



Universidad de Buenos Aires

Facultad de Ingeniería

Algoritmos y Programación I (95.11)

Curso: 01-Ing. Cardozo

Trabajo Práctico n.º 1 - Visualización de mensajes GPS en formato
NMEA

Alumnos:

OCHAGAVIA, Lara	100637	lari.ochagavia13@gmail.com
PINTOS, Gastón Maximiliano	99711	massipintos@gmail.com

Fecha de entrega: 22 de junio de 2019

Fecha de primer reentrega: 29 de junio de 2019

Índice

1. Introducción	3
2. Desarrollo	3
2.1. Alternativas consideradas y estrategias adoptadas	4
2.2. Corridas de prueba	4
3. Conclusión	5
4. Apéndice II: Diagrama estructural del programa	7
5. Apéndice III: Código	9
5.1. Tipos de dato abstracto - TDA	9
5.1.1. vector.c	9
5.1.2. vector.h	13
5.1.3. gps.c	14
5.1.4. gps.h	22
5.2. Implementación	24
5.2.1. arguments.c	24
5.2.2. arguments.h	24
5.2.3. utilities.c	24
5.2.4. utilities.h	28
5.3. Errores	29
5.3.1. error.c	29
5.3.2. error.h	29
5.4. Ejecución	30
5.4.1. main.c	30
5.4.2. types.h	33
5.4.3. makefile	33
6. Apéndice IV: Resultados de ejecución	35
6.1. Archivos CSV	35
6.1.1. Con trayectoria A	35
6.1.2. Con trayectoria B	36
6.2. Archivos KML	39
6.2.1. Con trayectoria A	39
6.2.2. Con trayectoria B	41

1. Introducción

En este informe se presenta el desarrollo de aplicativos de consola con comandos de línea de órdenes y escritos en lenguaje C, que permiten obtener mensajes de GPS a través de archivos en formato NMEA y su posterior impresión en un archivo de formato CSV o bien KML según sea indicado. Para la elaboración de este trabajo se requirió el manejo de tipos de datos abstractos, estructuras, memoria dinámica y archivos.

A lo largo del informe se explicitan las consideraciones que se tuvieron en cuenta para el trabajo práctico, junto con la documentación de las funciones implementadas para cumplir los objetivos del proyecto.

En los apéndices del informe se adjuntan el diagrama de flujo del programa, el esquema funcional del programa desarrollado, los códigos y el contenido de los archivos de encabezado correspondientes a cada programa.

Por último, en la conclusión del trabajo, se especifican las dificultades que se presentaron al momento de la elaboración del código, los errores que se cometieron y una descripción del resultado final del trabajo realizado.

2. Desarrollo

Para la implementación del programa, se tuvo en cuenta como estrategia de modularización el uso de diferentes archivos conteniendo el código de las funciones y un homónimo como archivo de inventario, agrupando dichas funciones por funcionalidad.

Para comenzar con la elaboración del trabajo, se implementaron en un principio las funciones básicas y necesarias para la ejecución de un programa en comando en línea de órdenes, para luego enfocarse en el desarrollo de los tipos de datos abstractos utilizados.

El archivo de entrada contiene en cada línea la información de coordenadas de localización terrestre en formato NMEA. Los campos de información están delimitados por el carácter ',' por lo que se implementaron funciones similares al manejo de archivos de formato CSV. Como condición de enunciado, se clasificaron las líneas útiles del archivo según el campo de identificación `$GPGGA`. Como segundo criterio de selección, se verificó que el campo "suma de verificación" se corresponda con la suma resultante de la operación *XOR* entre cada carácter entre los caracteres '\$' y '*'. Para realizar ambas acciones, se utilizaron funciones que retornan valores booleanos asumiendo que los argumentos que esas funciones reciben fueron previamente validados contra puntero nulo.

Una vez seleccionada la línea, se almacenaron estos campos de información en una estructura que se rige por un tipo de dato abstracto denominado *ADT_coordinate.t*. El almacenamiento de los datos requirió la necesaria atención para respetar los formatos específicos de cada campo. Para los campos numéricos se utilizaron funciones de conversión alfanumérica sujetas a validaciones. Para campos que contienen tanto unidades de medición como de orientación geográfica se guardaron los caracteres originales de la línea. Para el manejo de fechas se utilizó la estructura *time.t* incluida en la biblioteca *"time.h"*.

La lectura del archivo se realizó de manera secuencial, por lo que una vez cargada la estructura, se la almacena en un vector dinámico de estructuras definido por otro tipo de dato abstracto llamado *ADT_vector.t*. Al finalizar la lectura de los datos, se ordenó cada estructura del vector de forma ascendente según su campo UTC, que describe el tiempo universal coordinado. La función encargada de realizar la comparación de estos campos retorna un valor booleano, por lo que se asume que los argumentos que recibe fueron previamente validados contra puntero nulo. Como estrategia de ordenamiento se utilizó método *"Bubble Sort"* considerado el más apropiado por la cantidad de elementos en el vector y el tamaño de las estructuras en él guardadas.

Al considerar la elaboración del archivo de salida, se debe tener en cuenta el argumento recibido por línea de órdenes, el cual indica el formato de impresión que se debe utilizar. Según cuál sea dicho formato, se desarrolló una función específica para cumplir con los aspectos particulares de cada uno.

Para el caso de formato CSV, se inicializaron los campos de encabezado y pie de página del vector *ADT_vector.t* como nulos para evitar su aparición en el archivo de salida. El delimitador utilizado para este formato fue el

carácter '|'. En este archivo se imprimen en cada línea los campos correspondientes a: la fecha, la latitud, la longitud y la altura sobre el nivel del mar de una estructura. Previo a la impresión del campo que contiene la fecha, se completó este campo con los datos del día, mes y año del ordenador utilizando la función *local.time* incluida en la biblioteca *time.h*.

Para el caso en el que el argumento indique que el formato de impresión sea KML, se inicializaron los campos de encabezado y pie de página basándose en el ejemplo presentado en las consignas. Para la impresión de los campos de longitud y latitud, fue necesaria la conversión del dato presentado como sexagesimal al sistema decimal. Se utilizó el carácter ',' como delimitador.

Para ambos formatos de salida, la función que se encarga de exportar el vector, determina la impresión del carácter de salto de línea al finalizar con la impresión de cada estructura.

Las funciones cuentan con validaciones internas para asegurar su correcto funcionamiento, adaptadas a las necesidades de cada una. Si un error se detecta, se informa al usuario cuál es el problema, mediante la implementación de un diccionario de errores.

Al estar todas las funciones validadas, el siguiente paso consiste en cerrar los archivos abiertos, con el detalle de validar esta acción realizada sobre el archivo de salida por haber sido este abierto en modo de escritura.

2.1. Alternativas consideradas y estrategias adoptadas

Se tuvo en cuenta el trabajo realizado para el caso de estudio n.º 2, ya que se consideraron útiles muchas de las funciones desarrolladas en su elaboración. Con el objetivo de reutilizar estas funciones, se pensó en la estrategia de resolución del presente trabajo.

En una primera instancia, se recordó un error cometido al momento de elaborar el caso de estudio n.º 2, el cual fue cargar un arreglo de punteros a estructuras a memoria de forma dinámica, lo que para este previo trabajo era incorrecto. Sin embargo, para el presente proyecto resultó adecuada la implementación de dicha estrategia, para la cual ya estaba desarrollada la función encargada de cargar a memoria las estructuras generadas por cada línea del archivo.

Con el error mencionado para el trabajo previo fue que se definió el desarrollo del presente, ya que salvando diferencias propias del manejo de tipos de dato abstracto, las acciones a llevar a cabo no difieren en grandes rasgos. Una vez cargados los datos a memoria, se procedió a la impresión de ciertos campos, manejando ciertos criterios y respetando el formato del archivo de salida según corresponda, procedimientos explicados en el desarrollo.

2.2. Corridas de prueba

A continuación se presentan capturas de pantalla tomadas a la terminal en diferentes situaciones de ejecución.

```
lara@Lara:~/Documents/Algoritmos/TP_GPS(new)$ make all
make: Nothing to be done for 'all'.
lara@Lara:~/Documents/Algoritmos/TP_GPS(new)$ ./make_main -fmt kml -out gpsprueba2.kml hola.txt
Unable to open file.
lara@Lara:~/Documents/Algoritmos/TP_GPS(new)$
```

Figura 1: Ejecución con un archivo de entrada inexistente

```
lara@Lara:~/Documents/Algoritmos/TP_GPS(new)$ make all
make: Nothing to be done for 'all'.
lara@Lara:~/Documents/Algoritmos/TP_GPS(new)$ ./make_main -fmt csh -out gpsprueba2.txt trayectoriaA.txt
lara@Lara:~/Documents/Algoritmos/TP_GPS(new)$
```

Figura 2: Ejecución con un formato no válido

El resultado de la ejecución presentada en la figura 2 es un archivo en blanco, sin nada escrito en él.

```
lara@Lara:~/Documents/Algoritmos/TP_GPS(new)$ make all
make: Nothing to be done for 'all'.
lara@Lara:~/Documents/Algoritmos/TP_GPS(new)$ ./make_main -fmt kml -out gpsprueba2.kml trayectoriaB.txt
lara@Lara:~/Documents/Algoritmos/TP_GPS(new)$
```

Figura 3: Ejecución bien implementada

3. Conclusión

El manejo de tipos de datos abstractos permite definir un nuevo tipo de dato utilizando el manejo de estructuras para englobar distintos tipos de datos como elementos, junto con todas las funciones necesarias para su implementación. El manejo de este tipo de dato aporta seguridad al código al generar un encapsulamiento de la información del dato. Asimismo, al generar actualizaciones en la implementación del tipo de dato, no se altera el código fuente.

