



Capítulo 08: Matrizes

INF1004 e INF 1005 – Programação 1
2012.1

Pontifícia Universidade Católica
Departamento de Informática



Conjuntos Bidimensionais

- Uma matriz representa um conjunto bi-dimensional de valores.
- Similar a variáveis simples e vetores, matrizes devem ser declaradas para que o espaço de memória apropriado seja reservado.
- Como a matriz representa um conjunto bi-dimensional, devemos especificar as duas dimensões na declaração: **o número de linhas e o número de colunas**:
 - `float mat[3][4]` -> matriz de 3 linhas por 4 colunas (armazenamento de 12 valores do tipo float).
 - O nome da variável `mat` representa uma referência para o espaço de memória reservado.



Conjuntos Bidimensionais

- Para acessar um elemento da matriz, utilizamos indexação dupla: `mat[i][j]`
 - Para uma matriz com m linhas e n colunas, os índices usados no acesso aos elementos devem satisfazer: $0 \leq i < m$ e $0 \leq j < n$
- Como é armazenada uma matriz em memória:
 - A memória do computador é linear.
 - Uma matriz declarada em C é armazenada na memória linha por linha.

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 9 & 4 & 7 \end{bmatrix}$$


| | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|
| 2 | 3 | 1 | 9 | 4 | 7 |
| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |

$m[i][j] = i * n + j$ onde n é o número de colunas.
Exemplo: $m[1][2] = 1 * 3 + 2 = 5$



Exemplo com Matriz

- Notas obtidas por alunos de uma disciplina.
- Entrada: arquivo com as três notas obtidas por cada aluno.

| | | |
|-----|------|-----|
| 7.5 | 8.5 | 7.8 |
| 8.4 | 9.2 | 6.8 |
| 9.1 | 10.0 | 9.5 |
| 4.0 | 5.2 | 4.6 |
| 5.7 | 3.4 | 4.3 |
| 4.3 | 6.0 | 5.8 |

- Vamos considerar que nosso objetivo seja ler as notas do arquivo e armazená-las na memória do computador para que, posteriormente, seja possível processarmos as notas: calcular a média de cada aluno, a média da disciplina, verificar quantos alunos foram aprovados etc



Exemplo com Matriz

- Precisamos declarar três vetores, um para cada nota:
 - float p1[50];
 - float p2[50];
 - float p3[50];
- Outra alternativa é usar apenas uma estrutura para armazenar todas as notas de todos os alunos: usando matrizes onde teríamos 3 colunas:
 - float notas[50][3];
 - Dessa forma as notas do i-ésimo aluno são representadas por notas[i][0], notas[i][1] e notas[i][2]
- A VANTAGEM É QUE TEMOS TODOS OS DADOS ARMAZENADOS EM UMA ÚNICA ESTRUTURA.

Exemplo com Matriz

Programa 1: ler os dados de um arquivo e armazenar em uma matriz:

```
#include <stdio.h>

int main (void)
{
    int i, j;
    int n alunos;
    float media = 0.0;
    float notas[50][3];
    FILE *f = fopen("notas.txt", "r");
    if(f == NULL) {
        printf("Erro na leitura do arquivo.\n");
        return 0;
    }
    /* lê valores do arquivo */
    i = 0;
    while((fscanf(f, "%f %f %f", &notas[i][0], &notas[i][1],
    &notas[i][2]) == 3) && (i < 50)) {
        i++;
    }
    n alunos = i;
    fclose(f);
    /* calcula média */
    for (i=0; i < n alunos; i++) {
        for (j=0; j < 3; j++) {
            media = media + notas[i][j];
        }
    }
    media = media / (3 * n alunos);
    /* exibe média calculada */
    printf("Média da disciplina: %.2f\n", media);
    return 0;
}
```



Passagem de Matrizes para Funções

- Essas funções auxiliares recebem como parâmetro uma matriz. PASSAR UMA MATRIZ PARA UMA FUNÇÃO É ANÁLOGO A PASSAR UM VETOR
-> **Passa-se na verdade uma referência para a matriz.**
- Uma diferença importante com relação a vetores é que o parâmetro que representa a matriz **deve ter especificado o número de colunas da matriz.**
 - O máximo que podemos fazer é codificar uma função que manipula uma matriz com qualquer número linhas, mas o número de colunas deve ser especificado por uma constante no código.
 - Isso é necessário pois o compilador precisa conhecer o número de colunas da matriz para fazer a conta de endereçamento.



