数学分析

数学分析

- 1 极限导数定义 ※※
- 2一阶导和二阶导的物理、几何意义 ※※
- 3 可导、可微、连续、可积 ※※※※
- 4连续和一致连续,收敛和一致收敛 ※※
- 5 求函数零点 极值点, 凸函数※※※
- 6 三个中值定理 ※※※※※
- 7 泰勒公式 泰勒展开 ※※※※
- 8 方向导数 梯度 散度 旋度 ※※※※
- 9 积分 ※※※※
 - 9.1 积分中值定理、换元公式、分部积分
 - 9.2 Green Gauss Stokes
- 10 级数 ※※※※
- 11 傅里叶变换 傅里叶级数 ※※※※※

1 极限 导数定义 ※※

- 数列极限:数列 $\{a_n\}$,若对 $orall \epsilon>0$,总存在N>0,当n>N时有 $|a_n-a|<\epsilon$,则称数列 $\{a_n\}$ 收敛于a
- **函数极限**: 对 $\forall \epsilon>0$,总存在 $\delta>0$,使得当 $0<|x-x_0|<\delta$ 时,函数值f(x)总满足 $|f(x)-A|<\epsilon$,则A为f(x)当 $x\to x_0$ 时的极限。 $\lim_{x\to x_0}f(x)=A$
- 导数: f(x)定义在某区间,点a在该区间内,若极限

$$f'(a) = \lim_{h o 0} rac{f(a+h)-f(a)}{h}$$

存在,则称f(x)在a点处可导,f'(a)称为f(x)在该点的导数

2 一阶导和二阶导的物理、几何意义 ※※

一阶导数表示函数变化率或切线斜率,二阶导数表示一阶导数的变化率

- 物理意义:一阶导数速度,二阶导数加速度
- 几何意义:一阶导数切线斜率,二阶导数曲线凹凸性(大于0下凸)

3 可导、可微、连续、可积 ※※※※

- **可导**: $x = x_0$ 处导数存在则可导。
- 可微: 一元函数与可导等价, 多元函数: $dz=f_x(x,y)dx+f_y(x,y)dy$
- 连续: 左极限=右极限=函数值,即 $\lim_{x \to x_0} f(x) = f(x_0)$
- 一元函数:
 - 可导与可微等价
 - **可导一定连续**, 连续不一定可导 (y = |x|在x=0处不可导)
 - 连续必可积,可积不一定连续
- 多元函数:
 - 可微一定可导,可微一定连续

4 连续和一致连续,收敛和一致收敛 ※※

连续: 是点的局部性质, δ 依赖于点。只需要 $|x-x_0|<\delta$ 中的 x_0 是任意的

一致连续: 对于任何 $\varepsilon>0$,存在 $\delta>0$,使得对于所有的x和y,只要 $\mid x-y\mid<\delta$ 就有 $\mid f(x)-f(y)\mid<\varepsilon$

• 全局连续, δ 与点无关。 $f(x)=rac{1}{x}$ 在(0,1]上连续但不一致连续

收敛:级数**逐点**逼近极限,收敛速度随点不同。

一致收敛:级数**同时**逼近极限,**收敛速度所有点一样**。函数列 $f(x) = x^n$ 在[0,1]上**不一致收敛**,因为x=1时极限为1,x接近于1时(0.99999),找不到统一的N,使得x0.9999),

5 求函数零点 极值点, 凸函数※※※

求零点:

- 1. 直接求解析解
- 2. **零点存在定理**: f(x)图像在闭区间[a,b]连续,且f(a)f(b)<0,则f(x)在(a.b)内必有零点
- 3. 二分法(必须满足零点存在定理),牛顿迭代法: $x_{n+1}=x_n-rac{f(x_n)}{f'(x_n)}$

求极值点:导函数=0,若两端同号则是驻点,两端异号才是极值点

(**爱考**) **凸函数**: 函数 f(x) 在区间上有定义,对于区间中任意两点 x_1, x_2 ,恒有 $f(\frac{x_1+x_2}{2})<\frac{f(x_1)+f(x_2)}{2}$ 。

• 此外, 二阶导大于0也是凸函数, 即下凸

6 三个中值定理 ※※※※※

罗尔中值定理: ①函数闭区间连续、开区间可导, ②旦两端点处取值相同

• 则该区间内至少存在一点,**导数为零**: $f'(\xi) = 0$

拉格朗日中值定理:①函数闭区间连续、开区间可导

• 则该区间内至少存在一点,导数值等于端点间连线斜率:

$$f'(\xi) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$

柯西中值定理: ①函数f(x),g(x)闭区间连续、开区间可导

• 则该区间内至少存在一点,使得**两导函数的比值等于两函数端点函数值之差的比值**:

$$\frac{f'(\xi)}{g'(\xi)} = \frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)}$$

三者联系: Lagrange是Rolle的推广, Cauchy是Lagrange的推广

7 泰勒公式 泰勒展开 ※※※※

泰勒公式的初衷: 用多项式函数近似表示函数在某点周围的情况

泰勒公式:函数 f 定义在a的邻域U(a)上,a点处 n+1 次可导,则对于区间上的任意x,都有:

$$f(x) = f(a) + rac{f'(a)}{1!}(x-a) + rac{f^{(2)}(a)}{2!}(x-a)^2 + \dots + rac{f^{(n)}(a)}{n!}(x-a)^n + R_n(x)$$

皮亚诺余项: $R_n(x) = o((x-a)^n)$, 只需在点a处有n+1阶导数

拉格朗日余项: $R_n(x)=rac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}(x-a)^{(n+1)}$,需要在邻域内有n+1阶导数

