${\bf Vorlesung smitschrift}$

DIFF II

Prof. Dr. Dorothea Bahns

Henry Ruben Fischer

Auf dem Stand vom 14. Juli 2020

Disclaimer

Nicht von Professor Bahns durchgesehene Mitschrift, keine Garantie auf Richtigkeit ihrerseits.

Inhaltsverzeichnis

Metri	sche Räume	6
1.I	Charakterisierung topologischer Grundbegriffe in metrischen Räumen $$.	
	9	
1.III	9	
1.IV		
1.V	Kompaktheit	30
1.VI	Äquivalenz von Metriken	36
Norm	ierte Vektorräume	38
2.I	Stetige Abbildungen in normierten Vektorräumen	44
2	2.I.1 Lineare Abbildungen	44
2.II	Vektorräume mit Skalarprodukt	49
Differ	enzierbarkeit in \mathbb{R}^n	55
3.I	Geometrische Anschauung, partielle Ableitung	59
3.II	Beispiele und Erläuterungen	63
3.III	Implizite Funktionen	72
3.IV	Der Satz von der Umkehrabbildung	81
3.V	Lokale Extrema unter Nebenbedingungen	88
3.VI	Höhere Ableitungen, Taylorformel	92
3.VII	Der Laplace-Operator	95
3.VIII		
3.IX	Lokale Extrema	103
Unter	mannigfaltigkeiten des \mathbb{R}^n	109
4.I	Tangential- und Normalraum	130
4.II	Flächenbemessung auf Untermannigfaltigkeiten	138
Differ	entialgleichungen	143
5.I	Geometrische Interpretation	143
5.II	Existenz- und Eindeutigkeitssatz	
5.III	Lineare Differentialgleichungen	
5.IV	Lineare DGL-Systeme mit konstanten Koeffizienten	
	1.I 1.II 1.III 1.IV 1.V 1.VI Norm 2.I 2.II Differ 3.I 3.III 3.IVI 3.VI 3.VI 3.VII 3.VII 4.II Differ 5.I 5.III 5.III	1.III Vollständigkeit 1.IVI Stetige Abbildungen auf metrischen Räumen 1.V Kompaktheit 1.VI Aquivalenz von Metriken Normierte Vektorräume 2.I Stetige Abbildungen in normierten Vektorräumen 2.II Vektorräume mit Skalarprodukt 2.I.1 Lineare Abbildungen 2.III Vektorräume mit Skalarprodukt Differenzierbarkeit in \mathbb{R}^n 3.I Geometrische Anschauung, partielle Ableitung 3.II Beispiele und Erläuterungen 3.III Implizite Funktionen 3.IV Der Satz von der Umkehrabbildung 3.V Lokale Extrema unter Nebenbedingungen 3.VI Höhere Ableitungen, Taylorformel 3.VII Der Laplace-Operator 3.VIII Taylor-Formel, lokale Extrema 3.IX Lokale Extrema Untermannigfaltigkeiten des \mathbb{R}^n 4.I Tangential- und Normalraum 4.II Flächenbemessung auf Untermannigfaltigkeiten Differentialgleichungen 5.I Geometrische Interpretation 5.II Existenz- und Eindeutigkeitssatz 5.III Lineare Differentialgleichungen

In halts verzeichn is

6	Lebes	ebesgue-Integration 182	
	6.I	Etwas Maßtheorie	190
	6.II	Weitere Folgerungen	192
	6.III	Messbare Funktionen	196
	$6.\mathrm{IV}$	Zum Verhältnis von Lebesgue- / Riemann-Integral	197
	6.V	Produkt-Maße	200
	6.VI	Der Transformationssatz	207
	_	ration auf Untermannigfaltigkeiten Der Integralsatz von Gauß	215

