

Convex optimization: homework 1

Exercice 1

① CONVEXE en tant qu'intersection des demi-espaces $\{x_i \leq b_i\}$ et $\{x_i \geq a_i\}$ pour $i=1, \dots, n$. (et un demi-espace est bien convexe)

② CONVEXE car $\{x \in \mathbb{R}_+^2 \mid x_1 x_2 \geq 1\} = \{x \in \mathbb{R}_+^2 \mid \frac{1}{x_1} \leq x_2\}$ ($x_1 \neq 0$ car sinon $x_1 x_2 = 0 \not\geq 1$) est l'épigraphes de la fonction convexe $x_1 \mapsto \frac{1}{x_1}$; c'est donc un ensemble convexe.

③ CONVEXE car $\{x \mid \|x - x_0\|_2 \leq \|x - y\|_2 \forall y \in S\} = \bigcap_{y \in S} \{x \mid \|x - x_0\|_2 \leq \|x - y\|_2\} =: A_{x_0, y}$ est une intersection d'ensembles convexes. En effet:

$$\begin{aligned} x \in A_{x_0, y} &\text{ssi } \|x - x_0\|_2^2 \leq \|x - y\|_2^2 \\ &\text{ssi } \|x\|_2^2 - 2x_0^T x + \|x_0\|_2^2 \leq \|x\|_2^2 - 2y^T x + \|y\|_2^2 \\ &\text{ssi } 2(y - x_0)^T x \leq \|y\|_2^2 - \|x_0\|_2^2 \end{aligned}$$

donc $A_{x_0, y}$ est un demi-espace (et est donc convexe)

④ NON CONVEXE: il suffit de choisir S non convexe et T son complémentaire dans \mathbb{R}^n , on a alors $\{x \mid \text{dist}(x, S) \leq \text{dist}(x, T)\} = S$ non convexe.

⑤ CONVEXE : $\{x \mid x + S_2 \subseteq S_1\} = \bigcap_{y \in S_2} \{x \mid x + y \in S_1\} = \bigcap_{y \in S_2} (S_1 - y)$ est convexe étant qu'intersection de convexes. (ensemble convexe car S_1 est convexe)

Exercice 2

① NI CONVEXE NI CONCAVE: f est deux fois différentiable et $\nabla^2 f(x) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ a deux valeurs propres 1 et -1 donc $\nabla^2 f(x)$ n'est ni positive semi-définie ni semi-définie négative (pour $x = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ par exemple).

② NON CONCAVE sans quoi, en composition avec la fonction convexe $x \mapsto \frac{1}{x}$ définie sur \mathbb{R}_+ et non croissante, on aurait $h(x, y) = xy$ convexe, ce qui est absurde d'après ①.

CONVEXE car f est deux fois différentiable et: $\nabla^2 f(x_1, x_2) = \begin{pmatrix} \frac{2}{x_1^3 x_2} & \frac{1}{x_1^2 x_2^2} \\ \frac{1}{x_1^2 x_2^2} & \frac{2}{x_1 x_2^3} \end{pmatrix}$

pour $(x_1, x_2) \in \mathbb{R}_+^2$. Soit $(\delta_1, \delta_2) \in \mathbb{R}^2$. On a:

$$\begin{aligned} (\delta_1, \delta_2)^T \nabla^2 f(x_1, x_2) \begin{pmatrix} \delta_1 \\ \delta_2 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} \frac{2\delta_1}{x_1^3 x_2} + \frac{\delta_2}{x_1^2 x_2^2}, \frac{\delta_1}{x_1^2 x_2^2} + \frac{2\delta_2}{x_1 x_2^3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \delta_1 \\ \delta_2 \end{pmatrix} \\ &= 2 \left(\frac{\delta_1^2}{x_1^3 x_2} + \frac{\delta_1 \delta_2}{x_1^2 x_2^2} + \frac{\delta_2^2}{x_1 x_2^3} \right) \\ &= \frac{2}{x_1^2 x_2} \left(\delta_1^2 \frac{x_2}{x_1} + \delta_2^2 \frac{x_1}{x_2} + \delta_1 \delta_2 \right) \geq 0 \end{aligned}$$

donc $\nabla^2 f(x_1, x_2)$ est semi-définie positive $\forall (x_1, x_2) \in \mathbb{R}_+^2$
donc f est convexe.