Código de função auxiliar que ler valores de um arquivo e armazena em uma matriz:

```
int le_valores (float mat[ ][3])
{
    int i;
    FILE *f = fopen("notas.txt", "r");

    /* lê valores do arquivo */
    i = 0;
    do {
        lidos = fscanf(f,"%f %f %f", &mat[i][0],&mat[i][1],
&mat[i][2]);
        i++;
    } while (i < 50 && lidos == 3);
    fclose(f);
    return i - 1;
}
```



Código de função auxiliar que calcula a média:

```
#define QTD_COL 3
float media (int n, float mat[ ][QTD_COL])
{
    int i, j;
    float soma = 0.0;
    for (i=0; i<n; i++) {
        for (j=0; j<QTD_COL; j++) {
            soma = soma + mat[i][j];
        }
    }
    return soma / (QTD_COL*n);
}
```

Código de função principal:

```
int main (void)
{
    int n;
    float m;
    float notas[50][3];

    n = le_valores(notas);
    m = media(n,notas);

    printf("Media da disciplina: %.2f", m);

    return 0;
}
```



Funções Algébricas

- Em muitas aplicações computacionais, fazemos uso de **matrizes quadradas**, isto é, matrizes em que o número de linhas é igual ao número de colunas.
- Neste caso, como o número de colunas, e consequentemente o número de linhas, tem que ser pré-estabelecido, nossos códigos ficam particularizados para determinada dimensão de matriz.
- Nos códigos, vamos assumir que a dimensão das matrizes é $N \times N$, onde N é uma constante simbólica. Por exemplo, se quisermos que nosso código seja usado para matrizes 4×4 , fazemos:
 - #define N 4

Verificar se uma matriz é simétrica: retorna 1 se TRUE e 0 se FALSE:

```
int simetrica (double A[ ][N])
{
    int i, j;
    for (i=0; i<N; i++) {
        for (j=0; j<N; j++) {
            if (A[i][j] != A[j][i]) {
                return 0;
            }
        }
    }
    return 1;
}
```

Calcular a transposta de uma matriz:

```
void cria_transposta (double A[ ][N],
double T[ ][N])
{
    int i, j;
    for (i=0; i<N; i++) {
        for (j=0; j<N; j++) {
            T[j][i] = A[i][j];
        }
    }
}
```

Transpor uma matriz:

```
void transpoe (double A[ ][N])
{
    int i, j;
    for (i=0; i<N; i++) {
        for (j=0; j<i; j++) {
            double t = A[i][j];
            A[i][j] = A[j][i];
            A[j][i] = t;
        }
    }
}
```

Multiplicar uma matriz por um escalar:

```
void mult_matriz_escalar (double A[ ][N], double s, double B[ ][N])
{
    int i, j;
    for (i=0; i<N; i++) {
        for (j=0; j<N; j++) {
            B[i][j] = s * A[i][j];
        }
    }
}
```

Multiplicar uma matriz por um vetor:

```
void mult_matriz_vetor (double A[ ][N], double v[ ], double w[ ])
{
    int i, j;
    for (i=0; i<N; i++) {
        w[i] = 0.0;
        for (j=0; j<N; j++) {
            w[i] = w[i] + A[i][j] * v[j];
        }
    }
}
```

Multiplicação de matrizes:

```
void mult_matriz_matriz (double A[ ][N], double B[ ][N], double C[ ][N])
{
    int i, j, k;
    for (i=0; i<N; i++) {
        for (j=0; j<N; j++) {
            C[i][j] = 0.0;
            for (k=0; k<N; k++) {
                C[i][j] = C[i][j] + A[i][k] * B[k][j];
            }
        }
    }
}
```



