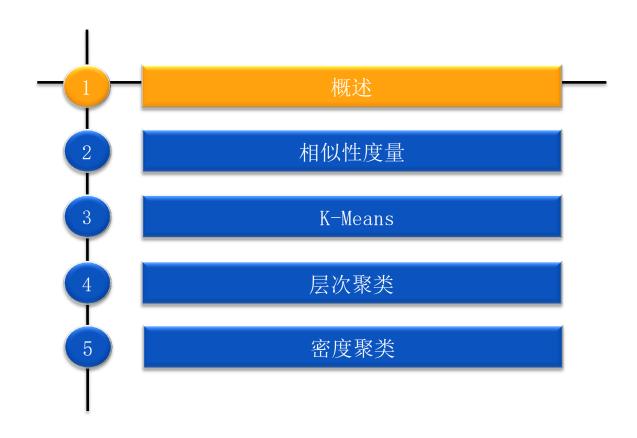


## 聚类分析



#### 分类与聚类

分类: 学习/训练过程有监督,训练样本有明确标签

Sepal.Length	Sepal.Width	Petal.Length	Petal.Width	class
5. 1	3. 5	1.4	0.2	setosa
4.9	3	1.4	0.2	setosa
7	3. 2	4. 7	1.4	versicolor
6.4	3. 2	4.5	1.5	versicolor
6.3	3. 3	6	2. 5	virginica
5.8	2. 7	5. 1	1.9	virginica
6. 5	3	5.8	2.2	?
6. 2	2.9	4. 3	1.3	?

	T - class
Sepal_length	
$Sepal\_width$	世刊/ <i>石岭</i> 1000
Petal_length	→ 模型/系统> class
Petal.width	

-3

#### 分类与聚类

聚类: 学习/训练过程无监督,样本无明确标签

Sepal.Length	Sepal.Width	Petal.Length	Petal.Width
5. 1	3. 5	1.4	0.2
4.9	3	1.4	0.2
7	3. 2	4. 7	1.4
6. 4	3. 2	4. 5	1.5
<b>6.</b> 3	3. 3	6	2.5
5.8	2. 7	5. 1	1.9
6. 5	3	5. 8	2.2
6. 2	2.9	4. 3	1.3

Sepal\_length
Sepal\_width
Petal\_length

Petal.width

4

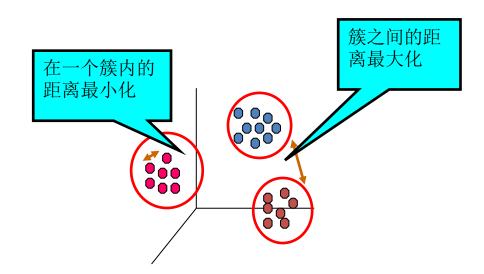
#### 聚类的概念

- 》 聚类是把各不相同的个体分割为有更多相似性子集合的工作。
- ▶ 聚类生成的子集合称为簇
- > 聚类的要求
- 生成的簇内部的任意两个对象之间具有较高的相似度
- 属于不同簇的两个对象间具有较高的相异度

聚类与分类的区别在于聚类不依赖于预先定义的类,没有预定义的类和样本——聚类是一种无监督的数据挖掘任务

• 聚类通常作为其他数据挖掘或建模的前奏。

#### 聚类的概念



(

#### 应用领域

- 1. 客户价值分析
- 2. 文本分类
- 3. 基因识别
- 4. 空间数据处理
- 5. 卫星图片分析

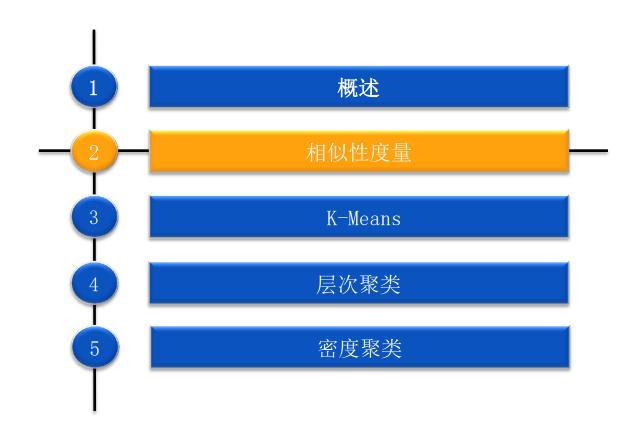
数据分析、统计学、机器学习、空间数据库技术、生物学和市场学也推动了聚类分析研究的进展