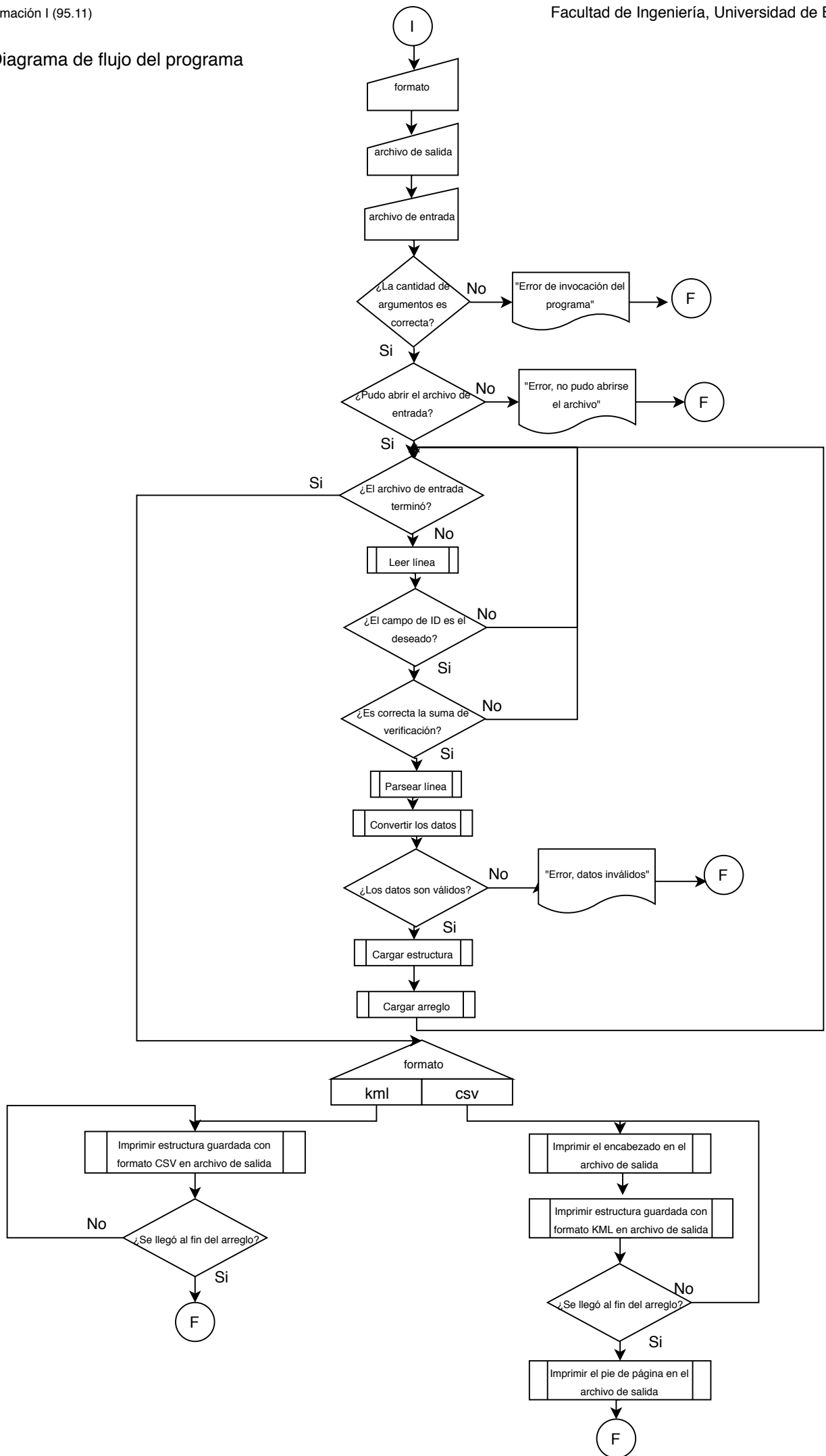
Al utilizar tipos de dato abstracto fue necesario el uso de punteros a función. Con esto se logra independizar la implementación de la función apuntada de la función que la recibe como argumento. Al quedar esta implementación oculta, se desconoce el manejo de los datos dentro de ella sin desconocer la función que cumple.

La compilación del código fuente se llevó a cabo a través de un conjunto de comandos incluidos en un archivo llamado *Makefile*. Esto supone una ventaja al unificar la compilación de los distintos archivos fuentes. Además, se logra independizar la compilación de archivos fuente modificados sin necesidad de compilar nuevamente la totalidad del código.

Las principales dificultades se presentaron con la conversión de los datos numéricos cargados en la estructura al presentar estos números decimales, el manejo de fechas al utilizar funciones y estructuras provenientes de la biblioteca *time.h*, y la modularización del código respetando el manejo de tipo de dato abstracto.

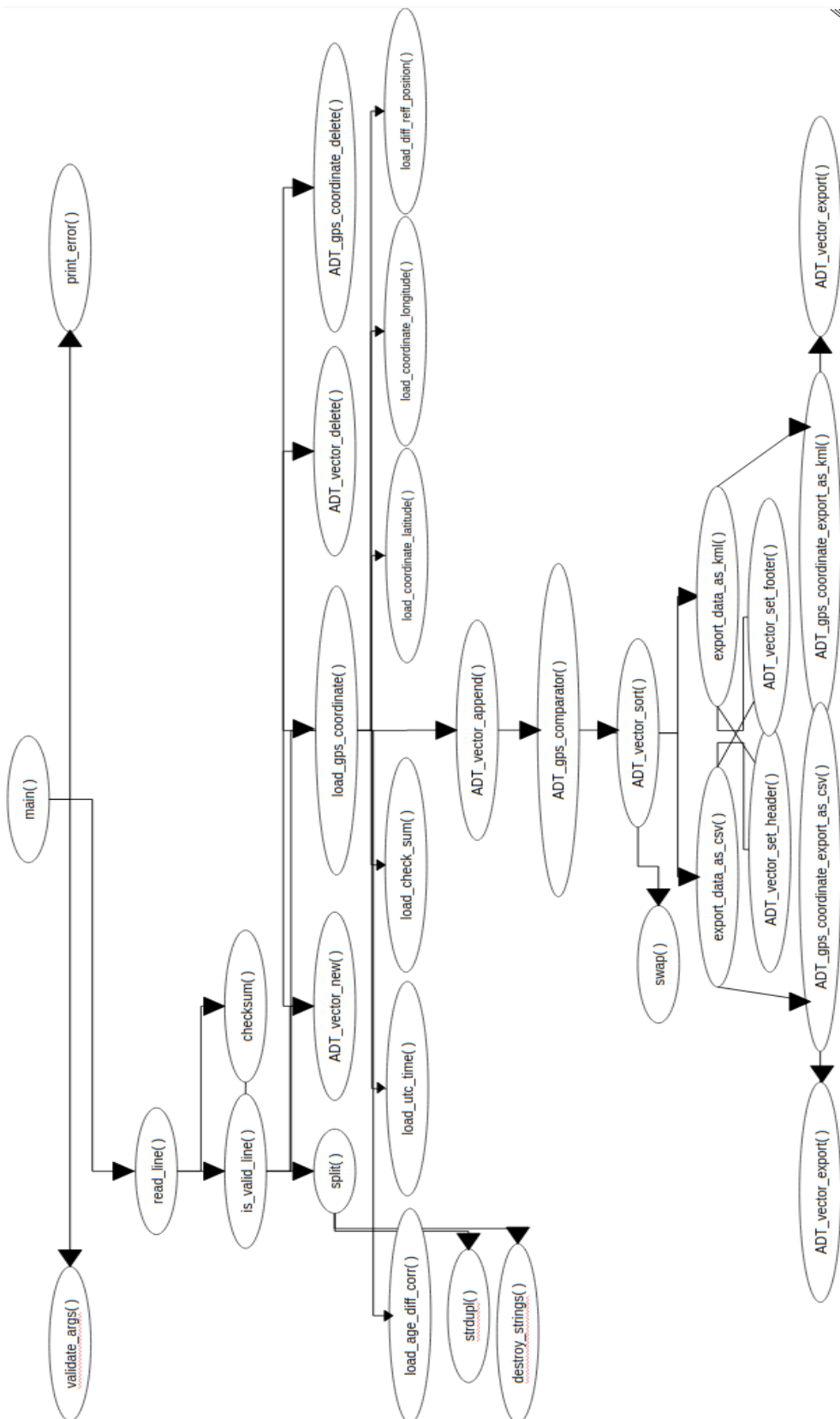
Con este trabajo se profundizó el conocimiento de punteros a función, tipo de dato abstracto y estructuras, ya que en cada función implementada se requiere suficiente abstracción para entender cómo esta función interactúa con las otras.

Apéndice I: Diagrama de flujo del programa



4. Apéndice II: Diagrama estructural del programa

Se incluye el diagrama estructural en la siguiente carilla



5. Apéndice III: Código

5.1. Tipos de dato abstracto - TDA

5.1.1. vector.c

```
1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3  #include <string.h>
4
5  #include "vector.h"
6  #include "utilities.h"
7
8  status_t ADT_vector_new( ADT_vector_t **vector)
9  {
10     if(vector==NULL)
11         return ERROR_NULL_POINTER;
12
13     if((*vector=(ADT_vector_t*)malloc(sizeof(ADT_vector_t)))==NULL)
14         return ERROR_MEMORY;
15
16     if(((vector)->array_elements=(void**)malloc(INIT_CHOP*sizeof(void*)))==NULL)
17     {
18         free(*vector);
19         vector=NULL;
20         return ERROR_MEMORY;
21     }
22
23     (*vector)->size=0;
24
25     (*vector)->alloc_size=INIT_CHOP;
26
27     (*vector)->header=NULL;
28     (*vector)->footer=NULL;
29
30     return OK;
31 }
32
33 status_t ADT_vector_append(ADT_vector_t **vector, void *element)
34 {
35     void **aux;
36
37     if(vector==NULL||element==NULL)
38         return ERROR_NULL_POINTER;
39
40     if(      (*vector)->size < (*vector)->alloc_size)
41     {
42         (*vector)->array_elements[(*vector)->size++] = element;
43         return OK;
44     }
```

```

45         if((aux=(void**)realloc((*vector)->array_elements, (*vector)->alloc_size+
46             INIT_CHOP*sizeof(void*)))==NULL)
47             return ERROR_MEMORY;
48
49         (*vector)->alloc_size+=INIT_CHOP;
50
51         (*vector)->array_elements=aux;
52
53         (*vector)->array_elements[(*vector)->size++] = element;
54
55         return OK;
56     }
57
58     status_t ADT_vector_delete(ADT_vector_t **vector, destructor_gps_t pf)
59     {
60         status_t state;
61         size_t i;
62
63         if(vector==NULL || pf ==NULL)
64             return ERROR_NULL_POINTER;
65
66         for(i=0; i< ((*vector)->size) ; i++)
67         {
68             if((state= pf((*vector)->array_elements[i]))!=OK)
69                 return state;
70             (*vector)->array_elements[i]=NULL;
71         }
72         free((*vector)->array_elements);
73
74         return OK;
75     }
76
77     status_t ADT_vector_export(const ADT_vector_t *vector, FILE *fo, void *tool_box,
78         printer_gps_t pf)
79     {
80         size_t i;
81         status_t state;
82
83         if( vector==NULL || fo==NULL )
84             return ERROR_NULL_POINTER;
85
86         if((vector->header)!=NULL)
87             fprintf(fo, "%s\n", vector->header);
88
89         for(i=0; i < vector->size ; i++){
90             if((state=pf(vector->array_elements[i], tool_box, fo))!=OK)
91                 return state;
92             fprintf(fo, "\n");
93         }

```

```
94
95     if((vector->footer)!=NULL)
96         fprintf(fo, "%s\n", vector->footer);
97
98     return OK;
99 }
100
101 status_t ADT_vector_set_header(ADT_vector_t *vector, char* string)
102 {
103     if( vector==NULL)
104         return ERROR_NULL_POINTER;
105
106     if(string!=NULL)
107     {
108         if((vector->header=(char*)malloc((strlen(string)+2)*sizeof(char)))==
109             NULL)
110             return ERROR_MEMORY;
111
112         vector->header=string;
113     }
114
115     return OK;
116 }
117
118 status_t ADT_vector_set_footer(ADT_vector_t *vector, char* string)
119 {
120     if( vector==NULL)
121         return ERROR_NULL_POINTER;
122
123     if(string!=NULL)
124     {
125         if((vector->footer=(char*)malloc((strlen(string)+2)*sizeof(char)))==
126             NULL)
127             return ERROR_MEMORY;
128
129         vector->footer=string;
130     }
131
132     return OK;
133 }
134
135 status_t export_data_as_csv(ADT_vector_t *vector, FILE *output_file, void* tool_box)
136 {
137     status_t status;
138
139     if(vector==NULL||output_file==NULL||tool_box==NULL)
140         return ERROR_NULL_POINTER;
141
142     if((status=ADT_vector_set_footer(vector, NULL))!=OK)
143         return status;
```

```
143         if((status=ADT_vector_set_header(vector, NULL))!=OK)
144             return status;
145
146         if((status=ADT_vector_export(vector, output_file, tool_box,
147             ADT_gps_coordinate_export_as_csv))!=OK)
148             return status;
149
150         return OK;
151     }
152
153     status_t export_data_as_kml(ADT_vector_t *vector, FILE *output_file, void* tool_box)
154     {
155         status_t status;
156
157         if(vector==NULL||output_file==NULL||tool_box==NULL)
158             return ERROR_NULL_POINTER;
159
160         if((status=ADT_vector_set_footer(vector, FMT_KML_FOOTER))!=OK)
161             return status;
162
163         if((status=ADT_vector_set_header(vector, FMT_KML_HEADER))!=OK)
164             return status;
165
166         if((status=ADT_vector_export(vector, output_file, tool_box,
167             ADT_gps_coordinate_export_as_kml))!=OK)
168             return status;
169
170         return OK;
171     }
172
173     status_t ADT_vector_sort(ADT_vector_t *vector, comparator_gps_t pf)
174     {
175         size_t i,j,swaps;
176         status_t status;
177
178         if (vector == NULL)
179             return ERROR_NULL_POINTER;
180
181         for( i=0 ; i < (vector->size) -1 ; i++)
182         {
183             swaps=0;
184
185             for( j=0 ; j < ((vector->size) -1 - i); j++)
186             {
187                 if((pf(vector->array_elements[j],vector->array_elements[j+1])
188                     )==TRUE)
189                 {
```

```

190             if((status = swap((vector->array_elements[j]),(vector
191                 ->array_elements[j+1])))!=OK)
192                 return status;
193
194             swaps++;
195
196         }
197         if(swaps==0) break;
198     }
199     return OK;
200 }

