

9 Réduction des matrices carrées

I – Matrice diagonalisable

1 – Définition

Définition 9.1 – Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ une matrice carrée. On dit que la matrice A est **diagonalisable** si et seulement s'il existe une matrice $P \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ **inversible** et une matrice $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ **diagonale** telle que

$$A = PDP^{-1}.$$

Remarque 9.2 –

- On sait que $A = PDP^{-1} \iff P^{-1}AP = D$.
Je suppose que $A = PDP^{-1}$. Alors $P^{-1}AP = P^{-1}PDP^{-1}P = I_n DI_n = D$.
Réciproquement, si $D = P^{-1}AP$, alors $PDP^{-1} = PP^{-1}APP^{-1} = I_n AI_n = A$.
- Diagonaliser une matrice A signifie trouver deux matrices D et P , respectivement diagonale et inversible, telle que $A = PDP^{-1}$.

Exemple 9.3 – Montrer que la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ est diagonalisable, en considérant les matrices

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \text{ et } D = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Je commence par montrer que P est inversible et je calcule P^{-1} .

Comme $1 \times (-1) - 1 \times 1 = -2 \neq 0$, alors P est inversible et $P^{-1} = \frac{1}{-2} \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$.

Alors

$$PDP^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

Je retrouve la matrice A , donc $A = PDP^{-1}$ avec P inversible et D diagonale, i.e. A est diagonalisable.

Remarque 9.4 – En pratique, il n'est pas toujours nécessaire de calculer P^{-1} pour montrer qu'une matrice A est diagonalisable, comme le montre la proposition ci-dessous.

Proposition 9.5

Soient A une matrice, D une matrice diagonale et P une matrice inversible.

Si $AP = PD$, alors la matrice A est diagonalisable.

Exemple 9.6 – Soient les matrices $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 3 \end{pmatrix}$, $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}$ et $D = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$.

Montrer que A est diagonalisable à l'aide des matrices P et D .

Je calcule les produits AP et PD :

$$AP = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 12 & 0 \end{pmatrix}$$

$$PD = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 12 & 0 \end{pmatrix}.$$

Par ailleurs, la matrice P est inversible car $1 \times (-1) - 1 \times 3 = -4 \neq 0$.

Par conséquent, d'après la proposition ci-dessus, la matrice A est diagonalisable.

2 – Application au calcul de puissance

Proposition 9.7

Soit A une matrice. On suppose qu'il existe une matrice P inversible et une matrice D telles que $A = PDP^{-1}$. Alors pour tout entier $n \in \mathbb{N}$,

$$A^n = PD^n P^{-1}.$$

Démonstration. Je raisonne par récurrence sur n .

Énoncé : Je note \mathcal{P}_n la propriété : $A^n = PD^n P^{-1}$.

Initialisation : Pour $n = 0$, $A^0 = I$ et $PD^0 P^{-1} = PIP^{-1} = PP^{-1} = I$. Ainsi \mathcal{P}_0 est vraie.

Hérédité : Soit $n \geq 0$. Je suppose que \mathcal{P}_n est vraie et je montre que \mathcal{P}_{n+1} l'est aussi.

Par hypothèse de récurrence, je sais que $A^n = PD^n P^{-1}$. Alors, comme $A = PDP^{-1}$,

$$A^{n+1} = A^n \times A = PD^n P^{-1} \times PDP^{-1} = PD^n (P^{-1}P) DP^{-1} = PD^n IDP^{-1} = PD^n DP^{-1} = PD^{n+1} P^{-1}.$$

Finalement \mathcal{P}_{n+1} est vraie et la propriété est héréditaire.

Conclusion : Comme elle est héréditaire et vraie pour $n = 0$, alors par principe de récurrence, la propriété \mathcal{P}_n est vraie pour tout $n \geq 0$, i.e.

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad A^n = PD^n P^{-1}.$$

□

Remarque 9.8 – Si le calcul de P^{-1} n'est pas nécessaire pour montrer qu'une matrice A est diagonalisable, il est cependant **indispensable** pour obtenir une expression explicite des puissances de A , ce qui est souvent ce que l'on cherche à obtenir.