7

#### 常用聚类算法

- 1. K-均值聚类(K-Means)
- 2. K-中心点聚类(K-Medoids)
- 3. 密度聚类(Densit-based Spatial Clustering of Application with Noise, DBSCAN)
- 4. 层次聚类(系谱聚类 Hierarchical Clustering, HC)
- 5. 期望最大化聚类(Expectation Maximization, EM)

需要说明的是,这些算法本身无所谓优劣,而最终运用于数据的效果却存在好坏差异,这在很大程度上取决于数据使用者对于算法的选择是否得当。



相似度如何衡量: 距离

#### 变量大致可以分为两类:

- 1. 定量变量,也就是通常所说的连续变量。
- 2. 定性变量,这些量并非真有数量上的变化,而只有性质上的差异。这些量可以分为两种,一种是有序变量,另一种是名义变量。

## 连续型变量距离

#### 典型的距离定义

距离	定义式	说明				
绝对值距离	$d_{ij}(1) = \sum_{k=1}^{p}  x_{ik} - x_{jk} $	绝对值距离是在一维空间下进行的距离计算				
欧式距离	$d_{ij}(2) = \sqrt{\sum_{k=1}^{p} (x_{ik} - x_{jk})^2} .$	欧式距离是在二维空间下进行的距离计算				
闵可夫斯基距离	$d_{ij}(q) = \left[\sum_{k=1}^{p} (x_{ik} - x_{jk})^{q}\right]^{1/q}, \ q > 0.$	闵可夫斯基距离是在 q 维空间下进行的距离计算				
切比雪夫距离	$d_{ij}(\infty) = \max_{1 \leq k \leq p}  x_{ik} - x_{jk} .$	切比雪夫距离是 $q$ 取正无穷大时的闵可夫斯基距离,即切比雪夫距离是在 $+\infty$ 维空间下进行的距离计算				
Lance 距离	$d_{ij}(L) = \sum_{k=1}^{p} \frac{ x_{ik} - x_{jk} }{x_{ik} + x_{jk}}$	减弱极端值的影响能力				
归一化距离	$d_{ij} = \sum_{k=1}^{p} \frac{ x_{ik} - x_{jk} }{\max(x_k) - \min(x_k)}$	自动消除不同变量间的纲量影响,其中每个变量 k 的 距离取值均是 [0,1]				

#### 相似系数

两个仅包含二元属性的对象之间的相似性度量也称相似系数

两个对象的比较有四种情况:  $f00 = x \times 0$  并且  $f00 = x \times 0$  的属性个数;  $f01 = x \times 0$  并且  $f00 = x \times 0$  中  $f00 = x \times 0$  中 f

简单匹配系数: SMC = 值匹配的属性个数 / 属性个数

$$= (f11 + f00) / (f01 + f10 + f11 + f00)$$

Jaccard(杰卡德) 系数:J = 匹配的个数 / 不涉及0-0匹配的属性个数

$$= (f11) / (f01 + f10 + f11)$$

#### 相似系数

Jaccard系数: J = (f11) / (f01 + f10 + f11) = 0/2 + 1 + 0 = 0

#### 相似系数

余弦相似系数(如计算两文档间相似系数):

$$\cos(x1, x2) = (x1 \quad x2) / ||x1|| ||x2||,$$

其中 表示向量的点积(内积), ||x||表示向量的范数。

例向量: x1 = (3,2,0,5,0,0,0,2,0,0)

