## 第三节 差分格式 – 微分方程数值解

**笔记本:**我的第一个笔记本创建时间:2017/6/12 12:30

URL: https://iclass.bupt.edu.cn/webapps/blackboard/content/listContent.jsp?course\_id=\_11052\_1&content\_id=\_52854\_1

### 第三节 差分格式



学习指导: E 双曲方程 第三节

本节介绍差分格式。



作业&思考: E 双曲方程 第三节

导出格式(3.6)和格式(3.7)的稳定条件。



讲义: E双曲方程 第三节

### § 6.3 差分格式

与椭圆型方程不同

双曲型方程:特征和特征关系:初值函数的函数性质(如间断、

弱间断)沿特征传播,所以解一般没有光滑性; 解对初值局部依赖。

建立差分格式时,要充分考虑这些特性。 下面介绍三种基于不同机理建立起来的差分格式。

# 6.3.1 迎风格式(Upwind Scheme)

#### 基于特征性质

● 线性标量模型问题:

$$\frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x} = 0 \tag{3.1}$$

网格剖分同第一节。

在网格点  $(x_i, t_s)$ 处的三种自然的两层显式差分格式:

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\tau} + a \frac{u_j^n - u_{j-1}^n}{h} = 0$$
 (3.2)

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\tau} + a \frac{u_{j+1}^n - u_j^n}{h} = 0$$
 (3.3)

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\tau} + a \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2h} = 0$$
 (3.4)

前两个差分格式的局部截断误差:  $O(\tau+h)$ ,

第三个差分格式的局部截断误差:  $O(\tau + h^2)$ 。

记 $r = a \frac{\tau}{h}$ , 则 (3.2)、(3.3) 和 (3.4) 又可以分别写

成:

$$u_i^{n+1} = ru_{i-1}^n + (1-r)u_i^n (3.5)$$

$$u_j^{n+1} = (1+r)u_j^n - ru_{j+1}^n$$
 (3.6)

$$u_{j}^{n+1} = u_{j}^{n} + \frac{r}{2} (u_{j-1}^{n} - u_{j+1}^{n})$$
(3.7)

显然,它们都是显式差分格式。

● 稳定性的 Fourier 分析 以格式(3.5)为例说明之. 取通项:

$$u_j^n = v^n e^{i\alpha x_j}$$
  $\alpha = 2\pi p, x_j = jh$ 

代入(3.5)得:

$$v^{n+1} = (re^{-i\alpha h} + (1-r))v^n$$

稳定性的充要条件是增长因了满足 Von Neumann 条件:

$$\left| r e^{-i\alpha h} + (1-r) \right| \le 1$$



$$\left| re^{-i\alpha h} + (1-r) \right|^2 \le 1$$

$$\left| r(\cos\alpha h - 1) + 1 + ir\sin\alpha h \right|^2 \le 1$$

$$[r(\cos\alpha h - 1) + 1]^2 + r^2\sin^2\alpha h \le 1$$

$$r^{2}(\cos\alpha h - 1)^{2} + 2r(\cos\alpha h - 1) + r^{2}\sin^{2}\alpha h \le 0$$

$$2r^2 - 2r^2 \cos \alpha h + 2r(\cos \alpha h - 1) \le 0$$

$$(r^2 - r)(1 - \cos \alpha h) \le 0$$

· · / · - - - - · · · / - ·

$$r^2 \leq r$$

$$(a\frac{\tau}{h})^2 \le a\frac{\tau}{h}$$

$$a \ge 0, \quad |r| = \left| a \frac{\tau}{h} \right| \le 1$$
 (3.8)

