

# Technische Universität München, Zentrum Mathematik Lehrstuhl für Angewandte Geometrie und Diskrete Mathematik



# Lineare Algebra für Informatik (MA0901)

PD Dr. S. Borgwardt, Dr. R. Brandenberg

# Aufgabenblatt 8

### Präsenzaufgabe 8.1 (Darstellungsmatrizen und Komposition)

Es seien  $\varphi : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$  und  $\psi : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$  definiert durch  $\varphi((x_1, x_2)^T) := (x_1 - x_2, 0, 2x_1 - x_2)^T$  und  $\psi((x_1, x_2, x_3)^T) := x_1 + x_2 + x_3$ . Ferner seien  $S := \{(1, 0)^T, (0, 1)^T\}$  die Standardbasis des  $\mathbb{R}^2$  sowie  $B := \{(1, 1, 1)^T, (1, 1, 0)^T, (1, 0, 0)^T\}$  Basis des  $\mathbb{R}^3$  und  $C := \{1\}$  Basis des  $\mathbb{R}^1 = \mathbb{R}$ .

Bestimmen Sie die Darstellungsmatrizen  $D_{S,B}(\varphi)$ ,  $D_{B,C}(\psi)$  und  $D_{S,C}(\psi \circ \varphi)$ .

#### Lösung zu Aufgabe 8.1

Wir betrachten die Bilder der Basisvektoren von S unter  $\varphi$  und erhalten  $D_{S,B}(\varphi)$  aus den Koeffizienten der Darstellung bezüglich der Basis B:

$$\varphi((1,0)^T) = (1,0,2)^T = 2 \cdot (1,1,1)^T - 2 \cdot (1,1,0)^T + 1 \cdot (1,0,0)^T$$
$$\varphi((0,1)^T) = (-1,0,-1)^T = (-1) \cdot (1,1,1)^T + 1 \cdot (1,1,0)^T + (-1) \cdot (1,0,0)^T$$

Also ist 
$$D_{S,B}(\varphi) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -2 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$
.

Nun entsprechend für  $D_{B,C}(\psi)$ :

$$\psi((1,1,1))^T = 3 = 3 \cdot 1, \quad \psi((1,1,0))^T = 2, \quad \psi((1,0,0))^T = 1.$$

Das ergibt  $D_{B,C}(\psi) = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ .

Wir können auch für  $D_{S,C}(\psi \circ \varphi)$  genau so vorgehen:

$$\psi(\varphi((1,0)^T)) = \psi((1,0,2)^T) = 3, \quad \psi(\varphi((0,1)^T)) = \psi((-1,0,-1))^T = -2.$$

Also  $D_{S,C}(\psi \circ \varphi) = \begin{pmatrix} 3 & -2 \end{pmatrix}$ . Alternativ gilt aber auch

$$D_{S,C}(\psi \circ \varphi) = D_{B,C}(\psi) \cdot D_{S,B}(\varphi) = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -2 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -2 \end{pmatrix}$$

Seite 1 von 6

#### Präsenzaufgabe 8.2 (Determinantenbestimmung)

Berechnen Sie die Determinanten der folgenden Matrizen mit Einträgen in R:

a) 
$$A = \begin{pmatrix} -2 & 3 \\ 7 & 5 \end{pmatrix}$$
, b)  $B = \begin{pmatrix} 1 & -3 & -2 \\ 3 & 5 & 4 \\ 5 & -2 & -7 \end{pmatrix}$ , c)  $C = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 3 & 5 & 0 \\ 23 & -34 & 1 \\ 11 & 17 & 0 \end{pmatrix}$ ,

d) 
$$D = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
, e)  $E = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 8 & 4 & 6 \\ 1 & 0 & 2 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 9 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$ .

#### Lösung zu Aufgabe 8.2

Zur Wiederholung:

- Die Determinante ist ein Funktional  $det: K^{n \times n} \to K$  das NUR für quadratische Matrizen definiert ist.
- Vertauschen zweier Zeilen/Spalten verändert (nur) das Vorzeichen die Determinante.
- Das Addieren des Vielfachen einer Zeile/Spalte zu einer anderen verändert die Determinante nicht.
- Die Determinante einer oberen/unteren Dreiecksmatrix ist das Produkt der Diagonalelemente. Das gilt auch für entsprechende Blockform, also z.B.  $det \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & C \end{pmatrix} = det(A) \cdot \det(C)$ .
- $det(A) = det(A^T), det(AB) = det(A) \cdot det(B), det(A^{-1}) = det(A)^{-1}.$
- Ist n = 2 und  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ , dann gilt det(A) = ad bc.