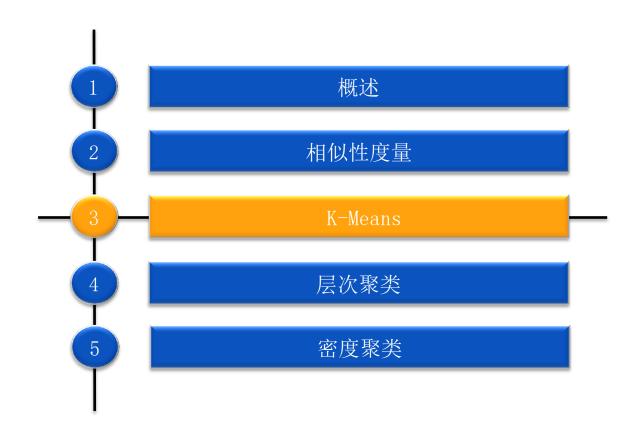
$$x2 = (1,0,0,0,0,0,0,1,0,2)$$

则余弦相似系数为:  $\cos(x_1, x_2) = 5/(6.481*2.245)=0.3436$ 

例:两篇文档的相似性度量

余弦相似系数(如计算两文档间相似系数):

	team	coach	pla y	ball	score	game	wi n	lost	timeout	season
Document 1	3	0	5	0	2	6	0	2	0	2
Document 2	0	7	0	2	1	0	0	3	0	0
Document 3	0	1	0	0	1	2	2	0	3	0

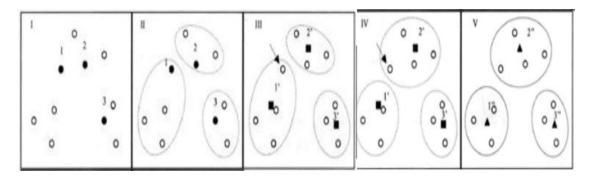


例:某餐饮公司欲通过客户消费记录寻找VIP客户,进行精准营销。

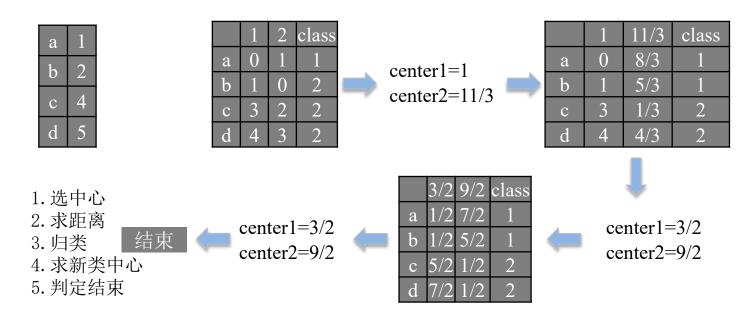
客户id	客单价
a	1
b	2
c	4
d	5

#### 算法步骤

- 1. 随机选取K个样本作为类中心;
- 2. 计算各样本与各类中心的距离;
- 3. 将各样本归于最近的类中心点;
- 4. 求各类的样本的均值,作为新的类中心;
- 5. 判定: 若类中心不再发生变动或达到迭代次数,算法结束,否则回到第2步。



#### 选定样本a和b为初始类中心,中心值分别为1、2



性能度量: 簇内相似度与簇间相似度

- 外部指标:将聚类结果与实际结果进行比较,需要知道真实标签的度量
- □ 兰特指数: 给定基本实况类分配的知识以及我们的聚类算法分配 样本, (**调整或未调整**) 兰德指数是衡量两个分配的相似性的函数。

metrics.rand\_score(labels\_true, labels\_pred)

metrics.adjusted\_rand\_score(labels\_true, labels\_pred)

■ 基于互信息的分数: 互信息是衡量两者一致性的函数 赋值,忽略排列。此的两个不同规范化版本 测量可用,归一化互信息 (NMI) 和调整 相互信息 (AMI)。

metrics.adjusted\_mutual\_info\_score(labels\_true, labels\_pred)