Vorlesungsverzeichnis

1	Mo 20.04. 10:15
2	Do 23.04. 10:15
3	Mo 27.04. 10:15
4	Do 30.04. 10:15
5	Mo 04.05. 10:15
6	Do 07.05. 10:15
7	Mo 11.05. 10:15
8	Do 14.05. 10:15
9	Mo 17.05. 10:15
10	Do 21.05. 10:15
11	Mo 25.05. 10:15
12	Do 28.05. 10:15
13	Do 04.06. 10:15
14	Mo 08.06. 10:15
15	Do 11.06. 10:15
16	Mo 15.06. 10:15
17	Do 18.06. 10:15
18	Mo 15.06. 10:15
19	Do 25.10. 10:15
20	Mo 29.06. 10:15
21	Do 02.07. 10:15
22	Mo 06.07. 10:15
23	Do 09.07. 10:15
24	Mo 13.07. 10:15

Vorlesung 24

Mo 13.07. 10:15

Letztes Mal: Satz von Gauß

Bemerkungen. 1) Tatsächlich gilt die Gleichung sogar komponentenweise, also für $f \in C^1(G, \mathbb{R})$ gilt

 $\int_{G} \partial_{i} f(x) dx = \int_{\partial G} f(x) v_{i}(x) dS(x).$

- 2) Der Satz gilt immer noch, wenn ∂G höchstens (n-2)-dimensionale "Kanten" und "Ecken" hat, in denen glatte Stücke von randpunkteG zusammentreffen, also insbesondere auch für Quader.
- 3) Aus Bemerkung 1) folgt sofort: Ist supp $X \subset G^{\circ}$ so ist $\int_{C} \div X \, dx = 0$.

Physikalische Interpretation \rightarrow Vorlesung 23: Quellstärke im Inneren = Fluss durch die Oberfläche. Physikalische und mathematische Anwendung:

Beispiele 7.7. i) Elektrodynamik: $\int_G \div E(x) dx = \int_{\partial G} \langle E, v \rangle dS(x)$, div $E(x) = \frac{1}{\varepsilon_0} \rho(x)$ \uparrow \uparrow konstant

konstar

(Maxwell-Gesetz), ρ Ladungsdichte ($\rho(x) = \text{Ladung/Volumen}$ an der Stelle x) $\Rightarrow \frac{Q}{\varepsilon_0} = \int_{\partial G} \langle E, v \rangle \, dS(x)$, Q = Gesamtladung in G. Aus dieser Gleichung kann man in vielen Fällen E berechnen.

ii)

$$\begin{aligned} \operatorname{vol}_{n-1}(\mathbb{S}^{n-1}) &= \int_{\mathbb{S}^{n-1}} 1 \, dS(x) \\ &= \int_{\mathbb{S}^{n-1}} \langle X(x), v(x) \rangle \, dS(x) \\ \text{für } X(x) &= x \text{ (denn } v(x) = x \text{ und } \|x\|_{\operatorname{E}}^2 = 1) \\ &= \int_{B_1(0)} \underbrace{\operatorname{div} X(x)}_{=n} \, dx. \end{aligned}$$

 \mathbb{S}^{n-1} (n-1)-dimensionale Einheitssphäre $\subset \mathbb{R}^n$, $B_1(0)$ Vollkugel von Radius 1 $\subset \mathbb{R}^n$.

Beweis des Satzes (vgl. Forster. Analysis 3, Vieweg). Wir beweisen die Behauptung aus Bemerkung 1), aus der der Satz folgt.

Sei
$$U \subset \mathbb{R}^n$$
 offen mit G . Wähle zu $x \in G$ eine offene Umgebung $U_x \subset U$. Ist $x \in \partial G$ wähle $U_x = \underbrace{U_x' \times U_x''}$ s. d. $\exists \varphi \colon U_x' \to U_x''$ (als Abbildung nach \mathbb{R}) mit $(n-1)$ -dimensionaler Qauder

$$G \cap (U'_x \times U''_x) = \{ y \in U_x \mid y_n < \varphi(y') \}$$

$$\partial G \cap (U'_x \times U''_x) = \{ y \in U_x \mid y_n = \varphi(y') \}.$$