5 Matrices inversibles

Dans tout ce chapitre, on ne considére que des matrices carrées.

I – Matrices inversibles

Définition 5.1 – Une matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est dite **inversible** si et seulement s'il existe une matrice $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telle que

$$AB = I_n$$
 et $BA = I_n$.

Si une telle matrice B existe, elle est appelée **inverse** de A et est notée A^{-1} .

Remarque 5.2 -

- La notion de matrice inversible n'a de sens **QUE** pour des matrices carrées.
- Une matrice inversible admet une unique matrice inverse. On suppose qu'il existe deux matrices B_1 et B_2 dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telles que $AB_1 = B_1A = I_n = AB_2 = B_2A$. Alors en particulier, $B_1AB_2 = (B_1A)B_2 = I_nB_2 = B_2$ et $B_1AB_2 = B_1(AB_2) = B_1I_n = B_1$, donc $B_1 = B_2$.

Exemple 5.3 - Vérifier les assertions suivantes.

1. La matrice identité est inversible et $I_n^{-1} = I_n$. En effet,

$$I_n I_n = I_n$$
 et $I_n I_n = I_n$.

2. La matrice $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ est inversible et $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$. En effet,

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I_2 \quad \text{ et } \quad \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I_2.$$

3. La matrice carrée nulle 0_n n'est pas inversible. En effet,

$$\forall M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \quad 0_n \times M = M \times 0_n = 0_n \neq I_n.$$

4. La matrice $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix}$ n'est pas la matrice nulle mais elle n'est pas inversible pour autant.

Quelle que soit la matrice par laquelle je multiplie à droite, la première ligne du résultat est constituée de trois zéros, donc la matrice produit ne peut pas être égale à I_3 .

Théorème 5.4

Si P et Q sont deux matrices de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telles que $PQ = I_n$, alors P et Q sont inversibles et

$$P^{-1} = Q$$
 et $Q^{-1} = P$.

Exemple 5.5 – Vérifier que les matrices *P* et *Q* sont inversibles.

• Soient les matrices $P = \begin{pmatrix} 4 & 7 \\ 3 & 5 \end{pmatrix}$ et $Q = \begin{pmatrix} -5 & 7 \\ 3 & -4 \end{pmatrix}$.

$$PQ = \begin{pmatrix} 4 & 7 \\ 3 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -5 & 7 \\ 3 & -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I_2$$

Cela prouve que *P* et *Q* sont inversibles et qu'elles sont inverses l'une de l'autre.

• Soient les matrices $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ et $Q = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \end{pmatrix}$.

$$PQ = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = I_3$$

Cela prouve que *P* et *Q* sont inversibles et qu'elles sont inverses l'une de l'autre.

Corollaire 5.6

Soient P et Q deux matrices de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telles que $PQ = \lambda I_n$, avec $\lambda \neq 0$.

Alors P et Q sont inversibles et

$$P^{-1} = \frac{1}{\lambda}Q \quad \text{ et } \quad Q^{-1} = \frac{1}{\lambda}P.$$

Exemple 5.7 – Déterminer les inverses des matrices $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ -1 & -2 & -1 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ et $Q = \begin{pmatrix} 0 & -5 & -5 \\ -2 & -4 & 2 \\ 4 & 3 & 1 \end{pmatrix}$.

$$PQ = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ -1 & -2 & -1 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -5 & -5 \\ -2 & -4 & 2 \\ 4 & 3 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & 0 & 0 \\ 0 & 10 & 0 \\ 0 & 0 & 10 \end{pmatrix} = 10I_3$$

Cela prouve que P et Q sont inversibles et que $P^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ -\frac{1}{5} & -\frac{2}{5} & \frac{1}{5} \\ \frac{2}{5} & \frac{3}{10} & \frac{1}{10} \end{pmatrix}$ et $Q^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{10} & \frac{1}{10} & \frac{3}{10} \\ -\frac{1}{10} & -\frac{1}{5} & -\frac{1}{10} \\ -\frac{1}{10} & \frac{1}{5} & \frac{1}{10} \end{pmatrix}$.

Le cas des matrices diagonales est plus facile :

Proposition 5.8

Une matrice diagonale $D = \begin{pmatrix} d_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & d_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & d_n \end{pmatrix}$ est inversible si et seulement si ses coefficients diago-

naux d_i sont tous inversibles, *i.e.* tous non nuls. Dans ce cas, la matrice inverse est donnée par

$$D^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{d_1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \frac{1}{d_2} & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \frac{1}{d_n} \end{pmatrix}.$$

Exemple 5.9 – Donner l'inverse de la matrice suivante.

La matrice
$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$
 a pour inverse $\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$.

Proposition 5.10

Soit *A* une matrice triangulaire supérieure ou inférieure de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

La matrice A est inversible si et seulement si ses termes diagonaux sont tous non nuls.

Exemple 5.11 – Les matrices suivantes sont-elles inversibles?

- La matrice $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -5 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & -4 \end{pmatrix}$ est inversible car 2, 1 et -4 sont non nuls.
- La matrice $\begin{pmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ n'est pas inversible car le deuxième coefficient diagonal est nul.

Proposition 5.12

Soient A, B et C trois matrices de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

- Si A est inversible, alors A^{-1} est inversible et $(A^{-1})^{-1} = A$.
- Si A et B sont inversibles, alors le produit AB est inversible et $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$.
- Si A est inversible, alors A est **simplifiable** à gauche et à droite, c'est-à-dire que

$$AB = AC \implies B = C$$
 et $BA = CA \implies B = C$.