性能度量: 簇内相似度与簇间相似度

▶ 外部指标: 将聚类结果与实际结果进行比较,需要知道真实标签的度量 metrics.rand\_score(labels\_true, labels\_pred) # 兰特指数RI metrics.adjusted\_rand\_score(labels\_true, labels\_pred) # 调整的兰特指数ARI metrics.adjusted\_mutual\_info\_score(labels\_true, labels\_pred) #基于互信息的分数AMI metrics.v\_measure\_score(labels\_true, labels\_pred) # V测量值 V-measure

#### 性能度量: 簇内相似度与簇间相似度

- ▶ 内部指标:不依赖于任何参考模型,直接考察聚类结果,不需要知道真实标签的度量
- 轮廓系数: **轮廓系数结合了聚类的凝聚度和分离度**,用于评估聚类的效果;凸形簇的轮廓系数通常高于其他类型的簇,由两个分数构成:
- a: 样本与同一点中所有其他点之间的平均距离。
- b: 样本与下一个样本中所有其他占之间的平均距离最近的集群。

单个样本的轮廓系数s如下: 
$$s = \frac{b-a}{max(a,b)}$$

metrics.silhouette\_score(X, labels, metric='euclidean')

- ▶ 分数介于-1 (表示不正确的聚类)和+1 (高度聚类)密集聚类。分数在零附近表示聚类重叠。
- ▶ 当聚类密集且分离良好时,得分更高。

性能度量: 簇内相似度与簇间相似度

- > 内部指标:不依赖于任何参考模型,直接考察聚类结果,不需要知道真实标签的度量
- CH得分: Calinski-Harbasz Score是通过评估类之间方差和类内方差来计算得分。 CH越大代表着类自身越紧密, 类与类之间越分散, 即更优的聚类结果。对于凸形簇, 该值会很大。

metrics.calinski\_harabasz\_score(X, labels)

- 当聚类密集且分离良好时,得分更高,这与到集群的标准概念。
- 分数计算起来很快。

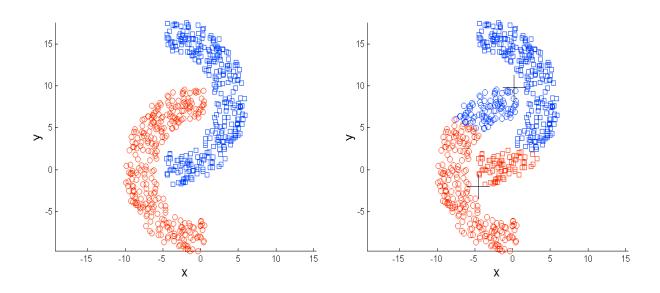
性能度量: 簇内相似度与簇间相似度

▶ 更多方法查看: https://scikit-learn.org/stable/modules/clustering.html#clustering-performance-evaluation

方法	类别	取值范围	最佳值
轮廓系数	内部指标		畸变程度大
Calinski-Harabaz	内部指标		越大越好
调整兰德系数 (ARI)	外部指标	[-1,1]	1
调整互信息(AMI)	外部指标	[-1,1]	1
V-measure	外部指标	[0,1]	1
FMI	外部指标		1

## 思考: K-means聚类的特点是什么?

#### 适用于球状簇



#### 优点:

- 1. 算法简单,易于理解
- 2. 对球形簇样本聚类效果好
- 3. 二分k均值等变种算法运行良好,不受初始化问题的影响。

#### 缺点:

- 1. 不能处理非球形簇、不同尺寸和不同密度的簇
- 2. 对离群点、噪声敏感

```
sklearn.cluster 类库
 cluster. AffinityPropagation ([damping, ...])
 cluster. AgglomerativeClustering ([...])
 cluster. Birch ([threshold, branching factor, ...])
 cluster. DBSCAN ([eps, min_samples, metric, ...])
 cluster. FeatureAgglomeration ([n clusters, ...])
 cluster. KMeans ([n_clusters, init, n_init, ...])
 cluster. MiniBatchKMeans ([n_clusters, init, ...])
 cluster. MeanShift ([bandwidth, seeds, ...])
 cluster. SpectralClustering ([n_clusters, ...])
```

