

Appunti di Elementi di Fisica 2

Giacomo Simonetto

Secondo semestre 2023-24

Sommario

Appunti del corso di Elementi di Fisica 2 (Elettromagnetismo) della facoltà di Ingegneria Informatica dell'Università di Padova.

Indice

1	Elettrostatica ed elettrodinamica	3
1.1	Introduzione	3
1.2	Carica elettrica	3
1.3	Legge di Coulomb	3
1.4	Esperimenti di elettrostatica	3
1.5	Campo elettrico	4
1.6	Distribuzione continua di carica	4
1.7	Lavoro della forza elettrostatica	5
1.8	Potenziale elettrostatico ed energia potenziale elettrostatica	5
1.9	Superfici equipotenziali	6
1.10	Dipolo elettrico	6
1.11	Flusso del campo elettrostatico	7
1.12	Teorema di Gauss	7
1.13	Forme integrali, forme differenziali, equazione di Poisson	7
1.14	Conduttori in equilibrio	8
1.15	Condensatori	9
1.16	Energia del campo elettrostatico	10
1.17	Dielettrici	10
1.18	Materiali conduttori, modello di Drude e corrente elettrica	11
1.19	Legge di Ohm	12
1.20	Resistenze	12
1.21	Generatori di forza elettromotrice	13
1.22	Circuiti e leggi di Kirchhoff	13
2	Magnetostatica	15
2.1	Esperimenti	15
2.2	Forza di Lorentz	15
2.3	Seconda legge elementare di Laplace	15
2.4	Dipolo magnetico	15
2.5	Moto di particelle in campo magnetico	16
2.6	Sorgenti del campo magnetico	17
2.7	Interazione tra fili percorsi da corrente	18
2.8	Magnetizzazione dei materiali	18
2.9	Legge di Ampère - circuitazione del campo magnetico	19
2.10	Legge di Gauss per il campo magnetico	19
3	Elettromagnetismo	20
3.1	Equazioni di Maxwell (senza variazione temporale)	20
3.2	Legge di Faraday-Neumann-Lenz	20
3.3	Correnti alternate	20
3.4	Induttanza	21
3.5	Circuiti a corrente alternata	22
4	Onde elettromagnetiche	24
4.1	Legge di Ampère-Maxwell	24
4.2	Leggi di Maxwell	24
4.3	Onde piane	25
4.4	Onde elettromagnetiche piane	25
4.5	Velocità della luce	25
4.6	Proprietà delle onde elettromagnetiche piane	26
4.7	Onde sferiche	26
4.8	Polarizzazione	27
4.9	Spettro elettromagnetico	27

1 Elettrostatica ed elettrodinamica

1.1 Introduzione

L'elettromagnetismo è una teoria descrittiva costruita su solide basi sperimentali, ovvero non si utilizzano principi primi, ma si parte dalle osservazioni di fenomeni. I principali scienziati che si sono occupati del fenomeno sono Coulomb, Ampère, Faraday e Maxwell. La teoria classica dell'elettromagnetismo è stata usata come base per la relatività e le correzioni quantistiche sono insignificanti per distanze inferiori a $10^{-12} m$, ovvero 100 volte più piccole dell'atomo.

1.2 Carica elettrica

Definizione

La carica elettrica è una grandezza fisica collegata al bilanciamento di elettroni e protoni nella materia. Si misura in Coulomb e ha la proprietà poter essere sia positiva che negativa. Corpi di cariche con segno opposto si attraggono, corpi di cariche con stesso segno si respingono.

Legge di conservazione della carica

In un sistema isolato, la carica totale non cambia. Nei decadimenti radioattivi, quando viene emesso un elettrone, si emette anche un positrone (per bilanciare la carica). L'universo appare come una miscela bilanciata di cariche elettriche.

Quantizzazione della carica

La misura della carica è costituita da multipli della carica elementare $e = 1.6022 \cdot 10^{-19} C$. Le particelle elementari cariche hanno tutte la stessa carica e :

Particella	Carica	Massa
Elettrone	$-1.6022 \cdot 10^{-19} C$	$9.1094 \cdot 10^{-31} kg$
Protone	$1.6022 \cdot 10^{-19} C$	$1.6726 \cdot 10^{-27} kg$

1.3 Legge di Coulomb

Due cariche elettriche si respingono con una forza proporzionale al prodotto delle intensità delle cariche e inversamente proporzionale al quadrato della loro distanza.

$$\vec{F}_{21} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{q_1 q_2}{r^2} \cdot \hat{r}_{2,1} \quad \begin{array}{l} \vec{F}_{21} \rightarrow \vec{F} \text{ della particella 1 sulla particella 2} \\ \epsilon_0 \rightarrow \text{costante dielettrica nel vuoto, } \epsilon_0 = 8,854 \cdot 10^{-12} \frac{C^2}{Nm^2} \end{array}$$

La forza è newtoniana $\vec{F}_{21} = -\vec{F}_{12}$ ed è additiva $\vec{F}_{tot} = \sum_{i=2}^{\# \text{cariche}} \vec{F}_{1i}$.

In un atomo, la forza di Coulomb tra elettroni e protoni è molto più forte della forza gravitazionale, per cui quest'ultima è trascurabile. Nell'universo, invece, si ha prevalentemente forza gravitazionale siccome i corpi celesti sono genericamente neutri.

1.4 Esperimenti di elettrostatica

Primo esperimento: bacchette di plexiglas ed ebanite

Caricando per strofinio le bacchette di ebanite e di plexiglas, si nota che due bacchette di uno stesso materiale si respingono, mentre due bacchette di uno stesso materiale si attraggono. Il plexiglas si carica negativamente, l'ebanite si carica positivamente.

Secondo esperimento: elettroscopio a foglie

Quando si avvicina una bacchetta carica al pomello dell'elettroscopio, le foglie si allontanano per fenomeno dell'induzione elettrostatica, ovvero si verifica una redistribuzione delle cariche all'interno di un conduttore in presenza di un altro corpo carico nelle vicinanze.

1.5 Campo elettrico

Definizione

Il campo elettrico si definisce come $\vec{E} := \vec{F}_{tot,0}/q_0$ dove q_0 è detta carica di prova e \vec{F}_0 è la forza totale agente sulla carica di prova.

$$\vec{E}(x, y, z) = \sum_i \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_i}{r_{0i}^2} \hat{r}_{0i} \quad \vec{E} = \vec{F}_{tot,0}/q_0 \quad \vec{F}_{tot,0} = q_0 \vec{E} \quad \vec{E} = \left[\frac{N}{C} \right] = \left[\frac{V}{m} \right]$$

Siccome la forza è additiva, anche il campo elettrico è additivo.

Linee del campo elettrostatico

Le linee del campo elettrostatico permettono una rappresentazione grafica complessiva del campo elettrico nello spazio. Le linee di campo sono curve con le seguenti caratteristiche:

- in ogni punto sono tangenti ai vettori del campo
- il campo è più intenso dove c'è maggiore densità
- le linee non si incrociano mai
- si originano dalle cariche positive e si chiudono nelle cariche negative, se è presente solo una carica, si chiudono all'infinito.

1.6 Distribuzione continua di carica

Tipologie di distribuzione

Il campo elettrico generato da una distribuzione continua di cariche vale:

$$\vec{E}(x, y, z) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\text{distribuzione}} \frac{dq}{r^2} \hat{u}$$

- **Distribuzione lineare:** descritta da λ che descrive la carica per unità di lunghezza dl .

$$dq = \lambda dl \quad \rightarrow \quad \vec{E}(x, y, z) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_L \frac{\lambda dl}{r^2} \hat{u}$$

- **Distribuzione superficiale:** descritta da σ che descrive la carica per unità di superficie $d\Sigma$.

$$dq = \sigma d\Sigma \quad \rightarrow \quad \vec{E}(x, y, z) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\Sigma} \frac{\sigma d\Sigma}{r^2} \hat{u}$$

- **Distribuzione volumetrica:** descritta da ρ che descrive la carica per unità di volume $d\tau$.

$$dq = \rho d\tau \quad \rightarrow \quad \vec{E}(x, y, z) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{\rho d\tau}{r^2} \hat{u}$$

Distribuzioni da sapere

- campo generato lungo l'asse di un anello di raggio R con carica q uniformemente distribuita ad una distanza x dal centro dell'anello: $\vec{E} = \frac{\lambda}{2\epsilon_0} \frac{Rx}{(R^2 + x^2)^{3/2}} \vec{u}_x = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{x}{(R^2 + x^2)^{3/2}}$
- campo generato lungo l'asse di un disco di raggio R con carica q uniformemente distribuita ad una distanza x dal centro del disco: $\vec{E} = \pm \frac{\sigma}{2\epsilon_0} \left(1 - \frac{|x|}{\sqrt{R^2 + x^2}} \right) \vec{u}_x = \frac{q}{2\pi R^2 \epsilon_0} \left(1 - \frac{|x|}{\sqrt{R^2 + x^2}} \right)$
- campo generato da un piano infinito con carica uniformemente distribuita con fattore σ ad una distanza qualsiasi x : $\vec{E} = \pm \frac{\sigma}{2\epsilon_0} \vec{u}_x$
- campo generato da una sfera piena uniformemente carica: all'esterno coincide con quello della carica puntiforme, all'interno è necessario usare Gauss

1.7 Lavoro della forza elettrostatica

Il lavoro compiuto dalla forza elettrostatica lungo un cammino AB è:

$$W_{AB} = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_A^B q\vec{E} \cdot d\vec{s} = q \int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{s} \quad (= -q(V_B - V_A))$$

Si osserva che la forza è conservativa, ovvero è indipendente dal cammino svolto e dipende solo dal punto iniziale A e dal punto finale B . La circuitazione del campo elettrostatico è sempre 0: $\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0$

1.8 Potenziale elettrostatico ed energia potenziale elettrostatica

Potenziale elettrostatico

Siccome la forza è conservativa è possibile definire un potenziale elettrostatico:

$$V_B - V_A = - \int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{s} \quad V(r) = - \int_{+\infty}^r \vec{E} \cdot d\vec{s}, \text{ con } V(\infty) = 0 \quad V = [V] = \left[\frac{J}{C} \right]$$

- Il lavoro della forza elettrostatica diventa $W_{AB} = q \int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{s} = -q(V_B - V_A)$

- Il potenziale e il campo elettrico sono legati dalla relazione: $E = -\vec{\nabla}V$

