

$\text{End}_K(V)$  s.m. inelul endomorfismelor spatiului vectorial  $V$ .

In fapt,  $R = \text{End}_K(V)$  are o structura mai buna (decat doar cea de inel), si este:

- $R$  inel
- $R$   $K$ -spatru vectorial  $\rightarrow$  cu aceiasi adunare si inmultire
- $\lambda \in K, r, s \in R \Rightarrow (\lambda r)s = r(\lambda s) = \lambda(rs)$

O multime  $R$  inzestruita cu doua structuri (inel si  $K$ -spatru vectorial) si o relatia de compatibilitate intre ele ca mai sus se numeste  $K$ -algebra.

Asestor  $\text{End}_K(V)$  este  $K$ -algebra.

Dacă  $R$  și  $S$  sunt două  $K$ -algebrelle, un morfism de  $K$ -algebrelle este o funcție  $f: R \rightarrow S$  care este aplicție liniară (adică morfism de  $K$ -spatii vectoriale) și morfism de inele. Dacă în plus  $f$  este bijectivă, suntem  $f$  s.m. izomorfism de  $K$ -algebrelle.

Exercițiu. Dacă  $K$ -algebra  $R$  se scufundă într-o  $K$ -algebră de forme  $\text{End}_K(V)$ . În plus, dacă  $R$  este finit dimensionată, suntem  $V$  posibil să fie finit dimensional.

(4) Inele de matrice: dacă  $R$  este inel și  $n \in \mathbb{N}^*$ , suntem înelul  $M_n(R)$  al matricelor  $n \times n$  cu elemente din  $R$  a fost construit în sem. I.

În plus, pt.  $K$  corp comutativ,  $M_n(K)$  este  $K$ -algebră cu structura nouă de  $K$ -spațiu vectoriel.

Exerciții 1) Fie  $K$  un corp comutativ și  $V$  un  $K$ -spațiu vectorial de dimensiune  $n \in \mathbb{N}^*$ .

Atunci  $K$ -algebrele  $\text{End}_K(V)$  și  $M_n(K)$  sunt izomorfe.

2) Fie  $R$  o  $K$ -algebră de dimensiune  $n$  peste corpul comutativ  $K$ . Atunci  $R$  se poate scufunda în  $K$ -algebra  $M_n(K)$ .

(5) Inelul opus: dacă  $R$  este un inel, atunci inelul opus  $R^{op}$  se definește astfel:

- $R^{op} = R$  ca multimi
- adunarea din  $R^{op}$  este aceeași din  $R$
- înmulțirea din  $R^{op}$  este definită prin  $a * b = ba$  pt. orice  $a, b \in R$ .

(Exercițiu: verifică că  $R^{op}$  este inel).

Evident, dacă  $R$  e comutativ, atunci  $R^{op} = R$ .

Dacă  $R$  este o  $K$ -algebră, atunci structura

(13)

de inel a lui  $R^{op}$ , impreună cu structura de  $K$ -spațiu vectorial a lui  $R$  definesc o structură de  $K$ -algebră, numită algebra opusă a lui  $R$  (și notată cu  $R^{op}$ ).

Exercițiu Fie  $K$  corp comutativ și nede  $^*$ . Atunci  $K$ -algebrele  $M_n(K)$  și  $M_n(K)^{op}$  sunt izomorfe.

⑥ Fie  $d \in \mathbb{N}$  care nu este pătrat perfect. Atunci  $\{a + b\sqrt{d} \mid a, b \in \mathbb{Z}\} \stackrel{\text{not}}{=} \mathbb{Z}[\sqrt{d}]$  este subinel în  $\mathbb{R}$ , iar  $\{a + b\sqrt{d} \mid a, b \in \mathbb{Q}\} \stackrel{\text{not}}{=} \mathbb{Q}[\sqrt{d}]$  este subcorp în  $\mathbb{R}$ . (Demonstratie: exercițiu!).