Nun zur Aufgabe:

a) 
$$det(A) = -2 \cdot 5 - 3 \cdot 7 = -31$$
.

b) 
$$\det(B) = \det\begin{pmatrix} 1 & -3 & -2 \\ 0 & 14 & 10 \\ 0 & 13 & 3 \end{pmatrix} = \det\begin{pmatrix} 14 & 10 \\ 13 & 3 \end{pmatrix} = 14 \cdot 3 - 10 \cdot 13 = -88.$$

c) 
$$\det(C) = \frac{1}{8} \cdot \det \begin{pmatrix} 3 & 5 & 0 \\ 23 & -34 & 1 \\ 11 & 17 & 0 \end{pmatrix} = -\frac{1}{8} \det \begin{pmatrix} 3 & 5 \\ 11 & 17 \end{pmatrix} = -\frac{1}{8} (51 - 55) = \frac{1}{2}.$$

d) 
$$\det(D) = -\det\begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} = \det\begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = 2 \cdot 3 \cdot 2 = 12.$$

e) 
$$\det(E) = \det\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot 5 = -1 \cdot 1 \cdot 5 = -5.$$

#### Präsenzaufgabe 8.3 (Vandermonde Determinante)

Es seien K ein Körper und  $x_1, \ldots, x_n \in K$ . Dann heißt

$$V(x_1, \dots, x_n) = \begin{pmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^{n-1} \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \cdots & x_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \cdots & x_n^{n-1} \end{pmatrix}$$

Vandermonde Matrix. Zeigen Sie mittels vollständiger Induktion indem Sie das  $x_1$ -fache jeder Spalte von der nächsten abziehen, dass  $\det(V(x_1,\ldots,x_n)) = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (x_j - x_i)$ .

#### Lösung zu Aufgabe 8.3

Wir führen einen INduktionsbeweis über n: für n=1 gilt  $\det(V(x_1))=1$  was aich das Ergebnis des "leeren Produkts" ist. Für n=2 gilt  $\det(V(x_1,x_2))=1\cdot x_2-x_1\cdot 1=x_2-x_1=\prod_{1\leq i< j\leq 2}(x_j-x_i)$ . Nun nehmen wir an, dass die Formel für alle  $n\in[n_0-1],\ n_0\geq 2$  bewiesen ist und zeigen, dass sie dann auch für  $n=n_0$  gilt. Wie in der Aufgabenstellung vorgegeben subtrahieren wir das  $x_1$ -fache jeder Spalte von der nächsten und erhalten damit

$$\det(V(x_1,\dots,x_{n_0})) = \det\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & x_2 - x_1 & (x_2 - x_1)x_2 & \cdots & (x_2 - x_1)x_2^{n_0 - 2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_{n_0} - x_1 & (x_{n_0} - x_1)x_{n_0} & \cdots & (x_{n_0} - x_1)x_{n_0}^{n_0 - 2} \end{pmatrix}$$

$$= \det\begin{pmatrix} x_2 - x_1 & (x_2 - x_1)x_2 & \cdots & (x_2 - x_1)x_2^{n_0 - 2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{n_0} - x_1 & (x_{n_0} - x_1)x_{n_0} & \cdots & (x_{n_0} - x_1)x_{n_0}^{n_0 - 2} \end{pmatrix}$$

$$= (x_2 - x_1)(x_3 - x_1)\cdots(x_{n_0} - x_1)\cdot\det\begin{pmatrix} 1 & x_2 & \cdots & x_{n_0}^{n_0 - 2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_{n_0} & \cdots & x_{n_0}^{n_0 - 2} \end{pmatrix}$$

$$= \prod_{j=2}^{n_0} (x_j - x_1)\cdot\det(V(x_2,\dots,x_{n_0}))$$

Nach Induktionsvoraussetzung gilt nun aber  $\det(V(x_2,\ldots,x_{n_0})) = \prod_{1 \leq i < j \leq n_0} (x_j - x_i)$ , also insgesamt  $\det(V(x_1,\ldots,x_{n_0})) = \prod_{j=2}^{n_0} (x_j - x_1) \cdot \det(V(x_2,\ldots,x_{n_0})) = \prod_{1 \leq i < j \leq n_0} (x_j - x_i)$ .