Representação de Tabelas

- Muitas aplicações precisam organizar informações na forma de tabelas, e matrizes são naturalmente estruturas de dados adequadas para representação de tabelas.
- Para exemplificar, vamos considerar uma tabela de um campeonato de futebol. Uma tabela deste tipo é ilustrada a seguir, onde cada linha armazena as informações de um determinado time do campeonato: número de pontos ganhos (PG), número de jogos (J), número de vitórias (V), saldo de gols (SG) e gols próprios (GP).

| Time | PG | J | V | SG | GP |
|--------|----|---|---|----|----|
| Time 0 | 10 | 8 | 3 | -4 | 12 |
| Time 1 | 17 | 8 | 5 | 10 | 19 |
| Time 2 | 10 | 8 | 3 | -5 | 11 |
| Time 3 | 11 | 8 | 3 | -1 | 15 |
| Time 4 | 19 | 8 | 6 | 13 | 23 |

gerando a matriz

| | | | | |
|----|---|---|----|----|
| 10 | 8 | 3 | -4 | 12 |
| 17 | 8 | 5 | 10 | 19 |
| 10 | 8 | 3 | -5 | 11 |
| 11 | 8 | 3 | -1 | 15 |
| 19 | 8 | 6 | 13 | 23 |



Representação de Tabelas

- Para o código ficar mais legível, podemos definir constantes simbólicas como:

```
#define PG 0
#define J 1
#define V 2
#define SG 3
#define GC 4
```

- Na verdade, quando temos a definição de várias constantes simbólicas relacionadas, em geral optamos por definir as constantes usando uma **enumeração**:

```
enum {
    PG = 0,
    J,
    V,
    SG,
    GC
};
```



CrITÉrios para o problema dos TIMES

- Um critério usualmente usado para classificação dos times é: número de pontos ganhos, número de vitórias, saldo de gols e, finalmente, número de gols próprios. Assim, o líder do campeonato é o time que tem o maior número de pontos; se dois times tem o mesmo número de pontos, usa-se o maior número de vitórias como critério de desempate; se o número de vitórias também for igual, usa-se o saldo de gols; por fim, usa-se o número de gols próprios.
- Podemos então codificar uma função que recebe como parâmetros o número de times e a matriz representando a tabela do campeonato e retorna o número do time que é líder. Uma possível codificação desta função é mostrada a seguir. A função consiste em um cálculo de máximo de um conjunto, com critérios de desempates.



```
int lider (int n, int t[][5])
{
    int l = 0; /* assume inicialmente time 0 como líder */
    for (i = 1; i < n; i++) {
        if (t[i][PG] > t[l][PG]) {
            l = i;
        }
        else if (t[i][PG] == t[l][PG]) {
            if (t[i][V] > t[l][V]) {
                l = i;
            }
            else if (t[i][V] == t[l][V]) {
                if (t[i][SG] > t[l][SG]) {
                    l = i;
                }
                else if (t[i][SG] == t[l][SG] && t[i][GP] >
t[l][GP]) {
                    l = i;
                }
            }
        }
    }
    return l;
}
```



Atualizando a Tabela do Campeonato

```
void atualiza (int n, int t[][5], int a, int b, int na, int nb)
{
    /* Atualiza pontos ganhos e número de vitórias */
    if (na > nb) { /* time a foi o vencedor */
        t[a][PG] += 3;
        t[a][V] += 1;
    }
    else if (na < nb) { /* time b foi vencedor */
        t[b][PG] += 3;
        t[b][V] += 1;
    }
    else { /* houve empate */
        t[a][PG] += 1;
        t[b][PG] += 1;
    }

    /* Atualiza número de jogos, saldo de gols e gols próprios */
    t[a][J] += 1;
    t[b][J] += 1;
    t[a][SG] += na - nb;
    t[b][SG] += nb - na;
    t[a][GP] += na;
    t[b][GP] += nb;
}
```