同理可证,格式(3.6)稳定的充要条件是:

$$a \le 0, \quad |r| = \left| a \frac{\tau}{h} \right| \le 1 \tag{3.9}$$

而格式 (3.7) 对一切  $r \neq 0$  均不稳定。

习题: 导出格式 (3.6) 和格式 (3.7) 的稳定条件。

● 下面讨论稳定条件(3.8)与特征性质的关系 方程(3.1)的特征线斜率为:

$$\frac{dt}{dx} = a^{-1}$$

u(x,t) 在该特征线上为常数。

下面,考察点 $P_0$ 处(见下图)的数值解 $u_j^{n+1}$ 的显式差分公式,要求公式中涉及的第n个时间层的第j和 $j\pm1$ 个点上的值

$$u_j^n, u_{j\pm 1}^n$$

因为

所以过点  $P_0$  的特征为:  $P_0Q$ . 由于u在  $P_0Q$ 上为常数,因此,有

$$u(P_n) = u(O)$$

由此可知: 点 $P_0$ 处的数值解 $u_i^{n+1}$ 用 $u_{i-1}^n$ , $u_i^n$ 作线性插值是合适的,

即

$$u_{j}^{n+1} = (u_{j-1}^{n} \cdot QQ_{0} + u_{j}^{n} \cdot Q_{-1}Q) / h$$

$$= (u_{j-1}^{n} \cdot a\tau + u_{j}^{n} \cdot (h - a\tau)) / h$$

$$= ru_{j-1}^{n} + (1 - r)u_{j}^{n}$$

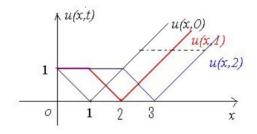
$$\stackrel{\mathbf{P_{0}}}{=} \mathbf{Q_{0}} \qquad \qquad \mathbf{P_{0}}$$

$$\mathbf{P_{0}} \qquad \qquad \mathbf{P_{0}}$$

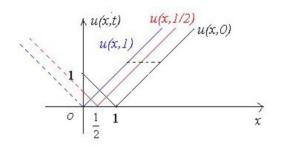
综上可得如下迎风格式(视 a 为速度):

$$\begin{cases} \frac{u_{j}^{n+1} - u_{j}^{n}}{\tau} + a \frac{u_{j}^{n} - u_{j-1}^{n}}{h} = 0, & a \ge 0\\ \frac{u_{j}^{n+1} - u_{j}^{n}}{\tau} + a \frac{u_{j+1}^{n} - u_{j}^{n}}{h} = 0, & a < 0 \end{cases}$$

注. 以 P.177 习题 1 为例,当速度 a=1>0,解的表达式见下图(波形随着时间向前传播):



若速度a=-1<0,相应的解的表达式见下图(波形随着时间向后传播):



利用局部固定系数法,可给出变系数方程的稳定性条件。类似,还可构造线性双曲型方程组的迎风格式。

## 6.3.2 积分守恒差分格式

基于积分守恒形式 (与有限体积法不同,它是利用原剖分网格得到积分回路,而有限体积法要利用对偶剖分网格得到积分回路)

非线性模型问题(散度型(或守恒型)微分方程):

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial f(u)}{\partial x} = 0$$

$$\frac{\mathbf{c}}{\mathbf{b}} \qquad \mathbf{b} \qquad \mathbf{n}$$

$$\mathbf{b} \qquad \mathbf{j} \qquad \mathbf{j}$$

两边积分,并利用 Green 公式:

$$\iint_{G} \frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial f(u)}{\partial x} = \int_{\Gamma} (f(u), u) \cdot \vec{n} ds = 0$$

戓

$$\iint_{G} \frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial f(u)}{\partial x} = \int_{\Gamma} (f(u)dt - udx) = 0$$



$$\int_{D4} (-u)dx + \int_{4R} f(u)dt + \int_{RC} (-u)dx + \int_{CD} f(u)dt = 0$$
 (3.11)

如在直线 
$$DA$$
 上, $\vec{n}$  = (0,-1),所以 
$$\int_{DA} (f(u),u) \cdot \vec{n} ds = \int_{DA} (f(u),u) \cdot (0,-1) dx = \int_{DA} -u dx$$