#### Hausaufgabe 8.4 (Basiswechselmatrizen)

Sei  $V = \mathbb{R}[x]_{\leq 2} = \{a_0 + a_1x + a_2x^2 : a_0, a_1, a_2 \in \mathbb{R}\}$  der Raum der Polynome vom Grad  $\leq 2$  und  $u_1 = 1$ ,  $u_2 = x$ ,  $u_3 = x^2$  und  $b_1 = 1$ ,  $b_2 = x + 1$ ,  $b_3 = x^2 + x + 1$ . Dann sind  $E = \{u_1, u_2, u_3\}$  und  $B = \{b_1, b_2, b_3\}$  Basen von V (vgl. Aufgabe 5.3). Weiter sei  $C = \{c_1, c_2, c_3\}$  eine nicht explizit bekannte Basis, bekannt ist nur die Basiswechselmatrix

$$S_{C,E} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

- a) Bestimmen Sie die Basiswechselmatrizen  $S_{E,B}$  und  $S_{B,E}$ .
- b) Sei  $y := (1, 2, -1)^T \in \mathbb{R}^3$  der Koordinatenvektor eines Elements  $v \in V$  bezüglich der Basis B. Wie lautet der Koordinatenvektor von v bezüglich der Basis E? Bestimmen Sie v auch explizit.

Seite 3 von 6

- c) Welche Koordinaten hat das Element  $w:=2-3x+x^2\in V$  bezüglich der Basis C? Schreiben Sie w als Linearkombination von C.
- d) Bestimmen Sie die Basis C explizit.

#### Lösung zu Aufgabe 8.4

a)  $b_1 = u_1, b_2 = u_1 + u_2, b_3 = u_1 + u_2 + u_3$ . Also ist

$$S_{E,B} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Es gilt  $S_{B,E} = S_{E,B}^{-1}$  und wir könnten damit  $S_{B,E}$  durch invertieren von  $S_{E,B}$  erhalten. Alternativ stellen wir einfach wieder die Basisvektoren als Linearkombination dar:  $u_1 = b_1$ ,  $u_2 = -b_1 + b_2$ ,  $u_3 = -b_2 + b_3$  und damit

$$S_{B,E} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

b)  $y = (1, 2, -1)^T$  sind die Koordinaten von v bezüglich B. Dann erhalten wir v in Koordinaten bezüglich E durch  $S_{E,B}y = (2, 1, -1)^T$ .

Explizit:  $v = b_1 + 2b_2 - b_3 = 1 + 2(x+1) - (x^2 + x + 1) = 2 + x - x^2 = 2u_1 + u_2 - u_3$ .

- c)  $w = 2 3x + x^2 = 2u_1 3u_2 + u_3$ , also hat w bezüglich E die Koordinaten  $(2, -3, 1)^T$ . Die Koordinaten bezüglich C erhalten wir also mittel  $S_{C,E}(2, -3, 1)^T = (1, -3, 2)^T$ , also  $w = c_1 3c_2 + 2c_3$ .
- d) Da  $S_{E,C} = S_{C,E}^{-1}$  bestimmen wir zunächst  $S_{E,C}$ :

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 3 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$III - I \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$I - II - 2III \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 3 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Also gilt  $S_{E,C} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ . Die Spalten von  $S_{E,C}$  geben uns nun C:  $c_1 = 3u_1 - u_3 = 3 - x^2$ ,  $c_2 = -u_1 + u_2 = x - 1$ ,  $c_3 = -2u_1 + u_3 = x^2 - 2$ .

#### Hausaufgabe 8.5 (Darstellungsmatrizen und Basiswechsel)

Es seien  $B = \{(1,0,0)^T, (0,1,0)^T, (0,0,1)^T\}$  und  $B' = \{(0,1,1)^T, (1.0,2)^T, (1,-1,0)^T\}$  Basen von  $V = \mathbb{Q}^3$ , sowie  $C = \{(1,0)^T, (0,1)^T\}$  und  $C' = \{(1,3)^T, (2,5)^T\}$  Basen von  $W = \mathbb{Q}^2$ . Ferner sei  $\varphi : V \to W$  eine durch  $\varphi((x_1, x_2, x_3)^T) = (x_1 + x_3, x_2 - x_3)^T$  definierte lineare Abbildung.

- a) Berechnen Sie die Darstellungsmatrix  $D_{B,C}(\varphi)$ .
- b) Berechnen Sie die Basiswechselmatrizen  $S_{B,B'}$ ,  $S_{B',B}$ ,  $S_{C,C'}$  und  $S_{C',C}$ .
- c) Berechnen Sie die Darstellungsmatrix  $D_{B',C'}(\varphi)$  mithilfe von (a), (b) und den zugehörigen Aussagen aus der Vorlesung. Prüfen Sie Ihr Ergebnis, indem Sie  $\varphi$  auf die Basisvektoren aus B' anwenden und die Bilder als Linearkombinationen der Basis C' schreiben.

