Project3 Logisim 完成单周期处理器开发

一、 设计说明

- 1. 处理器应支持的指令集 MIPS-Lite2: addu, subu, ori, lw, sw, beq, lui。
 - a) addu, subu 可以不支持实现溢出。
- 2. 处理器为单周期设计。

二、设计要求

- 3. 顶层设计视图包括如 Figure 1 所示的部件,即 Controller(控制器)、IFU(取指令单元)、GPR(通用寄存器组,也称为寄存器文件、寄存器堆)、ALU(算术逻辑单元)、DM(数据存储器)、EXT(扩展单元)、多路选择器及 splitter。
 - a) 顶层设计视图的顶层有效驱动信号包括且仅包括: clk、reset。
 - b) 提示:图中的其他字符均不是端口信号。

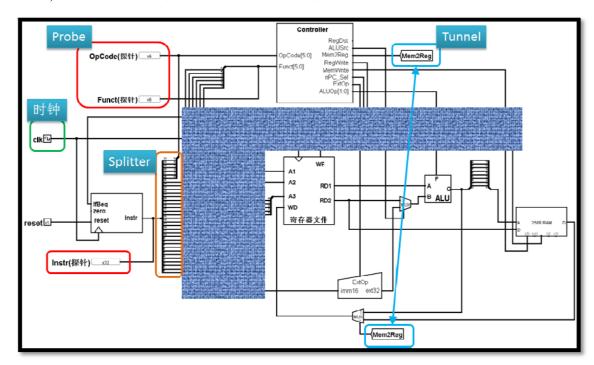


Figure1 顶层设计

c) 必须采用模块化和层次化设计。整个设计文件目录结构应类似于 Figure 2。

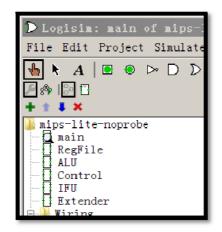


Figure2 设计层次(仅供参考)

- 4. IFU: 内部包括 PC、IM(指令存储器)及相关逻辑。
 - a) PC: 用寄存器实现, 宽度为 30 位。PC 应具有复位功能。
 - b) IM: 容量为 32bit×32 字, 用 ROM 实现。
 - c) 说明:由于 IM 地址仅为 5 位,因此请用 2 个对接的 Splitter 实现将 PC 低位地址与 IM 地址连接。
- 5. GPR: 以 32 个 32 位具有写使能的寄存器为基础,辅以多路选择器。
- 6. ALU: 实现加法及减法时,不允许使用 logisim 内置的 Adder 及 Subtractor! 加法、减法实现必须以门电路为基础。
- 7. EXT: 可以使用 logisim 内置的 Bit Extender。
- 8. DM: 容量为 32bit×32 字, 用 RAM 实现。
 - a) DM 应采用双端口模式,即设置 RAM 的"Data Interface"属性为"Separate load and store ports"。
- 9. 必须有时钟源,即如 Figure1 中绿圈所示。
 - a) 只有设置了时钟源,系统才能自动运行,从而让程序连续运行。

三、 模块定义 【WORD】

- 10. 仿照下面给出的 IFU 模块定义,给出所有功能部件的模块定义。
 - a) IFU, GPR, ALU, EXT, DM, Controller.
- a) IFU

模块接口

信号名	方向	描述
IfBeq	Ι	当前指令是否为 beq 指令标志
		1:当前指令为 beq
		0:当前指令非 beq

Zero	I	ALU 计算结果为 0 标志
		1: 计算结果为 0
		0: 计算结果非 0
C1k	Ι	时钟信号
Reset	I	复位信号
		1: 复位
		0: 无效
Instr[31:0]	0	32 位 MIPS 指令