左端第一个积分用梯形公式,第三个积分用中矩形公式,第二、四个积分用下矩形公式,即

$$\int_{DA} (-u)dx \approx -\frac{1}{2} (u_{j+1}^n + u_{j-1}^n) \cdot 2h$$

$$\int_{BC} (-u)dx \approx -u_j^{n+1} \int_{BC} dx = u_j^{n+1} \cdot 2h$$
(注意反时针方向)
$$\int_{AB} f(u)dx \approx f(u_{j+1}^n) \cdot \tau$$

$$\int_{CD} f(u)dx \approx -f(u_{j-1}^n) \cdot \tau$$

得 Lax 格式 (Lax-Friedrichs)

$$\frac{u_j^{n+1} - \frac{1}{2}(u_{j+1}^n + u_{j-1}^n)}{\tau} + \frac{f_{j+1}^n - f_{j-1}^n}{2h} = 0$$

或

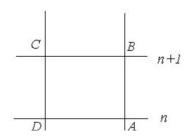
$$u_{j}^{n+1} = \frac{1}{2} (u_{j+1}^{n} + u_{j-1}^{n}) - \frac{r}{2} (f_{j+1}^{n} - f_{j-1}^{n})$$
 (3. 12)

局部截断误差:  $O(\tau + h^2)$ 

特别当 f(u) = au 时(线性问题),利用 Fourier 分析知: Lax 格式稳定的充要条件是:

$$\frac{|a|\tau}{h} \le 1$$

类似的思想,可建立 Box 格式(隐格式)。



$$j$$
  $j+1$ 

这时由(3.11)知

$$\int_{DA} (-u)dx + \int_{AB} f(u)dt + \int_{BC} (-u)dx + \int_{CD} f(u)dt = 0$$
  
左端各项积分用梯形公式

$$\int_{DA} (-u)dx \approx -\frac{1}{2} (u_j^n + u_{j-1}^n) \cdot h$$

$$\int_{BC} (-u)dx \approx -\frac{1}{2} (u_j^{n+1} + u_{j-1}^{n+1}) \cdot (-h)$$

$$\int_{AB} f(u)dx \approx \frac{1}{2} (f_j^n + f_j^{n+1}) \cdot \tau$$

$$\int_{CD} f(u)dx \approx \frac{1}{2} (f_{j-1}^n + f_{j-1}^{n+1}) \cdot (-\tau)$$

将上面四个式子代入(3.11),两边除
$$\frac{h\tau}{2}$$
冇
$$-\frac{u_{j}^{n}+u_{j-1}^{n}}{\tau}+\frac{u_{j-1}^{n+1}+u_{j-1}^{n+1}}{\tau}+\frac{f_{j}^{n}+f_{j}^{n+1}}{h}-\frac{f_{j-1}^{n}+f_{j-1}^{n+1}}{h}=0$$

 $\Leftrightarrow$ 

$$\frac{u_{j}^{n+1} - u_{j}^{n}}{\tau} + \frac{u_{j-1}^{n+1} - u_{j-1}^{n}}{\tau} + \frac{f_{j}^{n} - f_{j-1}^{n}}{h} - \frac{f_{j}^{n+1} - f_{j-1}^{n+1}}{h} = 0$$
 (3.13)

特别当f(u) = au时,是形式上的隐格式(利用边界条件,可化为显式计算). 无条件稳定.

局部截断误差(点为
$$(x_{j-1/2}, t_{n+1/2})$$
):  $O(\tau^2 + h^2)$ 

注: 当 f(u) 是非线性时,相应差分格式的稳定性判别尚无一般方法和理论,通常用

线性化方法+Fourier 方法

作为相应的处理方法(数学上虽然不够严格,但常常是有效的).