Energia potenziale elettrostatica

- L'energia potenziale elettrostatica di una carica q è definita come il lavoro compiuto dal campo elettrico E per spostare la carica da un punto r all'infinito: $U_e = -W_{\infty,r} = q \int_r^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{s} = qV$
- L'energia potenziale di una composizione di cariche è la somma dei lavori compiuti per spostare le varie cariche da $+\infty$ alla loro rispettiva posizione: $U_e = W_{ext} = \sum_{j>i} \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_i q_j}{r_{ij}} = \frac{1}{2} \sum_{i \neq j} \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_i q_j}{r_{ij}}$
- L'energia di una distribuzione di carica utilizza l'integrale
- Un corpo con carica q ha potenziale qV , ovvero l'energia necessaria a caricare il corpo con una nuova carica

Legge di conservazione dell'energia

Durante il moto di una particella l'energia totale si conserva:

$$E_{TOT} = E_K + U_g + U_e = \frac{1}{2}mv^2 + mgh + qV = \text{costante}$$

Potenziali da sapere

- potenziale generato da una carica ad una distanza r è $V(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r}$
- potenziale generato da una distribuzione è $V_{tot}(r) = - \int_{\infty}^r \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\text{distribuzione}} \frac{dq}{r}$
- potenziale lungo l'asse di un anello di raggio R con carica q uniformemente distribuita ad una distanza x dal centro dell'anello: $V(x) = \frac{\lambda R}{2\epsilon_0 \sqrt{R^2 + x^2}}$
- potenziale lungo l'asse di un disco di raggio R con carica q uniformemente distribuita ad una distanza x dal centro del disco: $V(x) = \pm \frac{\sigma}{2\epsilon_0} \left(\sqrt{R^2 + x^2} - x \right) \vec{u}_x$
- potenziale generato da un piano infinito con carica uniformemente distribuita con fattore σ ad una distanza x : $V(x) = \pm \frac{\sigma}{2\epsilon_0} x$

1.9 Superfici equipotenziali

Le superfici potenziali sono gli insiemi di punti in cui il potenziale è costante. Vengono utilizzate per dare una rappresentazione grafica al potenziale in ogni punto del piano. Non forniscono l'intensità del campo, per un punto passa un'unica superficie e le linee di forza sono ortogonali alle superfici.

1.10 Dipolo elettrico

Potenziale

Il dipolo elettrico è costituito da due cariche puntiformi $+q$ e $-q$ a distanza a . Il potenziale in un generico punto P a distanza r_1 da $+q$ e r_2 da $-q$ vale

$$V(P) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{r_2 - r_1}{r_1 r_2}$$

Per $r \gg a$ e definito l'angolo θ tra \vec{r} e \vec{a} con \vec{a} diretto da $-q$ a $+q$ si ha:

$$V(r) = \frac{q a \cos \theta}{4\pi\epsilon_0 r^2} = \frac{q \vec{a} \cdot \hat{r}}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

Momento del dipolo elettrico

Viene definito il momento del dipolo elettrico:

$$\vec{p} = q \vec{a} \quad \rightarrow \quad V(P) = \frac{\vec{p} \cdot \hat{r}}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

Campo elettrico generato da un dipolo

Applicando la relazione $E = -\vec{\nabla}V$ si ha che il campo generato da un dipolo è:

$$\vec{E} = \frac{p}{4\pi\epsilon_0 r^3} (2 \cos \theta \hat{r} + \sin \theta \hat{\theta})$$

- lungo l'asse del dipolo ($\theta = 0, \pi$) il campo è $\vec{E} = \frac{2\vec{p}}{4\pi\epsilon_0 r^3}$
- lungo la perpendicolare all'asse del dipolo ($\theta = \pi/2, 3\pi/2$) il campo è $\vec{E} = -\frac{\vec{p}}{4\pi\epsilon_0 r^3}$

Dinamica del dipolo magnetico

Si considera un dipolo immerso in un campo elettrico:

- sulle cariche agiscono due forze uguali e opposte $\vec{F}_1 = -q\vec{E}$ e $\vec{F}_2 = q\vec{E}$, la risultante delle forze è nulla per cui il centro di massa non si muove
- il momento delle forze è $\vec{M} = \vec{p} \times \vec{E} = -pE \sin \theta \hat{z}$, il dipolo ruota sotto azione del campo elettrico in modo da allineare il suo asse con l'orientamento del campo elettrico

Multipolo

Generalizzando una distribuzione di cariche complessivamente neutra, si ha che il potenziale in un punto a distanza r con per $r \gg a$ dalla distribuzione è:

$$V(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{\vec{p} \cdot \hat{r}}{4\pi\epsilon_0 r^2} + \frac{\hat{r} \cdot Q \hat{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3} + \dots$$

$$\frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} \rightarrow \text{carica singola} \quad \frac{\vec{p} \cdot \hat{r}}{4\pi\epsilon_0 r^2} \rightarrow \text{dipolo} \quad \frac{\hat{r} \cdot Q \hat{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3} \rightarrow \text{quadrupolo} \quad \dots$$

1.11 Flusso del campo elettrostatico

Il flusso del campo elettrico attraverso una superficie infinitesima $d\Sigma$ con vettore normale \vec{u}_n è:

$$d\Phi(\vec{E}) := \vec{E} \cdot \vec{u}_n d\Sigma = \vec{E} \cdot d\vec{\Sigma}$$

Si definisce quindi il flusso attraverso una superficie chiusa Σ :

$$\Phi(\vec{E}) := \oint \vec{E} \cdot d\vec{\Sigma}$$

Se il flusso è positivo, si dice che il flusso è uscente, se il flusso è negativo, il flusso è entrante.

1.12 Teorema di Gauss

Enunciato

Il teorema di Gauss enuncia che il flusso del campo elettrico attraverso una superficie chiusa è pari al rapporto tra la carica totale interna alla superficie e la costante ε_0 .

$$\Phi(\vec{E}) := \oint \vec{E} \cdot \vec{u}_n d\Sigma = \frac{q_{\text{tot interna}}}{\varepsilon_0}$$

Applicazioni

- sfera di raggio R e densità superficiale uniforme σ : $\vec{E}_{\text{ext}} = \frac{R^2 \sigma}{r^2 \varepsilon_0} \hat{r}$ $\vec{E}_{\text{int}} = 0$
- sfera di raggio R e densità volumetrica uniforme τ : $\vec{E}_{\text{ext}} = \frac{R^3 \sigma}{3r^2 \varepsilon_0} \hat{r}$ $\vec{E}_{\text{int}} = \frac{\sigma r}{3 \varepsilon_0}$
- piano infinito con densità superficiale uniforme σ : $\vec{E} = \pm \frac{\sigma}{2\varepsilon_0} \vec{u}_n$
- filo rettilineo con carica uniforme λ : $\vec{E} = \frac{\lambda}{2\pi r \varepsilon_0} \hat{r}$

1.13 Forme integrali, forme differenziali, equazione di Poisson

	forme integrali	forme differenziabili
potenziale	$V(r) = - \int_{\infty}^r \vec{E} \cdot d\vec{s}$	$\vec{E} = -\vec{\nabla} V$
flusso	$\Phi(\vec{E}) = \oint \vec{E} \cdot d\vec{\Sigma}$	$\text{div } \vec{E} = \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0}$
circuitazione	$\oint \vec{E} \cdot d\vec{s}$	$\text{rot } \vec{E} = \vec{\nabla} \times \vec{E} = \vec{0}$
eq. di Poisson	$\vec{\nabla}^2 V = \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} V = -\frac{\rho}{\varepsilon_0}$	

Le seguenti tre proprietà sono equivalenti:

$$\vec{E} \text{ campo conservativo} \Leftrightarrow \int_C \vec{E} \cdot d\vec{s} \text{ indipendente da } s \Leftrightarrow \vec{E} = -\vec{\nabla} V \Leftrightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} = \vec{0}$$

1.14 Conduttori in equilibrio

Definizione

I conduttori sono materiali con determinate proprietà che permettono la mobilità dei portatori di carica (il moto delle cariche che li costituiscono).

Campo elettrico all'interno del conduttore

In condizioni statiche e di equilibrio, non c'è movimento delle cariche e si ha che $\vec{E} = 0$, ovvero non c'è forza che mette in moto le cariche. Per questo motivo all'interno del conduttore (se non c'è movimento di cariche), il campo elettrico interno è nullo $\vec{E}_{\text{int}} = 0$ indipendentemente dal campo esterno. Questo implica che:

- l'eccesso di carica si trova solo sulla superficie del conduttore
- il potenziale è costante sul conduttore (è una superficie equipotenziale)
- il campo elettrico nelle vicinanze della superficie è $\vec{E} = \sigma/\varepsilon_0 \vec{u}_n$
- la densità di carica superficiale è maggiore dove il raggio di curvatura è minore (effetto ago)

Conduttore cavo

Un conduttore cavo è un conduttore al cui interno è presente una cavità. Valgono le seguenti proprietà:

- il campo all'interno della cavità è nullo (T. di Gauss)
- il campo all'interno del conduttore è nullo (proprietà conduttore)
- sulle pareti della cavità non ci sono cariche elettriche (altrimenti ci si contraddice con i punti sopra)
- la carica si distribuisce solo e soltanto sulla superficie esterna (conseguenza)
- il campo all'interno del conduttore e delle cavità è nullo (conseguenza)
- il potenziale è costante all'interno del conduttore e delle cavità (conseguenza)
- il conduttore cavo costituisce uno schermo elettrostatico perfetto

Induzione completa

Un conduttore carico si trova all'interno della cavità di un conduttore cavo. Si hanno le seguenti proprietà:

- all'interno del conduttore interno e del conduttore esterno il campo è nullo, nella cavità il campo è generato dalla carica superficiale del conduttore interno
- la carica del conduttore interno induce la presenza di una carica uguale e opposta sulla superficie della cavità nel conduttore esterno che a sua volta induce una carica uguale alla prima sulla superficie esterna del conduttore esterno
- l'oggetto si comporta come se ci fosse soltanto la carica distribuita sulla superficie esterna del conduttore esterno, ovvero si ha un perfetto schermo elettrostatico.