```

5.1.2. vector.h

```

1  #ifndef ADT_VECTOR__H
2  #define ADT_VECTOR__H
3
4  #include "types.h"
5  #include "gps.h"
6
7  #define OUTPUT_FILE_KML_DELIMITER ' ',''
8  #define OUTPUT_FILE_CSV_DELIMITER '|'
9  #define INIT_CHOP 80
10 #define FMT_KML_HEADER "<?xml version=\"1.0\" encoding=\"UTF-8\"?>\n<kml xmlns=\"
    http://www.opengis.net/kml/2.2\">\n<Document>\n<name>Rutas</name>\n<description>
    Ejemplos de rutas</description>\n<Style id=\"yellowLineGreenPoly\">\n<LineStyle>\n
    <color>7f00ffff</color>\n<width>4</width>\n</LineStyle>\n<PolyStyle>\n<color>7
    f00ff00</color>\n</PolyStyle>\n</Style>\n<Placemark>\n<name>Relieve absoluto</
    name>\n<description>Pared verde transparente con contornos\namarillos</
    description>\n<styleUrl>#yellowLineGreenPoly</styleUrl>\n<LineString>\n<extrude
    >1</extrude>\n<tessellate>1</tessellate>\n<altitudeMode>absolute</altitudeMode>\n
    <coordinates>"
11
12 #define FMT_KML_FOOTER "</coordinates>\n</LineString>\n</Placemark>\n</Document>\n</
    kml>"
13
14 typedef struct
15 {
16     void **array_elements;
17     size_t size;
18     size_t alloc_size;
19     char *header;
20     char *footer;
21
22 }ADT_vector_t;
23
24
25 status_t ADT_vector_new( ADT_vector_t **vector);

```

```

26  status_t ADT_vector_append(ADT_vector_t **vector, void *element);
27  status_t ADT_vector_delete(ADT_vector_t **vector, destructor_gps_t pf);
28  status_t ADT_vector_export(const ADT_vector_t *vector, FILE *fo, void *tool_box,
    printer_gps_t pf);
29  status_t ADT_vector_set_header(ADT_vector_t *vector, char* string);
30  status_t ADT_vector_set_footer(ADT_vector_t *vector, char* string);
31  status_t export_data_as_csv(ADT_vector_t *vector, FILE *output_file, void* tool_box);
32  status_t export_data_as_kml(ADT_vector_t *vector, FILE *output_file, void* tool_box);
33  status_t ADT_vector_sort(ADT_vector_t *vector, comparator_gps_t pf);
34
35
36  #endif

```

5.1.3. gps.c

```

1  #include <stdlib.h>
2  #include <stdio.h>
3  #include <string.h>
4  #include <time.h>
5
6  #include "gps.h"
7
8  status_t load_gps_coordinate(ADT_gps_coordinate_t **coordinate, char ** data)
9  {
10     status_t status;
11     char* temp;
12
13     /*carga la estructura*/
14     if ((*coordinate=(ADT_gps_coordinate_t*)malloc(sizeof(ADT_gps_coordinate_t)))
        ==NULL)
15         return EXIT_FAILURE;
16
17     /*id_msg*/
18     strcpy((*coordinate)->id_msg,data[ID_MSG_POSITION]);
19
20     /*utc_time*/
21     if ((status=load_utc_time(&((*coordinate)->utc_time), data[UTC_POSITION]))!=OK
        )
22     {
23         return status;
24     }
25
26     /*latitude*/
27     if ((status=load_coordinate_latitude(&((*coordinate)->latitude),data[
        LATITUDE_POSITION]))!=OK)
28     {
29         return status;
30     }
31

```

```
32      /*ns_orientation*/
33      (*coordinate)->ns_orientation=data[NS_ORIENTATION_POSITION][0];
34
35      /*longitude*/
36      if((status=load_coordinate_longitude(&((*coordinate)->longitude),data[
          LONGITUDE_POSITION]))!=OK)
37      {
38          return status;
39      }
40
41      /*ws_orientation*/
42      (*coordinate)->we_orientation=data[WE_ORIENTATION_POSITION][0];
43
44      /*fix_position*/
45      (*coordinate)->fix_position=strtod(data[FIX_POSITION_POSITION], &temp);
46      if(*temp)
47      {
48          return ERROR_INVALID_DATA;
49      }
50
51      /*used_satelllites*/
52      (*coordinate)->used_satellites=strtoul(data[USED_SATELLITES_POSITION],&temp
          ,10);
53      if(*temp)
54      {
55          return ERROR_INVALID_DATA;
56      }
57
58      /* HDOP */
59      (*coordinate)->HDOP=strtod(data[HDOP_POSITION],&temp);
60      if(*temp)
61      {
62          return ERROR_INVALID_DATA;
63      }
64
65      /*sea_level_height*/
66      (*coordinate)->sea_level_height = strtod(data[SEA_LEVEL_POSITION], &temp);
67      if(*temp)
68      {
69          return ERROR_INVALID_DATA;
70      }
71
72      /*sea_level_height_unit*/
73      (*coordinate)->sea_level_height_unit = data[SEA_LEVEL_UNIT_POSITION][0];
74
75      /*geoid_separation*/
76      (*coordinate)->geoid_separation=strtod(data[GEOID_SEPARATION_POSITION], &temp
          );
77      if(*temp)
78      {
79          return ERROR_INVALID_DATA;
```

```

80     }
81
82     /*age_diff_corr*/
83     if((status=load_age_diff_corr(&((*coordinate)->age_diff_corr),data[
84         AGE_DIFF_CORR_POSITION]))!=OK)
85     {
86         return status;
87     }
88
89     /*geoid_separation_unit*/
90     (*coordinate)->geoid_separation_unit=data[GEOID_SEPARATION_UNIT_POSITION][0];
91
92     /*diff_reff_position*/
93     if((status=load_diff_reff_position(&((*coordinate)->diff_reff_station_id),
94         data[DIFF_REFF_STATION_ID_POSITION]))
95     {
96         return status;
97     }
98
99     /*check_sum*/
100    if((status=load_check_sum(&((*coordinate)->check_sum),data[
101        DIFF_REFF_STATION_ID_POSITION]))
102    {
103        return status;
104    }
105    return OK;
106 }
107
108 status_t load_coordinate_latitude(coordinate_t *orientation, char* data)
109 {
110     size_t i, position;
111     char *temp, string[MAX_LENGTH];
112
113     if(orientation==NULL||data==NULL)
114         return ERROR_NULL_POINTER;
115
116     /*latitude*/
117     for(i=0, position=DEGREES_POSITION; i<DEGREES_LATITUDE_WIDTH; i++, position
118         ++))
119         string[i]=data[i];
120
121     string[DEGREES_LATITUDE_WIDTH]='\0';
122
123     orientation->degrees = strtod(string,&temp);
124
125     if(*temp)
126         return ERROR_INVALID_DATA;
127
128     /*Minutes*/
129     for(i=0, position=MINUTES_LATITUDE_POSITION; i<MINUTES_LATITUDE_WIDTH; i++,
130         position++)

