente no la padeció.

#### Ejercicio 4

En el problema de la ruina de un jugador, suponga que p es la probabilidad de que el jugador gane en cada jugada, y que a=5 y que la apuesta inicial del jugador es k=3 unidades. ¿Cuál es la probabilidad de que el jugador realmente gane en la cuarta jugada?

#### Estado absorbente

En el estado absorbente una vez ingresado, no hay escapatoria. Un estado absorbente  $E_i$  se caracteriza por las probabilidades

$$p_{ii} = 1,$$
  $p_{ij} = 0, (j \neq i, j = 1, 2, \dots m)$ 

en el i-th renglón de T

#### Estado periódico

La probabilidad de un retorno a  $E_i$  en el paso n es  $p_{ii}^{(n)}$ . Sea t un entero mayor a 1. Supongamos

$$p_{ii}^{(n)} = 0 \text{ for } n \neq t, 2t, 3t, \dots$$
  
 $p_{ii}^{(n)} \neq 0 \text{ for } n = t, 2t, 3t, \dots$ 

en este caso el estado  $E_i$  es periódico con periodo t. Si, para un estado, no existe tal t con esta propiedad, entonces el estado se describe como aperiódico.

#### Regla general para estados periódico

sea

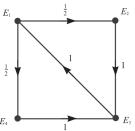
$$d(i) = \gcd\{n|p_{ii}^{(n)} > 0\},\$$

el máximo común divisor (greatest common divisor) del conjunto de enteros n para los cuales  $p_{ii}^{(n)} > 0$ . Entonces se dice que el estado  $E_i$  es periódico si d(i) > 1 y aperiódico si d(i) = 1.

Ejemplo de estados periódicos.

Una cadena de Markov de cuatro estados tiene la matriz de transición

$$T = \left[ \begin{array}{cccc} 0 & \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right]$$



se observa que todos los estados tienen un período 3. Por ejemplo, si la cadena comienza en  $E_1$ , los retornos a  $E_1$  posibles en los pasos en los pasos  $3, 6, 9, \ldots$  ya sea a través de  $1E_2$  o  $E_3$ .

#### Estado persistente - recurrente

Sea  $f_j^{(n)}$  la probabilidad de que el primer regreso a  $E_j$  ocurra en el n-ésimo paso. Esta probabilidad no es la misma que  $p_{jj}^{(n)}$ , que es la probabilidad de que se produzca un retorno en el n-ésimo paso, e incluye los posibles retorno en los pasos  $1, 2, 3, \ldots, n-1$  también. Esto es

$$p_{jj}^{(1)}(=p_{jj}) = f_j^{(1)},$$

$$p_{jj}^{(2)} = f_j^{(2)} + f_j^{(1)} p_{jj}^{(1)},$$

$$p_{jj}^{(3)} = f_j^{(3)} + f_j^{(1)} p_{jj}^{(2)} + f_j^{(2)} p_{jj}^{(1)},$$

#### Estado persistente - recurrente

en general

$$p_{jj}^{(n)} = f_j^{(n)} + \sum_{r=1}^{n-1} f_j^{(r)} p_{jj}^{(n-r)} \qquad (n \ge 2).$$

De las ecuaciones anteriores se puede despejar  $f_j^{(n)}$ 

$$f_j^{(1)} = p_{jj},$$

$$f_j^{(n)} = p_{jj}^{(n)} - \sum_{r=1}^{n-1} f_j^{(r)} p_{jj}^{(n-r)} \qquad (n \ge 2).$$



#### Estado persistente - recurrente

La probabilidad de que una cadena regrese en algún paso al estado  $E_j$  es

$$f_j = \sum_{n=1}^{\infty} f_j^{(n)}.$$

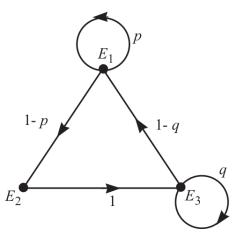
Si  $f_j = 1$ , entonces un retorno a  $E_j$  es seguro, y  $E_j$  se llama **estado** persistente.

Ejemplo. Estado persistente - recurrente Una cadena de Markov de tres estados tiene la matriz de transición

$$T = \left[ \begin{array}{ccc} p & 1-p & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1-q & 0 & q \end{array} \right]$$

donde  $0 . Demuestre que el estado <math>E_1$  es persistente.

#### Diagrama de transición



Si una secuencia comienza en  $E_1$ , entonces se puede ver que primero se pueden volver de  $E_1$  a  $E_1$  en cada paso excepto para n=2, ya que después de dos pasos la cadena debe estar en el estado  $E_3$ . Entonces

$$f_1^{(1)} = p,$$
  $f_1^{(2)} = 0,$   $f_1^{(3)} = (1-p) \cdot 1 \cdot (1-q),$   
 $f_1^{(n)} = (1-p) \cdot 1 \cdot q^{n-3} \cdot (1-q),$   $(n \ge 4).$ 

El último resultado para  $f_1^{(n)}$  para  $n \ge 4$  se deriva de la siguiente secuencia de transiciones:

$$E_1 E_2 \underbrace{E_3 E_3 \cdots E_3}_{(n-3) \text{ times}} E_1.$$



La probabilidad  $f_1$  de que el sistema regrese al menos una vez a  $E_1$  es

$$f_1 = \sum_{n=1}^{\infty} f_1^{(n)} = p + \sum_{n=3}^{\infty} (1-p)(1-q)q^{n-3},$$

$$= p + (1-p)(1-q)\sum_{s=0}^{\infty} q^s, \qquad (s=n-3)$$

$$= p + (1-p)\frac{(1-q)}{(1-q)} = 1,$$

Por tanto,  $f_1 = 1$ , y en consecuencia el estado  $E_1$  es persistente.



#### número de recurrencias promedio

El número de recurrencias promedio  $\mu_j$  de un estado persistente  $E_j$ , del cual  $\sum_{n=1}^{\infty} f_j^{(n)} = 1$  esta dado por

$$\mu_j = \sum_{n=1}^{\infty} n f_j^{(n)}.$$

Del ejemplo anterior, el estado persistente  $E_1$ , el promedio de veces recurrentes esta dado por

$$\mu_1 = \sum_{n=1}^{\infty} n f_1^{(n)} = p + (1-p)(1-q) \sum_{n=3}^{\infty} n q^{n-3}$$
$$= p + (1-p)(1-q) \left[ \frac{3-2q}{(1-q)^2} \right] = \frac{3-2p-2q+pq}{1-q},$$

que es finito. Para algunas cadenas, el numero medio de recurrencia puede ser infinito. Se dice que un estado persistente  $E_j$  es nulo si  $\mu_j = \infty$ , y no nulo si  $\mu_j < \infty$ .

#### Estado transitorio

Para un estado persistente, la probabilidad de un primer retorno en algún paso en el futuro es cierta. Para algunos estados,

$$f_j = \sum_{n=1}^{\infty} f_j^{(n)} < 1,$$

lo que significa que la probabilidad de un primer retorno no es segura. Estos estados se describen como **transitorios**.

Ejercicio. Una cadena de Markov de cuatro estados tiene la matriz de transición

$$T = \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}.$$

demuestre que el estado  $E_1$  es transitorio.

#### Estado ergódico

El estado que es persistente, no nulo y aperiódico es llamado ergódico. Los estados ergódicos son importantes en la clasificación de cadenas y en la existencia de distribuciones de probabilidad limitantes.