下面以 Lax 格式为例说明之. 这时 (见(3.12))

$$u_{j}^{n+1} = \frac{1}{2}(u_{j+1}^{n} + u_{j-1}^{n}) - \frac{r}{2}(f_{j+1}^{n} - f_{j-1}^{n})$$
  
其中  $r = \frac{\tau}{h}$ .

⇒ (对数值解分量做小扰动)

$$u_{j}^{n+1} + \delta u_{j}^{n+1} = \frac{1}{2} \left[ \left( u_{j+1}^{n} + \delta u_{j+1}^{n} \right) + \left( u_{j-1}^{n} + \delta u_{j-1}^{n} \right) \right] - \frac{r}{2} \left[ f\left( u_{j+1}^{n} + \delta u_{j+1}^{n} \right) - f\left( u_{j-1}^{n} + \delta u_{j-1}^{n} \right) \right]$$
(3. 14)

将(3.14)与(3.12)相减, 并对 f(u) 作 Taylor 展开到一次项 (忽略高阶项),则得到关于数值解扰动量  $\delta u_i^n$  所满足的差分格式(或线性代数方程)

$$\begin{split} \delta u_{j}^{n+1} &= \frac{1}{2} \left( \delta u_{j-1}^{n} + \delta u_{j+1}^{n} \right) - \frac{r}{2} \left[ \frac{\partial f \left( u_{j+1}^{n} \right)}{\partial u} \delta u_{j+1}^{n} - \frac{\partial f \left( u_{j-1}^{n} \right)}{\partial u} \delta u_{j-1}^{n} \right] \quad (3. 15) \\ \Leftrightarrow \\ \delta u_{j}^{n+1} &\approx \frac{1}{2} \left( \delta u_{j-1}^{n} + \delta u_{j+1}^{n} \right) - \frac{\tilde{r}}{2} \left( \delta u_{j+1}^{n} - \delta u_{j-1}^{n} \right) \\ & \sharp \dot{\uparrow} \dot{\uparrow} \qquad \tilde{r} = \frac{\partial f \left( u_{j-1}^{n} \right)}{\partial u} \quad \dot{\vec{y}} \quad \tilde{r} = \frac{\partial f \left( u_{j+1}^{n} \right)}{\partial u} \end{split}$$

由(3.16)知格式(3.15)稳定的充要条件可以近似为:

$$\left| \tilde{r} \right| = \left| \frac{\partial f\left(u_{j-1}^{n}\right)}{\partial u} \right| \frac{\tau}{h} \le 1 \quad \text{and} \quad \left| \tilde{r} \right| = \left| \frac{\partial f\left(u_{j+1}^{n}\right)}{\partial u} \right| \frac{\tau}{h} \le 1$$

#### 6.3.3 粘性差分格式

基于人工粘性法:通过引入含二阶空间偏导数的小参数项, 称为粘性项,使双曲型方程成为一带小参数的抛物方程。 再利用 中心差商代替导数,以及小参数(粘性系数)的选取,可建立相 应的差分格式。

(1) 对线性模型问题(3.1), 该抛物方程为:

$$\frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x} = \varepsilon \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad \varepsilon > 0$$
 (3.16)

特别,取

$$\varepsilon = \frac{h}{2} |a(x)|$$

并利用中心差商代替导数,可得格式

$$\begin{cases} \frac{u_{j}^{n+1}-u_{j}^{n}}{\tau}+a_{j}\frac{u_{j+1}^{n}-u_{j-1}^{n}}{2h}=\frac{h}{2}a_{j}\frac{u_{j+1}^{n}-2u_{j}^{n}+u_{j-1}^{n}}{2h^{2}}, & a\geq 0\\ \frac{u_{j}^{n+1}-u_{j}^{n}}{\tau}+a_{j}\frac{u_{j+1}^{n}-u_{j-1}^{n}}{2h}=-\frac{h}{2}a_{j}\frac{u_{j+1}^{n}-2u_{j}^{n}+u_{j-1}^{n}}{2h^{2}}, & a< 0 \end{cases}$$