1.15 Condensatori

Struttura

Il condensatore è un componente elettronico costituito da due conduttori (armature) separati da un mezzo isolante (dielettrico). È in grado d'immagazzinare energia elettrostatica attraverso l'accumulo delle cariche sulle armature e di rilasciarla. Si definisce la capacità di un condensatore come il rapporto tra la carica sulle armature e la differenza di potenziale:

$$C = \frac{q}{\Delta V} \quad q = C \Delta V \quad \Delta V = \frac{q}{C} \quad [C] = \frac{C_{\text{oulomb}}}{V_{\text{olt}}} = F_{\text{araday}}$$

Condensatore sferico

Un condensatore sferico è costituito da una sfera di raggio R_1 contenuta all'interno della cavità di una sfera cava con raggio della cavità R_2 . Le due sfere costituiscono le due armature con distanza $h = R_2 - R_1$. Nello spazio tra le armature si ha:

$$\vec{E}(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \hat{r} \quad \Delta V = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{R_1} - \frac{1}{R_2} \right) \quad C = \epsilon_0 \frac{4\pi R_1 R_2}{h} \quad C_{R_2 \approx R_1} \approx \epsilon_0 \frac{4\pi R^2}{h} = \frac{\epsilon_0 \Sigma}{h}$$

Condensatore cilindrico

Un condensatore cilindrico è costituito da un cilindro interno di raggio R_1 circondato da un cilindro cavo esterno con raggio della cavità R_2 . Le armature sono costituite dai due cilindri concentrici con $h = R_2 - R_1$ e altezza d . Tra le armature vale:

$$\vec{E} = \frac{q}{2\pi r d \epsilon_0} \hat{r} \quad \Delta V = \frac{q}{2\pi d \epsilon_0} \log \left(\frac{R_2}{R_1} \right) \quad C = \epsilon_0 \frac{2\pi d}{\log(R_2/R_1)} \quad C_{R_2 \approx R_1} \approx \epsilon_0 \frac{2\pi d R}{h} = \frac{\epsilon_0 \Sigma}{h}$$

Condensatore piano

Un condensatore piano è costituito da due piani (infiniti) che costituiscono le due armature ad una distanza costante h . Tra le armature si ha:

$$\vec{E} = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \vec{u}_n \quad \Delta V = \frac{\sigma h}{\epsilon_0} \quad C = \frac{\epsilon_0 \Sigma}{h}$$

Condensatori in serie

La carica sulle armature è costante per tutti i condensatori $q_{\text{tot}} = q_1 = q_2 = \dots = q_n$

La differenza di potenziale totale è la somma delle ddp di ogni condensatore $\Delta V_{\text{tot}} = \Delta V_1 + \Delta V_2 + \dots + \Delta V_n$

La capacità complessiva di n condensatori collegati in serie è:

$$\frac{1}{C_{\text{tot}}} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \dots + \frac{1}{C_n}$$

Condensatori in parallelo

La differenza di potenziale è costante per tutti i condensatori $\Delta V_{\text{tot}} = \Delta V_1 = \Delta V_2 = \dots = \Delta V_n$

La carica totale è la somma delle cariche di ogni condensatore $q_{\text{tot}} = q_1 + q_2 + \dots + q_n$

La capacità complessiva di n condensatori collegati in parallelo è:

$$C_{\text{tot}} = C_1 + C_2 + \dots + C_n$$

1.16 Energia del campo elettrostatico

Definizione

L'energia del campo elettrostatico (generato da un condensatore) è pari al lavoro necessario a caricare il condensatore che genera il campo:

$$dW = \Delta V dq = \frac{q}{C} dq \rightarrow W = \int_0^q \frac{q'}{C} dq' = \frac{1}{2} \frac{q^2}{C} = \frac{1}{2} C \Delta V^2 = \frac{1}{2} q \Delta V$$
$$U_e = W = \frac{1}{2} C \Delta V^2 = \frac{\varepsilon_0}{2} E^2 \Sigma h = \frac{\varepsilon_0}{2} E^2 \tau \quad \text{con } C = \frac{\varepsilon_0 \Sigma}{h}, \Delta V = E h, \tau = \Sigma h$$

Si ottiene che l'energia del campo elettrostatico è:

$$dU_e = \frac{\varepsilon_0}{2} E^2 d\tau \quad U_e = \frac{\varepsilon_0}{2} \int_{\text{distribuzione}} E^2 d\tau$$

1.17 Dielettrici

Definizione

Un dielettrico è un materiale isolante.

Condensatore di Epino e costante dielettrica

Il condensatore di Epino è un condensatore in cui è possibile modificare la distanza tra le armature e inserire materiali dielettrici tra le armature. Si osserva che:

- allontanando le armature, aumenta la differenza di potenziale e diminuisce la capacità, viceversa avvicinando le armature diminuisce la differenza di potenziale e aumenta la capacità
- se viene inserito un conduttore tra le armature:
 - si ha induzione elettrostatica completa
 - il campo all'interno del conduttore è nullo
 - il potenziale si riduce, come se lo spessore del conduttore fa ridurre l' h e di conseguenza diminuisce il potenziale e aumenta la capacità
- se viene inserito un dielettrico tra le armature:
 - si ha un fenomeno di polarizzazione del dielettrico
 - il potenziale si riduce perché varia la costante dielettrica del mezzo

Costante dielettrica relativa

Viene definita la costante dielettrica relativa κ del dielettrico come il rapporto tra la differenza di potenziale in assenza e in presenza del dielettrico tra le armature. Si definisce anche la suscettività elettrica del dielettrico χ :

$$\kappa := \frac{V_0}{V_\kappa} > 1 \quad \chi = \kappa - 1 > 0$$

Si ha che:

$$E_\kappa = \frac{V_\kappa}{h} = \frac{V_0}{\kappa h} = \frac{E_0}{\kappa} = \frac{\sigma_0}{\kappa \varepsilon_0} = \frac{\sigma_0}{\varepsilon_\kappa} = \frac{\sigma_0}{\varepsilon_0} - \frac{\sigma_p}{\varepsilon_0} = \frac{\sigma_0}{\varepsilon_0} - \frac{\chi \sigma_0}{\kappa \varepsilon_0} \quad \text{con } \sigma_p = \frac{\kappa - 1}{\kappa} \sigma_0 = \frac{\chi}{\chi + 1} \sigma_0$$

Si osserva all'interno del dielettrico si crea un campo con modulo $E_{\text{int}} = \frac{\chi \sigma_0}{\kappa \varepsilon_0}$ che si oppone al campo esterno. Questo è dovuto alla polarizzazione del dielettrico che fa "accumulare" cariche alle estremità del materiale isolante.

La costante dielettrica del mezzo (\neq vuoto) diventa:

$$\varepsilon_\kappa = \kappa \varepsilon_0 > \varepsilon_0$$

Polarizzazione del dielettrico

In presenza di un campo elettrico esterno, all'interno del dielettrico il nucleo degli atomi si sposta in direzione concorde con il campo elettrico, mentre gli elettroni si concentrano nella parte opposta. In questo modo si formano tanti dipoli con momento $p_a = Z_{\# \text{ protoni}} \cdot e_{\text{carica elem.}} \cdot \chi_{\text{spostamento del nucleo}}$, come nei materiali costituiti da molecole polari (es. acqua). Si definisce il vettore di polarizzazione:

$$\vec{p} = \varepsilon_0 \chi_{\text{suscettività}} \vec{E} \quad \vec{p} = \frac{\vec{p}_{\text{tot}}}{\tau} = \frac{N}{\tau} \langle \vec{p} \rangle = n \langle \vec{p} \rangle \quad n = \# \text{ dipoli per volume}$$

In assenza di campo elettrico esterno, il momento di dipolo totale è nullo. In presenza di un campo elettrico esterno, i momenti si allineano e formano un momento totale risultante non nullo e concorde con il campo esterno.

Capacità di condensatori con dielettrico

La formula della capacità di condensatori con un dielettrico tra le armature aumenta di un fattore κ :

$$C_{\kappa} = \frac{q}{\Delta V_{\kappa}} = \kappa \frac{q}{\Delta V_0} = \kappa C_0$$

1.18 Materiali conduttori, modello di Drude e corrente elettrica

Moto degli elettroni liberi

Nei materiali conduttori, la presenza di elettroni liberi permette la formazione di correnti di elettroni che si spostano da una zona con potenziale minore ad un'altra con potenziale maggiore (verso opposto al campo elettrico).

Modello di Drude

Nel modello di Drude si immagina che gli elettroni liberi viaggino in moto disordinato rimbalzando tra i cationi del conduttore.

- In assenza di campo elettrico, la direzione dopo gli urti è casuale e la velocità media degli elettroni è nulla $v_m = \frac{1}{N} \sum v_i = 0$, con τ tempo medio tra gli urti
- In presenza di un campo elettrico, gli elettroni subiscono una accelerazione dovuta alla forza elettrica $\vec{a} = \frac{\vec{F}}{m} = -\frac{e\vec{E}}{m}$ per cui avranno una velocità di deriva $v_d = v_m + at = -e\vec{E}\tau/m \approx \text{costante}$

Corrente elettrica e densità di corrente elettrica

È possibile definire la corrente elettrica come la quantità di carica che attraversa una determinata superficie in un'unità di tempo:

$$i = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta q}{\Delta t} = \frac{dq}{dt}$$

Sapendo che $\Delta q = n(-e)v_d \Delta t \Sigma \cos \Theta$ con $n = \#$ elettroni per unità di volume, si ha $di = n v_d d\Sigma \cos \theta$. Si può definire la densità di corrente (corrente per unità di superficie):

$$\vec{j} = n(-e)v_d \vec{v}_d \quad i = j\Sigma, \quad j = i/\Sigma$$

1.19 Legge di Ohm

Unendo le formule della densità di corrente \vec{j} e della velocità di deriva v_d si ha:

$$\vec{j} = \frac{ne^2\tau}{m}\vec{E} \quad \rightarrow \quad \begin{aligned} \vec{j} &= \sigma\vec{E} \quad \text{con } \sigma = \frac{ne^2\tau}{m} \quad \text{conduttività del materiale} \\ \vec{E} &= \rho\vec{j} \quad \text{con } \rho = \frac{1}{\sigma} \quad \text{resistività del materiale} \end{aligned}$$

In situazioni stazionarie la corrente è costante in ogni sezione del conduttore, per cui è possibile riscrivere la formula sopra in funzione della corrente i :

$$\vec{E} = \rho\vec{j} \quad \rightarrow \quad \vec{E} = \frac{\rho}{\Sigma}\vec{i}$$

Riscrivendo il campo attraverso il potenziale $V = E h$ si ottiene

$$\vec{E} = \frac{\rho}{\Sigma}\vec{i} \quad \rightarrow \quad V = \frac{\rho h}{\Sigma}i \quad \rightarrow \quad V = Ri \quad \text{con } R = \frac{\rho h}{\Sigma} \quad \text{resistenza del materiale}$$

1.20 Resistenze

La resistenza è un componente elettronico costituito da un materiale in grado di ostacolare/attenuare l'intensità della corrente che circola in un circuito. La relazione tra i , V , R è data dalla legge di Ohm

$$V = Ri$$

Il valore della resistenza varia in base alla temperatura secondo la legge: $R = R_{20}(1 + \alpha\Delta T)$, con la costante α propria di ogni materiale.