II – Valeurs propres et vecteurs propres

1 – Définition

Définition 9.9 – Soient $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ une matrice et λ un réel.

- On dit que λ est une **valeur propre** de la matrice A si et seulement si

$$\text{il existe } X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) \text{ NON NUL tel que } AX = \lambda X.$$

- La matrice colonne X est alors appelée **vecteur propre** associé à la valeur propre λ .

Exemple 9.10 – On considère les matrices

$$M = \begin{pmatrix} 3 & -2 & -5 \\ 5 & -4 & -5 \\ -8 & 8 & 6 \end{pmatrix}, \quad V_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad V_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad V_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Montrer que V_1 , V_2 et V_3 sont des vecteurs propres de la matrice M et préciser les valeurs propres associées.

La matrice colonne $V_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ est non nulle et

$$MV_1 = \begin{pmatrix} 3 & -2 & -5 \\ 5 & -4 & -5 \\ -8 & 8 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = V_1,$$

ce qui prouve que V_1 est vecteur propre de M pour la valeur propre 1.

La matrice colonne $V_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ est non nulle et

$$MV_2 = \begin{pmatrix} 3 & -2 & -5 \\ 5 & -4 & -5 \\ -8 & 8 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ -6 \\ 6 \end{pmatrix} = 6V_2,$$

ce qui prouve que V_2 est vecteur propre de M pour la valeur propre 6.

La matrice colonne $V_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ est non nulle et

$$MV_3 = \begin{pmatrix} 3 & -2 & -5 \\ 5 & -4 & -5 \\ -8 & 8 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = -2V_3,$$

ce qui prouve que V_3 est vecteur propre de M pour la valeur propre -2 .

Proposition 9.11

Soient $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ une matrice et λ un réel. Il n'y a que deux possibilités pour l'ensemble des solutions de l'équation $AX = \lambda X$, d'inconnue $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$:

- Ou bien cet ensemble contient uniquement la matrice colonne nulle, auquel cas λ **n'est pas** valeur propre de A .
- Ou bien cet ensemble contient aussi d'autres matrices non nulles, auquel cas λ est valeur propre de A et n'importe quelle matrice **non nulle** de cet ensemble est un vecteur propre associé à la valeur propre λ .

Exemple 9.12 – On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} 0 & -6 & 6 \\ -1 & -5 & 6 \\ -1 & -8 & 9 \end{pmatrix}$. Les réels 2 et 3 sont-ils valeurs propres de A ? Si oui, déterminer un vecteur propre de A associé à cette valeur propre.

Je raisonne en cherchant les solutions $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ de l'équation matricielle $AX = 3X$.

$$\begin{aligned}
 AX = 3X &\iff \begin{pmatrix} 0 & -6 & 6 \\ -1 & -5 & 6 \\ -1 & -8 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \\
 &\iff \begin{cases} -6y + 6z = 3x \\ -x - 5y + 6z = 3y \\ -x - 8y + 9z = 3z \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} -3x - 6y + 6z = 0 \\ -x - 8y + 6z = 0 \\ -x - 8y + 6z = 0 \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} -x - 2y + 2z = 0 \\ -x - 8y + 6z = 0 \end{cases} \quad L_1 \leftarrow \frac{1}{3}L_1
 \end{aligned}$$

J'obtiens ainsi un système à un degré de liberté (3 inconnues pour seulement 2 équations).
Je choisis alors de fixer une variable, $x = 1$ par exemple, et le système devient

$$\begin{aligned}
 &\begin{cases} -x - 2y + 2z = 0 \\ -x - 8y + 6z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} -2y + 2z = 1 \\ -8y + 6z = 1 \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} -2y + 2z = 1 \\ -2y = -2 \end{cases} \iff \begin{cases} -2 + 2z = 1 \\ y = 1 \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} 2z = 3 \\ y = 1 \end{cases} \iff \begin{cases} z = \frac{3}{2} \\ y = 1 \end{cases}
 \end{aligned}$$

Ainsi $x = 1$, $y = 1$ et $z = \frac{3}{2}$ forme une solution du système linéaire étudié. Cette solution est non nulle.