#### ➤ Sklearn调用

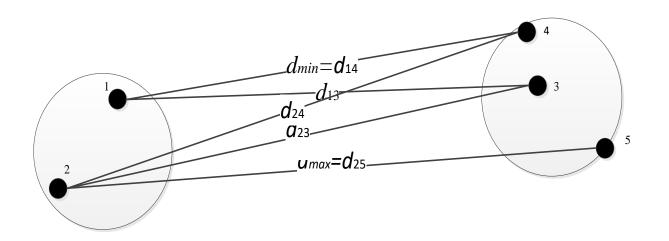
```
sklearn.cluster.KMeans(n_clusters=8, #簇的个数,即你想聚成几类 n_init=10, #获取初始簇中心的更迭次数,算法默认会初始10个质心,实现算法,然后返回最好的结果。 max_iter=300, #最大迭代次数 tol=0.0001, #容忍度,即kmeans运行准则收敛的条件 random_state=None, #随机数 n_jobs=1, #并行任务数
```



- ➤ 层次聚类法(hierarchical clustering method)又称系统聚类法,它试图在不同层次上对样本集进行划分,进而达到形成树形的聚类结构。样本集的划分可采用聚集系统法,也可采用分割系统法。
- ▶ 聚集系统法是一种"自底向上"的聚合策略。它的基本思想是,开始时将每个样本点作为单独的一类,然 后将距离最近的两类合并成一个新类,重复进行将最近的两类合并成一类,直至所有的样本归为一类。
- 采用分割系统法与聚集系统法相反,它是一种"自顶向下"的分割策略。它的基本思想是,开始时将整个样本集作为一类,然后按照将某种最优准则将它分割成距离尽可能远的两个子类,再用同样的方法将每个子类分割成两个子类,从中选择一个最优的子类,则此时样本集被划分出三类,以此类推,直至每个样本自成一类或达到设置的终止条件。

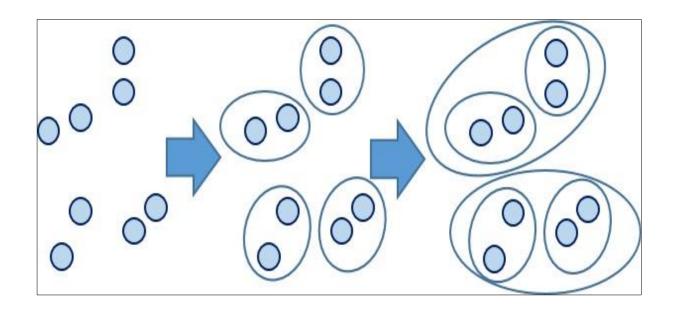
- 在运用层次聚类法时,需要对类与类之间的距离作出规定,按照规定的不同,形成了基于最短距离、最大 距离及平均距离的层次聚类法。对于给定的聚类簇 C 与 C ,可通过下面的公式计算不同的距离。
- (1) 最短距离  $d_{\min}(C_i, C_j) = \min_{x \in C_i, y \in C_i} \operatorname{dist}(x, y)$
- (2) 最大距离  $d_{\max}(C_i, C_j) = \max_{x \in C_i, y \in C_j} \operatorname{dist}(x, y)$  (3) 平均距离  $d_{\operatorname{avg}}(C_i, C_j) = \frac{1}{|C_i||C_j|} \sum_{x \in C_i} \sum_{y \in C_j} \operatorname{dist}(x, y)$

$$ho$$
 假设类  $C_1 = \{1,2\}$   $C_2 = \{3,4,5\}$  ,则两类之间的距离可用下图表示。



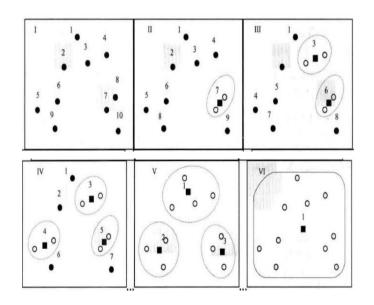
- ▶ 如上图所示,在两类当中分别取样本点,计算样本点之间的距离,由于1到样本点4之间的距离最短,则
- 最短距离  $d_{\min}(C_1, C_2) = d_{14}$
- 样本点2到样本点5之间的距离最大,则  $d_{\max}\left(C_{1},C_{2}\right)=d_{25}$
- 两类之间的平均距离为  $d_{\text{avg}}(C_1, C_2) = \frac{1}{6} (d_{13} + d_{14} + d_{15} + d_{23} + d_{24} + d_{25})$

