

Numerical Optimization, 2020 Fall

Homework 3

Due on 14:59 OCT 10, 2020

请尽量使用提供的 tex 模板, 单纯形法的表格可手绘拍照加入文档.

1 单纯形法

以下均考虑非退化线性规划问题即可。

(i) 考虑一线性规划问题的规范型如下:

以 (p, q) 元转轴后, 新规范形的系数

$$\begin{array}{rcl}
 1 \cdot x_1 & & + y_{1q}x_q + \dots + y_{1n}x_n = \bar{b}_1 \\
 1 \cdot x_p & & + y_{pq}x_q + \dots + y_{pn}x_n = \bar{b}_p \\
 \vdots & & \vdots \\
 1 \cdot x_m & + y_{mq}x_q + \dots + y_{mn}x_n = \bar{b}_m
 \end{array}$$

Pivot, 意味着以此消元

Pivot后, 意味此列出基

记进基变量的下标为 q , 转轴前分量 j 对应的 reduced cost 为 r_j , 转轴后对应的 reduced cost 为 r'_j 。试证明 reduced cost 的更新公式为 $r'_j = r_j - \frac{y_{pj}}{y_{pq}}r_q$ (参考 Lecture 3 中 17 页)。[20pts]

(ii) 单纯形表中右下角的 $-f$ 对应当前基本可行解的目标函数值的相反数。试证明, 经过一次转轴后更新的 $-f$ 对应更新后基本可行解对应的目标函数值的相反数 (参考 Lecture 3 中 20 页)。[20pts]

Simplex Method in Tableau Format

单纯形表(tableau): BFS对应规范形的表格 +

既约费用系数和BFS目标值的相反数

x_1	\dots	x_p	\dots	x_m	x_{m+1}	x_{m+2}	\dots	x_q	\dots	x_n	$B^{-1}b$
1	\dots	0	\dots	0	$y_{1,m+1}$	$y_{1,m+2}$	\dots	y_{1q}	\dots	y_{1n}	\bar{b}_1
	\ddots				\vdots	\vdots		\vdots		\vdots	\vdots
0	\dots	1	\dots	0	$y_{p,m+1}$	$y_{p,m+2}$	\dots	y_{pq}	\dots	y_{pn}	\bar{b}_p
			\ddots		\vdots	\vdots		\vdots		\vdots	\vdots
0	\dots	0	\dots	1	$y_{m,m+1}$	$y_{m,m+2}$	\dots	y_{mq}	\dots	y_{mn}	\bar{b}_m
r^T	0	\dots	0	\dots	0	r_{m+1}	r_{m+2}	\dots	r_q	\dots	r_n
											$-f$

单纯形表可以提供计算需要的所有信息!

why?

2 修正单纯形法

2.1 证明题

试证明 Lecture 4 中 20 页 λ 的更新公式为: $\hat{\lambda}^T = \lambda^T + \frac{r_q}{y_{pq}} \mathbf{u}_p$ 。 [20pts]

2.2 计算题

试用两阶段法求解如下线性规划问题 (详见 Lecture 4 第 13 页), 给出各个步骤的单纯形表。 [40pts]

$$\begin{array}{ll}\text{minimize} & x_1 - x_2 \\ \text{subject to} & -x_1 + 2x_2 + x_3 = 2 \\ & -4x_1 + 4x_2 - x_3 = 4 \\ & -5x_1 + 6x_2 = 6 \\ & x_1 - x_3 = 0 \\ & x_1, x_2, x_3 \geq 0\end{array}$$