功能定义

序号	功能名称	描述
1	复位	当复位信号有效时,PC 被设置为 0x00000000
2	取指令	根据 PC 从 IM 中取出指令
3	计算下一条	如果当前指令不是 beq 指令,则 PC<-PC+1
	指令地址	如果当前指令是 beq 指令,并且 zero 为 1,则,PC<-PC+sign_ext

b) GPR 模块接口

人人以		
信号名	方向	描述
Wd[31:0]	I	写入数据的输入
Regwrite	I	读写控制信号
		1: 写操作
		0: 读操作
C1k	I	时钟信号
Reset	I	复位信号
		1: 复位
		0: 无效
A1[4:0]	I	读寄存器地址 1
A2[4:0]	I	读寄存器地址 2
A3[4:0]	Ι	写寄存器地址
Rd1[31:0]	0	32 位数据输出 1
Rd2[31:0]	0	32 位数据输出 2

功能定义

序号	功能名称	描述
1	复位	当复位信号有效时,所有寄存器被设置为 0x00000000
2	读寄存器	根据输入的寄存器地址读出数据
3	写寄存器	根据输入的地址,把输入的数据写进选中的寄存器

c) ALU

模块接口

信号名	方向	描述
A[31:0]	I	32 位输入数据 1
B[31:0]	I	32 位输入数据 2
F[1:0]	I	控制信号
		01: 或运算
		10: 减法

		11: 加法
C[31:0]	0	32 位数据输出

功能定义

序号	功能名称	描述
1	或	A B
2	减	A–B
3	加	A+B

d) EXT

模块接口

信号名	方向	描述
A[15:0]	I	16 位数据输入
Extop	I	控制信号
		0: 高位补 0
		1: 低位补 0
B[31:0]	0	32 位数据输出

功能定义

序号	功能名称	描述
1	高位补 0	高 16 位补 0
2	低位补 0	低 16 位补 0

e) DM

模块接口

信号名	方向	描述
D[31:0]	Ι	写入数据的输入
Memtoreg	Ι	读写控制信号
		1: 读操作
Memwrite	Ι	读写控制信号
		1: 写操作
C1k	Ι	时钟信号
Reset	Ι	复位信号
		1: 复位
		0: 无效
A[4:0]	I	操作寄存器地址
out[31:0]	0	32 位数据输出

功能定义

序号	功能名称	描述
1	复位	当复位信号有效时,所有数据被设置为 0x00000000
2	读	根据输入的寄存器地址读出数据
3	写	根据输入的地址,把输入的数据写入

f) controller

模块接口

信号名	方向	描述				
op[5:0]	I	六位 op				
func[5:0]	Ι	六位 function				

Regdst	0	写地址控制					
Alusrc	0	cpu 第二操作数选择控制					
Memtoreg	0	DM 读控制					
Regwrite	0	GPR 读写控制					
Memwrite	0	DM 写控制,写入 GPR 数据选择					
npc_sel	0	Beq 指令标志					
extop	0	控制 ext 扩展方式					
Aluop[1:0]	0	控制 cpu 进行相应运算					

11. IFU 模块定义(参考样例)

(1) 基本描述

IFU 主要功能是完成取指令功能。IFU 内部包括 PC、IM(指令存储器)以及其他相关逻辑。IFU 除了能执行顺序取值令外,还能根据 BEQ 指令的执行情况决定顺序取值令还是转移取值令。

(2) 模块接口

信号名	方向	描述				
		当前指令是否为 beq 指令标志。				
IfBeq	I	1: 当前指令为 beq				
		0: 当前指令非 beq				
		ALU 计算结果为 0 标志。				
Zero	I	1: 计算结果为 0				
		0: 计算结果非 0				
clk	Ι	时钟信号				
		复位信号。				
Reset	I	1: 复位				
		0: 无效				
Instr[31:0]	О	32 位 MIPS 指令				

(3) 功能定义

序号	功能名称	功能描述				
1	复位	当复位信号有效时,PC 被设置为 0x00000000。				
2	取指令	根据 PC 从 IM 中取出指令。				
3	计算下一条指令 地址	如果当前指令不是 beq 指令,则 PC←PC+1 如果当前指令是 beq 指令,并且 zero 为 0,则 PC←PC+1 如果当前指令是 beq 指令,并且 zero 为 1,则 PC←PC+sign_ext(当前指令 150) [注]PC 取地址为 4 字节,固低 2 位地址可以去除。				