On termine avec le cas des matrices carrées de taille 2.

Proposition 5.13

La matrice $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ est inversible si et seulement si $ad - bc \neq 0$. Dans ce cas, la matrice inverse est donnée par

$$A^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}.$$

Démonstration. On commence par observer que

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ad-bc & 0 \\ 0 & ad-bc \end{pmatrix} = (ad-bc)I_2.$$

Cela prouve que si $ad - bc \neq 0$, alors A est inversible et

$$A^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}.$$

Si en revanche ad - bc = 0, alors en posant $B = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$, on obtient que $AB = 0_2$.

On raisonne par l'absurde et on suppose que A est inversible. Alors on aurait $B = A^{-1}AB = A^{-1}0_2 = 0_2$, ce qui donnerait a = b = c = d = 0 et donc $A = 0_2$. Or la matrice nulle d'ordre 2 n'est pas inversible. \Box

Exemple 5.14 – Les matrices suivantes sont-elles inversibles? Si oui, préciser leur inverse.

1.
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$$

$$2. B = \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

- 1. Comme $1 \times 4 2 \times 3 = -2 \neq 0$, alors A est inversible et $A^{-1} = \frac{1}{-2} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ \frac{3}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$.
- 2. Comme $3 \times 4 2 \times 6 = 0$, alors *B* n'est pas inversible.

II - Calcul effectif de l'inverse d'une matrice

1 - Calcul de l'inverse par la résolution d'un système

Théorème 5.15

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. La matrice A est inversible si et seulement si, pour tout $Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, le système linéaire AX = Y admet une unique solution.

Méthode 5.16 - Montrer qu'une matrice est inversible et calculer son inverse

En utilisant la méthode du pivot de Gauss, on résout le système AX = Y d'inconnue $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ en fonction de $Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ quelconque fixé, puis on discute :

- si le système admet une unique solution X = BY alors A est inversible et $A^{-1} = B$,
- sinon la matrice n'est pas inversible.

Exemple 5.17 – Montrer que la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & -7 & 11 \\ -1 & 12 & -19 \\ 0 & -3 & 5 \end{pmatrix}$ est inversible et déterminer son inverse.

Soit
$$Y = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$
 une matrice de $\mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$. Alors, pour tout $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbb{R})$,

$$AX = Y \iff \begin{pmatrix} 1 & -7 & 11 \\ -1 & 12 & -19 \\ 0 & -3 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \iff \begin{cases} x & - & 7y & + & 11z & = & a \\ -x & + & 12y & - & 19z & = & b \\ -3y & + & 5z & = & c \end{cases}$$
$$\iff \begin{cases} x & - & 7y & + & 11z & = & a \\ & & 5y & - & 8z & = & a & + & b \\ & & & -3y & + & 5z & = & c \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} x - 7y + 11z = a \\ 15y - 24z = 3a + 3b \\ z = 3a + 3b + 5c \end{cases} \qquad L_3 \leftarrow L_3 + L_2$$

$$\iff \begin{cases} x - 7y + 11z = a \\ 15y = 75a + 75b + 120c \\ z = 3a + 3b + 5c \end{cases} \qquad L_2 \leftarrow L_2 + 24L_3$$

$$\iff \begin{cases} x - 7y + 11z = a \\ y = 5a + 5b + 8c \\ z = 3a + 3b + 5c \end{cases} L_{2} \leftarrow \frac{1}{15}L_{2}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = 3a + 2b + c \\ y = 5a + 5b + 8c \\ z = 3a + 3b + 5c \end{cases}$$

$$\iff \begin{pmatrix} x \\ y = 5a + 5b + 8c \\ z = 3a + 3b + 5c \end{cases}$$

$$\iff \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 5 & 5 & 8 \\ 3 & 3 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}.$$

Finalement, la matrice A est inversible et son inverse est donné par $A^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 5 & 5 & 8 \\ 3 & 3 & 5 \end{pmatrix}$.

2 - Calcul de l'inverse par la méthode du pivot de Gauss

Théorème 5.18

Soit A dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. La matrice A est inversible si et seulement si une suite d'opérations élémentaires sur les lignes de A transforme la matrice A en une matrice B inversible.

Dès lors, en transformant la matrice A en la matrice identité à l'aide d'opérations sur les lignes et en effectuant simultanément les mêmes opérations sur la matrice identité, on obtient l'inverse de la matrice A.

Méthode 5.19 - Méthode de Gauss-Jordan

En pratique, pour transformer A en I_n , on commence par transformer la matrice A en une matrice triangulaire supérieure par la méthode du pivot de Gauss, ce qui permet déjà de savoir si A est inversible ou non. Le cas échéant, on transforme alors la matrice triangulaire obtenue en la matrice identité.

Exemple 5.20 – On considère la matrice
$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$
.

Montrer que la matrice *P* est inversible et déterminer son inverse.

J'utilise donc la méthode de Gauss-Jordan.

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\
-1 & -2 & 1 & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\xrightarrow{L_3 \leftarrow L_3 + L_1}
\begin{pmatrix}
1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\
0 & -1 & 1 & 1 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\xrightarrow{L_3 \leftarrow L_3 + L_2}
\begin{pmatrix}
1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1
\end{pmatrix}$$

La matrice obtenue est triangulaire supérieure, avec tous ses pivots non nuls donc elle est inversible. Grâce au théorème, j'en déduis que la matrice *P* est elle aussi inversible. Je poursuis la méthode.

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc|c} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{array}\right) \xrightarrow{L_1 \leftarrow L_1 - L_2} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{array}\right)$$

Donc la matrice P est inversible et $P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$.