

张凯源

+1(646) 923-0474 ◇ New York, NY

kz2442@columbia.edu ◇ genteki.org ◇ [GitHub](https://github.com/kz2442)

教育经历

哥伦比亚大学, 纽约, 美国	2022.09 - 2023.12
机械工程硕士, GPA 3.8	
• 相关课程: 机器学习, 强化学习, 3D 流水线渲染, 进化算法, 机器人学, 仿真, NLP 等	
上海交通大学, 上海	2017.09 - 2021.06
计算机科学学士, 机械工程学士, GPA 3.7	
• 相关课程: 计算机视觉, GUI, 数据结构, 操作系统, 机器人学等	

职业技能

编程语言	熟练使用 C++, Python, Matlab
开发工具	CMake/Makefile, Git/Github, shell, Linux
框架工具	CUDA C++, Pytorch, OpenCV, Qt/PyQt, OpenGL
设计建模	Fusion 360, Solidworks

项目经历

CUDA Neural Network	2023/06 - 2023/06
哥伦比亚大学	纽约, 美国
• 使用 CUDA C++ 和 OpenMPI 手写用于图像识别的神经网络, Github	
pyvts	2023/01 - 至今
哥伦比亚大学	纽约, 美国
• 一个与 VTubeStudio API 进行交互的开源 python 库, 项目地址: Github	
• 该库发布在 PyPI , 可以通过 pip 安装	
• 设置了 PR 触发的单元测试, 连续测试 (CI), 以及 文档部署	
• 该库目前已经被至少四个开源 VTuber/VUP 开源项目使用	
进化机器人	2022/10 - 2022/12
哥伦比亚大学	纽约, 美国
• 利用 OpenGL 实现了一个质点-弹簧物理引擎	
• 在上述的物理引擎下, 通过进化算法, 进化出可以自行向前行走的机器人速度达到 1.7 m/s.	
电力智能作业机器人控制系统	2021/01 - 2021/10
上海交通大学, 南方电网	上海
• 利用双目相机和激光雷达对线缆进行精确定位, 位置误差在 1mm 级别, 方向角误差在 1° 以内,	
• 设计了操作机械臂和拨线器的应用程序, 实现了流程化高压线拨线动作。	

实习经历

机器学习工程师	2022/02 - 2022/03
浙江大学滨江研究院	杭州
• 参与开发了语音机器人导航系统	
• 基于开源项目 habitat 进行机器人仿真	

课外活动

宣传部长, 上海交通大学魔方协会	2017/10 - 2019/12
• 参与组织了上海交通大学 2018WCA 冬季锦标赛以及上海交通大学 2018WCA 夏季锦标赛.	