```



```
126         string[i]=data[position];
127
128     string[MINUTES_LATITUDE_WIDTH]='\0';
129
130     orientation->minutes=strtod(string,&temp);
131
132     if(*temp)
133         return ERROR_INVALID_DATA;
134
135     return OK;
136 }
137
138 status_t load_coordinate_longitude(coordinate_t *orientation, char* data)
139 {
140     size_t i, position;
141     char *temp, string[MAX_LENGTH];
142
143     if(orientation==NULL||data==NULL)
144         return ERROR_NULL_POINTER;
145
146     /*longitude*/
147     for(i=0, position=DEGREES_POSITION; i<DEGREES_LONGITUDE_WIDTH; i++, position
        ++){
148         string[i]=data[i];
149
150     string[DEGREES_LONGITUDE_WIDTH]='\0';
151
152     orientation->degrees = strtod(string,&temp);
153
154     if(*temp)
155         return ERROR_INVALID_DATA;
156
157     /*Minutes*/
158     for(i=0, position=MINUTES_LONGITUDE_POSITION; i<MINUTES_LONGITUDE_WIDTH; i++,
        position++){
159         string[i]=data[position];
160
161     string[MINUTES_LONGITUDE_WIDTH]='\0';
162
163     orientation->minutes=strtod(string,&temp);
164
165     if(*temp)
166         return ERROR_INVALID_DATA;
167
168     return OK;
169 }
170
171 status_t load_diff_reff_position(size_t *coordinate, char *data)
172 {
173     size_t i;
174     char string[MAX_LENGTH];
```

```
175     char *temp;
176
177     for(i=0; data[i] != '*'; i++)
178     {
179         string[i] = data[i];
180     }
181     string[i]='\0';
182
183     *coordinate=strtoul(string,&temp,10);
184
185     if(*temp)
186         return ERROR_INVALID_DATA;
187
188     return OK;
189 }
190
191 status_t load_check_sum(unsigned char *coordinate, char *data)
192 {
193     size_t position, i;
194     char string[MAX_LENGTH];
195     char *temp;
196
197     for(position=strlen(data)-3, i=0; position < strlen(data) && i<
198         CHECK_SUM_WIDTH; position++, i++)
199     {
200         string[i] = data[position];
201     }
202     string[CHECK_SUM_WIDTH]='\0';
203
204     *coordinate=strtoul(string,&temp,10);
205
206     if(*temp)
207         return ERROR_INVALID_DATA;
208
209     return OK;
210 }
211
212 status_t load_utc_time(struct tm *utc_time, char *data)
213 {
214     size_t i, position;
215     char string[MAX_LENGTH];
216     char *temp;
217
218     for(i=0, position=HOURLY_POSITION; position<HOURLY_WIDTH; i++, position++)
219         string[i]=data[position];
220     string[i]='\0';
221
222     utc_time->tm_hour = strtoul(string, &temp, 10);
223     if(*temp)
224         return ERROR_INVALID_DATA;
```

```
225
226     for(i=0, position = MIN_POSITION; position < MIN_WIDTH; i++, position++)
227     {
228         string[i]=data[position];
229     }
230     string[i]='\0';
231
232     utc_time->tm_min = strtoul(string, &temp, 10);
233     if(*temp)
234         return ERROR_INVALID_DATA;
235
236
237     for(i=0, position=SEC_POSITION; position < SEC_WIDTH; i++, position++)
238         string[i]=data[position];
239     string[i]='\0';
240
241     utc_time->tm_sec = strtoul(string, &temp, 10);
242     if(*temp)
243         return ERROR_INVALID_DATA;
244
245     return OK;
246 }
247
248 status_t load_age_diff_corr(struct tm *coordinate, char *data)
249 {
250     char string[1];
251     char *temp;
252
253     if(coordinate==NULL)
254         return ERROR_NULL_POINTER;
255
256     if(data==NULL)
257     {
258         string[0]='\0';
259         coordinate->tm_sec =strtoul(string,&temp,10);
260         if(*temp)
261             return ERROR_INVALID_DATA;
262     }
263
264     return OK;
265 }
266
267 status_t ADT_gps_coordinate_delete(ADT_gps_coordinate_t *coordinate)
268 {
269     if(coordinate == NULL)
270         return ERROR_NULL_POINTER;
271
272     free(coordinate);
273     coordinate = NULL;
274     return OK;
275 }
```

```
276
277 status_t ADT_gps_coordinate_export_as_csv(const ADT_gps_coordinate_t *coordinate,
      char delim, FILE *fo)
278 {
279     time_t aux;
280     struct tm* filled_time;
281
282     if(coordinate == NULL || fo == NULL)
283         return ERROR_NULL_POINTER;
284
285     /*Manejo de la fecha*/
286     time(&aux);
287     filled_time = localtime(&aux);
288
289     /*Impresion de datos*/
290     fprintf(fo,"%i " ,1900+filled_time->tm_year);
291
292     fprintf(fo,"%i ", filled_time->tm_mon);
293
294     fprintf(fo, "%i ", filled_time->tm_mday);
295
296     fprintf(fo, "%i ", coordinate->utc_time.tm_hour);
297
298     fprintf(fo, "%i ", coordinate->utc_time.tm_min);
299
300     fprintf(fo, "%i ", coordinate->utc_time.tm_sec);
301
302     fprintf(fo, "%c", delim);
303
304     fprintf(fo, "%f %f ", coordinate->latitude.degrees, coordinate->latitude.
      minutes);
305
306     fprintf(fo, "%c", delim);
307
308     fprintf(fo, "%f %f ", coordinate->longitude.degrees, coordinate->longitude.
      minutes);
309
310     fprintf(fo, "%c", delim);
311
312     fprintf(fo, "%f ", coordinate->sea_level_height);
313
314     return OK;
315 }
316
317 status_t ADT_gps_coordinate_export_as_kml(const ADT_gps_coordinate_t *coordinate,
      char delim, FILE *fo)
318 {
319     double decimal_coordinate;
320
321     if(coordinate == NULL || fo == NULL)
322         return ERROR_NULL_POINTER;
```

```
323
324     decimal_coordinate = coordinate->longitude.degrees + ((coordinate->longitude.
325         minutes)/60);
326
327     if(coordinate->ns_orientation == SOUTH_INDICATOR)
328         decimal_coordinate=-decimal_coordinate;
329
330     fprintf(fo, "%.11f", decimal_coordinate);
331
332     fprintf(fo, "%c", delim);
333
334     decimal_coordinate=coordinate->latitude.degrees + (coordinate->latitude.
335         minutes)/60;
336
337     if(coordinate->we_orientation == WEST_INDICATOR)
338         decimal_coordinate=-decimal_coordinate;
339
340     fprintf(fo, "%.11f", decimal_coordinate);
341
342     fprintf(fo, "%c", delim);
343
344     fprintf(fo, "%.11f", coordinate->sea_level_height);
345
346     return OK;
347 }
348
349 bool_t ADT_gps_comparator(ADT_gps_coordinate_t *coordinate_1, ADT_gps_coordinate_t *
350     coordinate_2)
351 {
352     int ret1, ret2;
353     double dif_time;
354
355     ret1 = mktime(&(coordinate_1 ->utc_time));
356     ret2 = mktime(&(coordinate_2 ->utc_time));
357
358     if(ret1 == (-1) || ret2 == (-1))
359     {
360         return FALSE;
361     }
362
363     dif_time = difftime(ret1,ret2);
364
365     if(dif_time == 0 || dif_time < 0)
366         return FALSE;
367     else
368         return TRUE;
369 }
```

5.1.4. gps.h

```
1  #ifndef TDA_GPS__H
2  #define TDA_GPS__H
3
4  #include <time.h>
5
6  #include "types.h"
7
8  #define MAX_LENGTH 10
9
10 #define ID_MSG_POSITION 0
11 #define UTC_POSITION 1
12 #define LATITUDE_POSITION 2
13 #define NS_ORIENTATION_POSITION 3
14 #define LONGITUDE_POSITION 4
15 #define WE_ORIENTATION_POSITION 5
16 #define FIX_POSITION_POSITION 6
17 #define USED_SATELLITES_POSITION 7
18 #define HDOP_POSITION 8
19 #define SEA_LEVEL_POSITION 9
20 #define SEA_LEVEL_UNIT_POSITION 10
21 #define GEOID_SEPARATION_POSITION 11
22 #define GEOID_SEPARATION_UNIT_POSITION 12
23 #define AGE_DIFF_CORR_POSITION 14
24 #define DIFF_REFF_STATION_ID_POSITION 13
25
26 #define ID_WIDTH 6
27 #define DIFF_REFF_STATION_ID_WIDTH 4
28 #define CHECK_SUM_WIDTH 3
29
30 #define HOUR_POSITION 0
31 #define HOUR_WIDTH 2
32 #define MIN_POSITION 2
33 #define MIN_WIDTH 4
34 #define SEC_POSITION 4
35 #define SEC_WIDTH 6
36
37 #define DEGREES_POSITION 0
38
39 #define DEGREES_LATITUDE_WIDTH 2
40 #define MINUTES_LATITUDE_POSITION 2
41 #define MINUTES_LATITUDE_WIDTH 9
42
43 #define DEGREES_LONGITUDE_WIDTH 3
44 #define MINUTES_LONGITUDE_POSITION 3
45 #define MINUTES_LONGITUDE_WIDTH 10
46
47
48 #define SOUTH_INDICATOR 'S'
```

```
49  #define WEST_INDICATOR 'W'
50
51
52  typedef struct{
53      double degrees;
54      double minutes;
55  }coordinate_t;
56
57  typedef struct{
58      char id_msg[ID_WIDTH];
59      struct tm utc_time;
60      coordinate_t latitude;
61      char ns_orientation;
62      coordinate_t longitude;
63      char we_orientation;
64      int fix_position;
65      size_t used_satellites;
66      float HDOP;
67      double sea_level_height;
68      char sea_level_height_unit;
69      double geoid_separation;
70      char geoid_separation_unit;
71      struct tm age_diff_corr;
72      size_t diff_reff_station_id;
73      unsigned char check_sum;
74      char eof;
75  }ADT_gps_coordinate_t;
76
77  typedef status_t (*destructor_gps_t)(ADT_gps_coordinate_t *coordinate);
78  typedef status_t (*printer_gps_t)(const ADT_gps_coordinate_t *coordinate, char delim,
79      FILE *fo);
80
81  typedef bool_t (*comparator_gps_t)(ADT_gps_coordinate_t *coordinate_1,
82      ADT_gps_coordinate_t *coordinate_2);
83
84  status_t load_gps_coordinate(ADT_gps_coordinate_t **coordinate, char ** data);
85  status_t load_coordinate_latitude(coordinate_t *orientation, char* data);
86  status_t load_coordinate_longitude(coordinate_t *orientation, char* data);
87  status_t load_diff_reff_position(size_t *coordinate, char* data);
88  status_t load_check_sum(unsigned char *coordinate, char* data);
89  status_t load_utc_time(struct tm *utc_time, char *data);
90  status_t load_age_diff_corr(struct tm *coordinate, char *data);
91  status_t ADT_gps_coordinate_delete(ADT_gps_coordinate_t *coordinate);
92  status_t ADT_gps_coordinate_export_as_csv(const ADT_gps_coordinate_t *coordinate,
93      char delim, FILE *fo);
94  status_t ADT_gps_coordinate_export_as_kml(const ADT_gps_coordinate_t *coordinate,
95      char delim, FILE *fo);
96  bool_t ADT_gps_comparator(ADT_gps_coordinate_t *coordinate_1, ADT_gps_coordinate_t *
97      coordinate_2);
```

```
95  #endif
```

5.2. Implementación

5.2.1. arguments.c

```
1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3  #include <string.h>
4
5  #include "arguments.h"
6  #include "error.h"
7
8  status_t validate_args(char * argv[], size_t arg_amount)
9  {
10     if (argv == NULL)
11         return ERROR_NULL_POINTER;
12
13     if( arg_amount != MAX_CMD_ARGS)
14         return ERROR_PROG_INVOCATION;
15
16     return OK;
17 }
```

5.2.2. arguments.h

```
1  #ifndef ARGUMENTS_H
2  #define ARGUMENTS_H
3
4  #include "types.h"
5
6  #define MAX_CMD_ARGS 6
7  #define CMD_ARG_PRINTING_FMT_POSITION 2
8  #define CMD_ARG_OUTPUT_FILE_POSITION 4
9  #define CMD_ARG_INPUT_FILE_POSITION 5
10 #define PRINTING_FMT_CSV "csv"
11 #define PRINTING_FMT_KML "kml"
12
13
14 status_t validate_args(char * argv[], size_t arg_amount );
15
16 #endif
```

