Plancha 3: Ensamblador de x86_64

2018 – Arquitectura de las Computadoras Licenciatura en Ciencias de la Computación Entrega: fecha a determinar

Nota: los registros rax, rcx, rdx, rsi, rdi, r8, r9, r10 y r11 y sus subregistros no son preservados en llamadas a funciones de biblioteca ni en llamadas al sistema (servicios del núcleo de sistema operativo). Si se necesita preservar los valores de estos registros, lo mejor es guardarlos en la pila.

1. General

1)

Una forma de imprimir un valor entero es realizando una llamada a la función printf. Esta toma como primer argumento una cadena de C (las cuales se representan como un puntero a caracter) indicando el formato y luego una cantidad variable de argumentos que serán impresos. La signatura en C es la siguiente:

```
int printf(const char *format, ...);
```

La forma de llamarla en ensamblador es como sigue:

Modifique el código para imprimir:

- 1. El valor del registro rsp.
- 2. La dirección de la cadena de formato.
- 3. La dirección de la cadena de formato en hexadecimal.
- 4. El quad en el tope de la pila.
- 5. El quad ubicado en la dirección rsp + 8.
- 6. El valor i.

- 7. La dirección de i.
- 2) Las instrucciones rol y ror rotan los bits de su operando a izquierda y derecha, dejando el bit izquierdo –respectivamente, el derecho– en la bandera de acarreo (carry) del registro de estado. Toman dos operandos:

```
rol cantidad_a_rotar, registro ror cantidad_a_rotar, registro
```

Además, existe la instrucción adc (add with carry), que toma dos operandos:

```
adc op_origen, op_destino
```

y calcula $op_destino \leftarrow op_origen + op_destino + acarreo$.

Use esto para encontrar cuántos bits en uno tiene un entero de 64 bits (quad) almacenado en el registro rax.

- 3) Implemente en ensamblador funciones que realicen lo siguiente:
 - 1. Busquen un caracter dentro de una cadena apuntada por rdi.
 - 2. Comparen dos cadenas de longitud rex apuntadas por rdi y rsi.

Luego, utilizando las funciones anteriores, implemente en ensamblador el algoritmo de "fuerza bruta":

Escriba una función main en C que llame a la función fuerzaBruta. Deberá mantener dos archivos separados: uno para el código en ensamblador y otro para el código en C. Para generar el binario ejecutable, debe pasar los nombres de ambos archivos fuente como argumentos de gcc:

```
$ gcc fuerza_bruta.s main.c
```

Este ejercicio se debe realizar sin guardar variables locales en la pila.

4) En el programa que sigue, funcs, implementa void (*funcs[])() = {f1, f2, f3}. Complételo para que la línea con el comentario corresponda a funcs[entero](). Use el código más eficiente.

```
.data
fmt: .string "%d"
entero: .long -100
funcs: .quad f1
```

```
.quad f2
        .quad f3
        .text
        movl $0, %esi; movq $fmt, %rdi; call printf; jmp fin
f1:
f2:
        movl $1, %esi; movq $fmt, %rdi; call printf; jmp fin
        movl $2, %esi; movq $fmt, %rdi; call printf; jmp fin
f3:
        .global main
main:
        pushq %rbp
        movq %rsp, %rbp
        ## Leemos el entero.
        movq $entero, %rsi
        movq $fmt, %rdi
        xorq %rax, %rax
        call scanf
        xorq %rax, %rax
        ## ¡COMPLETE CON DOS INSTRUCCIONES!
        jmp *%rdx
fin:
        movq %rbp, %rsp
        popq %rbp
        ret
```

5) Las funciones setjmp y longjmp permiten hacer saltos no locales. Sus signaturas en C se encuentran en la cabecera setjmp.h y son las siguientes:

```
int setjmp(jmp_buf env);
void longjmp(jmp_buf env, int val);
```

setjmp "guarda" el estado de la computadora en el argumento env y luego longjmp lo restaura. Implemente setjmp y longjmp. Llámelas setjmp2 y longjmp2.

2. Punto flotante

6) Implemente en ensamblador de x86_64 la función:

int solve(float a, float b, float c, float d, float e, float f, float *x, float *y); que resuelva el sistema de ecuaciones:

$$ax + by = c$$

$$dx + ey = f$$
(1)

y escriba el resultado en los punteros \mathbf{x} e \mathbf{y} . La función debe devolver 0 si encontró una única solución y -1 en caso contrario.

7) Implemente en ensamblador la siguiente función:

```
void sum(float *a, float *b, int len);
```

que suma dos arreglos de flotantes de longitud len dejando el resultado en a.

8) Reimplemente la función anterior utilizando instrucciones SSE. Llámela sum_sse. Utilizando la función clock_gettime compare el tiempo computacional de cada implementación para arreglos de distinto tamaño (de 1000 a 100.000.000 elementos).

3. Funciones

9)

1. Realice un diagrama de la pila utilizada por el siguiente programa C (stack_usage.c en el directorio codigo) cuando se está ejecutando f:

```
#include <stdio.h>
int f(char a, int b, char c, long d,
      char e, short f, int g, int h)
{
   printf("a: %p\n", &a);
   printf("b: %p\n", &b);
   printf("c: %p\n", &c);
   printf("d: %p\n", &d);
   printf("e: %p\n", &e);
   printf("f: %p\n", &f);
   printf("g: %p\n", &g);
   printf("h: %p\n", &h);
   return 0;
}
int main(void)
{
   return f('1', 2, '3', 4, '5', 6, 7, 8);
}
```

Indique en el diagrama la ubicación y el espacio utilizado por cada argumento.

2. Indique la dirección dentro de la pila en donde está almacenada la dirección de retorno de f y si es posible verifique con GDB. Sugerencia: utilice el comando si, para avanzar de a una instrucción.

10)

1. Compile y ejecute el código de corrutinas:

```
gcc demo_corrutinas.c guindows.c -o demo_corrutinas
./demo_corrutinas
```

2. Agregue una nueva corrutina:

```
task t3;

void ft3(void)
{
    int i;
    for (i = 0; i < 5000; i++) {
        printf("t3: i=%d\n", i);
        TRANSFER(t3, t1);
    }

    TRANSFER(t3, taskmain);
}</pre>
```

Nota: se debe reservar espacio en la pila (stack también para ft3). Haga que ft3 realice una iteración luego de que ft2 lo haya hecho.

3. Modifique las tres corrutinas para que impriman la dirección de una variable local antes de comenzar a iterar. Compare las direcciones mostradas.