Resistenze in serie

L'intensità di corrente è costante su tutte le resistenze $i_{tot} = i_1 = i_2 = \dots = i_n$

La differenza di potenziale totale è la somma delle ddp $\Delta V_{tot} = \Delta V_1 + \Delta V_2 + \dots + \Delta V_n$

La resistenza complessiva di n resistenze collegate in serie è:

$$R_{tot} = R_1 + R_2 + \dots + R_n$$

Resistenze in parallelo

L'intensità di corrente è la somma delle correnti di ogni resistenza $i_{tot} = i_1 + i_2 + \dots + i_n$

La differenza di potenziale è costante per tutte le resistenze $\Delta V_{tot} = \Delta V_1 = \Delta V_2 = \dots = \Delta V_n$

La resistenza complessiva di n resistenze collegate in parallelo è:

$$\frac{1}{R_{tot}} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots + \frac{1}{R_n}$$

Potenza dissipata da una resistenza

La potenza dissipata da una resistenza sotto forma di calore per effetto Joule è:

$$P_{dissipata} = Ri^2 = Vi = \frac{V^2}{R}$$

1.21 Generatori di forza elettromotrice

Definizione

Un generatore di forza elettromotrice è un dispositivo in grado di mantenere una differenza di potenziale costante per un determinato periodo di tempo. Il primo generatore inventato è stato la pila di Alessandro Volta (pila voltaica) che trasforma energia chimica in energia elettrica.

Forza elettromotrice

In un circuito con corrente che circola, il campo elettrico è costituito da un campo conservativo E e da un altro non conservativo E^* originato da un generatore (generatore chimico, induzione elettromagnetica). La circuitazione sul circuito è pari alla differenza di potenziale creata dal generatore di forza elettromotrice:

$$\mathcal{E}_{\text{FEM}} := \oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = V_A - V_B = \Delta V = R i$$

Nei generatori reali è presente una resistenza interna r al generatore, per cui si ha:

$$\mathcal{E} - r i = R i \quad \rightarrow \quad \Delta V = (R + r) i$$

Potenza erogata - dissipata

La potenza erogata da un generatore è:

$$P_{\text{erogata}} = \mathcal{E} i$$

Sostituendo $\mathcal{E} = (R + r) i$ si ottiene che la potenza erogata viene interamente dissipata dalla resistenza:

$$P_{\text{erogata}} = \mathcal{E} i = R_{\text{tot}} i^2 = P_{\text{dissipata}}$$

1.22 Circuiti e leggi di Kirchhoff

Leggi di Kirchhoff

- Legge dei nodi:

La somma algebrica delle correnti che confluiscono in un nodo è nulla, le correnti entranti hanno segno positivo, le correnti uscenti hanno segno negativo,

$$\sum_k i_k = 0$$

- Legge delle maglie:

La somma algebrica delle forze elettromotrici presenti nei rami è uguale alla somma dei prodotti delle differenze di potenziale ai capi dei resistori nei rami. Fissato un verso di percorrenza della maglia, se la corrente è concorde avrà segno positivo altrimenti ha segno negativo. La sorgente di FEM ha segno positivo se è percorsa da polo negativo al positivo, altrimenti avrà segno negativo.

$$\sum_k \mathcal{E}_k = \sum_k R_k i_k$$

Circuito RC in scarica

- in un circuito RC aperto con condensatore carico si ha che il condensatore ha immagazzinato $U_e = q_0^2/2C$ e ha una differenza di potenziale tra le armature $V_0 = q_0/C$
- alla chiusura del circuito inizia a circolare corrente $i = -dq/dt$ per annullare le cariche presenti nelle armature del condensatore
- dalle equazioni sopra e dalle leggi di Kirchhoff si ottiene che:

1. $V_C = \frac{q}{C} = V_R = Ri \rightarrow i = \frac{q}{RC}$
2. $i = -\frac{dq}{dt} = \frac{q}{RC} \rightarrow \frac{dq}{q} = -\frac{dt}{RC}$
3. $\int_q^0 \frac{dq}{q} = -\int_0^t \frac{dt}{RC} \rightarrow \ln(q/q_0) = -\frac{t}{RC} \xrightarrow{\tau=RC} q(t) = q_0 e^{-t/\tau}$
4. $V(t) = \frac{q(t)}{C} = \frac{q_0}{C} e^{-t/\tau} = V_0 e^{-t/\tau} = V_{\max} e^{-t/\tau}$
5. $i(t) = -\frac{dq}{dt} = \frac{q_0}{RC} e^{-t/\tau} = i_{\max} e^{-t/\tau}$

- per cui in un condensatore in scarica si hanno le seguenti equazioni

$$q(t) = q_0 e^{-t/\tau} \quad V(t) = V_0 e^{-t/\tau} \quad i(t) = \frac{q_0}{RC} e^{-t/\tau} \quad \tau = RC$$

- l'energia immagazzinata dal condensatore viene tutta dissipata dalla resistenza

Circuito RC in carica

- in un circuito RC aperto con condensatore scarico e con un generatore di FEM, l'energia immagazzinata dal condensatore è nulla
- alla chiusura del circuito inizia a circolare corrente $i = dq/dt$ che deposita cariche sulle armature del condensatore, accumulando energia, fino a $q_0 = C\mathcal{E}$
- dalle equazioni sopra e dalle leggi di Kirchhoff si ottiene che:

1. $\mathcal{E} = V_R(t) + V_C(t) \rightarrow \mathcal{E} = Ri(t) + \frac{q(t)}{C}$
2. $i = \frac{dq}{dt} \rightarrow R\frac{dq}{dt} = \mathcal{E} - \frac{q}{C} \rightarrow \frac{dq}{q - C\mathcal{E}} = -\frac{dt}{RC}$
3. $\frac{dq}{q - C\mathcal{E}} = -\frac{dt}{RC} \rightarrow \int_0^q \frac{dq}{q - C\mathcal{E}} = -\int_0^t \frac{dt}{RC} \rightarrow \ln \frac{q - C\mathcal{E}}{-C\mathcal{E}} = -\frac{t}{RC}$
4. $\ln \frac{q - C\mathcal{E}}{-C\mathcal{E}} = -\frac{t}{RC} \rightarrow q(t) = C\mathcal{E}(1 - e^{-t/\tau}) = q_{\text{tot}}(1 - e^{-t/\tau})$
5. $V(t) = \frac{q(t)}{C} = \mathcal{E}(1 - e^{-t/\tau}) = V_{\max}(1 - e^{-t/\tau})$
6. $i = \frac{dq}{dt} = \frac{\mathcal{E}}{R} e^{-t/\tau} = i_{\max} e^{-t/\tau}$

- per cui in un condensatore in carica si hanno le seguenti equazioni

$$q(t) = C\mathcal{E}(1 - e^{-t/\tau}) \quad V(t) = \mathcal{E}(1 - e^{-t/\tau}) \quad i(t) = \frac{\mathcal{E}}{R} e^{-t/\tau} \quad \tau = RC$$

- l'energia fornita dal generatore viene per metà immagazzinata nel condensatore e per metà dissipata nella resistenza
- si immagina che esista una corrente di spostamento tra le armature del condensatore, oltre a quella di conduzione che circola all'interno del circuito:

$$i_{\text{spostamento}} = \varepsilon_0 \frac{d}{dt} \Phi(E) \quad i = i_{\text{conduzione}} + i_{\text{spostamento}} = i_{\text{conduzione}} + \varepsilon_0 \frac{d}{dt} \Phi(E)$$

2 Magnetostatica

2.1 Esperimenti

Esperimento di Gilbert

Viene appesa una bacchetta (magnetica) al soffitto attraverso un filo. Se si avvicina l'estremità di un'altra bacchetta magnetica all'estremità di quella appesa, o le due bacchette si avvicinano, o si respingono. Se si avvicina un'estremità al centro della bacchetta, non succede nulla. Si conclude che esistono due cariche magnetiche distribuite alle estremità ed esiste un campo \vec{B} che immerge lo spazio e agisce per interazione a distanza.

Esperimento di Oersted

Viene preso un filo rettilineo. Il filo viene posto in posizione verticale e su un piano perpendicolare al filo viene depositata della limatura di ferro. Si osserva che quando il filo è percorso da corrente, la limatura si dispone lungo delle circonferenze concentriche (linee di campo). Si conclude che le correnti producono campo magnetico.

2.2 Forza di Lorentz

La forza agente su una carica q con velocità v immersa in un campo magnetico \vec{B} è

$$\vec{F} = q\vec{v} \times \vec{B}$$

La forza è perpendicolare alla direzione di moto e al campo magnetico, per cui il lavoro compiuto dalla forza di Lorentz è nullo ($\vec{F} \perp d\vec{s}$ e $\vec{F} \cdot d\vec{s} = 0$). L'energia totale della carica non cambia per cui non si hanno variazioni di velocità, bensì solo di direzione: la carica si muoverà di moto rettilineo uniforme. L'unità di misura del campo magnetico è $[B] = \frac{\text{Newton}}{\text{Ampère metro}} = \text{Tesla}$

2.3 Seconda legge elementare di Laplace

Immaginando un filo su cui scorre una corrente i con velocità v_d , si ha:

$$\begin{aligned} d\vec{F} &= -N_{\text{elettroni}} e_{\text{carica}} \vec{v}_d \times \vec{B} & n_e &= \frac{N_{\text{elettroni}}}{d\tau} = \frac{N}{\Sigma ds} \rightarrow N = n_e \Sigma ds & \vec{j} &= n q \vec{v}_d = \frac{i}{\Sigma} \vec{u}_n \\ d\vec{F} &= -n_e e \Sigma ds \vec{v}_d \times \vec{B} = \Sigma ds \vec{j} \times \vec{B} = i d\vec{s} \times \vec{B} \\ d\vec{F} &= i d\vec{s} \times \vec{B} & \vec{F} &= i \int d\vec{s} \times \vec{B} \quad \leftarrow \text{seconda legge di Laplace} \end{aligned}$$

Nel caso di un filo rettilineo la legge diventa $\vec{F} = i B l \sin \theta$. La forza totale agente su un circuito chiuso è nulla, per cui il centro di massa non si sposta (al massimo il circuito ruota).

