

Satz Orthonormalsysteme in \mathbb{R}^n sind linear unabhängig.

Beweis: Sei $S = \{v_1, \dots, v_k\} \subset \mathbb{R}^n$ ein Orthonormalsystem und sei

$$a_1 v_1 + a_2 v_2 + \dots + a_k v_k = \underline{0} \quad \text{mit } a_i \in \mathbb{R}.$$

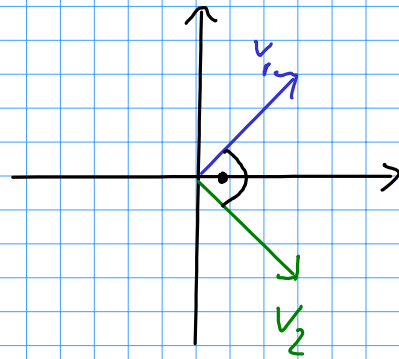
Für alle $j \in \{1, \dots, k\}$ folgt durch Skalarprodukt mit v_j :

$$0 = \langle v_j, \underline{0} \rangle = \langle v_j, \sum_{i=1}^k a_i v_i \rangle = \sum_{i=1}^k a_i \langle v_j, v_i \rangle = a_j$$

\Rightarrow Das zeigt die lineare Unabhängigkeit. □

Korollar Sei $U \subseteq \mathbb{R}^n$ ein Unterraum, $k = \dim(U)$. Ferner sei $S = \{v_1, \dots, v_k\} \subset U$ ein Orthonormalsystem. Dann ist S eine Basis von U und wird Orthonormalbasis genannt.

- Beispiele
- Die Standardbasis des \mathbb{R}^n ist eine Orthonormalbasis.
 - Die Vektoren $v_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $v_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ bilden eine Orthonormalbasis des \mathbb{R}^2 .



Gram-Schmidt Algorithmus

Besitzt jeder Unterraum eine Orthonormalbasis?

Ja! Wir führen einen konstruktiven Beweis durch die Korrektheit des folgenden Algorithmus

Algorithmus (Gram-Schmidt'sches Orthogonalisierungsverfahren)

Input: Unterraum $U = \langle v_1, \dots, v_k \rangle \subset \mathbb{R}^n$ \leftarrow U ist erzeugt von den v_i , eventuell

Output: Orthonormalbasis $\{u_1, \dots, u_m\}$ von U sind das mehr v_i als $\dim(U) = m \leq k$ notwendig

(1) Setze $m = 0$.

(2) Für $i = 1, \dots, k$ führe (3) & (4) aus:

(3) Setze $w_i = v_i - \sum_{j=1}^m \langle u_j, v_i \rangle \cdot u_j$

$m = 0 \Rightarrow w_i = v_i$

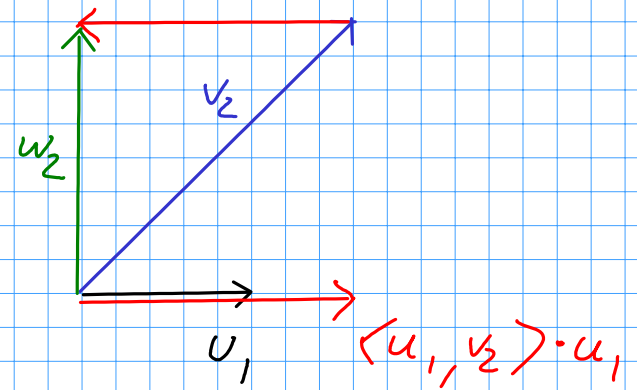
(4) Falls $w_i \neq 0$, setze $m = m + 1$ und $u_m = \frac{w_i}{|w_i|}$
 $\hookrightarrow \Rightarrow |u_m| = 1$

Geometrische Anschauung

$$w_i = v_i - \sum_{j=1}^m \langle u_j, v_i \rangle \cdot u_j$$

z.B. $\underline{w_2} = \underline{v_2} - \underbrace{\langle u_1, v_2 \rangle}_{\text{„echte“ euklidische Länge, da } u_1 \text{ normiert ist!}} \cdot u_1$

„echte“ euklidische
Länge, da u_1 normiert
ist!