麦克劳林公式: $a=0, \xi=\theta x (0<\theta<1)$

$$f(x) = f(0) + rac{f'(0)}{1!}x + rac{f^{(2)}(0)}{2!}x^2 + \cdots + rac{f^{(n)}(0)}{n!}x^n + rac{f^{(n+1)}(heta x)}{(n+1)!}x^{n+1}$$

8 方向导数 梯度 散度 旋度 ※※※※

梯度:各坐标轴偏导数组成的向量。 $abla f = (rac{\partial f}{\partial x}, rac{\partial f}{\partial y})$

• 几何意义:沿梯度方向可找到函数极大值,沿梯度反方向下降可找到函数极小值(应用: loss最小值)

方向导数:各坐标轴偏导数组成的向量和方向向量的内积 (是一个标量) $rac{\partial f}{\partial l}=\mathrm{grad}f\cdotrac{ec{l}}{|ec{l}|}$

散度: 类似于内积,标量。 $abla \cdot \vec{f} = rac{\partial f_x}{\partial x} + rac{\partial f_y}{\partial y}$

旋度: 类似于外积, 向量。

$$rot ec{F} =
abla imes ec{F} = egin{bmatrix} \overrightarrow{i} & \overrightarrow{j} & \overrightarrow{k} \ rac{\partial}{\partial x} & rac{\partial}{\partial y} & rac{\partial}{\partial z} \ P & Q & R \end{bmatrix} = (rac{\partial R}{\partial y} - rac{\partial Q}{\partial z})\overrightarrow{i} + (rac{\partial P}{\partial z} - rac{\partial R}{\partial x})\overrightarrow{j} + (rac{\partial Q}{\partial x} - rac{\partial P}{\partial y})\overrightarrow{k}$$

9 积分 ※※※※

9.1 积分中值定理、换元公式、分部积分

积分中值定理: $f(x)\in C[a,b]$ (连续) ,则至少存在一点 $\xi\in[a,b]$,使得 $\int_a^b f(x)\mathrm{d}x=f(\xi)(b-a)$

換元公式: $\int_{a}^{b}f\left(x
ight)\mathrm{d}x=\int_{lpha}^{eta}f\left|arphi\left(t
ight)
ight|arphi'\left(t
ight)\mathrm{d}t$

分部积分公式: $\int_a^b u(x)v'(x)dx = u(x)v(x)\Big|_a^b - \int_a^b
u(x)u'(x)dx$

9.2 Green Gauss Stokes

格林公式 (二维线-面) :
$$\iint\limits_{D}(rac{\partial Q}{\partial x}-rac{\partial P}{\partial y})dxdy=\oint_{L}Pdx+Qdy$$

高斯公式 (三维体-面)

$$\iiint\limits_V (rac{\partial P}{\partial x} + rac{\partial Q}{\partial y} + rac{\partial R}{\partial z}) dx dy dz = \iint\limits_S P dy dz + Q dx dz + R dx dy$$

斯托克斯公式 (三维线-面):

$$egin{align*} \oint_L P dx + Q dy + R dz &= \iint_S (rac{\partial R}{\partial y} - rac{\partial Q}{\partial z}) dy dz + (rac{\partial P}{\partial z} - rac{\partial R}{\partial x}) dz dx \ &+ (rac{\partial Q}{\partial x} - rac{\partial P}{\partial y}) dx dy \end{aligned}$$

斯托克斯是格林公式的推广, Stokes的R=0就是Green

• 格林: 平面区域曲线积分 与 该区域的二重积分联系起来

• 高斯: 三维空间的曲面积分 与 内部体积的三重积分联系起来

• 斯托克斯: 曲面积分 与 其边界的曲线积分联系起来

10 级数 ※※※※

数项级数:数列 $\{a_n\}$,定义部分和 $S_n=\Sigma_{k=1}^na_k$,若 $\lim_{n o\infty}S_n=S$ 存在,则级数 Σa_n 收敛,否则发散

• **必要条件**: 若级数收敛,则必有 $\lim_{n\to\infty}a_n=0$

常见级数:

• 几何级数: $\Sigma_{n=0}^{\infty}q^n$ (等比数列求和)

• **p-级数**: $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^p}$ (p > 1收敛,否则发散)

• **调和级数**: $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n}$, 发散。但交错调和级数收敛(条件收敛)

• **交错级数**: 莱布尼茨判别法: 若数列 $\{a_n\}$ 单调递减,且 $\lim_{n\to\infty}a_n=0$,则交错级数 $\sum (-1)^{n-1}a_n$ 收敛

正项级数判别法: 比较(比另一收敛的级数小)、比值($\lim a_{n+1}/a_n < 1$)、根值($\lim \sqrt[n]{a_n} < 1$)、积分(数项级数与相应函数积分同敛散)

11 傅里叶变换 傅里叶级数 ※※※※※

傅里叶变换:将时域的任意非周期连续信号,转换为频域的连续信号。

• 对于**定义域为实数**的时域函数 f(t), 其傅里叶变换 $F(\omega)$ 定义为:

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-iwt} dt$$

用途:信号处理滤波,降噪,压缩,求微分方程把微分和积分变为乘除法,DFT算法计算多项式

傅里叶级数:任何满足狄利克雷条件(一个周期内:极值数量有限、有界、绝对可积)的周期性函数可以用正弦和余弦函数构成的无穷级数表示

$$f(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} \left(a_n \cos(rac{2\pi nt}{T}) + b_n \sin(rac{2\pi nt}{T})
ight)$$

其中 a_0 为常数项 (平均值) , a_n, b_n 为傅里叶系数, 分别表示余弦和正弦分量的权重

$$a_n = rac{2}{T} \int_0^T f(t) \cos\left(rac{2\pi nt}{T}
ight) dt$$

$$b_n = rac{2}{T} \int_0^T f(t) \sin\left(rac{2\pi nt}{T}
ight) dt$$