5.2.3. utilities.c

```
1  #include <stdio.h>
```



```
2  #include <stdlib.h>
3  #include <string.h>
4
5  #include "utilities.h"
6
7
8  status_t read_line(FILE * fi, char ** created_string, bool_t *eof)
9  {
10     char c;
11     size_t alloc_size, used_size;
12     char * aux;
13
14     if (created_string == NULL || fi == NULL)
15         return ERROR_NULL_POINTER;
16
17     if ((*created_string=(char *)malloc(INIT_SIZE*sizeof(char)))== NULL)
18         return ERROR_MEMORY;
19
20     alloc_size = INIT_SIZE;
21     used_size = 0;
22
23     while((c = fgetc(fi)) != '\n' && c != EOF)
24     {
25         if(used_size == alloc_size-1)
26         {
27             if((aux=(char*)realloc(*created_string,alloc_size + INIT_SIZE
28                                     )) == NULL)
29             {
30                 free(*created_string);
31                 return ERROR_MEMORY;
32             }
33             *created_string = aux;
34             alloc_size += INIT_SIZE;
35         }
36         (*created_string)[used_size++] = c;
37     }
38
39     *eof=(c==EOF)?TRUE:FALSE;
40
41     (*created_string)[used_size]='\0';
42
43     return OK;
44 }
45
46 bool_t is_valid_line(char *string)
47 {
48     if(!(strcmp(string,SELECTED_ID,ID_LENGTH)))
49     {
50         if(strstr(string,EMPTY_CSV_FIELDS_LINE)==NULL){
51             if(check_sum(string)==TRUE)
52             {
```

```
52             return TRUE;
53         }
54     }
55 }
56 else
57     return FALSE;
58 }
59
60 bool_t check_sum(char * string)
61 {
62     unsigned char sum;
63     unsigned char check_sum;
64     size_t position, next, i;
65     char aux[CHECK_SUM_WIDTH];
66     char *temp;
67
68     for(position=1 , next=position+1, sum=string[position]; next<strlen(string)-4
        ; next++){
69
70         sum=string[next]^sum;
71     }
72
73     for(position=strlen(string)-3, i=0; position < strlen(string) && i<
        CHECK_SUM_WIDTH; position++, i++)
74     {
75         aux[i]=string[position];
76     }
77     aux[CHECK_SUM_WIDTH]='\0';
78
79     check_sum=strtoul(aux,&temp,16);
80
81     return (check_sum==sum)?TRUE:FALSE;
82 }
83
84 status_t split (const char * s, char del, size_t * amount_fields , char ***
    string_array)
85 {
86     char *str, *q, *p;
87     char delims[2];
88     size_t i;
89
90     if ( s == NULL || amount_fields == NULL || string_array == NULL)
91         return ERROR_NULL_POINTER;
92
93     delims[0] = del;
94
95     delims[1] = '\0';
96
97     if(strdupl (s,&str) != OK )
98     {
99         *amount_fields = 0;
```

```
100         return ERROR_MEMORY;
101     }
102
103     for(i = 0, *amount_fields = 0; str[i]; i++)
104     {
105         if(str[i] == del)
106             (*amount_fields)++;
107
108     }
109     (*amount_fields)++;
110
111     if((* string_array = (char **)malloc((*amount_fields) * sizeof(char *))) ==
112        NULL)
113     {
114         free(str);
115         *amount_fields=0;
116         return ERROR_MEMORY;
117     }
118
119     for( i=0, q=str; (p = strtok(q, delims))!= NULL; q=NULL, i++)
120     {
121         if(strdupl(p, &(*string_array)[i]) != OK)
122         {
123             free(str);
124             destroy_strings(string_array, amount_fields);
125             *amount_fields=0;
126             return ERROR_MEMORY;
127         }
128     }
129     free(str);
130
131     return OK;
132 }
133
134 status_t strdupl(const char *s, char **t)
135 {
136     size_t i;
137
138     if( s == NULL || t == NULL)
139         return ERROR_NULL_POINTER;
140
141     if((*t = (char *)malloc((strlen(s)+sizeof(char))*sizeof(char))) == NULL)
142         return ERROR_MEMORY;
143
144     for( i=0; ((*t)[i] = s[i]) ; i++);
145
146     return OK;
147 }
148
149 status_t destroy_strings(char *** string_array, size_t *l)
```

```

150         size_t i;
151
152         if(string_array == NULL)
153             return ERROR_NULL_POINTER;
154
155         for(i=0; i < *l; i++)
156         {
157             free(*string_array[i]);
158             (*string_array)[i]=NULL;
159         }
160
161         free(*string_array);
162
163         *string_array = NULL;
164
165         *l=0;
166
167         return OK;
168     }
169
170     status_t swap(ADT_gps_coordinate_t *data_1, ADT_gps_coordinate_t *data_2)
171     {
172         ADT_gps_coordinate_t aux;
173
174         if(data_1==NULL || data_2==NULL)
175             return ERROR_NULL_POINTER;
176
177         aux = *data_1;
178         *data_1 = *data_2;
179         *data_2 = aux;
180
181         return OK;
182     }

```

5.2.4. utilities.h

```

1  #ifndef UTILITIES__H
2  #define UTILITIES__H
3
4  #include "gps.h"
5  #include "types.h"
6
7  #define INIT_SIZE 10
8  #define GROWTH_FACTOR 5
9  #define ID LENGHT 6
10 #define SELECTED_ID "$GP GGA"
11 #define MASK_CHECKSUM 0x7F
12 #define CHECK_SUM_WIDTH 3
13 #define INPUT_CSV_DELIMITER ','

```

```

14 #define EMPTY_CSV_FILEDS_LINE ",,,"
15
16 status_t split (const char * s, char del, size_t * amount_fields , char ***
    string_array);
17 status_t strdupl(const char *s, char **t);
18 status_t read_line(FILE * fi, char ** created_string, bool_t *eof);
19 status_t destroy_strings(char *** string_array, size_t *l);
20 bool_t check_sum(char * string);
21 bool_t is_valid_line(char *string);
22 status_t swap(ADT_gps_coordinate_t *data_1, ADT_gps_coordinate_t *data_2);
23
24 #endif

```

5.3. Errores

5.3.1. error.c

```

1 #include <stdio.h>
2
3 #include "error.h"
4
5 void print_error(status_t status)
6 {
7     char * errors_dictionary[MAX_ERRORS]=
8     {
9         "Null pointer.",
10        "Insufficient memory.",
11        "Incorrect program invocation.",
12        "Unable to open file.",
13        "Unable to write in file",
14        "Invalid data"
15    };
16
17    fprintf(stderr, "%s\n", errors_dictionary[status]);
18 }

```

5.3.2. error.h

```

1 #ifndef ERRORS__H
2 #define ERRORS__H
3
4 #include "types.h"
5
6 #define MAX_ERRORS 6
7
8 void print_error(status_t status);
9
10 #endif

```

5.4. Ejecución

5.4.1. main.c

```
1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3  #include <string.h>
4
5  #include "utilities.h"
6  #include "vector.h"
7  #include "gps.h"
8  #include "error.h"
9  #include "arguments.h"
10 #include "types.h"
11
12 int main(int argc, char* argv[])
13 {
14     FILE *input_file, *output_file;
15     status_t status;
16     ADT_vector_t *vector;
17     ADT_gps_coordinate_t *coordinate;
18     char *created_string;
19     bool_t eof;
20     size_t amount_fields, num_linea;
21     char ** string_array;
22
23
24     if((status=validate_args(argv,argc))!=OK)
25     {
26         print_error(status);
27         return EXIT_FAILURE;
28     }
29
30     if((input_file=fopen(argv[CMD_ARG_INPUT_FILE_POSITION],"rt"))==NULL)
31     {
32         status=ERROR_CORRUPT_FILE;
33         print_error(status);
34         return EXIT_FAILURE;
35     }
36
37     if((output_file=fopen(argv[CMD_ARG_OUTPUT_FILE_POSITION],"wt"))==NULL)
38     {
39         fclose(input_file);
40         status=ERROR_CORRUPT_FILE;
41         print_error(status);
42         return EXIT_FAILURE;
43     }
44
```

```
45     if((status=ADT_vector_new(&vector))!=OK)
46     {
47         ADT_vector_delete(&vector, ADT_gps_coordinate_delete);
48         fclose(input_file);
49         fclose(output_file);
50         print_error(status);
51         return EXIT_FAILURE;
52     }
53
54     num_linea=0;
55
56     while((status=read_line(input_file, &created_string, &eof))==OK && eof!=TRUE)
57     {
58
59         if((is_valid_line(created_string))==TRUE)
60         {
61             if((status = split (created_string, INPUT_CSV_DELIMITER, &
62                 amount_fields , &string_array))!=OK)
63             {
64                 ADT_vector_delete(&vector, ADT_gps_coordinate_delete)
65                 ;
66                 fclose(input_file);
67                 fclose(output_file);
68                 print_error(status);
69                 return EXIT_FAILURE;
70             }
71
72             if((status=load_gps_coordinate(&coordinate, string_array))!=OK
73                 )
74             {
75                 ADT_gps_coordinate_delete(coordinate);
76                 ADT_vector_delete(&vector, ADT_gps_coordinate_delete)
77                 ;
78                 fclose(input_file);
79                 fclose(output_file);
80                 print_error(status);
81                 return EXIT_FAILURE;
82             }
83
84             if((status=ADT_vector_append(&vector, coordinate))!=OK)
85             {
86                 ADT_vector_delete(&vector, ADT_gps_coordinate_delete)
87                 ;
88                 fclose(input_file);
89                 fclose(output_file);
90                 print_error(status);
91                 return EXIT_FAILURE;
92             }
93         }
94     }
```

```
91     if((status = ADT_vector_sort( vector , ADT_gps_comparator))!=OK)
92     {
93         ADT_vector_delete(&vector , ADT_gps_coordinate_delete);
94         fclose(input_file);
95         fclose(output_file);
96         print_error(status);
97         return EXIT_FAILURE;
98     }
99
100     if(!strcmp(argv[CMD_ARG_PRINTING_FMT_POSITION],PRINTING_FMT_CSV))
101     {
102         if((status=export_data_as_csv(vector,output_file ,
103             OUTPUT_FILE_CSV_DELIMITER ))!=OK)
104         {
105             ADT_vector_delete(&vector , ADT_gps_coordinate_delete);
106             fclose(input_file);
107             fclose(output_file);
108             print_error(status);
109             return EXIT_FAILURE;
110         }
111     }
112
113     if(!strcmp(argv[CMD_ARG_PRINTING_FMT_POSITION],PRINTING_FMT_KML))
114     {
115         if((status=export_data_as_kml(vector,output_file ,
116             OUTPUT_FILE_KML_DELIMITER ))!=OK)
117         {
118             ADT_vector_delete(&vector , ADT_gps_coordinate_delete);
119             fclose(input_file);
120             fclose(output_file);
121             print_error(status);
122             return EXIT_FAILURE;
123         }
124     }
125
126     if((status=ADT_vector_delete(&vector , ADT_gps_coordinate_delete))!=OK)
127     {
128         fclose(input_file);
129         fclose(output_file);
130         print_error(status);
131         return EXIT_FAILURE;
132     }
133
134     fclose(input_file);
135
136     if(fclose(output_file)==EOF)
137     {
138         status=ERROR_CORRUPT_FILE;
139         print_error(status);
140         return EXIT_FAILURE;
141     }
```



```
140
141         return EXIT_SUCCESS;
142     }
```

5.4.2. types.h

```
1  #ifndef TYPES__H
2  #define TYPES__H
3
4  typedef enum
5  {
6      ERROR_NULL_POINTER,
7      ERROR_MEMORY,
8      ERROR_PROG_INVOCATION,
9      ERROR_CORRUPT_FILE,
10     ERROR_WRITING_FILE,
11     ERROR_INVALID_DATA,
12     OK
13 }status_t;
14
15 typedef enum{
16     FALSE,
17     TRUE
18 }bool_t;
19
20 #endif
```

5.4.3. makefile

```
1  CFLAGS = -Wall -ansi -pedantic -o2
2  CC = gcc
3
4  all: make_main
5
6  make_main : main.o utilities.o vector.o gps.o error.o arguments.o
7             $(CC) $(CFLAGS) -o make_main main.o utilities.o vector.o gps.o error.o
8             arguments.o
9
10 main.o : main.c utilities.h vector.h gps.h error.h arguments.h types.h
11         $(CC) $(CFLAGS) -o main.o -c main.c
12
13 utilities.o: utilities.c utilities.h types.h
14         $(CC) $(CFLAGS) -o utilities.o -c utilities.c
15
16 vector.o: vector.c vector.h types.h
17         $(CC) $(CFLAGS) -o vector.o -c vector.c
18
19 gps.o: gps.c gps.h types.h
```

```
19      $(CC) $(CFLAGS) -o gps.o -c gps.c
20
21 error.o: error.c error.h types.h
22      $(CC) $(CFLAGS) -o error.o -c error.c
23
24 arguments.o: arguments.c arguments.h types.h
25      $(CC) $(CFLAGS) -o arguments.o -c arguments.c
```