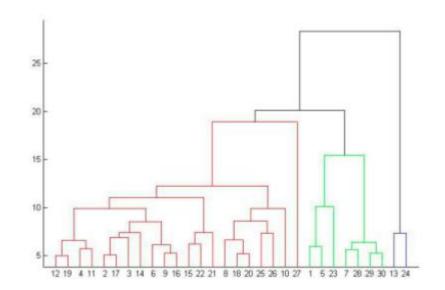
▶ 基于聚集系统法的如下图所示。



- ▶ 基于聚集系统法的具体步骤如下。
- (1)输入样本集合、对聚类簇函数作出规定,给出聚类的簇数。
- (2)将每个样本点作为单独的一簇。
- (3) 计算任何两个簇之间的距离。
- (4) 按照距离最近原则合并簇。
- (5) 若当前聚类簇数未到达规定的聚类个数,返回(3),否则聚类结束。
- (6)输出聚类结果。

- 1. 不需事先设定类别数k
- 2. 每次迭代过程仅将距离最近的两个样本/簇聚为一类
- 3. 得到k=n至k=1(n为待分类样本总数)个类别的聚类结果





#### 优点

- 1. 某些应用领域需要层次结构。如: 系统发生树, 基因芯片
- 2. 有些研究表明,这种算法能够产生较高质量的聚类

#### 缺点

- 1. 计算量、存储量大
- 2. 对噪声、高维数据敏感

sklearn.cluster.AgglomerativeClustering(

```
n_clusters=2, #分类簇的数量
```

affinity='euclidean', #用于计算距离。可以为: euclidean, 11, 12, mantattan, cosine, precomputed,

如果linkage='ward',则affinity必须为' euclidean'

memory=None, #用于缓存输出的结果, 默认为不缓存

compute\_full\_tree='auto', #为True,则会继续训练从而生成一颗完整的树,为False,

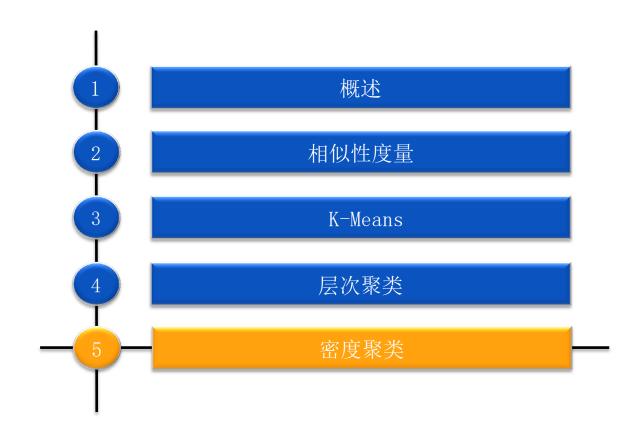
当训练了n\_clusters后,训练过程就会停止

linkage='ward' #指定链接算法, 'ward': 单链接single-linkage, 采用dmindmin

'complete': 全链接complete-linkage算法,采用dmaxdmax

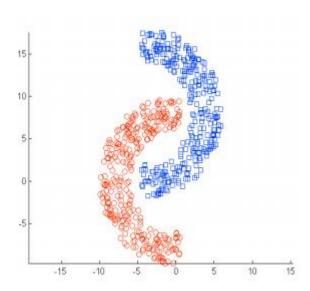
'average': 均连接average-linkage算法,采用davgdavg

