

## **Informe de Contribución Individual**

### **Reto Connect-4**

---

**Estudiante:** Santiago Gavilan

**Fecha:** 24 de Noviembre de 2025

## **1 Resumen de Contribución**

Aunque trabajamos en equipo en la lógica del agente, mi parte principal fue asegurarme de que funcionara de verdad y probarlo con datos. Me encargué de armar los experimentos para ver si el agente aprendía y de dejar el código limpio y organizado. Mi objetivo era cumplir con la parte de “Validación” y “Calidad” del reto, demostrando con gráficas que nuestra solución no es solo suerte, sino que realmente mejora.

Básicamente, diseñé el bucle de entrenamiento, generé las curvas de aprendizaje y organicé el notebook final (`entrega.ipynb`) para que fuera fácil de leer y ejecutar.

## **2 Aportes Destacados**

Siguiendo la rúbrica del proyecto, estos fueron mis dos aportes más importantes:

### **Aporte A: Pruebas y Entrenamiento (Validación)**

No bastaba con decir “el agente juega bien”. Hice un sistema para entrenarlo miles de veces y graficar su progreso contra un jugador aleatorio. Esto fue clave para pasar de la anécdota a los datos. Implementé el código que entrena al agente usando Q-Learning, aplicando lo que vimos en clase sobre convertir incertidumbre en riesgo. Gracias a esto, pudimos sacar las gráficas del notebook que prueban que el agente aprende con el tiempo.

**Archivo:** `entrega.ipynb / policy.py`

**Evidencia (Commit):** `feat: Integración final Híbrida (Q-Learning + Minimax)`

### **Apunte B: Limpieza y Documentación del Código**

Para asegurar una buena nota en implementación, me dediqué a que el código fuera legible. Refactoricé el archivo `policy.py` y actualicé el `README.md` para que cualquier persona entienda rápidamente cuál es nuestra política y cómo funciona la lógica del agente. Además, estructuré el `entrega.ipynb` como una historia completa: explica cómo probamos el agente, lo entrena y muestra los resultados, todo en orden para que sea reproducible.

**Archivo:** README.md / policy.py

**Evidencia (Commit):** feat: Cambio en el readme para comprension de cual es la policy

## 3 Desafíos y Logros

### Desafíos Enfrentados

- **Gráficas Inestables:** Al principio, las curvas de aprendizaje salían con mucho ruido porque el juego tiene azar. Tuve que arreglarlo haciendo que el código promediara varios intentos para suavizar las líneas y que se entendiera el progreso.
- **Guardar el Aprendizaje:** Fue complicado lograr que la Q-Table se guardara y cargara bien (`q_table.pkl`) sin perder datos entre ejecuciones, pero logré configurar la persistencia para que el agente “recordara” lo aprendido.

### Principales Logros

- **Demostrar que aprende:** Logré sacar la evidencia numérica de que el agente mejora, cumpliendo con el requisito de validación.
- **Entrega limpia:** Dejé el proyecto listo para entregar, con un código ordenado y un notebook que cualquiera puede correr y entender sin problemas.

## 4 Reflexión y Propuestas de Mejora

### Reflexión

El agente funciona bien resolviendo el problema del “arranque en frío” con la heurística, pero tiene un límite. Como usa una tabla (Q-Table), solo aprende de las posiciones exactas que ha visitado. Si se encuentra con una jugada parecida pero nueva, no sabe generalizar. Es bueno memorizando, pero le falta intuición.

### Para mejorar en el futuro

1. **Entrenar contra otros:** En lugar de jugar solo contra sí mismo, debería entrenar contra otros bots (como uno puro Minimax) para que aprenda estrategias más variadas.
2. **Usar Redes Neuronales:** Cambiaría la tabla por una red neuronal (Deep Q-Learning). Así, el agente podría entender patrones generales del tablero y no solo posiciones de memoria, aunque sería más difícil de validar y ajustar.