⑦ Notăm

$$\mathbb{Z}[\sqrt[3]{2}] = \{a + b\sqrt[3]{2} + c\sqrt[3]{4} \mid a, b, c \in \mathbb{Z}\} \text{ și}$$

$$\mathbb{Q}[\sqrt[3]{2}] = \{a + b\sqrt[3]{2} + c\sqrt[3]{4} \mid a, b, c \in \mathbb{Q}\}.$$

Să se arate că  $\mathbb{Z}[\sqrt[3]{2}]$  este subinel al

lui  $\mathbb{R}$ , iar  $\mathbb{Q}[\sqrt[3]{2}]$  este subcorp al lui  $\mathbb{R}$ .

E demonstrație: exercițiu.  
E indicatice: arătați că

$$a, b, c \in \mathbb{Q}, a + b\sqrt[3]{2} + c\sqrt[3]{4} = 0 \Rightarrow a = b = c = 0.$$

(99)

Ideale și inele factor: Fie  $R$  un anel comutativ.

O submultime  $I$  a lui  $R$  se numește ideal dacă:

$$\left\{ \begin{array}{l} \cdot I \leq (R, +) \\ \cdot a \in R, x \in I \Rightarrow ax \in I \end{array} \right.$$

În acest caz se poate construi inelul factor  $\frac{R}{I}$  astfel:

- $(\frac{R}{I}, +)$  este grupul factor al lui  $(R, +)$  în raport cu subgrupul  $I$ ; esedec

$$\frac{R}{I} = \{ a + I \mid a \in R \}.$$

deci adunarea în  $\frac{R}{I}$  este  
 $\hat{a} + \hat{b} = \widehat{ab}$

$a + I$  se mai notează și  $\hat{a}$ , ceea ce  $\hat{a} = \hat{b} \Leftrightarrow a - b \in I$ .

- înmulțirea pe  $\frac{R}{I}$  este definită prin

$$\hat{a} \cdot \hat{b} = \widehat{ab} \quad \forall \text{ orice } a, b \in R.$$

Proiecția canonica  $\pi: R \rightarrow \frac{R}{I}$ ,  $\pi(a) = \hat{a}$   $\forall$  orice  $a \in R$ , este morfism surjectiv de inele.

Teorema fundamentală de izomorfism pt. inele.

Fie  $f: R \rightarrow S$  morfism de inele. Atunci  $\text{Ker } f$  este ideal în  $R$ ,  $\text{Im } f$  este subinel al lui  $S$  și există un izomorfism de inele

$$\frac{R}{\text{Ker } f} \cong \text{Im } f.$$

## Ideale maximale

Fie  $R$  un inel comutativ. Pentru ce ideale  $I$  inelul factor  $\frac{R}{I}$  este corp?

Definție Un ideal  $I$  al lui  $R$  se numește ideal maximal dacă  $I \neq R$  și pentru orice ideal  $J$  cu  $I \subset J \subset R$  avem  $J = I$  sau  $J = R$ .

Exemple 1) Dacă  $R = \mathbb{Z}$ , atunci idealele maximele ale lui  $R$  sunt cele de forma  $p\mathbb{Z}$ , cu  $p$  prim.  
 2) Dacă  $R$  este corp, atunci  $0$  este singurul ideal maximal.

Exercitii ① Să se determine idealele maximele ale lui  $\mathbb{Z}_n$ , unde  $n \in \mathbb{N}$ ,  $n \geq 2$ .  
 ② Fie  $n \in \mathbb{N}$ ,  $n \geq 2$  și fie  $R_1, \dots, R_n$  inele comutative. Să se determine idealele maximele ale inelului  $R_1 \times \dots \times R_n$ .

Propoziție. Fie  $I$  ideal în inelul comutativ  $R$ , cu  $I \neq R$ . Atunci  $\frac{R}{I}$  este corp  $\Leftrightarrow I$  este ideal maximal.

(16)

Dem. " $\Rightarrow$ " Presupunem că  $\frac{R}{I}$  este corp. Fie  $J$  ideal în  $R$  cu  $I \subset J \subset R$ .

Dacă  $J \neq I$ , fie  $a \in J \setminus I$ . Atunci  $\hat{a} \neq 0$  în  $\frac{R}{I}$ , deci  $\hat{a}$  este inversabil, adică există  $b \in R$  cu  $\hat{a}\hat{b} = \hat{1}$ .