2.4 Dipolo magnetico

Funzionamento

Il dipolo magnetico è costituito da un generico magnete presente in natura. Nel nostro caso è una spira rettangolare in cui circola corrente immersa in un campo magnetico. Si analizzano le forze e i momenti agenti sui lati del circuito:

- per quanto visto sopra $F_{\text{tot}} = 0$ per cui il centro di massa non si sposta
- i momenti delle forze agenti sui quattro lati si osserva che per i due lati orizzontali $\vec{M} = 0$, mentre per i lati verticali si ha $\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}_1 + \vec{r} \times \vec{F}_2 = \frac{b}{2} \sin \theta (F_1 + F_2) \vec{u}_z = \frac{b}{2} \sin \theta 2iaB \vec{u}_z = i\Sigma B \sin \theta \vec{u}_z$ ovvero $\vec{M}_{\text{tot}} = i\Sigma \vec{u}_n \times \vec{B}$
- da quanto osservato sopra il corpo ruota su se stesso per allineare la normale della superficie \vec{u}_n alla direzione del campo magnetico \vec{B}

Momento di dipolo magnetico

Si definisce il momento di dipolo magnetico $\vec{m} = i\Sigma\vec{u}_n$ per cui il momento è $\vec{M} = \vec{m} \times \vec{B}$. Inoltre si può calcolare:

- lavoro di rotazione: $W = \int \vec{M} \cdot d\theta = - \int mB \sin \theta d\theta = mB(\cos \theta_1 - \cos \theta_0)$
- energia interna di rotazione: $\Delta U = -W = mB(\cos \theta_0 - \cos \theta_1)$
- accelerazione angolare: $\alpha = -d^2\theta/dt^2$ (si osserva che descrive un moto armonico oscillante)
- pulsazione delle piccole oscillazioni: $\omega = \sqrt{\frac{i\Sigma B}{I}} = \sqrt{\frac{mB}{I}}$
- periodo delle piccole oscillazioni: $T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi\sqrt{\frac{I}{mB}}$
- energia del dipolo magnetico: $U_m = mB \cos \alpha$

Applicazioni

- **galvanometro a bobina mobile:** bobina formata da spire immerse in un campo magnetico a cui è legato un indicatore. In base all'intensità di corrente fatta circolare all'interno della bobina, questa ruota e fa ruotare l'indicatore lungo una scala graduata. Attraverso questo strumento è possibile misurare l'intensità e la differenza di potenziale.
- **effetto Hall:** si ha una sbarra conduttrice percorsa da corrente lungo il lato lungo, immersa in un campo magnetico perpendicolare al lato lungo. Sui portatori di carica agisce la forza di Lorentz $\vec{F}_L = e\vec{v}_d \times \vec{B}$ che fa accumulare cariche ai margini dei conduttori, creando un campo magnetico interno $\vec{E}_H \perp \vec{v}_d, \vec{B}$ chiamato Campo di Hall $\vec{E}_H = \vec{v}_d \times \vec{B}$ a cui segue una differenza di potenziale ΔV_H detta tensione di Hall che vale $\Delta V_H = hE_H$. Misurando la tensione di Hall è possibile determinare l'intensità del campo magnetico o la velocità di deriva degli elettroni.

2.5 Moto di particelle in campo magnetico

Moto circolare uniforme con $\vec{v}_d \perp \vec{B}$

La forza di Lorentz, agendo perpendicolarmente al moto delle cariche, agisce come una forza centripeta in un moto circolare uniforme su un piano perpendicolare al campo magnetico. Si ottiene, quindi:

- $F_L = F_C \rightarrow qvB = mv^2/r$ da cui si può ottenere r, B, \dots
- $\vec{F}_L = \vec{F}_C \rightarrow q\vec{v} \times \vec{B} = m\vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r}) \rightarrow \vec{\omega} = -q\vec{B}/m$
- $\vec{v} = \vec{\omega} \times \vec{r} \rightarrow v = \omega r, a_c = \omega^2 r$ da cui si ricava ω, v, \dots
- $\vec{\omega} = -q\vec{B}/m \quad T = 2\pi/\omega = 2\pi m/qB \quad f = 1/T = qB/2\pi m$

Il meno della $\vec{\omega}$ è per convenzione: quando \vec{B} è verso l'alto, $\vec{\omega}$ è verso il basso e la rotazione è in senso orario, altrimenti il viceversa.

Moto elicoidale con $\vec{v}_d \not\perp \vec{B}$

Si scompone la velocità in due componenti, $\vec{v}_{d,\perp}$ e $\vec{v}_{d,\parallel}$. La componente perpendicolare genera un moto circolare uniforme come descritto sopra, quella perpendicolare agisce con moto rettilineo uniforme, creando un moto complessivo elicoidale. Il passo dell'elica è $P_{\text{asso}} = v_{\parallel}T = v \cos \theta \, 2\pi m/qB$.

Spettrometro di massa

Lo spettrometro di massa agisce facendo deviare le particelle (ionizzate) mentre attraversano una regione immersa da campo magnetico a velocità controllata. Misurando il raggio di curvatura è possibile risalire alla massa delle particelle.

Selettore di velocità

Il selettore di velocità è uno strumento che devia le particelle attraverso la forza di Lorentz e la forza del campo elettrico, date dalla presenza del campo elettrico e magnetico tali che $\vec{E} \perp \vec{B} \perp \vec{v}_d$. In questo modo le due forze F_E , F_L sono antagoniste e si equivalgono solo per un determinato valore di v . Si ha, quindi, che solo le particelle con velocità v procederanno senza deviazione, mentre tutte le altre saranno deviate e di conseguenza bloccate.

Ciclotrone

Il ciclotrone è un acceleratore di particelle che agisce accelerando le particelle mentre passano da una zona con potenziale minore ad una con potenziale maggiore e allo stesso tempo vengono fatte ruotare per opera di un campo magnetico. È formato da due semigusci cilindrici che fungono da elettrodi. Ogni volta che la particella passa da un elettrodo all'altro, viene accelerata per la differenza di potenziale tra i due elettrodi. Il campo magnetico mantiene la particella in moto circolare facendola entrare ed uscire tra i due elettrodi. Il periodo d'inversione degli elettrodi è $\tau = T/2 = \pi m/qB$, mentre la frequenza del ciclotrone è $\omega = qB/m$.

2.6 Sorgenti del campo magnetico

Prima legge elementare di Laplace

Il campo magnetico generato da delle cariche in moto ad una distanza r vale:

$$d\vec{B} = k_m \frac{id\vec{s} \times \vec{u}_r}{r^2} \quad k_m = 10^{-7} \frac{Tm}{A} = 10^{-7} \frac{H}{m} \quad H_{\text{enry}} = \frac{Tm^2}{A}$$

Si definisce la permeabilità magnetica $\mu_0 = 4\pi k_m = 1.26 \cdot 10^{-6} H/m$ per cui la legge sopra diventa:

$$d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{id\vec{s} \times \vec{u}_r}{r^2}$$

Applicando la legge ad un circuito chiuso, si ottiene la legge di Ampère-Laplace:

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} i \oint \frac{d\vec{s} \times \vec{u}_r}{r^2}$$

Campo magnetico di configurazioni particolari

- **singola carica in movimento:** $\vec{B}_q = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q\vec{v} \times \vec{u}_r}{r^2}$
- **filo rettilineo - Legge di Biot-Savard:** le linee di campo sono circonferenze concentriche con verso determinato dalla mano destra, con modulo:

$$B(r) = \frac{\mu_0 i}{2\pi r}$$

- **spira circolare:** il campo magnetico lungo l'asse generato da una spira circolare è

$$\vec{B}(z) = \frac{\mu_0 i R^2}{2\sqrt{R^2 + z^2}^3} \vec{u}_n \quad \text{con } z = 0 \rightarrow \vec{B}(z) = \frac{\mu_0 i}{2R} \vec{u}_n$$

- **dipolo:** analogo al dipolo elettrico, per un punto a distanza r con angolo θ dall'asse del dipolo

$$\vec{B} = \frac{\mu_0 m}{4\pi r^3} \begin{pmatrix} 2 \cos \theta \\ \sin \theta \\ 0 \end{pmatrix}$$

- **solenoidale:** all'esterno è nullo, lungo l'asse interno per un punto a distanza x dal centro:

$$B_{\text{lunghezza } d} = \frac{\mu_0 \lambda i}{2} \left[\frac{d-2x}{\sqrt{(d-2x)^2 + 4R^2}} + \frac{d+2x}{\sqrt{(d+2x)^2 + 4R^2}} \right] \quad B_{\text{infinito}} = \mu_0 \lambda i$$

2.7 Interazione tra fili percorsi da corrente

Interazione tra fili paralleli

Dati due fili paralleli percorsi da corrente con distanza d si ha che il primo genera un campo magnetico che agisce sul secondo e viceversa. Se le due correnti hanno verso concorde, allora i fili si attraggono, se le due correnti sono discordi, i fili si respingono.

Interazione tra fili perpendicolari

Dati due fili perpendicolari percorsi da corrente si ha che la risultante delle forze è nulla, per cui non c'è spostamento, in più si generano due momenti delle forze uguali ed opposte che inducono all'allineamento dei due fili. Se i fili sono legati insieme, il momento risultante sarà nullo e non ci sarà nemmeno rotazione.

Elettrodinamometro assoluto

L'elettrodinamometro assoluto è una bilancia a bracci uguali in cui da una parte si pone l'oggetto da pesare e dall'altra è legata una spira (bobina) a cui viene fatta corrispondere un'altra spira appoggiata sul piano. In questo modo si ottiene una configurazione di due fili infiniti paralleli percorsi da corrente. È possibile misurare la forza peso dell'oggetto misurando la corrente sulle spire necessaria a tenere la bilancia in equilibrio.

2.8 Magnetizzazione dei materiali

Permeabilità magnetica

Analogamente a quanto fatto con i dielettrici, si definisce la permeabilità magnetica relativa κ_m del mezzo come il rapporto tra il campo generato da un solenoide vuoto e quello generato dal solenoide pieno e analogamente anche la permeabilità magnetica assoluta μ :

$$\kappa_m := \frac{B_\kappa}{B_0} \qquad \mu = \kappa_m \mu_0$$

In alcuni casi torna utile definire un campo ausiliario $\vec{H} = \mu \vec{B}$ che elimina la dipendenza dal mezzo.