Donc $\lambda = 3$ est une valeur propre de A et un vecteur propre associé est le vecteur $X = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ \frac{3}{2} \end{pmatrix}$.

Je raisonne de la même manière pour $AX = 2X$.

$$\begin{aligned}
 AX = 2X &\iff \begin{cases} -6y + 6z = 2x \\ -x - 5y + 6z = 2y \\ -x - 8y + 9z = 2z \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} -2x - 6y + 6z = 0 \\ -x - 7y + 6z = 0 \\ -x - 8y + 7z = 0 \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} -x + y = 0 \\ -x - 7y + 6z = 0 \\ -y + z = 0 \end{cases} \quad \begin{array}{l} L_1 \leftarrow L_1 - L_2 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_2 \end{array} \\
 &\iff \begin{cases} y = x \\ -2y = 0 \\ z = y \end{cases} \\
 &\iff x = y = z = 0
 \end{aligned}$$

Autrement dit, l'unique solution de l'équation $AX = 2X$ est la matrice colonne $X = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Donc 2 n'est pas valeur propre de A .

Corollaire 9.13

Un réel λ est une valeur propre d'une matrice A si et seulement si l'équation matricielle $AX = \lambda X$ admet une solution X non nulle.

2 – Polynôme annulateur de A

Définition 9.14 – Soient $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ une matrice carrée et $P(x) = a_d x^d + a_{d-1} x^{d-1} + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$ un polynôme. On définit le **polynôme matriciel** $P(A)$ comme étant la matrice carrée

$$P(A) = a_d A^d + a_{d-1} A^{d-1} + \dots + a_1 A + a_0 I_n.$$

On dit que le polynôme $P(x)$ est un **polynôme annulateur** de la matrice A lorsque $P(A) = 0_n$.

Exemple 9.15 – Soit A une matrice de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$.

1. Si $P(x) = x^2 + 2x$, alors $P(A) = A^2 + 2A$.
2. Si $P(x) = x^3 - 3x^2 + 2x + 1$, alors $P(A) = A^3 - 3A^2 + 2A + I_3$.
3. Si $P(x) = -3$, alors $P(A) = -3I_3$.

Exemple 9.16 – On considère la matrice $M = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$.

Montrer que le polynôme $x^3 + x^2 + 1$ est un polynôme annulateur de M .

Je calcule $M^2 = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix}$ et $M^3 = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -2 \end{pmatrix}$. Puis je calcule la somme :

$$M^3 + M^2 + I_3 = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

ce qui prouve bien que $x^3 + x^2 + 1$ est un polynôme annulateur de M .

Proposition 9.17

Soit $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ une matrice.

Le polynôme $x^2 - (a+d)x + (ad-bc)$ est un polynôme annulateur de A .

Démonstration.

Je calcule $A^2 = \begin{pmatrix} a^2 + bc & ab + bd \\ ca + dc & cb + d^2 \end{pmatrix}$ puis j'en déduis le polynôme matriciel :

$$\begin{aligned} A^2 - (a+d)A + (ad-bc)I_2 &= \begin{pmatrix} a^2 + bc & ab + bd \\ ca + dc & cb + d^2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -(a+d)a & -(a+d)b \\ -(a+d)c & -(a+d)d \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} ad-bc & 0 \\ 0 & ad-bc \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} a^2 + bc - a^2 - ad + ad - bc & ab + bd - ab - db \\ ca + dc - ac - dc & cb + d^2 - ad - d^2 + ad - bc \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 0_2. \end{aligned}$$

Donc le polynôme $x^2 - (a+d)x + (ad-bc)$ est bien un polynôme annulateur de A . □

Exemple 9.18 – On considère $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$. Donner un polynôme annulateur de A .

J'applique simplement la formule de la proposition ci-dessus.

Le polynôme $x^2 - (1+4)x + (1 \times 4 - 2 \times 3) = x^2 - 5x - 2$ est un polynôme annulateur de A .