- 3



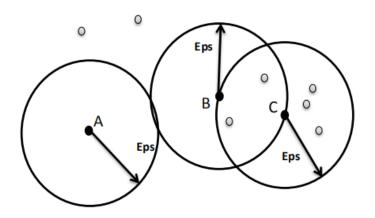
#### 算法简介

▶ 依赖样本点的区域半径Eps和区域内点的个数的阈值MinPts进行聚类。



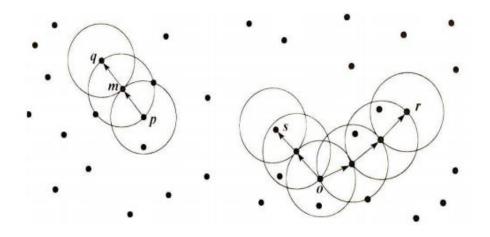
#### 算法简介

- ▶ 样本(对象点)的区域半径Eps和区域内点的个数的阈值MinPts
- ▶ 核心点:如果点p的密度等于或者大于阈值MinPts,则P为核心点。
- ▶ 边界点:如果点p不是核心点,但落在其他核心点的区域内,那么p点为边界点。
- ▶ 噪声点: 如果点p既不是核心点, 也不是边界点, 则p点为噪声点。



A为噪声点 B为边界点 C为核心点

#### DBSCAN算法原理直观图



- ▶ 1.密度直达: 点q距核心点m距离小于等于eps,从m到q密度直达。不对称
- ▶ 2.密度可达: 若从p到m密度直达,从m到q密度直达,则从p到q密度可达。不对称
- ▶ 3.密度相连: 若从o到s密度可达,且从o到r密度可达的,所有o,r和s都是密度相连的。对

#### 基础概念

- ▶ 1. 点的Eps区域:以空间中任意一点p为圆心,Eps为半径的区域中的点的集合D。
- ▶ 2. 点的密度:集合D中点的个数即为点P的密度。
- ▶ 3. 阈值MinPts: 在集合D中使点p成为核心点的限定值。
- ▶ 4. 核心点:如果点p的密度等于或者大于阈值MinPts,则P为核心点。
- ▶ 5. 边界点:如果点p不是核心点,但落在其他核心点的区域内,那么p点为边界点。
- ▶ 6. 噪声点:如果点p既不是核心点,也不是边界点,则p点为噪声点。
- ▶ 7. 密度直达:存在空间任意一点q在集合D中,且p是核心点,则称点q从点p密度直达。
- ▶ 8. 密度可达:空间存在点m在集合D中,如果 m到p 密度直达,且 m到q也是密度直达,那么点p从点q密度可达。

#### 算法步骤

- ▶ 1. 定义半径和MinPts
- ▶ 2. 从对象集合D中抽取未被访问过的样本点q
- ▶ 3. 检验该样本点是否为核心对象,如果是则进入下一步,否则返回上一步
- 4. 找出该样本点所有从该点密度可达的对象,构成聚类
- ▶ 5. 如果全部样本点都已被访问,则结束算法,否则返回第2步骤

#### 优缺点

- ▶ 优点:
- 1. 因为DBSCAN使用簇的基于密度的定义,因此它是相对抗噪声的,并且能够处理任意形状和大小的簇。
- ▶ 缺点:
- 1. 当簇的密度变化太大时,DBSCAN就会有麻烦。
- 2. 当近邻计算需要计算所有的点对近邻度时,DBSCAN可能是开销很大的。

- Sklearn实现
- ➤ sklearn.cluster.DBSCAN(eps=0.5, #扫描半径

```
min_samples=5, #作为核心点的话邻域中的最小样本数(包括点本身)
metric='euclidean', #度量方式,默认为欧式距离
algorithm='auto', #近邻算法求解方式,有四种: 'auto', 'ball_tree', 'kd_tree', 'brute'
leaf_size=30, #叶的大小,在使用BallTree or cKDTree近邻算法时候会需要这个参数
)
```

其他算法: https://zhuanlan.zhihu.com/p/127013012





# Thank you!