Rezultă că  $ab^{-1} \in I$ . Atunci

$$1 = \underbrace{(1 - ab)}_{\in I \subset J} + \underbrace{ab}_{\in J} \in J, \text{ deci } J = R.$$

" $\Leftarrow$ " Presupunem că  $I$  este ideal maximal. Fie  $\hat{a} \in \frac{R}{I}$ ,  $\hat{a} \neq 0$ , deci  $a \notin I$ . Atunci  $I + Ra$  este ideal în  $R$  și  $I \subsetneq I + Ra$  (deoarece  $a \in I + Ra, a \notin I$ ).

Cum  $I$  este maximal, rezultă că  $I + Ra = R$ , deci  $1 \in I + Ra$ . Așadar există  $x \in I$ ,  $b \in R$  cu

$$1 = x + ba. \text{ Obținem } \hat{1} = \hat{x} + \hat{b}\hat{a} = \hat{b}\hat{a}, \text{ deci } \hat{a}$$

$\overset{\text{"0"}}{\hat{b}}$

$\hat{a}$  este inversabil în  $\frac{R}{I}$ .

Vom demonstra (spre sfârșitul cursului) urmatorul rezultat fundamental:

Lema lui Krull. Fie  $R$  un anel comutativ și  $I$  un ideal în  $R$  cu  $I \neq R$ . Atunci există un ideal maximal  $M$  al lui  $R$  cu  $I \subset M$ .

Definitie. Un inel comutativ  $R$  se numeste local dacă are un singur ideal maximal.

Exercitii. Fie  $n \in \mathbb{N}, n \geq 2$ . Să se doste că  $\mathbb{Z}_n$  este inel local dacă și numai dacă există  $p$  prim și  $k \in \mathbb{N}^*$  cu  $n = p^k$ .

Exercitii. Fie  $R$  un inel comutativ. Să se doste că următoarele afirmații sunt echivalente:

(a)  $R$  este local.

(b)  $R \setminus U(R)$  este ideal în  $R$ .

(c) Dacă  $a, b \in R$  și  $a+b \in U(R)$ , atunci  $a \in U(R)$  sau  $b \in U(R)$ .

(Indicație: se poate folosi lema lui Krull).

Inelele locale constituie o clasă de mare importanță în matematică. Atunci când dorim să studiem anumite obiecte (specii topologice, varietăți algebrice, varietăți diferențiale, etc.) în vecindatea unui punct (deci local) prin intermediul unor specii de funcții pe obiectele respective, se poate construi un inel local ale cărui proprietăți dău informații (locale) despre obiectul respectiv.

Exemplu. Fie  $A = \{f \mid f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \text{ funcție continuă}\}$ , care este înel cu adunarea și înmulțirea obișnuite ale funcțiilor. Fie  $x_0 \in \mathbb{R}$ .

Definim pe  $A$  relația  $\sim$  prin: dacă  $f, g \in A$ , atunci

$f \sim g \iff \exists \varepsilon > 0 \text{ a.t. } f(x) = g(x) \forall x \in (x_0 - \varepsilon, x_0 + \varepsilon)$

Atunci  $\sim$  este relație de echivalență (Exercițiu: verifică!).

Se verifică ușor (exercițiu!) că:

$$(f_1 + f_2) + (g_1 + g_2) \sim (f_1 + g_1) + (f_2 + g_2) \text{ și } (f_1 f_2) \sim (f_1 g_2) \sim (f_2 g_2).$$

$$(*) \quad f_1 \sim f_2 \text{ și } g_1 \sim g_2 \Rightarrow (f_1 + g_1) \sim (f_2 + g_2) \text{ și } (f_1 g_1) \sim (f_2 g_2).$$

Acste relații permit ca pe multimea factor

$$R = \frac{A}{\sim} \text{ (a claselor de echivalență relativ la } \sim)$$

putem defini două operații  $+$  și  $\cdot$ : pun

$$\hat{f} + \hat{g} \stackrel{\text{def.}}{=} \hat{f+g} \text{ și } \hat{f} \cdot \hat{g} = \hat{fg} \quad \forall \hat{f}, \hat{g} \in R$$

$$\hat{f}, \hat{g} \in R \quad (\text{am notat cu } \hat{f} \text{ clasa lui } f \text{ în } \frac{A}{\sim}).$$

[Verifică că operații sunt corect definite folosind relațiile  $(*)$ . Elementele lui  $R$  se numesc germeni.]