6. Apéndice IV: Resultados de ejecución

6.1. Archivos CSV

6.1.1. Con trayectoria A

1	2019	5	28	21	14	47	34.000000	37.835521	58.000000	22.403242	17.700000
2	2019	5	28	21	14	48	34.000000	37.837772	58.000000	22.391915	5.500000
3	2019	5	28	21	14	49	34.000000	37.837163	58.000000	22.392834	3.800000
4	2019	5	28	21	14	50	34.000000	37.836751	58.000000	22.392113	5.000000
5	2019	5	28	21	14	51	34.000000	37.835735	58.000000	22.391892	6.400000
6	2019	5	28	21	14	52	34.000000	37.835370	58.000000	22.390773	9.000000
7	2019	5	28	21	14	53	34.000000	37.834453	58.000000	22.391315	7.500000
8	2019	5	28	21	14	54	34.000000	37.834058	58.000000	22.390139	8.300000
9	2019	5	28	21	14	55	34.000000	37.833346	58.000000	22.388798	8.800000
10	2019	5	28	21	14	56	34.000000	37.832764	58.000000	22.388066	8.700000
11	2019	5	28	21	14	57	34.000000	37.831057	58.000000	22.387065	8.900000
12	2019	5	28	21	14	58	34.000000	37.830194	58.000000	22.386583	9.400000
13	2019	5	28	21	14	59	34.000000	37.830068	58.000000	22.385824	9.300000
14	2019	5	28	21	15	0	34.000000	37.829798	58.000000	22.385074	9.700000
15	2019	5	28	21	15	1	34.000000	37.829083	58.000000	22.383613	8.800000
16	2019	5	28	21	15	2	34.000000	37.827777	58.000000	22.382493	9.900000
17	2019	5	28	21	15	3	34.000000	37.827069	58.000000	22.382111	10.800000
18	2019	5	28	21	15	4	34.000000	37.826323	58.000000	22.381977	11.700000
19	2019	5	28	21	15	5	34.000000	37.825335	58.000000	22.381969	11.200000
20	2019	5	28	21	15	6	34.000000	37.824622	58.000000	22.380659	10.900000
21	2019	5	28	21	15	7	34.000000	37.824008	58.000000	22.380042	10.600000
22	2019	5	28	21	15	8	34.000000	37.823368	58.000000	22.379543	9.200000
23	2019	5	28	21	15	9	34.000000	37.821954	58.000000	22.378794	10.600000
24	2019	5	28	21	15	10	34.000000	37.821218	58.000000	22.378132	9.100000
25	2019	5	28	21	15	11	34.000000	37.820526	58.000000	22.377524	8.200000
26	2019	5	28	21	15	12	34.000000	37.819521	58.000000	22.376822	7.500000
27	2019	5	28	21	15	13	34.000000	37.818945	58.000000	22.375521	6.800000
28	2019	5	28	21	15	14	34.000000	37.818167	58.000000	22.373567	4.500000
29	2019	5	28	21	15	15	34.000000	37.817909	58.000000	22.372277	3.800000
30	2019	5	28	21	15	16	34.000000	37.817802	58.000000	22.371015	3.200000
31	2019	5	28	21	15	17	34.000000	37.817802	58.000000	22.369900	2.900000
32	2019	5	28	21	15	18	34.000000	37.817846	58.000000	22.368279	3.400000
33	2019	5	28	21	15	19	34.000000	37.817672	58.000000	22.367011	3.300000
34	2019	5	28	21	15	20	34.000000	37.818117	58.000000	22.365964	2.900000
35	2019	5	28	21	15	21	34.000000	37.818421	58.000000	22.364708	2.800000
36	2019	5	28	21	15	22	34.000000	37.819148	58.000000	22.363400	3.000000
37	2019	5	28	21	15	23	34.000000	37.819129	58.000000	22.363032	3.400000
38	2019	5	28	21	15	24	34.000000	37.819204	58.000000	22.362941	3.300000
39	2019	5	28	21	15	25	34.000000	37.819397	58.000000	22.362704	3.400000
40	2019	5	28	21	15	26	34.000000	37.819217	58.000000	22.362457	3.400000
41	2019	5	28	21	15	27	34.000000	37.819378	58.000000	22.362375	3.700000
42	2019	5	28	21	15	28	34.000000	37.819927	58.000000	22.360180	3.200000
43	2019	5	28	21	15	29	34.000000	37.820398	58.000000	22.357902	2.900000
44	2019	5	28	21	15	30	34.000000	37.826270	58.000000	22.358290	0.400000
45	2019	5	28	21	15	31	34.000000	37.825584	58.000000	22.356983	0.300000

46	2019	5	28	21	15	32	34.000000	37.826338	58.000000	22.355880	-0.000000
47	2019	5	28	21	15	33	34.000000	37.826597	58.000000	22.355333	-1.500000
48	2019	5	28	21	15	34	34.000000	37.827637	58.000000	22.353294	-1.700000
49	2019	5	28	21	15	35	34.000000	37.828700	58.000000	22.351391	-2.000000
50	2019	5	28	21	15	36	34.000000	37.828863	58.000000	22.349736	-1.200000
51	2019	5	28	21	15	37	34.000000	37.828468	58.000000	22.348193	-2.500000
52	2019	5	28	21	15	38	34.000000	37.829283	58.000000	22.347571	-3.200000
53	2019	5	28	21	15	39	34.000000	37.829664	58.000000	22.346320	-3.300000
54	2019	5	28	21	15	40	34.000000	37.830153	58.000000	22.345877	-3.500000
55	2019	5	28	21	15	41	34.000000	37.830678	58.000000	22.345003	-4.200000
56	2019	5	28	21	15	42	34.000000	37.831027	58.000000	22.344246	-3.100000
57	2019	5	28	21	15	43	34.000000	37.831295	58.000000	22.343426	-2.700000
58	2019	5	28	21	15	44	34.000000	37.831863	58.000000	22.342112	-3.200000
59	2019	5	28	21	15	45	34.000000	37.831561	58.000000	22.341217	-3.600000
60	2019	5	28	21	15	46	34.000000	37.832179	58.000000	22.340382	-4.800000
61	2019	5	28	21	15	47	34.000000	37.832796	58.000000	22.338597	-5.500000
62	2019	5	28	21	15	48	34.000000	37.832507	58.000000	22.336929	-5.000000
63	2019	5	28	21	15	49	34.000000	37.832334	58.000000	22.335625	-4.800000
64	2019	5	28	21	15	50	34.000000	37.832401	58.000000	22.334442	-5.200000
65	2019	5	28	21	15	51	34.000000	37.833165	58.000000	22.333403	-4.600000
66	2019	5	28	21	15	52	34.000000	37.834052	58.000000	22.332450	-4.800000
67	2019	5	28	21	15	53	34.000000	37.834425	58.000000	22.331592	-3.500000
68	2019	5	28	21	15	54	34.000000	37.834779	58.000000	22.330262	-2.800000
69	2019	5	28	21	15	55	34.000000	37.835502	58.000000	22.329502	-2.000000
70	2019	5	28	21	15	56	34.000000	37.835801	58.000000	22.328375	-1.300000
71	2019	5	28	21	15	57	34.000000	37.836421	58.000000	22.327586	-0.400000
72	2019	5	28	21	15	58	34.000000	37.836666	58.000000	22.326879	0.100000
73	2019	5	28	21	15	59	34.000000	37.837319	58.000000	22.326159	1.300000
74	2019	5	28	21	16	0	34.000000	37.837302	58.000000	22.324890	2.400000
75	2019	5	28	21	16	1	34.000000	37.837800	58.000000	22.324034	2.600000
76	2019	5	28	21	16	2	34.000000	37.838086	58.000000	22.323228	5.500000
77	2019	5	28	21	16	3	34.000000	37.838909	58.000000	22.322934	6.800000
78	2019	5	28	21	16	4	34.000000	37.840080	58.000000	22.322618	7.400000
79	2019	5	28	21	16	5	34.000000	37.841118	58.000000	22.322626	7.400000
80	2019	5	28	21	16	6	34.000000	37.842541	58.000000	22.323009	8.000000

6.1.2. Con trayectoria B

1	2019	5	28	21	29	48	34.000000	37.843365	58.000000	22.303517	43.600000
2	2019	5	28	21	29	49	34.000000	37.847693	58.000000	22.310842	32.600000
3	2019	5	28	21	29	50	34.000000	37.850327	58.000000	22.316112	25.500000
4	2019	5	28	21	29	51	34.000000	37.852133	58.000000	22.320239	16.600000
5	2019	5	28	21	29	52	34.000000	37.853489	58.000000	22.324068	11.800000
6	2019	5	28	21	29	53	34.000000	37.854090	58.000000	22.324500	12.600000
7	2019	5	28	21	29	54	34.000000	37.854755	58.000000	22.322733	17.700000
8	2019	5	28	21	29	55	34.000000	37.855914	58.000000	22.323074	17.500000
9	2019	5	28	21	29	56	34.000000	37.856637	58.000000	22.322333	20.100000
10	2019	5	28	21	29	57	34.000000	37.855699	58.000000	22.322766	21.900000
11	2019	5	28	21	29	58	34.000000	37.857084	58.000000	22.322928	22.200000

12	2019	5	28	21	29	59	34.000000	37.858537	58.000000	22.323211	22.500000
13	2019	5	28	21	30	0	34.000000	37.859933	58.000000	22.324000	20.200000
14	2019	5	28	21	30	1	34.000000	37.860761	58.000000	22.324487	21.000000
15	2019	5	28	21	30	2	34.000000	37.861402	58.000000	22.325137	20.600000
16	2019	5	28	21	30	3	34.000000	37.862647	58.000000	22.326920	19.200000
17	2019	5	28	21	30	4	34.000000	37.863775	58.000000	22.327890	18.300000
18	2019	5	28	21	30	5	34.000000	37.864110	58.000000	22.327856	17.200000
19	2019	5	28	21	30	6	34.000000	37.864260	58.000000	22.329072	16.800000
20	2019	5	28	21	30	7	34.000000	37.864901	58.000000	22.329797	16.100000
21	2019	5	28	21	30	8	34.000000	37.865518	58.000000	22.330958	14.900000
22	2019	5	28	21	30	9	34.000000	37.866372	58.000000	22.331641	14.200000
23	2019	5	28	21	30	10	34.000000	37.867172	58.000000	22.332311	13.800000
24	2019	5	28	21	30	11	34.000000	37.867864	58.000000	22.333327	14.100000
25	2019	5	28	21	30	12	34.000000	37.868997	58.000000	22.332757	14.100000
26	2019	5	28	21	30	13	34.000000	37.869008	58.000000	22.333045	14.700000
27	2019	5	28	21	30	14	34.000000	37.869310	58.000000	22.333737	16.300000
28	2019	5	28	21	30	15	34.000000	37.869685	58.000000	22.334642	16.600000
29	2019	5	28	21	30	16	34.000000	37.870286	58.000000	22.335977	15.900000
30	2019	5	28	21	30	17	34.000000	37.871349	58.000000	22.335447	15.600000
31	2019	5	28	21	30	18	34.000000	37.872198	58.000000	22.335908	15.600000
32	2019	5	28	21	30	19	34.000000	37.873145	58.000000	22.335912	15.400000
33	2019	5	28	21	30	20	34.000000	37.873988	58.000000	22.337513	15.200000
34	2019	5	28	21	30	21	34.000000	37.874896	58.000000	22.339446	14.300000
35	2019	5	28	21	30	22	34.000000	37.875945	58.000000	22.340124	14.100000
36	2019	5	28	21	30	23	34.000000	37.876776	58.000000	22.340683	13.700000
37	2019	5	28	21	30	24	34.000000	37.878120	58.000000	22.340736	14.400000
38	2019	5	28	21	30	25	34.000000	37.878577	58.000000	22.340242	14.200000
39	2019	5	28	21	30	26	34.000000	37.879090	58.000000	22.341032	13.400000
40	2019	5	28	21	30	27	34.000000	37.880308	58.000000	22.341555	13.500000
41	2019	5	28	21	30	28	34.000000	37.881184	58.000000	22.341979	13.200000
42	2019	5	28	21	30	29	34.000000	37.881953	58.000000	22.342232	13.000000
43	2019	5	28	21	30	30	34.000000	37.882170	58.000000	22.342154	12.300000
44	2019	5	28	21	30	31	34.000000	37.882984	58.000000	22.342773	12.700000
45	2019	5	28	21	30	32	34.000000	37.884106	58.000000	22.345231	12.400000
46	2019	5	28	21	30	33	34.000000	37.884809	58.000000	22.346668	12.500000
47	2019	5	28	21	30	34	34.000000	37.886137	58.000000	22.348737	12.800000
48	2019	5	28	21	30	35	34.000000	37.885932	58.000000	22.353113	9.100000
49	2019	5	28	21	30	36	34.000000	37.886820	58.000000	22.355372	7.700000
50	2019	5	28	21	30	37	34.000000	37.886901	58.000000	22.356705	7.200000
51	2019	5	28	21	30	38	34.000000	37.888292	58.000000	22.357912	7.000000
52	2019	5	28	21	30	39	34.000000	37.886402	58.000000	22.359714	9.600000
53	2019	5	28	21	30	40	34.000000	37.886198	58.000000	22.360897	11.300000
54	2019	5	28	21	30	41	34.000000	37.886227	58.000000	22.362202	10.900000
55	2019	5	28	21	30	42	34.000000	37.885640	58.000000	22.363641	12.800000
56	2019	5	28	21	30	43	34.000000	37.885111	58.000000	22.364510	14.100000
57	2019	5	28	21	30	44	34.000000	37.884490	58.000000	22.365232	14.600000
58	2019	5	28	21	30	45	34.000000	37.883561	58.000000	22.366432	15.100000
59	2019	5	28	21	30	46	34.000000	37.883711	58.000000	22.367303	14.800000
60	2019	5	28	21	30	47	34.000000	37.883523	58.000000	22.368698	11.500000
61	2019	5	28	21	30	48	34.000000	37.883334	58.000000	22.370006	10.800000
62	2019	5	28	21	30	49	34.000000	37.882813	58.000000	22.373311	7.200000