Prinzip: dem neuen Vektor nimmt man „alles“ weg, was in Richtung des bisherigen Orthonormalsystems zeigt

Formal

- $\langle u_i, w_i \rangle = \langle u_i, v_i \rangle - \langle u_i, \sum_{j=1}^m \langle u_j, v_i \rangle \cdot u_j \rangle =$

$$= \langle u_c, v_i \rangle - \sum_{j=1}^m \langle u_j, v_i \rangle \underbrace{\langle u_c, u_j \rangle}_{\delta_{j,c}} = \langle u_c, v_i \rangle - \langle u_c, v_i \rangle = 0$$

\Rightarrow die iterativ in (3.) des Algorithmus konstruierten w_i stehen auf den bisherigen u_c senkrecht.

- $\langle u_1, \dots, u_m, w_i \rangle = \langle u_1, \dots, u_m, v_i \rangle \stackrel{\uparrow}{=} \langle v_1, \dots, v_{i-1}, v_i \rangle$

\Rightarrow das Erzeugnis bleibt gleich induktiv für Indizes $< i$

\downarrow w_i normiert

Falls $w_i \neq 0$, so ist $\{u_1, \dots, u_{m+1}\}$ ein Orthonormalsystem.

Am Ende lat man $\langle u_1, \dots, u_m \rangle = U$, also bilden die u_i eine Orthonormalbasis.

Falls $w_i = 0$ ist, so ist v_i bereits erzeugt von den bisherigen u_j . $v_i \in \langle v_1, \dots, v_m \rangle$.

\Rightarrow es wird kein Vektor dem System hinzugefügt und m wird nicht erhöht.

Man muss aber nach einem $w_i = 0$ weitermachen!

\Rightarrow Satz Jeder Unterraum des \mathbb{R}^n hat eine Orthonormalbasis.

Beispiel $U = \left\langle \overset{v_1}{\begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix}}, \overset{v_2}{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}, \overset{v_3}{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}} \right\rangle \subseteq \mathbb{R}^3$

• $w_1 = v_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix}$ und $u_1 = \frac{w_1}{|w_1|} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3/5 \\ 0 \\ 4/5 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned}
 \bullet w_2 &= v_2 - \langle u_1, v_2 \rangle \cdot u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 5 \end{pmatrix} \right\rangle \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} = \\
 &= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{3}{5} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 5 \end{pmatrix} = \frac{1}{25} \begin{pmatrix} 16 \\ 0 \\ -12 \end{pmatrix} \\
 \text{und } u_2 &= \frac{w_2}{|w_2|} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 0 \\ -3 \\ 5 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \bullet w_3 &= v_3 - \langle u_1, v_3 \rangle \cdot u_1 - \langle u_2, v_3 \rangle \cdot u_2 = \\
 &= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} - \frac{11}{5} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 5 \end{pmatrix} + \frac{2}{5} \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 0 \\ -3 \\ 5 \end{pmatrix} = \frac{1}{25} \begin{pmatrix} 25 - 33 + 8 \\ 0 \\ 50 - 44 - 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

$\Rightarrow \{u_1, u_2\}$ ist Orthonormalbasis von U

Definition Eine quadratische Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ heißt
orthogonal, falls $A^T A = I_n$. Äquivalent: $A^{-1} = A^T$
oder die Spalten von A bilden eine Orthonormalbasis von \mathbb{R}^n

• $O_n(\mathbb{R}) = \{A \in \mathbb{R}^{n \times n} \mid A^T A = I_n\}$ orthogonale Gruppe

• $SO_n(\mathbb{R}) = O_n(\mathbb{R}) \cap \underbrace{SL_n(\mathbb{R})}_{\substack{\text{spezielle lineare} \\ \text{Gruppe, } \det = 1}}$ spezielle orthogonale Gruppe

Gruppenstruktur besteht jeweils mit dem Matrixprodukt,
denn für $A, B \in O_n(\mathbb{R})$ gilt

$$(AB)^T (AB) = B^T A^T AB = I_n \quad \text{und} \quad (A^{-1})^T A^{-1} = A \cdot A^{-1} = I_n$$

\Rightarrow Abgeschlossenheit
(das reicht)