Théorème 9.19

Soient A une matrice carrée et $P(x)$ un polynôme annulateur de A .

Toute valeur propre λ de A est racine du polynôme $P(x)$.



ATTENTION ! Ce résultat nous indique **seulement** que les valeurs propres de A sont **nécessairement** des racines du polynôme $P(x)$. Mais il peut aussi y avoir des racines du polynôme $P(x)$ qui **ne sont pas** des valeurs propres de A .

Exemple 9.20 – On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

1. Montrer que le polynôme $P(x) = x^3 - x$ est un polynôme annulateur de A .

Je calcule $A^2 = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -2 \\ 1 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ et $A^3 = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ puis le polynôme matriciel :

$$A^3 - A = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -2 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 0_3.$$

Donc $P(x) = x^3 - x$ est bien un polynôme annulateur de A .

2. En déduire les valeurs propres possibles de A .

Il me faut trouver les racines de $P(x)$. Je factorise

$$x^3 - x = x(x^2 - 1) = x(x-1)(x+1).$$

Ainsi les racines de $P(x)$ sont 0, 1 et -1 et les valeurs propres **possibles** de A sont donc 0, 1 et -1 .

3. Déterminer lesquelles sont bien des valeurs propres de A .

Je cherche à résoudre les trois équations matricielles $AX = 0$, $AX = X$ et $AX = -X$ en $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$.

$$\begin{aligned} AX = 0 &\iff \begin{pmatrix} -2 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &\iff \begin{cases} -2x & & + 2z & = 0 \\ x & + y & - 2z & = 0 \\ -x & & + z & = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} z & = x \\ x & + y - 2z & = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} z & = x \\ y & = x \end{cases} \end{aligned}$$

Ainsi la matrice colonne $X = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ est solution de l'équation $AX = 0$.

Et comme cette matrice colonne est non nulle, alors 0 est bien valeur propre de A .

$$\begin{aligned}
 AX = X &\iff \begin{pmatrix} -2 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \\
 &\iff \begin{cases} -2x & + & 2z & = & x \\ x & + & y & - & 2z & = & y \\ -x & & & + & z & = & z \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} -3x & + & 2z & = & 0 \\ x & & - & 2z & = & 0 \\ -x & & & & = & 0 \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} x & = & 0 \\ z & = & 0 \end{cases}
 \end{aligned}$$

Ainsi la matrice colonne $X = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ est solution de l'équation $AX = X$.

Et comme cette matrice colonne est non nulle, alors 1 est bien valeur propre de A .

$$\begin{aligned}
 AX = -X &\iff \begin{pmatrix} -2 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x \\ -y \\ -z \end{pmatrix} \\
 &\iff \begin{cases} -2x & + & 2z & = & -x \\ x & + & y & - & 2z & = & -y \\ -x & & & + & z & = & -z \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} -x & + & 2z & = & 0 \\ x & + & 2y & - & 2z & = & 0 \\ -x & & + & 2z & = & 0 \end{cases} \\
 &\iff \begin{cases} x & = & 2z \\ y & = & 0 \end{cases}
 \end{aligned}$$

Ainsi la matrice colonne $X = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ est solution de l'équation $AX = X$.

Et comme cette matrice colonne est non nulle, alors -1 est bien valeur propre de A .

Remarque 9.21 – Comme déjà vu dans le **Chapitre 5**, disposer d'un polynôme annulateur permet également, dans certains cas, d'obtenir l'inversibilité et l'inverse d'une matrice.

Par exemple, en se servant du fait que le polynôme $x^3 + x^2 + 1$ soit un polynôme annulateur de

$$M = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Je sais que

$$M^3 + M^2 + I_3 = 0_3 \iff M^3 + M^2 = -I_3 \iff -M^3 - M^2 = I_3 \iff M(-M^2 - M) = I_3.$$

Donc M est inversible et $M^{-1} = -M^2 - M$.

III – Diagonalisation pratique

Théorème 9.22

Soit A une matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. On suppose que A possède n valeurs propres distinctes $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ avec V_1, V_2, \dots, V_n des vecteurs propres associés.