Suscettività magnetica

Si definisce la suscettività magnetica del mezzo χ_m tale per cui è possibile definire la variazione del campo:

$$\vec{B}_m = \vec{B}_\kappa - \vec{B}_0 = (\kappa_m - 1)B_0 = \chi_m B_0 \qquad \chi_m := \kappa_m - 1$$

Vettore di magnetizzazione

Si definisce il vettore di magnetizzazione M dato dal contributo del materiale al campo magnetico:

$$M = \chi_m H \quad \rightarrow \quad \vec{B}_\kappa = \vec{B}_0 + \vec{B}_m = \vec{B}_0 + \chi_m \vec{B}_0 = \mu_0 \vec{H} + \mu_0 \chi_m \vec{H} = \mu_0 (\vec{H} + \vec{M})$$

Correnti di magnetizzazione

È possibile definire le correnti di magnetizzazione o correnti amperiane i_m tali che:

$$i_m := \chi_m i \quad \rightarrow \quad i_{\text{tot}} = i + i_m \quad \rightarrow \quad \vec{B} = \mu_0 \lambda (i + i_m)$$

Classificazione dei materiali

- **materiali diamagnetici**: materiali che fanno diminuire il campo magnetico esterno, con $\chi_m < 0$
- **materiali paramagnetici**: materiali che aumentano il campo magnetico esterno, con $\chi_m > 0$
- **materiali ferromagnetici**: materiali che aumentano di molto il campo magnetico

Nei materiali diamagnetici vale $\langle m \rangle_{\text{vett. magnetizzazione}} = -\alpha_\alpha H$

Nei materiali paramagnetici vale $\langle m \rangle_{\text{vett. magnetizzazione}} = +\alpha_m H / T_{\text{temperatura}}$

Domini di Weiss

Il comportamento dei materiali ferromagnetici si spiega attraverso i domini di Weiss. I domini sono sezioni del materiale con una stessa polarizzazione magnetica, di solito i vettori di polarizzazione hanno direzione casuale, per cui complessivamente hanno un vettore di polarizzazione nullo. In presenza di campo magnetico esterno, i domini polarizzano lungo la direzione di quest'ultimo.

Ciclo di isteresi magnetica

Una volta polarizzato, un materiale ferromagnetico conserva il suo stato di polarizzazione e non sarà più possibile depolarizzarlo utilizzando solamente il campo magnetico. Nel grafico H-M si osserva la rappresentazione grafica dell'isteresi magnetica. L'area del grafico indica il lavoro necessario a polarizzare i vari domini di Weiss per unità di volume e vale $H \cdot B = \dots = E_{\text{energia}}/L^3$. Magnet permanenti hanno ciclo di isteresi molto grande, magneti deboli hanno ciclo di isteresi più stretto e vengono usati come elettromagnet (che si polarizzano solo in presenza di campo magnetico).

2.9 Legge di Ampère - circuitazione del campo magnetico

Definizione

Dati dei fili percorsi da corrente i_1, i_2, \dots e un cammino \mathcal{L} su cui calcolare la circuitazione del campo magnetico generato dai fili si ha che:

$$\Gamma_{\mathcal{L}}(\vec{B}) = \oint_{\mathcal{L}} \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 \cdot i_{\text{concatenate}} \quad \vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{j}_{\text{densità di corrente concatenata}}$$

Campo in un solenoide toroidale

Utilizzando il teorema di Ampère e scegliendo come cammino una circonferenza concentrica al toro e passante all'interno di esso, si ottiene che il campo è analogo a quello di un solenoide infinito $B = \mu_0 \lambda i$

Legge di Ampère generalizzata

In presenza di un mezzo diverso dal vuoto, si aveva definito la corrente amperiana $i_m = i_{\text{tot}} - i = \chi_m i$. La formula per la circuitazione del campo elettrico diventa:

$$\Gamma_{\mathcal{L}}(\vec{B}) = \oint_{\mathcal{L}} \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 \cdot (i + i_m) \quad \oint_{\mathcal{L}} \vec{H} \cdot d\vec{s} = \mu_0 \cdot i \quad \oint_{\mathcal{L}} \vec{M} \cdot d\vec{s} = \mu_0 \cdot i_m \quad \vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{j}$$

2.10 Legge di Gauss per il campo magnetico

Si studia il flusso del campo magnetico attraverso una superficie chiusa Σ . Si osserva che se il campo entra in una superficie, prima o poi deve uscire, per cui si ha flusso nullo.

$$\Phi(\vec{B}) = \oiint_{\Sigma} \vec{B} \cdot d\vec{\Sigma} = 0 \quad \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

3 Elettromagnetismo

3.1 Equazioni di Maxwell (senza variazione temporale)

$$\begin{aligned} \oint_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{s} &= 0 & \vec{\nabla} \times \vec{E} &= 0 & \oint_{\mathcal{L}} \vec{B} \cdot d\vec{s} &= \mu_0 i & \vec{\nabla} \times \vec{B} &= \mu_0 \vec{j} \\ \oiint_{\Sigma} \vec{E} \cdot d\vec{\Sigma} &= \frac{q_{\text{int}}}{\varepsilon_0} & \vec{\nabla} \cdot \vec{E} &= \frac{\rho_{\text{int}}}{\varepsilon_0} & \oiint_{\Sigma} \vec{B} \cdot d\vec{\Sigma} &= 0 & \vec{\nabla} \cdot \vec{B} &= 0 \end{aligned}$$

3.2 Legge di Faraday-Neumann-Lenz

Si osserva che in un circuito chiuso con amperometro a 0 centrale, quando si avvicina un magnete, circola corrente, quando si ferma il magnete, la corrente smette di circolare. Si conclude che la corrente circola solo se c'è variazione di campo magnetico e si osserva che il verso è opposto a quello della corrente che indurrebbe il campo: la corrente si oppone alla variazione di flusso.

$$\mathcal{E}_{\text{FEM indotta}} = -\frac{d\Phi(\vec{B})}{dt} \quad \rightarrow \quad \oint_{\mathcal{L}} \vec{E}_i \cdot d\vec{s} = -\frac{\partial}{\partial t} \iint_{\Sigma} \vec{B} \cdot d\vec{\Sigma} \quad \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{d\vec{B}}{dt}$$

Correnti parassite - di Foucault - di eddy

In un conduttore immerso in un campo magnetico variabile nel tempo, si formano delle correnti indotte all'interno di esso. Queste correnti dissipano energia sotto forma di calore e vengono chiamate correnti parassite o correnti di Foucault o correnti di eddy (vortice).

3.3 Correnti alternate

Alternatore

Un alternatore è composto da una spira (bobina) circolare immersa in un campo magnetico che viene fatta ruotare con un momento fornito dall'esterno con velocità angolare ω . Variando l'angolo tra il campo B e la normale alla superficie si ha una variazione di flusso che induce una corrente indotta nella spira.

$$\begin{aligned} \mathcal{E}_{\text{FEM indotta}} &= -\frac{\partial \Phi(\vec{B})}{\partial t} = -B\Sigma\omega \sin(\omega t) = -\mathcal{E}_{\text{ind max}} \sin(\omega t) & \mathcal{E}_{\text{ind max}} &= B\Sigma\omega \\ i_{\text{indotta}} &= \frac{\mathcal{E}_{\text{indotta}}}{R} = i_{\text{ind max}} \sin(\omega t) & i_{\text{ind max}} &= \frac{B\Sigma\omega}{R} \\ P_{\text{potenza}} &= R \cdot i^2 = \frac{\mathcal{E}_{\text{ind max}}^2}{R} \sin^2(\omega t) & P_{\text{media}} &= \frac{1}{2} R \cdot i_{\text{ind max}}^2 \\ \mathcal{E}_{\text{eff}} &= \mathcal{E}_{\text{ind max}} \frac{\sqrt{2}}{2} & i_{\text{eff}} &= i_{\text{ind max}} \frac{\sqrt{2}}{2} \quad \rightarrow \quad P_{\text{media}} = \frac{\mathcal{E}_{\text{eff}}^2}{R} = R i_{\text{eff}}^2 \end{aligned}$$

Si osserva che forza elettromotrice e corrente sono in fase tra loro ($\Delta\phi = 0$). Per assorbire l'1/2 della potenza media si definisce la forza elettromotrice efficace e la corrente efficace.

Legge di Felici

La carica che circola nel circuito tra due istanti t_1 e t_2 è pari a:

$$q = \frac{\Phi_{\text{iniziale}}(\vec{B}) - \Phi_{\text{finale}}(\vec{B})}{R}$$

3.4 Induttanza

Induttanza

Un'induttanza è un componente elettronico formato da una bobina su cui scorre corrente elettrica. In questa bobina possono avere fenomeni di autoinduzione e di mutua induzione.

Autoinduzione

Avviene quando un circuito genera un campo magnetico che induce una corrente indotta su sé stesso.

$$\vec{B} = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \oint \frac{d\vec{s} \times \vec{u}_r}{r^2} \text{ per Ampère-Laplace, } \Phi(\vec{B}) = \int \vec{B} \cdot d\vec{\Sigma} \rightarrow \Phi(\vec{B}) = \int \left(\frac{\mu_0 i}{4\pi} \oint \frac{d\vec{s} \times \vec{u}_r}{r^2} \right) \cdot d\vec{\Sigma}$$

$$\Phi(\vec{B}) = L i \quad L = \int \left(\frac{\mu_0}{4\pi} \oint \frac{d\vec{s} \times \vec{u}_r}{r^2} \right) \cdot d\vec{\Sigma}$$

Si definisce il coefficiente di autoinduzione (o autoinduttanza) L con unità di misura H_{enry} . Siccome il fenomeno genera correnti indotte, si ha che l'intensità di corrente che circola sul circuito dipenderà dal tempo ed è data dalla soluzione di un'equazione differenziale.

$$\mathcal{E}_i = -\frac{d\Phi(\vec{B})}{dt} = -\frac{d(Li)}{dt} = -L \frac{di}{dt} \rightarrow i(t) = \frac{\mathcal{E}}{R} - \frac{A}{R} e^{-\frac{R}{L}t}$$

Extracorrenti di chiusura

Nel caso di chiusura di un circuito RL all'istante $t = 0$ si ha che $i_0 = 0$ con $i_{>0}$ crescente:

$$i(0) = 0 \rightarrow \frac{\mathcal{E}}{R} - \frac{A}{R} e^{-\frac{R}{L} \cdot 0} = 0 \rightarrow A = \mathcal{E}$$

Per cui alla chiusura del circuito si ha che l'intensità di corrente che circola è:

$$i(t) = \frac{\mathcal{E}}{R}(1 - e^{-t/\tau}) = \frac{\mathcal{E}}{R} - \frac{\mathcal{E}}{R} e^{-t/\tau} \quad \tau = \frac{L}{R} \leftarrow \text{t. caratteristico} \quad -\frac{\mathcal{E}}{R} e^{-t/\tau} \leftarrow \text{extracorrente di chiusura}$$

Extracorrenti di apertura

Nel caso di apertura di un circuito RL all'istante $t = 0$ si immagina d'inserire una resistenza $R' \gg R$ in modo da poter immaginare che si possa avere ancora corrente di scorrimento, ma allo stesso tempo si ha praticamente un circuito aperto per l'alto valore della resistenza.

$$i(t) = \frac{1}{R + R'} \left(\mathcal{E} - A e^{-\frac{R+R'}{L}t} \right) = \frac{1}{R'} \left(\mathcal{E} - A e^{-\frac{R'}{L}t} \right) \quad i(0) = \frac{\mathcal{E}}{R} \rightarrow A = \mathcal{E} \frac{R - R'}{R} \approx \mathcal{E} - \frac{R'}{R}$$

Per cui all'apertura del circuito si ha che l'intensità di corrente che circola è:

$$i(t) = \frac{\mathcal{E}}{R'} + \frac{\mathcal{E}}{R} e^{-t/\tau'} \approx \frac{\mathcal{E}}{R} e^{-t/\tau'} \quad \tau' = \frac{L}{R'} \leftarrow \text{t. caratteristico} \quad \frac{\mathcal{E}}{R} e^{-t/\tau'} \leftarrow \text{extracorrente di apertura}$$

L'extracorrente di apertura è quella che genera la scintilla quando si stacca la spina.