四、 控制器设计

12. 请仿照下图给出 MIPS-Lite2 指令集的单周期控制器真值表。【WORD】

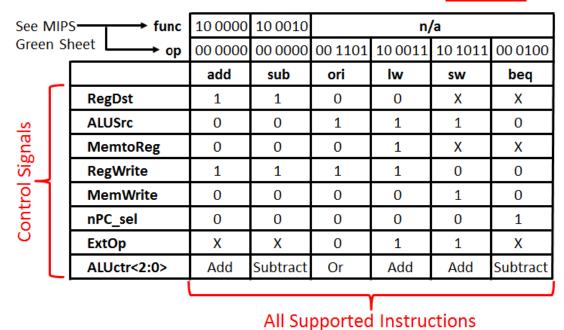


Figure3 控制信号真值表

a) 结合真值表,请给出数据通路每个功能部件的每个控制信号的布尔表达式。

Funct[5:0]	100001	100011						
OpCode[5:0]	000000		001101	000100	101011	100011	000110	001111
	ADDU	SUBU	ORI	BEQ	SW	LW	BLEZ	LUI
RegDst	1	1	0	X	X	0	X	0
RegWrite	1	1	1	0	0	1	0	1
ALUSrc[1:0]	0	0	1	0	1	1	2	X
MemtoReg[1:0]	0	0	0	X	X	1	X	2
MemWrite	0	0	0	0	1	0	0	0
nPC_sel	0	0	0	1	0	0	0	0
ALUctr[1:0]	2	3	1	3	2	2	3	X
IfBlez	0	0	0	0	0	0	1	0

 $RegDst = \overline{o5} \cdot \overline{o4} \cdot \overline{o3} \cdot \overline{o2} \cdot \overline{o1} \cdot \overline{o0} \cdot f5 \cdot \overline{f4} \cdot \overline{f3} \cdot \overline{f2} \cdot f0$

 $\textit{RegWrite} = \ \overline{o5} \cdot \overline{o4} \cdot \ \overline{o3} \cdot \overline{o2} \cdot \overline{o1} \cdot \overline{o0} \cdot f5 \cdot \overline{f4} \cdot \overline{f3} \cdot \overline{f2} \cdot f0 + \overline{o5} \cdot \overline{o4} \cdot o3 \cdot o2 \cdot o0$

$$+o5 \cdot \overline{o4} \cdot \overline{o3} \cdot \overline{o2} \cdot o1 \cdot o0$$

 $ALUsrc = \overline{o5} \cdot \overline{o4} \cdot o3 \cdot o2 \cdot o0 + o5 \cdot \overline{o4} \cdot \overline{o2} \cdot o1 \cdot o0$

 $PCsrc = \overline{o5} \cdot \overline{o4} \cdot \overline{o3} \cdot o2 \cdot \overline{o1} \cdot \overline{o0}$

 $MemWrite = o5 \cdot \overline{o4} \cdot o3 \cdot \overline{o2} \cdot o1 \cdot o0$

 $MemRead = o5 \cdot \overline{o4} \cdot \overline{o3} \cdot \overline{o2} \cdot o1 \cdot o0$

 $MemtoReg = o5 \cdot \overline{o4} \cdot \overline{o3} \cdot \overline{o2} \cdot o1 \cdot o0$

 $ExtOp = o5 \cdot \overline{o4} \cdot \overline{o2} \cdot o1 \cdot o0$

 $\begin{array}{ll} \textit{ALUctr[0]} &= \overline{o5} \cdot \overline{o4} \cdot \overline{o3} \cdot \overline{o2} \cdot \overline{o1} \cdot \overline{o0} \cdot f5 \cdot \overline{f4} \cdot \overline{f3} \cdot \overline{f2} \cdot f1 \cdot f0 + \overline{o5} \cdot \overline{o4} \cdot o3 \cdot o2 \cdot o1 \cdot o0 + \\ \hline \overline{o5} \cdot \overline{o4} \cdot \overline{o3} \cdot o2 \cdot \overline{o1} \cdot \overline{o0} \end{array}$

