## LABORATOR#9

**EX#1** Fie matricea inversabilă la stânga  $\mathbf{A} \in \mathcal{M}_{m,n}(\mathbb{R})$ ,  $m \geq n$ , vectorul  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^m$  și sistemul supraabundent/supradeterminat de ecuații liniare

$$\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}. \tag{1}$$

Scrieţi o funcţie în Python care are ca date de intrare matricea  $\mathbf{A}$  şi vectorul  $\mathbf{b}$ , iar ca date de ieşire soluţia sistemului (1),  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ , vectorul eroare reziduală,  $\mathbf{r} \coloneqq \mathbf{b} - \mathbf{A} \mathbf{x} \in \mathbb{R}^m$ , şi norma sa euclidiană,  $\|\mathbf{r}\|_2$ , obţinute prin rezolvarea sistemului augmentat asociat sistemului (1) folosind

- (a) MEGPP;
- (b) MEGPPS;
- (c) factorizarea PLU a matricei sistemului augmentat.\*

Testați funcția pentru

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0, 10 & 0, 10 \\ 0, 17 & 0, 11 \\ 2, 02 & 1, 29 \end{bmatrix}, \qquad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 0, 26 \\ 0, 28 \\ 3, 31 \end{bmatrix}; \tag{2a}$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0, 10 & 0, 10 \\ 0, 17 & 0, 11 \\ 2, 02 & 1, 29 \end{bmatrix}, \qquad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 0, 27 \\ 0, 25 \\ 3, 33 \end{bmatrix}; \tag{2b}$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & \epsilon \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 0 \\ \epsilon \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \epsilon = 10^{-k}, \quad k = \overline{1, 10}.$$
 (2c)

Indicații: Trebuie verificate următoarele condiții:

- (i) A este o matrice  $m \times n$ , cu  $m \ge n$ ;
- (ii) A este o matrice inversabilă la stânga;
- (iii) A și b sunt compatibili.

 $\mathbf{EX\#2}$  Fie  $\epsilon > 0$  şi sistemul supraabundent/supradeterminat de ecuații liniare

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ \epsilon & 0 & 0 \\ 0 & \epsilon & 0 \\ 0 & 0 & \epsilon \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$
 (3)

<sup>\*</sup>Bonus#1

- (a) Determinați analitic soluția în sensul celor mai mici pătrate a sistemului (3) folosind sistemul augmentat asociat și MEGPP.<sup>†</sup>
- (b) Scrieţi o funcţie în Python care determină soluţia în sensul celor mai mici pătrate a sistemului (3),  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$ , vectorul eroare reziduală,  $\mathbf{r} := \mathbf{b} \mathbf{A} \mathbf{x} \in \mathbb{R}^4$ , şi norma sa euclidiană,  $\|\mathbf{r}\|_2$ , folosind sistemul augmentat asociat şi MEGPP.
- (c) Rulați funcția de la punctul (b) pentru valori din ce în ce mai mici ale lui  $\epsilon$  care să conțină inclusiv valorile  $\epsilon = \epsilon_M$  și  $\epsilon = \sqrt{\epsilon_M}$ , unde  $\epsilon_M$  este precizia mașinii.

**EX#3** Fie  $\epsilon > 0$  şi sistemul supraabundent/supradeterminat de ecuații liniare (3).

- (a) Determinați analitic soluția în sensul celor mai mici pătrate a sistemului (3) folosind sistemul de ecuații normale asociat și MEGPP.<sup>‡</sup>
- (b) Scrieți o funcție în Python care determină soluția în sensul celor mai mici pătrate a sistemului (3) și calculează vectorul eroare reziduală,  $\mathbf{r} := \mathbf{b} \mathbf{A} \mathbf{x}$ , folosind sistemul de ecuații normale asociat și MEGPP.
- (c) Rulați funcția de la punctul (b) pentru valori din ce în ce mai mici ale lui  $\epsilon$  care să conțină inclusiv valorile  $\epsilon = \epsilon_M$  și  $\epsilon = \sqrt{\epsilon_M}$ , unde  $\epsilon_M$  este precizia mașinii.

<sup>†</sup>Bonus#2

<sup>&</sup>lt;sup>‡</sup>Bonus#3