③ NI CONVEXE NI CONCAVE : f est deux fois différentiable et $\nabla^2 f\left(\frac{x_1}{x_2}\right) = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{x_2^2} \\ -\frac{1}{x_2^2} & \frac{2x_1}{x_2^3} \end{pmatrix}$

soit $(\delta_1, \delta_2) \in \mathbb{R}^2$ et $(x_1, x_2) \in \mathbb{R}_{++}^2$. Alors :

$$\begin{aligned} (\delta_1, \delta_2) \nabla^2 f(x_1, x_2) (\delta_1, \delta_2)^T &= \begin{pmatrix} -\frac{\delta_2}{x_2^2} & \frac{-\delta_1}{x_2^2} + \frac{2x_1\delta_2}{x_2^3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \delta_1 \\ \delta_2 \end{pmatrix} \\ &= \frac{2}{x_2^2} \left(\frac{x_1}{x_2} \delta_2^2 - \delta_1 \delta_2 \right) =: F_{x_1, x_2}(\delta_1, \delta_2) \end{aligned}$$

en $(x_1, x_2) = (1, 1)$, on a $F_{1,1}(0, 1) = 2 > 0$

et $F_{1,1}(2, 1) = -2 < 0$

donc $\nabla^2 f(1, 1)$ n'est ni positive ni négative.

④ $f(x_1, x_2) = x_1^\alpha x_2^{1-\alpha} = x_2 \left(\frac{x_1}{x_2}\right)^\alpha$ est la fonction perspective de \cdot^α qui est concave pour $\alpha \in [0, 1]$ et convexe pour $\alpha = 0$ ou $\alpha = 1$.

Donc : CONCAVE pour $0 \leq \alpha \leq 1$
CONVEXE pour $\alpha \in \{0, 1\}$

Exercice 3

① soit $X \in S_{++}^n$ et $V \in S^n$. On considère la fonction $g: t \mapsto f(X+tV)$.

si $X+tV \in S_{++}^n$, on a :

$$\begin{aligned} f(t) &= \ln((X+tV)^{-1}) \\ &= \ln(X^{-1}(\underbrace{I + tX^{-1/2}VX^{-1/2}}_{=: ODO^T})^{-1}) \quad \text{avec } D = \text{diag}(\lambda_i)_{i=1, \dots, n} \\ &= \ln(O^T X^{-1} O (I+tD)^{-1}) \\ &= \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n (O^T X^{-1} O)_{i,k} \underbrace{(I+tD)^{-1}}_{k,i} \\ &= \sum_{i=1}^n (O^T X^{-1} O)_{i,i} \frac{1}{1+t\lambda_i} = \sum_{i=1}^n \delta_{i,i} \left(\frac{1}{1+t\lambda_i} \right) \end{aligned}$$

Pour montrer que g est convexe, il suffit de vérifier que (1) $(O^T X^{-1} O)_{i,i} > 0 \forall i$
 (2) $t \mapsto \frac{1}{1+t\lambda_i}$ est convexe.

(1) $X \in S_{++}^n$ donc $O^T X^{-1} O \in S_{++}^n$ puis $(O^T X^{-1} O)_{i,i} = x^T O^T X^{-1} O x > 0$

avec $x = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0)^T$
 c'est-à-dire position

car $O^T X^{-1} O \in S_{++}^n$

(2) il suffit de vérifier que $I + tX^{-1/2}VX^{-1/2} > 0$. Soit $z \in \mathbb{R}^n$.

$$z^T (I + tX^{-1/2}VX^{-1/2}) z = (X^{-1/2}z)^T (X+tV) (X^{-1/2}z) > 0 \text{ car } X+tV > 0$$

donc $1+t\lambda_i > 0 \forall t$ puis $t \mapsto \frac{1}{1+t\lambda_i}$ est convexe car $t \mapsto 1+t\lambda_i$ est affine et
 $x \mapsto \frac{1}{x}$ est convexe et non-croissante sur \mathbb{R}_{++}