写成统一形式为

$$\frac{u_j^{n-1} - u_j^n}{\tau} + a_j \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{2h} = \frac{h}{2} |a_j| \frac{u_{j+1}^n - 2u_j^n + u_{j-1}^n}{2h^2}$$

容易验证它等价迎风格式。

$$\begin{cases} \frac{u_{j}^{n+1} - u_{j}^{n}}{\tau} + a \frac{u_{j}^{n} - u_{j-1}^{n}}{h} = 0, & a \ge 0 \\ \frac{u_{j}^{n+1} - u_{j}^{n}}{\tau} + a \frac{u_{j+1}^{n} - u_{j}^{n}}{h} = 0, & a < 0 \end{cases}$$

(2) 对非线性模型问题(3.10),这里给出了两种抛物方程。

第一种:
$$\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial f(u)}{\partial x} = \varepsilon \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad \varepsilon > 0$$
(3.17)

特别,取

$$\varepsilon = \frac{h^2}{2\tau}$$

可得到 Lax 格式。

第二种:

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial f(u)}{\partial x} = \varepsilon \frac{\partial}{\partial x} (f'(u) \frac{\partial f}{\partial x}), \tag{3.18}$$

注意: 当a=1, f(u)=u时, 方程 (3.16)可以视为 (3.18) 的特款

下面返从方程(2.18) 电发 星电一种新枚式(称为

### Lax-wendroff 格式)。

利用中心差商代替导数,有

$$\frac{\partial u}{\partial t} \approx \frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\tau} \tag{3.19}$$

$$\frac{\partial f(u)}{\partial x} \approx \frac{f_{j+1}^n - f_{j-1}^n}{2h} \tag{3.20}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} (f'(u) \frac{\partial f}{\partial x})$$

$$\approx \frac{\left(f'(u) \frac{\partial f}{\partial x}\right)_{j+1/2}^{n} - \left(f'(u) \frac{\partial f}{\partial x}\right)_{j-1/2}^{n}}{h}$$

$$\approx h^{-1} \frac{f'(u_{j+1/2}^{n}) \left(f_{j+1}^{n} - f_{j}^{n}\right)}{h} - \frac{f'(u_{j-1/2}^{n}) \left(f_{j}^{n} - f_{j-1}^{n}\right)}{h}$$

$$\approx h^{-2} \left[a_{j+1/2}^{n} \left(f_{j+1}^{n} - f_{j}^{n}\right) - a_{j-1/2}^{n} \left(f_{j}^{n} - f_{j-1}^{n}\right)\right]$$
(3. 21)

其中

$$a_{l+1/2}^n = f'(\frac{u_{l+1}^n + u_l^n}{2})$$

把 (3.19)、(3.20) 和 (3.21) 代入 (3.18),并取  $\varepsilon = \tau/2$ ,则有

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\tau} + \frac{f_{j+1}^n - f_{j-1}^n}{2h} = \frac{\tau}{2h^2} \left[ a_{j+1/2}^n \left( f_{j+1}^n - f_j^n \right) - a_{j-1/2}^n \left( f_j^n - f_{j-1}^n \right) \right]$$

 $\Leftrightarrow$ 

$$u_{j}^{n+1} = u_{j}^{n} - \frac{1}{2} \frac{\tau}{h} \left( f_{j+1}^{n} - f_{j-1}^{n} \right) + \frac{1}{2} \left( \frac{\tau}{h} \right)^{2} \left[ a_{j+1/2}^{n} \left( f_{j+1}^{n} - f_{j}^{n} \right) - a_{j-1/2}^{n} \left( f_{j}^{n} - f_{j-1}^{n} \right) \right]$$

上式称为 Lax-wendroff 格式,其中

$$a_{l+1/2}^n = f'(\frac{u_{l+1}^n + u_l^n}{2})$$

局部截断误差:  $O(\tau^2 + h^2)$ 

稳定性条件: r|a|≤1