

# Capitolo 2

Lorenzo Vaccarecci

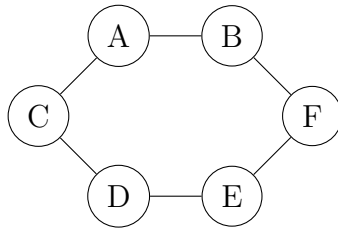
12 Marzo 2024

## 1 Introduzione e terminologia

Un grafo (orientato) è una coppia  $G = (V, E)$  dove:

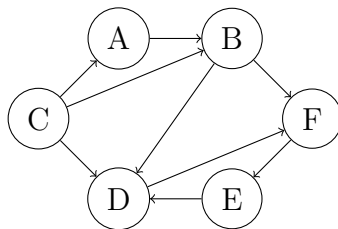
- $V$  è un insieme i cui elementi sono detti *nodì* o *vertici*
- $E$  è un insieme di archi (edges), dove un arco è una coppia di nodi detti estremi dell'arco.

Dato il seguente grafo non orientato:



- l'arco  $(A, B)$  è **incidente** sui nodi  $A$  e  $B$
- i nodi  $A$  e  $B$  sono **adiacenti**,  $A$  è adiacente a  $B$  e viceversa
- il grado  $\delta(u)$  di un nodo  $u$  è il numero di archi incidenti sul nodo, per esempio  $\delta(B) = 4$

Dato il seguente grafo non orientato:



- l'arco  $(A, B)$  è incidente sui nodi  $A$  e  $B$ , *uscente* da  $A$  e *entrante* in  $B$
- il nodo  $B$  è adiacente a  $A$ , ma  $A$  non è adiacente a  $B$
- i nodi adiacenti a un nodo  $A$  si chiamano anche **vicini** di  $A$
- il grado  $\delta(u)$  di un nodo  $u$  è il numero di archi incidenti sul nodo, per esempio  $\delta(B) = 4$

- il grado **uscente**  $\delta_{out}(u)$  di un nodo  $u$  è il numero di archi uscenti dal nodo, per esempio  $\delta_{out}(B) = 2$
- il grado **entrante**  $\delta_{in}(u)$  di un nodo  $u$  è il numero di archi entranti nel nodo, per esempio  $\delta_{in}(B) = 2$

Dato un grafo con  $n$  nodi e  $m$  archi, si ha che:

- se il grafo non è orientato
  - la somma dei gradi dei nodi è il doppio del numero degli archi:  $\sum_{u \in V} \delta(u) = 2m$
  - $m$  è al massimo il numero di tutte le possibili coppie non ordinate di nodi, ossia  $n + (n - 1) + \dots + 1 = n(n + 1)/2$  quindi  $m = O(n^2)$
- se il grafo è orientato
  - la somma dei gradi uscenti dei nodi e la somma dei gradi entranti dei nodi sono uguali al numero degli archi:  $\sum_{u \in V} \delta_{out}(u) = \sum_{u \in V} \delta_{in}(u) = m$ , quindi  $\sum_{u \in V} \delta(u) = 2m$
  - $m$  è al massimo il numero di tutte le possibili coppie ordinate di nodi, ossia  $n^2$ , quindi  $m = O(n^2)$

Un grafo in cui il numero degli archi sia dell'ordine di  $n^2$  si dice **grafo denso**.

- un cammino (path) è una sequenza di nodi in cui ciascun nodo è adiacente al successivo
- nel caso di un grafo non orientato si trova anche il termine catena invece di cammino
- gli archi  $(u_i, u_{i+1})$  si dicono contenuti nel cammino
- $n - 1$ , ossia il numero degli archi, è la lunghezza del cammino
- un cammino è degenere o nullo se è costituito da un solo nodo, ossia ha lunghezza 0
- è semplice se i nodi sono distinti, tranne al più il primo e l'ultimo
- in un grafo orientato, un cammino non nullo forma un ciclo se il primo nodo coincide con l'ultimo
- in un grafo non orientato, un cammino(catena) di lunghezza  $\geq 3$  forma un ciclo o circuito (semplice) se il primo nodo coincide con l'ultimo e tutti gli altri nodi sono distinti
- $v$  è raggiungibile da  $u$  se esiste un cammino da  $u$  a  $v$

Un grafo  $G$  è **aciclico** se non vi sono cicli in  $G$ , nel caso di un grafo orientato è anche detto **DAG (directed acyclic graph)**. Un grafo orientato si dice **fortemente connesso** se ogni nodo è raggiungibile da ogni altro, **debolmente connesso** se il grafo non orientato corrispondente è connesso. Un **sottografo** di  $G = (V, E)$  è un grafo ottenuto da  $G$ , non considerando alcuni archi o alcuni nodi insieme agli archi incidenti su di essi. Il **sottografo indotto** da un sottoinsieme  $V'$  di nodi è il sottografo di  $G$  costituito dai nodi di  $V'$  e dagli archi di  $G$  che connettono tali nodi. Un **albero libero** è un grafo non orientato connesso aciclico. Dato un grafo non orientato e connesso  $G$ , un **albero ricoprente** (*spanning tree*) di  $G$  è un sottografo di  $G$  che contiene tutti i nodi ed è un albero libero. Dato un grafo non orientato (eventualmente non connesso)  $G$ , si chiama **foresta ricoprente** di  $G$  un sottografo di  $G$  che contiene tutti i nodi ed è una foresta libera.

## 1.1 Rappresentazione di un grafo

**Lista di archi** Si memorizza l'insieme dei nodi e la lista degli archi, spazio totale  $O(n + m)$

**Liste di adiacenza** Per ogni nodo si memorizza la lista dei nodi adiacenti. Si hanno  $n$  liste, di lunghezza totale  $2m$  per grafo non orientato,  $m$  per grafo orientato, quindi complessità spaziale  $O(n + m)$

**Matrice di adiacenza** Assumendo corrispondenza tra nodi e  $1 \dots n$ , matrice quadrata  $M$  di dimensione  $n$  a valori booleani (oppure 0,1), dove  $M_{i,j}$  vero se e solo se esiste l'arco  $(u_i, u_j)$ . Richiede più spazio,  $O(n^2)$  ma permette di verificare in tempo costante se esiste un arco tra due nodi mentre per trovare gli adiacenti diventa più costoso.

La rappresentazione generalmente più conveniente è quella con liste di adiacenza, in particolare per grafi *sparsi* ossia con un numero di archi  $m$  molto minore di  $n^2$ . La rappresentazione con matrice di adiacenza può essere preferibile quando il grafo è denso ( $m$  prossimo a  $n^2$ ) o quando è importante controllare in modo efficiente se esiste un arco tra due vertici dati. Entrambe le rappresentazioni sono facilmente adattabili ai grafi *pesati*, ossia dove ogni arco ha un peso (costo) associato.

## 2 Visite

Per visitare un grafo si possono usare algoritmi simili a quelli per gli alberi. L'insieme dei nodi viene partizionato in tre insiemi, tradizionalmente indicati con i colori bianco, grigio, nero:

**Bianco** inesplorato, ossia non ancora toccato dall'algoritmo

**Grigio** aperto, ossia toccato dall'algoritmo (visita iniziata)

**Nero** chiuso (visita conclusa)

Le visite iterative usano un insieme  $F$  detto **frangia** da cui vengono via via estratti i nodi da visitare.