Autoinduttanze in solenoidi

In un solenoide toroidale a sezione rettangolare di lati a, b con N spire, il valore di autoinduttanza è

$$L = \frac{\mu_0 N^2 a}{2\pi} \ln \left(1 + \frac{b}{R} \right)$$

In un solenoide infinito di passo λ , il valore di autoinduttanza per unità di lunghezza è:

$$L/l = \mu_0 \lambda^2 \Sigma$$

Energia magnetica immagazzinata all'interno di un'induttanza

È possibile definire l'energia magnetica immagazzinata all'interno di un'induttanza come il lavoro compiuto dal generatore nel momento di chiusura e l'energia dissipata al momento di apertura del circuito. Definendo il lavoro $dW = \mathcal{E}dq = \mathcal{E}i dt = (Ri + L di/dt) i dt = Ri^2 dt + Li di$ si ha che il lavoro complessivo al momento di chiusura del circuito è pari a:

$$W_{\text{tot}} = \frac{1}{2}Li^2 + Ri_{\infty}^2 t_{\infty} \quad \begin{array}{l} 1/2 Li^2 \leftarrow \text{energia immagazzinata nell'induttanza} \\ Ri_{\infty}^2 t_{\infty} \leftarrow \text{energia dissipata dalla resistenza} \end{array}$$

Il l'energia dissipata al momento di apertura del circuito (puramente resistivo con $R_{eq} = R'$) è pari a:

$$W_{\text{tot}} = \frac{1}{2}Li^2 \quad \leftarrow \text{solamente energia immagazzinata nell'induttanza}$$

Si osserva, quindi, che l'induttanza immagazzina un'energia U_L ed è possibile definire l'energia del campo magnetico (sostituendo per un opportuno L):

$$U_L = \frac{1}{2}Li^2 \quad U_B = \frac{1}{2\mu_0}B^2\tau \quad \left(U_e = \frac{1}{2}\epsilon_0 E^2\tau \right)$$

Mutua induzione

Si immagina di avere due circuiti RC tali per cui il campo generato dall'induttanza di un circuito investe completamente l'induttanza dell'altro circuito e viceversa.

$$\begin{aligned} \Phi_{12} &= \Phi_2(\vec{B}_1) = M_{12} i_1 \leftarrow \text{flusso del campo del circuito 1 agente sul circuito 2} \\ \Phi_{21} &= \Phi_1(\vec{B}_2) = M_{21} i_2 \leftarrow \text{flusso del campo del circuito 2 agente sul circuito 1} \end{aligned}$$

Si dimostra che $M_{12} = M_{21} = M$ ed è chiamato coefficiente di mutua induzione.

Si definisce l'energia immagazzinata dalla mutua induzione come il lavoro compiuto dal generatore di uno dei due circuiti sull'altro, ottenendo:

$$W_m = U_m = Mi_1i_2 + \frac{1}{2}L_1i_1^2 + \frac{1}{2}L_2i_2^2 \quad Mi_1i_2 \leftarrow \text{lavoro di mutua induzione}$$

3.5 Circuiti a corrente alternata

Circuito LC

In un circuito LC si ha un condensatore carico, una induttanza e un interruttore inizialmente aperto. Alla chiusura del circuito, il condensatore si scarica creando una corrente i e l'induttanza crea autoinduttanza.

$$q(t) = q_0 \cos(\omega t) \quad i(t) = \omega q_0 \sin(\omega t) \quad V_C(t) = \frac{q_0}{C} \cos(\omega t) \quad V_L(t) = -V_C(t) \quad \omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

L'energia totale si conserva nel tempo e si distribuisce tra il condensatore e l'induttanza.

$$U_{\text{tot}} = U_C(t) + U_L(t) = \frac{1}{2} \frac{q_0^2}{C} \cos^2(\omega t) + \frac{1}{2} \frac{q_0^2}{C} \sin^2(\omega t)$$

Circuito RLC senza generatori

Un circuito RLC senza generatore si comporta come un circuito LC con la presenza di un fattore di smorzamento.

$$i(t) = Ae^{-\gamma t} \cos(\omega t + \theta) \quad T_{\text{pseudoperiodo}} = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{\sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}} \quad \omega = \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2} \quad \gamma \leftarrow \text{smorzamento}$$

Circuito R + AC

In un circuito formato da una resistenza e un generatore di corrente alternata si ha che la corrente e la tensione sono in fase tra di loro:

$$\mathcal{E}(t) = \mathcal{E}_0 \cos(\omega t) \quad i(t) = \frac{\mathcal{E}(t)}{R} = \frac{\mathcal{E}_0}{R} \cos(\omega t) \quad V_R(t) = Ri_0 \cos(\omega t)$$

Circuito L + AC

In un circuito formato da una induttanza e un generatore di corrente alternata si ha che la corrente e la tensione sono in ritardo di $\pi/2$ rispetto alla forza elettromotrice, ovvero c'è uno sfasamento di $\pi/2$

$$\mathcal{E}(t) = \mathcal{E}_0 \cos(\omega t) \quad \mathcal{E} = L \frac{di}{dt} \rightarrow i(t) = \frac{\mathcal{E}_0}{L\omega} \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right) \quad V_L(t) = L\omega i_0 \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$$

È possibile definire la reattanza dell'induttanza, ovvero la resistenza associata all'induttanza come Z_L :

$$Z_L = L\omega \quad i(t) = \frac{\mathcal{E}_0}{Z_L} \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right) \quad V_L(t) = Z_L i_0 \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$$

Circuito C + AC

In un circuito formato da un condensatore e un generatore di corrente alternata si ha che la corrente e la tensione sono in anticipo di $\pi/2$ rispetto alla forza elettromotrice, per cui c'è uno sfasamento di $\pi/2$

$$\mathcal{E} = \mathcal{E}_0 \cos(\omega t) \quad q = C\mathcal{E} \rightarrow i(t) = \frac{dq}{dt} = C\omega \mathcal{E}_0 \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right) \quad V_C(t) = \frac{q(t)}{C} = \frac{i_0}{\omega C} \cos\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right)$$

È possibile definire la reattanza del condensatore Z_C :

$$Z_C = \frac{1}{C\omega} \quad i(t) = \frac{\mathcal{E}}{Z_C} \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right) \quad V_C(t) = Z_C i_0 \cos\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right)$$

Circuito RL + AC

In un circuito formato da una resistenza, un'induttanza e un alternatore si ha uno sfasamento θ che dipende dai valori di R e L e si definisce la reattanza del circuito Z_{RL}

$$Z_{RL} = \sqrt{R^2 + Z_L^2} = \sqrt{R^2 + \omega^2 L^2} \quad \tan \theta = \frac{Z_L}{R} = \frac{\omega L}{R}$$

Circuito RC + AC

In un circuito formato da una resistenza, un condensatore e un alternatore si ha uno sfasamento θ che dipende dai valori di R e C e si definisce la reattanza del circuito Z_{RC}

$$Z_{RC} = \sqrt{R^2 + Z_C^2} = \sqrt{R^2 + \frac{1}{\omega^2 C^2}} \quad \tan \theta = -\frac{Z_C}{R} = -\frac{1}{RC\omega}$$

Circuito RLC con generatore

In un circuito formato da una resistenza, un'induttanza un condensatore e un alternatore si ha uno sfasamento θ che dipende dai valori di R , L e C e si definisce la reattanza del circuito Z

$$Z = \sqrt{R^2 + (Z_L - Z_C)^2} = \sqrt{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2} \quad \tan \theta = \frac{Z_L - Z_C}{R} = \frac{\omega L - \frac{1}{\omega C}}{R}$$

Definendo ω_0 la pulsazione del circuito LC e ω la pulsazione dell'alternatore, si ha risonanza per $\omega = \omega_0$ in particolare lo sfasamento è nullo. Si definisce l'ampiezza della risonanza $\Delta\omega$ e il fattore di merito Q .

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad \omega = \omega_{res} = \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \rightarrow \tan \theta = 0$$
$$\Delta\omega = \omega_2 - \omega_1 = \frac{R}{L} \quad \text{con } i_0(\omega_1) = i_0(\omega_2) = \frac{i_0(\omega_{res})}{\sqrt{2}} \quad Q := \frac{\omega_0}{\Delta\omega} = \omega_0 \frac{L}{R}$$

L'energia del generatore è completamente dissipata dalla resistenza.

