Elemente de calcul ştiinţific Verificare – Matematică, Anul I

INSTRUCȚIUNI

- 1. Toate problemele sunt obligatorii.
- 2. Problemele vor fi rezolvate pe coli de hârtie numerotate corespunzător, menţionându-se explicit numărul problemei şi subpunctul acesteia.
- 3. Fiecare problemă trebuie să aibă cel puţin o pagină alocată rezolvării sale chiar dacă respectiva problemă nu se poate rezolva.
- 4. TIMP DE LUCRU: 150 minute, i.e. 10:30-13:00.
- 5. Rezolvările problemelor corespunzătoare acestui examen vor fi trimise prin email printr-un Reply simplu la emailul în care ați primit subiectele ca fișier PDF, cu denumirea NUME_PRENUME_GRUPA.pdf.
- 6. Termenul limită de trimitere prin email a rezolvărilor problemelor: 29 mai 2021, orele 13:40.

EX#1 Fie sistemul

$$\begin{bmatrix} 16 & 8 & 8 \\ 8 & 5 & 5 \\ 8 & 5 & 6 \end{bmatrix} \mathbf{x} = \begin{bmatrix} 56 \\ 33 \\ 36 \end{bmatrix}. \tag{1}$$

- (a) Menţionaţi dacă matricea asociată sistemului (1):
 - (i) admite factorizarea LU fără pivotare;
 - (ii) admite factorizarea LU cu pivotare (factorizarea PLU);
 - (iii) admite metoda de eliminare Gauss fără pivotare;
 - (iv) admite metoda de eliminare Gauss cu pivotare (parțială, parțială scalată sau totală);
 - (v) admite factorizarea Cholesky.
 - (vi) este (strict) diagonal dominantă.

Justificați răspunsurile date.

- (b) Determinați soluția sistemului (1), $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$, folosind factorizarea Cholesky.
- **EX#2** Determinați ecuația parabolei de regresie asociată punctelor (i.e. parabola cea mai apropiată de punctele respective): $P_1(-2;7)$, $P_2(-1;6)$, $P_3(1;0)$, $P_4(2;5)$, rezolvând sistemul de ecuații normale asociat folosind metoda de eliminare Gauss cu pivotare parțială scalată. Explicați și ilustrați grafic rezultatul obținut.
- **EX#3** Fie $\mathbf{A} = (a_{ij})_{i,j=\overline{1,n}} \in \mathscr{M}_n(\mathbb{R})$ o matrice inversabilă cu $a_{11} \neq 0$ și considerăm partiționarea sa

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & \mathbf{A}_{12} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} \end{bmatrix},\tag{2a}$$

unde

$$\mathbf{A}_{12} := \begin{bmatrix} a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{1,n-1}(\mathbb{R}),$$
 (2b)

$$\mathbf{A}_{21} := \begin{bmatrix} a_{21} & a_{31} & \dots & a_{n1} \end{bmatrix}^\mathsf{T} \in \mathscr{M}_{n-1,1}(\mathbb{R}) \equiv \mathbb{R}^{n-1}. \tag{2c}$$

$$\mathbf{A}_{12} := \begin{bmatrix} a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ a_{32} & a_{33} & \dots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{R}).$$
(2d)

Atunci complementul Schur asociat lui a_{11} , definit prin

$$\mathbf{S} := \mathbf{A}_{22} - \frac{1}{a_{11}} \, \mathbf{A}_{21} \, \mathbf{A}_{12} \in \mathscr{M}_{n-1}(\mathbb{R}), \tag{3}$$

este o matrice inversabilă.