#### Lösung zu Aufgabe 8.5

a) Die Darstellungsmatrix  $D_{B,C}(\varphi)$  bezüglich der Standardbasen B und C lässt sich direkt aus der Abbildungsvorschrift ablesen:

$$D_{B,C}(\varphi) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

b) Es gilt

$$S_{B,B'} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}, \quad \text{und} \quad S_{B',B} = S_{B,B'}^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \end{pmatrix},$$

sowie

$$S_{C,C'} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{pmatrix}, \quad \text{und} \quad S_{C',C} = S_{C,C'}^{-1} = \begin{pmatrix} -5 & 2 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}.$$

c) Wir erhalten

$$D_{B',C'}(\varphi) = S_{C',C}D_{B,C}(\varphi)S_{B,B'} = \begin{pmatrix} -5 & -19 & -7 \\ 3 & 11 & 4 \end{pmatrix}.$$

Nun berechnen wir das Bild jedes Vektors aus B' und prüfen, ob die entsprechenden Spalten von  $D_{B',C'}(\varphi)$  die korrekte Linearkombination durch die Basis C' liefern:

$$\varphi((0,1,1)^T) = (1,0)^T = -5 \cdot (1,3)^T + 3 \cdot (2,5)^T,$$
 
$$\varphi((1,0,2)^T) = (3,-2)^T = -19 \cdot (1,3)^T + 11 \cdot (2,5)^T,$$
 
$$\varphi((1,-1,0)^T) = (1,-1)^T = -7 \cdot (1,3)^T + 4 \cdot (2,5)^T.$$

### Hausaufgabe 8.6 (Determinanten 2)

Berechnen Sie die Determinanten der folgenden Matrizen:

a) 
$$A = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$$
, b)  $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & -2 & 3 \\ 2 & 5 & -1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ , c)  $C = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 4 & 2 & -3 \\ 5 & 3 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ ,

d) 
$$D = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -3 & -2 \\ 7 & 3 & 5 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 5 & -2 & -7 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{4 \times 4}, \qquad e) \quad E = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 8 & 4 & 6 \\ 4 & 5 & 2 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & 3 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 10 & 11 & -1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{5 \times 5}.$$

Seite 5 von 6

#### Lösung zu Aufgabe 8.6

a) 
$$\det(A) = \det\begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} = 3 \cdot 5 - (-2) \cdot 4 = 15 + 8 = 23.$$

b) Wir addieren die erste Spalte (-2)-fach zur zweiten und (-3)-fach zur dritten damit bei der Entwicklung nach der ersten Zeile alle Unterdeterminanten bis auf eine den Vorfaktor 0 erhalten:

$$\det(B) = \det\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & -2 & 3 \\ 2 & 5 & -1 \end{pmatrix} = \det\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 4 & -10 & -9 \\ 2 & 1 & -7 \end{pmatrix}$$
$$= 1 \cdot \det\begin{pmatrix} -10 & -9 \\ 1 & -7 \end{pmatrix} = 70 + 9 = 79.$$

c) Diesmal wird die dritte Spalte (-2)-fach zur ersten addiert:

$$\det(C) = \det\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1\\ 4 & 2 & -3\\ 5 & 3 & 1 \end{pmatrix} = \det\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1\\ 10 & 2 & -3\\ 3 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$
$$= 1 \cdot \det\begin{pmatrix} 10 & 2\\ 3 & 3 \end{pmatrix} = 30 - 6 = 24.$$

d) In der ersten Umformung wird nun die zweite Spalte 3-fach zur dritten und 2-fach zur vierten addiert und dann nach der ersten Zeile entwickelt. Anschließend wird die zweite Spalte (-2)-fach zur ersten addiert und dann nach der zweiten Zeile entwickelt.

$$\det(D) = \det\begin{pmatrix} 0 & 1 & -3 & -2 \\ 7 & 3 & 5 & 4 \\ 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 5 & -2 & -7 \end{pmatrix} = \det\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 7 & 3 & 14 & 10 \\ 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 5 & 13 & 3 \end{pmatrix}$$
$$= -1 \cdot \det\begin{pmatrix} 7 & 14 & 10 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 13 & 3 \end{pmatrix} = -\det\begin{pmatrix} -21 & 14 & 10 \\ 0 & 1 & 0 \\ -26 & 13 & 3 \end{pmatrix}$$
$$= -\det\begin{pmatrix} -21 & 10 \\ -26 & 3 \end{pmatrix} = -(-63 + 260) = -197.$$

e) Hier nutzen wir aus, dass sich die Determinante einer Blockdreiecksmatrix aus dem Produkt der Determinanten der einzelnen Blöcke ergibt.

$$\det(E) = \det\begin{pmatrix} 3 & -2 & 8 & 4 & 6 \\ 4 & 5 & 2 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & 3 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 10 & 11 & -1 \end{pmatrix} = \det\begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} \cdot \det\begin{pmatrix} 3 & -2 & 0 \\ 4 & 5 & 0 \\ 10 & 11 & -1 \end{pmatrix}$$
$$= \left(\det\begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}\right)^2 \cdot (-1) = -(15+8)^2 = -529.$$

Seite 6 von 6