 $ALUctr[1] = \overline{o5} \cdot \overline{o4} \cdot o3 \cdot o2 \cdot o0$

- b) 表达式中只能使用"与、或、非"3种基本逻辑运算。
- c) 每个控制信号的表达式应该是指令 opcode 域与 funct 域的函数。
- d) 对于多位的控制信号(如 ALUCtr),应诸位给出其逻辑表达式。
- 13. 请在 logisim 中完成控制器设计。
 - a) 控制器整体结构需要仿照 Figure 4 实现。

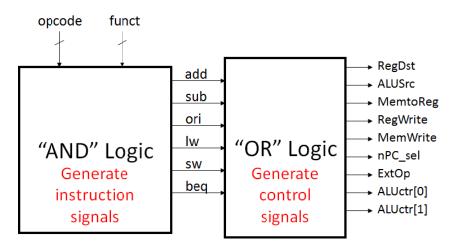


Figure 4 控制器基本结构

b) 控制信号必须仿照下图方式实现。

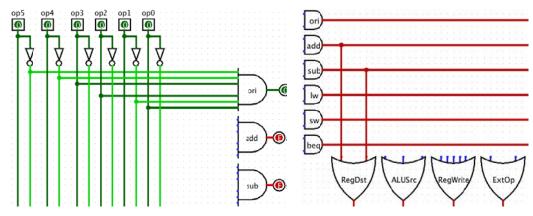


Figure5 与阵列: 译码产生指令标识

Figure6 或阵列:产生最终的控制信号

五、 测设要求

- 14. 所有指令都应被测试充分。
- 15. 构造 1 个至少 20 条以上指令的测试程序, 并加载至 IFU 中运行通过。
 - a) MIPS-Lite2 定义的每条指令至少出现 1 次以上。
 - b) 演示时,测试程序必须已经通过 IFU 中的 IM 的"Load Image"加载完毕。
- 16. 详细说明你的测试程序原理。【WORD】
 - a) 应明确说明测试程序的<mark>测试期望</mark>,即应该得到怎样的运行结果。 blez 测试程序要实现这样的功能: 依次向 DM 内写入 0xAABB_0000 到 0xAABB_000f16 个数。
 - b) 每条汇编指令都应该有注释。
 - \$0 值为 0,辅助赋值及恒等跳转
 - \$1 值为 1, 用来参加循环中\$17 的自减和\$19 的自增;
 - \$2 值为 8, 代表每次循环中向 DM 内存数 2次 (每次偏移量为 4);
 - \$16 初始值为 0x0000_0000, 每循环一次值加 8, 是每次循环的基址;
 - \$17 初始值为8,每循环一次值减1,表示循环将执行8次;
 - \$18 初始值为 0xAABB_0000, 在循环开始时将当前\$19 的值存入\$16, 并在循环结束时保存\$19 的地址:
 - \$19 无初始值,在每次循环中由基址自增,并保存至基址的下一个偏移量(\$16+4),然后再自增。

六、 问答【WORD】

17. 请充分利用 Figure3 中的 X 可以将控制信号化简为最简单的表达式。

 $RegDst = \overline{o5} \cdot \overline{o4} \cdot \overline{o3} \cdot \overline{o1} \cdot \overline{o0} \cdot f5 \cdot \overline{f4} \cdot \overline{f3} \cdot \overline{f2} \cdot f0$

MemtoReg= $o5 \cdot \overline{o4} \cdot \overline{o2} \cdot o1 \cdot o0$

- 18. 对于 Figure 5、Figure 6 中的与或阵列来说, 1 个 3 输入与门最终转化为 2 个 2 输入与门, 1 个 4 输入与门最终转化为 3 个 2 输入与门, 依次类推。或阵列也类似计算。那么
 - a) 请给出采用 Figure5、Figure6 中的方法设计的每个控制信号所对应的 2 输入与门、2 输入或门、非门的数量。