4 Onde elettromagnetiche

4.1 Legge di Ampère-Maxwell

Dalla legge di Ampère sulla circuitazione del campo magnetico si ha:

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 (i_{\text{conduzione}} + i_{\text{spostamento}})$$

Immaginando di applicare il teorema per una circonferenza tra le armature del condensatore, si ottiene che:

$$i_{\text{spost}} = \frac{dq}{dt} = \frac{d}{dt} CV = \frac{d}{dt} \left(\frac{\varepsilon_0 \Sigma}{h} V \right) = \frac{d}{dt} (\varepsilon_0 E \Sigma) = \varepsilon_0 \frac{d}{dt} (\Sigma E) = \varepsilon_0 \frac{d\Phi(\vec{E})}{dt}$$

Per cui l'equazione di Ampère con la correzione di Maxwell diventa:

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 \left(i_{\text{conduzione}} + \varepsilon_0 \frac{d\Phi(\vec{E})}{dt} \right)$$

4.2 Leggi di Maxwell

Equazioni di Maxwell in presenza di conduttori

Le equazioni di circuitazione e flusso dei campi \vec{E} e \vec{B} prendono il nome di equazioni di Maxwell:

1. $\Phi_{\Sigma}(\vec{E}) = \oiint_{\Sigma} \vec{E} \cdot d\vec{\Sigma} = \frac{q}{\varepsilon_0}$	$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0}$
2. $\Phi_{\Sigma}(\vec{B}) = \oiint_{\Sigma} \vec{B} \cdot d\vec{\Sigma} = 0$	$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$
3. $\Gamma_{\mathcal{L}}(\vec{E}) = \oint_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = -\frac{d\Phi_{\Sigma}(\vec{B})}{dt}$ (FNL)	$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$
4. $\Gamma_{\mathcal{L}}(\vec{B}) = \oint_{\mathcal{L}} \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 (i_{\text{concatenata}} + \varepsilon_0 \frac{d\Phi_{\Sigma}(\vec{E})}{dt})$ (AM)	$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$

Equazioni di Maxwell in assenza di conduttori

In assenza di conduttori, si hanno le seguenti due equazioni:

1. $\Phi_{\Sigma}(\vec{E}) = \oint_{\Sigma} \vec{E} \cdot d\vec{\Sigma} = 0$	$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0$
2. $\Phi_{\Sigma}(\vec{B}) = \oint_{\Sigma} \vec{B} \cdot d\vec{\Sigma} = 0$	$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$
3. $\Gamma_{\mathcal{L}}(\vec{E}) = \oint_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = -\frac{d\Phi_{\Sigma}(\vec{B})}{dt}$	$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$
4. $\Gamma_{\mathcal{L}}(\vec{B}) = \oint_{\mathcal{L}} \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 \varepsilon_0 \frac{d\Phi_{\Sigma}(\vec{E})}{dt}$	$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$

Conseguenze delle equazioni di Maxwell

- dalla prima si ottiene che esiste il monopolo elettrico, ovvero esistono cariche puntiformi
- dalla seconda si ottiene che non esiste il monopolo magnetico
- dalle forme locali si ottiene che $\vec{\nabla} \cdot \vec{j} = -\partial \rho / \partial t$, ovvero che in assenza di densità di correnti (e di correnti) la carica si conserva

4.3 Onde piane

Definizione

Un'onda è la propagazione dell'energia e della quantità di moto in un mezzo o nel vuoto. Le onde meccaniche si propagano in un mezzo (suono, vibrazione corda, onde mare, ...), mentre le onde elettromagnetiche si propagano anche nel vuoto.

Equazioni delle onde

- l'equazione di un'onda generica è: $f(\vec{s}, t) = f(x, y, z, t)$
- l'equazione di un'onda piana che si propaga in un'unica direzione è: $f(\vec{s}, t) = f(z, t)$
- un'onda è descritta dall'equazione $\frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 f}{\partial t^2}$ con v è la velocità di propagazione dell'onda
- le onde piane armoniche sono onde del tipo $f(z, t) = f_0 \sin(k(z - vt))$ o $f(z, t) = f_0 \cos(k(z - vt))$ con:
 - $k = 2\pi/\lambda$ costante per convertire i metri in radianti, onde per unità di spazio
 - $\lambda = 2\pi/k$ lunghezza d'onda
 - $\omega = 2\pi v/\lambda$ velocità angolare
 - $f = \omega/2\pi$ frequenza
 - $T = 1/f$ periodo
 - vale la relazione $\lambda f = v$ tra lunghezza d'onda, frequenza e velocità

4.4 Onde elettromagnetiche piane

Le onde elettromagnetiche sono onde piane del tipo:

$$\vec{E}(z, t) = \begin{pmatrix} E_{0x} \cos(kz - \omega t) \\ E_{0y} \cos(kz - \omega t) \\ E_{0z} \cos(kz - \omega t) \end{pmatrix} \quad \vec{B}(z, t) = \begin{pmatrix} B_{0x} \cos(kz - \omega t) \\ B_{0y} \cos(kz - \omega t) \\ B_{0z} \cos(kz - \omega t) \end{pmatrix}$$

Dalle equazioni di Maxwell si ottiene che le onde si propagano solo in piani xy perpendicolari alla direzione di propagazione z , ovvero si ha che $\vec{E}_z = \vec{B}_z = 0$:

$$\vec{E}(z, t) = \begin{pmatrix} E_{0x} \cos(kz - \omega t) \\ E_{0y} \cos(kz - \omega t) \\ 0 \end{pmatrix} \quad \vec{B}(z, t) = \begin{pmatrix} B_{0x} \cos(kz - \omega t) \\ B_{0y} \cos(kz - \omega t) \\ 0 \end{pmatrix}$$

4.5 Velocità della luce

Dalle equazioni di Maxwell e dalla equazione generale delle onde si ottiene che la velocità di propagazione è pari alla costante c identificata come velocità della luce:

$$v = c = \frac{1}{\mu_0 \epsilon_0} \approx 3 \cdot 10^8 \text{ km/s}$$

In un mezzo diverso dal vuoto si ha una velocità inferiore a c per un fattore dipendente dalla costante dielettrica del mezzo:

$$v_\kappa = \frac{1}{\kappa \mu_0 \epsilon_0} = \frac{c}{\sqrt{\kappa}}$$

4.6 Proprietà delle onde elettromagnetiche piane

Perpendicolarità tra campi

Si osserva che dalle equazioni di Maxwell è possibile definire una relazione tra le onde del campo elettrico e magnetico:

$$\frac{\partial E_y}{\partial z} = \frac{\partial B_x}{\partial t} \quad \frac{\partial E_x}{\partial z} = -\frac{\partial B_y}{\partial t} \quad \frac{\partial E_x}{\partial t} = -\frac{1}{\mu_0 \varepsilon_0} \frac{\partial B_y}{\partial z} \quad \frac{\partial E_y}{\partial t} = \frac{1}{\mu_0 \varepsilon_0} \frac{\partial B_x}{\partial z}$$

da cui si ottiene che i due campi sono perpendicolari tra di loro

$$B = \frac{E}{c} \quad \vec{E} \cdot \vec{B} = 0 \quad \vec{E} \times \vec{B} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ E^2/c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ cB^2 \end{pmatrix}$$

Energia delle onde elettromagnetiche

L'energia trasportata dalle onde elettromagnetiche vale:

$$U_e = \frac{1}{2} \varepsilon_0 E^2 \quad U_m = \frac{1}{2\mu_0} B^2 \quad U_{\text{onda}} = U_e + U_m = \frac{1}{2} \varepsilon_0 E^2 + \frac{1}{2\mu_0} B^2 = \varepsilon_0 E^2 = \frac{B^2}{\mu_0}$$

Vettore di Poynting

Si definisce il vettore di Poynting \vec{S} tale per cui la potenza trasportata dall'onda è il flusso di tale vettore.

$$\vec{S} = \frac{1}{\mu_0} \vec{E} \times \vec{B} \quad P_{\text{potenza}} = \int_{\Sigma} \vec{S} \cdot d\vec{\Sigma}$$

Intensità dell'onda

Si definisce l'intensità dell'onda elettromagnetica I e l'ampiezza efficace E_{eff} :

$$I := S_{\text{medio nel tempo}} = \frac{1}{2} \varepsilon_0 c E_0^2 = \varepsilon_0 c E_{eff}^2 \quad E_{eff} = \frac{E_0}{\sqrt{2}}$$

Pressione di radiazione

Si definisce la pressione di radiazione di un'onda elettromagnetica:

$$P = I/c = \frac{1}{2} \varepsilon_0 E^2 = \varepsilon_0 E_{eff}^2$$

Definendo \vec{p} la quantità di moto associata all'onda e η l'indice di riflessione dell'onda su una superficie Σ , la variazione totale di quantità di moto è: $\Delta \vec{p} = -(1 + \eta) \vec{p}$. La pressione di radiazione esercitata su una superficie Σ da un'onda con riflessione η è:

$$P = (1 + \eta) I/c = (1 + \eta) \varepsilon_0 E_{eff}^2$$

4.7 Onde sferiche

Per le onde sferiche si ha che $E_0(r) \propto 1/r$, ovvero l'ampiezza dei campi è inversamente proporzionale al raggio della distanza dalla sorgente. Valgono quindi:

$$E(r, t) = \frac{E_0}{r} \cos(kr - \omega t) \quad B(r, t) = \frac{B_0}{r} \cos(kr - \omega t) \quad S_m = I = \frac{1}{2} c \varepsilon_0 \frac{E_0^2}{r^2}$$

4.8 Polarizzazione

Si definisce la polarizzazione delle onde elettromagnetiche usando il campo \vec{E} (il campo \vec{B} è \perp):

1. onda polarizzata linearmente :
$$\vec{E}(z, t) = \begin{pmatrix} E_0 \cos(kz - \omega t) \cos \theta \\ E_0 \cos(kz - \omega t) \sin \theta \\ 0 \end{pmatrix}$$
2. onda polarizzata circolarmente :
$$\vec{E}(z, t) = \begin{pmatrix} E_0 \cos(kz - \omega t) \\ E_0 \cos(kz - \omega t) \\ 0 \end{pmatrix}$$
3. onda polarizzata ellitticamente :
$$\vec{E}(z, t) = \begin{pmatrix} E_0 \cos(kz - \omega t) \\ E_0 \cos(kz - \omega t) \\ 0 \end{pmatrix}$$

4.9 Spettro elettromagnetico

In base alla lunghezza d'onda, le onde elettromagnetiche si dividono in:

Onde radio	$\leq 250 \cdot 10^6 \text{ Hz}$	10 km - 10 cm
Microonde	$3 \cdot 10^9 \text{ Hz} - 300 \cdot 10^9 \text{ Hz}$	10 cm - 1 mm
Infrarossi	$300 \cdot 10^9 \text{ Hz} - 428 \cdot 10^{12} \text{ Hz}$	1 mm - 700 nm
Luce visibile	$428 \cdot 10^{12} \text{ Hz} - 729 \cdot 10^{12} \text{ Hz}$	700 nm - 400 nm
Ultravioletto	$729 \cdot 10^{12} \text{ Hz} - 30 \cdot 10^{15} \text{ Hz}$	400 nm - 10 nm
Raggi X	$30 \cdot 10^{15} \text{ Hz} - 300 \cdot 10^{18} \text{ Hz}$	10 nm - 1 pm
Raggi gamma	$\geq 300 \cdot 10^{15} \text{ Hz}$	$\leq 1 \text{ pm}$