② l'épigraph de f est $\{(X, \delta, t) \mid \delta^T X^{-1} \delta \leq t\} = \{(X, y, t) \mid t - \underbrace{y^T X^{-1} y}_{\geq 0} \geq 0\}$

on reconnaît le complément de Schur de $\begin{bmatrix} X & y \\ y^T & t \end{bmatrix}$ et comme $X > 0$ alors on a $t - y^T X^{-1} y \geq 0 \Leftrightarrow \begin{bmatrix} X & y \\ y^T & t \end{bmatrix} \succeq 0$

donc $\text{epi } f = \{(X, \delta, t) \mid \begin{bmatrix} X & \delta \\ \delta^T & t \end{bmatrix} \succeq 0\}$

et on reconnaît l'ensemble de faisabilité d'un problème convexe à contraintes d'inégalités généralisées, qui est donc convexe. Donc f est convexe.

③ il suffit de montrer que f est une norme. La seule chose non triviale à démontrer est l'inégalité triangulaire. Montrons par cela que $f(X) = \sup_{\text{Tr}(Q) \leq 1} \langle Q, X \rangle_F$

④ SVD de X : $X = U \Sigma V^T$

Prendons $Q = U V^T$; Alors $Q Q^T = I$ donc $\sigma_{\max}(Q) = 1 \leq 1$ et $\langle Q, X \rangle_F = \text{Tr}(Q^T X) = \text{Tr}(\underbrace{V U^T U}_{=I} \Sigma \underbrace{V}_{=I}) = \text{Tr}(\Sigma) = f(X)$

$$\begin{aligned} \textcircled{2} \sup_{\text{Tr}(Q) \leq 1} \langle Q, X \rangle_F &= \sup_{\text{Tr}(Q) \leq 1} \text{Tr}(Q^T X) \\ &= \sup_{\text{Tr}(Q) \leq 1} \text{Tr}(Q^T U \Sigma V^T) \\ &= \sup_{\text{Tr}(Q) \leq 1} \text{Tr}(V^T Q^T U \Sigma) \\ &= \sup_{\text{Tr}(Q) \leq 1} \text{Tr}(\underbrace{(V^T Q U)^T}_{=: \tilde{Q}} \Sigma) \\ &= \sup_{\text{Tr}(Q) \leq 1} \sum_{i=1}^n \sigma_i(X) \underbrace{(\tilde{Q})_{ii}}_{=: \tilde{q}_{ii}} \\ &= \sum_{i=1}^n \sigma_i(X) \underbrace{\tilde{q}_{ii}}_{\leq 1} \leq \sum_{i=1}^n \sigma_i(X) \underbrace{\sigma_{\max}(Q)}_{\leq 1} \\ &= \sum_{i=1}^n \sigma_i(X) = f(X) \end{aligned}$$

$\tilde{q}_{ii} = \sum_{j=1}^n (V^T Q U)_{ij}^T \Sigma_{ij} = \sum_{j=1}^n \tilde{q}_{ij} \sigma_j(X) = \tilde{q}_{ii} \sigma_i(X)$
 $\tilde{q}_{ii} \leq 1 \Leftrightarrow \sum_{j=1}^n \tilde{q}_{ij}^2 \leq 1 \Leftrightarrow \| \tilde{Q} \|_F^2 \leq 1 \Leftrightarrow \text{Tr}(\tilde{Q} \tilde{Q}^T) \leq 1 \Leftrightarrow \text{Tr}(U^T Q^T U \Sigma \Sigma^T U) \leq 1 \Leftrightarrow \text{Tr}(\Sigma \Sigma^T) \leq 1 \Leftrightarrow \text{Tr}(\Sigma) \leq 1$

donc, en conclusion, on a $f(X+Y) = \sup \langle Q, X+Y \rangle \leq \sup \langle Q, X \rangle + \sup \langle Q, Y \rangle = f(X) + f(Y)$
 donc f est bien une norme et donc f est convexe.