Alors la matrice P obtenue en juxtaposant les matrices colonnes V_1, V_2, \dots, V_n est inversible.

Et en notant D la matrice diagonale

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}, \quad \text{alors } A = PDP^{-1}.$$

Remarque 9.23 –

- Dans le cas $n = 2$, le théorème précédent se réécrit :

Si A est une matrice de $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$, ayant deux valeurs propres λ_1 et λ_2 , avec $V_1 = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ un vecteur propre associé à λ_1 et $V_2 = \begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix}$ un vecteur propre associé à λ_2 , alors la matrice $P = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$ est inversible et en notant D la matrice diagonale $D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$,

$$A = PDP^{-1}.$$

- Dans le cas $n = 3$, le théorème précédent se réécrit :

Si A est une matrice de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$, ayant trois valeurs propres λ_1, λ_2 et λ_3 , avec $V_1 = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ un vecteur propre associé à λ_1 , $V_2 = \begin{pmatrix} d \\ e \\ f \end{pmatrix}$ un vecteur propre associé à λ_2 et $V_3 = \begin{pmatrix} g \\ h \\ i \end{pmatrix}$ un vecteur propre associé à λ_3 , alors la matrice $P = \begin{pmatrix} a & d & g \\ b & e & h \\ c & f & i \end{pmatrix}$ est inversible et en notant D la matrice diagonale $D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix}$,

$$A = PDP^{-1}.$$

Exemple 9.24 – On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$.

1. Montrer que le polynôme $P(x) = x^2 - 2x - 3$ est un polynôme annulateur de A .

Je calcule $A^2 = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}$ puis le polynôme matriciel :

$$A^2 - 2A - 3I_2 = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2 & -4 \\ -4 & -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -3 & 0 \\ 0 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 0_2.$$

Donc $P(x) = x^2 - 2x - 3$ est bien un polynôme annulateur de A .

2. Calculer les racines α et β de $P(x)$.

$P(x)$ est un polynôme de degré 2. Je calcule son discriminant :

$$\Delta = (-2)^2 - 4 \times 1 \times (-3) = 4 + 12 = 16 = 4^2 > 0.$$

$P(x)$ a donc deux racines

$$\alpha = \frac{-(-2) - \sqrt{16}}{2 \times 1} = \frac{2-4}{2} = \frac{-2}{2} = -1 \quad \text{et} \quad \beta = \frac{2+4}{2} = \frac{6}{2} = 3.$$

3. Montrer que α et β sont des valeurs propres de A et calculer les vecteurs propres associés.

Je montre tout d'abord que 3 est valeur propre, en posant $X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$.

$$\begin{aligned} AX = 3X &\iff \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x \\ 3y \end{pmatrix} \\ &\iff \begin{cases} x + 2y = 3x \\ 2x + y = 3y \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} -2x + 2y = 0 \\ 2x - 2y = 0 \end{cases} \\ &\iff x = y \end{aligned}$$

Ainsi la matrice colonne $X = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ est solution de l'équation $AX = 3X$.

Et comme cette matrice colonne est non nulle, alors 3 est bien valeur propre de A et $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ est un vecteur propre associé.

Je montre maintenant que -1 est valeur propre.

$$\begin{aligned} AX = -X &\iff \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x \\ -y \end{pmatrix} \\ &\iff \begin{cases} x + 2y = -x \\ 2x + y = -y \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} 2x + 2y = 0 \\ 2x + 2y = 0 \end{cases} \\ &\iff x = -y \end{aligned}$$

Ainsi la matrice colonne $X = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ est solution de l'équation $AX = -X$.

Et comme cette matrice colonne est non nulle, alors -1 est bien valeur propre de A et $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ est un vecteur propre associé.

4. Justifier que A est diagonalisable et la diagonaliser.

La matrice A admet deux valeurs propres distinctes donc la matrice $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$, juxtaposition des deux vecteurs propres, est inversible.

Et en notant $D = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$, alors

$$A = PDP^{-1}.$$

Autrement dit, la matrice A est diagonalisable.