Mai mult,  $R$  este înel comutativ cu aceste operații

[Exercițiu: verificare!], cu elementul neutru la

(19)

multimea este, unde  $e: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $e(x) = 1$  pt. orice  $x \in \mathbb{R}$ .

Astudăm că dacă  $f \in A$ , atunci

$\hat{f}$  este element inversabil în  $R$  ( $\Rightarrow f(x_0) \neq 0$ ).

" $\Rightarrow$ " Fie  $\hat{g}$  inversul lui  $\hat{f}$ , ~~căci~~  $g \in A$ , deci

$\hat{f}\hat{g} = \hat{e}$ , sau  $\hat{f}\hat{g} = \hat{e}$ . Atunci există  $\varepsilon > 0$  pentru care  $f g$  și  $e$  coincid pe  $(x_0 - \varepsilon, x_0 + \varepsilon)$ , deci  $f(x) g(x) = e(x) = 1$  pt. orice  $x \in (x_0 - \varepsilon, x_0 + \varepsilon)$ .

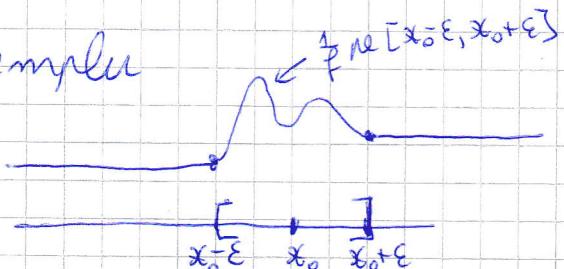
În particular  $f(x_0)g(x_0) = 1$ , de unde  $f(x_0) \neq 0$ .

" $\Leftarrow$ " Cum  $f$  este continuu și  $f(x_0) \neq 0$ , există  $\varepsilon > 0$  a.t.  $f(x) \neq 0$  pt. orice  $x \in [x_0 - \varepsilon, x_0 + \varepsilon]$ .

Atunci există o funcție continuă  $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

pt. care  $g(x) = \frac{1}{f(x)}$  pt. orice  $x \in [x_0 - \varepsilon, x_0 + \varepsilon]$ ,

de exemplu



$$g(x) = \begin{cases} \frac{1}{f(x)}, & \text{pt. } x \in [x_0 - \varepsilon, x_0 + \varepsilon] \\ \frac{1}{f(x_0 - \varepsilon)}, & \text{pt. } x \in (-\infty, x_0 - \varepsilon) \\ \frac{1}{f(x_0 + \varepsilon)}, & \text{pt. } x \in (x_0 + \varepsilon, \infty) \end{cases}$$

Atunci  $f(x)g(x) = 1$  pt.  $x \in [x_0 - \varepsilon, x_0 + \varepsilon]$ , de unde

$\hat{f}\hat{g} = \hat{e}$ , ceea ce arată că  $\hat{f}$  este inversabil în  $R$ .

(20)

Prin urmare  $R \setminus U(R) = \{ \hat{f} \mid f \in A \text{ și } f(x_0) = 0 \}$ .

Așadar că  $\hat{f}, \hat{g} \in R$  și  $\hat{f} + \hat{g} \in U(R) \Rightarrow \hat{f} \in U(R)$  sau  $\hat{g} \in U(R)$ .

Într-adevăr,  $\hat{f} + \hat{g} \in U(R) \Rightarrow f(x_0) + g(x_0) \neq 0$ .

Dacă  $\hat{f} \notin U(R)$  și  $\hat{g} \notin U(R)$ , ar rezulta că  $f(x_0) = g(x_0) = 0$ ,

deci și  $f(x_0) + g(x_0) = 0$ , ceea ce este contradicție.

Folosind exercițiul precedent, rezultă că  $R$  este ideal local (ier unicul ideal maximal este  $R \setminus U(R)$ ).