63	2019	5	28	21	30	50	34.000000	37.882845	58.000000	22.374848	7.200000
64	2019	5	28	21	30	51	34.000000	37.882014	58.000000	22.375489	8.700000
65	2019	5	28	21	30	52	34.000000	37.880934	58.000000	22.376409	11.400000
66	2019	5	28	21	30	53	34.000000	37.880288	58.000000	22.378278	9.600000
67	2019	5	28	21	30	54	34.000000	37.878685	58.000000	22.380719	10.100000
68	2019	5	28	21	30	55	34.000000	37.877751	58.000000	22.382364	10.900000
69	2019	5	28	21	30	56	34.000000	37.876611	58.000000	22.383021	12.300000
70	2019	5	28	21	30	57	34.000000	37.876153	58.000000	22.382666	14.100000
71	2019	5	28	21	30	58	34.000000	37.876602	58.000000	22.384072	15.000000
72	2019	5	28	21	30	59	34.000000	37.877044	58.000000	22.386502	10.500000
73	2019	5	28	21	31	0	34.000000	37.877649	58.000000	22.388134	8.900000
74	2019	5	28	21	31	1	34.000000	37.876557	58.000000	22.388228	7.800000
75	2019	5	28	21	31	2	34.000000	37.876092	58.000000	22.388695	6.800000
76	2019	5	28	21	31	3	34.000000	37.875691	58.000000	22.390278	6.400000
77	2019	5	28	21	31	4	34.000000	37.874845	58.000000	22.391102	6.100000
78	2019	5	28	21	31	5	34.000000	37.874527	58.000000	22.391444	4.900000
79	2019	5	28	21	31	6	34.000000	37.873915	58.000000	22.392062	4.000000
80	2019	5	28	21	31	7	34.000000	37.873009	58.000000	22.393534	2.800000
81	2019	5	28	21	31	8	34.000000	37.872383	58.000000	22.394231	1.800000
82	2019	5	28	21	31	9	34.000000	37.871738	58.000000	22.394848	1.800000
83	2019	5	28	21	31	10	34.000000	37.871967	58.000000	22.395051	1.100000
84	2019	5	28	21	31	11	34.000000	37.870610	58.000000	22.396682	-0.200000
85	2019	5	28	21	31	12	34.000000	37.870141	58.000000	22.396940	-1.600000
86	2019	5	28	21	31	13	34.000000	37.870451	58.000000	22.397134	-1.900000
87	2019	5	28	21	31	14	34.000000	37.870336	58.000000	22.397142	-1.900000
88	2019	5	28	21	31	15	34.000000	37.869501	58.000000	22.397870	-2.600000
89	2019	5	28	21	31	16	34.000000	37.867652	58.000000	22.398861	-2.200000
90	2019	5	28	21	31	17	34.000000	37.866657	58.000000	22.399655	-2.700000
91	2019	5	28	21	31	18	34.000000	37.867432	58.000000	22.400283	-4.100000
92	2019	5	28	21	31	19	34.000000	37.866042	58.000000	22.400727	-2.700000
93	2019	5	28	21	31	20	34.000000	37.864373	58.000000	22.401795	-0.300000
94	2019	5	28	21	31	21	34.000000	37.862098	58.000000	22.402064	1.900000
95	2019	5	28	21	31	22	34.000000	37.860268	58.000000	22.401956	2.800000
96	2019	5	28	21	31	23	34.000000	37.858732	58.000000	22.401388	3.200000
97	2019	5	28	21	31	24	34.000000	37.857390	58.000000	22.401005	3.300000
98	2019	5	28	21	31	25	34.000000	37.855903	58.000000	22.400561	3.400000
99	2019	5	28	21	31	26	34.000000	37.855278	58.000000	22.399032	2.900000
100	2019	5	28	21	31	27	34.000000	37.854179	58.000000	22.398016	2.400000
101	2019	5	28	21	31	28	34.000000	37.853265	58.000000	22.396884	1.800000
102	2019	5	28	21	31	29	34.000000	37.852172	58.000000	22.396287	2.100000
103	2019	5	28	21	31	30	34.000000	37.851394	58.000000	22.395455	2.300000
104	2019	5	28	21	31	31	34.000000	37.850575	58.000000	22.394602	2.700000
105	2019	5	28	21	31	32	34.000000	37.849830	58.000000	22.394386	3.500000
106	2019	5	28	21	31	33	34.000000	37.848879	58.000000	22.393811	5.000000
107	2019	5	28	21	31	34	34.000000	37.847761	58.000000	22.393067	5.200000

6.2. Archivos KML

6.2.1. Con trayectoria A

```

1  <?xml version="1.0" encoding="UTF-8"?>
2  <kml xmlns="http://www.opengis.net/kml/2.2">
3  <Document>
4  <name>Rutas</name>
5  <description>Ejemplos de rutas</description>
6  <Style id="yellowLineGreenPoly">
7  <LineStyle>
8  <color>7f00ffff</color>
9  <width>4</width>
10 </LineStyle>
11 <PolyStyle>
12 <color>7f00ff00</color>
13 </PolyStyle>
14 </Style>
15 <Placemark>
16 <name>Relieve absoluto</name>
17 <description>Pared verde transparente con contornos
18 amarillos</description>
19 <styleUrl>#yellowLineGreenPoly</styleUrl>
20 <LineString>
21 <extrude>1</extrude>
22 <tessellate>1</tessellate>
23 <altitudeMode>absolute</altitudeMode>
24 <coordinates>
25 -58.37338736667,-34.63059201667,17.70000000000
26 -58.37319858333,-34.63062953333,5.50000000000
27 -58.37321390000,-34.63061938333,3.80000000000
28 -58.37320188333,-34.63061251667,5.00000000000
29 -58.37319820000,-34.63059558333,6.40000000000
30 -58.37317955000,-34.63058950000,9.00000000000
31 -58.37318858333,-34.63057421667,7.50000000000
32 -58.37316898333,-34.63056763333,8.30000000000
33 -58.37314663333,-34.6305576667,8.80000000000
34 -58.37313443333,-34.63054606667,8.70000000000
35 -58.37311775000,-34.63051761667,8.90000000000
36 -58.37310971667,-34.63050323333,9.40000000000
37 -58.37309706667,-34.63050113333,9.30000000000
38 -58.37308456667,-34.63049663333,9.70000000000
39 -58.37306021667,-34.63048471667,8.80000000000
40 -58.37304155000,-34.63046295000,9.90000000000
41 -58.37303518333,-34.63045115000,10.80000000000
42 -58.37303295000,-34.63043871667,11.70000000000
43 -58.37303281667,-34.63042225000,11.20000000000
44 -58.37301098333,-34.63041036667,10.90000000000
45 -58.37300070000,-34.63040013333,10.60000000000
46 -58.37299238333,-34.63038946667,9.20000000000
47 -58.37297990000,-34.63036590000,10.60000000000

```

```
48 -58.37296886667, -34.63035363333, 9.10000000000
49 -58.37295873333, -34.63034210000, 8.20000000000
50 -58.37294703333, -34.63032535000, 7.50000000000
51 -58.37292535000, -34.63031575000, 6.80000000000
52 -58.37289278333, -34.63030278333, 4.50000000000
53 -58.37287128333, -34.63029848333, 3.80000000000
54 -58.37285025000, -34.63029670000, 3.20000000000
55 -58.37283166667, -34.63029670000, 2.90000000000
56 -58.37280465000, -34.63029743333, 3.40000000000
57 -58.37278351667, -34.63029453333, 3.30000000000
58 -58.37276606667, -34.63030195000, 2.90000000000
59 -58.37274513333, -34.63030701667, 2.80000000000
60 -58.37272333333, -34.63031913333, 3.00000000000
61 -58.37271720000, -34.63031881667, 3.40000000000
62 -58.37271568333, -34.63032006667, 3.30000000000
63 -58.37271173333, -34.63032328333, 3.40000000000
64 -58.37270761667, -34.63032028333, 3.40000000000
65 -58.37270625000, -34.63032296667, 3.70000000000
66 -58.37266966667, -34.63033211667, 3.20000000000
67 -58.37263170000, -34.63033996667, 2.90000000000
68 -58.37263816667, -34.63043783333, 0.40000000000
69 -58.37261638333, -34.63042640000, 0.30000000000
70 -58.37259800000, -34.63043896667, -0.00000000000
71 -58.37258888333, -34.63044328333, -1.50000000000
72 -58.37255490000, -34.63046061667, -1.70000000000
73 -58.37252318333, -34.63047833333, -2.00000000000
74 -58.37249560000, -34.63048105000, -1.20000000000
75 -58.37246988333, -34.63047446667, -2.50000000000
76 -58.37245951667, -34.63048805000, -3.20000000000
77 -58.37243866667, -34.63049440000, -3.30000000000
78 -58.37243128333, -34.63050255000, -3.50000000000
79 -58.37241671667, -34.63051130000, -4.20000000000
80 -58.37240410000, -34.63051711667, -3.10000000000
81 -58.37239043333, -34.63052158333, -2.70000000000
82 -58.37236853333, -34.63053105000, -3.20000000000
83 -58.37235361667, -34.63052601667, -3.60000000000
84 -58.37233970000, -34.63053631667, -4.80000000000
85 -58.37230995000, -34.63054660000, -5.50000000000
86 -58.37228215000, -34.63054178333, -5.00000000000
87 -58.37226041667, -34.63053890000, -4.80000000000
88 -58.37224070000, -34.63054001667, -5.20000000000
89 -58.37222338333, -34.63055275000, -4.60000000000
90 -58.37220750000, -34.63056753333, -4.80000000000
91 -58.37219320000, -34.63057375000, -3.50000000000
92 -58.37217103333, -34.63057965000, -2.80000000000
93 -58.37215836667, -34.63059170000, -2.00000000000
94 -58.37213958333, -34.63059668333, -1.30000000000
95 -58.37212643333, -34.63060701667, -0.40000000000
96 -58.37211465000, -34.63061110000, 0.10000000000
97 -58.37210265000, -34.63062198333, 1.30000000000
98 -58.37208150000, -34.63062170000, 2.40000000000
```



```

99  -58.37206723333, -34.63063000000, 2.60000000000
100 -58.37205380000, -34.63063476667, 5.50000000000
101 -58.37204890000, -34.63064848333, 6.80000000000
102 -58.37204363333, -34.63066800000, 7.40000000000
103 -58.37204376667, -34.63068530000, 7.40000000000
104 -58.37205015000, -34.63070901667, 8.00000000000
105 </coordinates>
106 </LineString>
107 </Placemark>
108 </Document>
109 </kml>