19.	2输入与门	2 输入或门	非门	
RegDst	17	1	10	
RegWrite	32	4	10	
ALUsrc	20	3	5	
PCsrc	5	0	5	
MemWrite	5	0	2	
MemRead	5	0	3	
MemtoReg	5	0	3	
ExtOp	15	2	4	
ALUctr[1]	10	1	3	
ALUctr[0]	21	2	9	

a) 请与第17项对比,你更喜欢哪种设计方法。为什么

第一种的每个控制信号都需要对其分配单独的与门、或门,因为它是直接对 op、func 的 12 位或 6 位信号的逻辑表达式,所以没有针对性并且浪费元件。

而第二种是先把 op、func 变成相应的指令信号,再由指令信号生成控制信号。当一种指令对应多种控制信号为 1 时,不必再对每个信号再单独为这个指令分配与门,而可以共用这个指令的信号,再添加或门就可以了。

七、 其他要求

- 20. 打包文件: Logisim 工程文件、测试程序二进制文件、项目报告。
- 21. 时间要求: 各班实验指导教师指定。

- 22. 本实验要求文档中凡是出现了【WORD】字样,就意味着该条目需要在实验 报告中清晰表达。
- 23. 实验报告请按照《计算机组成原理实验报告撰写规则.doc》要求排版。

八、 实验测试要求

- 24. 实验成绩由下列部分组成:回答问题、MIPS-Lite2 处理器正确性、增加新指令后的处理器正确性等。
- 25. 实验测试时, 你需要展示你的设计并证明其正确性。
- 26. 实验指导教师会临时增加 1~2 条指令, 你需要在规定的时间内完成对原有设计的修改, 并通过实验指导教师提供的测试程序。

九、 开发与调试技巧

- 27. 对于每条指令,请认真阅读《MIPS32® Architecture For Programmers Volume II: The MIPS32® Instruction Set》!
 - a) 如果测试时, 你无法清楚的解释所要求的指令, 测试成绩将减一档!
- 28. Figure1 中 Tunnel 的用途是将具有相同 name 的 tunnel 连接在一起。Tunnel 可以避免将图画的很乱。
- 29. Figure1 中 Probe 的用途是显示被 probed 信号的值,便于调试。
- 30. Figure1 中 Splitter 的用途是从某组信号中提取其中部分信号。例如,IFU 输出 32 位指令,需要提取高 6 位(OpCode)和低 6 位(Funct)分别输入 controller。
 - a) splitter 是有位序的!但字号太小,需要放大设计图(界面左下有比例设置)。
 - b) 建议高位永远在上,低位永远在下
- 31. 如果你对于 logisim 内置的某个部件的端口不明白,请:
 - a) 仔细阅读 Help→Library Refrence 关于该部件的描述。
 - b) 放大 logisim 显示比例直至能清晰看到代表部件的各个端口的圆点,然后将鼠标停留相应的圆点上,就可以读取端口具体信息。
- 32. 建议先在 MARS 中编写测试程序并调试通过。
 - a) 注意 MARS 中的"Settings→Memory Configuration"只能配置指令存储器 起始地址为 0 地址,而不能将指令存储器和数据存储器的起始地址均配 置为 0 地址!

- b) 由于 logisim 设计中的 DM 起始地址为 0,因此请仔细观察所用到的指令, 在把 MARS 中调试通过的二进制码导出后,你可能需要手工修改指令码 中的数据偏移。
- c) 提示:事实上,在现代主流计算机中,数据存储器和指令存储器的起始 地址不应该重叠。但在本设计中,由于采用分离存储器设计方案,因此 可以暂时忽略这一点。
- 33. 当然,如果你能再自学一点点存储器译码的知识,那么只需再增加一个 DM 片选信号,一切都搞定了(就不需要再考虑第 32.b)了)。
 - a) 片选信号就是对指令发出的数据存储器地址的高位分析。
 - b) 假设 DM 有 256MB 容量,并且映射在 0x3000_0000~0x3FFF_FFFF 区间。 那么只需要把高 4 位地址与 0x3 进行比较,比较结果就是 DM 的片选信号。
 - c) Logisim 内置的 RAM 有片选信号!
- 34. 提示: 你可以考虑增加7段数码管等输入输出来让你的测试结果更加直观。
 - a) 本条非必做要求。
 - b) 7段数码管也需要类似片选等信号,其工作原理与第33项类似。