```



Figura 4: Trayectoria A

6.2.2. Con trayectoria B

```

1  <?xml version="1.0" encoding="UTF-8"?>
2  <kml xmlns="http://www.opengis.net/kml/2.2">
3  <Document>
4  <name>Rutas</name>
5  <description>Ejemplos de rutas</description>
6  <Style id="yellowLineGreenPoly">
7  <LineStyle>
8  <color>7f00ffff</color>
9  <width>4</width>
10 </LineStyle>
11 <PolyStyle>
12 <color>7f00ff00</color>
13 </PolyStyle>
14 </Style>
15 <Placemark>

```

```
16 <name>Relieve absoluto</name>
17 <description>Pared verde transparente con contornos
18 amarillos</description>
19 <styleUrl>#yellowLineGreenPoly</styleUrl>
20 <LineString>
21 <extrude>1</extrude>
22 <tessellate>1</tessellate>
23 <altitudeMode>absolute</altitudeMode>
24 <coordinates>
25 -58.37172528333,-34.63072275000,43.60000000000
26 -58.37184736667,-34.63079488333,32.60000000000
27 -58.37193520000,-34.63083878333,25.50000000000
28 -58.37200398333,-34.63086888333,16.60000000000
29 -58.37206780000,-34.63089148333,11.80000000000
30 -58.37207500000,-34.63090150000,12.60000000000
31 -58.37204555000,-34.63091258333,17.70000000000
32 -58.37205123333,-34.63093190000,17.50000000000
33 -58.37203888333,-34.63094395000,20.10000000000
34 -58.37204610000,-34.63092831667,21.90000000000
35 -58.37204880000,-34.63095140000,22.20000000000
36 -58.37205351667,-34.63097561667,22.50000000000
37 -58.37206666667,-34.63099888333,20.20000000000
38 -58.37207478333,-34.63101268333,21.00000000000
39 -58.37208561667,-34.63102336667,20.60000000000
40 -58.37211533333,-34.63104411667,19.20000000000
41 -58.37213150000,-34.63106291667,18.30000000000
42 -58.37213093333,-34.63106850000,17.20000000000
43 -58.37215120000,-34.63107100000,16.80000000000
44 -58.37216328333,-34.63108168333,16.10000000000
45 -58.37218263333,-34.63109196667,14.90000000000
46 -58.37219401667,-34.63110620000,14.20000000000
47 -58.37220518333,-34.63111953333,13.80000000000
48 -58.37222211667,-34.63113106667,14.10000000000
49 -58.37221261667,-34.63114995000,14.10000000000
50 -58.37221741667,-34.63115013333,14.70000000000
51 -58.37222895000,-34.63115516667,16.30000000000
52 -58.37224403333,-34.63116141667,16.60000000000
53 -58.37226628333,-34.63117143333,15.90000000000
54 -58.37225745000,-34.63118915000,15.60000000000
55 -58.37226513333,-34.63120330000,15.60000000000
56 -58.37226520000,-34.63121908333,15.40000000000
57 -58.37229188333,-34.63123313333,15.20000000000
58 -58.37232410000,-34.63124826667,14.30000000000
59 -58.37233540000,-34.63126575000,14.10000000000
60 -58.37234471667,-34.63127960000,13.70000000000
61 -58.37234560000,-34.63130200000,14.40000000000
62 -58.37233736667,-34.63130961667,14.20000000000
63 -58.37235053333,-34.63131816667,13.40000000000
64 -58.37235925000,-34.63133846667,13.50000000000
65 -58.37236631667,-34.63135306667,13.20000000000
66 -58.37237053333,-34.63136588333,13.00000000000
```

```
67 -58.37236923333 , -34.63136950000 , 12.30000000000
68 -58.37237955000 , -34.63138306667 , 12.70000000000
69 -58.37242051667 , -34.63140176667 , 12.40000000000
70 -58.37244446667 , -34.63141348333 , 12.50000000000
71 -58.37247895000 , -34.63143561667 , 12.80000000000
72 -58.37255188333 , -34.63143220000 , 9.10000000000
73 -58.37258953333 , -34.63144700000 , 7.70000000000
74 -58.37261175000 , -34.63144835000 , 7.20000000000
75 -58.37263186667 , -34.63147153333 , 7.00000000000
76 -58.37266190000 , -34.63144003333 , 9.60000000000
77 -58.37268161667 , -34.63143663333 , 11.30000000000
78 -58.37270336667 , -34.63143711667 , 10.90000000000
79 -58.37272735000 , -34.63142733333 , 12.80000000000
80 -58.37274183333 , -34.63141851667 , 14.10000000000
81 -58.37275386667 , -34.63140816667 , 14.60000000000
82 -58.37277386667 , -34.63139268333 , 15.10000000000
83 -58.37278838333 , -34.63139518333 , 14.80000000000
84 -58.37281163333 , -34.63139205000 , 11.50000000000
85 -58.37283343333 , -34.63138890000 , 10.80000000000
86 -58.37288851667 , -34.63138021667 , 7.20000000000
87 -58.37291413333 , -34.63138075000 , 7.20000000000
88 -58.37292481667 , -34.63136690000 , 8.70000000000
89 -58.37294015000 , -34.63134890000 , 11.40000000000
90 -58.37297130000 , -34.63133813333 , 9.60000000000
91 -58.37301198333 , -34.63131141667 , 10.10000000000
92 -58.37303940000 , -34.63129585000 , 10.90000000000
93 -58.37305035000 , -34.63127685000 , 12.30000000000
94 -58.37304443333 , -34.63126921667 , 14.10000000000
95 -58.37306786667 , -34.63127670000 , 15.00000000000
96 -58.37310836667 , -34.63128406667 , 10.50000000000
97 -58.37313556667 , -34.63129415000 , 8.90000000000
98 -58.37313713333 , -34.63127595000 , 7.80000000000
99 -58.37314491667 , -34.63126820000 , 6.80000000000
100 -58.37317130000 , -34.63126151667 , 6.40000000000
101 -58.37318503333 , -34.63124741667 , 6.10000000000
102 -58.37319073333 , -34.63124211667 , 4.90000000000
103 -58.37320103333 , -34.63123191667 , 4.00000000000
104 -58.37322556667 , -34.63121681667 , 2.80000000000
105 -58.37323718333 , -34.63120638333 , 1.80000000000
106 -58.37324746667 , -34.63119563333 , 1.80000000000
107 -58.37325085000 , -34.63119945000 , 1.10000000000
108 -58.37327803333 , -34.63117683333 , -0.20000000000
109 -58.37328233333 , -34.63116901667 , -1.60000000000
110 -58.37328556667 , -34.63117418333 , -1.90000000000
111 -58.37328570000 , -34.63117226667 , -1.90000000000
112 -58.37329783333 , -34.63115835000 , -2.60000000000
113 -58.37331435000 , -34.63112753333 , -2.20000000000
114 -58.37332758333 , -34.63111095000 , -2.70000000000
115 -58.37333805000 , -34.63112386667 , -4.10000000000
116 -58.37334545000 , -34.63110070000 , -2.70000000000
117 -58.37336325000 , -34.63107288333 , -0.30000000000
```

```

118 -58.37336773333 , -34.63103496667 , 1.90000000000
119 -58.37336593333 , -34.63100446667 , 2.80000000000
120 -58.37335646667 , -34.63097886667 , 3.20000000000
121 -58.37335008333 , -34.63095650000 , 3.30000000000
122 -58.37334268333 , -34.63093171667 , 3.40000000000
123 -58.37331720000 , -34.63092130000 , 2.90000000000
124 -58.37330026667 , -34.63090298333 , 2.40000000000
125 -58.37328140000 , -34.63088775000 , 1.80000000000
126 -58.37327145000 , -34.63086953333 , 2.10000000000
127 -58.37325758333 , -34.63085656667 , 2.30000000000
128 -58.37324336667 , -34.63084291667 , 2.70000000000
129 -58.37323976667 , -34.63083050000 , 3.50000000000
130 -58.37323018333 , -34.63081465000 , 5.00000000000
131 -58.37321778333 , -34.63079601667 , 5.20000000000
132 </coordinates>
133 </LineString>
134 </Placemark>
135 </Document>
136 </kml>

```

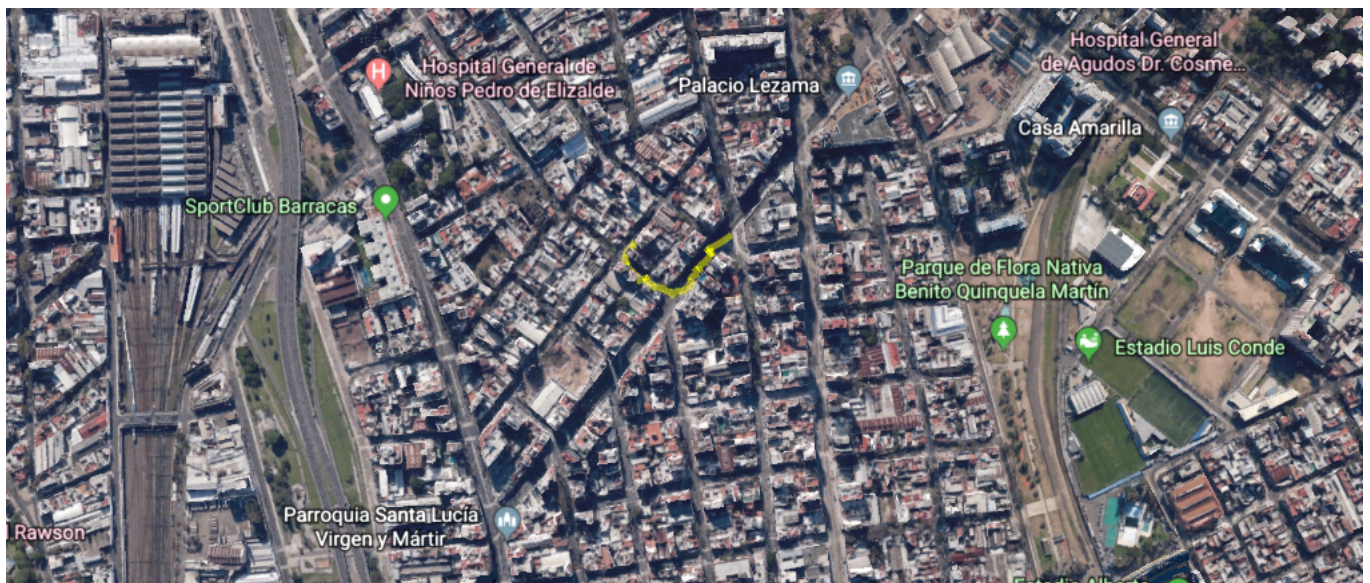


Figura 5: Trayectoria B